

ПРВИ ДЕО

**ДИФЕРЕНЦИАЛНИ РАЧУН**

# САДРЖАЈ.

Предговор . . . . .	Страна III
---------------------	---------------

## ДИФЕРЕНЦИАЛНИ РАЧУН.

### Појмови из Алгебарске Анализе.

#### I.

#### Општи појмови и дефиниције.

Члан	Страна
<b>1. 0 Функцијама уопште.</b>	
1. Променљиве и сталне количине . . . . .	1
2. Функције . . . . .	1
3. Независно променљиве и зависно променљиве . . . . .	1
4. Откривене и скривене функције . . . . .	2
5. Функциони знаци . . . . .	2
6. Посредне функције и сложене функције . . . . .	2
7. Алгебарске и трансцендентне функције . . . . .	3
8. Рационалне и ирационалне функције . . . . .	3
9. Целе и разломљене функције . . . . .	3
<b>2. Бесконачно велике и бесконачно мале количине.</b>	
10. Дефиниција . . . . .	4
11. Правља . . . . .	4
<b>3. Границе функција.</b>	
12. Појам границе . . . . .	6
13. Начело методе граница . . . . .	8
14. Теорема . . . . .	9
15. Теорема . . . . .	9
16. Теорема . . . . .	9
17. Теорема . . . . .	10
18. Теорема . . . . .	10
19. Теорема . . . . .	10
20. Прва основна теорема Више Математике . . . . .	11
21. Друга основна теорема Више Математике . . . . .	12
22. Бесконачно мале количине разног реда . . . . .	13
23. Непрекидност функција . . . . .	15

## II.

## Бесконачни редови.

Члан	1. 0 бесконачним редовима уопште.	Страна
24. Појмови . . . . .		17
25. Закон реда . . . . .		17
26. Збирни образац . . . . .		18
27. Збир бесконачног реда . . . . .		18
28. Остатак бесконачног реда . . . . .		19
2. Бесконачни редови чији су чланови сви истога знака.		
29. Метода за испитивање збирљивости . . . . .		21
30. Теорема . . . . .		22
31. Теорема . . . . .		27
3. Бесконачни редови са положним и одречним члановима.		
32. Теорема . . . . .		27
33. Теорема . . . . .		29
4. Бесконачни редови са уображеним члановима.		
34. Теорема . . . . .		30
35. Теорема . . . . .		30

## ПРВИ ДЕО.

## Диференциални Рачун.

## I.

## Диференциалење функција једне прапроменљиве.

36. Како је пронађен Диференциални Рачун . . . . .	31
37. Изводна функција . . . . .	33
38. Диференциал . . . . .	33
39. Диференциал прапроменљиве . . . . .	34
40. Геометриско тумачење промене и диференциала . . . . .	35
41. Једно опште својство изводне функције . . . . .	35
42. Напомена . . . . .	36
43. Теорема . . . . .	37
44. Изводне посредних функција . . . . .	38

## Правила за диференциалење алгебарских функција.

45. Диференциал збира и разлике . . . . .	39
46. Диференциал производа . . . . .	40
47. Диференциал количника . . . . .	40
48. Диференциал степена . . . . .	41
49. Примери . . . . .	42
50. Диференциал комплексних количника . . . . .	43
51. Диференциал сложених функција . . . . .	44

## Правила за диференциалење трансцендентних функција.

Страна	Страна
2. Диференциал логаритма . . . . .	45
3. Диференциал изложителне функције . . . . .	47
4. Диференциал тригонометриских функција . . . . .	47
5. Диференциал циклометриских функција . . . . .	48
6. Примери . . . . .	49
7. Диференциалење скривених функција . . . . .	51
8. Диференциалење двеју и више скривених функција једне исте прапроменљиве . . . . .	52
9. Изводне функције и диференциали разног ступња . . . . .	53
10. Примери . . . . .	54
11. Изводне вишега ступња скривених функција . . . . .	56
12. Мењање прапроменљиве . . . . .	57
13. Односи између изводних инверзних функција . . . . .	59

## II.

## Диференциалење функција које зависе од више прапроменљивих.

14. Делнимични и потпуни диференциали функције, која зависи од више прапроменљивих . . . . .	59
15. Диференциалење сложених функција, које зависе од више прапроменљивих . . . . .	61
16. Диференциал скривених функција, које зависе од више прапроменљивих . . . . .	62
17. Делнимичне изводне и делнимични диференциали разнога ступња функција, које зависе од више прапроменљивих . . . . .	62
18. Тотални диференциали функције више прапроменљивих . . . . .	64
19. Делнимичне изводне скривених функција . . . . .	65

## III.

## Примене Диференциалног Рачуна у Анализи.

## 1. Развијање функција у редове.

70. Taylor-ов ред . . . . .	66
71. Примена Taylor-ове формуле при решавању бројних једначина . . . . .	69
72. Maclaurin-ов ред . . . . .	70
73. Теорема . . . . .	71
74. Примери . . . . .	72
75. Taylor-ова формула за функције, које зависе од више прапроменљивих . . . . .	76
76. Maclaurin-ова формула за функције, које зависе од више прапроменљивих . . . . .	78

## 2. Израчунавање неодређених израза.

77. Неодређена форма $\frac{0}{0}$ . . . . .	79
78. Неодређена форма $\frac{\infty}{\infty}$ . . . . .	82
79. Неодређена форма $0 \cdot \infty$ . . . . .	82
80. Напомена . . . . .	83
81. Неодређене форме $0^0$ , $\infty^0$ и $1^\infty$ . . . . .	84
82. Неодређена форма $\infty - \infty$ . . . . .	86

Члан	Страна
<b>3. Највеће и најмање вредности функција једне прапроменљиве.</b>	
83. Појам . . . . .	87
84. Закључци . . . . .	88
85. Метода . . . . .	89
86. Примери . . . . .	90
<b>4. Највеће и најмање вредности функција, које зависе од више прапроменљивих.</b>	
87. Опште одредбе . . . . .	95
88. Метода . . . . .	95
89. Примери . . . . .	98
90. Релативан максимум и минимум . . . . .	99
91. Примери . . . . .	101
<b>5. Растављање рационално разломљених функција на просте разломке.</b>	
92. Теорема . . . . .	103
93. Проширење горње теореме . . . . .	104
94. Метода разлагања за случај многоструких корена . . . . .	105
95. Метода разлагања за случај простих корена . . . . .	109
96. Други начин разлагања за случај многоструких корена . . . . .	111
97. Продужење прошлог члана . . . . .	112
98. Случај имагинарних корена . . . . .	113
99. Општи образац за растварање на просте разломке . . . . .	114

## IV.

**Примена Диференциалног Рачуна у Геометрији.**

<b>1. Тангенте.</b>	
100. Једначина тангенте . . . . .	116
101. Једначина нормале . . . . .	117
102. Дужина тангенте, нормале, подтангенте и поднормале . . . . .	118
103. Задатак . . . . .	118
104. Задатак . . . . .	119
105. Задатак . . . . .	119
106. Обрасци за поларне координате . . . . .	120
107. Примери . . . . .	121
<b>2. Асимптоте.</b>	
108. Асимптоте у паралелној системи . . . . .	126
109. Асимптоте у поларној системи . . . . .	127
110. Примери . . . . .	128
<b>3. Анvelope.</b>	
111. Једначина анvelope . . . . .	133
112. Продужење . . . . .	133
113. Други случај . . . . .	134
114. Примери . . . . .	134
<b>4. Пројекционе линије.</b>	
115. Једначина пројекционе линије . . . . .	137
116. Примери . . . . .	138

# ОСНОВИ ИНФИНИТЕЗИМАЛНОГА РАЧУНА

САСТАВИО

Др. Димитрије Данић  
професор Војне Академије

Други део  
ИНТЕГРАЛНИ РАЧУН

са 68 слика у тексту


**БЕОГРАД**

Издавачка књижара  
Бранислав Церковић - Ајхштет  
Кнез Михаилова улица број 30.

**1922**

ДРУГИ ДЕО

ИНТЕГРАЛНИ РАЧУН



## Предговор

С обзиром на циљ ове књиге, окарактерисана њеним насловом ови Инфинитезималнога Рачуна, износим само најпотребније знање еорије интегралења. Уверен да велика већина оних, који ће се слуги овим делом уче Математику поглавито ради њене примене, као да су примене најбоље средство да ученика заинтересује за изучавање Математике, определило ме је да унесем сразмерно велики део тих примена Интегралнога Рачуна у Геометрији и Механици. Исти от ме је руководио да и Теорији Диференциалних једначина уступећи простор. Најзад нашао сам за потребно да у кратком обиму ем нешто о елиптичним интегралима и елиптичним функцијама.

Београд, Маја 1922.

Др. Димитрије Данић.

# СА Д Р Ж А Ј.

Предговор . . . . .	Страна V
---------------------	----------

## ДРУГИ ДЕО.

### Интегрални Рачун.

#### I.

#### Методе интегралења.

##### 1. Дефиниција и општа правила.

ан	Страна
Дефиниције . . . . .	1
Неодређени и одређени интеграл . . . . .	2
Интеграл збира . . . . .	3
Интеграл константом помноженог диференцијала . . . . .	3
Основни интеграл . . . . .	4
Примери . . . . .	5
Метода делимичног интегралења . . . . .	7
Интегралење заменом . . . . .	8

##### 2. Интегралење рационално разломљених функција.

1. Напомена . . . . .	10
2. Интегралење чисто разломљених функција . . . . .	11

##### 3. Интегралење ирационалних функција.

1. Подкорена количина је линеарна . . . . .	14
2. Интеграл ирационалних функција са квадратним кореном . . . . .	15
3. Функција под квадратним кореном је другог степена . . . . .	16
4. Продужење прошлог члана . . . . .	21

##### 4. Интегралење тригонометријских функција.

5. Интегралење функција које су сложене из тригонометријских бројева једног истог лука . . . . .	23
6. Интегралење диференцијала у којима се јавља степен синуса или косинуса . . . . .	25
7. Интегралење диференцијала који имају вид производа из степена синуса и косинуса . . . . .	27
8. Други начин интегралења диференцијала који имају вид степена синуса или косинуса . . . . .	29
9. Продужење чл. 17 . . . . .	29
10. Продужење чл. 18 . . . . .	30

Члан	Страна
21. Интегралење диференцијала који имају вид степена тангенте или котангенте . . . . .	30
22. Интегралење диференцијала који имају вид производа из степена лука и синуса или косинуса истог лука . . . . .	31
<b>5. Интегралење експоненцијалних и логаритамских функција.</b>	
23. Једна врста експоненцијалних интеграла . . . . .	33
24. Логаритамски интеграл . . . . .	34
25. Интегралење диференцијала који имају вид производа из једне експоненцијалне и једне тригонометриске функције . . . . .	35
<b>6. Одређени интеграл.</b>	
26. О одређеним интегралима уопште . . . . .	35
27. Дефиниције . . . . .	37
28. Приближне вредности одређеног интеграла . . . . .	37
29. Примери . . . . .	38
<b>7. Интегралење помоћу бесконачних редова.</b>	
30. Метода . . . . .	41
31. Примери . . . . .	42

## II.

## Примена Интегралног Рачуна у Геометрији.

<b>1. Линије у равни.</b>	
32. Ректификација линија у правоуглим координатама . . . . .	46
33. Ректификација линија у поларним координатама . . . . .	46
34. Примери . . . . .	47
35. Квадратура слика у правоуглим координатама . . . . .	53
36. Квадратура слика у поларним координатама . . . . .	54
37. Примери . . . . .	54
<b>2. Линије у простору.</b>	
38. Општа напомена . . . . .	59
39. Тангента . . . . .	60
40. Нормална раван . . . . .	63
41. Дужина лука . . . . .	64
42. Кривана линија . . . . .	64
43. Завојница . . . . .	66
<b>3. Површине.</b>	
44. Тангенцијална раван . . . . .	68
45. Нормала . . . . .	69
46. Продужење прошлог члана . . . . .	70
<b>4. Кубатура тела.</b>	
47. Кубатура обртних тела . . . . .	71
48. Примери . . . . .	72
49. Један особан случај . . . . .	75

	Страна
Примери . . . . .	76
Општи случај . . . . .	78

**5. Многоструки интеграл.**

двоструки интеграл . . . . .	79
троструки и многоструки интеграл . . . . .	80
Правило . . . . .	81

**6. Компланација површина.**

Општи обрасци . . . . .	82
Компланација обртних површина . . . . .	83
Примери . . . . .	83

## III.

## Примена Интегралног Рачуна у Механици, Физичи, Геодезији итд.

**1. Фономија тачке.**

Објмови и обрасци . . . . .	87
Примери . . . . .	88

**2. Динамика тачке.**

Сила и маса . . . . .	92
Основна начела Науке о кретању . . . . .	93
Стагање и разлагање сила . . . . .	93
Механички рад . . . . .	94
Енергија кретања. Актуална и потенцијална енергија . . . . .	95
Примери . . . . .	96
Џути-ов закон гравитације . . . . .	107
Једначине за кретање планета . . . . .	108
Кеплер-ови закони . . . . .	110

**3. Механика чврстих система.**

Врсте системе. Транслација и ротација . . . . .	117
Обртање око сталне осе. Моменат силе . . . . .	117
Силе које дејствују на слободно покретну чврсту систему . . . . .	119
Тежиште маса . . . . .	119
Обртање чврстих тела . . . . .	122
Главно убрзање. Моменат лењивости . . . . .	122
Енергија ротирајућег кретања . . . . .	124
Напомене за Механику чврстих тела . . . . .	124
Примене . . . . .	125
Примери за одређивање тежишта . . . . .	128
Примери за одређивање момента лењивости . . . . .	132

**4. Примери из Више Геодезије.**

Зрачунавање силноштености земље из меридијанских мерења . . . . .	135
Оксодрома на сфери . . . . .	138



## Диференциалне једначине

Члан	Подела.	Страна
82.		141

### А. Обичне диференциалне једначине.

83.		141
84.		142
85.		143

### І.

#### Диференциалне једначине првога реда.

##### 1. Одвајање променљивих.

86.	О одвајању променљивих уопште	144
87.	Особени случај	147
88.	Одвајање променљивих код хомогених једначина	147
89.	Примери хомогених диференциалних једначина	148
90.	Особени случај нехомогених диференциалних једначина	154
91.	Одвајање променљивих код линеарних диференциалних једначина	157
92.	Друга метода за линеарне диференциалне једначине првога реда	157
93.	Једначине које могу да се сведу на линеарне једначине	158
94.	Продужење чл. 93.	159
95.	Примери линеарних једначина	159
96.	Трећа метода за интегралне линеарних једначина првога реда	162

##### 2. Интегралне потпуних диференциала.

97.	Услов за интегралне	164
98.	Интегралне потпуног диференциала	164
99.	Продужење чл. 98.	165
100.	Примери	166
101.	Интеграциони фактор	167
102.	Први случај опредељавања интеграционог фактора	168
103.	Други случај опредељавања интеграционог фактора	169
104.	Примери за изналажење интеграционог фактора	170
105.	Теорема.	173
106.	Теорема.	173
107.	Теорема.	174

##### 3. Диференциалне једначине првога реда.

108.	Линеарне диференциалне једначине првога реда	175
109.	Диференциалне једначине првога реда које су вишега степена	175
110.	Продужење чл. 109	176
111.	Продужење чл. 110	180
112.	Продужење чл. 111	181
113.	Продужење чл. 112	181
114.	Метода неодређених сачинитеља	182
115.	Сингуларна решења	183

тан	Страна	
6.	Примери за сингуларна решења	185
7.	Проблем о трајекторијама	187
8.	Примери за трајекторије	188

### ІІ.

#### Диференциалне једначине вишега реда.

##### 1. Општа посматрања.

19.	Теорема.	190
20.	Интегрални разлика реда диференциалне једначине	191

##### 2. Диференциалне једначине другог реда.

21.	Распоред проучавања.	192
22.	$\frac{d^2y}{dx^2} - a = 0$	192
23.	$\frac{d^2y}{dx^2} + \varphi(x) = 0$	193
24.	$\frac{d^2y}{dx^2} + \varphi(y) = 0$	194
25.	$\frac{d^2y}{dx^2} + \varphi\left(\frac{dy}{dx}\right) = 0$	195
26.	$\frac{d^2y}{dx^2} + a y f(x) = 0$	196
27.	$\frac{d^2y}{dx^2} + f(x) \frac{dy}{dx} + \varphi(x) = 0$	197
28.	$\frac{d^2y}{dx^2} + f(y) \frac{dy}{dx} + \varphi(y) = 0$	199
29.	$\frac{d^2y}{dx^2} + f(x) \frac{dy}{dx} + y \varphi(x) = 0$	200
30.	Продужење чл. 129	201
31.	Метода неодређених сачинитеља	202

##### 3. Диференциалне једначине вишега реда.

32.	$\frac{d^n y}{dx^n} = \varphi(x)$	204
33.	$F\left(\frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}}, \frac{d^n y}{dx^n}\right) = 0$	205
34.	$F\left(\frac{d^{n-2}y}{dx^{n-2}}, \frac{d^n y}{dx^n}\right) = 0$	206
35.	Диференциалне једначине чији се ред може да смањи	207
36.	Продужење чл. 135	207
37.	Продужење чл. 136	208

##### 4. Линеарне једначине вишега реда.

38.	Дефиниција	208
39.	Својство линеарних једначина које немају другог члана	208
40.	Продужење чл. 139	210

XII

Члан	Страна
141. Хомогене линеарне једначине са константним коефицијентима . . . . .	210
142. Продужење чл. 141 . . . . .	211
143. Продужење чл. 142 . . . . .	212
144. Општа линеарна диференцијална једначина другог реда са константним коефицијентима . . . . .	214
145. Особени случај диференцијалне једначине другог реда са константним коефицијентима . . . . .	216

III.

**Симултане диференцијалне једначине.**

1. О симултаним диференцијалним једначинама уопште.

146. Замена једне системе симултаних једначина једном диференцијалном једначином . . . . .	219
147. Замена једне диференцијалне једначине системом симултаних једначина . . . . .	219
148. О интегралима симултаних диференцијалних једначина првог реда . . . . .	220
149. Продужење чл. 148 . . . . .	221

2. Интегралење симултаних диференцијалних једначина.

150. Две линеарне симултане диференцијалне једначине првог реда . . . . .	222
151. Продужење чл. 150 . . . . .	223
152. Три линеарне симултане диференцијалне једначине првог реда . . . . .	224
153. Продужење чл. 152 . . . . .	225

**B. Парцијалне диференцијалне једначине.**

154. Особени случајеви . . . . .	225
----------------------------------	-----

1. Линеарне парцијалне једначине првог реда.

155. Једначине са две прапроменљиве . . . . .	227
156. Интегралење линеарних једначина првог реда са две прапроменљиве . . . . .	228
157. Продужење чл. 156 . . . . .	229
158. Једначине са три прапроменљиве . . . . .	231
159. Интегралење линеарних једначина првог реда са три прапроменљиве . . . . .	232

2. Линеарне парцијалне једначине другог реда.

160. О линеарним парцијалним једначинама другог реда уопште . . . . .	233
161. Особени случајеви . . . . .	235
162. $\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} - a^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = 0$ . . . . .	236

**Елиптични интеграл и елиптичне функције.**

1. Елиптични интеграл.

163. Дефиниција . . . . .	239
164. Општи вид елиптичних интеграла . . . . .	239
165. Свођење елиптичних интеграла на три основна типа . . . . .	242
166. Продужење чл. 165 . . . . .	243

Члан	Страна
117. Начело дуалности . . . . .	142
118. Тангенцијалне координате . . . . .	142
119. Дуалне теореме за обичне и тангенцијалне координате . . . . .	144

**6. Конвексност и конкавност линија.**

120. Метода испитивања . . . . .	148
121. Примери . . . . .	150

**7. Додиривање кривих линија.**

122. Појам додиривања . . . . .	153
123. Оскулаторне линије . . . . .	154
124. Примери . . . . .	155

**8. Кривина линија.**

125. Кривина круга . . . . .	158
126. Општа дефиниција кривине . . . . .	158
127. Продужење . . . . .	159
128. Примери . . . . .	161

**9. Еволута и еволвента.**

129. Дефиниција . . . . .	164
130. Закључци . . . . .	165
131. Примери . . . . .	167

**10. Особене тачке кривих линија.**

132. Појам . . . . .	169
133. Многоструке тачке . . . . .	169
134. Повратне тачке . . . . .	170
135. Одвојене тачке . . . . .	171
136. Крајне тачке . . . . .	171
137. Тачке пределамања . . . . .	172

# ДИФЕРЕНЦИАЛНИ РАЧУН

## ПОЈМОВИ ИЗ АЛГЕБАРСКЕ АНАЛИЗЕ

### I.

#### Општи појмови и дефиниције

##### 1. О функцијама уопште.

**1. Променљиве и сталне количине.** — Количине, које у току не проблеме своју вредност мењају, зову се *променљиве количине*. Количине, пак, које не зависе од променљивих и које за време целог рада задржавају једну исту вредност зовемо *сталним количинама* или *стантама*.

Променљиве количине означавамо, обично, последњим писменима букве: са  $u, v, w, x, y, z$ , сталне количине првим писменима: са  $a, b, c, \dots$

**2. Функције.** — Кад две количине зависе једна од друге тако, мењање једне од њих повлачи собом мењање оне друге, онда се каже су те количине *функције* једна од друге.

Тако н. пр. периферија круга јесте функција полупречника и обратно.

На исти начин кажемо и за више променљивих количина да су функције једна од друге, кад се вредност сваке од њих управља према једној од осталих. Ми знамо да висина, основца и површина правоугаоног троугла зависе једно од друго, тако да задатим вредностима две од тих количина одговара увек једна одређена вредност треће. То значи, да је свака од тих трију количина функција осталих две. И. т. д.

**3. Независно променљиве и зависно променљиве.** — Кад се коју количину, по коме две или више количина зависе једна од друге, преведе на језик Алгебре, добија се једначина, као аналитички израз за везу, која постоји између тих количина. Ако у таквој једначини има само једну променљиву количину, онда можемо једној од њих да дајемо произвољне вредности, а вредности оне друге променљиве управљаће се овима. Количина, које се мења независно, зове се *прапроменљива*; ону другу кажемо да је *зависна функција*.

Ако у једначини има више од две променљиве количине, онда су све остале, осим једне, независне, а она једна је функција њихова, дакле функција од више прапроменљивих.

#### ИСПРАВКЕ:

На страни 47. у 14. врсти одозго место изводно читај изводна.

На страни 49. у 16. врсти одозго после знака = још и знак —.

На страни 107. у четвртој врсти одозго треба после  $A_1 = \frac{\varphi_1(a)}{f_1(a)}$  знак = место знака +.

На страни 136. на сл. 38. крајњу тачку полупречника  $r$  обележити са  $B$ .

*Напомена.* Са чисто теориског гледишта потпуно је свеједно коју ћемо од променљивих сматрати за независно, а коју за зависно променљиву. У многим приликама, а нарочито у применама, тај нам се избор по себе намеће; некада још у саме почетку, а некада у току расматрања. Ево један пример. Нека је  $2x^2y + 3y - x^5 + 8 = 0$  задата функција за проучавање. Као што видимо ова је једначина у погледу  $y$ -а првога, а у погледу  $x$ -а петог степена. Према томе је далеко лакше израчунавати  $y$ -е из појединих вредности  $x$ -а, но обратно. Значи да треба узети  $x$  за прапроменљиву. Дотична једначина може да представља извесну линију у Декарт-овим координатама или може да је једначина каквога кретања. — За математичко клатно имамо познати

образак  $t = \pi \sqrt{\frac{l}{g}}$ . Овде су променљиве  $t$  (време) и  $l$  (дужина клатна); константе су  $\pi = 3,1415\dots$  и  $g = 9,805\dots$ . Проучавајући ову појаву лакше је мењати  $l$  и рачуном изналазити  $t$ , но обратно: из врло разумљивог разлога. Тако је исто појмљиво зашто је код једначине  $y = \pi x^2$ , која показује однос између полупречника  $x$  и кружне површине  $y$ , природније и за проучавање лакше да се узме полупречник  $x$  за независно променљиву, но површина  $y$ . — Код проучавања неких трансцендентних линија (циклоида), као и при проучавању многих питања о кретању препоручује се да се обе променљиве  $x$  и  $y$  сматрају као функције нове променљиве  $t$ . У Механици је то  $t$  обично време. И. т. д.

**4. Откривене и скривене функције.** — Кад је једначина, која изражава везу између двеју или више променљивих количина, решена по зависно променљивој, тако да је она сама на левој, а све остало на десној страни једначине, функција се зове *откривена* (explicite). У противном случају, т. ј. кад једначина није решена по зависно променљивој количини, ми кажемо да је функција у *скривеној* (implicite) форми.

**5. Функциони знаци.** — Да бисмо означили да је једна количина, н. пр.  $z$  функција једне или више прапроменљивих  $x, y, \dots$ , а нећемо да карактеришемо ближе на који су начин ове међусобом везане, ми се служимо писменима  $f, F, \varphi, \phi, \dots$ , такованим *функционим знацима*; стављамо

$$z = f(x), z = \varphi(x, y), \dots$$

и читамо:  $z$  је функција  $x$ -а или  $z$  је функција  $x$ -а и  $y$ -а. И. т. д.

Овде је  $z$  представљено у откривеној форми. У скривеној форми ми бисмо написали овако:

$$F(x, z) = 0, \varphi(x, y, z) = 0, \dots$$

**6. Посредне функције и сложене функције.** — Ако је  $z = f(y)$ , а  $y = \varphi(x)$ , онда се каже да је  $z$  *посредна функција* или *функција функције*.  $z$  је посредна функција променљиве  $y$ , а непосредна функција променљиве  $x$ , јер је  $z = f[\varphi(x)]$ .

Нека је  $z = F(x, y)$ , а претпоставимо да је  $x = f(u)$ ,  $y = \varphi(u)$ . Тада се  $z$  зове *сложена функција*;  $z = F[f(u), \varphi(u)]$ .

**7. Алгебарске и трансцендентне функције.** — Ми делимо све функције на алгебарске и на трансцендентне. Функција је *алгебарска* кад су радње, које се са променљивим количинама има да изврше, алгебарске, а то су сабирање, одузимање, множење, дељење, подизање на степен и кореновање са познатим изложитељем. Све остале функције, које нису алгебарске, зову се *трансцендентне*. То су изложитељне, логаритамске, тригонометриске и циклометриске функције.

Најпростије (основне) алгебарске функције јесу ове:  $a + x, a - x, ax, \frac{a}{x}, x^2, \sqrt{x}$ , а најпростије трансцендентне функције гласе:  $a^x, \log x, \sin x, \cos x, \operatorname{tg} x, \operatorname{cotg} x, \operatorname{arc} \sin x, \operatorname{arc} \cos x, \operatorname{arc} \operatorname{tg} x, \operatorname{arc} \operatorname{cotg} x$ .

**8. Рационалне и ирационалне функције.** — Алгебарска функција је *ирационална* или *рационална* према томе да ли се у њеном изразу, пошто се овај по могућству сведе, ма једна од променљивих количина налази испод кореног знака или не. Другим речима: функција је рационална, ако су сви изложитељи променљивих количина цели бројеви; функција је ирационална, ако се ма и на једном месту налази променљива количина са разломљеним изложитељем.

**9. Целе и разломљене функције.** — За једну алгебарску функцију кажемо да је *цела*, кад се ниједна од променљивих, од којих функција зависи, не јавља у именитељу или, што је једно исто, кад су изложитељи променљивих количина положни. У противном случају функција се зове *разломљена* или *деловна*.

Према овоме и ономе што смо казали у прошлости члану постављамо дефиницију: под целом и рационалном функцијом разумемо један полином у коме се прапроменљива јавља само са целим и положним изложитељима. Општи тип такве функције то је полином једне алгебарске једначине, дакле

$$x^n + a_1 x^{n-1} + a_2 x^{n-2} + \dots + a_{n-1} x + a_n,$$

где је  $n$  цело и положно,  $a_1, a_2, \dots, a_n$  произвољне константе, од којих ио неке могу бити  $= 0$ . Највиши степен прапроменљиве одређује димензију или степен функције.

Количник из две целе и рационалне функције, а то је израз вида

$$\frac{x^n + a_1 x^{n-1} + a_2 x^{n-2} + \dots + a_{n-1} x + a_n}{x^m + b_1 x^{m-1} + b_2 x^{m-2} + \dots + b_{m-1} x + b_m}$$

зовемо *рационално разломљеном функцијом*.

За такву рационално разломљену функцију кажемо да је *чисто* или *нечисто разломљена*, према томе да ли је степен дељеника мањи или већи од степена делитеља, т. ј. да ли је  $n < m$ .

На случај да је степен дељеника већи од степена делитеља ( $n > m$ ), да је функција, дакле, нечисто разломљена, она може да се разложи на једну целу и једну чисто разломљену функцију. То се разлагање врши обичним дељењем. Н. пр.

$$\frac{5x^3 - 2x^2 + 3x + 4}{x^2 - 3x + 2} = 5x + 13 + \frac{32x - 22}{x^2 - 3x + 2}$$

## 2. Бесконечно велике и бесконачно мале количине.

**10. Дефиниција.** — Количина, која непрекидним растењем добија све веће бројне вредности и постаје најзад већа но ма како велики број, зове се *бесконечно велика количина*.

Количина, која непрекидним опадањем постаје мања од сваке ма како мале количине, зове се *бесконечно мала количина*.

Из ових дефиниција следује, да се бесконачно велике и бесконачно мале количине не смеју сматрати као одређене количине; оне су променљиве. Нарочито треба правити разлику између бесконачно мале количине и нуле. Нула није количина; она је негација количине.

**11. Правила.** — Ако означимо са  $\infty$  бесконачно велике количине, онда је  $\frac{1}{\infty}$  бесконачно мала количина. За њих вреде следећа правила.

### Сабирање и одузимање.

- $\infty + \infty + \dots + \infty = \infty$ .
- $\infty - \infty$  може, према прилици, да буде бесконачно велико, коначно или бесконачно мало. Такав се израз зове *неодређен облик*.
- $\infty \pm a = \infty$ , где  $a$  означава какву било коначну количину.
- $\infty \pm \frac{1}{\infty} = \infty$ .
- $\frac{1}{\infty} \pm \frac{1}{\infty} \pm \dots \pm \frac{1}{\infty} = \frac{1}{\infty}$ . Ово, пак, вреди само онда кад је број сабирака коначан. У противном случају, т. ј. ако је број сабирака бесконачно велики, резултат може па буде коначан, бесконачно мали, па и бесконачно велики. Тако н. пр. ако једну количину (тело, дуж, и т. д.) растворимо на бесконачно мале делове, збир свију тих делова остаје раван дотичној количини и он је коначан, бесконачно мали или бесконачно велики, према томе каква је количина, коју смо узели у разматрање.

### Множење.

- $\infty \cdot \infty = \infty$ .
- $\infty \cdot a = \infty$ .
- $\infty \cdot \frac{1}{\infty}$  јесте неодређено, јер се своди на случај једнога збира бесконачно много бесконачно малих количина.

$$9. \frac{1}{\infty} \cdot \frac{1}{\infty} = \frac{1}{\infty}$$

$$10. \frac{1}{\infty} \cdot a = \frac{1}{\infty}$$

### Дељење.

$$11. \frac{\infty}{\infty} = \infty \cdot \frac{1}{\infty}, \text{ дакле неодређено (види под 8).}$$

$$12. \frac{\infty}{a} = \infty$$

$$13. \infty : \frac{1}{\infty} = \infty \cdot \infty = \infty$$

$$14. \frac{1}{\infty} : \frac{1}{\infty} = \frac{\infty}{\infty} \text{ и према томе неодређено.}$$

$$15. \frac{1}{\infty} : a = \frac{1}{\infty}$$

$$16. \frac{1}{\infty} : \infty = \frac{1}{\infty}$$

$$17. a : \infty = \frac{1}{\infty}$$

$$18. a : \frac{1}{\infty} = \infty$$

### Степеновање и кореновање.

$$19. \infty^\infty = \infty$$

$$20. \infty^a = \infty, \text{ ако је } a > 0, \text{ т. ј. положно, иначе } \infty^a = \frac{1}{\infty}, \text{ ако је } a < 0, \text{ т. ј. одречно.}$$

$$21. \infty^{\frac{1}{\infty}} \text{ јесте неодређено, јер кад логаритмујемо добијамо } \log \infty^{\frac{1}{\infty}} = \frac{1}{\infty} \log \infty = \frac{1}{\infty} \cdot \infty, \text{ а то је неодређена вредност.}$$

$$22. \left(\frac{1}{\infty}\right)^{\frac{1}{\infty}} \text{ такође је неодређено, као што се види кад логаритмујемо: } \log \left(\frac{1}{\infty}\right)^{\frac{1}{\infty}} = \frac{1}{\infty} \log \frac{1}{\infty} = \frac{1}{\infty} \cdot \infty$$

$$23. \left(\frac{1}{\infty}\right)^a = \frac{1}{\infty}, \text{ ако је } a > 0, \text{ напротив } \left(\frac{1}{\infty}\right)^a = \infty, \text{ ако је } a < 0.$$

$$24. \left(\frac{1}{\infty}\right)^\infty = \frac{1}{\infty}$$

$$25. a^\infty = \infty, \text{ ако је } a > 1, \text{ међутим } a^\infty = \frac{1}{\infty}, \text{ ако је } a < 1.$$

На случај да је  $a = 1$  имамо  $1^\infty$ , које је неодређено, као што се види из тога што је  $\log 1^\infty = \infty \log 1 = \infty \cdot \frac{1}{\infty}$ .

26.  $a^{\frac{1}{\infty}} = 1$ .

Ако, ради краћег бележња, означимо бесконачно мале количине са 0, онда можемо изразе, за који смо казали да имају неодређени вид, да напишемо  $\infty - \infty$ ,  $\infty \cdot 0$ ,  $\frac{\infty}{\infty}$ ,  $\frac{0}{0}$ ,  $\infty^0$ ,  $0^0$ ,  $1^\infty$ .

Ми смо видели да се сви они могу да сведу на једну форму. Опште методе за изналажење правих вредности таквих израза даје Диференциални Рачун.

### 3. Границе функција.

**12. Појам границе.** — Кад непрестаним растењем или опадањем прапроменљиве количине и приближавањем исте извесној вредности, т. пр. вредности  $x = a$ , функција тежи некој сталној вредности, т. пр.  $f(x) = b$ , тако да разлика између те вредности  $b$  и ма које друге функционе вредности постаје све мања у колико је  $x$  приближније  $a$ ; онда се каже да дотична функција тежи *граници* (*limit*)  $b$ . То се знацима бележи

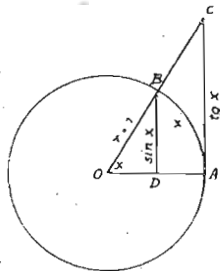
$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = b,$$

а чита се: граница, којој тежи  $f(x)$  за  $x = a$  јесте равна  $b$ .

1. *Пример.* Функција  $f(x) = \frac{4+3x}{x}$  има за свако коначно  $x$  своју тачно одређену вредност. За  $x = \infty$  јавља се  $f(x)$  у неодређеној форми  $\frac{\infty}{\infty}$ . Међутим кад напишемо  $\frac{4+3x}{x} = \frac{4}{x} + 3$  добијамо непосредно

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{4+3x}{x} = \lim_{x \rightarrow \infty} \left( \frac{4}{x} + 3 \right) = 3.$$

2. *Пример.* Кад у  $f(x) = \frac{\sin x}{x}$  ставимо непосредно  $x = 0$  добијамо неодређени вид  $\frac{0}{0}$ . При свему томе функција има и тада своју тачно одређену вредност и ми је налазимо на следећи начин.



Сл. 1.

Из слике видимо да је

$$\sin x < x < \operatorname{tg} x,^1)$$

одакле, кад поделимо све три стране неједначине са  $\sin x$ ,

$$1 < \frac{x}{\sin x} < \frac{1}{\cos x}$$

и узмемо изврнуте вредности

$$1 > \frac{\sin x}{x} > \cos x.$$

<sup>1)</sup> Слика нам показује да је површина кружног исечка  $OAB$  већа од  $\triangle OAB$ , а мања од  $\triangle OAC$ , т. ј. да је  $\frac{1}{2} OA \cdot OB \cdot \sin x < \frac{1}{2} r^2 x < \frac{1}{2} OA \cdot AC$  или  $\frac{1}{2} r^2 \sin x < \frac{1}{2} r^2 x < \frac{1}{2} r^2 \operatorname{tg} x$  или најзад, кад скратимо све три стране неједначине са  $\frac{1}{2} r^2$ ,  $\sin x < x < \operatorname{tg} x$  q. c. d.

Ми видимо, одавде, да је задата функција  $\frac{\sin x}{x}$  навек мања од 1, а већа од  $\cos x$ . Но у колико се лук  $x$  буде више смањивао у толико ће и  $\cos x$  бити приближнији 1 и најзад за  $x = 0$  лева и десна страна горње неједначине постају једнаке и тако налазимо да је

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1.$$

На исти начин изводимо из неједначине  $\sin x < x < \operatorname{tg} x$  да је

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\operatorname{tg} x}{x} = 1.$$

Речима: у колико је лук мањи у толико је разлика између синуса и тангенте и самога лука незнагичја, тако да за врло мале лукове можемо синус и тангенту да заменимо самим луком. Тако н. пр. јесте  $\sin 10'' = \operatorname{arc} 10''$  тачно на тринајест десетних места. На овоме се оснива један подесан начин израчунавања тригонометријских функција<sup>1)</sup>.

3. *Пример.* Да бисмо нашли границу, којој тежи збир бесконачне геометријске прогресије

$$1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2^2} + \frac{1}{2^3} + \dots$$

ставимо

$$s_n = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2^2} + \frac{1}{2^3} + \dots + \frac{1}{2^{n-1}} + \frac{1}{2^n},$$

одакле

$$2s_n = 2 + 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2^2} + \dots + \frac{1}{2^{n-2}} + \frac{1}{2^{n-1}}$$

и одузмимо ове две једначине једну од друге, па ћемо добити

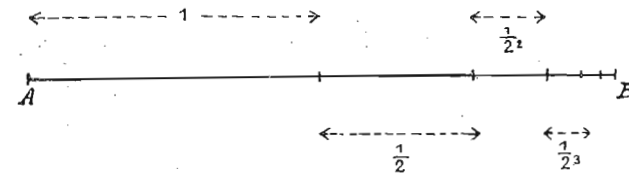
$$s_n = 2 - \frac{1}{2^n}$$

одакле слеђује

$$\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = 2.$$

Збир горње геометријске прогресије са бесконачно много чланова раван је 2.

О томе се можемо уверити на још један, врло очигледан, начин кад узмемо дуж  $AB = 2$  и преполовимо је, то исто учинамо и са другом половином итд.



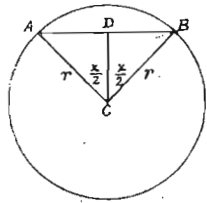
Сл. 2.

Дужи, до којих тако долазимо, представљају грађички поједине чланове горње прогресије и очигледно је да у колико више будемо вршили ово половљење и сабирање добивених делова, све ћемо се више приближавати тачки  $B$ , која је од тачке  $A$  удаљена за 2 јединице.

<sup>1)</sup> Види Предавања из Тригонометрије чл. 32. и 33.

**13. Начело методе граница.** — Од врло велике је важности у питањима о граници, такозвано *начело методе граница*, које гласи: кад две променљиве количине остају вазда једна другој равне и кад једна од њих тежи извесној граници, онда и она друга мора тежити истој граници.

1. *Пример.* На основу дефиниције, по којој се под периферијом круга има да разуме граничну вредност, којој тежи периметар (збир страна) једнога правилног у кругуписаног или описаног полигона при бесконачном растењу броја полгонских страна, добијамо следећи израз за кружну периферију.



Сл. 3.

Нека је  $AB = s$  страна једнога у круг уписаног правилног полигона са  $n$  страна. Спустимо из средишта  $C$  управну  $CD = \rho$  на страну  $AB$  и означимо  $\sphericalangle ACD = \sphericalangle BCD = \frac{x}{2}$ . Из слике читамо да је  $AD$  или  $\frac{s}{2} = r \sin \frac{x}{2}$ , дакле  $s = 2r \sin \frac{x}{2}$ , а цео периметар

$$p = 2nr \sin \frac{x}{2}.$$

Овде имамо две количине, које су вазда (за све  $n$  и  $x$ ) једна другој равне: увек је периметар  $p$  раван  $2nr \sin \frac{x}{2}$ . Једна од њих, а то је  $p$ , тежи извесној граници (периферији круга), дакле мора и она друга тежити истој граници. То значи да је кружна периферија

$$P = \lim_{n \rightarrow \infty} p = \lim_{n \rightarrow \infty} 2nr \sin \frac{x}{2}.$$

Пошто са растењем  $n$ -а у бесконачност средишни угао  $x$  опада у бесконачност, то видимо, да израз за кружну периферију добија неодређену форму  $\infty \cdot 0$ . Међутим врло је лако наћи његову истинску вредност. С обзиром на то, да се за бесконачно мали лук синус лука може да замени луком имамо

$$P = \lim_{n \rightarrow \infty} 2nr \frac{x}{2} = \lim_{n \rightarrow \infty} nr x = r \lim_{n \rightarrow \infty} nx.$$

Слика нам показује да је, за макакво  $n$  и  $x$ , производ  $nx = 360^\circ =$  или  $2\pi$  и према томе

$$P = 2r\pi.$$

2. *Пример.* На исти начин можемо да нађемо површину круга као границу којој тежи површина једнога у круг уписаног или око круга описаног правилног полигона, члји број страна у бесконачност расте.

Из горње слике видимо да је површина троугла  $ABC = \frac{s\rho}{2}$  и према томе површина полигона

$$q = \frac{ns\rho}{2} = \frac{p\rho}{2},$$

где  $p$ , као и горе, означава полигонски периметар.

На основу начела о методи граница површина круга је

$$Q = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{p\rho}{2}.$$

При бесконачноме растењу  $n$ -а количина  $p$  тежи граници  $2r\pi$ , а  $\rho$  тежи полупречнику  $r$ :

$$\lim_{n \rightarrow \infty} p = 2r\pi, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \rho = r,$$

дакле

$$Q = \pi r^2.$$

**14. Теорема.** — Свака стална количина сама себи је граница:

$$\lim C = C.$$

Ово је само по себи јасно. Стална количина има навек једну исту вредност и не може, према томе, тежити никакој другој вредности.

**15. Теорема.** — Граница алгебарског збира двеју (или више) функција једнака је алгебарскоме збиру граница којима теже поједине функције:

$$\lim [\varphi(x) \pm \psi(x)] = \lim \varphi(x) \pm \lim \psi(x).$$

*Доказ.* Нека је

$$\lim \varphi(x) = a, \quad \lim \psi(x) = b$$

и ставимо

$$\varphi(x) = a + \alpha, \quad \psi(x) = b + \beta,$$

где су  $\alpha$  и  $\beta$  извесне функције  $x$ -а које се у бесконачност умањавају, кад се  $x$  приближава оној вредности за коју  $\varphi(x)$  и  $\psi(x)$  постају равне  $a$  односно  $b$ . Тако у 1. примеру чл. 12.  $f(x) = \frac{4+3x}{x} = 3 + \frac{4}{x}$  направи смо, да је за извесно  $x$  (за  $x = \infty$ )  $\lim f(x) = 3$ , док је за свако друго  $x$  функциона вредност  $3 + \frac{4}{x}$ . Овде је дакле  $\alpha = \frac{4}{x}$  она количина која, зависна од  $x$ , има то својство да се у бесконачност смањује приближавањем  $x$ -а оној вредности за коју постаје  $f(x) = 3$ .

Према датом појму о количинама  $\alpha$  и  $\beta$  слеђује из

$$\varphi(x) \pm \psi(x) = a \pm b + \alpha \pm \beta$$

непосредно

$$\lim [\varphi(x) \pm \psi(x)] = a \pm b = \lim \varphi(x) \pm \lim \psi(x).$$

*Примедба.* Ова теорема престаје важити кад је број сабирака бесконачно велики зато што у таквоме случају алгебарски збир  $\alpha \pm \beta \pm \gamma \pm \dots$  бесконачно много бесконачно малих количина не мора да буде  $= 0$  (в. чл. 11. под 5).

Специјалан случај ове теореме јесте:

$$\lim [\varphi(x) \pm C] = \lim \varphi(x) \pm C.$$

**16. Теорема.** — Граница производа двеју (или више) функција равна је производу граница, којима теже поједини чиниоци:

$$\lim [\varphi(x) \cdot \psi(x)] = \lim \varphi(x) \cdot \lim \psi(x).$$

*Доказ.* Ставимо као и горе у чл. 15.

$$\lim \varphi(x) = a, \quad \lim \psi(x) = b,$$

$$\varphi(x) = a + \alpha, \quad \psi(x) = b + \beta,$$

дакле

$$\varphi(x) \cdot \psi(x) = ab + a\beta + b\alpha + \alpha\beta$$

$$\lim [\varphi(x) \cdot \psi(x)] = ab + \lim [a\beta + b\alpha + \alpha\beta],$$

а пошто је

$$\lim [a\beta + b\alpha + \alpha\beta] = 0,$$

то је

$$\lim [\varphi(x) \cdot \psi(x)] = ab = \lim \varphi(x) \cdot \lim \psi(x).$$

Као специјалан случај наведимо:

$$\lim [C \cdot \varphi(x)] = C \cdot \lim \varphi(x).$$

**17. Теорема.** — Граница количника равна је количнику из границе дељеника и границе делитеља:

$$\lim \frac{\varphi(x)}{\psi(x)} = \frac{\lim \varphi(x)}{\lim \psi(x)}$$

Доказ. Из

$$\frac{\varphi(x)}{\psi(x)} = \frac{a + \alpha}{b + \beta} = \frac{a}{b} + \frac{b\alpha - a\beta}{b(b + \beta)}$$

слеђује

$$\lim \frac{\varphi(x)}{\psi(x)} = \frac{a}{b} = \frac{\lim \varphi(x)}{\lim \psi(x)}$$

пошто је

$$\lim \frac{b\alpha - a\beta}{b(b + \beta)} = 0.$$

Специјално:

$$\lim \frac{\varphi(x)}{C} = \frac{\lim \varphi(x)}{C},$$

$$\lim \frac{C}{\psi(x)} = \frac{C}{\lim \psi(x)}.$$

**18. Теорема.** — Сасвим опште је:

$$\lim [\varphi(x)^{\psi(x)}] = [\lim \varphi(x)]^{\lim \psi(x)}.$$

Доказ. Употребом горњих знакова имамо:

$$\varphi(x)^{\psi(x)} = (a + \alpha)^{b + \beta} = (a + \alpha)^b (a + \alpha)^\beta,$$

одакле, с обзиром на  $\lim (a + \alpha)^\beta = 1$ , слеђује  $\lim [\varphi(x)^{\psi(x)}] = \lim (a + \alpha)^b = a^b = [\lim \varphi(x)]^{\lim \psi(x)}$ .

Особени случајеви ове опште теореме јесу:

1. кад ставимо  $\psi(x) = C$

$$\lim [\varphi(x)^C] = [\lim \varphi(x)]^C.$$

То значи да је граница  $C$ -тог степена (или корена) једне функције равна  $C$ -томе степену (односно корену) границе дотичне функције.

2. кад ставимо  $\varphi(x) = C$  добијамо теорему за изложителне функције

$$\lim [C^{\psi(x)}] = C^{\lim \psi(x)}.$$

**19. Теорема.** — Граница логаритма једне функције једнака је логаритму границе којој функција тежи:

$$\lim [\log \varphi(x)] = \log [\lim \varphi(x)].$$

Нека је  $\varphi(x) = a + \alpha$ , дакле

$$\log \varphi(x) = \log (a + \alpha) = \log [a(1 + \frac{\alpha}{a})] = \log a + \log (1 + \frac{\alpha}{a})$$

и пошто је

$$\lim (1 + \frac{\alpha}{a}) = 1, \quad \log \lim (1 + \frac{\alpha}{a}) = 0$$

слеђује теорема:

$$\lim [\log \varphi(x)] = \lim \log a = \log a = \log [\lim \varphi(x)].$$

**20. Прва основна теорема Више Математике.** — Граница размере у бесконачно малих количина не мења своју вредност кад те количине имамо другима, које им нису равне, али такве да граница размере (рам првих количина тежи јединици).

Нека су  $\alpha$  и  $\beta$  две бесконачно мале количине,  $\alpha'$  и  $\beta'$  друге две, ње бесконачно мале количине и то такве да је

$$\lim \frac{\alpha}{\alpha'} = 1, \quad \lim \frac{\beta}{\beta'} = 1.$$

основу теореме мора да је

$$\lim \frac{\alpha}{\beta} = \lim \frac{\alpha'}{\beta'}.$$

1. Доказ. Из идентичне једначине

$$\frac{\alpha}{\beta} = \frac{\alpha'}{\beta'} \cdot \frac{\beta'}{\alpha'}$$

ује

$$\lim \frac{\alpha}{\beta} = \lim \frac{\alpha'}{\beta'} \cdot \lim \frac{\beta'}{\alpha'} = \lim \frac{\alpha'}{\beta'}.$$

логно из

$$\frac{\alpha'}{\beta'} = \frac{\alpha'}{\beta'} \cdot \frac{\beta}{\alpha}$$

зимо

$$\lim \frac{\alpha'}{\beta'} = \lim \frac{\alpha'}{\beta'} \cdot \lim \frac{\beta}{\alpha} = \lim \frac{\alpha'}{\beta'},$$

је

$$\lim \frac{\alpha}{\beta} = \lim \frac{\alpha'}{\beta'} = \lim \frac{\alpha'}{\beta'} \quad q. e. d.$$

2. Доказ. Ставимо

$$\alpha' = \alpha + \delta, \quad \text{дакле } \frac{\alpha'}{\alpha} = 1 + \frac{\delta}{\alpha},$$

$$\beta' = \beta + \varepsilon, \quad \text{" } \frac{\beta'}{\beta} = 1 + \frac{\varepsilon}{\beta},$$

су  $\delta$  и  $\varepsilon$  две насрам  $\alpha$  и  $\beta$  (па, разуме се, и насрам  $\alpha'$  и  $\beta'$ ) бесконачно мале количине. Тада је

$$\frac{\alpha'}{\alpha} \cdot \frac{\beta'}{\beta} = \frac{\alpha'}{\alpha} \cdot \frac{\beta}{\alpha} = \frac{1 + \frac{\delta}{\alpha}}{1 + \frac{\varepsilon}{\beta}}$$

$$\lim \frac{\alpha'}{\beta'} \cdot \lim \frac{\beta}{\alpha} = \frac{\lim (1 + \frac{\delta}{\alpha})}{\lim (1 + \frac{\varepsilon}{\beta})} = 1,$$

је

$$\lim \frac{\alpha}{\beta} = \lim \frac{\alpha'}{\beta'}.$$

ма овоме начину доказивања можемо да искажемо горњу теорему:

Граница размере двеју бесконачно малих количина једнака је пци размере других двеју бесконачно малих количина, које се од их разликују за количине које су бесконачно мале насрам њих.



Тако и. пр. услед тога што је

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1, \quad \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\lg x}{x} = 1$$

јесте

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{3x}{\lg x} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{3x}{x} = 3.$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \lg x}{\sin^2 \frac{x}{2}} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2}{\left(\frac{x}{2}\right)^2} = 4.$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin 5x}{6 \lg x} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{5x}{6x} = \frac{5}{6}.$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin^2 x}{\sin^3 \frac{x}{2}} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2}{\left(\frac{x}{2}\right)^3} = \infty.$$

**21. Друга основна теорема Више Математике.** — Граница, којој тежи збир од бесконачно много бесконачно малих количина, не мења се, кад место датих количина, узмемо друге бесконачно мале количине, чија граница размере наспрам првих тежи јединици. Или

Граница збира од бесконачно много бесконачно малих количина не мења се, ако задате количине заменимо другима, које се од њих разликују за вредности бесконачно мале наспрам њих.

*Доказ.* Нека је

$$s = \alpha + \alpha' + \alpha'' + \dots \text{ у беск.}$$

коначан збир од бесконачно много бесконачно малих количина  $\alpha, \alpha', \alpha'', \dots$ , које по извесноме закону теку и претпоставимо да је

$$\lim \frac{\beta}{\alpha} = 1, \quad \lim \frac{\beta'}{\alpha'} = 1, \quad \lim \frac{\beta''}{\alpha''} = 1, \dots$$

или што је исто

$$\beta = \alpha + \alpha\epsilon, \quad \beta' = \alpha' + \alpha'\epsilon', \quad \beta'' = \alpha'' + \alpha''\epsilon'', \dots,$$

где су  $\epsilon, \epsilon', \epsilon'', \dots$  такође бесконачно мале количине и према томе производи  $\alpha\epsilon, \alpha'\epsilon', \alpha''\epsilon'', \dots$  бесконачно мали наспрам количина  $\alpha, \alpha', \alpha'', \dots$

Према горњем је

$$\begin{aligned} \beta + \beta' + \beta'' + \dots &= \alpha + \alpha' + \alpha'' + \dots + \alpha\epsilon + \alpha'\epsilon' + \alpha''\epsilon'' + \dots \\ &= s + \alpha\epsilon + \alpha'\epsilon' + \alpha''\epsilon'' + \dots \end{aligned}$$

Узмимо да је  $\eta$  по апсолутној вредности највећа од свију количина  $\epsilon$ , онда је, апсолутно узев

$$\begin{aligned} \alpha\epsilon + \alpha'\epsilon' + \alpha''\epsilon'' + \dots &< \eta(\alpha + \alpha' + \alpha'' + \dots) \\ &< \eta s. \end{aligned}$$

Пошто је  $\eta$  једна бесконачно мала количина,  $s$  коначно, то је  $\eta s$  такође бесконачно мало и  $\lim \eta s = 0$ , а у толико пре

$$\lim (\alpha\epsilon + \alpha'\epsilon' + \alpha''\epsilon'' + \dots) = 0$$

Услед тога је

$$\lim (\beta + \beta' + \beta'' + \dots) = \lim (\alpha + \alpha' + \alpha'' + \dots) = s \text{ q. e. d.}$$

Резултат да је

$$\lim (\alpha\epsilon + \alpha'\epsilon' + \alpha''\epsilon'' + \dots) = 0.$$

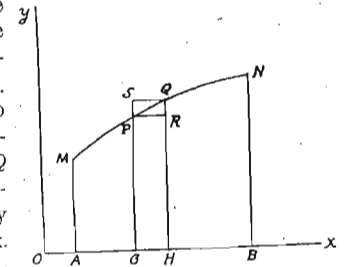
исказан речима гласи: кад сваки члан једнога коначног збира од бесконачно много бесконачно малих количина  $(\alpha, \alpha', \alpha'', \dots)$  помножимо једном бесконачно малом количином  $(\epsilon, \epsilon', \epsilon'', \dots)$ , онда је тако добивени збир производа раван нули.

Она прва теорема у чл. 20. основ је Диференциалном, ова друга основ Интегралном Рачуну.

Покажимо на једноме примеру значај друге теореме у Интегралноме Рачуну.

При израчунавању једне криволиниске површине у равни, и. пр. фигуре  $MABN$ , која је ограничена с једне стране комадом  $AB$  апсцисне осе, с друге

две стране ординатама  $AM$  и  $BN$  и са четврте стране луком  $MN$  ма какве криве линије, ми је замишљамо раздељену на бесконачно много бесконачно узане трапезе, као што је н. пр.  $PGHQ$ . На тај начин је фигура  $MABN$  представљена као један коначан збир од бесконачно много бесконачно малих сабирака. Место трапеза  $PGHQ$  можемо да узмемо уписани или описани правоугаоник,  $PGHR$  или  $SGHQ$ , јер је разлика између њих и трапеза бесконачно мала наспрам истих. Разлика између описаног и уписаног правоугаоника представљена је правоугаоником  $PQRS$ , који је раван производу из две бесконачно мале количине (апсцисног елемента  $GH$  и ординатног елемента  $QR$ ), дакле бесконачно мали наспрам уписаног или описаног правоугаоника, чија је површина равна производу из једне коначне дужи (ординате  $PG$  односно  $QH$ ) и једне бесконачно мале количине (апсцисног елемента  $GH$ ). Означимо са  $\alpha, \alpha', \alpha'', \dots$  поједине апсцисне елементе (од којих је и  $GH$  такав један), са  $\epsilon, \epsilon', \epsilon'', \dots$  ординатне елементе (разлике између две и две бесконачно блиске ординате). Збир  $\alpha\epsilon + \alpha'\epsilon' + \alpha''\epsilon'' + \dots$  изражава разлику између површине свију описаних и површине свију уписаних правоугаоника. Но пошто је  $\lim (\alpha\epsilon + \alpha'\epsilon' + \alpha''\epsilon'' + \dots) = 0$ , то следује да се при израчунавању криволиниске површине  $MABN$  трапези  $PGHQ$  могу да замене било уписаним, било описаним правоугаоникима.



Сл. 4.

**22. Бесконачно мале количине разног реда.** — При разматрању више бесконачно малих количина, које зависе једна од друге, узима се једна од њих као *главна бесконачно мала количина*, са којом се остале упоређују. За другу коју бесконачно малу количину каже се да је *бесконачно мала првога реда (ступња)*, ако размера исте наспрам главне бесконачно мале количине тежи, као граници својој, једној коначној

<sup>1)</sup> Претпоставимо да сви правоугаонци, односно трапези, на које замишљамо раздељену криволиниску фигуру, имају једнаку ширину, т. ј. узмимо да је  $\alpha = \alpha' = \alpha'' = \dots$ , онда је збир бесконачно малих правоугаоника  $PQRS$ , означимо га са  $\Sigma PQRS = \alpha(\epsilon + \epsilon' + \epsilon'' + \dots) = \alpha(NB - MA)$ , дакле раван производу из једне бесконачно мале количине  $\alpha$  и једног коначног броја  $NB - MA$ . Отуда одмах следује да је  $\lim \Sigma PQRS = 0$ .

вредности. Нека је  $\alpha$  главна бесконачно мала количина,  $p$  један коначан, а  $\varepsilon$  један бесконачно мали број. Бесконачно малу количину првога реда можемо да представимо, онда, у виду

$$\beta = \alpha(p + \varepsilon),$$

јер је

$$\lim \frac{\beta}{\alpha} = \lim (p + \varepsilon) = p.$$

Једна бесконачно мала количина је *бесконачно мала другог реда*, ако је њена размера наспрам главне бесконачно мале количине бесконачно мала количина првога реда. Бесконачно мала количина другог реда је

$$\gamma = \alpha^2(p + \varepsilon),$$

јер је  $\frac{\gamma}{\alpha} = \alpha(p + \varepsilon)$  бесконачно мало првога реда.

Сасвим опште кажемо за једну количину да је *бесконачно мала  $n$ -тога реда*, ако је њена размера наспрам главне бесконачно мале количине бесконачно мала  $n-1$ -вога реда. Бесконачно мала количина  $n$ -тога реда има вид

$$\nu = \alpha^n(p + \varepsilon).$$

Тако на пр., ако узмемо да је лук  $x$  бесконачно мала количина првога реда, онда је и  $\sin x$  бесконачно мала количина првога реда,

јер је  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1$ . Међутим  $1 - \cos x$  је бесконачно мало другог реда,

јер је  $1 - \cos x = 2 \sin^2 \frac{x}{2}$ .

Правоугаоник  $PQRS$ , конструисан из бесконачно малих координатних елемената  $PR$  и  $QR$  (в. сл. 4.) јесте бесконачно мали према правоугаоникима  $PGHR$ ,  $SGHQ$  и трапезу  $PGHQ$ . Ако ове последње узмемо за бесконачно мале првога реда, онда је правоугаоник  $PQRS$  бесконачно мала количина најмање (т. ј. извесним случајима још и вишег) другог реда.

Користећи се овим појмовима о бесконачно малим количинама разнога реда можемо горње две теореме (у чл. 20. и чл. 21.) да искажемо на следећи начин.

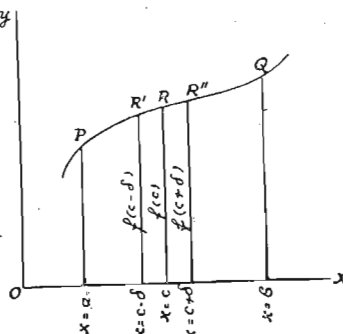
Граница размере двеју количина, које се састоје из бесконачно малих количина разнога реда, не мења се, кад је код једне и друге задрже само бесконачно мале количине најнижег реда.

Н. пр.

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x + 8 \sin^3 x}{x + 5x^2 - x^4} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1.$$

Тако исто кад се тражи граница збира бесконачно малих количина разног реда довољно је, и без утицаја на тачност резултата, ако се узму, у рачун само бесконачно мале количине најнижег реда.

**3. Непрекидност функција.** — За једнозначну функцију<sup>1)</sup> прапрове  $x$  кажемо да је *непрекидна* или *континуирна* у извесним границама, н. пр. од  $x = a$  па до  $x = b$ , кад она за сваку вредност  $x = c$ , ижи између  $a$  и  $b$ , добија само једну и то стварну и коначну вредност. Начај непрекидности функције постаје очигледан, кад функцију гавимо геометриски, као криву линију у равни двеју координатних променљиве  $x$  и  $y$  представљају координате појединих тачака, која је аналитички дефинисана једначином  $y = f(x)$ . Ако је непрекидна функција у границама од  $x = a$  па до  $x = b$ , онда је и линија  $y = f(x)$  непрекидна између  $x = a$  и  $x = b$ . За сваку апсцисну вредност  $x = c$  (где је  $a < c < b$ ) добићемо, зоме случају, једну и то одређену вредност  $y = f(c)$  (вредност функције), па дакле и извесну тачку на кривој линији. Ако је функција  $f(x)$  непрекидна, узмемо две тачке  $R'$  и  $R''$ , које одговарају апсцисама  $c - \delta$  и  $c + \delta$ , онда ће ординате  $f(c - \delta)$  и  $f(c + \delta)$  моћи бесконечно умањавати апсцисне разлике  $\delta$ , тежити једној и истој стварној вредности: ординати  $f(c)$ .



Сл. 5.

Према овоме можемо аналитички да формулишемо непрекидност функције. Функција  $f(x)$  непрекидна је од  $x = a$  па до  $x = b$ , кад је, кад год  $x = c$ , које се налази између  $a$  и  $b$ ,

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} f(c - \delta) = \lim_{\delta \rightarrow 0} f(c + \delta) = f(c).$$

Измислимо у стању да испитамо непрекидност односно прекидност функција.

Тако н. пр. отуда што је

$$\begin{aligned} \lim_{\delta \rightarrow 0} \sin(c \pm \delta) &= \lim_{\delta \rightarrow 0} [\sin c \cos \delta \pm \cos c \sin \delta] \\ &= \sin c \lim_{\delta \rightarrow 0} \cos \delta \pm \cos c \lim_{\delta \rightarrow 0} \sin \delta \\ &= \sin c, \end{aligned}$$

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} e^{c \pm \delta} = \lim_{\delta \rightarrow 0} [e^c e^{\pm \delta}] = e^c \lim_{\delta \rightarrow 0} e^{\pm \delta} = e^c$$

јер да су функције  $y = \sin x$  и  $y = e^x$  непрекидне за све вредности  $x$ -а, од  $-\infty$  па до  $+\infty$ , јер оне за свако  $x = c$  имају свега једну и то стварну коначну вредност.

<sup>1)</sup> Функције се зову *једнозначне*, кад оне за сваку особену вредност прапроменљиве добијају једну јединицу вредност. На против оне се зову *многозначне* (двозначне, трозначне) кад свакој особеној вредности прапроменљиве одговарају више (две, три итд.) функцијских вредности. Једнозначне функције јесу

$$y = ax + b, \quad z = px + qy + r,$$

многозначне су  $y = \sqrt{ax + b + cx^2}$  (двозначна),  $y = \sqrt{x + ax}$  (трозначна).

У свакоме другом случају, где функција не испуњава један од наведених услова за непрекидност, функција је *прекидна* или *дисконтинуирана*. Функција је, дакле, прекидна, ако за коју вредност  $x = c$  она добија две или више вредности или ако је функциона вредност имагинарна или најзад бесконачно велика.

Ево неколико случајева прекидности:

$$1. f(x) = a \frac{1}{e^{x-c}-1} \text{ има за } x = c \text{ две различне вредности: } f(c) = \pm a.$$

$$f(c + \delta) = a \frac{1}{e^{c+\delta-c}-1} = a \frac{1}{e^{\delta}-1} = a \frac{1 - \frac{1}{e^{-\delta}}}{1 + \frac{1}{e^{-\delta}}},$$

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} f(c + \delta) = a,$$

$$f(c - \delta) = a \frac{1}{e^{c-\delta-c}-1} = a \frac{1}{e^{-\delta}-1} = a \frac{\frac{1}{e^{\delta}} - 1}{\frac{1}{e^{\delta}} + 1},$$

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} f(c - \delta) = -a.$$

2.  $f(x) = \lg x$  има за  $x = \frac{\pi}{2}$  бесконачно велику вредност и функција је, дакле, за  $x = \frac{\pi}{2}$  прекидна.

Исти је случај код  $f(x) = \frac{1}{(x-c)^2}$  за  $x = c$ , јер је

$$f(c) = \lim_{\delta \rightarrow 0} f(c - \delta) = \lim_{\delta \rightarrow 0} f(c + \delta) = \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{1}{\delta^2} = \infty.$$

Слично код  $f(x) = \frac{1}{x-c}$  за  $x = c$ . Овде је

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} f(c + \delta) = \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{1}{\delta} = \infty, \quad \lim_{\delta \rightarrow 0} f(c - \delta) = \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{1}{-\delta} = -\infty.$$

Другачије код функције  $f(x) = e^{x-c}$ . Њена је прекидност таква да она за  $x = c$  добија две вредности, од којих је једна коначна и то  $= 0$ , а друга бесконачно велика. Потврђује се тиме што је

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} f(c - \delta) = \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{1}{e^{\delta}} = 0, \quad \lim_{\delta \rightarrow 0} f(c + \delta) = \lim_{\delta \rightarrow 0} e^{\frac{1}{\delta}} = \infty.$$

3.  $f(x) = \sin \frac{a}{x}$  јесте за  $x = 0$  прекидна функција, јер је њена вредност тада неодређена.

4.  $f(x) = \sqrt{(x-3)(x-8)}$  јесте прекидна функција за све вредности  $x$ -а, које леже између 3 и 8, пошто је за  $3 < x < 8$  вредност  $\sqrt{(x-3)(x-8)}$  имагинарна.

1. *Напомена.* Код *многозначних функција* ваља испитати сваку њену грану, т. ј. сваки низ вредности, које су међусобом везане законом непрекидности, по наособ. Тако н. пр. код функције  $f(x) = \sqrt{x}$  једну грану образују вредности  $+\sqrt{x}$ , а другу грану  $-\sqrt{x}$ . Ако су све гране непрекидне, онда се каже и за целу функцију да је непрекидна.

2. *Напомена.* За непрекидност функција, које зависе од више прапроменљивих количина, важи сасвим слична дефиниција као и за функције које зависе само од једне прапроменљиве. Тако н. пр. једнозначна функција  $f(x, y)$  непрекидна је функција у границама од  $x = a$  па до  $x = b$  и од  $y = \alpha$  па до  $y = \beta$ , кад за сваки спрег вредности њених прапроменљивих  $x$  и  $y$ , н. пр. за  $x = c$  и  $y = \gamma$  (где  $c$  лежи између  $a$  и  $b$ , а  $\gamma$  између  $\alpha$  и  $\beta$ ) она добија само једну и то стварну и коначну вредност.

Непрекидност функција, које зависе од две прапроменљиве, може да се протумачи геометриски употребом Аналитичке Геометрије у простору, док за функције, које зависе од три и више прапроменљивих, геометриско тумачење постаје немогуће.

## II.

### Бесконачни редови.

#### 1. О бесконачним редовима уопште.

24. *Појмови.* — Под *редом* разумемо један низ количина, који је образован по извесном закону. Количине, из којих се ред састоји, зову се *чланови* реда.

Ако, од лева па на десно, чланови бивају већи, онда *ред расте*. У противноме случају *ред опада*.

Ред се зове *коначан* или *бесконачан*, према томе да ли је број његових чланова коначан или бесконачно велики.

Број, који показује на коме се месту налази исвесан члан реда, зове се *казалба* места тога члана или просто *казалба* члана.

Чланове једнога реда бележићемо са  $u_1, u_2, u_3, \dots$ . Члан  $u_n$  зове се  $n$ -ти или *општи члан*.

25. *Закон реда.* — Ред се може сматрати да је познат, ако је познат закон по коме теку његови чланови. Тај закон може, поглавито, бити изражен на ова два начина:

1-во сваки члан [реда  $u_1, u_2, u_3, \dots, u_n, \dots$  може бити даг као функција његове казалбе:  $u_n = f(n)$ , у коме се случају закон реда зове *независан*.

2-го закон реда може да изражава ма који члан као функцију, претходећих чланова:  $u_n = f(u_{n-1}, u_{n-2}, \dots)$ . Закон реда зове се тада *повратан*.

Тако н. пр. код геометриске постепености  $a, aq, aq^2, aq^3, \dots$ ,  $aq^{n-1}, aq^n, aq^{n+1}, \dots$  јесте  $u_n = aq^{n-1}, u_{n+1} = aq^n, u_{n+2} = aq^{n+1}, \dots$  и тиме је закон реда исказан у независној форми, пошто сваки члан израчунавамо непосредно из његове казаљке места. Узевши да је  $q = \frac{u_{n+1}}{u_n} = \frac{u_{n+2}}{u_{n+1}}$ , дакле  $u_{n+2} = \frac{u_{n+1}^2}{u_n}$  добијамо закон реда у повратној форми. Да бисмо израчунали извесан члан потребна су нам два претходећа члана.

**26. Збирни образац.** — Аналитички израз збира првих  $n$  чланова једнога реда зове се *збирни образац*. Ставићемо

$$s_n = u_1 + u_2 + u_3 + \dots + u_n.$$

Кад је познат аналитички израз збира, онда смо у стању да одредимо не само збир од ма колико чланова, него и цео ред за који тај образац важи. Ма који члан реда добијамо као разлику из два збира

$$u_n = s_n - s_{n-1}.$$

Нека нам је дат н. пр. овај збирни образац

$$s_n = \frac{a(1-q^n)}{1-q}. \text{ Онда је } s_{n-1} = \frac{a(1-q^{n-1})}{1-q}, \text{ дакле}$$

$$u_n = s_n - s_{n-1} = \frac{a}{1-q} (q^{n-1} - q^n) = aq^{n-1}.$$

За  $n = 1, 2, 3, 4, \dots$  налазимо чланове

$$u_1 = a, u_2 = aq, u_3 = aq^2, u_4 = aq^3, \dots$$

То значи да се горњи збирни образац односи на геометриску постепеност.

**27. Збир бесконачнога реда.** — По себи је јасно шта ваља разумети под збиром једног коначног реда, пошто се збир таквога реда добија непосредним сабирањем. Други је случај код сабирања бесконачних редова, које се не може непосредно да изврши. Под *збиром једног бесконачног реда* разумемо границу којој тежи збир првих  $n$  чланова, кад пустимо  $n$  да расте у бесконачност. Дакле, ако означимо са  $s$  збир бесконачног реда, онда је према дефиницији

$$s = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n.$$

Збир бесконачног реда може да буде

1-во коначан и одређен, у коме се случају ред зове *збирљив* или *конвергентан*. Збир  $u_1 + u_2 + u_3 + \dots$  у беск. раван је извесне коначне броју  $s$ .

2-го збир је бесконачно велики:  $\lim_{n \rightarrow \infty} s = \infty$ . Такав се ред зове *незбирљив* или *дивергентан*.

3-ће збир има више разних вредности: није одређен и зато се и ред зове *неодређен* или *осцилирајући*.

Узмимо као пример бесконачну геометриску постепеност  $a + aq + aq^2 + \dots + aq^{n-1} + aq^n + \dots$  у беск.

## ПРВИ ДЕО

# ДИФЕРЕНЦИАЛНИ РАЧУН

### I.

## Диференцирање функција једне прапроменљиве.

**36. Како је пронађен Диференциални Рачун.** — Покушаји да се нађе општа метода за повлачење тангенте на криве линије у равни, замислајући линије дате њиховом једначином, дали су повод за проналазак Диференциалног Рачуна.

Узмимо да се хоће тангента у тачци  $P(x, y)$  једне линије чија је једначина у правоуглим координатама  $y = f(x)$ .

Под тангентом разумемо крајњи положај, којем тежи сечица при бесконачном приближавању њених пресечних тачака једна другој. Према томе се тангента у тачци  $P$  има сматрати као крајњи положај  $TL$  којем сечица  $SP'$  тежи кад замислимо да се тачка  $P'$  доу бесконачност приближава тачци  $P$ .

Означимо са  $x$  и  $y$  координате тачке  $P$ , са  $x+h$  и  $y+k$  координате тачке  $P'$ . Пошто се тачке  $P$  и  $P'$  налазе на задатој кривој линији, то важе једначине

$$y+k = f(x+h)$$

$$y = f(x),$$

одакле

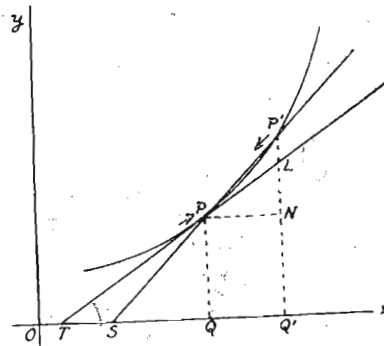
$$k = f(x+h) - f(x).$$

Количине  $h$  и  $k$  зову се *координатне промене*. Одредити тангенту у тачци  $P$  значи управо наћи њен правац, јер је додирна тачка  $P$  већ дата њеним координатама  $x, y$ . Правац се одређује (аналитички) угловним сачинитељем, а то је tangens угла који дотична права (овде директа) заклапа са положним правцем  $x$ -осе.

Повуцимо  $PN \parallel x$ -оси. Из  $\triangle PP'N$  видимо да је угловни сачинитељ сечице

$$\operatorname{tg} P'PN = \frac{P'N}{PN} = \frac{P'Q' - PQ}{OQ' - OQ} = \frac{(y+k) - y}{(x+h) - x} = \frac{k}{h},$$

дакле раван промени ординате подељеној са променом апсцисе.



Сл. 6.

На основу горње дефиниције за дирку закључујемо да је угловни сачинитељ тангенте

$$\operatorname{tg} LPN = \lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ k=0}} \operatorname{tg} P'PN = \lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ k=0}} \frac{k}{h} = \lim_{h=0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

ашли смо да је угловни сачинитељ дирке на линију  $y = f(x)$  у тачци  $(x, y)$  изражен границом којој тежи количник из бесконачно малих промена  $h$  и апсцисе, које су међусобом везане једначином  $y + k = f(x + h)$ .

**Напомена.** Инфинитезимални Рачун (рачун са бесконачно малим бесконачно великим количинама) дели се на: Диференциални, Интегрални и Вариациони Рачун и Теорију Диференциалних Једначина.

Први, за кога се са сигурношћу може казати да је употребљавао инфинитезималне количине, то је славни грчки математичар старог века *Арихимед* (Сиракуза 287 — Сиракуза 212 пре Хр.) доказивши да је површина круга једнака са површином троугла, чија је основа једнака периметру, а висина једнака полупречнику круга. После долазе, као најавнији, *Галилеј* (Galileo Galilei, Пиза 1564 — Арцетри 1642), *Кавалери* (Bonaventura Cavalieri, Болоња 1598 — Болоња 1647), *Кеплер* (Johannes Kepler, Magstatt 1571 — Регенсбург 1630), *Њутн* (Isaac Newton, Woolsthorpe 1642 — Лондон 1726), *Лајбниц* (Gottfried Wilhelm Leibnitz, Лайпциг 1646 — Хановер 1716).

Распра око приоритета за проналазак Инфинитезималног Рачуна, а и данас још постоји, беспредметна је, јер Галилеови *partes non antae*, Кавалиериново *indivisibile*, Баровљево (Isaak Barrow, Лондон 1630 — Лондон 1677) *triangulum characteristicum*, Њутнови моменти и флуке и Лајбницови диференциали све су то само разни изрази за једну ствар замисао. Та замисао је код Њутна најјасније концептована, а рачунска једна најсавршеније изведена код Лајбница.

Осим горе наведених твораца, и са напоменом да је Лајбниц у својој књизи од год. 1675 први употребио интегрални знак  $\int$ , вредно је поменути имена оних, који су поглавито радили на усавршавању Интегралног Рачуна. То су браћа *Јаков и Јован Бернули* (Jakob Bernoulli, Базел 1654 — Базел 1705, Johann Bernoulli, Базел 1667 — Базел 1748), *Ејлер* (Leonhard Euler, Базел 1707 — Петроград 1783), *Даламбер* (Jean-Léonard d'Alembert, Париз 1717 — Париз 1783), *Лагранж* (Joseph-Louis Lagrange, Турин 1736 — Париз 1813), *Лежандр* (Adrien-Marie Legendre, Париз 1752 — Париз 1833).

Вариациони Рачун почиње са год. 1696. када је Јован Бернули решио *проблем брахистохроме*.<sup>1)</sup>

Кратко време после тога решио је Јаков Бернули *изопериметрички проблем*.<sup>2)</sup> Први уџбеник за Вариациони Рачун издао је Ајлер 1774. под насловом *Methodus inveniendi curvas maximi minimive proprietate gaudentes*, у коме је показао начин за решавање општих проблема ове врсте. Најзад год. 1762 публиковао је Лагранж своју методу, којој се и данас у главноме решавају проблеми из Вариационог Рачуна.

<sup>1)</sup> Линије, по којој једна тешка тачка под утицајем теже пада како би у најкраћем времену из једног положаја стигла у други положај који се налази ниже од првога.

<sup>2)</sup> Изопериметрички проблеми: наћи линију одређене дужине која са извесним правим телом у истој равни даје највећу површину тако ограничене фигуре. — Наћи линију, која са извесним телом даје највећу површину, а најмање површину. — Од свих изопериметричких линија (линија, једнаке дужине) наћи ону, која обртањем око једне осе даје обртно тело са најмањом запремином. Итд.

Док се у Диференциалноме Рачуну у Теорији Максима и Минима сматрају за коју вредност прапроменљиве или које вредности прапроменљивих задата функција добија своје највеће односно најмање вредности, — у Вариациономе Рачуну се обрнуто тражи функција, која има а испуни извесне услове у погледу максимума или минимума.

**37. Изводна функција.** — Граница, којој тежи количник из промена функције и промене прапроменљиве за бесконачно малу промену прапроменљиве количине, зове се *изводна функција*.

Задаћа је Диференциалноме Рачуну да за сваку функцију нађе ену изводну функцију.

Према горњем тумачењу изводне функције јасно је да је и она извесна функција прапроменљиве и да ни у колико не зависи од промене ове последње.

Ако је  $y = f(x)$  задата функција, онда се њена изводна бележи  $y'$  или са  $f'(x)$ .

*Пример.* Једначина круга, са средиштем у почетку правоуглих координата, а са

$$y = \sqrt{r^2 - x^2}$$

ко апсциси (прапроменљиву)  $x$  променом за  $h$  ордината (функција)  $y$  променом се за  $k$ . Промена  $k$  одређена је једначином

$$y + k = \sqrt{r^2 - (x + h)^2},$$

кде

$$k = \sqrt{r^2 - (x + h)^2} - \sqrt{r^2 - x^2}.$$

$$\frac{k}{h} = \frac{\sqrt{r^2 - (x + h)^2} - \sqrt{r^2 - x^2}}{h} =$$

$$= \frac{[\sqrt{r^2 - (x + h)^2} - \sqrt{r^2 - x^2}] [\sqrt{r^2 - (x + h)^2} + \sqrt{r^2 - x^2}]}{h [\sqrt{r^2 - (x + h)^2} + \sqrt{r^2 - x^2}]} = \frac{-2x - h}{\sqrt{r^2 - (x + h)^2} + \sqrt{r^2 - x^2}}$$

бијемо, кад пређемо граници, т. ј. претпоставимо да промена  $h$  (па разуме се промена  $k$ ) постаје бесконачно мала или геометријски: да се тачка  $P'(x + h, y + k)$  бесконачно приближи тачци  $P(x, y)$ , у коме случају сеница  $PP'$  прелази у положај дирке на круг у тачци  $P$ ,

$$\lim_{h=0} \frac{k}{h} = \frac{-2x}{\sqrt{r^2 - x^2} + \sqrt{r^2 - x^2}} = -\frac{x}{\sqrt{r^2 - x^2}} = -\frac{x}{y}$$

јо је, дакле, угловни сачинитељ тангенте круга  $y = \sqrt{r^2 - x^2}$  у тачци  $x, y$  или изводна функција:

$$y' = f'(x) = -\frac{x}{y}$$

**38. Диференциал.** — Придајмо прапроменљивој  $x$  промену  $h$ . Нека  $k$  одговарајућа промена функције  $y = f(x)$ . Тада је

$$y + k = f(x + h)$$

ПОШТО ЈЕ

$$\lim_{h=0} \frac{k}{h} = y',$$

можемо за ма какво  $h$  (које није бесконачно мало) да напишем

$$\frac{k}{h} = y' + \alpha,$$

где се под  $\alpha$  има да разуме једна количина која зависи од  $x$  и стаје бесконачно мала у исто време са променом  $h$ .

Из последње једначине, пошто је напишемо

$$k = y' h + \alpha h,$$

видимо да се промена  $k$  функције састоји из два дела. Први производ  $y' h$  из изводне функције  $y'$  и промене  $h$  прапроменљиве чине. Тај се део зове *диференциал* функције и бележи се са  $dy$ , так

$$dy = y' h \text{ или } dy = f'(x) h.$$

Други део функционе промене  $k$  то је производ  $\alpha h$  из промене  $h$  и количине  $\alpha$ , која изчезава заједно са  $h$ . Ако је промена  $h$  бесконачно мала, онда овај други део, као бесконачно мала количина вишега ст може да се занемари према првоме делу (диференциалу функције). На крају чл. 22.). До истог закључка долазимо и на овај начин.

$$k = (y' + \alpha) h$$

$$dy = y' h$$

слеђује

$$\frac{k}{dy} = \frac{y' + \alpha}{y'} = 1 + \frac{\alpha}{y'}$$

и с претпоставком да  $y'$  није  $= 0$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{k}{dy} = 1.$$

Значи да се промена функције може заменити њеним диференциалом и обратно. (Види чл. 20.)

Пример. Нека је

$$y = \pi x^2$$

задата функција, дакле

$$y + k = \pi(x + h)^2 = \pi x^2 + 2\pi x h + \pi h^2$$

$$k = 2\pi x h + \pi h^2$$

$$\frac{k}{h} = 2\pi x + \pi h$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{k}{h} = 2\pi x.$$

Овде је  $y' = 2\pi x$ ,  $\alpha = \pi h$ .

**39. Диференциал прапроменљиве.** — Диференциал прапроменљиве  $x$  није ништа друго до сама промена  $h$ , јер кад ставимо

$$y = x,$$

$$y + k = x + h$$

$$k = h$$

$$y' = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{k}{h} = 1$$

дакле

видимо да је изводна функција овде  $= 1$  и према томе

$$dy = dx = 1 \cdot h = h,$$

а то је што смо хтели доказати:

$$h = dx.$$

На тај начин може горњи израз  $dy = y' h$  и овако да се напише

$$dy = y' dx,$$

одакле

$$y' = \frac{dy}{dx}.$$

Дошли смо до резултата да је изводна функција равна количнику из диференциала функције и диференциала прапроменљиве. С тога се разлога изводна функција зове и *диференциални количник*.

**40. Геометриско тумачење промене и диференциала.** — На сл. 6 примећујемо да је

$$QQ' = PN = h = dx,$$

$$P'N = k,$$

$$\operatorname{tg} LPN = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{k}{h} = y',$$

дакле

$$LN = P'N \cdot \operatorname{tg} LPN$$

или

$$LN = hy' = dy.$$

Из овога видимо да дуж  $LN$  представља диференциал функције  $y$ , а  $PN$  је, међутим, њена промена  $k = P'N$ . То можемо да искажемо на овај начин: диференциали  $dx$  и  $dy$  јесу бескрајно мале промене координата  $x$  и  $y$ , када се од неке тачке  $P$  на кривој линији пређе тачци  $L$ , која је на тангенти линије повученој у тачци  $P$ , док је  $k$  промена ординате коју добијамо кад одемо тачци  $P'$ , која је, као и тачка  $P$ , на самој линији и којој, као и тачци  $L$ , одговара апсцисна промена  $h = dx$ .

**41. Једно опште својство изводне функције.** — Отуда што је  $k = y' h + \alpha h$  (в. чл. 38.), где је  $\alpha$  таква количина која у исто време са  $h$  постаје бесконачно мала, закључујемо да, узевши  $h$  довољно мало, алгебарски знак промене  $k$  зависи од знака првога члана  $y' h$ , а ни у колико од знака другог члана  $\alpha h$ , који је, у таквоме случају, незнатан према првоме члану. Ако, при томе, будемо још претпоставили да су промене  $h$  положне (а то је дозвољено, јер је  $h$  промена независно променљиве количине), онда слеђује да функциона промена  $k$  и изводна функција  $y'$  морају имати један исти алгебарски знак, т. ј. према томе да ли је  $y' \geq 0$  биће и  $k \geq 0$ . То значи: ако је изводна  $y'$  положна, онда задата функција расте (јер је њена промена положна), а ако је изводна  $y'$  одречна, онда задата функција опада (јер је њена промена одречна). Или: функција расте или опада, почевши од извесне вредности њене прапроменљиве  $x$ , према томе да ли је њена изводна  $y'$  за дотичну вредност  $x$ -а положна или одречна.

Ако, дакле, изводна једне функције остаје положна за све вредности променљиве  $x$ , почевши н. пр. од  $x = a$  па до  $x = b$ , онда у целом том интервалу функција расте. Напротив функција опада за све време док је њена изводна одречна.

И обратно: изводна једне функције, која у извесноме интервалу њене прапроменљиве (н. пр. од  $x = a$  па до  $x = b$ ) непрестано расте може бити само положна и местимиче равна нули, а никако одречна, као што, опет, изводна такве функције, која у извесноме размаку њене прапроменљиве непрекидно опада, мора бити одречна или местимиче равна нули, али никако не може бити положна.

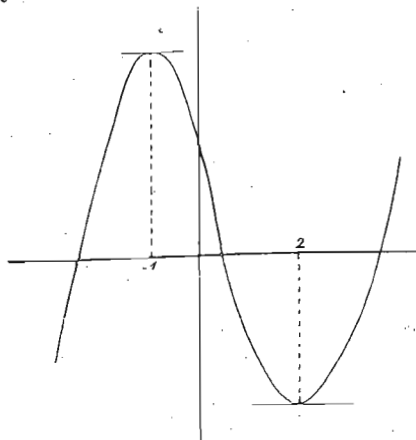
Ови се резултати могу и геометриски врло лако да протумаче с обзиром на геометриски значај изводне функције. (В. чл. 36. и 37.)

Пошто је  $y' = tg \alpha$  видимо да је

за  $y' > 0$ , угао  $\alpha < 90^\circ$ , одакле изводимо, да  $y$  расте, а напротив за  $y' < 0$ , угао  $\alpha > 90^\circ$ , а то значи да  $y$  опада.

Као даљи закључак изводимо: ако је изводна функција у извесноме интервалу, н. пр. између  $x = a$  и  $x = b$ , равна нули (т. ј. није ни положна ни одречна), онда задата функција у томе интервалу нити расте нити опада, она, дакле, има константну вредност.

У тачкама, у којима је  $y' = 0$ , дирка на линију  $y = f(x)$  паралелна је са  $x$ -осом, јер је тада и угао  $\alpha = 0$ .



Сл. 7.

*Пример.* Узмемо функцију

$$y = \frac{2}{3}x^3 - x^2 - 4x + 2.$$

Њена је изводна

$$y' = 2x^2 - 2x - 4 = 2(x+1)(x-2).$$

Одавде видимо да је

за  $-\infty < x < -1$  изводна  $y' > 0$ , а то значи да у томе интервалу задата функција расте.

За  $-1 < x < 2$  изводна је  $y' < 0$  и према томе функција од  $x = -1$  па до  $x = 2$  опада.

Најзад за  $2 < x < +\infty$  постаје  $y' > 0$ , а то је знак да функција од  $x = 2$ , па на даље расте.

Отуда што је за  $x = -1$  и за  $x = 2$  изводна  $y' = 0$  закључујемо да је на тим местима дирка получена на линију,

коју нам горња функција представља, паралелна са  $x$ -осом.

**42. Напомена.** — Ми смо у претходећем промене  $x$ -а и  $y$ -а означава-ли са  $h$  и  $k$ . Но пошто ћемо, у скоро, имати посла са већим бројем променљивих количина упутно је да, у будуће, употребимо такве знаке из којих ће се моћи, одмах, да позна на које се количине односе поједине промене. Ми ћемо, за ту циљ, изабрати знак  $\Delta$  и употребићемо га тако да промене променљивих количина  $x, y, z, u, v, \dots$  означимо са  $\Delta x, \Delta y, \Delta z, \Delta u, \Delta v, \dots$

**43. Теорема.** — Две функције које се разликују само у једној сталној количини имају једнаке изводне, па, дакле, и једнаке диференциале.

Нека су  $u$  и  $v$  две функције прапроменљиве  $x$  и нека је

$$u = v + c,$$

где  $c$  обележава једну константу. Замислимо да је се  $x$  променуло за  $\Delta x$ , тада ће се и функције  $u$  и  $v$  променути за извесне вредности: функција  $u$  за  $\Delta u$ , функција  $v$  за  $\Delta v$ . Заменувши  $x$  са  $x + \Delta x$ , горња се једначина претвара у

$$u + \Delta u = v + \Delta v + c.$$

Одузимањем горње једначине од ове последње налазимо

$$\Delta u = \Delta v,$$

па дакле и

$$\frac{\Delta u}{\Delta x} = \frac{\Delta v}{\Delta x}.$$

На основу начела у чл. 13. следује

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta x},$$

а то је

$$\frac{du}{dx} = \frac{dv}{dx}.$$

а тако исто

$$du = dv$$

Обратно: ако су изводне или диференциали двеју функција прапроменљиве  $x$  једнаки у извесноме интервалу  $x$ -а, онда се такве функције у дотичноме интервалу њихове прапроменљиве разликују само за једну сталну вредност.

Нека је

$$u - v = y$$

и претпоставимо да је, у некоме интервалу прапроменљиве  $x$ ,

$$\frac{du}{dx} = \frac{dv}{dx}.$$

Отуда што је

$$y = u - v$$

изводимо даље

$$y + \Delta y = u + \Delta u - v - \Delta v$$

$$\Delta y = \Delta u - \Delta v$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{\Delta u}{\Delta x} - \frac{\Delta v}{\Delta x}$$

и на основу чл. 13.

$$\frac{dy}{dx} = \frac{du}{dx} - \frac{dv}{dx}.$$

Према претпоставци је десна страна последње једначине равна нули, дакле

$$\frac{dy}{dx} = 0,$$

а то показује да је у посматраноме интервалу  $x$ -а функција  $y$  или  $u - v$  константна. (В. чл. 41.)

44. Изводне посредних функција. — Нека је

$$\begin{aligned} u &= \varphi(y) \\ y &= f(x), \end{aligned}$$

дакле  $u$  посредна функција  $y$ -а или функција функције од  $x$ .

Да бисмо нашли изводну функције  $u$  по  $x$ -у ми бисмо могли променљиву  $y$  да заменимо са  $f(x)$ , да напишемо

$$u = \varphi[f(x)]$$

и онда да поступимо са  $u$  као са непосредном функцијом прапроменљиве  $x$ .

До истог резултата доћићемо и на овај начин. Из [идентичне једначине

$$\frac{\Delta u}{\Delta x} = \frac{\Delta u \Delta y}{\Delta y \Delta x},$$

где је  $\Delta x$  произвољна промена прапроменљиве  $x$ , а  $\Delta y$  и  $\Delta u$  одговарајуће промене променљивих количина  $y$  и  $u$ , слеђује, на основу познатог начела (чл. 13.), да је и

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta y \Delta x} \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x}$$

Овде је  $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta x} = \frac{du}{dx}$  изводна функције  $u$  узета по  $x$ -у;

$\lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta y} = \frac{du}{dy} = \varphi'(y)$  изводна функције  $u = \varphi(y)$  узета по  $y$ -у, сматравши  $y$  као прапроменљиву (независно од везе која постоји између  $y$  и  $x$ ); и најзад  $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{dy}{dx} = f'(x)$  то је изводна функције  $y = f(x)$

узета по  $x$ -у. Овим смо нашли да је

$$\frac{du}{dx} = \varphi'(y) \cdot f'(x)$$

или

$$\frac{du}{dx} = \frac{du}{dy} \frac{dy}{dx}$$

Речима: изводна функције једне функције равна је производу изводних посматраних функција.

Ову последњу једначину не треба ни пошто сматрати као идентичну једначину, гледајући на то што се на њеној десној страни  $dy$  јавља у исто време у именитељу и у бројитељу.  $dy$  у именитељу првога количника и  $dy$  у бројитељу другога количника имају разна значења и нису, према томе, једно другом равни.  $dy$  у именитељу јесте бесконачно мала промена  $y$ -а, сматравши ту количину као независно променљиву, док оно  $dy$  у бројитељу представља бесконачно малу промену  $y$ -а, где се  $y$  сматра као функција прапроменљиве  $x$ .

Горњу једначину можемо и овако да напишемо

$$\frac{du}{dx} = \varphi'(y) \cdot \frac{dy}{dx}$$

одакле

$$du = \varphi'(y) \cdot dy.$$

Ово нам показује да диференциал функције  $u = \varphi(y)$ , где је  $y = f(x)$  (т. ј.  $y$  зависно од  $x$ ) има исти вид као и онда када је  $y$  независно променљива количина. Разлика је у томе, што у овоме случају, где је  $y = f(x)$ , треба ставити  $dy = f'(x) dx$ .

Пример. Нека је

$$\begin{aligned} u &= y^3 \\ y &= \sqrt{r^2 - x^2}, \end{aligned}$$

дакле

$$u = \sqrt{r^2 - x^2}^3 = (r^2 - x^2)^{\frac{3}{2}}$$

Из

$$u = y^3$$

слеђује

$$u + \Delta u = (y + \Delta y)^3 = y^3 + 3y^2 \Delta y + 3y(\Delta y)^2 + (\Delta y)^3$$

$$\Delta u = 3y^2 \Delta y + 3y(\Delta y)^2 + (\Delta y)^3$$

$$\frac{\Delta u}{\Delta y} = 3y^2 + 3y \Delta y + (\Delta y)^2$$

$$\lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta y} = \frac{du}{dy} = 3y^2.$$

У примеру чл. 37. нашли смо

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{x}{\sqrt{r^2 - x^2}} = -\frac{x}{y}$$

На основу правила

$$\frac{du}{dx} = \frac{du}{dy} \frac{dy}{dx} \text{ добијамо}$$

$$\frac{du}{dx} = 3y^2 \cdot \frac{-x}{y} = -3xy = -3x\sqrt{r^2 - x^2}.$$

Примедба. Појмљиво је да правило за диференцирање посредних функција важи сасвим уопште: ма колики био број функција, које су међусобом везане. Тако н. пр. ако је

$$\begin{aligned} v &= \psi(u), & u &= \varphi(y), & y &= f(x) \\ \text{јесте} \quad \frac{dv}{dx} &= \psi'(u) du, & du &= \varphi'(y) dy, & dy &= f'(x) dx, \\ \frac{dv}{dx} &= \psi'(u) \varphi'(y) f'(x) = \frac{dv}{du} \frac{du}{dy} \frac{dy}{dx}. \end{aligned}$$

Правила за диференцирање алгебарских функција.

45. Диференциал збира и разлике. — Нека је

$$y = u + v - w,$$

где су  $u$ ,  $v$ ,  $w$  ма какве функције прапроменљиве  $x$ . Мењањем  $x$ -а у  $x + \Delta x$  произилази једначина

$$y + \Delta y = u + \Delta u + v + \Delta v - w - \Delta w,$$

одакле

$$\Delta y = \Delta u + \Delta v - \Delta w$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{\Delta u}{\Delta x} + \frac{\Delta v}{\Delta x} - \frac{\Delta w}{\Delta x}$$

и кад пређемо граници, т. ј. узмемо да је промена  $\Delta x$  бесконачно мала,

$$\frac{dy}{dx} = \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dx} - \frac{dw}{dx}$$

или

$$dy = d(u + v - w) = du + dv - dw.$$

Овим смо доказали да је диференциал збира и разлике из разних функција раван збору и разлици диференциала појединих функција.



*Примедба.* Ако је један од сабирака константан, онда при диференцирању он нестaje:

$$d(u + C) = du$$

(в. чл. 43.).

#### 46. Диференциал производа. — Из

$$y = uv,$$

променом  $x$ -а за  $\Delta x$ , произилази

$$y + \Delta y = (u + \Delta u)(v + \Delta v) = uv + v \Delta u + u \Delta v + \Delta u \Delta v,$$

дакле

$$\begin{aligned} \Delta y &= v \Delta u + u \Delta v + \Delta u \Delta v \\ \frac{\Delta y}{\Delta x} &= v \frac{\Delta u}{\Delta x} + u \frac{\Delta v}{\Delta x} + \frac{\Delta u}{\Delta x} \Delta v, \end{aligned}$$

које, прешав граници (т. ј. за  $\lim \Delta x = 0$ ), пошто је

$$\lim \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{dy}{dx}, \lim \frac{\Delta u}{\Delta x} = \frac{du}{dx}, \lim \frac{\Delta v}{\Delta x} = \frac{dv}{dx}, \lim \left( \frac{\Delta u}{\Delta x} \Delta v \right) = \frac{du}{dx} \lim \Delta v = 0$$

своди се на

$$\frac{dy}{dx} = v \frac{du}{dx} + u \frac{dv}{dx}$$

или

$$dy = d(uv) = v du + u dv.$$

Речима: диференциал производа двеју функција добијамо кад сваку функцију помножимо диференциалом оне друге функције и та два производа саберемо.

1. *Примедба.* Правило за диференцирање производа лако је проширити и на већи број чинитеља. Тако н. пр. ако је

$$y = uvw$$

имаћемо

$$d(uvw) = vw du + u d(vw) = vw du + u(w dv + v dw),$$

$$\text{дакле } d(uvw) = vw du + uw dv + uv dw.$$

То значи: диференциал производа из ма колико функција раван је збиру производа, које добијамо кад помножимо диференциал сваке од тих функција са свима осталим функцијама.

2. *Примедба.* На случај да је један чинитељ константан диференциал производа је раван производу из те константе и диференциала променљивог чинитеља:

$$d(Cu) = C du.$$

#### 47. Диференциал количника. — Нека је

$$y = \frac{u}{v},$$

дакле

$$u = yv.$$

и на основу горњег правила

$$du = v dy + y dv = v d\left(\frac{u}{v}\right) + \frac{u}{v} dv,$$

одакле

$$d\left(\frac{u}{v}\right) = \frac{v du - u dv}{v^2}.$$

Диференциал количника добијамо кад диференциал деленика помножимо делитељем, од тога одуземо производ из диференциала делитеља и деленика и цело поделимо квадратом делитеља.

1. *Примедба.* До истог резултата долазимо и на овој начин:

$$y = \frac{u}{v},$$

$$y + \Delta y = \frac{u + \Delta u}{v + \Delta v},$$

$$\Delta y = \frac{u + \Delta u}{v + \Delta v} - \frac{u}{v} = \frac{v \Delta u - u \Delta v}{v(v + \Delta v)},$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{v \frac{\Delta u}{\Delta x} - u \frac{\Delta v}{\Delta x}}{v(v + \Delta v)},$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{v \frac{du}{dx} - u \frac{dv}{dx}}{v^2},$$

$$dy = d\left(\frac{u}{v}\right) = \frac{v du - u dv}{v^2}.$$

2. *Примедба.* Ако је деленик константан

$$y = \frac{C}{v}$$

имамо

$$d\left(\frac{C}{v}\right) = -\frac{C dv}{v^2}.$$

#### 48. Диференциал степена. — Ставимо

$$y = u^m$$

и претпоставимо да је изложитељ  $m$  цео и положан број. У таквоме случају  $u^m$  није ништа друго до производ из  $m$  чинитеља, који су сви  $= u$  и на основу правила за диференцирање производа следује непосредно образац

$$du^m = m u^{m-1} du.$$

Да ово важи сасвим опште, ма какав био изложитељ  $m$ : цео или разломљен, положан или одречан, уверићемо се врло лако.

Узмимо прво да је изложитељ  $m$  разломљен:  $m = \frac{p}{q}$  где су  $p$  и  $q$  цели и положни бројеви. Из

$$y = u^{\frac{p}{q}}$$

или

$$y^q = u^p,$$

кад диференцирамо обе стране, следује

$$q y^{q-1} dy = p u^{p-1} du,$$

одакле, пошто помножимо лево и десно са  $y$  и имамо  $y$  у виду да је  $y^q = u^p$ ,

$$q u^p dy = p y u^{p-1} du,$$

дакле

$$dy = \frac{p}{q} y \frac{du}{u}.$$

Најзад, пошто заменимо  $y$  са  $u^{\frac{p}{q}}$ , добијамо

$$du^{\frac{p}{q}} = \frac{p}{q} u^{\frac{p}{q}-1} du.$$

Видимо да је ово онај исти образац као и горњи, где смо претпоставили да је изложитељ  $m$  цео број.

Узмимо сада да је изложитељ  $m$  одречан:  $m = -n$ , дакле

$$y = u^{-n} = \frac{1}{u^n}.$$

Пошто је овде  $n$  положно, то је, на основу доказаних правила за диференцирање количника и степена са положним изложитељем

$$dy = -\frac{du^n}{u^{2n}} = -\frac{n u^{n-1} du}{u^{2n}} = -n u^{-n-1} du,$$

а то је идентично с обрасцем  $du^m = m u^{m-1} du$ .

*Примедба.* Ово опште правило за диференцирање степена  $\frac{1}{n}$  показује нам и диференцирање корених количина, јер кад ставим  $m = \frac{1}{n}$  добијамо

$$d \sqrt[n]{u} = \frac{du}{n \sqrt[n]{u^{n-1}}}.$$

Од нарочите је важности образац

$$d \sqrt{u} = \frac{du}{2 \sqrt{u}}.$$

**49. Примери.** — Помоћу добивених правила за диференцирање алгебарских функција

$$\begin{aligned} 1) & \left\{ \begin{aligned} d(u + v - w) &= du + dv - dw \\ d(u + C) &= du \end{aligned} \right. \\ 2) & \left\{ \begin{aligned} d(uv) &= u dv + v du \\ d(Cu) &= C du \end{aligned} \right. \\ 3) & \left\{ \begin{aligned} d\left(\frac{u}{v}\right) &= \frac{v du - u dv}{v^2} \\ d\left(\frac{C}{v}\right) &= -\frac{C dv}{v^2} \end{aligned} \right. \\ 4) & \left\{ \begin{aligned} du^m &= m u^{m-1} du \\ d \sqrt{u} &= \frac{du}{2 \sqrt{u}} \end{aligned} \right. \end{aligned}$$

у стању смо да за сваку алгебарску функцију у откривеној форми нађемо њен диференцијал и њену изводну.

*1. Пример.*

$$\begin{aligned} y &= \frac{a+x}{a-x} \\ dy &= \frac{(a-x)d(a+x) - (a+x)d(a-x)}{(a-x)^2} \\ &= \frac{(a-x)dx + (a+x)dx}{(a-x)^2} \\ &= \frac{2a}{(a-x)^2} dx \\ \frac{dy}{dx} \text{ или } y' &= \frac{2a}{(a-x)^2} \end{aligned}$$

*2. Пример.*

$$\begin{aligned} y &= 5 + 3 \sqrt[3]{x^2} + \frac{6}{x \sqrt[4]{x}} \\ \text{или} \\ y &= 5 + 3 x^{\frac{2}{3}} + 6 x^{-\frac{5}{4}} dx \\ dy &= 3 \cdot \frac{2}{3} x^{-\frac{1}{3}} dx - 6 \cdot \frac{5}{4} x^{-\frac{9}{4}} \\ &= \left[ \frac{2}{\sqrt[3]{x}} - \frac{15}{2 x^2 \sqrt[4]{x}} \right] dx \\ \frac{dy}{dx} \text{ или } y' &= \frac{2}{\sqrt[3]{x}} - \frac{15}{2 x^2 \sqrt[4]{x}} \end{aligned}$$

*3. Пример.*

$$\begin{aligned} y &= (3 + 4x^2)^2 \\ \text{или} \\ y &= u^2, \text{ где } u = 3 + 4x^2. \end{aligned}$$

На основу правила за диференцирање посредних функција:  $\frac{dy}{dx} = \frac{dy du}{du dx}$ , а с обзиром на то да је овде

$$\frac{dy}{du} = 5 u^1 = 5(3 + 4x^2)^1, \quad \frac{du}{dx} = 8x,$$

имамо

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= 40x(3 + 4x^2)^1 \\ dy &= 40x(3 + 4x^2)^1 dx \end{aligned}$$

*4. Пример.*

$$y = \frac{a}{x} f\left(\frac{a}{x}\right).$$

Ставимо

$$u = \frac{a}{x},$$

дакле

$$du = -\frac{a dx}{x^2}.$$

Задата функција добија вид

$$y = u f(u),$$

одакле

$$\begin{aligned} dy &= f(u) du + u f'(u) du = [f(u) + u f'(u)] du \\ &= \left[ f\left(\frac{a}{x}\right) + \frac{a}{x} f'\left(\frac{a}{x}\right) \right] \frac{-a}{x^2} dx \\ \frac{dy}{dx} = y' &= - \left[ f\left(\frac{a}{x}\right) + \frac{a}{x} f'\left(\frac{a}{x}\right) \right] \frac{a}{x^2}. \end{aligned}$$

*5. Пример.*

$$\begin{aligned} y &= (x^2 + 3x - 5)(2x^2 - x - 1) \\ dy &= (2x^2 - x - 1)d(x^2 + 3x - 5) + (x^2 + 3x - 5)d(2x^2 - x - 1) \\ &= [(2x^2 - x - 1)(2x + 3) + (x^2 + 3x - 5)(4x - 1)] dx \\ &= (8x^3 + 15x^2 - 28x + 2) dx \\ \frac{dy}{dx} = y' &= 8x^3 + 15x^2 - 28x + 2. \end{aligned}$$

**50. Диференцијал комплексних количина.** — Узмимо да је задата функција у виду комплексне количине

$$y = u + i v,$$

где је  $i = \sqrt{-1}$ ,  $u$  и  $v$  ма какве функције  $x$ -а. Мењањем прапроменљиве  $x$  за  $\Delta x$  произилази једначина

$$y + \Delta y = u + \Delta u + i(v + \Delta v),$$

одакле

$$\Delta y = \Delta u + i \Delta v$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{\Delta u}{\Delta x} + i \frac{\Delta v}{\Delta x}$$

и прешав граници

$$\frac{dy}{dx} = \frac{du}{dx} + i \frac{dv}{dx}$$

и према томе

$$dy \text{ или } d(u + iv) = du + i dv.$$

То значи да се диференциал комплексне количине добија као и диференциал збира сматравши имагинарну јединицу  $i$  као сталну количину.

### 51. Диференциал сложених функција. — Узмимо да је

$$y = f(u, v),$$

где су  $u$  и  $v$  функције прапроменљиве  $x$ . Ми кажемо да је  $y$  сложена функција; овде сложена из двеју функција:  $u$  и  $v$ .

Ако променимо  $x$  за  $\Delta x$  променуће се  $u$  за  $\Delta u$ ,  $v$  за  $\Delta v$ , а  $y$  за  $\Delta y$ . Међутим, место да у једанпут заменимо  $u$  са  $u + \Delta u$  и  $v$  са  $v + \Delta v$  у изразу  $f(u, v)$ , ми можемо да извршимо ту замену и поступно.

Замислимо да се прво мења  $u$ , а  $v$  да задржава ону вредност коју већ има; функција  $y$  добиће промену

$$f(u + \Delta u, v) - f(u, v)$$

која, кад је поделимо са  $\Delta u$  и пређемо граници, даје

$$\lim \frac{f(u + \Delta u, v) - f(u, v)}{\Delta u} = \frac{df(u, v)}{du} = \varphi(u, v).$$

Ако, напротив, пустимо  $v$  да се мења, а количину  $u$  задржимо као сталну, добићемо

$$\lim \frac{f(u, v + \Delta v) - f(u, v)}{\Delta v} = \frac{df(u, v)}{dv} = \psi(u, v).$$

Означимо са  $\alpha$  извесну количину, која заједно са  $\Delta u$  постаје бесконачно мала и то за сваку вредност  $v$ -а; са  $\beta$  другу количину, која изчезава заједно са  $\Delta v$ , па ма какво било  $u$ , онда, према ранијем посматрању (чл. 38.), можемо да ставимо

$$f(u + \Delta u, v) - f(u, v) = [\varphi(u, v) + \alpha] \Delta u$$

$$f(u, v + \Delta v) - f(u, v) = [\psi(u, v) + \beta] \Delta v.$$

Ако сада у овој другој једначини пустимо да се  $u$  промени за  $\Delta u$  добићемо

$$f(u + \Delta u, v + \Delta v) - f(u + \Delta u, v) = [\psi(u + \Delta u, v) + \beta'] \Delta v$$

подразумевајући под  $\beta'$  количину у коју се претвара  $\beta$  кад у њој заменимо  $u$  са  $u + \Delta u$ . Јасно је да  $\beta'$ , исто као и  $\beta$ , постаје бесконачно мало заједно са променом  $\Delta v$ .

Саберимо последњу једначину са горњом првом и поделимо цело са  $\Delta x$ , па ћемо добити

$$\frac{f(u + \Delta u, v + \Delta v) - f(u, v)}{\Delta x} = [\varphi(u, v) + \alpha] \frac{\Delta u}{\Delta x} + [\psi(u + \Delta u, v) + \beta'] \frac{\Delta v}{\Delta x},$$

одакле, кад пређемо граници, следује

$$\frac{dy}{dx} = \varphi(u, v) \frac{du}{dx} + \psi(u, v) \frac{dv}{dx}$$

$$dy = \varphi(u, v) du + \psi(u, v) dv$$

или

$$dy = \frac{dy}{du} du + \frac{dy}{dv} dv.$$

Код ове једначине ваља да имамо на уму да се у диференциалним количенима  $\frac{dy}{du}$  и  $\frac{dy}{dv}$  количине  $u$  и  $v$  имају сматрати као прапроменљиве, од којих зависи  $y$ , док, међутим, у чиниоцима  $du$  и  $dv$ , са којима су поменути количници помножени,  $u$  и  $v$  треба сматрати као функције  $x$ -а.

*Примедба.* Није тешко увидити да ово, што смо доказали за функцију  $y$ , која је сложена из две функције  $u$  и  $v$ , важи уопште и онда кад је  $y$  сложено из ма колико функција  $x$ -а. Тако н. пр. ако је

$$y = f(u, v, w)$$

јесте

$$dy = \frac{dy}{du} du + \frac{dy}{dv} dv + \frac{dy}{dw} dw.$$

Постоји, дакле, правило да се диференциал једне сложене функције добија кад се поступно узме диференциал те функције у однос на сваку од функција из којих је она сложена, сматравши, при томе, функцију, у однос на коју се узима диференциал, као прапроменљиву и једино променљиву, и по томе се сви тако добивени диференциали саберу.

Лако је увидити да ово правило обухвата сва правила за диференцирање алгебарских функција.

### Правила за диференцирање трансцендентних функција.

#### 52. Диференциал логаритма. — Ставимо

$$y = \log x.$$

Логаритам нека је за ма какву основу.

Имамо

$$y + \Delta y = \log(x + \Delta x)$$

$$\Delta y = \log(x + \Delta x) - \log x$$

$$= \log\left(1 + \frac{\Delta x}{x}\right)$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{\log\left(1 + \frac{\Delta x}{x}\right)}{\Delta x}$$

или, ако ставимо

$$\Delta x = \frac{x}{m},$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{m}{x} \log\left(1 + \frac{1}{m}\right) = \frac{1}{x} \log\left(1 + \frac{1}{m}\right)^m.$$

Имавши на уму да при бесконачноме опадању промене  $\Delta x$  број  $m$  у бесконачност расте, да је за  $\lim \Delta x = 0$ ,  $\lim m = \infty$ , изводимо из

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{1}{x} \lim_{m \rightarrow \infty} \log\left(1 + \frac{1}{m}\right)^m = \frac{1}{x} \log \lim_{m \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{m}\right)^m,$$

а с обзиром на то да је  $\lim_{m \rightarrow \infty} (1 + \frac{1}{m})^m = e$ ,

резултат

$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{x} \log e,$$

дакле

$$d \log x = \frac{dx}{x} \log e.$$

На случај да је логаритам узет у Непер-овој системи (природан логаритам: са основом  $e$ ), образац гласи

$$d l x = \frac{dx}{x}.$$

Диференциал природног логаритма једне количине раван је, дакле; диференциалу те количине подељено истом количином. Због тога се количник из диференцијала једне функције и исте функције зове *логаритамски диференциал*.

*Примедба* Правило за диференцирање логаритма може да се, у многим приликама, примени на диференцирање других функција. Тако н. пр. из

$$y = u^m,$$

где је  $u$  ма каква функција променљиве  $x$ , а  $m$  произвољна константа, следује

$$l y = m l u$$

$$\frac{dy}{y} = m \frac{du}{u}$$

$$dy = m y \frac{du}{u} = m u^{m-1} du,$$

дакле

$$d u^m = m u^{m-1} du \quad (\text{в. чл. 46.})$$

Или ако узмемо

$$y = uvw$$

добијамо логаритмовањем

$$l y = l u + l v + l w,$$

а одавде диференцирањем

$$\frac{dy}{y} = \frac{du}{u} + \frac{dv}{v} + \frac{dw}{w}.$$

Речима: логаритамски диференциал производа раван је збиру логаритамских диференцијала његових чинитеља.

Из последње једначине, кад помножимо њену леву и десну страну са  $y$  или са  $uvw$ , произлази познато правило

$$d(uvw) = vwd u + uvd v + uvd w.$$

Логаритамским диференцирањем долазимо до правила:

$$d(uv) = uv \left( \frac{du}{u} + \frac{dv}{v} \right)$$

$$d\left(\frac{u}{v}\right) = \frac{u}{v} \left( \frac{du}{u} - \frac{dv}{v} \right).$$

Опште:

$$d\left(\frac{uvw\dots}{rst\dots}\right) = \frac{uvw\dots}{rst\dots} \left( \frac{du}{u} + \frac{dv}{v} + \frac{dw}{w} + \dots - \frac{dr}{r} - \frac{ds}{s} - \frac{dt}{t} \dots \right).$$

### 53. Диференциал изложителне функције. — Узмемо

$$y = a^x.$$

Логаритмовањем у Непер-овој системи следује

$$l y = x l a.$$

одакле диференцирањем

$$\frac{dy}{y} = l a dx$$

$$dy \text{ или } da^x = a^x l a dx.$$

Ако ставимо  $a = e$  добићемо простије

$$de^x = e^x dx.$$

Видимо да је

$$\frac{de^x}{dx} = e^x,$$

а то значи да је изводна изложителне функције  $e^x$  равна истој функцији.

*Примедба.* Интересно је констатовати да је изложителна функција једина, која ужива то својство да је њена изводна њој равна.

*Доказ.* Из

$$\frac{dy}{dx} = y$$

или

$$\frac{dy}{y} = dx$$

следује

$$d l y = dx.$$

Ми знамо да се две функције, овде  $l y$  и  $x$ , које имају једнаке диференциале могу разликовати једна од друге само за константну вредност (в. чл. 43.) и на основу тога закључујемо да је

$$l y = x + c$$

$$y = e^{x+c} = e^c e^x$$

или простије

$$y = C e^x.$$

То значи да је  $C e^x$  заиста једина функција која горе изречено својство ужива.

### 54. Диференциал тригонометријских функција. —

а) *Синус:*

$$y = \sin x$$

$$y + \Delta y = \sin(x + \Delta x) = \sin x \cos \Delta x + \cos x \sin \Delta x,$$

$$\Delta y = \sin x (\cos \Delta x - 1) + \cos x \sin \Delta x$$

$$= -2 \sin x \sin^2 \frac{\Delta x}{2} + \cos x \sin \Delta x,$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{-2 \sin x \sin^2 \frac{\Delta x}{2}}{\Delta x} + \cos x \frac{\sin \Delta x}{\Delta x}$$

Ако пређемо граници и узмемо у обзир да је  $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\sin \Delta x}{\Delta x} = 1$  (чл. 12. пример 2.) добићемо

$$\frac{dy}{dx} = \cos x,$$

дакле

$$dy, \text{ т. ј. } d \sin x = \cos x dx.$$

b) Косинус:  $y = \cos x$

или ако напишемо  $y = \sin\left(\frac{\pi}{2} - x\right)$

слеђује на основу горњег правила

$$dy = \cos\left(\frac{\pi}{2} - x\right) d\left(\frac{\pi}{2} - x\right) = -\sin x dx,$$

т. ј.  $d \cos x = -\sin x dx$ .

c) Тангента:  $y = \operatorname{tg} x$

или  $y = \frac{\sin x}{\cos x}$   
и према горњем

$$dy = \frac{\cos x d \sin x - \sin x d \cos x}{\cos^2 x} = \frac{\cos^2 x dx + \sin^2 x dx}{\cos^2 x} = \frac{dx}{\cos^2 x},$$

дакле  $d \operatorname{tg} x = \frac{dx}{\cos^2 x}$ .

d) Котангента:  $y = \operatorname{cotg} x$

или  $y = \operatorname{tg}\left(\frac{\pi}{2} - x\right)$ ,

дакле  $dy = \frac{d\left(\frac{\pi}{2} - x\right)}{\cos^2\left(\frac{\pi}{2} - x\right)} = -\frac{dx}{\sin^2 x}$ ,

$$d \operatorname{cotg} x = -\frac{dx}{\sin^2 x}$$

### 55. Диференциал циклометриских функција. —

a) Arcus sinus:  $y = \operatorname{arc} \sin x$ ,

дакле  $x = \sin y$ ,  
 $dx = \cos y dy$ ,  
 $dy = \frac{dx}{\cos y}$

и кад заменимо  $dy$  са  $d \operatorname{arc} \sin x$ ,  $\cos y = \sqrt{1-x^2}$

$$d \operatorname{arc} \sin x = \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$$

b) Arcus cosinus:  $y = \operatorname{arc} \cos x$ ,

дакле  $x = \cos y$ ,  
 $dx = -\sin y dy$ ,  
 $dy = -\frac{dx}{\sin y}$ ,

које, кад заменимо  $dy = d \operatorname{arc} \cos x$ ,  $\sin y = \sqrt{1-x^2}$ , даје

$$d \operatorname{arc} \cos x = -\frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$$

c) Arcus tangens:  $y = \operatorname{arc} \operatorname{tg} x$ ,

дакле  $x = \operatorname{tg} y$ ,

$$dx = \frac{dy}{\cos^2 y},$$

$$dy = \cos^2 y dx$$

или кад заменимо  $dy = d \operatorname{arc} \operatorname{tg} x$ ,  $\cos^2 y = \frac{1}{1+\operatorname{tg}^2 y} = \frac{1}{1+x^2}$

$$d \operatorname{arc} \operatorname{tg} x = \frac{dx}{1+x^2}$$

d) Arcus cotangens:  $y = \operatorname{arc} \operatorname{cotg} x$ ,

Одавде  $x = \operatorname{cotg} y$ ,

$$dx = -\frac{dy}{\sin^2 y},$$

$$dy = -\sin^2 y dx,$$

а пошто је  $dy = d \operatorname{arc} \operatorname{cotg} x$ ,  $\sin^2 y = \frac{1}{1+\operatorname{cotg}^2 y} = \frac{1}{1+x^2}$ , слеђује

$$d \operatorname{arc} \operatorname{cotg} x = -\frac{dx}{1+x^2}$$

56. Примери. — Добивеним правилима за диференцирање алгебарских функција (в. чл. 49.) и правилима за диференцирање трансцендентних функција

$$d \log x = \frac{dx}{x} \log e \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} (1)$$

$$d l x = \frac{dx}{x} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} (2)$$

$$d a^x = a^x \ln a dx$$

$$d e^x = e^x dx \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} (3)$$

$$d \sin x = \cos x dx$$

$$d \cos x = -\sin x dx \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} (4)$$

$$d \operatorname{tg} x = \frac{dx}{\cos^2 x}$$

$$d \operatorname{cotg} x = -\frac{dx}{\sin^2 x} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} (5)$$

$$d \operatorname{arc} \sin x = \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$$

$$d \operatorname{arc} \cos x = -\frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} (6)$$

$$d \operatorname{arc} \operatorname{tg} x = \frac{dx}{1+x^2}$$

$$d \operatorname{arc} \operatorname{cotg} x = -\frac{dx}{1+x^2}$$

где  $x$  може да је или прапроменљива количина или на каква функција прапроменљиве, постављени смо у могућност да диференцирамо сваку експлицитну функцију.

1. Пример.

$$y = v^u,$$

где су  $u$  и  $v$  на какве функције  $x$ -а. Из

$$l y = u l v$$

слеђује

$$\frac{d y}{y} = l v d u + u \frac{d v}{v},$$

$$d y = y l v d u + y u \frac{d v}{v},$$

дакле

$$d v^u = v^u l v d u + v^{u-1} u d v.$$

До истога резултата долазимо приженом правила за диференцирање сложених функција (в. чл. 51.), пошто је  $y = f(u, v)$ . Имамо

$$d v^u = \frac{d v^u}{d u} d u + \frac{d v^u}{d v} d v.$$

У првоме члану  $\frac{d v^u}{d u} d u$  задата функција  $v^u$  има да се сматра као изложљива функција (пошто се само  $u$  узима као променљива количина) и да се као таква диференцира (в. чл. 53.); у другоме члану  $\frac{d v^u}{d v} d v$  функцију  $v^u$  треба сматрати као степену количину, јер се ту узима  $v$  као променљива и, према томе, треба применити правило у чл. 48.

2. Пример.

$$y = l(\sin x),$$

$$d y = \frac{d \sin x}{\sin x} = \frac{\cos x d x}{\sin x} = \cot g x d x, y' = \cot g x.$$

3. Пример.

$$y = \sin(lx),$$

$$d y = \cos(lx) d l x = \cos l x \frac{d x}{x}, y' = \frac{\cos l x}{x}.$$

4. Пример.

$$y = l l x,$$

$$d y = \frac{d l x}{l x} = \frac{d x}{x l x}, y' = \frac{1}{x l x}.$$

5. Пример.

$$y = l(x t g x),$$

$$d y = \frac{d(x t g x)}{x t g x} = \frac{t g x d x + x d t g x}{x t g x} = \frac{t g x + \frac{x}{\cos^2 x}}{x t g x} d x \\ = \frac{\sin x \cos x + x}{x \sin x \cos x} d x = \frac{\sin 2 x + 2 x}{x \sin 2 x} d x, y' = \frac{\sin 2 x + 2 x}{x \sin 2 x}.$$

6. Пример.

$$y = e^{t g x}$$

$$d y = e^{t g x} d t g x = e^{t g x} \frac{d x}{\cos^2 x}, y' = \frac{e^{t g x}}{\cos^2 x}.$$

7. Пример.

$$y = \arcsin t g(n t g x),$$

$$\frac{d(n t g x)}{1 + n^2 t g^2 x} = \frac{n d x}{[1 + n^2 t g^2 x] \cos^2 x} = \frac{n d x}{\cos^2 x + n^2 \sin^2 x}, y' = \frac{n}{\cos^2 x + n^2 \sin^2 x}.$$

8. Пример.

$$y = \arcsin \frac{x-a}{x+a},$$

$$d y = \frac{d\left(\frac{x-a}{x+a}\right)}{\sqrt{1-\left(\frac{x-a}{x+a}\right)^2}} = \frac{(x+a) d(x-a) - (x-a) d(x+a)}{(x+a)^2 \sqrt{1-\left(\frac{x-a}{x+a}\right)^2}}$$

$$d y = \frac{[(x+a) - (x-a)] d x}{(x+a) \sqrt{(x+a)^2 - (x-a)^2}} = \frac{\sqrt{a} d x}{(x+a) \sqrt{x}}, y' = \frac{\sqrt{a}}{(x+a) \sqrt{x}}.$$

9. Пример.

$$y = e^{\arcsin(lx)}$$

$$d y = e^{\arcsin(lx)} d \arcsin(lx) = e^{\arcsin(lx)} \frac{d l x}{\sqrt{1-(lx)^2}} \\ = \frac{e^{\arcsin(lx)} d x}{x \sqrt{1-(lx)^2}}, y' = \frac{e^{\arcsin(lx)}}{x \sqrt{1-(lx)^2}}.$$

10. Пример.

$$y = \cos(x t g x),$$

$$d y = -\sin(x t g x) d(x t g x) = -\sin(x t g x) (t g x d x + x d t g x) \\ = -\sin(x t g x) \left(t g x + \frac{x}{\cos^2 x}\right) d x, y' = -\sin(x t g x) \left(t g x + \frac{x}{\cos^2 x}\right).$$

57. Диференцирање скривених функција. — Узмимо да је функција дата у скривеној форми

$$F(x, y) = 0.$$

Тражи се изводна функција  $y'$ , а да се једначина не решава по  $y$ -у.

С погледом на то, што се полином на левој страни једначине може сматрати као једна сложена функција зависна од променљивих  $x$  и  $y$  и имајући на уму да та сложена функција има константну вредност  $= 0$ , то онда, на основу посматрања у чл. 41. и на основу правила за диференцирање сложених функција (чл. 51.) добијамо

$$\frac{d F}{d x} d x + \frac{d F}{d y} d y = 0,$$

одакле

$$\frac{d y}{d x} = -\frac{\frac{d F}{d x}}{\frac{d F}{d y}}.$$

Изводна имплицитне функције равна је одречноме количнику из изводне по  $x$ -у и изводне по  $y$ -у, обе изводне узете од леве стране на нулу сведене једначине.

1. Пример.

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1,$$

$$\frac{2 x d x}{a^2} + \frac{2 y d y}{b^2} = 0,$$

$$\frac{d y}{d x} = -\frac{b^2 x}{a^2 y}.$$

2. Пример.

$$x \sin y + y \cos x = 0,$$

$$(\sin y - y \sin x) dx + (x \cos y + \cos x) dy = 0,$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{y \sin x - \sin y}{x \cos y + \cos x}$$

**58. Диференцирање двеју и више скривених функција једне исте прапроменљиве.** — Узмимо да су нам дате две функције  $y$  и  $z$  прапроменљиве  $x$  и да је веза између тих количина изражена у скривеној форми овим двама једначинама

$$F(x, y, z) = 0$$

$$\Phi(x, y, z) = 0.$$

Траже се изводне  $y' = \frac{dy}{dx}$  и  $z' = \frac{dz}{dx}$ , а да се задате једначине не решавају по  $y$  и  $z$ .

Пошто се леве стране горњих једначина могу сматрати као функције које су сложене из три променљиве  $x, y$  и  $z$ , које све три зависе од променљиве  $x$ , и пошто су вредности тих функција (леве стране задатих једначина) константне (равне нули), то, на основу чл. 41 и чл. 51., следује диференцирањем непосредно

$$\frac{dF}{dx} dx + \frac{dF}{dy} dy + \frac{dF}{dz} dz = 0$$

$$\frac{d\Phi}{dx} dx + \frac{d\Phi}{dy} dy + \frac{d\Phi}{dz} dz = 0.$$

Кад поделимо обе једначине са  $dx$  добијамо две једначине првога степена са двама непознатама  $\frac{dy}{dx}$  и  $\frac{dz}{dx}$ . Пошто их решимо налазимо изводне

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\frac{dF}{dx} \frac{d\Phi}{dz} - \frac{dF}{dz} \frac{d\Phi}{dx}}{\frac{dF}{dz} \frac{d\Phi}{dy} - \frac{dF}{dy} \frac{d\Phi}{dz}}$$

$$\frac{dz}{dx} = \frac{\frac{dF}{dy} \frac{d\Phi}{dx} - \frac{dF}{dx} \frac{d\Phi}{dy}}{\frac{dF}{dz} \frac{d\Phi}{dy} - \frac{dF}{dy} \frac{d\Phi}{dz}}$$

Тако исто треба поступити и онда, кад је број функција, које зависе од једне исте прапроменљиве, ма колики. Нпр. ако имамо  $n$  једначина између  $n + 1$  променљиве количине, онда је само једна од њих независно променљива, а све су остале зависне (функције) од ње. Диференцирањем задатих једначина добијамо нових  $n$  једначина у којима улазе диференциали променљивих ( $dx, dy, dz, dt, \dots$ ) у првоме степену и помоћу којих  $n$  једначина, врло лако, израчунавамо  $n$  изводних  $\left(\frac{dy}{dx}, \frac{dz}{dx}, \frac{dt}{dx}, \dots\right)$ .

Пример.

$$x^2 + y^2 + z^2 - r^2 = 0$$

$$Ax + By + Cz + D = 0.$$

Диференцирањем добијамо

$$x dx + y dy + z dz = 0$$

$$A dx + B dy + C dz = 0,$$

одакле

$$\frac{dy}{dx} = \frac{Cx - Az}{Bz - Cy}$$

$$\frac{dz}{dx} = \frac{Ay - Bx}{Bz - Cy}$$

**59. Изводне функције и диференциали разног ступња.** — Нека је

$$y = f(x),$$

а изводна њена је  $y' = \frac{dy}{dx}$  или  $f'(x) = \frac{df(x)}{dx}$ .

Пошто је  $y'$  такође зависно од прапроменљиве  $x$ , то можемо и за  $y'$  да тражимо изводну. Ова изводна од изводне  $y'$  зове се *друга изводна* задате функције  $y$  или *изводна (диференциални количник) другога ступња* и бележи се са  $y''$  или са  $f''(x)$ .

На исти начин добијамо из друге изводне *трећу изводну*  $y'''$  или  $f'''(x)$ , из ове опет *четврту изводну* итд.

Из прве изводне

$$y' = \frac{dy}{dx}$$

следује друга изводна

$$y'' = \frac{dy'}{dx} = \frac{d\left(\frac{dy}{dx}\right)}{dx}$$

и пошто се  $dx$ , као бесконачно мала промена независно променљиве количине, може сматрати као стална, имамо да је

$$y'' = \frac{d(dy)}{dx^2}.$$

$d(dy)$ , а то је диференциал диференциала (бесконачно мала промена једне бесконачно мале промене), бележи се краће са  $d^2y$  и зове се *диференциал другога ступња* или *други диференциал*. Дакле

$$y'' = \frac{d^2y}{dx^2}.$$

Трећу изводну добијамо из друге изводне онако исто као другу из прве, односно као прву изводну из задате функције. Према томе је

$$y''' = \frac{dy''}{dx} = \frac{d\left(\frac{d^2y}{dx^2}\right)}{dx} = \frac{d(d^2y)}{dx^3}.$$

које, кад означимо  $d(d^2y)$  са  $d^3y$  (диференциал трећег ступња), гласи

$$y''' = \frac{d^3y}{dx^3}.$$

Сасвим опште  $n$ -та изводна или  $n$ -ти диференциални количник јесте

$$y^{(n)} = \frac{d^n y}{dx^n}.$$

1. *Примедба.* Поступни диференциални количници или изводне неке функције  $y = f(x)$  бележе се по *Лајбницу* са

$$\frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \frac{d^3y}{dx^3}, \dots, \frac{d^ny}{dx^n}$$

или са  $\frac{df(x)}{dx}, \frac{d^2f(x)}{dx^2}, \frac{d^3f(x)}{dx^3}, \dots, \frac{d^nf(x)}{dx^n}$ ,

а по *Лагранжу* са  $y', y'', y''', \dots, y^{(n)}$

или са  $f'(x), f''(x), f'''(x), \dots, f^{(n)}(x)$ .

2. *Примедба.* Растављајући време на бесконачно мале интервале, ми замишљамо да је свако кретање тачке, ма како компликованоме закону следовало, сложено из бесконачно много равномерних (т. ј. најпростијих) кретања.<sup>1)</sup> Према дефиницији за равномерно кретање јесте

$$\text{брзина} = \frac{\text{дужина путање}}{\text{утрошено време}}$$

Узмимо какво било кретање. Нека је закон кретања представљен једначином  $y = f(x)$ , где  $y$  означава путању,  $x$  време. На основу горе реченога је

$$\text{брзина кретања} = \frac{dy}{dx} = y'$$

Изводна функција или диференциални количник показује брзину, којом се функција мења или у механичком смислу (када функција представља путању, променљива време) брзину кретања.

Пошто се изводна другог реда добија из прве изводне онако исто као и изводна првог реда из задате функције, јасно је да изводна другог реда, као изводна изводне првог реда, даје брзину, којом се брзина мења. У Механици се то зове убрзање или акцелерација. Дакле:

$$\text{убрзање кретања} = \frac{dy'}{dx} = \frac{d^2y}{dx^2} = y''$$

У Механици се утврђује да је сила пропорционална акцелерацији и маси  $m$ , којој саопштава дотично убрзање. То значи:

$$\text{сила} = m \frac{d^2y}{dx^2}$$

**60. Примери.** —

1. *Пример.*

$$y = x^m$$

$$\frac{dy}{dx} = mx^{m-1}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = m(m-1)x^{m-2}$$

$$\frac{d^3y}{dx^3} = m(m-1)(m-2)x^{m-3}$$

$$\frac{d^ny}{dx^n} = m(m-1)(m-2)\dots(m-n+1)x^{m-n}$$

<sup>1)</sup> Аналогно схватању да се свака крива линија може сматрати да је сложена из бесконачно много бесконачно малих праволиних елемената, на чему се, између осталог, оснива израчунавање кривих линија (дужине лукова), теорија тангенте итд.

Ако је изложитељ  $m$  цео и положан број, онда је

$$\frac{d^ny}{dx^n} = n(n-1)(n-2)\dots 3 \cdot 2 \cdot 1,$$

$$\frac{d^{m+1}y}{dx^{m+1}} = \frac{d^{m+2}y}{dx^{m+2}} = \frac{d^{m+3}y}{dx^{m+3}} = \dots = 0.$$

2. *Пример.*

$$y = a^x$$

$$\frac{dy}{dx} = a^x \ln a$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = a^x (\ln a)^2$$

$$\frac{d^3y}{dx^3} = a^x (\ln a)^3$$

$$\frac{d^ny}{dx^n} = a^x (\ln a)^n$$

За  $y = e^x$  јесте

$$\frac{dy}{dx} = \frac{d^2y}{dx^2} = \dots = \frac{d^ny}{dx^n} = y$$

3. *Пример.*

$$y = lx$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{x} = x^{-1}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = -1 \cdot x^{-2}$$

$$\frac{d^3y}{dx^3} = 2 \cdot x^{-3}$$

$$\frac{d^ny}{dx^n} = (-1)^{n-1} \cdot 1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n-1) x^{-n}$$

4. *Пример.*

$$y = \sin x$$

$$\frac{dy}{dx} = \cos x = \sin(x + \frac{\pi}{2})$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = -\sin x = \sin(x + 2\frac{\pi}{2})$$

$$\frac{d^3y}{dx^3} = -\cos x = \sin(x + 3\frac{\pi}{2})$$

$$\frac{d^4y}{dx^4} = \sin x = \sin(x + 4\frac{\pi}{2}) = y$$

$$\frac{d^ny}{dx^n} = \sin(x + n\frac{\pi}{2})$$

На исти начин изводимо за

$$y = \cos x$$

општи образац

$$\frac{d^ny}{dx^n} = \cos(x + n\frac{\pi}{2})$$



*La m... -*

61. Изводне вишега ступња скривених функција. — Замишљамо да је функција дата у скривеној форми

$$F(x, y) = 0.$$

Према правилу у чл. 57. имамо:

$$\frac{dF}{dx} + \frac{dF}{dy} \frac{dy}{dx} = 0, \quad \frac{dF}{dy} = -\frac{dF}{dx} \frac{dy}{dx}$$

одакле налазимо прву изводну

Диференциалећи поново горњу једначину и имавши, при томе, на уму, да су  $\frac{dF}{dx}$ ,  $\frac{dF}{dy}$  и  $\frac{dy}{dx}$  функције  $x$ -а и  $y$ -а следује, на основу правила за диференциалење сложених функција,

$$\frac{d^2 F}{dx^2} + \frac{d^2 F}{dx dy} \frac{dy}{dx} + \frac{d^2 F}{dx dy} \left( \frac{d^2 F}{dx dy} + \frac{d^2 F}{dy^2} \frac{dy}{dx} \right) + \frac{dF}{dy} \frac{d^2 y}{dx^2} = 0$$

или краће

$$\frac{d^2 F}{dx^2} + 2 \frac{d^2 F}{dx dy} \frac{dy}{dx} + \frac{d^2 F}{dy^2} \left( \frac{dy}{dx} \right)^2 + \frac{dF}{dy} \frac{d^2 y}{dx^2} = 0,$$

одакле

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = -\frac{\frac{d^2 F}{dx^2} + 2 \frac{d^2 F}{dx dy} \frac{dy}{dx} + \frac{d^2 F}{dy^2} \left( \frac{dy}{dx} \right)^2}{\frac{dF}{dy}}$$

До истог резултата долазимо пошав од израза

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{\frac{dF}{dx}}{\frac{dF}{dy}}$$

диференциалећи десну страну као количник у коме су дељеник и делитељ сложене функције (зависни од  $x$  и од  $y$ ). На тај начин налазимо

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = -\frac{\frac{dF}{dy} \left( \frac{d^2 F}{dx^2} + \frac{d^2 F}{dx dy} \frac{dy}{dx} \right) - \frac{dF}{dx} \left( \frac{d^2 F}{dx dy} + \frac{d^2 F}{dy^2} \frac{dy}{dx} \right)}{\left( \frac{dF}{dy} \right)^2}$$

које, с обзиром на горњи израз за прву изводну, даје исту вредност за  $\frac{d^2 y}{dx^2}$ , коју смо већ нашли.

На сличан начин нашли бисмо из друге изводне трећу изводну, итд.

Пример.

$$x \sin y + y \cos x = 0.$$

Овде је (в. 2. пример у чл. 57.)

$$\frac{dy}{dx} = \frac{y \sin x - \sin y}{x \cos y + \cos x}$$

одакле налазимо

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = \dots$$

$$\frac{(x \cos y + \cos x) [y \cos x + (\sin x - \cos y) \frac{dy}{dx}] - (y \sin x - \sin y) [\cos y - \sin x - x \sin y \frac{dy}{dx}]}{(x \cos y + \cos x)^2}$$

62. Мењање прапроменљиве.<sup>1)</sup> Нека је

$$y = f(x).$$

неба заменити прапроменљиву  $x$  новом прапроменљивом  $t$  на основу га што је

$$x = \varphi(t).$$

датак је: да се изразе изводне односно диференциали од  $y$ , сматравши  $t$  о прапроменљиву, помоћу изводних од  $y$ , узимајући  $y$  као функцију  $x$ -а, икле помоћу  $f'(x)$ ,  $f''(x)$ , ... и помоћу изводних и диференциала од  $x$  о функције прапроменљиве  $t$ . Треба, дакле, да се изразе поступне изводне и диференциали од  $y$ , као функције прапроменљиве  $t$ , а да не врши замена прапроменљиве  $x$  новом прапроменљивом  $t$ .

Пошто су  $x$  и  $y$  функције од  $t$ , то онда, на основу правила за диференциалење посредних функција (чл. 44.) или на основу правила за диференциалење сложених функција (чл. 51.), следује

$$\frac{dy}{dt} = \frac{dy}{dx} \frac{dx}{dt} = f'(x) \frac{dx}{dt} = f'(x) \varphi'(t).$$

$$\frac{d^2 y}{dt^2} = f''(x) \left( \frac{dx}{dt} \right)^2 + f'(x) \frac{d^2 x}{dt^2} = f''(x) \varphi'(t)^2 + f'(x) \varphi''(t)$$

$$\frac{d^3 y}{dt^3} = f'''(x) \left( \frac{dx}{dt} \right)^3 + 3f''(x) \frac{dx}{dt} \frac{d^2 x}{dt^2} + f'(x) \frac{d^3 x}{dt^3} = f'''(x) \varphi'(t)^3 + 3f''(x) \varphi'(t) \varphi''(t) + f'(x) \varphi'''(t)$$

и.т. Обратном: познавајући изводне или диференциале од  $y$  и  $x$  као функције прапроменљиве  $t$  добијамо из горњих једначина диференциале (изводне од  $y$  као функције прапроменљиве  $x$ ):

$$f'(x) = \frac{dy}{dx} = \frac{\frac{dy}{dt}}{\frac{dx}{dt}}$$

$$f''(x) = \frac{dx \frac{d^2 y}{dt^2} - dy \frac{d^2 x}{dt^2}}{dx^3} = \frac{\frac{dx}{dt} \frac{d^2 y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} \frac{d^2 x}{dt^2}}{\left( \frac{dx}{dt} \right)^3}$$

$$f'''(x) = \frac{dx (dx \frac{d^3 y}{dt^3} - dy \frac{d^3 x}{dt^3}) - 3 \frac{d^2 x}{dt^2} (dx \frac{d^2 y}{dt^2} - dy \frac{d^2 x}{dt^2})}{dx^5}$$

$$= \frac{dx \left( \frac{dx}{dt} \frac{d^3 y}{dt^3} - \frac{dy}{dt} \frac{d^3 x}{dt^3} \right) - 3 \frac{d^2 x}{dt^2} \left( \frac{dx}{dt} \frac{d^2 y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} \frac{d^2 x}{dt^2} \right)}{\left( \frac{dx}{dt} \right)^5} \quad \text{ИТД.}$$

<sup>1)</sup> Види напомену у чл. 3.

До истога резултата долазимо кад диференциалимо

$$f'(x) = \frac{dy}{dx}$$

по прапроменљивој  $t$ . Добијамо

$$f''(x) dx = d \frac{dy}{dx} = \frac{dx d^2y - dy d^2x}{dx^2}, \quad f''(x) = \frac{dx d^2y - dy d^2x}{dx^2} \text{ и т. д.}$$

Примећујемо да је прва изводна  $f'(x)$  у свакоме случају представљена са  $\frac{dy}{dx}$ , било да је количина  $x$  прапроменљива или не, док, међутим израз за изводне вишега ступња  $f''(x)$ ,  $f'''(x)$ , ... зависн од тога да ли је  $x$  прапроменљива или функција друге које количине.

1. Пример. Заменимо у једначини

$$(1-x^2) \frac{d^2y}{dx^2} - x \frac{dy}{dx} + n^2y = 0$$

прапроменљиву  $x$  новом прапроменљивом  $t$  узевши

$$x = \cos t.$$

С погледом на то што је

$$\frac{dx}{dt} = -\sin t, \quad \frac{d^2x}{dt^2} = -\cos t$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\frac{dy}{dt}}{\frac{dx}{dt}} = -\frac{1}{\sin t} \frac{dy}{dt}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{\frac{dx}{dt} \frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} \frac{d^2x}{dt^2}}{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2} = \frac{\sin t \frac{d^2y}{dt^2} - \cos t \frac{dy}{dt}}{\sin^2 t}$$

и према томе задата једначина гласи сада

$$(1 - \cos^2 t) \frac{\sin t \frac{d^2y}{dt^2} - \cos t \frac{dy}{dt}}{\sin^2 t} + \frac{\cos t}{\sin t} \frac{dy}{dt} + n^2y = 0,$$

које се своди на

$$\frac{d^2y}{dt^2} + n^2y = 0.$$

2. Пример. Дата је једначина

$$\frac{dy}{dx} + \frac{y}{\sqrt{1+x^2}} = 0.$$

У њој да се изврши замена

$$t = \ln(x + \sqrt{1+x^2}).$$

Услед тога што је

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt} \frac{dt}{dx} = \frac{dy}{dt} \frac{d}{dx} \ln(x + \sqrt{1+x^2}) = \frac{dy}{dt} \frac{1}{x + \sqrt{1+x^2}}$$

задата једначина добија овој простији вид

$$\frac{dy}{dt} + y = 0.$$

63. Односи између изводних инверзних функција.<sup>1)</sup> — Као један особени случај нашег разматрања у прошлости члану узмимо да се од задате функције

$$y = f(x)$$

прелази инверзној функцији

$$x = F(y)$$

код које је  $x$  зависно променљива, а  $y$  прапроменљива. У овоме је случају

$$y = t, \quad \frac{dy}{dt} = 1, \quad \frac{d^2y}{dt^2} = \frac{d^3y}{dt^3} = \dots = 0$$

и на основу образаца у прошлости члану добијамо ове једначине

$$f'(x) = \frac{dy}{dx} = \frac{1}{\left(\frac{dx}{dy}\right)} = \frac{1}{F'(y)}$$

$$f''(x) = -\frac{dy d^2x}{dx^3} = -\frac{\frac{d^2x}{dy^2}}{\left(\frac{dx}{dy}\right)^3} = -\frac{F''(y)}{F'(y)^3}$$

$$f'''(x) = \frac{-dx dy d^3x + 3 dy (d^2x)^2}{dx^5} = \frac{-\frac{dx d^3x}{dy^3} + 3 \left(\frac{d^2x}{dy^2}\right)^2}{\left(\frac{dx}{dy}\right)^5} = \frac{3 F''(y)^2 - F'(y) F'''(y)}{F'(y)^5}$$

и т. д.

## II.

### Диференцирање функција које зависе од више прапроменљивих.

64. Делимични и потпуни диференциали функције, која зависи од више прапроменљивих. — Замислимо да се у функцији

$$u = f(x, y, z),$$

која зависи од више прапроменљивих, само једна од ових мења, н. пр. само  $x$  и ми узмемо изводну од функције  $u$  по тој променљивој  $x$ , онда се тако добивена изводна зове *делимична* или *парциална изводна*. У овоме случају делимична изводна узета је по прапроменљивој  $x$  и она се лежи са  $\frac{\partial u}{\partial x}$  или са  $\frac{df(x, y, z)}{\partial x}$ . Према оваквоме појмању јесте

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta x}$$

Парциалну изводну функције  $u$  узету по  $x$ -у треба, дакле, разумети као диференциални количник сматравши функцију  $u$  као једино зависну од променљиве  $x$ .

<sup>1)</sup> Види Напомену у чл. 3.

Производ из делимичне изводне и промене дотичне прапроменљиве, н. пр.  $\left(\frac{\partial u}{\partial x} dx\right)$  или  $\frac{df(x, y, z)}{dx} dx$ , зове се *делимични* или *парциални диференциал* од  $u$  по  $x$ -у.

Обележимо

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \varphi(x, y, z), \quad \frac{\partial u}{\partial y} = \psi(x, y, z), \quad \frac{\partial u}{\partial z} = \chi(x, y, z),$$

Збир свију делимичних диференциала, а то је у овоме случају

$$\frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz = \varphi(x, y, z) dx + \psi(x, y, z) dy + \chi(x, y, z) dz,$$

зове се *потпуни* или *тотални диференциал* од  $u$  бележи се, као и до сада, са  $du$ .

Да бисмо показали, да овакав појам за потпуни диференциал једне функције, која зависи од *више* прапроменљивих, одговара раније утврђеном појму за диференциал функције, која зависи само од *једне* прапроменљиве, поступићемо слично као при извођењу правила за диференциалење сложених функција (чл. 51.). Као тамо, тако и овде ставићемо

$$\begin{aligned} f(x + \Delta x, y, z) - f(x, y, z) &= [\varphi(x, y, z) + \alpha] \Delta x \\ f(x, y + \Delta y, z) - f(x, y, z) &= [\psi(x, y, z) + \beta] \Delta y \\ f(x, y, z + \Delta z) - f(x, y, z) &= [\chi(x, y, z) + \gamma] \Delta z \end{aligned}$$

разумевајући и сада под  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  извесне количине које ишчезавају заједно са дотичним променама  $\Delta x$ ,  $\Delta y$  и  $\Delta z$ .

Ако пустимо у другој једначини да се промени  $x$ , а у трећој једначини да се промени  $x$  и  $y$ , добићемо ове изразе

$$\begin{aligned} f(x + \Delta x, y + \Delta y, z) - f(x + \Delta x, y, z) &= [\psi(x + \Delta x, y, z) + \beta'] \Delta y \\ f(x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z) - f(x + \Delta x, y + \Delta y, z) &= \\ &= [\chi(x + \Delta x, y + \Delta y, z) + \gamma'] \Delta z, \end{aligned}$$

где  $\beta'$  означава количину, која ишчезава заједно са променама  $\Delta x$  и  $\Delta y$ , а  $\gamma'$  количину, која ишчезава са  $\Delta x$ ,  $\Delta y$  и  $\Delta z$ .

Ако саберемо прву, четврту и пету једначину и означимо са  $\beta''$  и  $\gamma''$  извесне количине које упоредно са променама прапроменљивих теже нуле, онда се тај резултат, с погледом на то што се на левој страни налази  $f(x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z) - f(x, y, z)$ , а то је промена  $\Delta u$  функције  $u$ , може да напише

$$\begin{aligned} \Delta u &= [\varphi(x, y, z) \Delta x + \psi(x, y, z) \Delta y + \chi(x, y, z) \Delta z] + \\ &+ [\alpha \Delta x + \beta' \Delta y + \gamma' \Delta z]. \end{aligned}$$

Одавде видимо да се промена функције састоји, у главном, из ова два дела: први је део збир производа из појединих делимичних изводних и промене дотичне прапроменљиве, а други је део збир производа из промена појединих прапроменљивих и извесних количина, које упоредно са променама теже нули. Овај други део, као бесконачно мали

према првоме, смео да занемаримо на основу прве и друге основне теореме Више Математике (чл. 20., 21. и 22). Према томе, у претпоставци да су промене бесконачно мале, јесте

$$du = \varphi(x, y, z) dx + \psi(x, y, z) dy + \chi(x, y, z) dz$$

или

$$du = \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz.$$

Пример.

$$u = x^p y^q$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = p x^{p-1} y^q, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = q x^p y^{q-1},$$

$$du = p x^{p-1} y^q dx + q x^p y^{q-1} dy = x^{p-1} y^{q-1} (p y dx + q x dy).$$

**65. Диференциалење сложених функција, које зависе од више прапроменљивих.** — Нека је

$$t = f(u, v),$$

а

$$u = \varphi(x, y, z), \quad v = \psi(x, y, z),$$

дакле  $t$  сложена функција из двеју функција  $u$  и  $v$ , које зависе од променљивих  $x, y, z$ .

Делимичним диференциалењем функције  $t$  по  $x, y$  и  $z$  добијамо

$$\begin{aligned} \frac{\partial t}{\partial x} &= \frac{\partial t}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial t}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial x} \\ \frac{\partial t}{\partial y} &= \frac{\partial t}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial t}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial y} \\ \frac{\partial t}{\partial z} &= \frac{\partial t}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial t}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial z} \end{aligned}$$

Ако ове делимичне изводне  $\frac{\partial t}{\partial x}, \frac{\partial t}{\partial y}, \frac{\partial t}{\partial z}$  помножимо са  $dx, dy$  и  $dz$  и тако добивене делимичне диференциале  $\frac{\partial t}{\partial x} dx, \frac{\partial t}{\partial y} dy, \frac{\partial t}{\partial z} dz$  саберемо добићемо потпуни диференциал

$$\begin{aligned} dt &= \frac{\partial t}{\partial u} \left( \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz \right) + \\ &+ \frac{\partial t}{\partial v} \left( \frac{\partial v}{\partial x} dx + \frac{\partial v}{\partial y} dy + \frac{\partial v}{\partial z} dz \right), \end{aligned}$$

које с обзиром на то што је

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz &= du \\ \frac{\partial v}{\partial x} dx + \frac{\partial v}{\partial y} dy + \frac{\partial v}{\partial z} dz &= dv, \end{aligned}$$

може да се напише

$$dt = \frac{\partial t}{\partial u} du + \frac{\partial t}{\partial v} dv.$$

Овим је доказано да правило за диференциалење сложених функција (в. чл. 51.) важи сасвим уопште и за случај више прапроменљивих.

**66. Диференциал скривених функција, које зависе од више прапроменљивих.** — Замислимо да су нам дате две функције  $u$  и  $v$ , кој зависе од прапроменљивих  $x, y, z$ , једначинама

$$\begin{aligned} F(x, y, z, u, v) &= 0 \\ \Phi(x, y, z, u, v) &= 0, \end{aligned}$$

дакле у скривеној форми.

Диференцирањем задатих једначина по горњем правилу за диференцирање сложених функција следује

$$\frac{\partial F}{\partial x} dx + \frac{\partial F}{\partial y} dy + \frac{\partial F}{\partial z} dz + \frac{\partial F}{\partial u} du + \frac{\partial F}{\partial v} dv = 0$$

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} dx + \frac{\partial \Phi}{\partial y} dy + \frac{\partial \Phi}{\partial z} dz + \frac{\partial \Phi}{\partial u} du + \frac{\partial \Phi}{\partial v} dv = 0,$$

одакле добијамо диференциале  $du$  и  $dv$ .

**67. Делимичне изводне и делимични диференциали разнога ступња функција, које зависе од више прапроменљивих.** — Узмимо

$$u = f(x, y, z).$$

На основу сличних посматрања каква смо чинили приликом изналажења изводних и диференциала разнога ступња за функције које зависе само од једне прапроменљиве (чл. 59.) налазимо у овоме случају поступно делимичне изводне. Пошто су делимичне изводне  $\frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}, \frac{\partial u}{\partial z}$  такође функције, које зависе од променљивих  $x, y, z$ , то је јасно да сваку од њих можемо поново да диференцирамо и од сваке да тражимо изводне по ма којој од прапроменљивих. Тако н. пр. од парциалне изводне  $\frac{\partial u}{\partial x}$  можемо да узмемо поново изводну по  $x$ , по  $y$  или по  $z$  и налазимо

$$\frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)}{\partial x} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad \frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)}{\partial y} = \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x}, \quad \frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)}{\partial z} = \frac{\partial^2 u}{\partial z \partial x}.$$

Тако исто од парциалне изводне  $\frac{\partial u}{\partial y}$  добијамо

$$\frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right)}{\partial x} = \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y}, \quad \frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right)}{\partial y} = \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}, \quad \frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right)}{\partial z} = \frac{\partial^2 u}{\partial z \partial y}.$$

Најзад из парциалне изводне  $\frac{\partial u}{\partial z}$  следује

$$\frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right)}{\partial x} = \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial z}, \quad \frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right)}{\partial y} = \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z}, \quad \frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right)}{\partial z} = \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}.$$

Од ових изводних можемо поново да тражимо изводне по  $x, y, z$  итд. Тако н. пр.  $\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y^2 \partial z}$  јесте парциална изводна четвртог ступња; добивена парциалним диференцирањем један пут по  $x$ -у, два пута по  $y$ -у и један пут по  $z$ -у.

**Теорема.** При делимичном диференцирању по разним прапроменљивима потпуно је свеједно којем ћемо редом вршити диференцирање. Довољно је да докажемо да је

$$\frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)}{\partial y} = \frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right)}{\partial x} \quad \text{или} \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y}.$$

Узимајући делимичне изводне функције  $u$  по  $x$  и по  $y$ , ми можемо функцију  $u$  сматрати да зависи само од тих променљивих, а о осталима променљивима не морамо ни водити рачуна. Ставимо дакле

$$u = f(x, y)$$

и означимо са  $\Delta_x u$  и  $\Delta_y u$  промене од  $u$  које та функција добија променом  $x$ -а за  $h$  односно променом  $y$ -а за  $k$ . Према томе је

$$\begin{aligned} \Delta_x u &= f(x+h, y) - f(x, y) \\ \Delta_y u &= f(x, y+k) - f(x, y) \end{aligned}$$

Означимо са  $\Delta_y \Delta_x u$  и  $\Delta_x \Delta_y u$  промене од  $\Delta_x u$  и  $\Delta_y u$  које те количине добијају пошто заменимо у првој  $y$  са  $y+k$ , а у другој  $x$  са  $x+h$ . На основу горње две једначине следује

$$\begin{aligned} \Delta_y \Delta_x u &= [f(x+h, y+k) - f(x, y+k)] - [f(x+h, y) - f(x, y)] \\ \Delta_x \Delta_y u &= [f(x+h, y+k) - f(x+h, y)] - [f(x, y+k) - f(x, y)] \end{aligned}$$

које, кад сравнимо, видимо да је

$$\Delta_y \Delta_x u = \Delta_x \Delta_y u,$$

па, дакле, и

$$\frac{\Delta_y \Delta_x u}{k \cdot h} = \frac{\Delta_x \Delta_y u}{h \cdot k},$$

$$\lim_{\substack{h=0 \\ k=0}} \frac{\Delta_y \Delta_x u}{k \cdot h} = \lim_{\substack{h=0 \\ k=0}} \frac{\Delta_x \Delta_y u}{h \cdot k},$$

т. ј.

$$\frac{\partial_y \partial_x u}{\partial y \partial x} = \frac{\partial_x \partial_y u}{\partial x \partial y}$$

или

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \quad \text{q. e. d.}$$

Врло је појмљиво да се ова теорема може да примени и на ма колики број поступног диференцирања. Тако н. пр. јесте

$$\frac{\partial^3 u}{\partial x \partial y \partial x} = \frac{\partial^3 u}{\partial y \partial x \partial x} = \frac{\partial^3 u}{\partial y \partial x^2}$$

$$\frac{\partial^3 u}{\partial^6 u} = \frac{\partial^3 u}{\partial^6 u}$$

$$\frac{\partial^3 u}{\partial x \partial z \partial x \partial z \partial x \partial y} = \frac{\partial^3 u}{\partial z^2 \partial y \partial x^3}$$

1. Пример.

$$u = x^p y^q$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = p x^{p-1} y^q, \quad \frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)}{\partial y} = \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} = p q x^{p-1} y^{q-1}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = q x^p y^{q-1}, \quad \frac{\partial \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right)}{\partial x} = \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = p q x^{p-1} y^{q-1}$$

$$\frac{\partial^3 u}{\partial y \partial x^2} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} \right) = p(p-1) q x^{p-2} y^{q-1}, \text{ итд.}$$

2. Пример.

$$u = \arctg \frac{y}{x}$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{y}{x^2 + y^2}, \quad \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{x}{x^2 + y^2}, \quad \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right) = \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

### 68. Тотални диференциали функције више прапроменљивих. —

Задатак је да нађемо тоталне диференциале разног ступња једне функције, која зависи од више прапроменљивих, н. пр. функције

$$u = f(x, y, z).$$

Први тотални диференцијал је

$$du = \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz.$$

Други тотални диференцијал (или тотални диференцијал другог ступња) добићемо кад од свакога члана на десној страни у изразу за  $du$  узмемо тотални диференцијал. Тиме налазимо

$$d^2 u = \left[ \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} dx + \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} dy + \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial z} dz \right] dx +$$

$$\left[ \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} dx + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} dy + \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z} dz \right] dy +$$

$$\left[ \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial z} dx + \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z} dy + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} dz \right] dz$$

$$= \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} dx^2 + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} dy^2 + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} dz^2 + 2 \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} dx dy +$$

$$2 \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z} dy dz + 2 \frac{\partial^2 u}{\partial z \partial x} dz dx.$$

Из овога обрасца видимо да се други тотални диференцијал  $d^2 u$  добија из првог диференцијала  $du$  кад се вредност првог тоталног диференцијала, а то је овде трином  $\frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz$ , подигне на квадрат па у тако добијеноме резултату замени  $du$  са  $d^2 u$ . Са таквом погодбом можемо да напишемо символну формулу

$$d^2 u = \left[ \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz \right]^{(2)}$$

Сасвим опште важи образац

$$d^{(n)} u = \left[ \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz \right]^{(n)}$$

чија се десна страна има разумети као резултат, до којег се долази, кад се трином  $\frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz$ , који нам представља први тотални диференцијал, подигне на  $n$ -ти степен и онда свуда  $du$  замени са  $d^n u$ .

69. Делимичне изводне скривених функција. — Узмимо да нам је дата једначина са три<sup>1)</sup> променљиве  $x, y, z$  у скривеној форми

$$F(x, y, z) = 0.$$

Свака од ових трију количина може се сматрати као функција осталих двеју. Нека су  $x$  и  $y$  прапроменљиве, а  $z$  функција њихова. Траже се делимичне изводне функције  $z$ .

Диференцирањем задате једначине парцијално по  $x$ -у следује

$$\frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x} = 0,$$

одакле парцијална изводна  $z$ -а по  $x$ -у

$$\frac{\partial z}{\partial x} = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}}{\frac{\partial F}{\partial z}}$$

диференцирањем парцијално по  $y$ -у добијамо

$$\frac{\partial F}{\partial y} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial y} = 0,$$

одакле парцијална изводна функције  $z$  по  $y$ -у

$$\frac{\partial z}{\partial y} = - \frac{\frac{\partial F}{\partial y}}{\frac{\partial F}{\partial z}}$$

Парцијалним диференцирањем задате једначине два пута по  $x$ -у или два пута по  $y$ -у или најзад један пут по  $x$ -у и један пут по  $y$ -у (у ма коме реду), долазимо до резултата

$$\frac{\partial^2 F}{\partial x^2} + 2 \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial z} \frac{\partial z}{\partial x} + \frac{\partial^2 F}{\partial z^2} \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)^2 + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = 0,$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial y^2} + 2 \frac{\partial^2 F}{\partial y \partial z} \frac{\partial z}{\partial y} + \frac{\partial^2 F}{\partial z^2} \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)^2 + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = 0,$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 F}{\partial y \partial z} \frac{\partial z}{\partial x} + \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial z} \frac{\partial z}{\partial y} + \frac{\partial^2 F}{\partial z^2} \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial z}{\partial y} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = 0$$

из којих добијамо парцијалне изводне другог ступња  $\frac{\partial^2 z}{\partial x^2}, \frac{\partial^2 z}{\partial y^2}, \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}$ . Итд.

Пример.

$$x^2 + y^2 + z^2 - r^2 = 0.$$

Парцијалним диференцирањем 1) по  $x$ -у; 2) по  $y$ -у; 3) два пута по  $x$ -у; 4) два пута по  $y$ -у; 5) један пут по  $x$ -у и један пут по  $y$ -у налазимо

$$x + z \frac{\partial z}{\partial x} = 0, \quad y + z \frac{\partial z}{\partial y} = 0,$$

$$1 + \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)^2 + z \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = 0, \quad 1 + \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)^2 + z \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = 0, \quad \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial z}{\partial y} + z \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = 0,$$

одакле добијамо парцијалне изводне првог и другог ступња

$$\frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{x}{z}, \quad \frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{y}{z}, \quad \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = -\frac{x^2 + z^2}{z^3}, \quad \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = -\frac{y^2 + z^2}{z^3}, \quad \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = -\frac{xy}{z^3}.$$

<sup>1)</sup> Ако задата једначина садржи само две променљиве, она је скривена функција зависна само од једне прапроменљиве и ми, за такав случај, имамо у чл. 61. упутство за изнаглажење поступних изводних.

## III.

## Примене Диференциалног Рачуна у Анализи.

1. Развијање функција у редове.<sup>1)</sup>

**70. Taylor-ов ред.** — Означимо са  $m$  најмању, са  $M$  највећу вредност од  $f^{(n+1)}(x)$ , т. ј.  $n+1$ -ве изводне функције  $f(x)$ , у извесном интервалу прапроменљиве, н. пр. од  $x = x_1$  до  $x = x_2$ . Онда је, очевидно, за  $x_1 < x + h < x_2$

$$a) \quad f^{(n+1)}(x+h) - m > 0.$$

Пошто је лева страна ове неравности, сматрана као изводна узета по  $h$  од

$$a) \quad f^{(n)}(x+h) - f^{(n)}(x) - mh,$$

положна и пошто је функција под  $a)$  за  $h=0$  такође  $=0$ , то, на основу нашег разматрања у чл. 41., следује да речена функција под  $a)$  расте упоредно са  $h$  и да, према томе за  $h > 0$  мора и она бити  $>0$ , т. ј.

$$b) \quad f^{(n)}(x+h) - f^{(n)}(x) - mh > 0.$$

Лева страна ове неравности под  $b)$  може се сматрати као изводна узета по  $h$  од

$$b) \quad f^{(n-1)}(x+h) - f^{(n-1)}(x) - hf^{(n)}(x) - \frac{h^2}{1 \cdot 2} m.$$

С погледом на то што је изводна ове функције положна и што је за  $h=0$  и сама функција  $=0$ , закључујемо (на основу чл. 41.) да је за  $h > 0$  и

$$c) \quad f^{(n-1)}(x+h) - f^{(n-1)}(x) - hf^{(n)}(x) - \frac{h^2}{1 \cdot 2} m > 0,$$

одакле, на исти начин, изводимо неравности

$$f^{(n-2)}(x+h) - f^{(n-2)}(x) - hf^{(n-1)}(x) - \frac{h^2}{1 \cdot 2} f^{(n)}(x) - \frac{h^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} m > 0,$$

$$f^{(n-3)}(x+h) - f^{(n-3)}(x) - hf^{(n-2)}(x) - \frac{h^2}{1 \cdot 2} f^{(n-1)}(x) - \frac{h^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} f^{(n)}(x) - \frac{h^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} m > 0$$

и тд. и на послетку

$$f(x+h) - f(x) - hf'(x) - \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(x) - \dots - \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x) - \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} m > 0$$

или

$$f(x+h) > f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(x) + \dots$$

$$A) \quad \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x) + \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} m.$$

Полазећи од неравности

$$f^{(n+1)}(x+h) - M < 0$$

долазимо, сличним умовањем, до резултата да је

$$f(x+h) < f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(x) + \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x) + \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} M. \quad (B)$$

На основу неравности  $A)$  и  $B)$  постављамо једначину

$$f(x+h) = f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(x) + \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x) + \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} m, \quad (C)$$

где је  $m$  извесна количина чија вредност лежи између  $m$  и  $M$ , дакле  $m < m < M$ .

Имавши на уму да је  $m$  најмања,  $M$  највећа вредност изводне  $f^{(n+1)}(x)$  за све  $x$  од  $x = x_1$ , па до  $x = x_2$  и с погледом на то да су овде (т. ј. у неравностима  $A)$  и  $B)$  те крајне вредности  $x$ -а (т. ј.  $x_1$  и  $x_2$ ) ове:  $x$  и  $x+h$ ; даље под претпоставком да је  $f^{(n+1)}(x)$  непрекидна за све вредности  $x$ -а у означеном интервалу, у коме случају  $f^{(n+1)}(x)$  мора поступно да пређе све вредности од најмање  $m$ , па до највеће  $M$ , па, дакле, и вредност броја  $m$  (који је између  $m$  и  $M$ ), — јасно је да се тај број  $m$  може представити као вредност изводне  $f^{(n+1)}(x)$  за неко  $x$  које лежи у посматраном интервалу између  $x$  и  $x+h$ . Ако то  $x$ , за које  $n+1$ -ва изводна  $f^{(n+1)}(x)$  постаје  $=m$ , изразимо са  $x + \theta h$ , разумевајући под  $\theta$  разломак мањи од 1, ставимо, дакле,  $m = f^{(n+1)}(x + \theta h)$  добијамо, према једначини под  $C)$ , ову такозвану *Taylor-ову формулу*

$$f(x+h) = f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(x) + \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x) + \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} f^{(n+1)}(x + \theta h).$$

Ми смо, у нашем извођењу, претпоставили да је промена  $h > 0$ . На случај да је  $h < 0$  имали бисмо само да променимо знак неједнакости у неравностима под  $A)$  и  $B)$  и све друго остаје како је. То значи да Taylor-ова формула важи како за положне тако и за одречне промене  $h$ .

**1. Напомена.** Код Taylor-ове формуле претпоставља се да је  $n+1$ -ва изводна задате функције непрекидна у извесном интервалу од  $x$  па до  $x+h$ . За идуће изводне ( $n+2$ гу,  $n+3$ ћу, ...) не одређује се ништа: оне могу бити непрекидне или прекидне. То значи да развијање једне функције помоћу Taylor-ове формуле може бити правилно, ако се,

<sup>1)</sup> Brook Taylor (\* Edmonton 1685, † London 1731) показао је ту формулу у једном свом делу године 1715.

<sup>1)</sup> Види Примеребу у чл. 27.

при развијању, будемо зауставили код извесног члана, а постати погрешним, ако развијање будемо и даље продужили. Такав је случај н. пр. са функцијом

$$f(x) = \sin x + (x - a)^{\frac{6}{5}} e^x.$$

Пошто су, овде, функције  $\sin x$  и  $e^x$  непрекидне за све вредности  $x$ -а, а тако исто и све њихове изводне, међутим изводне од  $(x - a)^{\frac{6}{5}}$  за  $x = a$  непрекидне само до шесте закључно, а све изводне вишег ступња (седма, осма, ...) прекидне за  $x = a$ , јер постају  $\infty$ , то видимо да се са развијањем задате функције  $f(x)$  у ред, помоћу Тајлор-ове формуле, може ићи само до члана са  $f^{(6)}(x + \theta h)$ .

2. *Напомена.* При извођењу Тајлор-овог обрасца претпоставили смо да је  $n + 1$  ва изводна  $f^{(n+1)}(x)$ , функције коју развијамо, непрекидна у интервалу од  $x$  па до  $x + h$  и тиме смо добили као закључни члан (остатак) реда ово

$$R = \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} f^{(n+1)}(x + \theta h).$$

Међутим, ако је констатована непрекидност само за  $n$ -ту изводну  $f^{(n)}(x)$  у интервалу од  $x$  па до  $x + h$ , али непрекидност није утврђена за  $n + 1$ ву изводну, Тајлор-ова се формула може тада да напише

$$f(x + h) = f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(x) + \dots + \frac{h^{n-1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n-1)} f^{(n-1)}(x) + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x + \theta h).$$

Када овде на десној страни додамо и одуземо  $\frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x)$  Тајлор-ов образац добија нову форму

$$f(x + h) = f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(x) + \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x) + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} [f^{(n)}(x + \theta h) - f^{(n)}(x)]$$

из које се види да је закључни члан (остатак), који треба додати  $n + 1$  члану бесконачног реда  $f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(x) + \dots$  да би се добила тачна вредност за  $f(x + h)$ , ово

$$R = \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} [f^{(n)}(x + \theta h) - f^{(n)}(x)].$$

Разуме се да количина  $\theta$  у овоме изразу за  $R$  није она иста која у горњој формули за  $R$ , али је у свакоме случају  $\theta < 1$ .

3. *Напомена.* Ако Тајлор-ов ред прекинемо код извесног члана, прекинемо н. пр. са чланом  $\frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x)$  и претпоставимо да тај члан није  $= 0$ , онда се  $h$  може увек узети тако мало да поменути члан буде по апсолутној вредности већи од остатка који треба додати збиру

$$f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(x) + \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x)$$

да би се добила тачна вредност за  $f(x + h)$ .

Да би речени услов, да је

$$\frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x) > \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} [f^{(n)}(x + \theta h) - f^{(n)}(x)]$$

(према оној форми остатка  $R$  у 2. Напомени) или краће

$$f^{(n)}(x) > f^{(n)}(x + \theta h) - f^{(n)}(x),$$

био испуњен стоји нам на расположењу да узмемо  $h$  у толикој мери мало како, ће разлика на десној страни неравности по апсолутној вредности постати мања од сваке количине, па, дакле, мања и од  $f^{(n)}(x)$ , са претпоставком да је на левој страни  $f^{(n)}(x) \geq 0$  и претпоставком да  $f^{(n)}(x)$  остаје коначно и непрекидно у интервалу од  $x$  до  $x + h$ . Шта више за бесконачно мало  $h$  јесте

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f^{(n)}(x + \theta h) - f^{(n)}(x)}{f^{(n)}(x)} = 0 \quad \text{или} \quad \lim_{h \rightarrow 0} \frac{R}{\frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(x)} = 0.$$

71. *Примена Тајлор-ове формуле при решавању бројних једначина.* — Нека су  $\alpha$  и  $\beta$  две вредности  $x$ -а за које  $y = f(x)$  добија супротне знаке, н. пр.

$$\text{за } x = \alpha \text{ полином } f(\alpha) > 0, \text{ а}$$

$$\text{за } x = \beta \text{ полином } f(\beta) < 0$$

и означимо са  $\gamma$  (где је  $\gamma$  између  $\alpha$  и  $\beta$ ) извесну приближну корену вредност једначине  $f(x) = 0$ . Обележимо са  $h$  грешку приближне вредности, т. ј. одступање броја  $\gamma$  од праве корене вредности, дакле

$$x = \gamma + h.$$

На основу Тајлор-овог обрасца имамо

$$f(\gamma + h) = f(\gamma) + hf'(\gamma) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(\gamma) + \frac{h^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} f'''(\gamma) + \dots = 0.$$

Ову једначину треба разрешити по  $h$  и тиме добити тачну корену вредност  $x = \gamma + h$ . Међутим, та једначина је у погледу  $h$  истога степена којег је и задата једначина у погледу  $x$ -а, али задовољавајући се приближном вредношћу (ипак тачнијом од оне већ познате вредности  $\gamma$ ) можемо чланове у којима су виши степени од  $h$  да занемаримо узев, место горње једначине за  $h$ , ову краћу

$$f(\gamma) + hf'(\gamma) + \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(\gamma) = 0,$$

одакле

$$h = -\frac{f'(\gamma)}{f''(\gamma)} \pm \frac{1}{f''(\gamma)} \sqrt{f'(\gamma)^2 - f(\gamma) f''(\gamma)}.$$

У примени може да се, врло често, занемари и члан са  $h^2$  и да са  $h$  определи из једначине првог степена

$$f(\gamma) + hf'(\gamma) = 0,$$

дакле

$$h = -\frac{f(\gamma)}{f'(\gamma)}$$

С овим се добија од  $\gamma$  тачнија корена вредност

$$\gamma' = \frac{f(\gamma)}{f'(\gamma)}$$

помоћу које се, истим начином (понављањем горње методе), може да нађе нова, још тачнија корена вредност. Итд.

Ово је онај, нама познати Њутн-ов начин израчунавања корена приближавањем.

*Пример.* Дата је једначина

$$x^5 - 9x^2 + x + 4 = 0.$$

Овде је

$$f(x) = x^5 - 9x^2 + x + 4$$

$$f'(x) = 5x^4 - 18x + 1.$$

Приближна корена вредност задате једначине јесте

$$\gamma = 1,9107$$

и према томе

$$f(\gamma) = 1,9107^5 - 9 \cdot 1,9107^2 + 1,9107 + 4 = -1,4802$$

$$f'(\gamma) = 5 \cdot 1,9107^4 - 18 \cdot 1,9107 + 1 = 33,2484$$

$$h = -\frac{-1,4802}{33,2484} = 0,0445,$$

а с овим, као тачнија корена вредност, следује

$$\gamma + h = 1,9107 + 0,0445 = 1,9552.$$

Понављањем оваког поступка добили бисмо још приближнију корену вредност.

**72. Maclaurin-ов ред.** — Кад у Taylor-овој формули заменимо  $x$  са 0,  $h$  са  $x$  добијамо *Maclaurin*<sup>1)</sup>-ову формулу, која гласи

$$f(x) = f(0) + x f'(0) + \frac{x^2}{1 \cdot 2} f''(0) + \dots + \frac{x^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(0) +$$

$$+ \frac{x^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} f^{(n+1)}(\theta x).$$

Развијање функције у ред по Maclaurin-овој формули постаје немогуће, ако је та функција или једна од њених изводних прекидна за  $x=0$ . У таквоме случају ми ћемо задату функцију развити по растућим степенима од  $x-a$  пошто у Taylor-овој формули ставимо  $x=a$ ,  $h=x-a$ . За тако добивене ред

$$f(x) = f(a) + (x-a)f'(a) + \frac{(x-a)^2}{1 \cdot 2} f''(a) + \dots$$

$$+ \frac{(x-a)^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(a) + \frac{(x-a)^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} f^{(n+1)}[a + \theta(x-a)]$$

постоји, односно вредности броја  $a$ , услов да  $n+1$  ва изводна задате функције мора бити непрекидна за све вредности прапроменљиве почев од  $a$  (т. ј.  $x$ ) па до  $x$  (т. ј.  $x+h$ ).

<sup>1)</sup> Colin Maclaurin (\* Kilmoddan 1698, † Jork 1746) саопштио је тај ред у своме делу године 1742.

1. *Напомена.* Према оној другој форми за остатак  $R$  у Taylor-овоме реду (види 2. Напомену у чл. 70.) Maclaurin-ова формула гласи

$$f(x) = f(0) + x f'(0) + \frac{x^2}{1 \cdot 2} f''(0) + \dots$$

$$+ \frac{x^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(0) + \frac{x^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} [f^{(n)}(\theta x) - f^{(n)}(0)].$$

2. *Напомена.* Треба приметити да бесконачни ред у Maclaurin-овој формули, па ма он био конвергентан, не мора имати за збир функцију  $f(x)$ , која је на левој страни обрасца. Узмимо н. пр.

функцију  $e^{-\frac{1}{x^2}}$ , која са свима њеним изводима за  $x=0$  постаје  $=0$ . То значи да су сви чланови у Maclaurin-овој формули, примењеној

на ову функцију, равни нули, док сама функција  $e^{-\frac{1}{x^2}}$  није равна нули. Претпоставимо сада да је  $\varphi(x)$  функција која може да се развије помоћу Maclaurin-овог обрасца и ставимо

$$f(x) = \varphi(x) + e^{-\frac{1}{x^2}}.$$

Ако развијемо  $f(x)$  помоћу Maclaurin-ове формуле добићемо један бесконачан ред, чији збир, и ако је ред конвергентан, није раван развијеној функцији  $f(x)$ , него  $=\varphi(x)$ .

Да би збир конвергентнога реда, до којег долазимо употребом Maclaurin-ове формуле, изражавао вредност развијене функције  $f(x)$  мора да буде испуњен овај услов: остатак реда, који треба додати извесноме броју првих чланова, па да би се добила вредност задате функције, мора, при бесконачном растењу броја узетих чланова, бивати све мањи и постати најзад бесконачно мали.

Иста напомена важи и за Taylor-ов ред.

**73. Теорема.** — Maclaurin-ова формула је једини начин да се једна функција развије у ред по растућим степенима њене прапроменљиве. Претпоставимо да је, осим по Maclaurin-овој формули

$$f(x) = f(0) + x f'(0) + \frac{x^2}{1 \cdot 2} f''(0) + \dots$$

$$+ \frac{x^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} f^{(n)}(0) + \frac{x^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} f^{(n+1)}(\theta x), \quad (1)$$

функција  $f(x)$  развијена још на један начин по растућим степенима њене прапроменљиве

$$f(x) = A + Bx + Cx^2 + Dx^3 + \dots \quad (2)$$

Одузимањем прве једначине од ове друге следује

$$[A - f(0)] + [B - f'(0)]x + \left[ C - \frac{f''(0)}{1 \cdot 2} \right] x^2 +$$

$$+ \left[ D - \frac{f'''(0)}{1 \cdot 2 \cdot 3} \right] x^3 + \dots = 0, \quad (\alpha)$$

одакле, кад ставимо  $x=0$ , закључујемо да је

$$A = f(0).$$



На основу овога и пошто поделимо једн.  $\alpha$ ) са  $x$  та се једначина своди на

$$\beta) [B - f'(0)] + \left[ C - \frac{f''(0)}{1 \cdot 2} \right] x + \left[ D - \frac{f'''(0)}{1 \cdot 2 \cdot 3} \right] x^2 + \dots = 0,$$

одакле, опет, кад ставимо  $x = 0$ , следује

$$B = f'(0).$$

Према томе и пошто једн.  $\beta$ ) скратимо са  $x$ , она постаје

$$\gamma) \left[ C - \frac{f''(0)}{1 \cdot 2} \right] + \left[ D - \frac{f'''(0)}{1 \cdot 2 \cdot 3} \right] x + \dots = 0,$$

одакле, кад ставимо  $x = 0$ , излази да је

$$C = \frac{f''(0)}{1 \cdot 2},$$

На исти начин доказујемо да је

$$D = \frac{f'''(0)}{1 \cdot 2 \cdot 3},$$

итд. То значи да су одговарајући сачинитељи у горња два реда 1) и 2) једнакви, а тиме је доказано да су редови 1) и 2) идентични или другим речима да осим Маулауринове формуле нема другог начина да се једна функција развије у ред по растућим степенима њена прпроменљиве.

Тако је Тајлорова формула једини начин за развијање у ред функције  $f(x+h)$  по растућим степенима промене  $h$ .

#### 74. Примери. —

##### 1. Пример.

$$f(x) = (1+x)^m,$$

дакле

$$f(0) = 1,$$

$$f'(x) = m(1+x)^{m-1},$$

$$f'(0) = m,$$

$$f''(x) = m(m-1)(1+x)^{m-2},$$

$$f''(0) = m(m-1),$$

$$f'''(x) = m(m-1)(m-2)(1+x)^{m-3},$$

$$f'''(0) = m(m-1)(m-2),$$

$$f^{(n)}(x) = m(m-1) \dots$$

$$f^{(n)}(0) = m(m-1) \dots (m-n+1),$$

$$\dots (m-n+1)(1+x)^{m-n},$$

$$f^{(n+1)}(x) = m(m-1) \dots$$

$$f^{(n+1)}(\theta x) = m(m-1) \dots$$

$$\dots (m-n)(1+x)^{m-n-1},$$

$$\dots (m-n)(1+\theta x)^{m-n-1}.$$

Према овоме, а на основу Маулауринове формуле, имамо

$$(1+x)^m = 1 + mx + \frac{m(m-1)}{1 \cdot 2} x^2 + \frac{m(m-1)(m-2)}{1 \cdot 2 \cdot 3} x^3 + \dots$$

$$+ \frac{m(m-1) \dots (m-n+1)}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \dots \cdot n} x^n + \frac{m(m-1)(m-2) \dots (m-n)}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (n+1)} (1+\theta x)^{m-n-1}.$$

У чл. 32. (3. пример) доказали смо да је овај ред на десној страни збирљив за свако  $m$  кад је  $-1 < x < +1$  и да је, дакле, у томе случају

$$\lim_{n \rightarrow \infty} R_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{m(m-1)(m-2) \dots (m-n)}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (n+1)} (1+\theta x)^{m-n-1} = 0.$$

На основу тога можемо да ставимо

$$(1+x)^m = 1 + mx + \frac{m(m-1)}{1 \cdot 2} x^2 + \frac{m(m-1)(m-2)}{1 \cdot 2 \cdot 3} x^3 + \dots \text{ у беск.}$$

и развијање функције  $(1+x)^m$  у ред можемо да продужимо докле хоћемо.

##### 2. Пример.

$$f(x) = a^x,$$

дакле

$$f(0) = 1,$$

$$f'(x) = a^x \ln a,$$

$$f'(0) = \ln a,$$

$$f''(x) = a^x (\ln a)^2,$$

$$f''(0) = (\ln a)^2,$$

$$f'''(x) = a^x (\ln a)^3,$$

$$f'''(0) = (\ln a)^3,$$

$$f^{(n)}(x) = a^x (\ln a)^n,$$

$$f^{(n)}(0) = (\ln a)^n,$$

$$f^{(n+1)}(x) = a^x (\ln a)^{n+1},$$

$$f^{(n+1)}(\theta x) = a^{\theta x} (\ln a)^{n+1}.$$

Према овоме даје Маулауринова формула

$$a^x = 1 + \frac{x \ln a}{1} + \frac{(x \ln a)^2}{1 \cdot 2} + \frac{(x \ln a)^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \dots + \frac{(x \ln a)^n}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot n} + \frac{(x \ln a)^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot (n+1)} a^{\theta x}.$$

Овај ред на десној страни збирљив је за све вредности  $x$ -а (види чл. 30.

1. пример) и можемо да ставимо

$$a^x = 1 + \frac{x \ln a}{1} + \frac{(x \ln a)^2}{1 \cdot 2} + \dots \text{ у беск.}$$

Значи да развијање функције  $a^x$  у ред можемо да продужимо докле хоћемо.

Кад у овоме општем изложителном реду ставимо  $a = e$  добијамо специјални изложителни ред

$$e^x = 1 + \frac{x}{1} + \frac{x^2}{1 \cdot 2} + \frac{x^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \dots \text{ у беск.}$$

одакле, опет, за  $x = 1$  следује ред за израчунавање броја  $e$  (основе природних логаритама)

$$e = 2 + \frac{1}{1 \cdot 2} + \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} + \dots \text{ у беск.}$$

##### 3. Пример.

$$f(x) = \sin x,$$

дакле

$$f(0) = 0,$$

$$f(x) = \cos x,$$

$$f'(0) = 1,$$

$$f''(x) = -\sin x,$$

$$f''(0) = 0,$$

$$f'''(x) = -\cos x,$$

$$f'''(0) = -1,$$

$$f^{(4)}(x) = \sin x,$$

$$f^{(4)}(0) = 0,$$

$$f^{(n)}(x) = \sin \left( x + n \frac{\pi}{2} \right) \text{ и ако је } n \text{ парно } f^{(n)}(0) = 0,$$

$$f^{(n+1)}(x) = \sin \left[ x + (n+1) \frac{\pi}{2} \right], \quad f^{(n+1)}(\theta x) = \mp \cos \theta x.$$

Према овоме даје Маулауринова формула

$$\sin x = x - \frac{x^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \frac{x^5}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5} - \dots$$

$$\dots \pm \frac{x^{n-1}}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot (n-1)} \mp \frac{x^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot (n+1)} \cos \theta x.$$

Пошто је ред на десној страни збирљив за све могуће вредности  $x$ -а (2. пример у чл. 32.), то можемо развијање функције  $\sin x$  да про-  
дужимо произвољно и да ставимо

$$\sin x = x - \frac{x^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \frac{x^5}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5} - \dots \text{ у беск.}$$

На исти начин изводимо тригонометријски ред

$$\cos x = 1 - \frac{x^2}{1 \cdot 2} + \frac{x^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} - \dots \text{ у беск.}$$

4. Пример.

дакле

$$f(x) = l(1+x),$$

$$f(0) = 0,$$

$$f'(x) = (1+x)^{-1},$$

$$f'(0) = 1,$$

$$f''(x) = -1 \cdot (1+x)^{-2},$$

$$f''(0) = -1,$$

$$f'''(x) = 1 \cdot 2 \cdot (1+x)^{-3},$$

$$f'''(0) = 1 \cdot 2,$$

$$f^{(4)}(x) = -1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot (1+x)^{-4},$$

$$f^{(4)}(0) = -1 \cdot 2 \cdot 3,$$

$$f^{(n)}(x) = (-1)^{n-1} \cdot 1 \cdot 2 \cdot 3 \dots$$

$$f^{(n)}(0) = (-1)^{n-1} \cdot 1 \cdot 2 \cdot 3 \dots$$

$$\dots (n-1) (1+x)^{-n},$$

$$\dots (n-1)$$

$$f^{(n+1)}(x) = (-1)^n \cdot 1 \cdot 2 \cdot 3 \dots$$

$$f^{(n+1)}(0) = (-1)^n \cdot 1 \cdot 2 \cdot 3 \dots$$

$$\dots n (1+x)^{-n-1},$$

$$\dots n (1+\theta x)^{-n-1}.$$

С овим и помоћу Маcлаурин-ове формуле добијамо

$$l(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} + \dots \pm \frac{x^n}{n} \mp \frac{x^{n+1}}{n+1} \frac{1}{(1+\theta x)^{n+1}}.$$

Ми знамо (4. пример у чл. 32.) да је овај ред конвергентан и то за  $-1 < x < +1$ . То значи да је

$$l(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} + \dots \text{ у беск.}$$

Напомена. Помоћу добивеног реда израчунавамо природне логаритме бројева од 0 до 2.

Ако за  $x$  узмемо границе 0 и 1, претпоставимо да је  $0 < x < 1$ , онда место горњег реда можемо да напишемо одвојено ова два реда

$$1) \quad l(1+x) = \frac{x}{1} - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} + \dots$$

$$2) \quad l(1-x) = -\frac{x}{1} + \frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3} + \frac{x^4}{4} - \dots$$

одакле, одузимањем, нови ред произилази

$$3) \quad l \frac{1+x}{1-x} = 2 \left[ \frac{x}{1} + \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} + \dots \right]$$

или ако ставимо  $\frac{1+x}{1-x} = u$ , дакле  $x = \frac{u-1}{u+1}$

$$4) \quad l u = 2 \left[ \frac{u-1}{u+1} + \frac{1}{3} \left( \frac{u-1}{u+1} \right)^3 + \frac{1}{5} \left( \frac{u-1}{u+1} \right)^5 + \dots \right]$$

С обзиром на то, да је  $0 < x < 1$ , дакле је  $1 < u < \infty$ , видимо да се ред 4) може да употреби на израчунавање природних логаритама бројева од 1 па до  $\infty$ . Тај ред, у неку руку, допуњује ред 2) којим израчунавају природни логаритми бројева од 0 до 1.

Ставимо у једи. 1)  $x = \frac{h}{N}$ , дакле  $l(1+x) = l(N+h) - lN$ , добићемо нови ред

$$l(N+h) - lN = \frac{h}{N} - \frac{1}{2} \left( \frac{h}{N} \right)^2 + \frac{1}{3} \left( \frac{h}{N} \right)^3 - \frac{1}{4} \left( \frac{h}{N} \right)^4 + \dots \quad (5)$$

И најзад заменом у једи. 3)  $x = \frac{h}{2N+h}$ , дакле  $\frac{1+x}{1-x} = \frac{N+h}{N}$ , налазимо ред

$$l(N+h) - lN = 2 \left[ \frac{h}{2N+h} + \frac{1}{3} \left( \frac{h}{2N+h} \right)^3 + \frac{1}{5} \left( \frac{h}{2N+h} \right)^5 + \dots \right] \quad (6)$$

Помоћу ова последња два обрасца 5) и 6), чији су редови нагло конвергентни, само ако је број  $N$  много велики према количнику  $h$ , израчунавамо природан логаритам броја  $N+h$  кад нам је познат логаритам броја  $N$ . За  $h=1$  преварају се једи. 5) и 6) у

$$l(N+1) - lN = \frac{1}{N} + \frac{1}{2N^2} + \frac{1}{3N^3} - \frac{1}{4N^4} + \dots \quad (7)$$

$$l(N+1) - lN = 2 \left[ \frac{1}{2N+1} + \frac{1}{3(2N+1)^3} + \frac{1}{5(2N+1)^5} + \dots \right] \quad (8)$$

Разуме се да сви ови редови могу да послуже и за израчунавање Брт-ових логаритама. Означимо са  $\log$  десетичне логаритме, са  $M = \frac{1}{l10}$  њихов моду<sup>1)</sup>. Једначине 5), 6), 7) и 8) гласе

$$\log(N+h) - \log N = M \left[ \frac{h}{N} - \frac{1}{2} \left( \frac{h}{N} \right)^2 + \frac{1}{3} \left( \frac{h}{N} \right)^3 - \frac{1}{4} \left( \frac{h}{N} \right)^4 + \dots \right]$$

$$\log(N+h) - \log N = 2M \left[ \frac{h}{2N+h} + \frac{1}{3} \left( \frac{h}{2N+h} \right)^3 + \frac{1}{5} \left( \frac{h}{2N+h} \right)^5 + \dots \right]$$

$$\log(N+1) - \log N = M \left[ \frac{1}{N} - \frac{1}{2N^2} + \frac{1}{3N^3} - \frac{1}{4N^4} + \dots \right]$$

$$\log(N+1) - \log N = 2M \left[ \frac{1}{2N+1} + \frac{1}{3(2N+1)^3} + \frac{1}{5(2N+1)^5} + \dots \right]$$

За израчунавање модула  $M$  добијамо врло подесан ред на следећи начин. Заменим  $N=1$  у једи. 8) добијамо

$$l2 = 2 \left[ \frac{1}{3} + \frac{1}{3 \cdot 3^3} + \frac{1}{5 \cdot 3^5} + \frac{1}{7 \cdot 3^7} + \dots \right]$$

а заменом  $N=8$ ,  $h=2$  у једи. 6) следеће

$$l10 = 3l2 + 2 \left[ \frac{1}{9} + \frac{1}{3 \cdot 9^3} + \frac{1}{5 \cdot 9^5} + \frac{1}{7 \cdot 9^7} + \dots \right]$$

Ако овде на десној страни за  $l2$  уметнемо из претпоследње формуле његову вредност добићемо овај врло употребљив образац

$$l10 = \frac{1}{M} = 6 \left[ \frac{1}{3} + \frac{1}{3 \cdot 3^3} + \frac{1}{5 \cdot 3^5} + \frac{1}{7 \cdot 3^7} + \dots \right] +$$

$$2 \left[ \frac{1}{9} + \frac{1}{3 \cdot 9^3} + \frac{1}{5 \cdot 9^5} + \frac{1}{7 \cdot 9^7} + \dots \right]$$

Опширније о теорији и примени логаритама, а нарочито о израчунавању њиховом елементарним методама види Предавања из Тригонометрије чл. 34.—57.

<sup>1)</sup> Види Предавања из Тригонометрије чл. 40.

75. **Тайлор-ова формула за функције, које зависе од више променљивих.** — Нека је задата функција

$$1) \quad u = f(x, y).$$

Да бисмо развили  $f(x+h, y+k)$  по растућим степенима од  $h$  и  $k$  заменуемо у задатој функцији 1)  $x$  и  $y$  са  $x+ht$  и  $y+kt$ , развијемо је, по Мајлауриновоме обрасцу, по растућим степенима од  $t$  и ставићемо, најзад, у резултату  $t=1$ .

$$2) \quad \text{Означимо} \quad x+ht=p, \quad y+kt=q,$$

$$3) \quad f(x+ht, y+kt) = \varphi(t) = U = f(p, q).$$

На основу Мајлауринове формуле имамо

$$4) \quad \varphi(t) = \varphi(0) + t\varphi'(0) + \frac{t^2}{1 \cdot 2}\varphi''(0) + \dots + \frac{t^n}{1 \cdot 2 \dots n}\varphi^{(n)}(0) + R,$$

где је

$$5) \quad R = \frac{t^{n+1}}{1 \cdot 2 \dots (n+1)} \varphi^{(n+1)}(\theta t) = \frac{t^n}{1 \cdot 2 \dots n} [\varphi^{(n)}(\theta t) - \varphi^{(n)}(0)].$$

Из онога под 3), а на основу правила за диференцирање сложених функција (чл. 51.), налазимо

$$\varphi'(t) dt = \frac{dU}{dp} dp + \frac{dU}{dq} dq = \left( \frac{dU}{dp} h + \frac{dU}{dq} k \right) dt,$$

јер је, према ономе под 2),

$$dp = h dt, \quad dq = k dt.$$

Дакле

$$\varphi'(t) = \frac{dU}{dp} h + \frac{dU}{dq} k,$$

а одавде

$$\varphi''(t) = \frac{d^2 U}{dp^2} h^2 + 2 \frac{d^2 U}{dp dq} hk + \frac{d^2 U}{dq^2} k^2 + \left( \frac{dU}{dp} h + \frac{dU}{dq} k \right),$$

$$\varphi^{(n)}(t) = \left( \frac{dU}{dp} h + \frac{dU}{dq} k \right)^{(n)},$$

Ако ставимо  $t=0$ , онда се, према ономе под 2) и 3), претвара  $p$  у  $x$ ,  $q$  у  $y$ , а  $U$  у  $u$  и дакле

$$\varphi(0) = f(x, y) = u,$$

$$\varphi'(0) = \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k,$$

$$\varphi''(0) = \left( \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k \right)^{(2)},$$

$$\varphi^{(n)}(0) = \left( \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k \right)^{(n)}.$$

С овим, када заменимо  $t=1$  у образац 4), а с обзиром да је  $\varphi(1) = f(x+h, y+k)$ , добијамо формулу

$$f(x+h, y+k) = u + \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k + \frac{1}{1 \cdot 2} \left( \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k \right)^{(2)} + \dots + \frac{1}{1 \cdot 2 \dots n} \left( \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k \right)^{(n)} + R, \quad (6)$$

где је, према обрасцу 5),

$$R = \frac{1}{1 \cdot 2 \dots (n+1)} \varphi^{(n+1)}(\theta) = \frac{1}{1 \cdot 2 \dots n} [\varphi^{(n)}(\theta) - \varphi^{(n)}(0)]. \quad (7)$$

Пошто су  $h$  и  $k$  произвољне промене прапроменљивих  $x$  и  $y$ , то их можемо да заменимо диференцијалима  $dx$  и  $dy$  и на тај начин можемо формулу 6) да напишемо

$$f(x+h, y+k) = u + du + \frac{d^2 u}{1 \cdot 2} + \frac{d^3 u}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \dots + \frac{d^n u}{1 \cdot 2 \dots n} + R. \quad (8)$$

Ову **Тайлор-ову формулу** можемо да проширимо и на функције које зависе од ма колико прапроменљивих. Тако н. пр. за

$$u = f(x, y, z, \dots)$$

имамо

$$f(x+h, y+k, z+l, \dots) = u + \left( \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k + \frac{du}{dz} l + \dots \right) + \frac{1}{1 \cdot 2} \left( \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k + \frac{du}{dz} l + \dots \right)^{(2)} + \dots + \frac{1}{1 \cdot 2 \dots n} \left( \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k + \frac{du}{dz} l + \dots \right)^{(n)} + R \quad (9)$$

или краће

$$f(x+h, y+k, z+l, \dots) = u + du + \frac{d^2 u}{1 \cdot 2} + \frac{d^3 u}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \dots + \frac{d^n u}{1 \cdot 2 \dots n} + R. \quad (10)$$

Овде је

$$R = \frac{1}{1 \cdot 2 \dots n} \left[ \left( \frac{dU}{dp} h + \frac{dU}{dq} k + \frac{dU}{dr} l + \dots \right)^{(n)} - \left( \frac{du}{dx} h + \frac{du}{dy} k + \frac{du}{dz} l + \dots \right)^{(n)} \right],$$

$$U = f(p, q, r, \dots),$$

$$p = x + \theta h, \quad q = y + \theta k, \quad r = z + \theta l, \dots$$

$$\theta < 1.$$

Ако са растењем броја чланова остатак бива све мањи и постаје  $\lim_{n=\infty} R=0$  ред на десној страни једн. 10) конвергентан је и његов је збир  $=f(x+h, y+k, z+l, \dots)$  и ми имамо Тајлор-ову формулу примењену на функције које зависе од ма колико прапроменљивих.

*Напомена.* Као за функције једне прапроменљиве, тако се и овде доказује, да ма који члан у Тајлор-овоме реду, ако тај члан није  $=0$ , може по апсолутној вредности да надмаши цео остатак реда, када се промене  $h, k, l, \dots$  узму довољно мале.

**76. Маслаугин-ова формула за функције, које зависе од више прапроменљивих.** — Ставимо у општој Тајлор-овој формули 9) прошлог члана  $x=0, y=0, z=0, \dots$  и заменимо онда слова  $h, k, l, \dots$  словима  $x, y, z, \dots$ , па ћемо добити.

$$f(x, y, z, \dots) = u_0 + \left(\frac{du}{dx}\right)_0 x + \left(\frac{du}{dy}\right)_0 y + \left(\frac{du}{dz}\right)_0 z + \dots$$

$$+ \frac{1}{1 \cdot 2} \left[ \left(\frac{d^2u}{dx^2}\right)_0 x^2 + \left(\frac{d^2u}{dy^2}\right)_0 y^2 + \left(\frac{d^2u}{dz^2}\right)_0 z^2 + \dots \right] + \dots$$

$$+ \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot n} \left[ \left(\frac{d^nu}{dx^n}\right)_0 x^n + \left(\frac{d^nu}{dy^n}\right)_0 y^n + \left(\frac{d^nu}{dz^n}\right)_0 z^n + \dots \right] + R.$$

Овде означава  $u_0, \left(\frac{du}{dx}\right)_0, \left(\frac{du}{dy}\right)_0, \left(\frac{du}{dz}\right)_0, \dots$  резултат замене  $x=0, y=0, z=0, \dots$  у изразима  $u, \frac{du}{dx}, \frac{du}{dy}, \frac{du}{dz}, \dots$  Остатак је

$$R = \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot n} \left[ \left(\frac{d^nu}{dp^n}\right)_0 h^n + \left(\frac{d^nu}{dq^n}\right)_0 k^n + \left(\frac{d^nu}{dr^n}\right)_0 l^n + \dots \right] - \left[ \left(\frac{d^nu}{dx^n}\right)_0 h^n + \left(\frac{d^nu}{dy^n}\right)_0 k^n + \left(\frac{d^nu}{dz^n}\right)_0 l^n + \dots \right],$$

где треба ставити  $x=0, y=0, z=0, \dots$ , заменити  $h, k, l, \dots$  са  $x, y, z, \dots$ ;  $p, q, r, \dots$  са  $\theta x, \theta y, \theta z, \dots$ . Ако са растењем  $n$ -а остатак  $R$  бива све мањи и најзад за  $n=\infty$  постаје  $\lim_{n=\infty} R=0$ , ред на десној страни горње једначине конвергентан је и његов је збир  $=f(x, y, z, \dots)$ . Једначина представља Маслаугин-ову формулу примењену на функције које зависе од више прапроменљивих.

## 2. Израчунавање неодређених израза.<sup>1)</sup>

**77. Неодређена форма  $\frac{0}{0}$ .** — Узмимо да количник  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  за извесну вредност прапроменљиве, н. пр. за  $x=a$ , услед тога што обе функције  $\varphi(x)$  и  $f(x)$  за ту вредност  $x$ -а постају равне нули, добија неодређени вид  $\frac{0}{0}$ . У колико се  $x$  више приближује броју  $a$  у толико више функције  $\varphi(x)$  и  $f(x)$  теже нули. Под правом или истинском вредношћу израза  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  за  $x=a$  треба разумети  $\lim_{x=a} \frac{\varphi(x)}{f(x)}$ . Пошто је, према претпоставци,  $\varphi(a)=0$  и  $f(a)=0$ , дозвољено је ставити

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{\varphi(x) - \varphi(a)}{f(x) - f(a)},$$

одакле (на основу начела у чл. 13.) закључујемо

$$\lim_{x=a} \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \lim_{x=a} \frac{\varphi(x) - \varphi(a)}{f(x) - f(a)} = \lim_{x=a} \frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = \frac{\varphi'(a)}{f'(a)}.$$

Правна вредност израза  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$ , који се за  $x=a$  јавља у неодређеној форми  $\frac{0}{0}$ , добија се, дакле, кад се образује количник из изводних дељеника и делитеља и у тим изводнама замени  $x=a$ .

До истог резултата долазимо и помоћу Тајлор-ове формуле:

$$\varphi(a+h) = \varphi(a) + h\varphi'(a) + \frac{h^2}{1 \cdot 2}\varphi''(a) + \dots$$

$$\dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot n}\varphi^{(n)}(a) + \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot (n+1)}\varphi^{(n+1)}(a + \theta h)$$

$$f(a+h) = f(a) + hf'(a) + \frac{h^2}{1 \cdot 2}f''(a) + \dots$$

$$\dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot n}f^{(n)}(a) + \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot (n+1)}f^{(n+1)}(a + \theta h),$$

$$\frac{\varphi(a+h)}{f(a+h)} = \frac{\varphi'(a) + \frac{h}{1 \cdot 2}\varphi''(a) + \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot (n+1)}\varphi^{(n+1)}(a + \theta h)}{f'(a) + \frac{h}{1 \cdot 2}f''(a) + \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot (n+1)}f^{(n+1)}(a + \theta h)}$$

<sup>1)</sup> Види на крају чл. 11.

Стаavimo овде  $h = 0$ , па ћемо добити

$$\frac{\varphi(a)}{f(a)} = \frac{\varphi'(a)}{f'(a)}$$

или

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{\varphi'(x)}{f'(x)} \quad q. e. d.$$

На случај да је  $\varphi'(a) = 0$  и  $f'(a) = 0$  тако да се и количник из првих изводних за ону вредност  $x = a$  јавља у неодређеном виду, т.ј. да је и  $\frac{\varphi'(a)}{f'(a)} = \frac{0}{0}$ , Тајлор-ова формула даје

$$\varphi(a+h) = \frac{h^2}{1 \cdot 2} \varphi''(a) + \frac{h^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} \varphi'''(a) + \dots \\ \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \dots n} \varphi^{(n)}(a) + \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \dots (n+1)} \varphi^{(n+1)}(a + \theta h),$$

$$f(a+h) = \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(a) + \frac{h^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} f'''(a) + \dots \\ \dots + \frac{h^n}{1 \cdot 2 \dots n} f^{(n)}(a) + \frac{h^{n+1}}{1 \cdot 2 \dots (n+1)} f^{(n+1)}(a + \theta h),$$

$$\frac{\varphi(a+h)}{f(a+h)} = \frac{\varphi''(a) + \frac{h}{3} \varphi'''(a) + \dots + \frac{h^{n-1}}{3 \cdot 4 \dots (n+1)} \varphi^{(n+1)}(a + \theta h)}{f''(a) + \frac{h}{3} f'''(a) + \dots + \frac{h^{n-1}}{3 \cdot 4 \dots (n+1)} f^{(n+1)}(a + \theta h)},$$

које, кад ставимо  $h = 0$ , даје резултат

$$\frac{\varphi(a)}{f(a)} = \frac{\varphi''(a)}{f''(a)}$$

или

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{\varphi''(x)}{f''(x)}$$

У овоме случају праву вредност неодређеног израза даје нам количник из изводних другог ступња у коме се за  $x$  ставља она вредност која проузрокује неодређеност. Ако, пак, и тај количник  $\frac{\varphi''(x)}{f''(x)}$  за  $x = a$  добија неодређену форму  $\frac{0}{0}$  (услед тога што је  $\varphi''(a)$  и  $f''(a)$  равно нули), онда, очевидно, ваља узети количник из трећих изводних и тада је

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{\varphi'''(x)}{f'''(x)} = \frac{\varphi'''(a)}{f'''(a)}$$

Према овоме изводимо опште правило: да бисмо нашли праву вредност једнога количника, који за извесно  $x = a$  добија неодређени вид  $\frac{0}{0}$ , треба тражити изводне од дељеника и од делитеља све дотле док се не дође до изводних које за  $x = a$  не постају у исто време равне нули. Количник из тих изводних, у којима стављамо  $x = a$ , даје нам праву вредност израза за  $x = a$ .

1. Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{x^5 - 2^5}{x - 2} \text{ за } x = 2 \text{ постаје неодређено } \frac{0}{0}.$$

Овде је  $\varphi'(x) = 5x^4$ ,  $f'(x) = 1$ ,  $\frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = 5x^4$

и према томе

$$\lim_{x \rightarrow 2} \frac{x^5 - 2^5}{x - 2} = \lim_{x \rightarrow 2} 5x^4 = 80.$$

2. Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{l(1+x)}{x} \text{ постаје за } x = 0 \text{ неодређено } \frac{0}{0}.$$

Имамо

$$\varphi'(x) = \frac{1}{1+x}, \quad f'(x) = 1, \quad \frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = \frac{1}{1+x},$$

дакле

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{l(1+x)}{x} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1}{1+x} = 1.$$

3. Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{x^x - 1}{lx} \text{ добија за } x = 1 \text{ вид } \frac{0}{0}.$$

Овде је  $\varphi'(x) = x^x(1+lx)$ ,  $f'(x) = \frac{1}{x}$ ,  $\frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = x^{x+1}(1+lx)$ ,

дакле

$$\lim_{x \rightarrow 1} \frac{x^x - 1}{lx} = \lim_{x \rightarrow 1} x^{x+1}(1+lx) = 1.$$

4. Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{e^x - e^{-x} - 2x}{x - \sin x} \text{ за } x = 0 \text{ јавља се у форми } \frac{0}{0}.$$

Узимамо  $\varphi'(x) = e^x + e^{-x} - 2$ ,  $f'(x) = 1 - \cos x$ ,  $\frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = \frac{e^x + e^{-x} - 2}{1 - \cos x}$ , које за  $x = 0$  опет даје неодређеност  $\frac{0}{0}$ .

Продужујемо:  $\varphi''(x) = e^x - e^{-x}$ ,  $f''(x) = \sin x$ ,  $\frac{\varphi''(x)}{f''(x)} = \frac{e^x - e^{-x}}{\sin x}$  и пошто и тај количник за  $x = 0$  показује неодређену форму  $\frac{0}{0}$  идемо даље и узимамо

$$\varphi'''(x) = e^x + e^{-x}, \quad f'''(x) = \cos x, \quad \frac{\varphi'''(x)}{f'''(x)} = \frac{e^x + e^{-x}}{\cos x}$$

и налазимо

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x - e^{-x} - 2x}{x - \sin x} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x + e^{-x}}{\cos x} = 2.$$

**78. Неодређена форма  $\frac{\infty}{\infty}$ .** — Предпоставимо да количник  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  за  $x = a$ , услед тога што је  $\varphi(a) = \infty$  и  $f(a) = \infty$ , показује неодређену форму  $\frac{\infty}{\infty}$ .

Ако напишемо  $\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{1}{\frac{f(x)}{\varphi(x)}}$  и узмемо у обзир да је  $\frac{1}{\varphi(a)} = 0$  и  $\frac{1}{f(a)} = 0$  увидићемо да се израчунавање неодређеног израза  $\frac{\infty}{\infty}$  своди на исти поступак као и код вида  $\frac{0}{0}$  и да, према томе, и овде важи исто правило. Отуда што је

$$\lim_{x=a} \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \lim_{x=a} \frac{\frac{f'(x)}{f(x)^2}}{\frac{\varphi'(x)}{\varphi(x)^2}} = \lim_{x=a} \left[ \frac{f'(x)}{\varphi'(x)} \left( \frac{\varphi(x)}{f(x)} \right)^2 \right] = \lim_{x=a} \frac{f'(x)}{\varphi'(x)} \left[ \lim_{x=a} \frac{\varphi(x)}{f(x)} \right]^2$$

изводимо резултат

$$\lim_{x=a} \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \lim_{x=a} \frac{\varphi'(x)}{f'(x)}$$

и сасвим опште

$$\lim_{x=a} \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \lim_{x=a} \frac{\varphi^{(n)}(x)}{f^{(n)}(x)},$$

где су  $\varphi^{(n)}(x)$  и  $f^{(n)}(x)$  изводне најнижег ступња које за  $x = a$  нису у исто време равне нули или  $\infty$ .

*Пример.*

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{l(x-a)}{e^{\frac{1}{x-a}}} \text{ постаје за } x = a \text{ неодређено } \frac{\infty}{\infty}.$$

Из тога што је  $\varphi'(x) = \frac{1}{x-a}$ ,  $f'(x) = -\frac{1}{(x-a)^2} e^{\frac{1}{x-a}}$ , дакле  $\frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = \frac{a-x}{e^{\frac{1}{x-a}}}$ ,

слеђује

$$\lim_{x=a} \frac{l(x-a)}{e^{\frac{1}{x-a}}} = \lim_{x=a} \frac{a-x}{e^{\frac{1}{x-a}}} = \frac{0}{\infty} = 0.$$

**79. Неодређена форма  $0 \cdot \infty$ .** — Узмимо да у изразу  $\varphi(x) f(x)$  за  $x = a$  постаје  $\varphi(a) = 0$ , а  $f(a) = \infty$  и сам израз тиме добија неодређени вид  $0 \cdot \infty$ . Тај неодређени вид може, врло лако, да се доведе на један од она прошла два: било на вид  $\frac{0}{0}$  или на  $\frac{\infty}{\infty}$ . Јер, ако напишемо  $\varphi(x) f(x) = \frac{\varphi(x)}{\frac{1}{f(x)}}$  или  $\varphi(x) f(x) = \frac{f(x)}{\frac{1}{\varphi(x)}}$  и обележимо  $\frac{1}{f(x)} = F(x)$ , а  $\frac{1}{\varphi(x)} = \phi(x)$ , имамо у првом случају израз  $\varphi(x) f(x) = \frac{\varphi(x)}{F(x)}$ , који за  $x = a$  постаје  $\frac{0}{0}$ , а у другоме случају израз  $\varphi(x) f(x) = \frac{f(x)}{\phi(x)}$ , који опет за  $x = a$  добија неодређени вид  $\frac{\infty}{\infty}$ . Праву вредност налазимо

дакле

$$\lim_{x=a} [\varphi(x) f(x)] = \lim_{x=a} \frac{\varphi(x)}{F(x)} = \lim_{x=a} \frac{\varphi'(x)}{F'(x)}$$

или

$$\lim_{x=a} [\varphi(x) f(x)] = \lim_{x=a} \frac{f(x)}{\phi(x)} = \lim_{x=a} \frac{f'(x)}{\phi'(x)}.$$

*1. Пример.*

$\varphi(x) f(x) = \left(\frac{\pi}{2} - x\right) \operatorname{tg} x$  за  $x = \frac{\pi}{2}$  постаје неодређено  $0 \cdot \infty$ . Напишемо

$$\varphi(x) f(x) = \frac{\varphi(x)}{F(x)} = \frac{\frac{\pi}{2} - x}{\operatorname{cotg} x} \text{ (које за } x = \frac{\pi}{2} \text{ постаје } \frac{0}{0}). \text{ Отуда, што је}$$

$$\varphi'(x) = -1, F'(x) = -\frac{1}{\sin^2 x}, \frac{\varphi'(x)}{F'(x)} = \sin^2 x, \text{ добијамо}$$

$$\lim_{x=\frac{\pi}{2}} \left[ \left(\frac{\pi}{2} - x\right) \operatorname{tg} x \right] = \lim_{x=\frac{\pi}{2}} \sin^2 x = 1.$$

*2. Пример.*

$\varphi(x) f(x) = \sin(a-x) \operatorname{tg} \frac{\pi x}{2a}$  за  $x = a$  показује неодређеност  $0 \cdot \infty$ . Стаavimo

$$\sin(a-x) \operatorname{tg} \frac{\pi x}{2a} = \frac{\sin(a-x)}{\operatorname{cotg} \frac{\pi x}{2a}} = \frac{\varphi(x)}{F(x)}. \text{ Из } \varphi'(x) = -\cos(a-x),$$

$$F'(x) = -\frac{\pi}{2a} \frac{1}{\sin^2 \frac{\pi x}{2a}}, \text{ дакле } \frac{\varphi'(x)}{F'(x)} = \frac{2a}{\pi} \cos(a-x) \sin^2 \frac{\pi x}{2a} \text{ налазимо}$$

$$\lim_{x=a} \left[ \sin(a-x) \operatorname{tg} \frac{\pi x}{2a} \right] = \lim_{x=a} \left[ \frac{2a}{\pi} \cos(a-x) \sin^2 \frac{\pi x}{2a} \right] = \frac{2a}{\pi}.$$

**80. Напомена.** — Није ретко да количник образован из изводних задатих функција  $\varphi(x)$  и  $f(x)$ , па узели те изводне ма којег ступња, показује, за извесно  $x = a$ , навек неодређен вид, тако да горња метода за изналажење праве вредности израза  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  постаје неупотребљива. За такве случајеве нисмо у стању да дамо опште важеће одредбе. У таквој прилици ми смо упућени да удешавамо средства према случају, који посматрамо. Нека нам за то послуже следећи примери.

*1. Пример.*

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{\sqrt{x} - \sqrt{a} + \sqrt{x-a}}{\sqrt{x^2 - a^2}} \text{ за } x = a \text{ добија вид } \frac{0}{0}.$$

$$\text{Овде је } \frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = \frac{\frac{1}{2\sqrt{x}} + \frac{1}{2\sqrt{x-a}}}{x}, \lim_{x=a} \frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = \frac{\infty}{\infty},$$

дакле опет неодређено. Тако је и са осталим количницима из изводних вишег ступња и ми нисмо у стању да, помоћу обичне методе, дођемо до резултата.

Међутим, ако у задатоме изразу ставимо  $x = a + h$ , узмемо дакле да је

$$\frac{\varphi(a+h)}{f(a+h)} = \frac{V a+h - V a + V h}{V h \sqrt{2a+h}}$$

помножимо бројитељ и именитељ са  $V a+h + V a$

$$\frac{\varphi(a+h)}{f(a+h)} = \frac{V h + V a+h + V a}{V 2a+h (V a+h + V a)}$$

и ставимо  $h = 0$  добићемо

$$\frac{\varphi(a)}{f(a)}, \text{ а то је } \lim_{x \rightarrow a} \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{1}{V 2a}.$$

2. Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{\cot g(x-a)}{e^{\frac{1}{x-a}}} \text{ за } x = a \text{ постаје } \frac{\infty}{\infty}.$$

Овде је  $\varphi'(x) = -\frac{1}{\sin^2(x-a)}$ ,  $f'(x) = -\frac{1}{(x-a)^2} e^{\frac{1}{x-a}}$

$$\frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = \frac{(x-a)^2}{\sin^2(x-a) e^{\frac{1}{x-a}}}$$

које за  $x = a$  показује неодређену форму  $\frac{0}{0 \cdot \infty}$ . Тако је и са количницима  $\frac{\varphi''(x)}{f''(x)}$ ,  $\frac{\varphi'''(x)}{f'''(x)}$ , ...

Међутим ми можемо да дођемо до праве вредности задате функције за  $x = a$  врло лако из количника  $\frac{\varphi'(x)}{f'(x)}$  на следећи начин

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{(x-a)^2}{\sin^2(x-a) e^{\frac{1}{x-a}}} = \lim_{z \rightarrow 0} \left[ \left( \frac{z}{\sin z} \right)^2 \frac{1}{e^{\frac{1}{z}}} \right] = \left[ \lim_{z \rightarrow 0} \frac{z}{\sin z} \right]^2 \lim_{z \rightarrow 0} \frac{1}{e^{\frac{1}{z}}} = 0.$$

3. Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{l(x-a)}{\cot g(x-a)} \text{ за } x = a \text{ добија вид } \frac{\infty}{\infty}.$$

Из  $\varphi'(x) = \frac{1}{x-a}$ ,  $f'(x) = -\frac{1}{\sin^2(x-a)}$ , дакле  $\frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = -\frac{\sin^2(x-a)}{x-a}$  налазимо

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{\varphi'(x)}{f'(x)} = -\lim_{x \rightarrow a} \frac{\sin(x-a)}{x-a} \lim_{x \rightarrow a} \sin(x-a) = -\lim_{z \rightarrow 0} \frac{\sin z}{z} \lim_{z \rightarrow 0} \sin z = 0.$$

**81. Неодређене форме  $0^0$ ,  $\infty^0$  и  $1^\infty$ .** — Да бисмо добили праву вредност једнога израза  $f(x)^{\varphi(x)}$ , који за извесно  $x = a$  показује један од неодређених видова  $0^0$ ,  $\infty^0$ ,  $1^\infty$ , треба тражити праву вредност Његова логаритма, зато што се логаритам таквог израза, а то је  $l f(x)^{\varphi(x)} = \varphi(x) l f(x)$ , јавља у неодређеној форми  $0 \cdot \infty$ , чију праву вредност изналазимо на познати начин.

1. Пример.

$$f(x)^{\varphi(x)} = \left( \frac{1}{1-e^x} \right)^{\frac{1}{x}} \text{ постаје за } x = \infty \text{ неодређено } 0^0.$$

Узећемо  $\varphi(x) l f(x) = \frac{1}{x} l \left( \frac{1}{1-e^x} \right) = -\frac{l(1-e^x)}{x}$ , које за  $x = \infty$  постаје  $\frac{\infty}{\infty}$ . Ставимо  $\psi(x) = l(1-e^x)$ ,  $\chi(x) = x$ , дакле  $\psi'(x) = \frac{e^x}{e^x-1}$ ,

$$\chi'(x) = 1, \frac{\psi'(x)}{\chi'(x)} = \frac{e^x}{e^x-1} = \frac{1}{1-e^{-x}}, \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\psi'(x)}{\chi'(x)} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{1-e^{-x}} = 1 \text{ и према томе } \lim_{x \rightarrow \infty} [\varphi(x) l f(x)] = -1, \lim_{x \rightarrow \infty} f(x)^{\varphi(x)} = e^{-1} = \frac{1}{e}.$$

2. Пример.

$$f(x)^{\varphi(x)} = \left( \frac{1}{x} \right)^x \text{ добија за } x = 0 \text{ вид } \infty^0.$$

Овде је  $\varphi(x) l f(x) = x l \left( \frac{1}{x} \right) = -x l x = -\frac{l x}{\left( \frac{1}{x} \right)}$ , а ово за  $x = 0$

постаје  $\frac{\infty}{\infty}$ . Означимо  $\psi(x) = l x$ ,  $\chi(x) = \frac{1}{x}$ . Онда је  $\psi'(x) = \frac{1}{x}$ ,  $\chi'(x) = -\frac{1}{x^2}$ ,  $\frac{\psi'(x)}{\chi'(x)} = -x$  и на основу тога  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\psi(x)}{\chi(x)} = -\lim_{x \rightarrow 0} x = 0$ ,

$$\text{дакле } \lim_{x \rightarrow 0} [\varphi(x) l f(x)] = 0, \lim_{x \rightarrow 0} f(x)^{\varphi(x)} = e^{\lim_{x \rightarrow 0} [\varphi(x) l f(x)]} = e^0 = 1.$$

3. Пример.

$$f(x)^{\varphi(x)} = \left( 1 + \frac{1}{x} \right)^x \text{ за } x = \infty \text{ јавља се у форми } 1^\infty.$$

Узмемо логаритам

$$l f(x)^{\varphi(x)} = \varphi(x) l f(x) = x l \left( 1 + \frac{1}{x} \right) = \frac{l \left( 1 + \frac{1}{x} \right)}{\left( \frac{1}{x} \right)},$$

који за  $x = \infty$  узима неодређени вид  $\frac{0}{0}$ . Ставимо  $\psi(x) = l \left( 1 + \frac{1}{x} \right)$ ,

$$\chi(x) = \frac{1}{x}, \text{ дакле } \psi'(x) = -\frac{1}{x^2 \left( 1 + \frac{1}{x} \right)}, \chi'(x) = -\frac{1}{x^2},$$

$$\frac{\psi'(x)}{\chi'(x)} = \frac{1}{1 + \frac{1}{x}} \text{ и према томе}$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\psi(x)}{\chi(x)} = \lim_{x \rightarrow \infty} [\varphi(x) l f(x)] = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{1 + \frac{1}{x}} = 1,$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} f(x)^{\varphi(x)} = \lim_{x \rightarrow \infty} \left( 1 + \frac{1}{x} \right)^x = e.$$

**82. Неодређена форма  $\infty - \infty$ .** — Претпоставимо да израз  $\frac{\varphi(x)}{f(x)} - \frac{\psi(x)}{F(x)}$  добија за  $x = a$  неодређени вид  $\infty - \infty$  и то услед тога што су именитељи  $f(a) = 0$  и  $F(a) = 0$ , док бројитељи  $\varphi(a)$  и  $\psi(a)$  остају, међутим, коначни и различни од нуле. Ако напишимо

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} - \frac{\psi(x)}{F(x)} = \frac{\varphi(x)F(x) - f(x)\psi(x)}{f(x)F(x)}$$

видићемо да се изналажење праве вредности неодређене форме  $\infty - \infty$  на прост начин може да сведе на опредељавање неодређеног вида  $\frac{0}{0}$ .

1. Пример.

$\frac{\cos x}{\sin x} - \frac{1}{x}$  показује за  $x = 0$  неодређеност  $\infty - \infty$ .

Напишимо  $\frac{\cos x}{\sin x} - \frac{1}{x} = \frac{x \cos x - \sin x}{x \sin x}$  и ставимо

$$\psi(x) = x \cos x - \sin x, \quad \chi(x) = x \sin x.$$

Задата функција  $\frac{\psi(x)}{\chi(x)}$  добија сада за  $x = 0$  неодређену форму  $\frac{0}{0}$ , чију ћемо вредност наћи кад узмемо

$$\psi'(x) = -x \sin x, \quad \chi'(x) = \sin x + x \cos x,$$

$$\frac{\psi'(x)}{\chi'(x)} = -\frac{x \sin x}{\sin x + x \cos x} = -\frac{1}{\frac{1}{x} + \cotg x},$$

дакле

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\psi(x)}{\chi(x)} = \lim_{x \rightarrow 0} \left[ \frac{\cos x}{\sin x} - \frac{1}{x} \right] = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{-1}{\frac{1}{x} + \cotg x} = 0.$$

2. Пример.

$\frac{1}{x} - \frac{1}{e^x - 1}$  за  $x = 0$  добија неодређени вид  $\infty - \infty$ .

Напишимо  $\frac{1}{x} - \frac{1}{e^x - 1} = \frac{e^x - 1 - x}{x(e^x - 1)}$ , које за  $x = 0$  показује неодређеност  $\frac{0}{0}$ .

Ставимо  $\psi(x) = e^x - 1 - x$ ,  $\chi(x) = x(e^x - 1)$ , дакле

$$\psi'(x) = e^x - 1, \quad \chi'(x) = e^x(1+x) - 1, \quad \frac{\psi'(x)}{\chi'(x)} = \frac{e^x - 1}{e^x(1+x) - 1}.$$

Но пошто је  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\psi'(x)}{\chi'(x)} = \frac{0}{0}$ , дакле неодређено, треба узети  $\psi''(x) = e^x$

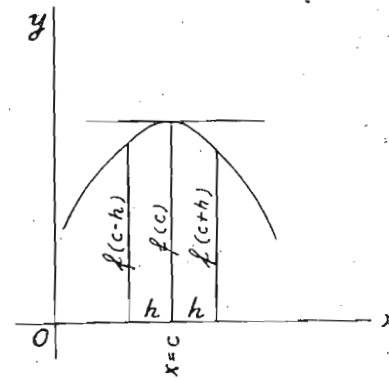
$\chi''(x) = e^x(2+x)$ ,  $\frac{\psi''(x)}{\chi''(x)} = \frac{1}{2+x}$  и онда следује

$$\lim_{x \rightarrow 0} \left( \frac{1}{x} - \frac{1}{e^x - 1} \right) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1}{2+x} = \frac{1}{2}.$$

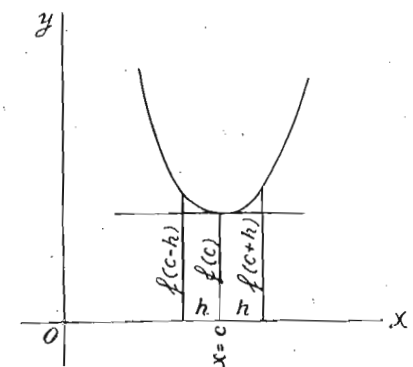
### 3. Највеће и најмање вредности функција једне прапроменљиве.

**83. Појам.** — Ако је за неку вредност прапроменљиве, н. пр. за  $x = c$ , (стварна) вредност функције  $f(x)$ , дакле  $f(c)$ , већа како од свију непосредно претходећих, тако и од свију непосредно следећих вредности, а то су  $f(c-h)$  и  $f(c+h)$ , онда се каже да функција  $f(x)$  има за  $x = c$  највећу вредност или да је она у своје *максимуму* (maximum). Обратно, ако је функциона вредност  $f(c)$  мања од свију непосредно оближњих (следећих и претходећих) вредности  $f(c+h)$  и  $f(c-h)$ , онда је то најмања вредност или *минимум* (minimum) функције.

Ако узмемо да промена  $h$  довољно мала (положна или одречна), онда је у случају максимума разлика  $f(c+h) - f(c) < 0$  (одречна), а у случају минимума је та разлика  $f(c+h) - f(c) > 0$  (положна).



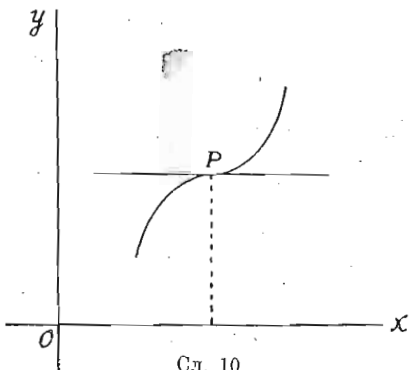
Сл. 8.



Сл. 9.

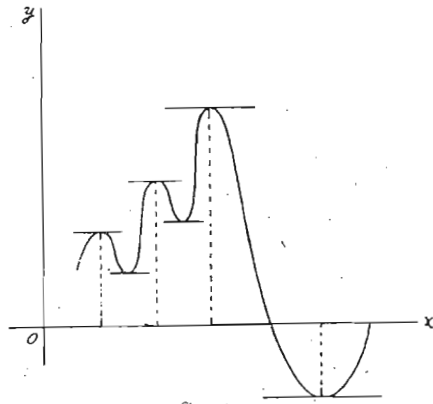
Кад задату функцију  $y = f(x)$  представимо, на начин Аналитичне Геометрије, као линију, одмах ће нам бити јасно да су тангенте у тачкама линије, које репрезентују максималне и минималне вредности функције (ординате), паралелне са  $x$ -осом. Види сл. 8 и 9. Међутим тангента линије може у извесној тачки бити паралелна са  $x$ -осом, па ипак да тој тачки не одговара ни максимум ни минимум функције (ординате).

Такве се тачке зову *тачке прериба* или *инфлексционе тачке*. Види тачку  $P$  у сл. 10.



Сл. 10.





Сл. 11.

Једна функција може имати више максимума и више минимума. Један од тих максимума може да је мањи од каквог минимума. Лако је, пак, увидити да максималне и минималне вредности мора да *наизменице* следе једна другој.

Одречан максимум постаје минимум, као апстрахујемо од знака, ако што и одречан минимум добија <sup>2</sup>карактер максимума кад узмемо његову апсолутну вредност.

**84. Закључци.** — Ми знамо да функција  $f(x)$  расте или опада у извесноме интервалу прпроменљиве  $x$  (претпостављајући да  $x$  расте), према томе да ли је изводна функција положна или одречна у томе интервалу (в чл. 41.) Из тога закључујемо да функција не постаје ни максимумом ни минимумом у размаку  $x$ -а у коме изводна  $f'(x)$  задржава исти знак. Ако је н. пр. од  $x = a$  па до  $x = b$  непрестано  $f'(x) > 0$ , онда је  $f(a)$  најмања, а  $f(b)$  највећа од свих функционих вредности у посматраном интервалу; ако је, пак, од  $x = a$  па до  $x = b$  вазда  $f'(x) < 0$ , онда је  $f(a)$  највећа, а  $f(b)$  најмања функциона вредност у томе размаку.

Према томе функција  $f(x)$  може само тада имати максималне или минималне вредности у некоме интервалу њене прпроменљиве, ако њена изводна  $f'(x)$  у томе интервалу мења знак, т. ј. ако од положних вредности прелази у одречне или обратно. Једна функција (па дакле и  $f'(x)$ ) може само тако променути знак, ако за неку вредност прпроменљиве она постаје или  $= 0$  или прекидна. Први је начин најобичнији, т. ј. да функција мења знак што за извесно  $x = c$  она постаје  $= 0$ , због чега ћемо овакве случајеве искључиво посматрати. Оне друге случајеве, у којима функција мења знак услед прекидности, треба нарочито и по наособ проучавати.

Из свега овога изводимо закључак: функција  $f(x)$  је за  $x = c$ , дакле  $f'(c)$ , максимум или минимум <sup>1)</sup> ако је  $f'(x)$  за  $x = c$ , т. ј.  $f'(c) = 0$  (или прекидно), <sup>2)</sup> ако су за довољно мало  $h$  знаци од  $f'(c - h)$  и  $f'(c + h)$  различни и то:  $f'(c)$  је максимум, ако је  $f'(c - h) > 0$ , а  $f'(c + h) < 0$ , т. ј. ако изводна  $f'(x)$  у близини  $x = c$  из положних вредности прелази у одречне;  $f(c)$  је минимум, ако је  $f'(c - h) < 0$ , а  $f'(c + h) > 0$ , дакле у близини  $x = c$  изводна  $f'(x)$  из одречних вредности прелази у положне.

**85. Метода.** — На основу Taylor-овог реда јесте

$$f(c + h) - f(c) = hf'(c) + R_1.$$

Ако  $f'(c)$  није  $= 0$ , онда знак разлике  $f(c + h) - f(c)$  зависи од знака количине  $hf'(c)$ , пошто  $h$  можемо да узмемо тако мало да знак од  $hf'(c) + R_1$  једино од првог члана зависи.<sup>1)</sup> Ако је, дакле,  $f'(c) \geq 0$ , онда знак разлике  $f(c + h) - f(c)$  зависи од  $hf'(c)$ , па дакле и од промене  $h$ . Из тога, што су тада  $f(c + h) - f(c)$  и  $f(c - h) - f(c)$  различног знака, следе да оближње вредности нису све веће или све мање од  $f(c)$ : напротив, ако су претходеће мање од  $f(c)$ , т. ј. ако је  $f(c - h) - f(c) < 0$ , следеће су од ње веће, т. ј. онда је  $f(c + h) - f(c) > 0$  или обратно. То значи да у таквоме случају (кад  $f'(c)$  није  $= 0$ )  $f(c)$  не представља ни максимум ни минимум функције  $f(x)$ .

Али, ако је  $f'(c) = 0$ , а  $f''(c) \geq 0$ , дакле

$$f(c + h) - f(c) = \frac{h^2}{1 \cdot 2} f''(c) + R_2$$

видимо да разлика  $f(c + h) - f(c)$  има са  $f''(c)$  исти знак, било да је промена  $h$  положна било да је одречна. И онда, према томе да ли је  $f''(c) \leq 0$  јесте  $f(c)$  <sup>Max.</sup> <sub>Min.</sub>

У случају да је и  $f''(c) = 0$ , а  $f'''(c) \geq 0$  имамо

$$f(c + h) - f(c) = \frac{h^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} f'''(c) + R_3$$

и пошто знак од  $f(c + h) - f(c)$  зависи од знака промене  $h$  (јер је  $h$  у непарноме степену:  $h^3$ ), јасно је да  $f(c)$  не може бити ни максимум ни минимум.

Но, ако је, осим  $f'(c) = 0$  и  $f''(c) = 0$ , још и  $f'''(c) = 0$ , а тек  $f''''(c) \leq 0$ , тако да је

$$f(c + h) - f(c) = \frac{h^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} f''''(c) + R_4,$$

дакле  $f(c + h) - f(c)$  независно од знака промене  $h$  (јер се  $h$  јавља у парноме степену:  $h^4$ ), онда закључујемо да је  $f(c)$  <sup>Max.</sup> <sub>Min.</sub> према томе да ли је  $f''''(c) \leq 0$ . Итд.

Сасвим уопште:  $f(c)$  је максимум или минимум функције  $f(x)$ , ако је њена изводна најнижег ступња, која за  $x = c$  није  $= 0$ , парног реда и то одречна или положна. Ако је, пак, изводна најнижег ступња, која за  $x = c$  није  $= 0$ , непарног реда, онда  $f(c)$  нити је максимум нити је минимум.

<sup>1)</sup> Види 3. Напомену у чл. 70.

*Напомена.* На случај да је функција, чији Мах. или Мин. тражимо, дата у скривеној форми

$$F(x, y) = 0,$$

одакле

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{\frac{dF}{dx}}{\frac{dF}{dy}},$$

а ми знамо да мора, како за Мах. тако и за Мин., да буде  $\frac{dy}{dx} = 0$ , постоји сада, као условна једначина једна од ових двеју

$$\frac{dF}{dx} = 0 \text{ или } \frac{dF}{dy} = \infty.$$

Помоћу једне од тих једначина и оне задате једначине налазимо вредности  $x$ -а за које функција  $y$  постаје Мах. или Мин. Знак друге изводне  $\frac{d^2y}{dx^2}$  показује да ли је функција  $y$  за добивене вредности  $x$ -а у максимуму или је у минимуму.

## 86. Примери. —

1. Пример.

$$y = x^3 - 3x^2 - 45x + 11.$$

Из

$$\frac{dy}{dx} = 3(x^2 - 2x - 15) = 0$$

добивамо за  $x$  ове две вредности

$$x_1 = -3 \text{ и } x_2 = 5.$$

Пошто је

$$\frac{d^2y}{dx^2} = 6(x - 1)$$

за  $x = -3$  одречно, а за  $x = 5$  положно, закључујемо да је за  $x = -3$ ,  $y = 92$  највећа вредност функције, а за  $x = 5$ ,  $y = -164$  најмања вредност функције.

2. Пример.

$$y = x^4 - 2x^3 + 7.$$

Једначина

$$\frac{dy}{dx} = 2x^2(2x - 3) = 0$$

даје корене

$$x_1 = 0, \quad x_2 = 0, \quad x_3 = \frac{3}{2}.$$

Корена вредност  $x = \frac{3}{2}$  чини да је друга изводна

$$\frac{d^2y}{dx^2} = 12x(x - 1)$$

положна и према томе је за  $x = \frac{3}{2}$  функција  $y$  у своје минимуму  $= \frac{85}{16}$ .

За она два једнака корена  $x_1$  и  $x_2$  друга изводна постаје  $= 0$  (није, дакле, ни положна ни одречно). То значи да испитивање треба продужити.

Али пошто је трећа (као непарна) изводна

$$\frac{d^3y}{dx^3} = 12(2x - 1)$$

за  $x = 0$  различна од нуле, то видимо да за ову вредност  $x$ -а функција није ни Мах. ни Мин. Функција има, дакле, свега један минимум и то за  $x = \frac{3}{2}$ .

3. Пример.

Разложити број (или дуж)  $a$  на два дела тако да производ (површина правоугаоника) из та два дела буде Мах.

Нека су  $x$  и  $z$  та два дела, дакле

$$x + z = a \text{ или } z = a - x$$

и према томе функција за коју се тражи Мах.

$$y = x(a - x) = ax - x^2.$$

Из

$$y' = a - 2x = 0$$

добивамо

$$x = \frac{a}{2},$$

а пошто је

$$y'' = -2 < 0$$

видимо да је функција  $y$  у своје максимуму.

Број (или дуж) треба, дакле, преполовити. То значи, да од свију правоугаоника са једнаким збиром страна квадрат има највећу површину.

4. Пример.

Да се из две стране  $a$  и  $b$  конструише троугао са највећом површином.

Као трећи (непознати) елемент троугла узмемо захваћени угао  $x$ . Тада је функција, чији се максимум жели, ово

$$y = \frac{1}{2} ab \sin x.$$

Из

$$y' = \frac{1}{2} ab \cos x = 0$$

следује  $\cos x = 0$ , дакле

$$x = 90^\circ.$$

Тиме, што је друга изводна

$$y'' = -\frac{1}{2} ab \sin x$$

за  $x = 90^\circ$  одречно, утврђујемо да ова вредност  $x$ -а одговара захтеву.

То значи, да од свих троуглова, који се могу конструисати из две задате дужи, највећу површину има правоугли троугао, чије су катете једнаке тим дужима.

5. Пример.

У троугао  $ABC$  уписати највећи правоугаоник  $EFGH$ , чија се једна страна  $HE$  поклада са једном страном задатог троугла; н. пр. са страном  $AC$ . Спустимо на страну  $AC = b$  висину  $BD = h$  и означимо правоугаоникове стране  $GH = x$ ,  $HE = z$ . Функција, чији се максимум тражи, јесте

$$y = xz.$$

Из сразмере

$$AC : BD = GF : BJ$$

или

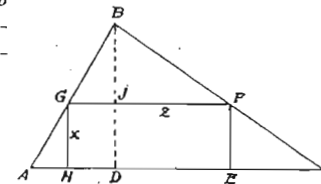
$$b : h = z : h - x$$

следује

$$z = \frac{b}{h}(h - x),$$

дакле

$$y = x \frac{b}{h}(h - x) = \frac{b}{h}(hx - x^2).$$



сл. 12.

Једначина  $y' = \frac{b}{h}(h - 2x) = 0$

даје  $x = \frac{h}{2}$  и према томе  $z = \frac{b}{2}$ .

Отуда што је  $y'' = -\frac{2b}{h} < 0$

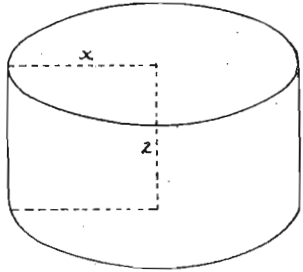
видимо да добијено решење одговара највећој вредности функције. То значи да је  $y = xz$  за  $x = \frac{h}{2}$ ,  $z = \frac{b}{2}$  у своје  $\text{Max.} = \frac{bh}{4}$ , дакле  $EFGH = \frac{1}{2} ABC$ .

6. Пример.

Да се начини на горњој страни отворен цилиндричан суд (дакле као чаша) задате запремине  $V$  са најмањом површином. (Са најмањом површином иде упоредно минимум утрошеног материјала.) Нека је  $x$  полупречник,  $z$  висина ваљка. Површина основе је  $= \pi x^2$ , површина омотача  $= 2\pi xz$  и према томе површина целог суда, а то је функција, чији се минимум хоће,

$$y = \pi x^2 + 2\pi xz.$$

Висину  $z$  можемо да изразимо полупречником  $x$ , јер је  $V = \pi x^2 z$ , дакле  $z = \frac{V}{\pi x^2}$  и на тај начин



Сл. 13.

Из добијамо а с овим дакле

$$y = \pi x^2 + \frac{2V}{x}.$$

$$y' = 2\pi x - \frac{2V}{x^2} = 0$$

$$x = \sqrt[3]{\frac{V}{\pi}}$$

$$z = \sqrt[3]{\frac{V}{\pi}}$$

$$x = z.$$

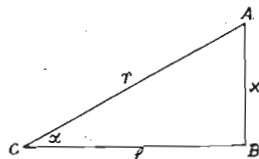
Да ово решење даје  $\text{Min.}$  показује друга изводна

$$y'' = 2\pi + \frac{4V}{x^3},$$

која је за  $x = \sqrt[3]{\frac{V}{\pi}}$  положна.

7. Пример.

На коју висину  $AB = x$  над хоризонталом  $BC$  треба поставити светлећу тачку  $A$  како би у тачки  $C$  имали најинтензивније осветљење?



Сл. 14.

Из Оптике је познато да је интензивност осветљења сразмерна синусу угла  $\alpha$ , под којим зраци упадају, а обрнуто сразмерна квадрату одстојања  $r$ .

Ако означимо за  $a$  интензивност светлеће тачке  $A$ , онда се питање своди на то да се одреди вредност  $x$ -а која ће учинити да функција

$$y = a \frac{\sin \alpha}{r^2}$$

достигне свој максимум. Из слике видимо да је

$$\sin \alpha = \frac{x}{r}, \quad r = \sqrt{l^2 + x^2}$$

и онда је

$$y = \frac{ax}{(l^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}}.$$

Из

$$y' = a \frac{l^2 - 2x^2}{(l^2 + x^2)^{\frac{5}{2}}} = 0$$

налазимо

$$x = \frac{l}{\sqrt{2}}.$$

Није потребно нарочито утврђивати да ово решење одговара максимуму, а не минимуму.

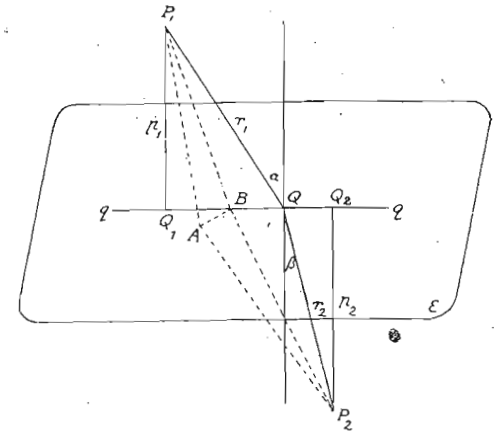
8. Пример.

Из тачке  $P_1$  у извесној оптичкој средини (н. пр. у ваздуху) полази светлосни зрак и долази у тачку  $P_2$ , која је у другом некоем медиуму (н. пр. у води). Ове оптичке средине раздвојене су равном  $\epsilon$ . Означимо са  $c_1$  брзину, којом се светлост простире у првој, са  $c_2$  брзину, којом се она простире у другој средини. Пита се каквом закону мора следовати светлосни зрак па да би из тачке  $P_1$  стигао у тачку  $P_2$  за најкраће време.

Пре свега је по себи разумљиво да ће се светлосни зрак простирати по правој линији у једноме и у другоме медиуму. Путања ће, дакле, бити разломљена линија: састављена из двеју дужи. Тако је исто лако увидети да путања мора лежати у равни која пролази кроз тачке  $P_1$  и  $P_2$ , а стоји управно на равни  $\epsilon$ . Та је равна одређена нормалама  $P_1Q_1$  и  $P_2Q_2$ . Јер, ако путања не би лежала у тој равни; ако би светлосни зрак продирао равна  $\epsilon$  у тачки  $A$  (а не у једној тачки пресека  $q$  равни  $\epsilon$  и према њој управној равни  $P_1Q_1Q_2P_2$ ), т. ј. ако би путања светлости била  $P_1A + AP_2$ , онда би, пошто из  $A$  повучемо  $AB \perp Q_1Q_2$ , следовало из правоуглих троуглова  $P_1AB$  и  $P_2AB$  да је  $P_1A > P_1B$ ,  $AP_2 > BP_2$ , па дакле и путања  $P_1A + AP_2 >$  од путање  $P_1B + BP_2$ , која се налази у равни  $P_1Q_1Q_2P_2$ .

Обележимо:  $P_1Q_1 = p_1$ ,  $P_2Q_2 = p_2$ ,  $P_1Q = r_1$ ,  $P_2Q = r_2$ ,  $Q_1Q_2 = x$ ,  $Q_1Q_2 = l$ . Време  $y$ , које потребно светлосном зраку да из тачке  $P_1$  стигне у тачку  $P_2$ , а то је функција, чији се минимум тражи, јесте

$$y = \frac{r_1}{c_1} + \frac{r_2}{c_2} = \frac{\sqrt{p_1^2 + x^2}}{c_1} + \frac{\sqrt{p_2^2 + (l-x)^2}}{c_2}.$$



Сл. 15.

Из 
$$y' = \frac{1}{c_1 \sqrt{p_1^2 + x^2}} - \frac{1}{c_2 \sqrt{p_2^2 + (l-x)^2}} = 0$$

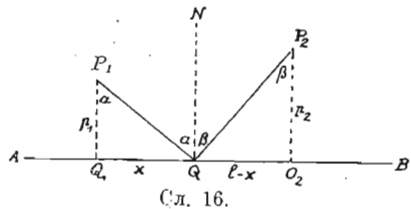
следује 
$$\frac{1}{c_1} \frac{x}{r_1} = \frac{1}{c_2} \frac{l-x}{r_2},$$

које, с обзиром на то што је  $\frac{x}{r_1} = \sin \alpha$ ,  $\frac{l-x}{r_2} = \sin \beta$ , где је  $\alpha$  угао упадања, а  $\beta$  угао преламања, може да се напише у форми познатог закона о преламању светлости

$$\frac{\sin \alpha}{\sin \beta} = \frac{c_1}{c_2}.$$

9. Пример.

Дана је права  $AB$  и две тачке  $P_1$  и  $P_2$  на истој страни те праве. Да се одреди тачка  $Q$  на правој  $AB$  да буде  $P_1Q + P_2Q = \text{Min}$ . Из сл. 16.

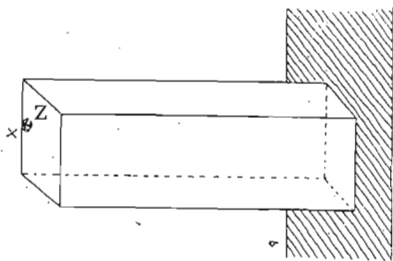


Сл. 16.

или  $\sin \alpha = \sin \beta$ , дакле  $\alpha = \beta$ , а то је познати закон о одбијању светлости: угао упадања = углу одбијања.

10. Пример.

Имамо једно цилиндрично стабло (дрво) са полупречником  $R$ . Из тога стабла да истешемо греду (облика паралелепипеда), која, утврђена једним крајем, даје највећи отпор теретима који висе о другом крају.



Сл. 17.

Ми знамо из Механике да је чврстина према ломљењу; сразмерна првоме степену хоризонталне димензије  $z$  пресека, а трећему степену вертикалне димензије  $x$ . Функција, чији максимум тражимо, јесте

$$y = x^3 z = x^3 \sqrt{4R^2 - x^2}.$$

Из једначине

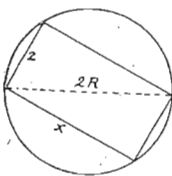
$$y' = 3x^2 \sqrt{4R^2 - x^2} - \frac{x^4}{\sqrt{4R^2 - x^2}} = 0$$

следује

$$3x^2(4R^2 - x^2) = x^4,$$

одакле

$$x = R\sqrt{3}, \text{ а с тиме } z = R.$$



Да ово решење одговара максимуму, а не минимуму, по себи је јасно и није потребно нарочито утврђивати помоћу друге изводне.

4. Највеће и најмање вредности функција, које зависе од више прапроменљивих.

87. Опште одредбе. — За функцију  $u = f(x, y, z, \dots)$  кажемо да је у максимуму или у минимуму за извесне специјалне вредности њених прапроменљивих, н. пр. за  $x = a, y = b, z = c, \dots$ , ако функција за вредности прапроменљивих, које се од оних  $a, b, c, \dots$  разликују за врло мале количине  $h, k, l, \dots$ , добија увек мању или увек већу вредност од  $f(a, b, c, \dots)$ . Код максимума је функциона вредност већа, код минимума мања од свију непосредно оближњих вредности.

Код максимума је  $f(x+h, y+k, z+l, \dots) - f(x, y, z, \dots) < 0$ , а код минимума је  $f(x+h, y+k, z+l, \dots) - f(x, y, z, \dots) > 0$  за довољно мале промене  $h, k, l, \dots$  ма којег знака биле ове промене.

Узмимо за све прапроменљиве, изузев једне, н. пр.  $x$ , сталне вредности; ставимо  $y = b, z = c, \dots$  функција се тада мења једино променом  $x$ -а. Она ће, према горњему, постати Мах. или Мин. када  $x$  постане  $= a$  и на основу теорије највећих и најмањих вредности функције једне прапроменљиве закључујемо да је и овде услов како за Мах. тако и за Мин. да мора (за  $x = a, y = b, z = c, \dots$ ) да буде  $\frac{\partial u}{\partial x}$  равно нули, бесконачно или прекидно. Аналогно закључујемо да (за  $x = a, y = b, z = c, \dots$ ) мора да буде  $\frac{\partial u}{\partial y}, \frac{\partial u}{\partial z}, \dots$  равно нули, бесконачно или прекидно.

Ограничавајући ово наше проучавање на случај, где су парциалне изводне првога реда функције  $u$  непрекидне, утврђујемо резултат: вредности прапроменљивих  $x, y, z, \dots$ , које чине да функција  $u$  постаје Мах. или Мин., треба тражити из условних једначина.

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 0, \frac{\partial u}{\partial y} = 0, \frac{\partial u}{\partial z} = 0, \dots$$

88. Метода. — Узмимо функцију

$$u = f(x, y),$$

која зависи од двеју прапроменљивих  $x, y$ .

По Taylor-овој формули је функциона промена  $\Delta u =$

$$f(x+h, y+k) - f(x, y) =$$

$$\left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right) + \frac{1}{1 \cdot 2} \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} h^2 + 2 \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} h k + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} k^2 \right) + \dots$$

$$\left( \dots + \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot n} \left( \frac{\partial^n u}{\partial x^n} h^n + \dots + \frac{\partial^n u}{\partial y^n} k^n \right) \right) + R.$$

$h$  и  $k$  можемо узети увек у таквој мери мале да прекидањем реда на десној страни са којим било чланом  $\frac{1}{1 \cdot 2 \dots n} \left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(n)}$  апсолутна вредност тога члана постане већа од остатка  $R$  (в. Напомену на крају чл. 75.). Дакле, ако прекинемо ред са чланом  $\frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k$ , онда тај члан опредељује знак промене  $\Delta u$  или разлике  $f(x+h, y+k) - f(x, y)$ , а да би тај знак од  $\Delta u$  био независан од знакова промена  $h$  и  $k$  (које мора да буде, ако је функција  $u$  у своме Мах. или Min.) треба да је

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 0 \quad \text{и} \quad \frac{\partial u}{\partial y} = 0.$$

Тада је  $\Delta u$  или

$$f(x+h, y+k) - f(x, y) = \frac{1}{1 \cdot 2} \left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(2)} + \dots \\ \dots + \frac{1}{1 \cdot 2 \dots n} \left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(n)} + R.$$

Знак промене  $\Delta u$  је сада (за довољно мало  $h$  и  $k$ ) опредељен чланом

$$\frac{1}{1 \cdot 2} \left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(2)} = \frac{1}{1 \cdot 2} \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} h^2 + 2 \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} h k + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} k^2 \right).$$

Обележимо краће

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = A, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = B, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = C,$$

подразумевајући вредности ових диференциалних количника за  $x = a$ ,  $y = b$ . Знак функционе промене  $\Delta u$  зависи, дакле, од знака који има израз

$$A h^2 + 2 B h k + C k^2.$$

Ако је знак овога тринума независан од знакова количина  $h$  и  $k$ , онда је исти случај и са изразом

$$A(A h^2 + 2 B h k + C k^2) = (A h + B k)^2 + (A C - B^2) k^2.$$

Овај израз не мења свој знак, ако је  $A C - B^2 \geq 0$ , јер је тада  $A(A h^2 + 2 B h k + C k^2) > 0$ . То значи да су  $A h^2 + 2 B h k + C k^2$  и  $A$  истога знака. Пошто  $A C - B^2$  може само тако да буде положно, ако су  $A$  и  $C$  истога знака, следује да количине  $A h^2 + 2 B h k + C k^2$ ,  $A$  и  $C$  имају све три један исти знак. Ако су  $A < 0$  и  $C < 0$ , онда је и  $A h^2 + 2 B h k + C k^2$ , па дакле и промена  $\Delta u < 0$ . Напротив, ако су  $A > 0$  и  $C > 0$ , тада је и  $A h^2 + 2 B h k + C k^2 > 0$ , па и  $\Delta u > 0$ .

Према свему изводимо резултат: ако специалне вредности  $x = a$  и  $y = b$ , које добијамо из једначина:

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 0 \quad \text{и} \quad \frac{\partial u}{\partial y} = 0,$$

испуњавају услов да је

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \right)^2 > 0,$$

онда дотичне вредности  $x = a$  и  $y = b$ , према томе да ли су диференциални количници  $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$  и  $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$  једновремено одрежни или положни, т. ј. према томе да ли је за  $x = a$ ,  $y = b$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} < 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} < 0 \quad \text{или} \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} > 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} > 0,$$

чине да функција  $u = f(x, y)$  постаје Мах. или Min.

Ако је и други члан у Taylor-овом реду, члан  $\left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(2)}$  раван нули, онда је знак промене  $\Delta u = \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3} \left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(3)} + R_3$  зависан од члана

$$\left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(3)} = \frac{\partial^3 u}{\partial x^3} h^3 + 3 \frac{\partial^3 u}{\partial x^2 \partial y} h^2 k + 3 \frac{\partial^3 u}{\partial x \partial y^2} h k^2 + \frac{\partial^3 u}{\partial y^3} k^3.$$

Но пошто мењане знања количина  $h$  и  $k$  мења и знак овога члана, па дакле и знак целе промене  $\Delta u$ , следује да диференциални количници трећег реда за  $x = a$  и  $y = b$  мора да буду идентично  $= 0$ , па да би функција  $u$  за  $x = a$ ,  $y = b$  могла имати Мах. или Min. и онда је

$$f(x+h, y+k) - f(x, y) = \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} \left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(4)} + R_4, \quad \text{где}$$

$\left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(4)}$  не сме да мења знак. Према томе да ли вредности  $x = a$ ,  $y = b$ , добивене из једначина  $\frac{\partial u}{\partial x} = 0$  и  $\frac{\partial u}{\partial y} = 0$ , за које је

$$\left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(2)} = 0 \quad \text{и} \quad \left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(3)} = 0,$$

чине да је  $\left( \frac{\partial u}{\partial x} h + \frac{\partial u}{\partial y} k \right)^{(4)} \leq 0$  добијамо за  $x = a$  и  $y = b$  Мах. или Min. функције  $u$ .

У већини случајева можемо, према природи постављеног задатка, на ово питање да одговоримо, а да не улазимо у дискусију меродавног члана.

Аналогно се испитују највеће и најмање вредности функција, које зависе од три или више прапроменљивих. Изузев случајеве када су парциалне изводне посматране функције прекидне, Taylor-ов ред даје за одређивање специјалних вредности  $x = a$ ,  $y = b$ ,  $z = c, \dots$  за које функција  $f(x, y, z, \dots)$  постаје Max. или Min., условне једначине

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 0, \frac{\partial u}{\partial y} = 0, \frac{\partial u}{\partial z} = 0, \dots$$

Чине ли овако добивене вредности прапроменљивих задату функцију максимумом или минимумом, то се, обично, и без нарочите дискусије, може да позна по природи самога задатка.

### 89. Примери. —

#### 1. Пример.

Да се одреде највеће и најмање вредности функције

$$u = 2x^2 + 3y^2 - xy - 7x + 5y + 9.$$

Из условних једначина

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 4x - y - 7 = 0,$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -x + 6y + 5 = 0$$

налазимо

$$x = \frac{37}{23}, \quad y = -\frac{13}{23}.$$

Отуда што је

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 4, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = -1, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 6,$$

дакле

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \right)^2 = 23 > 0,$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} > 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} > 0,$$

и према томе  $\Delta u > 0$  закључујемо да функција  $u$  за  $x = \frac{37}{23}$ ,  $y = -\frac{13}{23}$  постаје минимум и то  $= \frac{45}{23}$ .

#### 2. Пример.

Да се одреде  $x$  и  $y$  који ће учинити да функција

$$u = (a_1x + b_1y + c_1)^2 + (a_2x + b_2y + c_2)^2 + \dots$$

постане Min.

Из једначина

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \Sigma 2(ax + by + c)a = 0,$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \Sigma 2(ax + by + c)b = 0,$$

које можемо да напишемо

$$x \Sigma a^2 + y \Sigma ab + \Sigma ac = 0,$$

$$x \Sigma ab + y \Sigma b^2 + \Sigma bc = 0,$$

добјамо

$$x = \frac{\Sigma ab \Sigma bc - \Sigma b^2 \Sigma ac}{\Sigma a^2 \Sigma b^2 - (\Sigma ab)^2}, \quad y = \frac{\Sigma ab \Sigma ac - \Sigma a^2 \Sigma bc}{\Sigma a^2 \Sigma b^2 - (\Sigma ab)^2}.$$

Да ово решење одговара минимуму, а не максимуму функције видимо из тога што је

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 2 \Sigma a^2, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = 2 \Sigma ab, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 2 \Sigma b^2,$$

дакле

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \right)^2 = \Sigma a^2 \Sigma b^2 - (\Sigma ab)^2 > 0,^1)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} > 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} > 0.$$

#### 3. Пример.

Број (дуж)  $a$  раставити на три дела да производ из њих постане Max.

$$a = x + y + z.$$

Функција, за коју се тражи Max., јесте

$$u = xyz \quad \text{или} \quad u = xy(a - x - y).$$

Из условних једначина

$$\frac{\partial u}{\partial x} = y(a - 2x - y) = 0,$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = x(a - 2y - x) = 0$$

добјамо решења

$$x_1 = 0, \quad y_1 = 0,$$

$$x_2 = \frac{a}{3}, \quad y_2 = \frac{a}{3}.$$

Прво решење  $x_1 = 0$ ,  $y_1 = 0$  очевидно не одговара постављеноме задатку.

За друго решење  $x_2 = \frac{a}{3}$ ,  $y_2 = \frac{a}{3}$  имамо

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = -2y = -\frac{2a}{3},$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = a - 2x - 2y = a - \frac{2a}{3} - \frac{2a}{3} = -\frac{a}{3},$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = -2x = -\frac{2a}{3}.$$

Према томе је

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \right)^2 = \frac{4a^2}{9} - \frac{a^2}{9} = \frac{a^2}{3} > 0,$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} < 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} < 0.$$

Значи да  $x = \frac{a}{3}$ ,  $y = \frac{a}{3}$ ,  $z = \frac{a}{3}$  чине да је

$$u = \frac{a}{3} \cdot \frac{a}{3} \cdot \frac{a}{3} = \left( \frac{a}{3} \right)^3 = \text{Max.}$$

**90. Релативан максимум и минимум.** — Задатак, да се за прапроменљиве нађу такве вредности које ће учинити да функција постане Max. или Min. са тиме да дотичне вредности прапроменљивих испуњају извесне услове (једначине), води нас *релативноме максимуму* и *релативноме минимуму*.

$$^1) \Sigma a^2 \Sigma b^2 - (\Sigma ab)^2 = (a_1^2 + a_2^2 + a_3^2 + \dots)(b_1^2 + b_2^2 + b_3^2 + \dots) - (a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3 + \dots)^2 = (a_1b_2 - a_2b_1)^2 + (a_2b_3 - a_3b_2)^2 + (a_3b_4 - a_4b_3) + \dots$$

из чега се јасно види да је то  $> 0$ .

твине минимума. Разуме се да број условних једначина мора да је мањи од броја променљивих количина, јер би иначе променљиве самим тим једначинама биле већ потпуно одређене.

На случај да нам је дата функција

$$u = f(x, y, z)$$

са условном једначином

$$\Phi(x, y, z) = 0,$$

ми бисмо, заменом  $z$ -а из друге једначине:  $z = \varphi(x, y)$  у прву једначину, свели функцију на  $u = f(x, y, \varphi(x, y))$ , где она зависи само још од две прапроменљиве  $x$  и  $y$  и тиме задатак свели на случај, који смо посматрали у чл. 88.

Ако узмемо да су нам, осим функције

$$u = f(x, y, z)$$

дате две условне једначине

$$\Phi(x, y, z) = 0 \text{ и } \Psi(x, y, z) = 0,$$

из којих следује  $y = \varphi(x)$ ,  $z = \psi(x)$  и ово заменимо у задату једначину, онда добијемо функцију  $u = f(x, \varphi(x), \psi(x))$ , која зависи само од једне прапроменљиве и задатак је онда сведен на најпростији случај, који је проучен у чл. 85.

Због тежкоћа, које се, често, јављају приликом замена, о којима је горе била реч, изнећемо нарочиту методу за решење задатка да се одреди Мах. или Мин. функције

1) 
$$u = f(x, y, z)$$

под условом да  $x, y, z$  задовољавају једначине

2) 
$$\Phi(x, y, z) = 0 \text{ и } \Psi(x, y, z) = 0.$$

Пошто су (према овим последњим једначинама)  $y$  и  $z$  функције од  $x$ , то за Мах. и Мин. функције  $u$  постоји услов  $\frac{du}{dx} = 0$  или

3) 
$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial f}{\partial z} \frac{dz}{dx} = 0.$$

Диференциалне количнике  $\frac{dy}{dx}$  и  $\frac{dz}{dx}$  добијемо кад диференцирамо једначине 2), дакле из

4) 
$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial \Phi}{\partial z} \frac{dz}{dx} = 0,$$

5) 
$$\frac{\partial \Psi}{\partial x} + \frac{\partial \Psi}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial \Psi}{\partial z} \frac{dz}{dx} = 0.$$

Да бисмо из једначине 3) елиминирали  $\frac{dy}{dx}$  и  $\frac{dz}{dx}$  помножићемо једн. 3),

4) и 5) редом са 1,  $\lambda$ ,  $\mu$  и сабраћамо их, што даје

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \lambda \frac{\partial \Phi}{\partial x} + \mu \frac{\partial \Psi}{\partial x} + \frac{dy}{dx} \left( \frac{\partial f}{\partial y} + \lambda \frac{\partial \Phi}{\partial y} + \mu \frac{\partial \Psi}{\partial y} \right) + \frac{dz}{dx} \left( \frac{\partial f}{\partial z} + \lambda \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \mu \frac{\partial \Psi}{\partial z} \right) = 0.$$

Факторе  $\lambda$  и  $\mu$  определићемо из

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial y} + \lambda \frac{\partial \Phi}{\partial y} + \mu \frac{\partial \Psi}{\partial y} &= 0, \\ \frac{\partial f}{\partial z} + \lambda \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \mu \frac{\partial \Psi}{\partial z} &= 0, \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

услед чега је и

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \lambda \frac{\partial \Phi}{\partial x} + \mu \frac{\partial \Psi}{\partial x} = 0.$$

Решење задатка довело нас је једначинама 6) до којих бисмо дошли да смо узели да одредимо Мах. и Мин. за функцију  $v = f + \lambda \Phi + \mu \Psi$  у којој су  $\lambda$  и  $\mu$  константе, а  $x, y, z$  прапроменљиве.

Аналогно постављамо опште правило: да бисмо учинили да функција

$$u = f(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n),$$

која зависи од  $n$  променљивих  $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ , постане Мах. или Мин., кад између ових променљивих постоје  $m$  условних једначина

$$\begin{aligned} f_1(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n) &= 0, \\ f_2(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n) &= 0, \\ \dots & \\ f_m(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n) &= 0, \end{aligned}$$

помножићемо ове последње једначине константним факторима  $k_1, k_2, \dots, k_m$ , сабраћамо их са задатом функцијом и парциалне диференциалне количнике, узете по  $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ , добивенога израза

$$v = f + k_1 f_1 + k_2 f_2 + \dots + k_m f_m$$

ставићемо  $= 0$ . Тако добијамо  $n$  једначина

$$\frac{\partial v}{\partial x_1} = 0, \frac{\partial v}{\partial x_2} = 0, \frac{\partial v}{\partial x_3} = 0, \dots, \frac{\partial v}{\partial x_n} = 0,$$

које у друштву с оних  $m$  условних једначина

$$f_1 = 0, f_2 = 0, \dots, f_m = 0$$

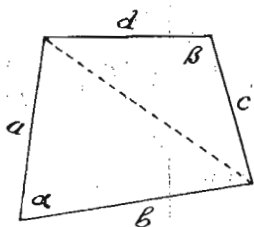
дају средство за опредељење  $m$  констаната  $k_1, k_2, \dots, k_m$  и  $n$  непознатих  $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ .

### 91. Примери.

1. Пример.

Из четири стране  $a, b, c, d$  да се конструише четвороугао са највећом површином.

Означимо са  $\alpha$  угао који заклапају стране  $a$  и  $b$ , са  $\beta$  угао између страна  $c$  и  $d$ . Функција, чији се Мах. тражи, јесте  $\frac{1}{2} ab \sin \alpha + \frac{1}{2} cd \sin \beta$  или



Сл. 18.

простије  $u = ab \sin \alpha + cd \sin \beta$ .  
 Између  $\alpha$  и  $\beta$  постоји веза (в. сл. 18.)  
 $a^2 + b^2 - 2ab \cos \alpha = c^2 + d^2 - 2cd \cos \beta$   
 или, ако означимо  $\frac{a^2 + b^2 - c^2 - d^2}{2} = h$ , услов-

на једначина за  $\alpha$  и  $\beta$  гласи  
 $ab \cos \alpha - cd \cos \beta - h = 0$ .

Према овоме треба, дакле, да се максимумом учини овај израз

$$v = ab \sin \alpha + cd \sin \beta + k(ab \cos \alpha - cd \cos \beta - h).$$

Из једначина

$$\frac{\partial v}{\partial \alpha} = ab \cos \alpha - k ab \sin \alpha = 0,$$

$$\frac{\partial v}{\partial \beta} = cd \cos \beta + k cd \sin \beta = 0$$

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{1}{k}, \quad \operatorname{tg} \beta = -\frac{1}{k}, \quad \text{дакле } \operatorname{tg} \alpha = -\operatorname{tg} \beta,$$

$$\alpha + \beta = 180^\circ.$$

То значи да од сви четвороуглова са задатим странама највећу површину има кружни четвороугао. Да ово решење одговара  $\operatorname{Max}$ , а не  $\operatorname{Min}$ , види се из самог задатка.

2. Пример.

У круг са полупречником  $r$  да се упише полигон са  $n$  страна, а највећом површином.

Нека су  $\alpha, \beta, \gamma, \dots$  средишња углови супротни странама  $a, b, c, \dots$ . Функција, чији се  $\operatorname{Max}$  тражи, јесте  $\frac{r^2}{2} \sin \alpha + \frac{r^2}{2} \sin \beta + \frac{r^2}{2} \sin \gamma + \dots$  или, ако изоставимо константан фактор  $\frac{r^2}{2}$ , простије

$$u = \sin \alpha + \sin \beta + \sin \gamma + \dots$$

Између  $\alpha, \beta, \gamma, \dots$  постоји условна једначина

$$\alpha + \beta + \gamma + \dots - 2\pi = 0.$$

Према томе имамо да учинимо максимумом овај израз

$$v = \sin \alpha + \sin \beta + \sin \gamma + \dots + k(\alpha + \beta + \gamma + \dots - 2\pi).$$

Из једначина

$$\frac{\partial v}{\partial \alpha} = \cos \alpha + k = 0,$$

$$\frac{\partial v}{\partial \beta} = \cos \beta + k = 0,$$

$$\frac{\partial v}{\partial \gamma} = \cos \gamma + k = 0,$$

слеђује

$$\alpha = \beta = \gamma = \dots$$

То значи да од свију уписаних полигона правилан полигон има највећу површину.

Да ово решење заиста одговара максимуму потврђује што је тотални диференцијал  $d^2v < 0$ .

3. Пример.

У троуглу  $ABC$  одредити тачку  $P$  за коју је производ њених одстојања од троуглових страна максимум, дакле

$$u = xyz = \operatorname{Max}.$$

Из слике видимо да за нормале  $x, y, z$  постоји условна једначина

$$ax + by + cz - 2\Delta = 0,$$

где  $\Delta$  означава површину троугла  $ABC$ .

Имамо, дакле, да одредимо  $\operatorname{Max}$  функције

$$v = xyz + k(ax + by + cz - 2\Delta).$$

Из једначина

$$\frac{\partial v}{\partial x} = yz + ka = 0,$$

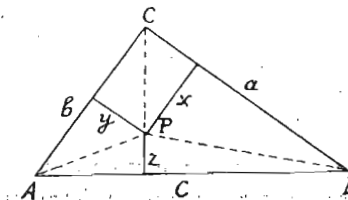
$$\frac{\partial v}{\partial y} = xz + kb = 0,$$

$$\frac{\partial v}{\partial z} = xy + kc = 0,$$

а с обзиром на условну једначину  $ax + by + cz = 2\Delta$ , налазимо

$$x = \frac{2\Delta}{3a}, \quad y = \frac{2\Delta}{3b}, \quad z = \frac{2\Delta}{3c}.$$

Из самог задатка видимо да добивено решење одговара  $\operatorname{Maximum}$ -у.



Сл. 19.

5. Растављање рационално разломљених функција на прсте разломке.

92. Теорема. — Пошто се рационално разломљене функције могу увек да сведу на чисто разломљене (в. чл. 9.), то ћемо овде искључиво ове последње узети у разматрање. Нека је  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  таква чисто разломљена рационална функција.

Теорема гласи: ако је  $a$   $\alpha$ -струки корен једначине  $f(x) = 0$ , дакле

$$f(x) = (x - a)^\alpha f_1(x), \tag{1}$$

где је  $f_1(x)$  цео и рационалан полином који није дељив са  $x - a$ , онда се чисто разломљена функција  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  може да растави на два дела

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{(x - a)^\alpha} + \frac{\varphi_1(x)}{(x - a)^{\alpha-1} f_1(x)}, \tag{2}$$

где означава  $A$  једну константу, а  $\varphi_1(x)$  извесан цео полином.

Доказ. Имамо идентичну једначину

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{(x - a)^\alpha} + \frac{\varphi(x) - A f_1(x)}{(x - a)^\alpha f_1(x)}$$



Да би именоватељ у другој члану на десној страни садржао  $x - a$  само у  $\alpha - 1$  воме степену, потребно је да бројитељ тога члана буде дељив са  $x - a$  или, дакле, да је  $a$  корен једначине  $\varphi(x) - Af_1(x) = 0$ , т. ј. да је

$$\varphi(a) - Af_1(a) = 0,$$

одакле

$$3) \quad A = \frac{\varphi(a)}{f_1(a)}$$

Да је оваква вредност константе  $A$  коначна и различна од нуле слеђује отуда што су  $\varphi(a)$  и  $f_1(a)$  различни од нуле. Можемо, дакле, да ставимо

$$4) \quad \varphi(x) - Af_1(x) = (x - a)\varphi_1(x)$$

и онда је

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{(x - a)^\alpha} + \frac{\varphi_1(x)}{(x - a)^{\alpha-1}f_1(x)}$$

**93. Проширење горње теореме.** — Узмимо да је

$$1) \quad f(x) = (x - a)^\alpha (x - b)^\beta \dots (x - l)^\lambda,$$

дакле  $a, b, \dots, l$  корени једначине  $f(x) = 0$ ,  $\alpha, \beta, \dots, \lambda$  цели и положни бројеви, који показују колико се пута сваки корен јавља. Тада се чисто разломљена функција  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  може да разложи на следећи начин

$$2) \quad \left\{ \begin{aligned} \frac{\varphi(x)}{f(x)} &= \frac{A}{(x - a)^\alpha} + \frac{A_1}{(x - a)^{\alpha-1}} + \dots + \frac{A_{\alpha-1}}{x - a} \\ &+ \frac{B}{(x - b)^\beta} + \frac{B_1}{(x - b)^{\beta-1}} + \dots + \frac{B_{\beta-1}}{x - b} \\ &+ \dots \\ &+ \frac{L}{(x - l)^\lambda} + \frac{L_1}{(x - l)^{\lambda-1}} + \dots + \frac{L_{\lambda-1}}{x - l} \end{aligned} \right.$$

Овде су  $A, A_1, \dots, A_{\alpha-1}, B, B_1, \dots, B_{\beta-1}, \dots, L, L_1, \dots, L_{\lambda-1}$  одређене константе.

С обзиром што је

$$f(x) = (x - a)^\alpha f_1(x)$$

и на основу горње теореме можемо да ставимо

$$\begin{aligned} \frac{\varphi(x)}{(x - a)^\alpha f_1(x)} &= \frac{A}{(x - a)^\alpha} + \frac{\varphi_1(x)}{(x - a)^{\alpha-1} f_1(x)}, \\ \frac{\varphi_1(x)}{(x - a)^{\alpha-1} f_1(x)} &= \frac{A_1}{(x - a)^{\alpha-1}} + \frac{\varphi_2(x)}{(x - a)^{\alpha-2} f_1(x)}, \\ &\dots \\ \frac{\varphi_{\alpha-1}(x)}{(x - a) f_1(x)} &= \frac{A_{\alpha-1}}{x - a} + \frac{\varphi_\alpha(x)}{f_1(x)}, \end{aligned}$$

које кад саберемо

$$\frac{\varphi(x)}{(x - a)^\alpha f_1(x)} = \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{(x - a)^\alpha} + \frac{A_1}{(x - a)^{\alpha-1}} + \dots + \frac{A_{\alpha-1}}{x - a} + \frac{\varphi_\alpha(x)}{f_1(x)} \quad (3)$$

Стаavimo

$$f_1(x) = (x - b)^\beta f_2(x)$$

и поступимо са  $\frac{\varphi_\alpha(x)}{f_1(x)}$  на исти начин као и са  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$ , па ћемо добити

$$\frac{\varphi_\alpha(x)}{(x - b)^\beta f_2(x)} = \frac{\varphi_\alpha(x)}{f_1(x)} = \frac{B}{(x - b)^\beta} + \frac{B_1}{(x - b)^{\beta-1}} + \dots + \frac{B_{\beta-1}}{x - b} + \frac{\varphi_{\alpha+\beta}(x)}{f_2(x)},$$

које, кад заменимо у формулу 3), даје

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{(x - a)^\alpha} + \frac{A_1}{(x - a)^{\alpha-1}} + \dots + \frac{A_{\alpha-1}}{x - a} + \frac{B}{(x - b)^\beta} + \frac{B_1}{(x - b)^{\beta-1}} + \dots + \frac{B_{\beta-1}}{x - b} + \frac{\varphi_{\alpha+\beta}(x)}{f_2(x)}$$

Овде су  $B, B_1, \dots, B_{\beta-1}$  одређене константе, а  $\varphi_{\alpha+\beta}(x)$  једна цела и рационална функција. Продужујући овако с остатком  $\frac{\varphi_{\alpha+\beta}(x)}{f_2(x)}$  долазимо најзад до формуле 2).

*Напомена.* Ако једначина  $f(x) = 0$  има све само прсте корене, дакле

$$f(x) = (x - a)(x - b) \dots (x - l) \quad (4)$$

формула 2) постаје тиме

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{x - a} + \frac{B}{x - b} + \dots + \frac{L}{x - l} \quad (5)$$

**94. Метода разлагања за случај многоструких корена.** — Узмимо да је  $a$   $\alpha$ -струки корен једначине  $f(x) = 0$ , дакле

$$f(x) = (x - a)^\alpha f_1(x) \quad (1)$$

Разломљена функција  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  раставља се

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{(x - a)^\alpha} + \frac{\varphi_1(x)}{(x - a)^{\alpha-1} f_1(x)} \quad (2)$$

Одавде, кад помножимо лево и десно са  $(x - a)^\alpha$ ,

$$\frac{\varphi(x)}{(x - a)^\alpha} = \frac{\varphi(x)}{f_1(x)} = A + \frac{(x - a)\varphi_1(x)}{f_1(x)}$$

и ставимо  $x = a$ ,

$$3) \quad A = \frac{\varphi(a)}{f_1(a)}$$

Према формули 4) у чл. 92. јесте

$$4) \quad \varphi_1(x) = \frac{\varphi(x) - A f_1(x)}{x - a} = \frac{\varphi(x) - \frac{\varphi(a)}{f_1(a)} f_1(x)}{x - a}$$

Ми смо добили овим први прост разломак  $\frac{A}{(x-a)^\alpha}$  на које се раставља  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$ . Остале просте разломке добићемо на исти начин примењујући исту методу на други члан  $\frac{\varphi_1(x)}{(x-a)^{\alpha-1} f_1(x)}$  на десној страни једначине 2).

Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{3x^4 - 6x^2 + 5x - 7}{x^7 - \frac{1}{2}x^6 - 14x^5 + \frac{37}{2}x^4 + 41x^3 - \frac{215}{2}x^2 + 84x - \frac{45}{2}}$$

Овде је

$$\varphi(x) = 3x^4 - 6x^2 + 5x - 7$$

$$f(x) = x^7 - \frac{1}{2}x^6 - 14x^5 + \frac{37}{2}x^4 + 41x^3 - \frac{215}{2}x^2 + 84x - \frac{45}{2} \\ = (x-1)^4 (x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)$$

Ставимо

$$f(x) = (x-1)^4 f_1(x),$$

где је

$$f_1(x) = (x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right) = x^3 + \frac{7}{2}x^2 - 6x - \frac{45}{2}$$

Према формулама 2), 3) и 4) имамо

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{(x-a)^\alpha} + \frac{\varphi_1(x)}{(x-a)^{\alpha-1} f_1(x)} = \frac{A}{(x-1)^4} + \frac{\varphi_1(x)}{(x-1)^2 (x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)}$$

$$A = \frac{\varphi(a)}{f_1(a)} = \frac{3 - 6 + 5 - 7}{(1+3)^2 \left(1 - \frac{5}{2}\right)} = \frac{5}{24}$$

$$\varphi_1(x) = \frac{\varphi(x) - A f_1(x)}{x - a} = \frac{3x^4 - 6x^2 + 5x - 7 - \frac{5}{24} \left(x^3 + \frac{7}{2}x^2 - 6x - \frac{45}{2}\right)}{x - 1} \\ = 3x^2 + \frac{134}{48}x^2 - \frac{63}{16}x + \frac{37}{16}$$

дакле

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{5}{24(x-1)^4} + \frac{3x^2 + \frac{134}{48}x^2 - \frac{63}{16}x + \frac{37}{16}}{(x-1)^2 (x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)}$$

По истој методи растављамо остатак

$$\frac{3x^2 + \frac{134}{48}x^2 - \frac{63}{16}x + \frac{37}{16}}{(x-1)^2 (x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)} = \frac{A_1}{(x-1)^2} + \frac{\varphi_2(x)}{(x-1)(x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)}$$

Овде је

$$A_1 = \frac{\varphi_1(a)}{f_1(a)} + \frac{3 + \frac{134}{48} - \frac{63}{16} + \frac{37}{16}}{(1+3)^2 \left(1 - \frac{5}{2}\right)} = -\frac{25}{144}$$

$$\varphi_2(x) = \frac{\varphi_1(x) - A_1 f_1(x)}{x - a} = \frac{3x^2 + \frac{134}{48}x^2 - \frac{63}{16}x + \frac{37}{16} + \frac{25}{144} \left(x^3 + \frac{7}{2}x^2 - 6x - \frac{45}{2}\right)}{x - 1} \\ = \frac{1}{288} (914x^2 + 1893x + 459)$$

С овим постаје

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{5}{24(x-1)^4} + \frac{-\frac{25}{144}}{(x-1)^2} + \frac{\frac{1}{288} (914x^2 + 1893x + 459)}{(x-1)^2 (x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)}$$

Аналогио продужујемо

$$\frac{1}{288} (914x^2 + 1893x + 459) = \frac{A_2}{(x-1)^2} + \frac{\varphi_3(x)}{(x-1)(x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)}$$

$$A_2 = \frac{\varphi_2(a)}{f_1(a)} = \frac{\frac{1}{288} (914 + 1893 + 459)}{(1+3)^2 \left(1 - \frac{5}{2}\right)} = -\frac{1633}{3456}$$

$$\varphi_3(x) = \frac{\varphi_2(x) - A_2 f_1(x)}{x - a} = \frac{\frac{1}{288} (914x^2 + 1893x + 459) + \frac{1633}{3456} \left(x^3 + \frac{7}{2}x^2 - 6x - \frac{45}{2}\right)}{x - 1} \\ = \frac{1}{576} (3266x^2 + 36633x + 62469)$$

и тако добијамо

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{5}{24(x-1)^4} + \frac{-\frac{25}{144}}{(x-1)^2} + \frac{-\frac{1633}{3456}}{(x-1)^2} + \frac{\frac{1}{576} (3266x^2 + 36633x + 62469)}{(x-1)(x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)}$$

Најзад растављамо

$$\frac{1}{576} (3266x^2 + 36633x + 62469) = \frac{A_3}{x-1} + \frac{\varphi_4(x)}{(x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)}$$

Овде је

$$A_3 = \frac{\varphi_3(a)}{f_1(a)} = \frac{1}{576} \frac{(3266 + 36633 + 62469)}{(1+3)^2 \left(1 - \frac{5}{2}\right)} = -\frac{3199}{432},$$

$$\begin{aligned} \varphi_4(x) &= \frac{\varphi_3(x) - A_3 f_1(x)}{x-a} = \\ &= \frac{1}{576} (3266x^2 + 36633x + 62469) + \frac{3199}{432} \left(x^2 + \frac{7}{2}x - 6x - \frac{45}{2}\right) \\ &= \frac{1}{1728} (12796x^2 + 67380x + 100503) \end{aligned}$$

и према томе

$$\begin{aligned} \frac{\varphi(x)}{f(x)} &= \frac{5}{24(x-1)^2} + \frac{25}{144(x-1)^2} + \frac{1633}{3456(x-1)^2} + \frac{3199}{432(x-1)} + \\ &+ \frac{1}{1728} \frac{(12796x^2 + 67380x + 100503)}{(x+3)^2 \left(x - \frac{5}{2}\right)} \end{aligned}$$

Сада имамо да раставимо последњи члан на десној страни по другоме (двосруком) корену  $b = -3$ . Ставимо

$$\frac{\psi(x)}{f_1(x)} = \frac{1}{1728} \frac{(12796x^2 + 67380x + 100503)}{x^2 + \frac{7}{2}x^2 - 6x - \frac{45}{2}},$$

где је

$$\begin{aligned} \psi(x) &= \frac{1}{1728} (12796x^2 + 67380x + 100503), \\ f_1(x) &= x^2 + \frac{7}{2}x^2 - 6x - \frac{45}{2} = (x+3)^2 f_2(x), \\ f_2(x) &= x - \frac{5}{2}. \end{aligned}$$

Прво имамо

$$\frac{\psi(x)}{f_1(x)} = \frac{B}{(x-b)^2} + \frac{\psi_1(x)}{(x-b)^2 - 1} f_2(x) = \frac{B}{(x+3)^2} + \frac{\psi_1(x)}{(x+3) \left(x - \frac{5}{2}\right)},$$

$$B = \frac{\psi(b)}{f_2(b)} = \frac{1}{1728} \frac{[12796 \cdot (-3)^2 + 67380 \cdot (-3) + 100503]}{-3 - \frac{5}{2}} = -\frac{501}{352}.$$

$$\begin{aligned} \psi_1(x) &= \frac{\psi(x) - B f_2(x)}{x-b} = \frac{1}{1728} \frac{[12796x^2 + 67380x + 100503] + \frac{501}{352} \left(x - \frac{5}{2}\right)}{x+3} \\ &= \frac{1}{9504} (70378x + 172983), \end{aligned}$$

дакле

$$\frac{\psi(x)}{f_1(x)} = \frac{-501}{352} + \frac{1}{9504} \frac{(70378x + 172983)}{(x+3) \left(x - \frac{5}{2}\right)},$$

затим долази остатак

$$\frac{1}{9504} \frac{(70378x + 172983)}{(x+3) \left(x - \frac{5}{2}\right)} = \frac{B_1}{x+3} + \frac{\psi_2(x)}{x - \frac{5}{2}},$$

где је

$$B_1 = \frac{\psi_1(b)}{f_2(b)} = \frac{1}{9504} \frac{[70378 \cdot (-3) + 172983]}{-3 - \frac{5}{2}} = \frac{1413}{1936},$$

$$\psi_2(x) = \frac{\psi_1(x) - B_1 f_1(x)}{x-b} = \frac{1}{9504} \frac{(70378x + 172983) - \frac{1413}{1936} \left(x - \frac{5}{2}\right)}{x+3} = \frac{21808}{3267}$$

и на тај начин следује

$$\frac{\psi(x)}{f_1(x)} = \frac{501}{(x+3)^2} + \frac{1413}{x+3} + \frac{21808}{x - \frac{5}{2}},$$

а сатиме добијамо овај крајњи резултат

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{5}{24(x-1)^2} + \frac{25}{144(x-1)^2} + \frac{1633}{3456(x-1)^2} + \frac{3199}{432(x-1)} + \frac{501}{(x+3)^2} + \frac{1413}{x+3} + \frac{21808}{x - \frac{5}{2}}.$$

**95. Метода разлагања за случај простих корена.** — Ако једначина  $f(x) = 0$  има само просте корене, онда се чисто разломљена функција  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  разлаже према формули 5) у чл. 93., а разлагање може да се модификује на следећи начин.

Помножимо леву и десну страну једначине 5) у чл. 93. са  $x-a$ , па ћемо добити

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} \cdot \frac{x-a}{x-a} = A + (x-a) \left[ \frac{B}{x-b} + \dots + \frac{L}{x-l} \right],$$

које за  $x = a$  даје

$$\frac{\varphi(a)}{\left[ \frac{f(x)}{x-a} \right]_{x=a}} = A.$$

Пошто је  $f(x)$  дељиво са  $x-a$  можемо да ставимо

$$f(x) = (x-a) f_1(x),$$

које, кад диференциралимо

$$f'(x) = (x-a) f_1'(x) + f_1(x)$$

и ставимо  $x = a$ , даје

$$f'(a) = f_1(a), \text{ а то је } \left[ \frac{f(x)}{x-a} \right]_{x=a}$$

Дакле

1) Исто тако

$$A = \frac{\varphi(a)}{f'(a)}$$

$$B = \frac{\varphi(b)}{f'(b)}$$

$$\dots$$

$$L = \frac{\varphi(l)}{f'(l)}$$

Формула 5) у чл. 93. може да се напише овако

$$2) \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{\varphi(a)}{f'(a)(x-a)} + \frac{\varphi(b)}{f'(b)(x-b)} + \dots + \frac{\varphi(l)}{f'(l)(x-l)}$$

1. Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{15x^2 - 18x + 28}{6x^4 + 11x^3 - 43x^2 + 34x - 8}$$

Овде је

$$\varphi(x) = 15x^2 - 18x + 28,$$

$$f(x) = 6x^4 + 11x^3 - 43x^2 + 34x - 8 = 6(x+4)\left(x - \frac{1}{2}\right)\left(x - \frac{2}{3}\right)(x-1),$$

$$a = -4, \quad b = \frac{1}{2}, \quad c = \frac{2}{3}, \quad d = 1,$$

$$f'(x) = 24x^3 + 33x^2 - 86x + 34,$$

$$\varphi(a) = 340, \quad f'(a) = -630, \quad A = \frac{340}{-630} = -\frac{34}{63}$$

$$\varphi(b) = \frac{91}{4}, \quad f'(b) = \frac{9}{4}, \quad B = \frac{\frac{91}{4}}{\frac{9}{4}} = \frac{91}{9}$$

$$\varphi(c) = \frac{68}{3}, \quad f'(c) = -\frac{14}{3}, \quad C = \frac{\frac{68}{3}}{-\frac{14}{3}} = -\frac{34}{7}$$

$$\varphi(d) = 25, \quad f'(d) = 5, \quad D = \frac{25}{5} = 5.$$

Према томе је

$$\frac{15x^2 - 18x + 28}{6x^4 + 11x^3 - 43x^2 + 34x - 8} = \frac{-34}{x+4} + \frac{91}{x-\frac{1}{2}} + \frac{-34}{x-\frac{2}{3}} + \frac{5}{x-1}$$

2. Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{1}{p - qx^2}$$

дакле

$$\varphi(x) = 1,$$

$$f(x) = p - qx^2 = -q \left(x + \sqrt{\frac{p}{q}}\right) \left(x - \sqrt{\frac{p}{q}}\right),$$

$$a = -\sqrt{\frac{p}{q}}, \quad b = +\sqrt{\frac{p}{q}}$$

$$f'(x) = -2qx,$$

$$\varphi(a) = 1, \quad f'(a) = 2q\sqrt{\frac{p}{q}} = 2\sqrt{pq}, \quad A = \frac{1}{2\sqrt{pq}}$$

$$\varphi(b) = 1, \quad f'(b) = -2q\sqrt{\frac{p}{q}} = -2\sqrt{pq}, \quad B = -\frac{1}{2\sqrt{pq}}$$

и према томе

$$\frac{1}{p - qx^2} = \frac{1}{2\sqrt{pq} \left(x + \sqrt{\frac{p}{q}}\right)} + \frac{1}{-2\sqrt{pq} \left(x - \sqrt{\frac{p}{q}}\right)}$$

96. Други начин разлагања за случај многоструких корена. — Кад у формули 3) чл. 93.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{(x-a)^\alpha} + \frac{A_1}{(x-a)^{\alpha-1}} + \dots + \frac{A_{\alpha-1}}{x-a} + \frac{\varphi_\alpha(x)}{f_\alpha(x)}$$

заменимо  $x$  са  $a+h$ , дакле  $x-a$  са  $h$  и помножимо обе стране једначине са  $h^\alpha$ , а узмемо на ум да је  $\frac{f(x)}{(x-a)^\alpha} = f_1(x)$ , добијамо

$$\frac{\varphi(a+h)}{f_1(a+h)} = A + A_1h + A_2h^2 + \dots + A_{\alpha-1}h^{\alpha-1} + \frac{h^\alpha \varphi_\alpha(a+h)}{f_1(a+h)} \quad (1)$$

На десној страни имамо полином  $A + A_1h + A_2h^2 + \dots + A_{\alpha-1}h^{\alpha-1}$ , у коме се налазе бројитељи  $A, A_1, A_2, \dots, A_{\alpha-1}$  оних простих разломака који се односе на  $\alpha$  струки корен  $a$ . Ако, дакле, обичним дељењем или помоћу Маслаугин-овог реда развијемо и леву страну  $\frac{\varphi(a+h)}{f_1(a+h)}$  по растућим степенима количине  $h$ , онда, упоређујући члан по члан лево и десно, налазимо константе  $A, A_1, \dots, A_{\alpha-1}$ .

Овај начин растављања могли бисмо, независно једно од друго, да применимо на сваки многоструки корен једначине  $f(x) = 0$ . Просте је, пак, да ову методу употребимо на остатак  $\frac{\varphi_\alpha(x)}{f_1(x)}$  горње формуле. Тиме добијамо просте разломке, који се односе на други корен  $b$  и опет један остатак на који бисмо применили исту методу у погледу трећег корена  $c$  итд.

Пример.

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{x+2}{x^4 - 5x^3 + 9x^2 - 7x + 2}$$

Овде је

$$\varphi(x) = x+2$$

$$f(x) = x^4 - 5x^3 + 9x^2 - 7x + 2 = (x-1)^3(x-2),$$

$$f_1(x) = x-2.$$

Задата разломљена функција разлаже се на ове просте разломке

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{A}{(x-1)^3} + \frac{A_1}{(x-1)^2} + \frac{A_2}{x-1} + \frac{B}{x-2}$$

Према горњој формули 1), пошто у њој ставимо  $a+h=1+h$ ,  $\alpha-1=2$ , јесте

$$\frac{\varphi(1+h)}{f_1(1+h)} = \frac{3+h}{-1+h} = A + A_1 h + A_2 h^2 + R,$$

а када обичним дељењем развијемо

$$\frac{3+h}{-1+h} = -3 - 4h - 4h^2 + R$$

и упоредимо поједине чланове ова два реда следује

$$A = -3, \quad A_1 = -4, \quad A_2 = -4.$$

Константу  $B$ , која се односи на прост корен  $b=2$ , добијамо по обрасцу прошлог члана 95.

$$B = \frac{\varphi(b)}{f'(b)} = \left[ \frac{x+2}{4x^3 - 15x^2 + 18x - 7} \right]_{x=2} = 4.$$

С овим налазимо

$$\frac{x+2}{x^4 - 5x^3 + 9x^2 - 7x + 2} = \frac{-3}{(x-1)^3} + \frac{-4}{(x-1)^2} + \frac{-4}{x-1} + \frac{4}{x-2}.$$

**97. Продужење прошлог члана.** — Метода, са којом смо се упознали у прошлости члану, има то преимућство што нам показује алгебарски израз бројитеља простих разломака на које растављамо разломљену функцију.

Да бисмо одредили константе  $A, A_1, \dots, A_{\alpha-1}$ , које се односе на  $\alpha$ -струки корен  $a$  једначине  $f(x)=0$ , треба да се  $\frac{\varphi(a+h)}{f_1(a+h)}$  развије по растућим степенима количине  $h$ . Пошто се то може да изврши само на један начин (било простим дељењем, било употребом Маслаугин-ове формуле), то ћемо, ако ставимо

$$\frac{\varphi(x)}{f_1(x)} = \psi(x),$$

добити применом Маслаугин-овог обрасца

$$\frac{\varphi(a+h)}{f_1(a+h)} = \psi(a+h) = \psi(a) + h\psi'(a) + h^2 \frac{\psi''(a)}{1 \cdot 2} + \dots \\ \dots + h^{\alpha-1} \frac{\psi^{(\alpha-1)}(a)}{1 \cdot 2 \dots (\alpha-1)} + h^\alpha R_1$$

означивши са  $h^\alpha R_1$  остатак реда. Упоредивши овога с оним под 1) у чл. 96. следује

$$A = \psi(a), \quad A_1 = \psi'(a), \quad A_2 = \frac{\psi''(a)}{1 \cdot 2}, \quad \dots, \quad A_{\alpha-1} = \frac{\psi^{(\alpha-1)}(a)}{1 \cdot 2 \dots (\alpha-1)}.$$

На основу овога изводимо овај општи образац. Ако ради скраћеног бележења ставимо

$$\psi(x) = (x-a)^\alpha \frac{\varphi(x)}{f(x)}, \quad \chi(x) = (x-b)^\beta \frac{\varphi(x)}{f(x)}, \quad \dots, \quad \pi(x) = (x-l)^\lambda \frac{\varphi(x)}{f(x)},$$

чисто разломљена функција

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{\varphi(x)}{(x-a)^\alpha (x-b)^\beta \dots (x-l)^\lambda}$$

раставља се овако на просте разломке:

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{\psi(a)}{(x-a)^\alpha} + \frac{\psi'(a)}{(x-a)^{\alpha-1}} + \frac{\psi''(a)}{1 \cdot 2 (x-a)^{\alpha-2}} + \dots \\ \dots + \frac{\psi^{(\alpha-1)}(a)}{1 \cdot 2 \dots (\alpha-1) (x-a)} \\ + \frac{\chi(b)}{(x-b)^\beta} + \frac{\chi'(b)}{(x-b)^{\beta-1}} + \frac{\chi''(b)}{1 \cdot 2 (x-b)^{\beta-2}} + \dots \\ \dots + \frac{\chi^{(\beta-1)}(b)}{1 \cdot 2 \dots (\beta-1) (x-b)} \\ + \dots \\ + \frac{\pi(l)}{(x-l)^\lambda} + \frac{\pi'(l)}{(x-l)^{\lambda-1}} + \frac{\pi''(l)}{1 \cdot 2 (x-l)^{\lambda-2}} + \dots \\ \dots + \frac{\pi^{(\lambda-1)}(l)}{1 \cdot 2 \dots (\lambda-1) (x-l)}.$$

**98. Случај имагинарних корена.** — На случај да једначина  $f(x)=0$  има имагинарних корена имаћемо да учинимо малу модификацију при растварању разломљене функције  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  на просте разломке. Пре свега знамо да се имагинарни корени јављају увек у спреговима. То значи: ако је  $\alpha+i\beta$  корен једначине  $f(x)=0$ , онда је и  $\alpha-i\beta$  њен корен. Полином  $f(x)$  је, дакле, дељив са  $(x-a-i\beta)(x-a+i\beta)$ , дакле дељив једним триномом  $x^2+px+q$ .

Узмимо да су имагинарни корени  $\alpha+i\beta$  и  $\alpha-i\beta$ , многу струки  $n$ . пр.  $n$ -струки, тако да је

$$f(x) = (x^2+px+q)^n f_1(x). \quad (1)$$

Разломљена функција раствара се на

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{Px+Q}{(x^2+px+q)^n} + \frac{\varphi_1(x)}{(x^2+px+q)^{n-1} f_1(x)}, \quad (2)$$

где су  $P$  и  $Q$  стварне константе, а  $\varphi_1(x)$  један цео полином.

*Доказ.* На основу идентичне једначине

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{\varphi(x)}{(x^2+px+q)^n f_1(x)} = \frac{Px+Q}{(x^2+px+q)^n} + \frac{\varphi(x) - (Px+Q)f_1(x)}{(x^2+px+q)^n f_1(x)}$$

у стању смо да одредимо  $P$  и  $Q$  тако да бројитељ другог члана на десној страни, а то је  $\varphi(x) - (Px+Q)f_1(x)$  буде дељив са  $x^2+px+q$ , дакле да постане  $=0$  кад у њему заменимо  $x$  коренима једначине  $x^2+px+q=0$ , т. ј. кад ставимо  $x = \alpha+i\beta$  и  $x = \alpha-i\beta$ .

Ставимо

$$\varphi(\alpha \pm i\beta) + [P(\alpha \pm i\beta) + Q]f_1(\alpha \pm i\beta) = 0,$$

одакле

$$3) \quad P(\alpha \pm i\beta) + Q = \frac{\varphi(\alpha \pm i\beta)}{f_1(\alpha \pm i\beta)} = M \pm iN,$$

где су  $M$  и  $N$  стварни и одређени бројеви пошто  $f_1(x)$  није дељиво са  $x^2 + px + q$ . Последња једначина раствара се на ове две

$$P\alpha + Q = M \quad \text{и} \quad P\beta = N,$$

из којих

$$4) \quad P = \frac{N}{\beta}, \quad Q = \frac{M\beta - N\alpha}{\beta}.$$

Пошто смо овако одредили константе  $P$  и  $Q$  можемо да ставимо

$$5) \quad \frac{\varphi(x) - (Px + Q)f_1(x)}{x^2 + px + q} = \varphi_1(x),$$

где је  $\varphi_1(x)$  стваран и цео полином и долазимо тако до једначине

$$\frac{\varphi(x)}{(x^2 + px + q)^n f_1(x)} = \frac{Px + Q}{(x^2 + px + q)^n} + \frac{\varphi_1(x)}{(x^2 + px + q)^{n-1} f_1(x)} \quad \text{q. e. d.}$$

Примењујући ову формулу на члан  $\frac{\varphi_1(x)}{(x^2 + px + q)^{n-1} f_1(x)}$  и продужујући тако даље долазимо до обрасца

$$6) \quad \frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{Px + Q}{(x^2 + px + q)^n} + \frac{P_1x + Q_1}{(x^2 + px + q)^{n-1}} + \dots + \frac{P_{n-1}x + Q_{n-1}}{x^2 + px + q} + \frac{\varphi_n(x)}{f_1(x)},$$

где су  $P, Q, P_1, Q_1, \dots, P_{n-1}, Q_{n-1}$  стварне константе, а  $\varphi_n(x)$  један стваран и цео полином.

**99. Општи образац за растварање на просте разломке.** — Комбинујући формулу 6) у прошлом члану са формулом 2) у чл. 93. добијамо општи образац.

У случају да је

$$1) \quad f(x) = (x-a)^\alpha (x-b)^\beta \dots (x-l)^\lambda (x^2 + px + q)^n \dots (x^2 + rx + s)^m$$

рационална и чисто разломљена функција  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  разлаже се на просте разломке

$$\left. \begin{aligned} \frac{\varphi(x)}{f(x)} = & \frac{A}{(x-a)^\alpha} + \frac{A_1}{(x-a)^{\alpha-1}} + \dots + \frac{A_{\alpha-1}}{x-a} \\ & + \frac{B}{(x-b)^\beta} + \frac{B_1}{(x-b)^{\beta-1}} + \dots + \frac{B_{\beta-1}}{x-b} \\ & + \dots \\ & + \frac{L}{(x-l)^\lambda} + \frac{L_1}{(x-l)^{\lambda-1}} + \dots + \frac{L_{\lambda-1}}{x-l} \\ & + \frac{Px + Q}{(x^2 + px + q)^n} + \frac{P_1x + Q_1}{(x^2 + px + q)^{n-1}} + \dots \\ & \dots + \frac{P_{n-1}x + Q_{n-1}}{x^2 + px + q} \\ & + \dots \\ & + \frac{Rx + S}{(x^2 + rx + s)^m} + \frac{R_1x + S_1}{(x^2 + rx + s)^{m-1}} + \dots \\ & \dots + \frac{R_{m-1}x + S_{m-1}}{x^2 + rx + s} \end{aligned} \right\} (2)$$

Овде су  $A, A_1, \dots, A_{\alpha-1}, B, B_1, \dots, B_{\beta-1}, \dots, L, L_1, \dots, L_{\lambda-1}, P, Q, P_1, Q_1, \dots, P_{n-1}, Q_{n-1}, \dots, R, S, R_1, S_1, \dots, R_{m-1}, S_{m-1}$  стварне константе.

Да бисмо чисто разломљену функцију  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  разложили на просте разломке према општем обрасцу 2) определићемо прво разломке, који се односе на стварне корене (чинитеље првога степена) на начин, који смо показали у чл. 94.—97. Разломке, који се односе на имагинарне корене (т. ј. на чинитеље другог степена), добићемо методом, која је изложена у чл. 98.

*Напомена.* У случају да једначина  $f(x) = 0$  има простих имагинарних корена у изразу за  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  јављају се оваква два разломка

$$\frac{\varphi(\alpha + i\beta)}{f'(\alpha + i\beta)} \frac{1}{x - \alpha - i\beta} \quad \text{и} \quad \frac{\varphi(\alpha - i\beta)}{f'(\alpha - i\beta)} \frac{1}{x - \alpha + i\beta}$$

(в. једн. 2) у чл. 95.), чији се збир доводи на форму

$$\frac{A + iB}{x - \alpha - i\beta} + \frac{A - iB}{x - \alpha + i\beta} = \frac{Px + Q}{(x - \alpha)^2 + \beta^2},$$

где су  $P$  и  $Q$  стварне константе:  $P = 2A, Q = -2(A\alpha + B\beta)$ .

*Пример.*

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{2x^2 - 7x + 5}{x^3 - 5x^2 + 11x - 15},$$

дакле

$$\begin{aligned} \varphi(x) &= 2x^2 - 7x + 5, \\ f(x) &= x^3 - 5x^2 + 11x - 15 = [x - (1 + 2i)][x - (1 - 2i)](x - 3), \\ \alpha &= \alpha + i\beta = 1 + 2i, \quad b = \alpha - i\beta = 1 - 2i, \quad c = 3, \\ f'(x) &= 3x^2 - 10x + 11, \end{aligned}$$

$$\frac{\varphi(\alpha + i\beta)}{f'(\alpha + i\beta)} = \frac{4 + 3i}{4 + 4i} = \frac{7}{8} - \frac{1}{8}i,$$

$$\frac{\varphi(\alpha - i\beta)}{f'(\alpha - i\beta)} = \frac{4 - 3i}{4 - 4i} = \frac{7}{8} + \frac{1}{8}i,$$

$$\frac{\varphi(c)}{f'(c)} = \frac{1}{4},$$

$$\frac{\varphi(\alpha + i\beta)}{f'(\alpha + i\beta)} \frac{1}{x - \alpha - i\beta} + \frac{\varphi(\alpha - i\beta)}{f'(\alpha - i\beta)} \frac{1}{x - \alpha + i\beta} = \frac{7}{4}x + \frac{1}{2}$$

и према томе

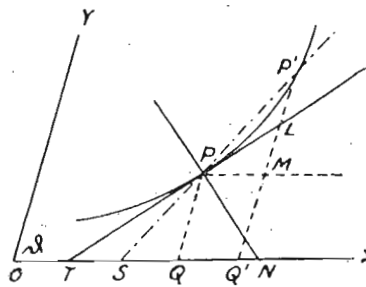
$$\frac{2x^2 - 7x + 5}{x^2 - 5x^2 + 11x - 15} = \frac{7}{4}x + \frac{1}{2} + \frac{1}{x - 3}$$

#### IV.

### Примена Диференциалног Рачуна у Геометрији.<sup>1)</sup>

#### 1. Тангенте.

**100. Једначина тангенте.<sup>2)</sup>** — Под *тангентом* или *дирком* једне криве линије разумемо крајњи положај сечице коме ова тежи при бесконачном приближавању њених пресечних тачака.



Сл. 20.

Ако означимо са  $x, y$  координате тачке  $P$  на задатој линији, са  $x + \Delta x, y + \Delta y$  координате друге једне тачке  $P'$ , дакле са  $\Delta x = QQ', \Delta y = MP'$ , координатне промене и означимо са  $m'$  угловни сачинитељ сечице  $PP'$ , а с погледом на то што је угловни сачинитељ = размери синуса угла који права чини са координатним осама, добићемо, на основу синусне теореме за  $\Delta PPM'$ ,  $m' = \frac{\Delta y}{\Delta x}$  и према томе угловни сачинитељ тангенте  $m = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x}$  или  $m = \frac{dy}{dx}$

Угловни сачинитељ тангенте изражен је, дакле, диференциалним количником  $\frac{dy}{dx}$  или првом изводном  $y'$  функције, која представља линију на коју замишљамо дирку.

За правоугле координате је  $m = \operatorname{tg} \alpha$  разумевајући под  $\alpha$  угао који дирка линије закљача са  $x$ -осом.

<sup>1)</sup> Докази образаца, који су узети из Аналитичке Геометрије, као и детаљно проучавање кривих линија, које су овде наведене као примери, налази се у моме предмету Аналитична Геометрија у равни.

<sup>2)</sup> Садржину овога члана даје у главном чл. 36.

Угловни сачинитељ дирке у извесној задатој тачци  $x_1, y_1$  јесте  $m = \frac{dy_1}{dx_1}$ , ако означимо са  $\frac{dy_1}{dx_1}$  вредност, коју добија диференциални количник, кад заменимо у њему текуће координате  $x, y$  координатама  $x_1, y_1$  додирне тачке.

Према томе да ли је једначина криве линије дата у форми откривеној  $y = f(x)$  или скривеној  $F(x, y) = 0$  имамо

$$m = \frac{dy_1}{dx_1} = f'(x_1) \text{ односно } m = \frac{dy_1}{dx_1} = - \frac{\frac{dF}{dx_1}}{\frac{dF}{dy_1}},$$

а једначина тангенте у тачци  $x_1, y_1$  гласи

$$y - y_1 = \frac{dy_1}{dx_1} (x - x_1) \text{ односно } (x - x_1) \frac{dF}{dx_1} + (y - y_1) \frac{dF}{dy_1} = 0.$$

Овде су  $\frac{dF}{dx_1}$  и  $\frac{dF}{dy_1}$  вредности делимичних изводних функције  $F(x, y)$  по  $x$  и по  $y$ , кад заменимо текуће координате  $x, y$  координатама  $x_1, y_1$  додирне тачке.

**101. Једначина нормале.** — *Нормала* то је управна на тангенти у додирној тачци. Према резултатима Аналитичке Геометрије њен угловни сачинитељ је  $m_n = - \frac{1 + m \cos \vartheta}{m + \cos \vartheta}$  значивши са  $m$  угловни сачинитељ дирке, а са  $\vartheta$  координатни угао. Према томе је

$$m_n = - \frac{dx_1 + dy_1 \cos \vartheta}{dy_1 + dx_1 \cos \vartheta}$$

или, ако је једначина линије у скривеној форми,

$$m_n = \frac{\frac{dF}{dy_1} - \frac{dF}{dx_1} \cos \vartheta}{\frac{dF}{dx_1} - \frac{dF}{dy_1} \cos \vartheta}$$

За правоугле координате ( $\vartheta = 90^\circ$ ) имамо простије

$$m_n = - \frac{dx_1}{dy_1} = \frac{dy_1}{dx_1}$$

Једначина нормале је

$$y - y_1 = - \frac{dx_1}{dy_1} (x - x_1) \text{ или } x - x_1 = \frac{dy_1}{dx_1} (y - y_1)$$

односно

$$(x - x_1) \frac{dF}{dy_1} - (y - y_1) \frac{dF}{dx_1} = 0 \text{ или } \frac{x - x_1}{\frac{dF}{dx_1}} = \frac{y - y_1}{\frac{dF}{dy_1}}$$

**102. Дужина тангенте, нормале, подтангенте и поднормале.** — Предпоставићемо правоугле координате. У томе је случају

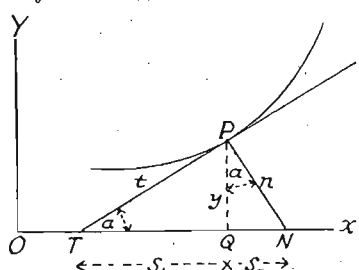
$$\frac{dy}{dx} = \operatorname{tg} \alpha, \text{ дакле } \sin \alpha = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{dx}{dy}\right)^2}}, \cos \alpha = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}}$$

где је  $\alpha$  угао који дирка линије у тачци  $P(x, y)$  чини са  $x$ -осом. Из правоуглих троуглова  $PTQ$  и  $PNQ$  читамо да је дужина

$$\text{тангенте } PT = t = \frac{y}{\sin \alpha}, \quad \text{нормале } PN = n = \frac{y}{\cos \alpha}$$

$$\text{подтангенте } TQ = s_t = y \operatorname{cotg} \alpha, \quad \text{поднормале } QN = s_n = y \operatorname{tg} \alpha,$$

које може да се напише:



$$t = y \sqrt{1 + \left(\frac{dx}{dy}\right)^2}$$

$$n = y \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$$

$$s_t = y \frac{dx}{dy}$$

$$s_n = y \frac{dy}{dx}$$

Сл. 21.

**103. Задатак.** — Да се из тачке  $X, Y$  повуку тангенте на линију. Задатак ће бити решен кад нађемо координате  $x_1, y_1$  додирних тачака. Њих ћемо добити када узмемо на ум да оне мора да задовоље једначину задате линије, а тако исто и једначину тангенте, у којој, на основу тога што дирка пролази кроз тачку  $X, Y$ , треба заменити текуће координате координатама  $X, Y$  задате тачке. Координате  $x_1, y_1$  добићемо, дакле, из ове две једначине

$$y_1 = f(x_1) \text{ и } Y - y_1 = \frac{dy_1}{dx_1} (X - x_1)$$

односно из

$$F(x_1, y_1) = 0 \quad \text{и} \quad (X - x_1) \frac{dF}{dx_1} + (Y - y_1) \frac{dF}{dy_1} = 0.$$

1. *Примедба.* Једначина тангенте је у однос на координате додирне тачке за јединицу нижега степена од једначине криве линије и ако предпоставимо ову последњу  $k$ -тога степена, дакле једначину тангенте  $k-1$ -вога степена, следује да горњи задатак има уопште  $k(k-1)$  решење.

<sup>1)</sup> На основу познатих образаца

$$\sin \alpha = \frac{1}{\sqrt{1 + \operatorname{cotg}^2 \alpha}}, \quad \cos \alpha = \frac{1}{\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 \alpha}}.$$

Највећи број тангената, које се из једне задате тачке могу да повуку на какву криву линију одређује *класу* те линије. Ми смо овде показали да су линије  $k$ -тога степена уопште  $k(k-1)$  класе. Права линија, као линија 1-вога степена, јесте линија 0-те класе. Линије другог степена ( $k=2$ ) јесу 2. ( $2-1$ ) = 2-ге класе, линије трећег степена 3. ( $3-1$ ) = 6-те класе итд.

2. *Примедба.* Ако у једначини  $Y - y_1 = \frac{dy_1}{dx_1} (X - x_1)$  односно у једначини  $(X - x_1) \frac{dF}{dx_1} + (Y - y_1) \frac{dF}{dy_1} = 0$  замислимо  $X, Y$  као

текуће координате, а  $x_1, y_1$  као координате додирних тачака, онда је то једначина геометриског места за додирне тачке свију тангената, које се могу да повуку из задате тачке. Ми смо већ приметили да је ова једначина  $k-1$ -вога степена. За  $k=2$ , т. ј. код линија другог степена она је линеарна и представља полару тачке  $X, Y$ . Тако исто и код линија  $k$ -тога степена, зовемо линију, коју представља она једначина  $k-1$ -вога степена, *поларом* тачке  $X, Y$  у однос на задату линију  $k$ -тога степена.

**104. Задатак.** — Из тачке  $X, Y$  да се повуче нормала на задату линију.

Нормала је опредељена кад је позната тачка у којој она сече линију. Координате  $x_1, y_1$  те тачке добијамо из једначине задате линије, пошто заменимо  $x, y$  са  $x_1, y_1$ , и једначине нормале, у којој место текућих координата  $x, y$  ваља узети координате  $X, Y$  тачке из које повлачимо нормалу. За израчунавање координата  $x_1, y_1$  имамо, дакле, ове две једначине

$$F(x_1, y_1) = 0 \quad \text{и} \quad \frac{X - x_1}{\frac{dF}{dx_1}} = \frac{Y - y_1}{\frac{dF}{dy_1}}.$$

*Примедба.* Отуда, што су обе једначине: једначина линије и једначина нормале истога степена, н. пр.  $k$ -тога степена, закључујемо да овај задатак има уопште  $k^2$  решења.

**105. Задатак.** — У правцу  $m$  да се повуку тангенте на задату линију.

Координате  $x_1, y_1$  додирних тачака налазимо из

$$y_1 = f(x_1) \quad \text{и} \quad \frac{dy_1}{dx_1} = m$$

односно из

$$F(x_1, y_1) = 0 \quad \text{и} \quad - \frac{\frac{dF}{dx_1}}{\frac{dF}{dy_1}} = m.$$

*Примедба.* Ако је једначина линије  $k$ -тога степена, друга је једначина  $k-1$ -вога степена и задатак има, као и онај у чл. 103., уопште  $k(k-1)$  решење.



**106. Обрасци за поларне координате.** — Узмимо да је једначина криве линије дата у поларним координатама.

Правац тангенте у тачци  $P(\rho, \varphi)$  утврдићемо углом, који дирка чини са потегом тачке  $P$ . Нека је  $\sphericalangle OPT = \mu$ . Из слике видимо да је  $\mu = \alpha - \varphi$ , дакле  $\operatorname{tg} \mu = \frac{\operatorname{tg} \alpha - \operatorname{tg} \varphi}{1 + \operatorname{tg} \alpha \operatorname{tg} \varphi}$ . Ако узмемо управну у тачци  $O$  према  $x$ -оси за  $y$ -осу правоугле координатне системе, онда је

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{y}{x}, \quad \operatorname{tg} \alpha = \frac{dy}{dx}$$

и према томе

$$\operatorname{tg} \mu = \frac{\frac{dy}{dx} - \frac{y}{x}}{1 + \frac{y}{x} \frac{dy}{dx}} = \frac{x dy - y dx}{x dx + y dy}$$

Сл. 22.

које се, опет, на основу тога што је

$$\begin{aligned} x &= \rho \cos \varphi, & y &= \rho \sin \varphi, \\ dx &= \cos \varphi d\rho - \rho \sin \varphi d\varphi, & dy &= \sin \varphi d\rho + \rho \cos \varphi d\varphi, \end{aligned}$$

може да напише

$$\operatorname{tg} \mu = \frac{\rho \cos \varphi (\sin \varphi d\rho + \rho \cos \varphi d\varphi) - \rho \sin \varphi (\cos \varphi d\rho - \rho \sin \varphi d\varphi)}{\rho \cos \varphi (\cos \varphi d\rho - \rho \sin \varphi d\varphi) + \rho \sin \varphi (\sin \varphi d\rho + \rho \cos \varphi d\varphi)}$$

или простије

$$\operatorname{tg} \mu = \frac{\rho d\varphi}{d\rho}$$

Ако кроз пол  $O$  повучемо праву  $NT$  управно на потегу  $OP$ , онда је (из правоуглих троуглова  $PTO$  и  $PNO$ )

$$\text{поларна тангентна } PT = t = \frac{\rho}{\cos \mu}, \quad \text{поларна нормала } PN = n = \frac{\rho}{\sin \mu},$$

поларна подтангентна

поларна поднормала

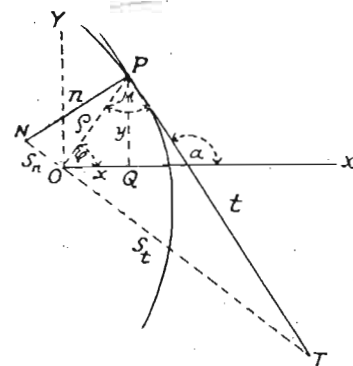
$$OT = s_t = \rho \operatorname{tg} \mu,$$

$$ON = s_n = \rho \operatorname{cotg} \mu,$$

или на основу горње вредности за  $\operatorname{tg} \mu$

$$t = \rho \sqrt{1 + \left(\frac{\rho d\varphi}{d\rho}\right)^2}, \quad n = \sqrt{\rho^2 + \left(\frac{d\rho}{d\varphi}\right)^2}, \quad s_t = \frac{\rho^2 d\varphi}{d\rho}, \quad s_n = \frac{d\rho}{d\varphi}$$

*Примедба.* Треба имати у виду, да су овде, као и у обрасцима у чл. 102., за  $t$ ,  $n$ ,  $s_t$  и  $s_n$  узете апсолутне вредности.



## 107. Примери. —

1. *Пример.* Средишња једначина круга:

$$x^2 + y^2 = r^2.$$

Угловни сачинијатељ дирке:

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{x}{y}.$$

Према томе једначина тангенте у тачци  $x_1, y_1$ :

$$y - y_1 = -\frac{x_1}{y_1}(x - x_1) \text{ или простије } x x_1 + y y_1 = r^2.$$

Једначина нормале:

$$y - y_1 = \frac{y_1}{x_1}(x - x_1) \text{ или } \frac{x}{x_1} = \frac{y}{y_1}.$$

За конструкцију служи закључак, да нормала пролази кроз средиште, а тангента је управна на пречнику у додирној тачци.

Даље налазимо:

$$\begin{aligned} t &= y \sqrt{1 + \frac{y^2}{x^2}} = \frac{y}{x} r, & n &= y \sqrt{1 + \frac{x^2}{y^2}} = r, \\ s_t &= y \cdot \frac{y}{x} = \frac{y^2}{x}, & s_n &= y \cdot \frac{x}{y} = x. \end{aligned}$$

2. *Пример.* Средишња једначина елипсе:

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Угловни сачинијатељ дирке:

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{b^2 x}{a^2 y}.$$

Једначина тангенте у тачци  $x_1, y_1$ :

$$y - y_1 = -\frac{b^2 x_1}{a^2 y_1}(x - x_1) \text{ или краће } \frac{x x_1}{a^2} + \frac{y y_1}{b^2} = 1.$$

Једначина нормале:

$$y - y_1 = \frac{a^2 y_1}{b^2 x_1}(x - x_1).$$

Најзад

$$t = y \sqrt{1 + \frac{a^4 y^2}{b^4 x^2}} = \frac{a y}{b x} \sqrt{a^2 - \varepsilon^2 x^2}, \quad n = y \sqrt{1 + \frac{b^4 x^2}{a^4 y^2}} = \frac{b}{a} \sqrt{a^2 - \varepsilon^2 x^2},$$

$$s_t = \frac{a^2 y^2}{b^2 x} = \frac{a^2 - x^2}{x}, \quad s_n = \frac{b^2 x}{a^2},$$

где је

$$\varepsilon^2 = \frac{a^2 - b^2}{a^2}.$$

3. *Пример.* Средишња једначина хиперболе:

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Одавде:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{b^2 x}{a^2 y}$$

и на основу тога једначина тангенте у тачци  $x_1, y_1$ :

$$y - y_1 = \frac{b^2 x_1}{a^2 y_1}(x - x_1) \text{ или краће } \frac{x x_1}{a^2} - \frac{y y_1}{b^2} = 1.$$

Једначина нормале:

$$y - y_1 = -\frac{a^2 y_1}{b^2 x_1} (x - x_1).$$

Даље имамо:

$$t = y \sqrt{1 + \frac{a^4 y^2}{b^4 x^2}} = \frac{a y}{b x} \sqrt{\varepsilon^2 x^2 - a^2}, \quad n = y \sqrt{1 + \frac{b^4 x^2}{a^4 y^2}} = \frac{b}{a} \sqrt{\varepsilon^2 x^2 - a^2};$$

$$s_t = y \frac{a^2 y}{b^2 x} = \frac{x^2 - a^2}{x}, \quad s_n = \frac{b^2 x}{a^2}.$$

Овде је

$$\varepsilon^2 = \frac{a^2 + b^2}{a^2}.$$

4. Пример. Темена једначина параболе:

$$y^2 = 2 p x.$$

Угловни сачиниатељ дирке:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{p}{y}.$$

Једначина тангенте у тачци  $x_1, y_1$ :

$$y - y_1 = \frac{p}{y_1} (x - x_1) \text{ или простије } y y_1 = p (x + x_1).$$

Једначина нормале:

$$y - y_1 = -\frac{y_1}{p} (x - x_1).$$

Најзад налазимо:

$$t = y \sqrt{1 + \frac{y^2}{p^2}} = y \sqrt{1 + \frac{2x}{p}}, \quad n = y \sqrt{1 + \frac{p^2}{y^2}} = \sqrt{p^2 + y^2} = \sqrt{p(p + 2x)},$$

$$s_t = y \frac{y}{p} = 2x, \quad s_n = y \frac{p}{y} = p.$$

Ово последње може да се употреби на конструкцију дирке и нормале, јер је подтангента равна два пута апсциси додирне тачке, а поднормала константно равна параметру.

5. Пример. Најлова параболу:

$$y^2 = 4x^3.$$

Угловни сачиниатељ дирке:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{3A}{2} \frac{x^2}{y} = \frac{3}{2} \frac{y}{x}.$$

Једначина тангенте у тачци  $x_1, y_1$ :

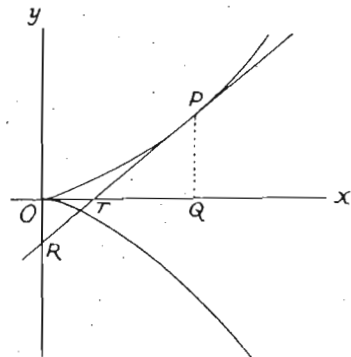
$$y - y_1 = \frac{3}{2} \frac{y_1}{x_1} (x - x_1)$$

или

$$\frac{x}{\frac{x_1}{3}} + \frac{y}{-\frac{y_1}{2}} = 1.$$

Помоћу одсечака  $\frac{x_1}{3}$  и  $-\frac{y_1}{2}$  лако је конструисати дирку. Види сл. 23, где је за тангенту у тачци  $P(x_1, y_1)$  узето

$$OT = \frac{OQ}{3}, \quad OR = -\frac{PQ}{2}.$$



Сл. 23.

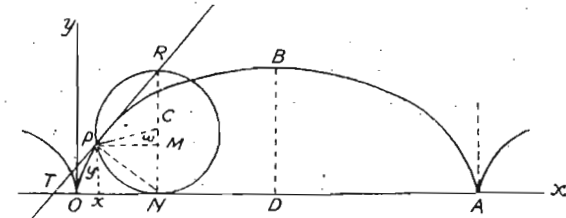
6. Пример. Проста циклоида:

$$x = a(\omega - \sin \omega), \\ y = a(1 - \cos \omega).$$

Из  $dx = a(1 - \cos \omega) d\omega$ ,  $dy = a \sin \omega d\omega$  следује

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\sin \omega}{1 - \cos \omega} = \frac{2 \sin \frac{\omega}{2} \cos \frac{\omega}{2}}{2 \sin^2 \frac{\omega}{2}} = \operatorname{ctg} \frac{\omega}{2} = \operatorname{tg} \left( \frac{\pi}{2} - \frac{\omega}{2} \right),$$

дакле  $\operatorname{tg} \alpha = \operatorname{tg} \left( \frac{\pi}{2} - \frac{\omega}{2} \right)$  или  $\alpha = \frac{\pi}{2} - \frac{\omega}{2}$ , ако, као и до сада, са  $\alpha$  означимо угао, који дирка чини са  $x$ -осом. На томе оснивамо следећу



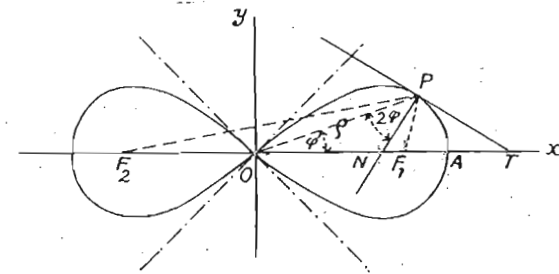
Сл. 24.

конструкцију тангенте. Продужимо  $NC$  до пресека  $R$  и спојимо  $P$  са  $R$ , па добијамо дирку у тачци  $P$ . Ово се потврђује тиме што је  $\sphericalangle PRN = \frac{1}{2} \omega$  (перифериски угао  $= \frac{1}{2}$  средишног угла), а  $\sphericalangle RTN = \frac{\pi}{2} - \frac{\omega}{2}$ , дакле  $= \alpha$  и услед тога права  $RT$  тангента циклоиде у тачци  $P$ , а  $PN$  нормала.

Примедба. Ово последње, да нормала циклоиде пролази кроз додирну тачку круга и линије дуж које се он котрља, важи сасвим опште за све циклоиде. Тај став може да послужи да на врло прост начин конструисамо нормалу и тангенту на циклоиду у којој било тачци.

7. Пример. Лемниската:

$$\rho^2 = 2a^2 \cos 2\varphi.$$



Сл. 25.

Отуда што је

$$\frac{d\varphi}{d\rho} = -\frac{\rho}{2a^2 \sin 2\varphi}.$$

налазимо

$$\begin{aligned} \lg \mu &= \rho \frac{d\rho}{d\varphi} = -\frac{\rho^2}{2a^2 \sin 2\varphi} \\ &= -\operatorname{cotg} 2\varphi = \lg \left( \frac{\pi}{2} + 2\varphi \right), \\ \mu &= \frac{\pi}{2} + 2\varphi, \end{aligned}$$

одакле закључујемо да нормала  $PN$  чини угао  $2\varphi$  са потегом у тачци  $P$ , резултат који можемо да употребимо за конструкцију нормале и тангенте.

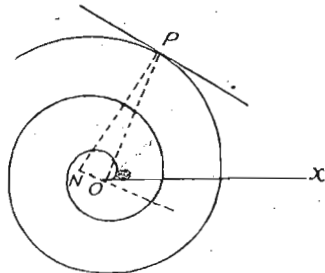
8. Пример. Архимедови спирали:

$$\rho = a\varphi.$$

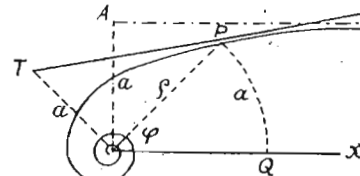
Овде је поларна поднормала

$$s_n = \frac{d\rho}{d\varphi} = a,$$

дакле константна и конструкција дирке је, према томе, врло проста. Види сл. 26.



Сл. 26.



Сл. 27.

9. Пример. Хиперболична спирала:

$$\rho\varphi = a.$$

Конструкцију тангенте оснивамо на томе што је поларна подтангента константна:

$$s_t = \frac{\rho^2 d\varphi}{d\rho} = a.$$

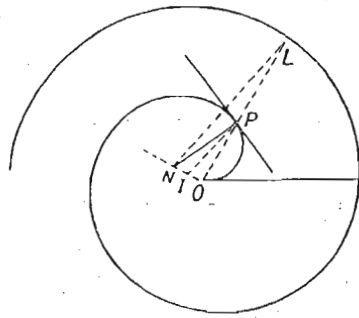
Види сл. 27.

10. Пример. Параболична спирала:

$$\rho^2 = 2p\varphi.$$

За конструкцију тангенте може да се употреби поларна поднормала

$$s_n = \frac{d\rho}{d\varphi} = \frac{p}{\rho}$$



Сл. 28.

и то на овај начин: да бисмо повукли дирку у тачци  $P$  направимо  $OL = p$ . На управној према  $OP$  у полу одредићемо  $OJ = 1$ . Затим ћемо повући  $LN \parallel PJ$ . Тада је  $PN$  нормала, а управна на њу у тачци  $P$  дирка спирале у задатој тачци.

Из сличности троуглова  $OLN$  и  $OPJ$  следује  $OL:ON = OP:OJ$  или  $p:ON = \rho:1$ , одакле  $ON = \frac{p}{\rho}$  а то је  $s_n$ .

11. Пример. Логаритамска спирала:

$$\rho = a^\varphi.$$

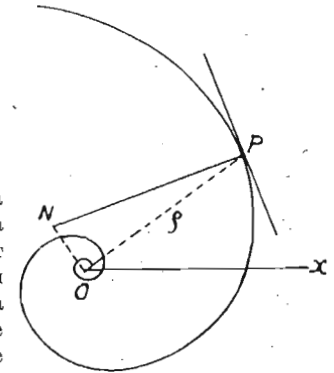
Овде је

$$\frac{d\rho}{d\varphi} = \frac{1}{\rho \ln a}$$

дакле

$$\lg \mu = \rho \frac{d\rho}{d\varphi} = \frac{1}{\ln a}$$

константно, па и угао  $\mu$  константан. Ова спирала има то значајно својство, да сече све потеге под истим углом. Због тога својства ова се линија зове још *Loxodromica plana*. Она је стереографска пројекција на екватор од локсодроме на лопти, т. ј. линије, која сече све меридијане под истим углом. Познато је, да се по тој линији управљају бродови на мору.



Сл. 29.

Тангенту можемо да конструирамо помоћу поларне подтангенте

$$s_t = \frac{\rho^2 d\varphi}{d\rho} = \frac{\rho}{\ln a}$$

или помоћу поларне поднормале

$$s_n = \frac{d\rho}{d\varphi} = \rho \ln a.$$

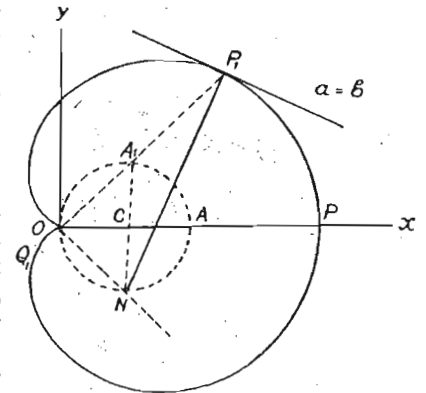
У случају да је  $a = e$  имамо простије  $s_t = s_n = \rho$ .

2. Пример. Конхоиде: то су линије, које добијамо, кад све потеге једне задате линије продужимо или скратимо за извесну сталну количину  $c$ .

За ма који поларни угао  $\varphi$  постоји дакле између потеге  $\rho_1$  задате линије и потеге  $\rho$  њене конхоиде једначина  $\rho = \rho_1 \pm c$ . Одавде следује

$$\frac{d\rho}{d\varphi} = \frac{d\rho_1}{d\varphi},$$

а то значи, да су поларне поднормале за један исти угао  $\varphi$  једнаке за све конхоиде са заједничком основицом. Из овога закључујемо, да се, ако нам је позната конструкција нормале или тангенте једне линије, врло лако може конструисати и нормала односно тангента њене конхоиде.



Сл. 30.

Тако и пр. код Паскалове линије, која такође није ништа до конхоида са кружном основицом, налазимо тангенту у тачци  $P_1$  (в. сл. 30.), кад повучемо у тачци  $A_1$  нормалу круга, дакле спојимо  $A_1$  са средиштем  $C$  и одредимо поларну нормалу  $ON$ . Пошто је ово у исто време и поднормала конхоиде за тачку  $P_1$ , то следује, да је  $P_1N$  нормала, а управна на њу у тачци  $P_1$  тангента Паскалове линије у тој тачци.

## 2. Асимптоте.

**108. Асимптоте у паралелној системи.** — Под асимптотом једне криве линије разумемо такву праву, која линију у бесконачној даљини додирује.

Права  $AB$  је асимптота линије  $MN$ , ако одстојање  $PC$  између праве и линије опада са растењем удаљења тачке  $P$  од почетка координата, тако, да је најзад  $\lim PC = 0$  за  $x = \infty$ , или  $y = \infty$ , или за  $x = \infty$  и  $y = \infty$ .

Узмимо, да је  $y = mx + b$  једначина асимптоте  $AB$ ,  $x_1$  и  $y_1$  координате тачке  $P$ , дакле одстојање те тачке од асимптоте

$$PC = \frac{y_1 - mx_1 - b}{\sqrt{1 + m^2}}$$

На основу горе реченога мора да је

$$\lim \frac{y_1 - mx_1 - b}{\sqrt{1 + m^2}} = 0$$

или у претпоставци, да је  $m$  коначно (да није  $m = \infty$ , т. ј. права  $AB$  није  $\parallel$  са  $y$ -осом<sup>1)</sup>  $\lim (y_1 - mx_1 - b) = 0$ , одакле  $\lim (y_1 - mx_1) = b$ . На основу овога можемо опет да ставимо  $y_1 - mx_1 - b = \varepsilon$  или  $\frac{y_1}{x_1} = m + \frac{b + \varepsilon}{x_1}$  где је  $\varepsilon$  таква количина која ишчезава растењем  $x_1$  и  $y_1$  у бесконачност. Из последњег следује  $\lim \frac{y_1}{x_1} = m$ , но пошто је овај количник на левој страни за  $x_1 = \infty$  и  $y_1 = \infty$  неодређен  $= \frac{\infty}{\infty}$ , то је

$$\lim \frac{y_1}{x_1} = \frac{\frac{d(y_1)}{dx_1}}{\frac{d(x_1)}{dx_1}} = \lim \frac{dy_1}{dx_1}$$

дакле угловни сачинитељ асимптоте  $m = \lim \frac{dy_1}{dx_1}$  и према томе одсечак

$$b = \lim \left( y_1 - x_1 \frac{dy_1}{dx_1} \right)$$

Једначина дирке у тачци  $x_1, y_1$  гласи

$$y - y_1 = \frac{dy_1}{dx_1} (x - x_1) \quad \text{или} \quad y = \frac{dy_1}{dx_1} x + y_1 - \frac{dy_1}{dx_1} x_1$$

<sup>1)</sup> У случају, да је  $m = \infty$ , т. ј. асимптота  $\parallel$  са  $y$ -осом, горње излагање престаје бити. Међутим сва се измена своди на то, што у овоме случају треба решити једначину тангенте, место по ординати  $y$ , по апсциси  $x$ , а иначе поступати као и горе. Случај да је асимптота линије  $\parallel$  са  $y$ -осом карактерисан је тиме што је за извесну вредност  $x$ -а ордината  $y = \infty$ . Исто тако, кад је асимптота  $\parallel$  са  $x$ -осом, онда је за извесну вредност  $y$ -а апсциса  $x = \infty$ .

За бесконачно удаљену тачку додира, т. ј. за  $x_1 = \infty$  претвара се једначина тангенте у ову

$$y = x \lim \frac{dy_1}{dx_1} + \lim \left( y_1 - x_1 \frac{dy_1}{dx_1} \right),$$

а то је једначина асимптоте  $y = mx + b$  у претпоставци, дакле, да

$$\lim \frac{dy_1}{dx_1} \quad \text{и} \quad \lim \left( y_1 - x_1 \frac{dy_1}{dx_1} \right)$$

теже (при бесконачном растењу од  $x_1$  и  $y_1$ ) извесним одређеним вредностима  $m$  и  $b$ .

Одавде изводимо следећу методу за опредељавање асимптота кривих линија.

У једначини тангенте  $y - y_1 = \frac{dy_1}{dx_1} (x - x_1)$  треба, на основу једначине задате линије  $y = f(x)$ , ставити за  $y_1$  његову вредност  $y_1 = f(x_1)$  и написати дакле једначину дирке:  $y - f(x_1) = f'(x_1) (x - x_1)$

или

$$y = x f'(x_1) + f(x_1) - x_1 f'(x_1)$$

Ако претпоставимо затим, да је  $x_1 = \infty$  и нађемо, да се при томе  $f'(x_1)$  и  $f(x_1) - x_1 f'(x_1)$  приближавају извесним одређеним вредностима, н. пр.

$$\lim_{x_1 = \infty} f'(x_1) = m, \quad \lim_{x_1 = \infty} [f(x_1) - x_1 f'(x_1)] = b$$

добито једначину асимптоте:

$$y = x \lim_{x_1 = \infty} f'(x_1) + \lim_{x_1 = \infty} [f(x_1) - x_1 f'(x_1)] \quad \text{или} \quad y = mx + b$$

**109. Асимптоте у поларној системи.** — Узмимо поларне координате. Нека је права  $AB$  асимптота линије  $MN$  (в. сл. 31). У колико се тачка  $P$  буде више удаљавала од пола  $O$ , у толико ће потега  $\rho = OP$  бивати, дакле све већа, и све више тежити извесном правцу  $OD$ , па дакле и поларни угао  $\varphi$  све више приближавати се извесној одређеној вредности  $\alpha$ . Кад се тачка  $P$  буде удалила у бесконачност, потега  $\rho = \infty$  добиће положај  $OD \parallel AC$ , а поларни угао вредност  $\varphi = \alpha$ . То значи, ако линија има асимптоту и ако је за извесан поларни угао  $\varphi = \alpha$  потега  $\rho = \infty$ , асимптота мора бити у правцу  $\alpha$ . Из правоуглог троугла  $OPD$  читамо  $DP = \rho \sin(\alpha - \varphi)$ . Одстојање асимптоте од почетка координате јесте дакле  $OA = \lim DP = \lim [\rho \sin(\alpha - \varphi)]$ . Производ на десној страни ове једначине јавља се у неодређеноме виду  $\infty \cdot 0$ . По познатој методи за изналажење правих вредности неодређених израза имамо

$$\begin{aligned}
 OA &= \lim_{\varphi \rightarrow \infty} [\varrho \sin(\alpha - \varphi)] = \lim_{\varphi \rightarrow \infty} \frac{\sin(\alpha - \varphi)}{\frac{1}{\varrho}} \\
 &= \lim_{\varphi \rightarrow \infty} \frac{\frac{d}{d\varphi} [\sin(\alpha - \varphi)]}{\frac{d}{d\varphi} \left( \frac{1}{\varrho} \right)} = \lim_{\varphi \rightarrow \infty} \frac{\cos(\alpha - \varphi)}{\frac{-d\varrho}{\varrho^2 d\varphi}} \\
 &= \frac{\lim_{\varphi \rightarrow \alpha} \cos(\alpha - \varphi)}{\lim_{\varphi \rightarrow \infty} \frac{d\varrho}{\varrho^2 d\varphi}} = \frac{1}{\lim_{\varphi \rightarrow \infty} \frac{d\varrho}{\varrho^2 d\varphi}} = \lim_{\varphi \rightarrow \infty} \frac{\varrho^2 d\varphi}{d\varrho}
 \end{aligned}$$

С погледом на то, да ова последња количина на десној страни иза знака  $\lim$  није ништа до поларна подтангента асимптоте, можемо казати: ако подтангента линије [или производ  $\varrho \sin(\alpha - \varphi)$ ] тежи извесној одређеној и коначној вредности  $OA$ , кад ставимо  $\varphi = \alpha$ , за који угао је  $\varrho = \infty$ , онда задата линија има асимптоту и то у правцу  $\alpha$  и одстојању  $OA$  од пола.

**110. Примери. —**

1. Пример. Хипербола:

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Овде је  $y_1 = \pm \frac{b}{a} \sqrt{x_1^2 - a^2}$ ,  $\frac{dy_1}{dx_1}$  или  $f'(x_1) = \pm \frac{bx_1}{a\sqrt{x_1^2 - a^2}}$

и према томе угловни сачинитељ асимптоте (в. чл. 108)

$$m = \pm \frac{b}{a} \lim_{x_1 \rightarrow \infty} \frac{x_1}{\sqrt{x_1^2 - a^2}} = \pm \frac{b}{a} \lim_{x_1 \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{a^2}{x_1^2}}} = \pm \frac{b}{a}.$$

За угловни сачинитељ добијамо, дакле, две вредности

$$m = + \frac{b}{a} \quad \text{и} \quad m = - \frac{b}{a}.$$

Одсечак, који асимптота чини на  $y$ -оси, налазимо из  $f(x_1) - x_1 f'(x_1)$ , кад ставимо  $x_1 = \infty$ . У нашем примеру је

$$\begin{aligned}
 f(x_1) - x_1 f'(x_1) &= \pm \frac{b}{a} \sqrt{x_1^2 - a^2} - x_1 \frac{\pm bx_1}{a\sqrt{x_1^2 - a^2}} = \\
 &= \pm \frac{b}{a} \left[ \sqrt{x_1^2 - a^2} - \frac{x_1^2}{\sqrt{x_1^2 - a^2}} \right] = \mp \frac{ab}{\sqrt{x_1^2 - a^2}}
 \end{aligned}$$

и према томе одсечак на  $y$ -оси  $= \mp ab \lim_{x_1 \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt{x_1^2 - a^2}} = 0$ .

Асимптоте (има их две услед двојачке вредности за  $m$ ) пролазе, дакле, кроз почетак координата. Њихове су једначине (в. чл. 108.)

$$y = \frac{b}{a}x \quad \text{и} \quad y = -\frac{b}{a}x.$$

2. Пример. Декартов лист:

$$x^2 + y^2 - axy = 0$$

или у поларним координатама ( $x = \varrho \cos \varphi$ ,  $y = \varrho \sin \varphi$ )

$$\varrho = \frac{a \sin \varphi \cos \varphi}{\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi},$$

одакле

$$\frac{d\varrho}{d\varphi} = a \frac{(\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi)(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) + 3 \sin^2 \varphi \cos^2 \varphi (\cos \varphi - \sin \varphi)}{(\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi)^2}$$

а на основу тога

$$\varrho^2 \frac{d\varphi}{d\varrho} = \frac{a \sin^2 \varphi \cos^2 \varphi}{(\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi)(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) + 3 \sin^2 \varphi \cos^2 \varphi (\cos \varphi - \sin \varphi)}$$

Да бисмо одредили асимптоту треба (на основу чл. 109.) узети  $\lim_{\varphi \rightarrow \infty} \varrho^2 \frac{d\varphi}{d\varrho}$ . По пре тога ваља, опет наћи за коју вредност  $\alpha$  поларниог угла  $\varphi$  постаје  $\varrho = \infty$ . За ово нам служи једначина задате линије. Из ње видимо, да  $\varrho$  може само постати  $\infty$ , кад је именитељ  $\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi = 0$ , дакле  $\cos \varphi = -\sin \varphi$ , а то је за  $\varphi = 90^\circ + 45^\circ$  у коме је случају  $\sin \varphi = \frac{1}{\sqrt{2}}$ , а  $\cos \varphi = -\frac{1}{\sqrt{2}}$ .

Правец асимптоте је дакле одређен углом,  $\alpha = 90^\circ + 45^\circ$ .

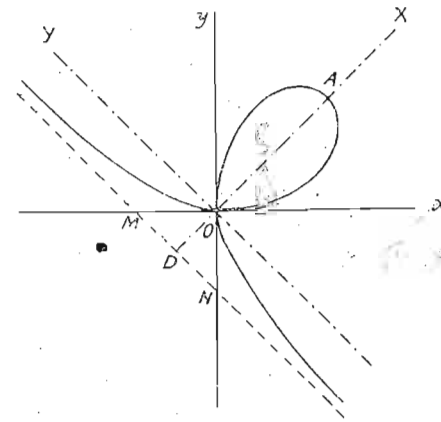
Одстојање  $OA$  асимптоте од пола налазимо (помоћу једн. у чл. 109.)

$$\lim_{\varphi \rightarrow \infty} \varrho^2 \frac{d\varphi}{d\varrho} = \lim_{\varphi \rightarrow 135^\circ} \frac{a \sin^2 \varphi \cos^2 \varphi}{(\cos^3 \varphi + \sin^3 \varphi)(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) + 3 \sin^2 \varphi \cos^2 \varphi (\cos \varphi - \sin \varphi)}$$

(за  $\sin \varphi = -\cos \varphi$ ) или

$$\lim_{\varphi \rightarrow \infty} \varrho^2 \frac{d\varphi}{d\varrho} = \frac{a}{3} \lim_{\varphi \rightarrow 135^\circ} \frac{1}{\cos \varphi - \sin \varphi} = -\frac{a}{3\sqrt{2}}$$

Пошто смо наили одстојање асимптоте од пола и њен правец можемо је лако конструисати. На основу сл. 32, где је



Сл. 32.

$$OD = \frac{-a}{3\sqrt{2}},$$

$$\angle xOD = 90^\circ + 45^\circ$$

добијамо координатне одсечке

$$OM = ON = \frac{OD}{\cos 45^\circ} = -\frac{a}{3}.$$

Према томе је једначина асимптоте у правоуглој системи

$$\frac{x}{-\frac{a}{3}} + \frac{y}{-\frac{a}{3}}$$

или

$$x + y + \frac{a}{3} = 0.$$

3. Пример. Строфоиди:

$$x^3 + xy(y + 2x \cos \vartheta) - a(x^2 - y^2) = 0.$$

Преведимо једначину у поларне координате са полом у координатном почетку и осом у правцу  $x$ -осе. Ставимо дакле

$$x = \rho \frac{\sin(\vartheta - \varphi)}{\sin \vartheta}, \quad y = \rho \frac{\sin \varphi}{\sin \vartheta},$$

па ћемо добити (пошто скратимо целу једначину са  $\frac{\rho^2}{\sin^2 \vartheta}$  и решимо је по  $\rho$ )

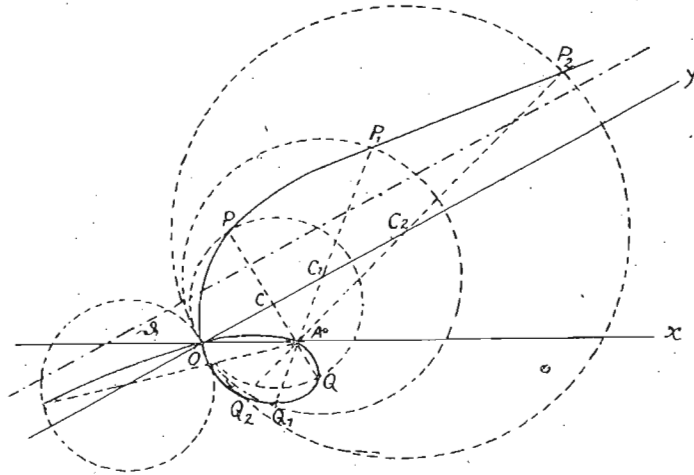
$$\rho = \frac{a \sin \vartheta [\sin^2(\vartheta - \varphi) - \sin^2 \varphi]}{\sin(\vartheta - \varphi) [\sin^2(\vartheta - \varphi) + \sin^2 \varphi + 2 \sin(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \vartheta]}$$

Да бисмо определили правац асимптоте треба да нађемо вредност угла  $\varphi$ , за коју је  $\rho = \infty$ . Ово последње је случај, кад је именитељ у изразу за  $\rho$  раван нули. Тај именитељ представља се у виду производа и, као такав, он је раван нули, кад је један од чиниоца раван нули. Потеза  $\rho$  је бесконачно велика или кад је  $\sin(\vartheta - \varphi) = 0$  или ако је  $\sin^2(\vartheta - \varphi) + \sin^2 \varphi + 2 \sin(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \vartheta = 0$ . Први услов даје за  $\varphi$  вредност  $\varphi = \vartheta$ .

Други услов не води ничему стварном, јер из

$$\begin{aligned} 0 &= \sin^2(\vartheta - \varphi) + \sin^2 \varphi + 2 \sin(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \vartheta \\ &= \sin(\vartheta - \varphi) [\sin(\vartheta - \varphi) + 2 \sin \varphi \cos \vartheta] + \sin^2 \varphi \\ &= (\sin \vartheta \cos \varphi - \cos \vartheta \sin \varphi) (\sin \vartheta \cos \varphi + \cos \vartheta \sin \varphi) + \sin^2 \varphi \\ &= \sin^2 \vartheta \cos^2 \varphi - \cos^2 \vartheta \sin^2 \varphi + \sin^2 \varphi \\ &= \sin^2 \vartheta \cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi \sin^2 \vartheta = \sin^2 \vartheta \end{aligned}$$

слеђује, да би координатни угао  $\vartheta$  морао бити  $= 0$ .



Сл. 33.

Једини случај, у коме је  $\rho = \infty$ , то је дакле за  $\varphi = \vartheta$ . Пошто смо нашли правац асимптоте добићемо њено одстојање од пола, кад узмемо

$$\begin{aligned} \frac{d\rho}{d\varphi} &= a \sin \vartheta \{ \sin(\vartheta - \varphi) [\sin^2(\vartheta - \varphi) + \sin^2 \varphi] \\ &\quad + 2 \sin(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \vartheta - \sin^2(\vartheta - \varphi) \cos(\vartheta - \varphi) \\ &\quad - \sin \varphi \cos \varphi - [\sin^2(\vartheta - \varphi) - \sin^2 \varphi] [-3 \sin^2(\vartheta - \varphi) \cos(\vartheta - \varphi) \\ &\quad + 2 \sin(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \varphi - \cos(\vartheta - \varphi) \sin^2 \varphi \\ &\quad + 2 \sin^2(\vartheta - \varphi) \cos \varphi \cos \vartheta - 4 \sin(\vartheta - \varphi) \cos(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \vartheta] \\ &\quad : \sin^2(\vartheta - \varphi) [\sin^2(\vartheta - \varphi) + \sin^2 \varphi + 2 \sin(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \vartheta]^2, \end{aligned}$$

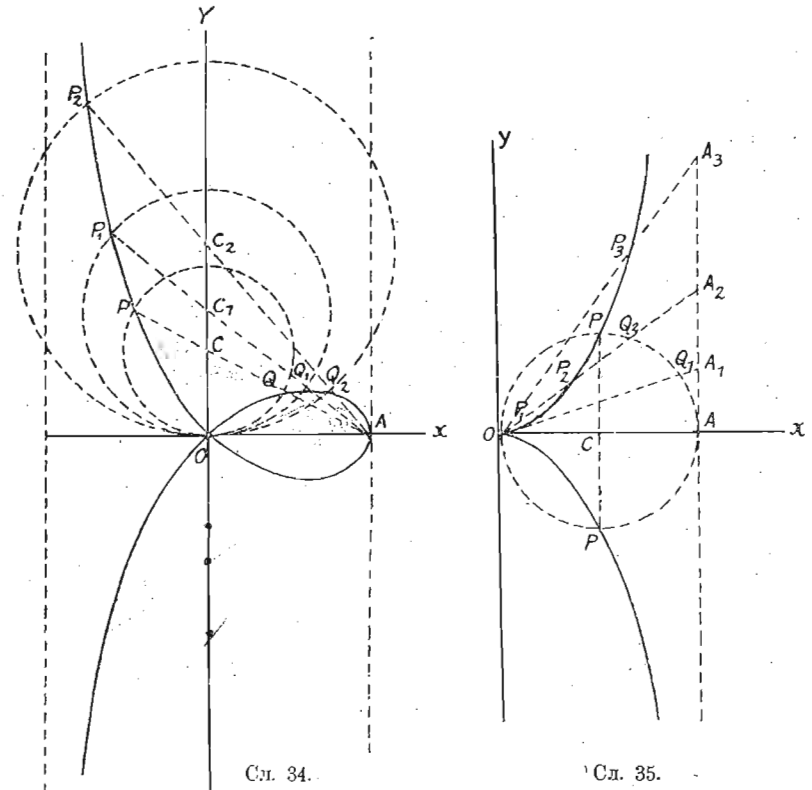
дакле

$$\begin{aligned} \rho^2 \frac{d\varphi}{d\rho} &= a \sin \vartheta [\sin^2(\vartheta - \varphi) - \sin^2 \varphi]^2 : \\ &\quad \{-2 \sin(\vartheta - \varphi) [\sin^2(\vartheta - \varphi) + \sin^2 \varphi + 2 \sin(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \vartheta] \\ &\quad \times [\sin(\vartheta - \varphi) \cos(\vartheta - \varphi) + \sin \varphi \cos \varphi] - [\sin^2(\vartheta - \varphi) - \sin^2 \varphi] \\ &\quad \times [-3 \sin^2(\vartheta - \varphi) \cos(\vartheta - \varphi) + 2 \sin(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \varphi \\ &\quad + 2 \sin^2(\vartheta - \varphi) \cos \varphi \cos \vartheta - 4 \sin(\vartheta - \varphi) \cos(\vartheta - \varphi) \sin \varphi \cos \vartheta - \\ &\quad \cos(\vartheta - \varphi) \sin^2 \varphi\} \end{aligned}$$

и пређимо граници, т. ј. ставимо  $\varphi = \vartheta$  (за коју је вредност  $\rho = \infty$ )

$$\lim_{\varphi \rightarrow \infty} \rho^2 \frac{d\varphi}{d\rho} = -a \sin \vartheta.$$

За  $\vartheta = 90^\circ$ , т. ј. код праве строфоиде је  $\varphi = 90^\circ$ ,  $\lim \rho^2 \frac{d\varphi}{d\rho} = a$ . Асимптота је, дакле, код косе и код праве строфоиде паралелна са  $y$ -осом. Види слике 33 и 34.



Сл. 34.

Сл. 35.

4. Пример. Цисоида:

$$\rho = 2r \frac{\sin^2 \varphi}{\cos \varphi}$$

Како што видимо потеза је  $\rho = \infty$  за  $\varphi = 90^\circ$ . Правац асимптоте је дакле // са  $y$ -осом

$$\alpha = 90^\circ.$$

Даље налазимо из једначине цисоиде

$$\frac{d\rho}{d\varphi} = 2r \cdot \frac{2 \sin \varphi \cos^2 \varphi + \sin^3 \varphi}{\cos^2 \varphi} = \frac{2r \sin \varphi}{\cos^2 \varphi} (2 \cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi) = \frac{2r \sin \varphi (1 + \cos^2 \varphi)}{\cos^2 \varphi}$$

дакле  $\rho^2 \frac{d\varphi}{d\rho} = \frac{2r \sin^3 \varphi}{1 + \cos^2 \varphi}$  и према томе одстојање  $OA$  асимптоте од

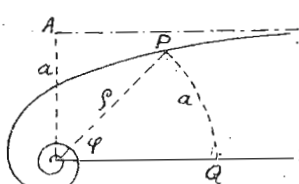
пола односно почетка координата

$$\lim_{\rho \rightarrow \infty} \rho^2 \frac{d\varphi}{d\rho} = \lim_{\varphi \rightarrow 90^\circ} \frac{2r \sin^3 \varphi}{1 + \cos^2 \varphi} = 2r.$$

Види сл. 35.

5. Пример. Хиперболична спирала:

$$\rho \varphi = a.$$



Из тога што је  $\rho = \frac{a}{\varphi}$  видимо, да је  $\rho = \infty$  за  $\varphi = 0$ . Правац асимптоте је дакле // са поларном осом

$$\alpha = 0.$$

Одстојање  $OA$  од пола добијамо из поларне подтангенте  $s_t = \rho^2 \frac{d\varphi}{d\rho}$ , која је у овоме случају константна и то  $= a$  (в. пример 9. чл. 107.) Види сл. 36.

Сл. 36.

6. Пример. Логаритамска линија:

$$y = b^x.$$

Овде је  $\frac{dy_1}{dx_1}$  или  $f'(x_1) = b^{x_1} \ln b$ ,  $f(x_1) - x_1 f'(x_1) = b^{x_1} (1 - x_1 \ln b)$ .

Кад бисмо, по упутству чл. 108., ставили овде  $x_1 = \infty$  наили би, како за угловни сачиниатељ, тако и за одсечак, који линија чини на  $y$ -оси, бесконачно велику вредност. Оваква асимптота не постоји. Али, ако ставимо  $x_1 = -\infty$  добићемо

$$\lim_{x_1 \rightarrow -\infty} f'(x_1) = \ln b \cdot \lim_{x_1 \rightarrow -\infty} b^{x_1} = 0,$$

$$\lim_{x_1 \rightarrow -\infty} [f(x_1) - x_1 f'(x_1)] = \lim_{x_1 \rightarrow -\infty} b^{x_1} (1 - x_1 \ln b) = 0.$$

На основу првога резултата закључујемо, да је асимптота // са  $x$ -осом, а на основу другога, да пролази кроз почетак координата. То значи, да је сама  $x$ -оса асимптота ове линије.

### 3. Анvelope.

111. Једначина анvelope. — Нека је

$$F(x, y, a) = 0$$

општа једначина за целу једну врсту линија. Под  $a$  разумемо произвољну константу, која опредељује ближе поједине линије у задатој групи линија. Једној задатој вредности од  $a$  одговара дакле једна извесна линија те групе и обрнуто: разним вредностима количине (параметра)  $a$  одговарају разне линије. Тако н. пр. параметрима  $a$  и  $a + \Delta a$  одговарају линије

$$F(x, y, a) = 0 \text{ и } F(x, y, a + \Delta a) = 0.$$

Координате њихове пресечне тачке  $P$  задовољавају обе једначине у исто време, па и сваку другу једначину, која путем сабирања, одузимања, множења или делења из њих произилази. Координате пресечне тачке  $P$  задоволиће, дакле, и ове две једначине

$$F(x, y, a) = 0 \text{ и } \frac{F(x, y, a + \Delta a) - F(x, y, a)}{\Delta a} = 0.$$

Ако предпоставимо, да је  $\Delta a$  бесконачно мало, т. ј. ако предпоставимо, да су линије, којима припадају параметарне вредности  $a$  и  $a + \Delta a$ , бесконачно приближне једна другој, координате тачке пресека ових задоволиће једначине

$$F(x, y, a) = 0 \text{ и } \lim_{\Delta a \rightarrow 0} \frac{F(x, y, a + \Delta a) - F(x, y, a)}{\Delta a} = 0$$

или простије

$$F(x, y, a) = 0 \text{ и } \frac{dF(x, y, a)}{da} = 0. \quad (I)$$

Геометриско место тачака, у којима се секу две и две бесконачно приближне линије извесне групе  $F(x, y, a) = 0$ , зове се *анvelope* (Umhüllungskurve, enveloppe) тих линија (које се опет у однос на ову зову die Eingehüllten, enveloppées).

112. Продужење. — Једначину анvelope једнога низа линија  $F(x, y, a) = 0$  налазимо, кад елиминујемо из горњих једначина I. параметар  $a$ . На тај начин добијамо једначину, која важи за све вредности од  $a$ , т. ј. једначину, која важи за тачке пресека свију поступних линија у задатој групи.

Није тешко доказати, да анvelope једнога низа линија додирује све те линије или да анvelope и поједине линије, које она обухвата, имају у заједничким тачкама и заједничке тангенте.

Замислимо другу једн. I. решену по  $a$  и да следује н. пр.  $a = \varphi(x, y)$ . Ако ставимо по томе ту вредност у прву једначину т. ј. у општу једначину задатих линија добићемо  $F[x, y, \varphi(x, y)] = 0$  као једначину њихове анvelope.

Узмимо из задате групе једну извесну линију, којој одговара параметар  $a_1$ . Онда је у заједничкој тачци те линије и анvelope и за ову последњу  $\varphi(x, y) = a_1$ . Једначина  $\frac{dF}{dx} + \frac{dF}{dy} \frac{dy}{dx} = 0$ , из које налазимо угловни сачинитељ дирке, једна је иста, како за линију са параметром  $a_1$ , тако и за анvelope. То значи, да линија и анvelope имају у заједничкој тачци једну исту тангенту.

**113. Други случај.** — У случају, да у општој једначини једнога низа линија улазе две произвољне константе  $a$  и  $b$ , н. пр.

$$F(x, y, a, b) = 0$$

и да између тих параметара постоји веза

$$\Phi(a, b) = 0$$

другу једначину под I. треба заменити са  $\frac{dF}{da} + \frac{dF}{db} \frac{db}{da} = 0$

или пошто је [из  $\Phi(a, b) = 0$ ]  $\frac{db}{da} = -\frac{\frac{d\Phi}{da}}{\frac{d\Phi}{db}}$  овом  $\frac{dF}{da} - \frac{dF}{db} \frac{\frac{d\Phi}{da}}{\frac{d\Phi}{db}} = 0$ ,

које опет можемо написати  $\frac{\frac{d\Phi}{da}}{\frac{dF}{da}} = \frac{\frac{d\Phi}{db}}{\frac{dF}{db}}$ .

Једначину анvelope добићемо, кад елиминујемо параметре  $a$  и  $b$  из једначина

$$\text{II) } F(x, y, a, b) = 0, \Phi(a, b) = 0 \text{ и } \frac{\frac{d\Phi}{da}}{\frac{dF}{da}} = \frac{\frac{d\Phi}{db}}{\frac{dF}{db}}$$

**114. Примери.**

1. *Пример.* Једна права константне дужине  $AB = c$  креће се њеним крајњим тачкама дуж координатних оса једне правоугле системе. Да се определи анvelope за све положаје, које та покретна права заузима.

Као општу једначину праве  $AB$ , за ма који њен положај, можемо узети

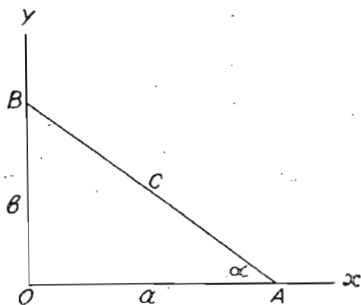
$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} = 1$$

или пошто је

$$a = c \cdot \cos \alpha, b = c \cdot \sin \alpha$$

$$\text{у виду } \frac{x}{\cos \alpha} + \frac{y}{\sin \alpha} = c.$$

Према овоме можемо овај задатак да решимо на два начина.



Сл. 37.

*Први начин.* Узмимо једначину праве у виду

$$\frac{x}{\cos \alpha} + \frac{y}{\sin \alpha} = c. \tag{I}$$

Параметар, који опредељује поједине положаје покретне праве то је угао  $\alpha$ . Једначину анvelope добићемо, кад елиминујемо угао  $\alpha$  из опште једначине I. Линија, чију анvelope тражимо и једначине  $\frac{dF}{d\alpha} = 0$ , а то је

$$\frac{x \sin \alpha}{\cos^2 \alpha} - \frac{y \cos \alpha}{\sin^2 \alpha} = 0 \text{ или } x^{\frac{1}{3}} \sin \alpha = y^{\frac{1}{3}} \cos \alpha. \tag{II}$$

Из ове последње једн. II налазимо  $x^{\frac{2}{3}} \sin^2 \alpha = y^{\frac{2}{3}} (1 - \sin^2 \alpha)$ , одакле

$$\sin^2 \alpha = \frac{y^{\frac{2}{3}}}{x^{\frac{2}{3}} + y^{\frac{2}{3}}}, \cos^2 \alpha = \frac{x^{\frac{2}{3}}}{x^{\frac{2}{3}} + y^{\frac{2}{3}}}$$

које, кад ставимо у једн. I, даје једначину анvelope

$$\left(\frac{x}{c}\right)^{\frac{2}{3}} + \left(\frac{y}{c}\right)^{\frac{2}{3}} = 1.$$

*Други начин.* Нека је

$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} = 1 \tag{III}$$

општа једначина покретне праве  $AB$ . Између параметара  $a$  и  $b$  постоји веза

$$a^2 + b^2 = c^2. \tag{IV}$$

Једначину анvelope налазимо, кад додамо овим двома једначинама још и трећу (в. једн. II у чл. 113.)

$$\frac{2a}{-x} = \frac{2b}{-y} \text{ или } \frac{a^2}{x} = \frac{b^2}{y}, \tag{V}$$

коју добијамо на основу тога, што је овде

$$\frac{d\Phi}{da} = 2a, \frac{d\Phi}{db} = 2b, \frac{dF}{da} = -\frac{x}{a^2}, \frac{dF}{db} = -\frac{y}{b^2}.$$

Из III следује  $b = \frac{ay}{a-x}$ , а из V опет  $b = a \frac{y^{\frac{1}{3}}}{x^{\frac{1}{3}}}$ , које једно са другим

упоређено даје

$$a = x^{\frac{1}{3}} (x^{\frac{2}{3}} + y^{\frac{2}{3}}), b = y^{\frac{1}{3}} (x^{\frac{2}{3}} + y^{\frac{2}{3}}).$$

Заменом ових вредности у IV произилази једначина анvelope, коју смо горе већ нашли.

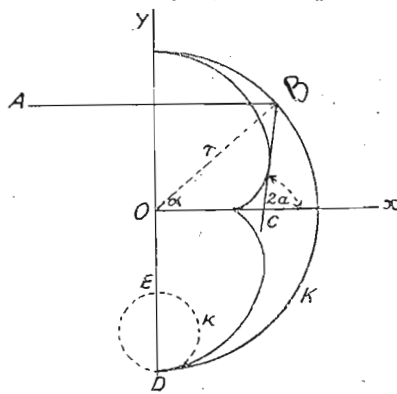
2. *Пример.* Од најлепших примена теорије анvelope имамо у Оптици. Замислимо ма какву криву линију на коју падају светлосни зраци, било да су они међусобом паралелни (да долазе из бесконачне даљине, као што је приближно случај код сунчаних зракова) или да дивергирају из једне светлеће тачке. Ми знамо, да се уопште у таквоме случају један део зракова одбија, а други део прелама. Закони, по којима једно и друго бива, познати су. Код рефлексије имамо, да је угао одбијања раван углу упадања, а код рефракције стоје синус углава упадања и преламања у сталној размери, која једино зависи од сре-



дине из које зрак долази и средине у коју он улази. Како код одбивених, тако и код преломљених зракова имамо дакле један непрекидан низ правих линија, у коме поједине праве следују једном и истом закону. Линија, коју образују тачке, у којима се постојно две и две од тих правих секу, зове се *жижна линија* (Caustica). Према реченом следује, да жижне линије постају на два начина: услед одбијања (Catacausticae) и услед преламања (Diausticae). Са геометрискога гледишта жижне линије нису ништа друго до анVELOпа одбијених односно преломљених зракова.

Први, који је обратио пажњу на ову врсту линија, јесте холандски физичар Christian Huyghens (1629—1695). Он је разматрао случај, да светлосни зраци упадају на један полукруг. Тај рад Huyghens-ов, који датра већ од год. 1678., штампан је у његовом делу *Traité de la Lumière* год. 1690. Jakob Bernoulli, који се врло много бавио проучавањем ове врсте линија, дао им је јасна Catacaustica и Diaustica.

Нека је  $K$  један полукруг, на који у правцу  $AB$  падају светлосни зраци. Из Физике знамо, да се упадајући зрак  $AB$  одбија тако, да је  $\sphericalangle OBC = \sphericalangle ABO$ , пошто је нормала у упадној тачки  $B$  полупречник  $r$ . Определимо анVELOпу одбивених зракова  $BC$ .



Сл. 38.

Узмимо почетак координата у средину полукруга,  $x$ -осу у правцу упадајућих зракова.

Означимо са  $\alpha$  унадни угао, са  $x_1, y_1$ , координате тачке  $B$ . Једначина одбивеног зрака  $BC$  гласи онда

$$y - y_1 = (x - x_1) \operatorname{tg} 2\alpha$$

или

$$(y - y_1) \cos 2\alpha = (x - x_1) \sin 2\alpha.$$

Ако ставимо овде  $x_1 = r \cos \alpha$ ,  $y_1 = r \sin \alpha$  добићемо

$$x \sin 2\alpha - y \cos 2\alpha = r (\sin 2\alpha \cos \alpha - \cos 2\alpha \sin \alpha)$$

или простије

I) 
$$x \sin 2\alpha - y \cos 2\alpha = r \sin \alpha.$$

Ово је, дакле, општа једначина свију одбивених зракова. Њихову анVELOпу добићемо, кад елиминујемо (променљиви) угао  $\alpha$  из I и једначине  $\frac{dF}{d\alpha} = 0$ , а т. ј.

II) 
$$x \cos 2\alpha + y \sin 2\alpha = \frac{r}{2} \cos \alpha.$$

Помножимо I са  $\sin 2\alpha$ , а II са  $\cos 2\alpha$  и саберимо, па ћемо добити

$$x = r (\sin \alpha \sin 2\alpha + \frac{1}{2} \cos \alpha \cos 2\alpha) = r (2 \sin^2 \alpha \cos \alpha + \frac{1}{2} \cos \alpha \cos 2\alpha) = \frac{r}{2} (4 \sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha) \cos \alpha$$

или краће

$$x = \frac{r}{2} \cos \alpha (1 + 2 \sin^2 \alpha).$$

Помножимо сада I са  $-\cos 2\alpha$ , а II са  $\sin 2\alpha$  и саберимо те добићемо једначине. Резултат је

$$y = r \left( \frac{1}{2} \cos \alpha \sin 2\alpha - \sin \alpha \cos 2\alpha \right) =$$

$$r (\sin \alpha \cos^2 \alpha - \sin \alpha \cos 2\alpha) = r \sin \alpha [\cos^2 \alpha - (\cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha)]$$

$$y = r \sin^3 \alpha.$$

Одавде следује  $\sin^2 \alpha = \left(\frac{y}{r}\right)^{\frac{2}{3}}$ , дакле  $\cos \alpha = \frac{\sqrt{r^{\frac{2}{3}} - y^{\frac{2}{3}}}}{r^{\frac{1}{3}}}$ , које кад ставимо у израз за  $x$  налазимо

$$x = \frac{r}{2} \frac{\sqrt{r^{\frac{2}{3}} - y^{\frac{2}{3}}}}{r^{\frac{1}{3}}} \left[ 1 + 2 \left(\frac{y}{r}\right)^{\frac{2}{3}} \right], \text{ одакле}$$

$$2x = \sqrt{r^{\frac{2}{3}} - y^{\frac{2}{3}}} \left[ r^{\frac{2}{3}} + 2y^{\frac{2}{3}} \right]$$

$$4x^2 = \left(r^{\frac{2}{3}} - y^{\frac{2}{3}}\right) \left(r^{\frac{4}{3}} + 4r^{\frac{2}{3}}y^{\frac{2}{3}} + 4y^{\frac{4}{3}}\right) \text{ или најзад}$$

$$[4(x^2 + y^2) - r^2]^2 = 27 r^4 y^2$$

као једначина анVELOпе рефлектованих зракова.

Из једначине анVELOпе могли бисмо уверити се да је, у овоме случају, жижна линија епциклоида, која постаје, кад пустимо, да се котрља круг  $k$  са полупречником  $\frac{r}{4}$  по унутрашњој страни задатог круга  $K$ .

Као други пример једне жижне линије поменуемо кардионду. Она постаје, кад замислимо светлосне зраке да полазе из једне тачке истог круга, који их одбија. Пречник  $a$  круга  $AA_1O$  (в. сл. 30 чл. 107.), који служи за конструкцију кардионде он је у овоме случају  $= \frac{1}{3}$  пречника круга  $K$ , који одбија зраке.

Трећи интересан пример даје нам случај, кад зраци упадају на издубљену (конкавну) страну једне прости циклоиде и то паралелно са  $y$ -осом (в. сл. 27). Жижна линија је такође проста циклоида. Њу добијамо, кад пустимо, да се дуж  $x$ -осе, а почев од тачке  $O$ , котрља круг са полупречником  $\frac{a}{2}$ . Основица жижне линије је дакле  $\frac{1}{2}$  основице задате циклоиде, т. ј.  $= OD$ .

#### 4. Пројекционе линије.

115. Једначина пројекционе линије. — Геометриско место пројекција једне сталне тачке на све могуће тангенте једне задате линије назваћемо *пројекционом линијом* оне задате линије.

Нека је

$$F(x, y) = 0 \tag{I}$$

једначина задате линије  $P_1 P_2 P_3 \dots$ . Координате сталне тачке  $A$  означимо са  $a$  и  $b$ .

Једначина дирке у тачци  $P_1(x_1, y_1)$  на задату линију I јесте

$$\text{II)} \quad y - y_1 = \frac{dy_1}{dx_1}(x - x_1),$$

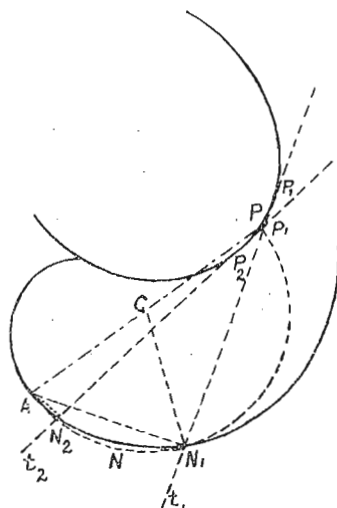
а једначина нормале из тачке  $A$  на тангенту

$$\text{III)} \quad y - b = -\frac{dx_1}{dy_1}(x - a).$$

Једначину пројекционе линије добићемо, кад елиминирамо  $x_1$  и  $y_1$  из једначина I, II и III, пошто у првој заменимо текуће координате  $x$ ,  $y$  координатама  $x_1, y_1$  додирне тачке, дакле из једначина

$$F(x_1, y_1) = 0, \quad y - y_1 = \frac{dy_1}{dx_1}(x - x_1), \quad y - b = -\frac{dx_1}{dy_1}(x - a).$$

Нека су  $t_1$  и  $t_2$  дирке у тачкама  $P_1$  и  $P_2$  на задату линију,  $N_1$  и  $N_2$  пројекције сталне тачке  $A$  на  $t_1$  и  $t_2$ . Означимо са  $P$  тачку пресека тангената  $t_1$  и  $t_2$  опишимо из средине од  $AP$  са полупречником  $\frac{AP}{2}$  круг. Тај круг пролазиће и кроз тачке  $N_1$  и  $N_2$ . У колико се буду тачке  $P_1$  и  $P_2$ , односно дирке  $t_1$  и  $t_2$ , приближавале једна другој у толико ће и пресечна тачка  $P$  више приближавати се извесној тачци  $P$  на задатој линији, а исто тако и сечица  $N_1 N_2$  пројекционе линије тежити све више положају дирке у извесној тачци  $N$  пројекционе линије. Одавде закључујемо, да је тангента пројекционе линије у тачци  $N$  у исто време и тангента круга, што пролази кроз сталну тачку  $A$ , тачку  $N$  и овој одговарајућу тачку  $P$  на задатој линији.



Сл. 39.

Није тешко увидети на који начин ово последње може да нам послужи да конструишемо тангенту или нормалу пројекционе линије, кад нам је позната конструкција тангенте или нормале код задате линије.

Последњи резултат могли би и овако да формулишемо: нормала пројекционе линије у извесној тачци  $N$  пролази кроз средиште  $S$  круга, што је описан над дужи, која спаја сталну тачку  $A$  са (тачци  $N$  одговарајућом) тачком  $P$ .

### 116. Примери.

1. *Пример.* Пројекциона линија круга  $x^2 + y^2 = r^2$ .

Замислимо, да стална тачка  $A$  лежи на  $x$ -оси у одстојању  $OA = a$  од средишта круга.

Једначине из којих треба да елиминирамо  $x_1$  и  $y_1$  јесу

$$\text{једначина круга за } x = x_1, y = y_1: \quad x_1^2 + y_1^2 = r^2, \quad \text{I}$$

$$\text{једначина тангенте у тачци } x_1, y_1: \quad xx_1 + yy_1 = r^2, \quad \text{II}$$

$$\text{и једначина нормале из } A \text{ на дирку:} \quad y = \frac{y_1}{x_1}(x - a). \quad \text{III}$$

Из III следује  $y_1 = \frac{yx_1}{x - a}$ , које кад ставимо у II, даје  $(x + \frac{y^2}{x - a})x_1 = r^2$ , одакле

$$x_1 = \frac{(x - a)r^2}{x^2 + y^2 - ax}$$

и према томе, а на основу III),

$$y_1 = \frac{y r^2}{x^2 + y^2 - ax}.$$

Ако заменимо ове вредности за  $x_1$  и  $y_1$  у једн. I добићемо

$$(x^2 + y^2 - ax)^2 = [(x - a)^2 + y^2] r^2.$$

Ово је једначина Паскалове линије. У случају, да тачка  $A$  лежи на периферији задатог круга пројекциона линија је кардиоида. (Види сл. 30 у чл. 107.)

2. *Пример.* Пројекциона линија елипсе  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ , узев сталну тачку  $A$  у средишту елипсе.

Једначине гласе у овоме случају: једначина елипсе за  $x = x_1, y = y_1$ :

$$\frac{x_1^2}{a^2} + \frac{y_1^2}{b^2} = 1, \quad \text{I}$$

$$\text{једначина тангенте у тачци } x_1, y_1: \quad \frac{xx_1}{a^2} + \frac{yy_1}{b^2} = 1, \quad \text{II}$$

$$\text{једначина нормале из средишта на дирку:} \quad y = \frac{a^2 y_1}{b^2 x_1} x. \quad \text{III}$$

Из III) налазимо  $y_1 = \frac{b^2 y}{a^2 x} x_1$ , а из II)  $y_1 = \frac{b^2}{y} - \frac{b^2 x}{a^2 y} x_1$ , које, једно са другим упоређено, даје

$$x_1 = \frac{a^2 x}{x^2 + y^2}, \quad y_1 = \frac{b^2 y}{x^2 + y^2}.$$

Ако ставимо ове вредности у једн. I добићемо

$$a^2 x^2 + b^2 y^2 = (x^2 + y^2)^2.$$

У поларним координатама ( $x = \rho \cos \varphi, y = \rho \sin \varphi$ ) имамо  $\rho^2 = a^2 \cos^2 \varphi + b^2 \sin^2 \varphi$  или, ако ставимо  $\frac{a^2 - b^2}{a^2} = \epsilon^2$ , простије

$$\rho^2 = a^2 (1 - \epsilon^2 \sin^2 \varphi).$$

На основу једначине, коју смо нашли за пројекциону линију, није тешко извести закључке о изгледу ове линије.

Ако узмемо сталну тачку  $A$  у једној од елиптичних жижка добићемо за пројекциону линију круг описан из средишта елипсе полупречником  $a$  (великом полуосом).

3. *Пример.* Пројекциона линија хиперболе  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$ , узев сталну тачку  $A$  у средишту хиперболе. Једначине јесу у овом случају

једначине хиперболе за  $x = x_1, y = y_1$ :

$$I) \quad \frac{x_1^2}{a^2} - \frac{y_1^2}{b^2} = 1,$$

једначина тангенте у тачци  $x_1, y_1$ :

$$II) \quad \frac{xx_1}{a^2} - \frac{yy_1}{b^2} = 1,$$

једначина нормале из средишта на директу:

$$III) \quad y = -\frac{a^2}{b^2} \frac{y_1}{x_1} x.$$

Из III следује  $y_1 = -\frac{b^2}{a^2} \frac{y}{x} x_1$ , а из II  $y_1 = \frac{b^2}{a^2} \frac{x}{y} x_1 - \frac{b^2}{y}$ , одакле, кад упоредимо те две вредности,

$$x_1 = \frac{a^2 x}{x^2 + y^2}, \quad y_1 = -\frac{b^2 y}{x^2 + y^2},$$

које, опет, кад ставимо у I, даје једначину пројекционе линије

$$a^2 x^2 - b^2 y^2 = (x^2 + y^2)^2$$

или у поларним координатама ( $x = \rho \cos \varphi, y = \rho \sin \varphi$ )

$$\rho^2 = a^2 (1 - \epsilon^2 \sin^2 \varphi),$$

где је

$$\epsilon^2 = \frac{a^2 + b^2}{a^2}.$$

Кад равнострано хиперболе (т. ј. за  $a = b$ ) пројекциона линија је лемни-скага:

$$a^2 (x^2 - y^2) = (x^2 + y^2)^2 \quad \text{или} \quad \rho^2 = a^2 \cos 2\varphi$$

(в. 7. пример чл. 107.).

Ако узмемо тачку  $A$  у једној од жижа хиперболе пројекциона линија претвара се у круг описан из средишта хиперболе полусом  $a$ .

4. *Пример.* Пројекциона линија параболе  $y^2 = 2px$ , узев тачку  $A$  у темену параболе. Овде су једначине, из којих налазимо једначину пројекционе линије (в. чл. 115.)

једначина параболе за  $x = x_1, y = y_1$ :

$$I) \quad y_1^2 = 2px_1,$$

једначина тангенте у тачци  $x_1, y_1$ :

$$II) \quad y y_1 = p(x + x_1),$$

једначина нормале из темена на директу:

$$III) \quad y = -\frac{y_1}{p} x.$$

Из III следује

$$y_1 = -\frac{py}{x},$$

које, стављено у I, даје

$$x_1 = \frac{py^2}{2x^2}.$$

Ако заменимо ове вредности за  $x_1$  и  $y_1$  у једн. II добићемо једначину пројекционе линије

$$py^2 = -2x(x^2 + y^2) \quad \text{или} \quad -x^2 = y^2 \left( \frac{p}{2} + x \right).$$

У поларним координатама ( $x = \rho \cos \varphi, y = \rho \sin \varphi$ ) имамо

$$\rho = -\frac{p \sin^2 \varphi}{2 \cos \varphi}.$$

Тако је уверити се, да је пројекциона линија цицонда. Овде је положан правац  $x$ -осе противан ономе у сл. 35 чл. 110. Према томе, а и на основу саме једначине, коју смо нашли, лако је уверити се, да је директриса параболе асимптота пројекционе линије (цицонде).

Узмемо тачку  $A$  у пресеку директрисе и  $x$ -осе. Координате тачке  $A$  јесу онда  $x = -\frac{p}{2}, y = 0$ , а једначине, из којих добијамо једначину пројекционе линије (в. чл. 115.) јесу:

$$y_1^2 = 2px_1, \quad yy_1 = p(x + x_1), \quad y = -\frac{y_1}{p} \left( x + \frac{p}{2} \right).$$

Из последње једначине следује

$$y_1 = -\frac{py}{x + \frac{p}{2}},$$

које, кад ставимо у прву, даје

$$x_1 = \frac{py^2}{2 \left( x + \frac{p}{2} \right)^2}$$

и заменимо обе те вредности у другу једначину налазимо

$$x + \frac{y^2}{x + \frac{p}{2}} + \frac{py^2}{2 \left( x + \frac{p}{2} \right)^2} = 0.$$

Овој једначини даћемо знатно простији вид, кад ставимо почетак координата у тачку  $A$ , т. ј. ставимо  $x = X - \frac{p}{2}, y = Y$ .

Једначина пројекционе линије гласи сада

$$X(X^2 + Y^2) - \frac{p}{2}(X^2 - Y^2) = 0,$$

а ово је једначина праве строфонде.

Положај ове строфонде (као пројекционе линије) насрам параболе можемо замислити помоћу сл. 34. чл. 110.), кад узмемо, да је  $x$ -оса главна оса,  $y$ -оса директриса, а тачка  $A$  теме параболе (дакле  $a = OA = \frac{p}{2}$ ).

Ако узмемо тачку, коју пројектујемо у жижи параболе, онда је пројекциона линија тангента параболе у њеном темену.

## 5. Тангенциалне координате.

**117. Начело дуалности.** — Линије, и сасвим опште ма какве геометриске фигуре у равни, можемо замислити као геометриско место положаја, које извесан покретан облик поступно заузима. Најпростији облици у равни то су тачка и права линија. Према томе можемо постанак једне геометриске фигуре у равни сматрати као резултат кретања тачке или праве. На овоме двојаком начину стварања фигура основано је начело *дуалности* или *реципрочности* у Геометрији. Две фигуре, које постају на једнак начин, али услед кретања разних елемената, т. ј. две фигуре, од којих једна произилази кретањем тачке, а друга кретањем праве, зовемо дуалним или реципрочним. Свакој теорему и свакоме својству једне фигуре одговара слична теорема и слично својство реципрочне фигуре, тако да из својстава једне можемо извести својства дуалне фигуре, кад само променимо речи „тачка“ и „права“ узајамно. Н. пр.

Две тачке одређују једну праву линију или:

Кроз две тачке пролази само једна права.

Три тачке одређују три праве или:

Кроз три тачке пролазе три праве.

Фигуру, коју образују три тачке зовемо *троуглом*.

Две праве одређују једну тачку или:

Две праве секу се само у једној тачки.

Три праве одређују три тачке или:

Три праве секу се у три тачке.

Фигуру, коју образују три праве зовемо *тространом*.

Ако у једној фигури леже три тачке на једној истој правој, онда у дуалној фигури пролазе оне три праве, што одговарају овим тачкама, кроз једну исту тачку и то ону што одговара правој на којој се налазе поменуће три тачке у првој фигури.

Итд. итд.<sup>1)</sup>

**118. Тангенциалне координате.** — Према горе изреченоме начелу дуалности о постајању фигура можемо криве линије сматрати или као путање једне покретне тачке или, пак, као анвелопе једне праве, која поступно мења положај.

Из овог двојаког начина схватања произилазе и две врсте координата.

Узев тачку за основац облик, из којег замисљамо остале да постају, долазимо природно до оних координата са којима смо се до сада

<sup>1)</sup> Најбољи пример дуалности имамо у теорији пола и поларе и код реципрочно поларних фигура.

искључиво бавили и које се опште зову *координате тачке*. Но, ако узмемо праву за елемент, добићемо нову врсту координата, такозване *координате праве*.

Општу једначину једне праве линије можемо написати

$$x\xi + y\eta = 1. \quad (I)$$

Овде су  $x$  и  $y$  текуће координате тачке, а  $\xi$  и  $\eta$  извесне количине (параметри), које одређују положај праве. Њихов значај нам је познат: то су реципрочне вредности одсечака, које права чини на координатним осама. Пошто свакоме спрегу вредности параметара  $\xi$  и  $\eta$  одговара једна извесна права, а и обрнуто свакој правој извесан спрег вредности  $\xi$  и  $\eta$ , то је појмљиво, да нам ове количине могу послужити као координате праве линије. Количине  $\xi$ ,  $\eta$  зовемо *тангенциалним координатама* праве.

Узмимо ма какву једначину

$$\Phi(\eta, \xi) = 0 \text{ или } \eta = \varphi(\xi) \quad (II)$$

на основу које свакој вредности координате  $\xi$  припада једна или више одређених вредности координате  $\eta$ . У тој једначини је, дакле, формулисан закон, по коме се једна права креће. Једначина II, као аналитички израз за све положаје, које једна на извесан начин покретна права може заузети, представља анвелопу покретне праве. Другим речима једначина II опредељује извесну криву линију помоћу њених тангената, представља је, дакле, у тангенциалним координатама.<sup>1)</sup>

Једначину II можемо назвати *тангентном једначином* извесне криве линије. Једначина I јесте једначина једне од њених тангената у обичним координатама и то једначина тангенте, чије су тангенциалне координате  $\xi$  и  $\eta$ .

Из сличности овога разматрања с оним у чл. 113. лако је закључити како се има да поступи при претварању тангентне једначине  $\Phi(\xi, \eta) = 0$  у обичне координате  $x, y$ .

Имајући на уму, да су параметри  $a$  и  $b$  (у чл. 113.) овде означени са  $\xi$  и  $\eta$  (тангенциалне координате), да

$$\begin{aligned} \text{једначину } L(x, y, a, b) = 0 & \text{ заступа једначина } x\xi + y\eta = 1, \\ \text{једначину } \Phi(a, b) = 0 & \text{ заступа једначина } \Phi(\xi, \eta) = 0 \end{aligned}$$

<sup>1)</sup> Тако у првоме примеру чл. 114. разматрали смо праву  $\frac{x}{a} + \frac{y}{b} = 1$ , која мења положај под условом, да је  $a^2 + b^2 = c^2$ . Пошто је у овоме случају  $\xi = \frac{1}{a}, \eta = \frac{1}{b}$ , то је, дакле, једначина анвелопе (покретне праве) у тангенциалним координатама  $\frac{1}{\xi^2} + \frac{1}{\eta^2} = c^2$ .

и према томе дакле једначину

$$\frac{\frac{d\Phi}{da}}{\frac{dF}{da}} = \frac{\frac{d\Phi}{db}}{\frac{dF}{db}} \text{ ова } \frac{\frac{d\Phi}{d\xi}}{x} = \frac{\frac{d\Phi}{d\eta}}{y},$$

имамо место оних једн. у чл. 113, које су нам служиле, да одредимо анVELOпу једне задате линије, сада ове једначине

$$x\xi + y\eta = 1, \quad \Phi(\xi, \eta) = 0 \text{ и } \frac{\frac{d\Phi}{d\xi}}{x} = \frac{\frac{d\Phi}{d\eta}}{y}.$$

помоћу којих, кад елиминујемо  $\xi$  и  $\eta$ , добијамо једначину линије II у обичним (Декартовим) координатама  $x, y$ .

**119. Дуалне теореме за обичне и тангенцијалне координате.** —

Степен једначине

$$F(x, y) = 0$$

одређује *степен* линије, а то је највећи број тачака, у којима једна права може сећи ту линију.

*Доказ.* Нека је

$$Ax + By + C = 0$$

једначина праве. Сваки спрег координата  $x, y$ , који задовољава обе једначине

$$Ax + By + C = 0 \\ F(x, y) = 0$$

даје једну тачку пресека праве и задате линије. Број оваквих спрегова (па дакле и пресечних тачака) раван је степену једначине задате линије.

На основу тога што је линија  $k$ -тога степена  $k(k-1)$  класе (в. чл. 103. 1. Примедбу) следује, да је за линију  $k$ -тога степена њена тангенцијална једначина  $k(k-1)$  степена. Према томе је тангенцијална једначина линије другог степена ( $k=2$ ) такође другог степена. И обрнуто: тангенцијална једначина другог степена представља линију другог степена.

Степен једначине

$$\Phi(\xi, \eta) = 0$$

одређује *класу* линије, а то је највећи број тангената, које се из једне тачке могу повући на ту линију.

*Доказ.* Нека су

$$a \text{ и } b$$

обичне координате једне тачке. Сваки спрег координата  $\xi, \eta$ , који задовољава обе једначине

$$a\xi + b\eta = 1 \\ \Phi(\xi, \eta) = 0$$

даје једну тангенту што пролази кроз тачку  $a, b$ . Број оваквих спрегова (па дакле и тангената) раван је степену једначине задате линије.

Тангенцијална једначина првога степена, н. пр.

$$A\xi + B\eta + C = 0$$

представља једну тачку. Ако доведемо ову једначину на вид једначине I у чл. 118., т. ј. напишемо је  $-\frac{A}{C}\xi - \frac{B}{C}\eta = 1$  наћићемо, да је  $x = -\frac{A}{C}, y = -\frac{B}{C}$ , а то су координате једне тачке. Ову тачку  $x = -\frac{A}{C}, y = -\frac{B}{C}$  можемо сматрати као анVELOпу свију правих линија што пролази кроз њу.

И обрнуто: тангенцијалну једначину једне тачке, чије су обичне координате  $x = a$  и  $y = b$ , добићемо, кад изразимо да права  $x\xi + y\eta = 1$  пролази кроз њу. Једначина те тачке гласи дакле  $a\xi + b\eta = 1$ .

Правна, чије су координате  $\xi$  и 0, једначина

$$x\xi = 1 \text{ или } x = \frac{1}{\xi},$$

јесте // са  $y$ -осом.

Правна, чије су координате 0 и  $\eta$ , једначина

$$y\eta = 1 \text{ или } y = \frac{1}{\eta},$$

јесте // са  $x$ -осом.

Правна, чије су координате 0 и 0, једначина

$$0 \cdot x + 0 \cdot y = 1 \text{ или } 0 = \text{Const.}$$

лежи у бесконачној даљини. То следује из тога што су координатни одсечци  $\frac{1}{\xi} = \infty$  и  $\frac{1}{\eta} = \infty$ .

Растојање двеју тачака  $x_1, y_1$  и  $x_2, y_2$  јесте

$$d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}.$$

Тачка, чија је једначина  $a\xi = 1$ , дакле координате

$$x = a, y = 0,$$

лежи на  $x$ -оси.

Тачка, чија је једначина  $b\eta = 1$ , дакле координате

$$x = 0, y = b,$$

лежи на  $y$ -оси.

Тачка, чија је једначина  $0 = \text{Const.}$  или  $0 \cdot \xi + 0 \cdot \eta = 1$ , дакле координате

$$x = 0, y = 0,$$

лежи у почетку координата.

Растојање двеју тачака

$$a_1\xi + b_1\eta + c_1 = 0 \text{ и}$$

$$a_2\xi + b_2\eta + c_2 = 0$$

јесте

$$d = \sqrt{\left(\frac{a_1}{c_1} - \frac{a_2}{c_2}\right)^2 + \left(\frac{b_1}{c_1} - \frac{b_2}{c_2}\right)^2} \\ = \frac{\sqrt{(a_1c_2 - a_2c_1)^2 + (b_1c_2 - b_2c_1)^2}}{c_1c_2}.$$

*Доказ.* Декартове координате задатих тачака јесу  $x_1 = -\frac{a_1}{c_1}$ ,  $y_1 = -\frac{b_1}{c_1}$  и  $x_2 = -\frac{a_2}{c_2}$ ,  $y_2 = -\frac{b_2}{c_2}$ , одакле, на основу обрасца на левој страни, налазимо вредност за  $d$  у тангенцијалним координатама.

Општа једначина праве, која пролази кроз једну задату тачку  $x_1, y_1$ , гласи

$$y - y_1 = m(x - x_1).$$

Константа  $m$  је произвољна и услед тога има оваквих правих безбројно много.

Једначина праве, која пролази кроз две задате тачке  $x_1, y_1$  и  $x_2, y_2$ , гласи

$$y - y_1 = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} (x - x_1).$$

Као што видимо права је потпуно одређена.

Одстојање тачке  $x_1, y_1$  од праве  $Ax + By + C = 0$  јесте

$$d = \frac{Ax_1 + By_1 + C}{\sqrt{A^2 + B^2}}.$$

Општа једначина тачке, која лежи на једној задатој правој  $\xi_1, \eta_1$ , гласи

$$\eta - \eta_1 = \mu(\xi - \xi_1).$$

Услед тога што је константа  $\mu$  произвољна има оваквих тачака безбројно много.

Једначина тачке, у којој се две задате праве  $\xi_1, \eta_1$  и  $\xi_2, \eta_2$  секу, гласи

$$\eta - \eta_1 = \frac{\eta_2 - \eta_1}{\xi_2 - \xi_1} (\xi - \xi_1).$$

Као што видимо тачка је потпуно одређена.

Одстојање праве  $\xi_1, \eta_1$  од тачке  $a\xi + b\eta + c = 0$  јесте

$$d = \frac{\frac{a}{c}\xi_1 + \frac{b}{c}\eta_1 + 1}{\sqrt{\xi_1^2 + \eta_1^2}} = \frac{a\xi_1 + b\eta_1 + c}{c\sqrt{\xi_1^2 + \eta_1^2}}.$$

*Доказ.* У Декартовим координатама јесте једначина задате праве  $\xi_1 x + \eta_1 y - 1 = 0$  (дакле  $A = \xi_1$ ,  $B = \eta_1$ ,  $C = -1$ ), а координате задате тачке  $x_1 = -\frac{a}{c}$ ,  $y = -\frac{b}{c}$ , које кад ставимо у образац на левој страни налазимо горњу вредност за  $d$  у тангенцијалним координатама.

Једначина круга са полупречником  $r$  и средиштем у тачци  $a, b$  гласи

$$(x - a)^2 + (y - b)^2 = r^2.$$

До ове једначине долазимо узев круг као геометриско место за све тачке  $x, y$ , које леже у сталноме одстојању  $r$  од извесне сталне тачке  $a, b$ .

На основу ове дефиниције круга добијамо његову једначину непосредно из горњег обрасца за растојање двеју тачака, кад замислимо, да је једна од њих стална, а друга покретна и ставимо њихово растојање  $= r$  (константно).

Једначина сечице, која пролази кроз две тачке  $x_1, y_1$  и  $x_2, y_2$  једне извесне криве линије гласи

$$y - y_1 = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} (x - x_1).$$

При бесконачном приближавању пресечних тачака сечица прелази у положај тангенте у тачци  $x_1, y_1$  и њена једначина добија (услед тога што је

$$\lim_{x_2 \rightarrow x_1} \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \frac{dy_1}{dx_1} \text{ овај вид}$$

$$y - y_1 = \frac{dy_1}{dx_1} (x - x_1)$$

или

$$(x - x_1) \frac{dF}{dx_1} + (y - y_1) \frac{dF}{dy_1} = 0$$

према томе, да ли је једначина криве линије

$$y = f(x) \text{ или } F(x, y) = 0.$$

Једначина круга са полупречником  $r$  и средиштем у тачци  $a\xi + b\eta + c = 0$  гласи

$$\frac{(a\xi + b\eta + c)^2}{c^2(\xi^2 + \eta^2)} = r^2,$$

које се простије може написати и овако

$$(A\xi + B\eta + C)^2 = \xi^2 + \eta^2.$$

Ову једначину добијамо, кад узмемо круг као анвелопу правих  $\xi, \eta$ , које леже у подједнаком одстојању  $r$  од извесне сталне тачке  $a\xi + b\eta + c = 0$ .

Према оваквој дефиницији круга његова једначина следује непосредно из претходећег задатка, кад предпоставимо, да је права покретна и да њено одстојање од сталне тачке остаје константно ( $= r$ ).

Једначина пресечне тачке двеју тангената  $\xi_1, \eta_1$  и  $\xi_2, \eta_2$  једне извесне криве линије гласи

$$\eta - \eta_1 = \frac{\eta_2 - \eta_1}{\xi_2 - \xi_1} (\xi - \xi_1).$$

При бесконачном приближавању тангената њихова тачка пресека пада на додирну тачку дирке  $\xi_1, \eta_1$  и њена (т. ј. додирне тачке) једначина добија (услед тога што је

$$\lim_{\xi_2 \rightarrow \xi_1} \frac{\eta_2 - \eta_1}{\xi_2 - \xi_1} = \frac{d\eta_1}{d\xi_1} \text{ овај вид}$$

$$\eta - \eta_1 = \frac{d\eta_1}{d\xi_1} (\xi - \xi_1)$$

или

$$(\xi - \xi_1) \frac{d\Phi}{d\xi_1} + (\eta - \eta_1) \frac{d\Phi}{d\eta_1} = 0$$

према томе, да ли је једначина криве линије

$$\eta = \varphi(\xi) \text{ или } \Phi(\xi, \eta) = 0.$$

Две једначине

$F_1(x, y) = 0$  и  $F_2(x, y) = 0$   
узете заједно дају координате заједничких (пресечних) тачака линија  $F_1 = 0$  и  $F_2 = 0$ .

У случају, да су задате једначине првога степена (да представљају, дакле, две праве линије) њихов заједнички координатни спрег представља тачку пресека тих правих.

Општа једначина линије, која пролази кроз све заједничке тачке двеју задатих линија

$F_1(x, y) = 0$  и  $F_2(x, y) = 0$   
јесте

$$F_1(x, y) \pm \lambda F_2(x, y) = 0.$$

Из тога што је константа  $\lambda$  потпуно произвољна видимо, да оваквих линија има безбројно много.

У случају, да су задате једначине првога степена оне представљају праве, а трећа једначина представља праве које пролазе кроз пресек првих двеју.

Да бисмо испитали, да ли извесна тачка  $x_1, y_1$  лежи на линији  $F(x, y) = 0$  ми ћемо испитати, да ли је

$$F(x_1, y_1) = 0.$$

### 6. Конвексност и конкавност линија.

**120. Метода испитивања.** — Између координата  $x_1, y_1$  ма које тачке  $P_1$  једне задате линије постоји једначина те линије

$$y_1 = f(x_1),$$

а исто тако и између координата  $x_1 + \Delta x_1, y_1 + \Delta y_1$ , друге које тачка  $P_2$

$$y_1 + \Delta y_1 = f(x_1 + \Delta x_1).$$

Ово последње, развијено по Тајлор-овој формули, даје

$$y_1 + \Delta y_1 = f(x_1) + f'(x_1) \Delta x_1 + f''(x_1) \frac{\Delta x_1^2}{1.2} + \dots$$

или

$$y_1 + \Delta y_1 = P_2 Q_2 = y_1 + \frac{dy_1}{dx_1} \Delta x_1 + \frac{d^2 y_1}{dx_1^2} \frac{\Delta x_1^2}{1.2} + \dots$$

Две једначине

$\Phi_1(\xi, \eta) = 0$  и  $\Phi_2(\xi, \eta) = 0$   
узете заједно дају координате заједничких тангената линија  $\Phi_1 = 0$  и  $\Phi_2 = 0$ .

У случају, да су задате једначине првога степена (да представљају, дакле, две тачке) њихов заједнички координатни спрег представља праву, која спаја те две тачке.

Општа једначина линије, која има исте тангенте, које су заједничке двома задатим линијама

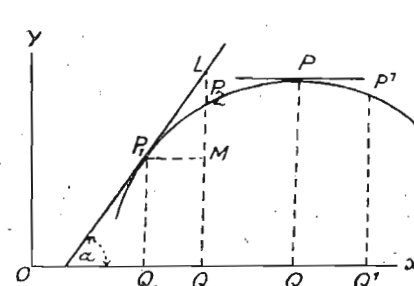
$\Phi_1(\xi, \eta) = 0$  и  $\Phi_2(\xi, \eta) = 0$   
јесте

$$\Phi_1(\xi, \eta) \pm \lambda \Phi_2(\xi, \eta) = 0$$

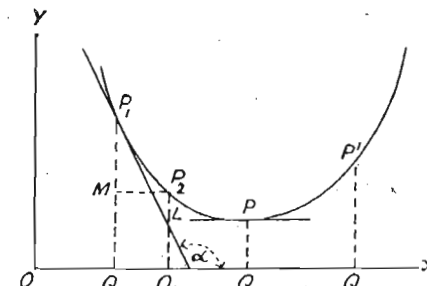
У случају, да су задате једначине првога степена, оне представљају тачке, а трећа једначина представља тачку на правој која спаја прве две.

Да бисмо испитали, да ли извесна права  $\xi_1, \eta_1$  додирује линију  $\Phi(\xi, \eta) = 0$  ми ћемо испитати, да ли је

$$\Phi(\xi_1, \eta_1) = 0.$$



Сл. 40.



Сл. 41.

Ако у једначини тангенте у тачци  $P_1$ , а то је  $y - y_1 = \frac{dy_1}{dx_1}(x - x_1)$ , ставимо  $x = x_1 + \Delta x_1$  добићемо за ординату тачке  $L$

$$LQ_2 = y_1 + \frac{dy_1}{dx_1} \Delta x_1.$$

На основу ове и горње вредности за  $P_2 Q_2$  налазимо:

$$P_2 Q_2 - LQ_2 = P_2 L = \frac{d^2 y_1}{dx_1^2} \frac{\Delta x_1^2}{1.2} + \dots$$

Ако узмемо, да је промена  $\Delta x_1 = Q_1 Q_2$  довољно мала, онда сваки члан у Тајлор-овом реду превазилази, по својој величини, збир свију следећих чланова. Из тога закључујемо, да је у изразу за  $P_2 Q_2 - LQ_2$  или  $P_2 L$  једино први члан на десној страни или управо (пошто је  $\frac{\Delta x_1^2}{1.2}$  битно положна величина) само  $\frac{d^2 y_1}{dx_1^2}$  меродавно по знак леве стране. Ако је дакле  $\frac{d^2 y_1}{dx_1^2} > 0$ , онда је  $P_2 Q_2 > LQ_2$ . То значи да су у близини тачке  $P_1$  ординате криве линије веће од (истим апсцисама) одговарајућих ордината тангенте линије у тачци  $P_1$ . У томе случају тангента линије лежи вазда између линије и  $x$ -осе; ми кажемо, да је линија *конвексна* или *иступчена* наспрам  $x$ -осе (в. сл. 41.). Напротив, ако је  $\frac{d^2 y_1}{dx_1^2} < 0$ , одакле  $P_2 Q_2 < LQ_2$ , т. ј. ако су ординате у близини тачке  $P_1$  мање од (истим апсцисама) одговарајућих ордината тангенте линије у тачци  $P_1$  линија лежи између њене тангенте и  $x$ -осе. Ми кажемо, у томе случају, да је линија *конкавна* или *издубљена* према  $x$ -оси (в. сл. 40.).

Ми смо претпоставили, да су ординате положне. У противноме случају горња карактеристика гласи овако: линија показује  $x$ -оси конвексну или конкавну страну према томе, да ли је  $\frac{d^2 y_1}{dx_1^2} < 0$ .

Према томе можемо да формулишемо наш резултат сасвим опште на овај начин: линија је конвексна или конкавна наспрам  $x$ -осе, према томе, да ли ордината и друга изводна имају једнак или противан знак.

Међутим треба имати на уму, да овај знак за конвексност и конкавност претпоставља, да је координатни угао оштар. У случају, да је координатни угао туп имали би само да променимо правац једне од координатних оса и на тај начин да претворимо тупоуглу систему у оштроуглу.

Даље ми смо предпоставили, да је, како пре, тако и после посматране тачке  $P_1$ ,  $\frac{d^2 y_1}{dx_1^2}$  истогa знака. Ако се, пак, деси да је пре тачке  $P_1$  друга изводна  $> 0$ , а после не  $< 0$ , онда је у самој тачци  $P_1$ ,  $\frac{d^2 y_1}{dx_1^2} = 0$ . Пролазећи кроз тачку  $P_1$  линија прелази, у таквом случају, из конвексности у конкавност или обрнуто из конкавности у конвексност. Таква тачка  $P_1$ , у којој линија мења смисао извијености, зове се *тачка прегипа*. Тачке прегипа једне криве линије налазимо дакле, кад одредимо оне вредности  $x$ -а и  $y$ -а, које чине  $\frac{d^2 y}{dx^2} = 0$  или  $= \infty$  и чине да та друга изводна, пролазећи кроз тачку  $P_1$  у исто време знак мења.

Сасвим опште, ако је у изразу

$$P_2 L = \frac{d^2 y_1}{dx_1^2} \frac{\Delta x_1^2}{1 \cdot 2} + \frac{d^3 y_1}{dx_1^3} \frac{\Delta x_1^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \dots + \frac{d^n y_1}{dx_1^n} \frac{\Delta x_1^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} + R$$

$$\frac{d^2 y_1}{dx_1^2} = \frac{d^3 y_1}{dx_1^3} = \dots = \frac{d^{n-1} y_1}{dx_1^{n-1}} = 0,$$

дакле

$$P_2 L = \frac{d^n y_1}{dx_1^n} \frac{\Delta x_1^n}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} + R,$$

онда имамо, да разликујемо ова два случаја.

1) Нека је  $n$  парно. Знак од  $P_2 L$  независан је од знака прираштаја  $\Delta x_1$ . То значи, да су у близини (лево и десно од) тачке  $P_1$  ординате линије или веће или мање од одговарајућих ордината тангенте у тачци  $P_1$ . Линија је, дакле, конвексна или конкавна (наспрам  $x$ -осе) према томе, да ли је  $\frac{d^n y_1}{dx_1^n} > 0$ .

2) Ако је  $n$  непарно. Знак од  $P_2 L$  зависи од знака прираштаја  $\Delta x_1$ . То значи, да, ако су пре (лево од) тачке  $P_1$ , ординате линије веће од одговарајућих ордината тангенте у тачци  $P_1$ , после (десно од) те тачке оне морају бити мање од ових последњих или обрнуто. У таквоме случају тангента у тачци  $P_1$  сече линију у тој тачци.  $P_1$  је тачка прегипа.

**121. Примери. —**

1. Пример. Синусна линија

$$y = \sin x.$$

На основу периодности синусне функције закључујемо, да се ова линија састоји из бесконачно много конгруентних делова, као што су  $J'' P'' J' P' O$ ,  $O P_1 J_1 P_2 J_2$  итд.

Све вредности, које ордината може имати, крећу се у границима  $-1$  и  $+1$ . Највећа вредност ординате је  $+1$  и то у тачкама  $P''$ ,  $P_1, P_3, \dots$ , а најмања  $-1$  у тачкама  $P', P_2, \dots$ . Тако и пр. почев од  $x = 0$ , па до  $x = \frac{\pi}{2}$  видимо, да је  $\frac{dy}{dx} = \cos x > 0$ , а то значи, да у томе размаку функција (ордината)  $y$  расте и пошто је за  $x = \frac{\pi}{2}$ ,  $\frac{dy}{dx} = 0$ , а  $\frac{d^2 y}{dx^2} = -\sin x$  одречно ( $= -1$ ) следује, да је у тачци  $P_1$  (т.ј. за  $x = \frac{\pi}{2}$ ) ордината у *Max.* ( $= +1$ ). Напротив почев од  $x = \frac{3\pi}{2}$ , па до  $x = \frac{3\pi}{2}$  закључујемо из тога што је  $\frac{dy}{dx} < 0$ , да функција опада и пошто је за  $x = \frac{3\pi}{2}$ ,  $\frac{d^2 y}{dx^2} > 0$  ( $-\sin \frac{3\pi}{2} = +1$ ), то значи, да је у тачци  $P_2$  (т.ј. за  $x = \frac{3\pi}{2}$ ) *y Min.* ( $= -1$ ).

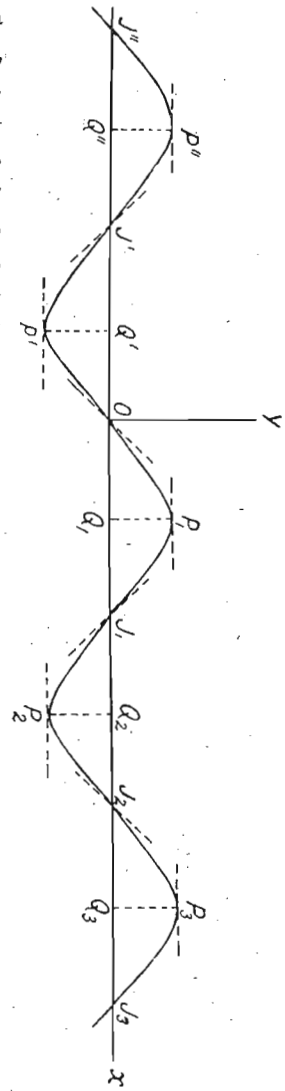
Из тога што је  $\frac{dy}{dx} = \cos x = \operatorname{tg} \alpha$  (ако означимо са  $\alpha$  угао, који дјерка чини са  $x$ -осом) чптамо, да је у тачкама  $P''$ ,  $P'$ ,  $P_1$ ,  $P_2$ ,  $P_3, \dots$  т.ј. за  $x = (2n + 1) \frac{\pi}{2}$  (где је  $n$  ма какав цео број) тангента паралелна са  $x$ -осом, док међутим у тачкама  $J''$ ,  $J'$ ,  $O$ ,  $J_1, J_2, \dots$ , т.ј. за  $x = 2n \cdot \frac{\pi}{2}$  она чини са  $x$ -осом најзменче угле од  $45^\circ$  и  $90^\circ + 45^\circ$ . На основу тога, што су  $y = \sin x$  и друга изводна  $\frac{d^2 y}{dx^2} = -\sin x$  вазда противног знака, закључујемо да је синусна линија свуда конкавна наспрам  $x$ -осе.

Најзад видимо, да су пресечне тачке линије са  $x$ -осом ( $J''$ ,  $J'$ ,  $O$ ,  $J_1, J_2, J_3, \dots$ ) тачке прегипа, пошто је у тимa тачкама друга изводна  $\frac{d^2 y}{dx^2} = 0$ , а у исто време и мења знак.

2. Пример. Тангентна линија

$$y = \operatorname{tg} x.$$

Периодност функције *tangens* показује нам, да се ова линија састоји из безбројно много конгруентних грана. Ордината може имати све могуће вредности од  $-\infty$ , па до  $+\infty$ . Свака грана простире се између двеју



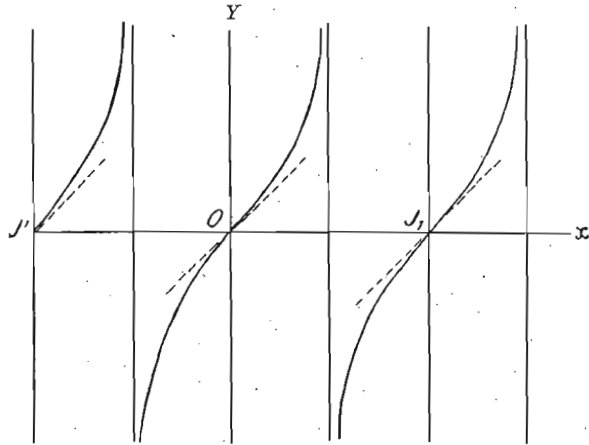
Сл. 42.



паралелних према  $y$ -оси, као н. пр. што су праве  $x = \frac{\pi}{2}$  и  $x = \frac{3\pi}{2}$ . Ове праве додирују асимптотно ( $y$ -бескoначности) поједиане гране тангентне линије и то свака права додирује две гране: једну у положеноме, а другу у одречноме правцу  $y$ -осе. О овоме ћемо се уверити, кад ставимо у

$$y = \operatorname{tg}\left(\frac{\pi}{2} - \Delta x\right) = \operatorname{cotg} \Delta x \quad \text{и} \quad y = \operatorname{tg}\left(\frac{\pi}{2} + \Delta x\right) = -\operatorname{cotg} \Delta x$$

$\Delta x = 0$ . Добићемо за  $x = \frac{\pi}{2}$  две вредности ординате  $y = \pm \infty$ . И тако исто за сваку вредност  $x = (2n+1)\frac{\pi}{2}$ .



Сл. 43.

Из прве изводне  $\frac{dy}{dx} = \frac{1}{\cos^2 x}$  закључујемо, да све гране (или управо њихове тангенте) у пресечној тачци са  $x$ -осом праве са  $x$ -осом угао од  $45^\circ$ , зато што је за  $x = 2n\frac{\pi}{2}$  (дакле  $y = 0$ )  $\frac{dy}{dx} = \operatorname{tg} \alpha = 1$ .

На основу тога што су  $y = \operatorname{tg} x = \frac{\sin x}{\cos x}$  и  $\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{2 \sin x}{\cos^3 x}$  једног истог знака за ма какву вредност  $x$ -а следује, да је линија свуда конвексна према  $x$ -оси.

Даље видимо, да је друга изводна  $\frac{d^2y}{dx^2} = 0$  за све оне вредности  $x$ -а, за које је  $\sin x = 0$ , а то су вредности  $x = 2n\frac{\pi}{2}$ . И пошто  $\frac{d^2y}{dx^2}$  пролазећи кроз нулу мења знак, следује, да су тачке  $J, O, J_1, \dots$ , у којима линија сече  $x$ -осу, тачке прегипа.

## 7. Додиривање кривих линија.

122. Појам додиривања. — Нека су

$$y = f(x) \quad \text{и} \quad y = \varphi(x)$$

једначине двеју задатих линија  $L_1$  и  $L_2$ .

Претпоставимо, да те две линије имају заједничку тачку  $P_0(x_0, y_0)$ .

Ако придамо апсциси  $x_0 = OQ_0$  прираштај  $\Delta x_0 = Q_0Q_1$ , добићемо за  $x_0 + \Delta x_0 = OQ_1$  две друге тачке: једну  $P_1$  на линији  $L_1$  и другу  $P_2$  на линији  $L_2$ .

Одговарајуће ординате јесу

$$P_1Q_1 = y_1 = f(x_0 + \Delta x_0) = f(x_0) + f'(x_0)\Delta x_0 + f''(x_0)\frac{\Delta x_0^2}{1 \cdot 2} + \dots$$

$$P_2Q_1 = y_2 = \varphi(x_0 + \Delta x_0) = \varphi(x_0) + \varphi'(x_0)\Delta x_0 + \varphi''(x_0)\frac{\Delta x_0^2}{1 \cdot 2} + \dots$$

одакле (с обзиром да је  $f(x_0) = \varphi(x_0) = P_0Q_0$ )

$$P_1P_2 = [f'(x_0) - \varphi'(x_0)]\Delta x_0 + [f''(x_0) - \varphi''(x_0)]\frac{\Delta x_0^2}{1 \cdot 2} + \dots$$

У случају, да линије  $L_1$  и  $L_2$  имају у тачци  $P_0$  и заједничку тангенту, т. ј. ако је поред

$$f(x_0) = \varphi(x_0) \quad \text{још и} \quad f'(x_0) = \varphi'(x_0),$$

онда је

$$P_1P_2 = [f''(x_0) - \varphi''(x_0)]\frac{\Delta x_0^2}{1 \cdot 2} + \dots$$

У оваквоме случају кажемо, да између линија  $L_1$  и  $L_2$  постоји додиривање првог реда или степена.

Ако је у тачци  $P_0$  двеју кривих линија поред  $f(x_0) = \varphi(x_0)$  још и  $f'(x_0) = \varphi'(x_0)$ ,  $f''(x_0) = \varphi''(x_0)$ , тако дакле, да је

$$P_1P_2 = [f'''(x_0) - \varphi'''(x_0)]\frac{\Delta x_0^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \dots$$

онда кажемо, да се линије у тачци  $P_0$  додирују у другоме реду.

Сасвим опште, ако је у заједничкој тачци  $P_0$ , т. ј. за исту апсцису  $x_0$  и једнаке ординате

$$f(x_0) = \varphi(x_0) \quad \text{још и} \quad f'(x_0) = \varphi'(x_0), f''(x_0) = \varphi''(x_0), \dots, f^{(n)}(x_0) = \varphi^{(n)}(x_0),$$

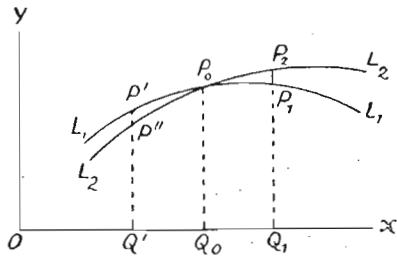
дакле

$$P_1P_2 = [f^{(n+1)}(x_0) - \varphi^{(n+1)}(x_0)]\frac{\Delta x_0^{n+1}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n+1)} + \dots$$

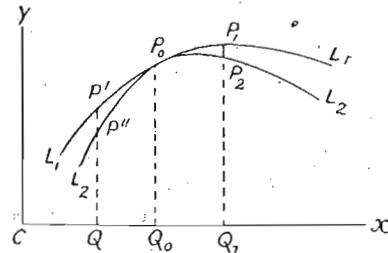
линије  $L_1$  и  $L_2$  додирују се у  $n$ -томе реду.

Из овога последњег обрасца за  $P_1P_2$  закључујемо:

1) ако је  $n$  (ред додиривања) непаран број (1, 3, 5, ...), да знак од  $P_1P_2$ , а то је разлика  $P_1Q_1 - P_2Q_1$  не зависи од знака промене  $\Delta x_0$ , пошто је тада  $n+1$  парно и према томе  $\Delta x_0^{n+1}$  ваља положно. То значи, ако су десно од заједничке тачке  $P_0$  (т. ј. за положно  $\Delta x_0$ ) орди-



Сл. 44.



Сл. 45.

нате линије  $L_1$  веће или мање од одговарајућих ордината линије  $L_2$ , онда су исто тако и лево од тачке  $P_0$  (т. ј. за одречно  $\Delta x_0$ ) ординате од  $L_1$  веће или мање од одговарајућих ордината линије  $L_2$ . У близини тачке  $P_0$  обухвата једна линија (н. пр.  $L_1$ ) ону другу линију ( $L_2$ ). Види сл. 44.

2) Ако је  $n$  парно (2, 4, 6...), онда знак од  $P_1 P_2$  зависи од знака промене  $\Delta x_0$ , пошто је у томе случају  $n + 1$  непарно и према томе знак од  $\Delta x_0^{n+1}$  зависан од тога, да ли је  $\Delta x_0$  положно или одречно. Ако су, дакле, десно од тачке  $P_0$  (т. ј. за  $\Delta x_0 > 0$ ) ординате линије  $L_1$  мање или веће од одговарајућих ордината линије  $L_2$ , онда су лево од тачке  $P_0$  (дакле за  $\Delta x_0 < 0$ ) ординате од  $L_1$  веће или мање од ордината линије  $L_2$ . Линије  $L_1$  и  $L_2$  укрштају се у тачци  $P_0$ . Види сл. 45.

Закључак: две у непарноме реду додирујуће се криве линије обухватају једна другу, а две у парноме реду додирујуће се линије укрштају се у заједничкој тачци.

I. Теорема. Између две у  $n$ -томе реду додирујуће се линије није могуће провући какву трећу линију, која би се са првима додиривала у нижем реду од  $n$ . Или: свака крива линија, која пролази између две у  $n$ -томе реду додирујуће се линије, мора додиривате ове најмање у истоме реду  $n$  или у вишем реду од  $n$ .

Закључак. У колико је ред додиривања двеју линија већи, у толико се и оне присније зближавају у додирној тачци.

II. Теорема. Ред додиривања двеју линија не зависи од избора координатне системе.

**123. Оскулаторне линије.** — Нека је

I)  $y = f(x)$   
једначина једне задате (сталне) криве линије,

II)  $y = \varphi(x, a, b, c, \dots k)$

општа једначина једнога низа кривих линија, тако, да свакој линији тога низа одговарају одређене вредности констаната  $a, b, c, \dots k$  и обрнуто.

Ако претпоставимо, да констаната  $a, b, c, \dots k$  има  $n + 1$ , онда их можемо одредити тако, да линија II, којој те вредности припадају, додирује задату линију I у  $n$ -томе реду. Услов, да се линије I и II додирују у  $n$ -томе реду јесте, као што знамо,

$$\left. \begin{aligned} f(x_0) &= \varphi(x_0, a, b, c, \dots k) \\ f'(x_0) &= \varphi'(x_0, a, b, c, \dots k) \\ f''(x_0) &= \varphi''(x_0, a, b, c, \dots k) \\ &\dots \dots \dots \\ f^{(n)}(x_0) &= \varphi^{(n)}(x_0, a, b, c, \dots k). \end{aligned} \right\} \text{ (III)}$$

Пошто оваквих условних једначина има  $n + 1$ , а толико и произвољних констаната у једначини II, то можемо, на основу једначина III, да одредимо сталне количине  $a, b, c, \dots k$  и да учинимо, на тај начин, да извесна линија из низа II додирује задату линију I у  $n$ -томе реду.

Као што видимо ред додиривања једне линије II са каквом задатом линијом I зависи од броја произвољних констаната, које се налазе у једначини прве линије, тако да је ред додиривања за 1 мањи од броја тих констаната.

Линија, која према броју констаната, које садржи њена једначина, додирује једну задату линију у највишем степену зове се *оскулаторна линија* ове последње.

**124. Примери.** —

1. Пример. Нека је  $y = f(x)$  (I)

једначина једне задате криве линије,  
 $y = mx + b$  (II)

општа једначина праве линије.  
На основу тога, што једначина праве садржи само две константе  $m$  и  $b$ , закључујемо да права може једну криву линију додиривати највише у првоме реду. Једначину праве, која задату линију додирује у првоме реду, добићемо, кад одредимо константе  $m$  и  $b$  на основу једначина

$$\left. \begin{aligned} f(x_0) &= mx_0 + b, \\ f'(x_0) &= \frac{d}{dx_0}(mx_0 + b) = m. \end{aligned} \right\} \text{ (III)}$$

Одавде следује  $m = f'(x_0), b = f(x_0) - x_0 f'(x_0)$

и према томе једначина оскулаторне праве  $y = x f'(x_0) + f(x_0) - x_0 f'(x_0)$  или  $y - f(x_0) = f'(x_0) \cdot (x - x_0)$ ,

а то је једначина тангенте  $y - y_0 = \frac{dy_0}{dx_0}(x - x_0)$  у тачци  $x_0, y_0$ .

Пошто тангента додирује криву линију уопште у првоме, дакле непарноме реду, то следује, да линија лежи сасвим (бар у близини додирне тачке) на једној и истој страни дирке (в. чл. 122.). У изузетним случајима може права да додирује криву линију у вишем реду и онда, ако је ред додиривања паран, тангента сече линију у њиховој заједничкој тачци. У таквоме је случају додирна тачка тангенте у исто доба и тачка прегипа задате линије.

2. *Пример.* Узмимо поред једначине криве линије

$$I) \quad y = f(x)$$

општу једначину круга у правоуглој системи

$$II) \quad (x - \alpha)^2 + (y - \beta)^2 = r^2$$

Као што видимо у једначини круга има три константе  $\alpha$ ,  $\beta$  (координате средишта) и  $r$  (полупречник). Према томе можемо да удесимо да круг II додирује задату линију I највише у другоме реду.

Определимо, претходно, круг, који се са линијом I додирује само у првоме реду. Константе  $\alpha$ ,  $\beta$  и  $r$  таквог круга имамо да одредимо на основу једначина

$$f(x_0) = \beta \pm \sqrt{r^2 - (x_0 - \alpha)^2},$$

$$f'(x_0) = -\frac{x_0 - \alpha}{\sqrt{r^2 - (x_0 - \alpha)^2}}.$$

Пошто имамо само две једначине, а три непознате, то видимо, да оваквих кругова, који додирују једну криву линију у првоме реду, има бесконачно много. Из последње једначине, коју можемо написати

$$f(x_0) - \beta = -\frac{1}{f'(x_0)}(x_0 - \alpha) \quad \text{или} \quad y_0 - \beta = -\frac{dx_0}{dy_0}(x_0 - \alpha)$$

п у којој су  $x_0$ ,  $y_0$  координате извесне одређене тачке  $P_0$ ,  $\alpha$  и  $\beta$  пак координате средишта круга, дакле координате тачке, која (у овоме случају) није одређена, читамо да средишта (тачке  $\alpha$ ,  $\beta$ ) тих кругова леже на нормали задате линије I у тачци  $x_0$ ,  $y_0$ . Једначина  $y_0 - \beta = -\frac{dx_0}{dy_0}(x_0 - \alpha)$ , у којој су  $x_0$ ,  $y_0$  координате једне сталне тачке,  $\alpha$  и  $\beta$  пак текуће координате, представља нормалу линије I у тачци  $x_0$ ,  $y_0$  (види једн. у чл. 101.).

Између ових безбројно много кругова, који задату линију додирују у првоме реду, има један, који ту линију додирује првације, но сви остали кругови, а то је онај што је додирује у другоме реду. Тај круг зовемо *оскулаторним кругом* или *кругом кривине*. Средиште и полупречник тога круга зову се *средиште* и *полупречник кривине*.

Координате средишта и полупречник кривине налазимо из једначина

$$III) \quad \begin{cases} f(x_0) = \beta \pm \sqrt{r^2 - (x_0 - \alpha)^2}, \\ f'(x_0) = -\frac{x_0 - \alpha}{\pm \sqrt{r^2 - (x_0 - \alpha)^2}}, \\ f''(x_0) = -\frac{r^2}{[r^2 - (x_0 - \alpha)^2]^{\frac{3}{2}}}. \end{cases}$$

Одавде следује, сасвим опште за ма коју тачку  $x$ ,  $y$ ,

$$\left. \begin{aligned} \alpha &= x - \frac{[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2] \frac{dy}{dx}}{\frac{d^2y}{dx^2}}, \\ \beta &= f(x) + \frac{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}{\frac{d^2y}{dx^2}}, \\ r &= \pm \frac{[1 + f'(x)^2]^{\frac{3}{2}}}{f''(x)} = \pm \frac{[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2]^{\frac{3}{2}}}{\frac{d^2y}{dx^2}}. \end{aligned} \right\} \quad (IV)$$

Односно двојакога знака у изразу за полупречник  $r$  имамо да приметимо следеће. Из једначине

$$\beta = y + \frac{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}{\frac{d^2y}{dx^2}} \quad \text{или} \quad \beta - y = \frac{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}{\frac{d^2y}{dx^2}} \quad \text{видимо, да } \beta - y \text{ и } \frac{d^2y}{dx^2}$$

имају један исти знак, пошто  $1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2$ , као положна количина, не утиче на знак. Са погледом на значај друге изводне  $\frac{d^2y}{dx^2}$  по конвексност односно конкавност криве линије (в. чл. 120.) и имајући на уму, да је  $\beta$  ордината средишта кривине,  $y$  ордината додирне тачке, закључујемо из тога што су  $\beta - y$  и  $\frac{d^2y}{dx^2}$  једног и истог знака, да средиште кривине лежи увек на конкавној страни линије.

Отуда што оскулаторни круг додирује задату линију у другоме, дакле парноме реду, видимо, да се линија и њен оскулаторни круг укрштају у додирној тачци (в. чл. 122.). У изузетним случајима, кад је додиривање између линије и круга вишега и то непарнога реда, леже линија и њен оскулаторни круг на једној истој страни тангенте у додирној тачци. Тачке, у којима оскулаторни круг додирује задату линију у трећем или још вишем реду, зову се *темена* линије.

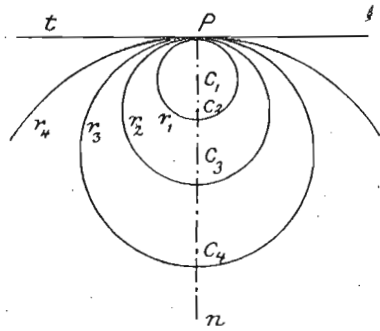
На основу вредности, коју смо нашли за нормалу у тачци  $x$ ,  $y$ , а то је

$$n = y \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \quad (\text{в. чл. 102.}) \quad \text{можемо полупречник кривине да изразимо и на овај начин}$$

$$r = \pm \frac{n^3}{y^2 \frac{d^2y}{dx^2}} \quad (V)$$

### 8. Кривина линија.

**125. Кривина круга.** — Кривина једнога круга у толико је већа у колико је његов полупречник мањи и обрнуто: кривина круга је у толико мања у колико је његов полупречник већи. Да бисмо ово још боље објас-



Сл. 46.

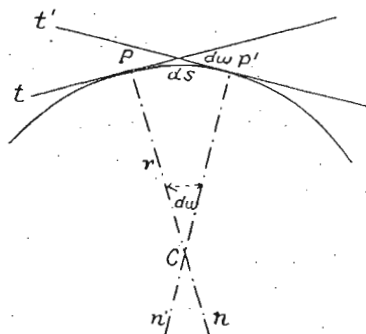
нили упоредимо разне кругове са правом линијом и замислимо ради бољег сравнења, да средишта свију кругова леже на нормали  $n$  њихове заједничке тангенте  $t$  у тачци  $P$ . Тако нам постаје потпуно јасно, да се круг у толико више приближује правој  $t$ , т. ј. да је кривина круга у толико мања у колико је његов полупречник  $r$  већи. Према овоме је појмљиво, да је кривина круга  $= \frac{1}{r}$ . Као јединица кривине има се, дакле, сматрати кривина круга са полупречником 1.

Означимо са  $\omega$  средишни угао за лук  $s$ . Онда је  $r\omega = s$ , дакле кривина круга

$$1) \quad \frac{1}{r} = \frac{\omega}{s}$$

Средишни угао  $\omega$ , то је у исто време и угао, које дјерке у крајњим тачкама лука  $s$  чине међусобом.

**126. Општа дефиниција кривине.** — Ми смо показали (у 2. прим. чл. 124.) да се од свију кругова, који са задатом линијом имају једну тачку заједнички, најприсније приближује тој линији њен оскулаторни круг. Према томе је сасвим природно, ако дефинишемо кривину једне линије у извесној тачци као кривину њенога оскулаторног круга у тој



Сл. 47.

тачци. Ми се можемо лако уверити, да се ова дефиниција кривине слаже са горе у чл. 125. под I датом дефиницијом кривине круга. Аналогно дефиницији под I разумемо под кривином ма какве линије у њеној тачци  $P$  количник из бесконачно малог угла  $d\omega$ , које тангенте  $t$  и  $t'$  у крајњим тачкама бесконачно малог лука  $PP' = ds$  међусобом захватају и тога бесконачно малог лука  $ds$ . Имамо дакле  $\frac{1}{r} = \frac{d\omega}{ds}$  или  $r = \frac{ds}{d\omega}$ .

Угао  $d\omega$ , који две бесконачно приближне тангенте  $t$  и  $t'$  или што је једно исто угао, које две бесконачно приближне нормале  $n$  и  $n'$  заклапају, зове се *континентни угао*. Средиште  $C$  кривине можемо сматрати као пресечну тачку нормала  $n$  и  $n'$  у двома бесконачно приближним тачкама  $P$  и  $P'$  криве линије.

Ако означимо са  $\omega$  угао, који тангента линије у тачци  $P$  чини са  $x$ -осом, са  $\omega'$  угао, који тангента у тачци  $P'$  чини са  $x$ -осом, онда је  $\omega' - \omega = d\omega$  и пошто је  $tg \omega = \frac{dy}{dx}$ , дакле  $\omega = \text{arc tg } \frac{dy}{dx}$ , то је континентни угао

$$d\omega = d \text{ arc tg } \frac{dy}{dx} = \frac{\frac{d^2y}{dx^2} dx}{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$$

Доцније доказаћемо, да је

$$ds = \sqrt{dx^2 + dy^2} = \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} dx$$

На основу ових вредности за  $d\omega$  и  $ds$ , а према горњој једначини следује за полупречник кривине

$$r = \frac{ds}{d\omega} = \frac{\left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}}{\frac{d^2y}{dx^2}}$$

дакле исти израз, који смо већ нашли за полупречник оскулаторног круга (в. једн. у чл. 124.). Овим смо доказали, да је круг кривине идентичан са оскулаторним кругом.

*Примедба.* Из обрасца за  $r$  видимо, да је у тачкама прегипа, у којима је, као што знамо  $\frac{d^2y}{dx^2} = 0$ , полупречник кривине  $r = \infty$ , а кривина дакле  $\frac{1}{r} = 0$ . Ово се потпуно слаже са нашим схватањем, да у тачкама прегипа тангента има најмање три (бесконачно приближне) тачке заједнички са кривом линијом (в. на крају 1. примера у чл. 124.). Оскулаторни круг, који има такође само три (бесконачно приближне) тачке заједнички са кривом линијом, претвара се, дакле у тачци прегипа у праву линију (тангенту).

**127. Продужење.** — Ако заменимо променљиву  $x$  другом каквом променљивом  $t$ , онда имамо по правилима Диференциалног Рачуна да ставимо

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\frac{dy}{dt} \frac{dx}{dt}}{\frac{dx}{dt}} = \frac{dx \frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} \frac{d^2x}{dt^2}}{\left(\frac{dx}{dt}\right)^3} = \frac{dx \frac{d^2y}{dt^2} - dy \frac{d^2x}{dt^2}}{dx^3}$$

и једначине IV) у чл. 124. добијају, према томе, овај општији вид

$$\left. \begin{aligned} \alpha &= x - \frac{(dx^2 + dy^2) dy}{dx dy^2 - dy^2 dx} \\ \beta &= y + \frac{(dx^2 + dy^2) dx}{dx dy^2 - dy^2 dx} \\ r &= \pm \frac{[dx^2 + dy^2]^{\frac{3}{2}}}{dx dy^2 - dy^2 dx} \end{aligned} \right\}$$

Тако н. пр. добићемо полупречник кривине за косоугле координате, кад ставимо

$$x = X + Y \cos \vartheta, \quad y = Y \sin \vartheta$$

(за случај да обе системе имају исти почетак и заједничку x-осу), дакле

$$\begin{aligned} dx &= dX + dY \cos \vartheta, & dy &= dY \sin \vartheta, \\ d^2x &= d^2X + d^2Y \cos \vartheta, & d^2y &= d^2Y \sin \vartheta, \end{aligned}$$

које, код субституишемо у општи образац за r и узмемо X за прапроменљиву (ставимо дакле  $d^2X = 0$ ), даје овај израз

$$\begin{aligned} r &= \pm \frac{[dX^2 + dY^2 + 2dXdY \cos \vartheta]^{\frac{3}{2}}}{dXd^2Y \sin \vartheta} \\ &= \pm \frac{\left[1 + \left(\frac{dY}{dX}\right)^2 + 2\frac{dY}{dX} \cos \vartheta\right]^{\frac{3}{2}}}{\frac{d^2Y}{dX^2} \sin \vartheta} \end{aligned}$$

Да би добили полупречник кривине за поларне координате ставимо

$$x = \rho \cos \varphi, \quad y = \rho \sin \varphi$$

и узмемо  $\varphi$  за прапроменљиву. Из

$$\begin{aligned} dx &= \cos \varphi d\rho - \rho \sin \varphi d\varphi, & dy &= \sin \varphi d\rho + \rho \cos \varphi d\varphi \\ d^2x &= \cos \varphi d^2\rho - 2 \sin \varphi d\rho d\varphi - \rho \cos \varphi d\varphi^2, \\ d^2y &= \sin \varphi d^2\rho + 2 \cos \varphi d\rho d\varphi - \rho \sin \varphi d\varphi^2 \end{aligned}$$

и на основу горњег општег образаца за r налазимо

$$r = \pm \frac{[d\rho^2 + \rho^2 d\varphi^2]^{\frac{3}{2}}}{\rho^2 d\varphi^3 + 2d\rho^2 d\varphi - \rho d^2\rho d\varphi} = \pm \frac{\left[\rho^2 + \left(\frac{d\rho}{d\varphi}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}}{\rho^2 + 2\left(\frac{d\rho}{d\varphi}\right)^2 - \rho \frac{d^2\rho}{d\varphi^2}}$$

Одавде следује, да у тачкама прегипа мора бити

$$\rho^2 + 2\left(\frac{d\rho}{d\varphi}\right)^2 - \rho \frac{d^2\rho}{d\varphi^2} = 0.$$

### 128. Примери. —

1. Пример. Општа једначина линија другог степена:

$$y^2 = 2px - (1 - \epsilon^2)x^2.$$

Овде је

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \frac{p - (1 - \epsilon^2)x}{y} \\ \frac{d^2y}{dx^2} &= \frac{-(1 - \epsilon^2)y - [p - (1 - \epsilon^2)x] \frac{dy}{dx}}{y^2} \\ &= \frac{-(1 - \epsilon^2)y^2 - [p - (1 - \epsilon^2)x]^2}{y^3} \\ &= \frac{-(1 - \epsilon^2)y^2 - p^2 - (1 - \epsilon^2)^2 x^2 + 2p(1 - \epsilon^2)x}{y^3} \\ &= \frac{-p^2 - (1 - \epsilon^2)[y^2 - 2px + (1 - \epsilon^2)x^2]}{y^3} = -\frac{p^2}{y^3} \end{aligned}$$

и према томе полупречник кривине

$$r = \pm \frac{\left[1 + \left(\frac{p - (1 - \epsilon^2)x}{y}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}}{-\frac{p^2}{y^3}} = \pm \frac{(p^2 + \epsilon^2 y^2)^{\frac{3}{2}}}{p^2}$$

или на основу образаца V чл. 124. простије

$$r = \pm \frac{n^3}{p^2}.$$

2. Пример. Елипса и хипербола:

$$\frac{x^2}{a^2} \pm \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad \text{или} \quad b^2 x^2 \pm a^2 y^2 = a^2 b^2.$$

Имамо

$$\frac{dy}{dx} = \mp \frac{b^2 x}{a^2 y}$$

$$y^2 = \frac{a^2 b^2 - b^2 x^2}{a^2} = \frac{b^2}{a^2} (a^2 - x^2)$$

$$\begin{aligned} \frac{d^2y}{dx^2} &= \mp \frac{b^2 \cdot y - x \frac{dy}{dx}}{a^2 y^2} = \mp \frac{b^2 y \pm \frac{b^2 x^2}{a^2 y}}{a^2 y^2} \\ &= -\frac{b^2 (b^2 x^2 \pm a^2 y^2)}{a^4 y^3} = -\frac{a^2 b^4}{a^4 y^3} = -\frac{b^4}{a^2 y^3} \end{aligned}$$

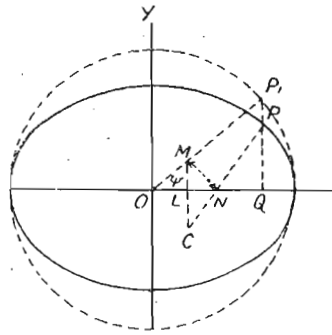
и према томе за координате средишта и полупречник кривине

$$\alpha = \frac{c^2 x^3}{a^4}, \quad \beta = -\frac{c^2 y^3}{b^4}, \quad r = \frac{(b^4 x^2 + a^4 y^2)^{\frac{3}{2}}}{a^4 b^4}$$

где је за елипсу  $c^2 = a^2 - b^2$ , а за хиперболу  $c^2 = a^2 + b^2$ .

Помоћу вредности за  $\alpha$  врло је лако конструкцијом одредити средиште, па дакле и полупречник кривине. Покажимо за елипсу.

Из једначине нормале у тачци  $P(x, y)$ , а то је  $Y - y = \frac{a^2 y}{b^2 x} (X - x)$  налази-



Сл. 48.

мо, кад ставимо  $Y=0$  апсцису пресека тачке  $N$  нормале и  $x$ -осе, дакле  $ON = \frac{c^2 x}{a^2}$ . На тај начин можемо да напишемо  $\alpha = ON \cdot \left(\frac{x}{a}\right)^2$  или  $\alpha = ON \cos^2 \psi$ , ако означимо за  $\psi$  ексцентричну аномалију  $\sphericalangle P'OQ$  за тачку  $P$ . Спустимо из  $N$  управну  $NM$  по  $OP'$  и из  $M$  управну  $ML$  на  $x$ -осу. Из слике читамо, да је  $OM = ON \cdot \cos \psi$ ,  $OL = OM \cdot \cos \psi = ON \cdot \cos^2 \psi$ , дакле  $\alpha = OL$ . Према томе је дакле тачка  $C$  у којој  $ML$  сече нормалу  $PN$  елипсе средиште, а  $PC$  полупречник кривине за тачку  $P$ .

3. Пример. Парабола:

$$y^2 = 2px.$$

Из

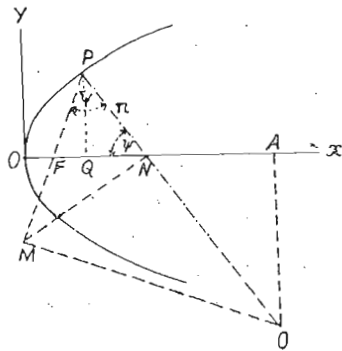
$$\frac{dy}{dx} = \frac{p}{y}, \quad \frac{d^2y}{dx^2} = -\frac{p^2}{y^3}$$

(в. 1. пример за  $\epsilon = 1$ ) и на основу једн. IV чл. 124. добијамо

$$\alpha = 3x + p, \quad \beta = -\frac{y^3}{p^2}, \quad r = \frac{(p^2 + y^2)^{3/2}}{p^3} = \frac{n^3}{p^2}.$$

Помоћу ових вредности врло је лако конструисати средиште и полупречник кривине.

Вредност за  $\alpha$  показује на први поглед, да је средиште  $C$  кривине пресек управне према  $x$ -оси у тачци  $A$ , која се налази у одстојању  $OA = 3 \cdot OQ + p$  и нормале у задатој тачци  $P$ .



Сл. 49.

До истог резултата долазимо, кад узмемо вредност

$$r = n \left(\frac{n}{p}\right)^2 = \frac{n^3}{\cos^2 \psi}$$

ако означимо са  $\psi$  угао, који нормала чини са  $x$ -осом, а то је по познатоме својству параболое у исто време и угао, који живи зрак  $PF$  чини са нормалом у тачци  $P$  и пошто подигнемо у  $N$  управну  $NM$  на  $PN$ , а у  $M$  управну  $MC$  на  $PF$  добијамо средиште кривине у тачци  $C$ . Из слике видимо, да је  $PM = \frac{n}{\cos \psi}$ ,

$$PC = \frac{PM}{\cos \psi} = \frac{n}{\cos^2 \psi} = r.$$

4. Пример. Верижница:

$$y = \frac{e^x + e^{-x}}{2}.$$

Из  $\frac{dy}{dx} = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$ ,  $\frac{d^2y}{dx^2} = y$  следећу ове вредности

$$\alpha = x - \frac{e^x - e^{-x}}{2} y, \quad \beta = 2y, \quad r = y^2 = n.$$

Полупречник кривине је дакле раван нормали. Помоћу последњег резултата и то, кад га напишемо у виду поступне сразмере  $1 : y = y : n$  није тешко конструисати нормалу, па дакле и средиште кривине (имајући при томе на уму, да ово последње лежи на конкавној страни ливње).

5. Пример. Проста циклоида:

$$x = a(\omega - \sin \omega), \quad y = a(1 - \cos \omega)$$

(в. чл. 107. пример 6.).

$$\text{Из } \frac{dx}{d\omega} = a(1 - \cos \omega), \quad \frac{dy}{d\omega} = a \sin \omega,$$

$$\frac{d^2x}{d\omega^2} = a \sin \omega, \quad \frac{d^2y}{d\omega^2} = a \cos \omega$$

следеће

$$\left(\frac{dx}{d\omega}\right)^2 + \left(\frac{dy}{d\omega}\right)^2 = 2a^2(1 - \cos \omega), \quad \frac{dx}{d\omega} \frac{d^2y}{d\omega^2} - \frac{dy}{d\omega} \frac{d^2x}{d\omega^2} = -a^2(1 - \cos \omega)$$

и на основу општих образаца у чл. 127.

$$\alpha = x + 2\sqrt{2ay - y^2}, \quad \beta = -y, \quad r = 2\sqrt{2ay} = 2n.$$

Ова последња два резултата могу да нам послуже, да врло лако одредимо конструкцијом средиште и полупречник кривине.

6. Пример. Кардиоида:

$$\rho = a(\cos \varphi \pm 1)$$

(в. сл. 30.).

$$\text{Из } \frac{d\rho}{d\varphi} = -a \sin \varphi, \quad \frac{d^2\rho}{d\varphi^2} = -a \cos \varphi$$

а на основу обрасца у чл. 127. налазимо

$$r = \frac{2}{3} \sqrt{2a} \sqrt{a(\cos \varphi \pm 1)} = \frac{2}{3} \sqrt{2a} \rho$$

или кад сравнимо са дужином поларне нормале (чл. 106.)

$$n = \sqrt{\rho^2 + \left(\frac{d\rho}{d\varphi}\right)^2} = \sqrt{2a} \sqrt{a(\cos \varphi \pm 1)} = \sqrt{2a} \rho$$

добићемо, да је

$$r = \frac{2}{3} n.$$

7. Пример. Лемниската:

$$\rho^2 = 2 a^2 \cos 2 \varphi$$

(в. чл. 107. пример 7.).

$$\text{Из } \rho \frac{d\rho}{d\varphi} = -2 a^2 \sin 2 \varphi,$$

$$\frac{d\rho}{d\varphi} = -\frac{2 a^2 \sin 2 \varphi}{\rho}, \quad \rho \frac{d^2 \rho}{d\varphi^2} + \left(\frac{d\rho}{d\varphi}\right)^2 = -4 a^2 \cos 2 \varphi,$$

$$\text{одакле } \rho \frac{d^2 \rho}{d\varphi^2} = -4 a^2 \cos 2 \varphi - \frac{4 a^4 \sin^2 2 \varphi}{\rho^2} \text{ следује}$$

$$\begin{aligned} r &= \frac{\left[2 a^2 \cos 2 \varphi + \frac{4 a^4 \sin^2 2 \varphi}{\rho^2}\right]^{\frac{3}{2}}}{2 a^2 \cos 2 \varphi + \frac{8 a^4 \sin^2 2 \varphi}{\rho^2} + \frac{4 a^4 \sin^2 2 \varphi}{\rho^2} + 4 a^2 \cos 2 \varphi} \\ &= \frac{[4 a^4 \cos^2 2 \varphi + 4 a^4 \sin^2 2 \varphi]^{\frac{3}{2}}}{\rho^3 [6 a^2 \cos 2 \varphi + 12 \frac{a^4 \sin^2 2 \varphi}{\rho^2}]} = \frac{4 a^4}{3 \rho^3 [\cos 2 \varphi + 2 \frac{a^2 \sin^2 2 \varphi}{\rho^2}]} \\ &= \frac{2 a^2}{3 \rho}. \end{aligned}$$

8. Пример. Логаритамска спирала:

$$\rho = b^p$$

(в. чл. 107. пример 11.).

$$\text{Овде је } \frac{d\rho}{d\varphi} = b^p l b = \rho l b, \quad \frac{d^2 \rho}{d\varphi^2} = b^p (l b)^2 = \rho (l b)^2$$

и према томе полупречник кривине

$$r = \rho \sqrt{1 + (l b)^2}.$$

Исту вредност има и поларна нормала  $n = \sqrt{\rho^2 + \left(\frac{d\rho}{d\varphi}\right)^2}$ . На основу тога и познате конструкције тангенте, па дакле и нормале, можемо лако наћи средиште кривине.

## 9. Еволута и еволвента.

**129. Дефиниција.** — Средишта кривине једне линије образују линију, која се зове *еволута* оне прве, а ова опет њена *еволвента*.

Једначину еволуте једне задате линије добићемо, кад помоћу једначина III другог примера у чл. 124. елиминујемо  $x$  и  $y$ . Услед тога, што су вредности за  $\frac{dy}{dx}$  и  $\frac{d^2y}{dx^2}$  једне исте узели их из једначине задате линије или из једначине њенога оскулаторног круга у додирној тачци, можемо поменути једначине III, које су нам служиле за опредељавање координата  $\alpha$  и  $\beta$ , да заменимо овима

$$\left. \begin{aligned} y &= f(x), \\ (x - \alpha) + (y - \beta) \frac{dy}{dx} &= 0 \\ 1 + (y - \beta) \frac{d^2y}{dx^2} + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 &= 0. \end{aligned} \right\}$$

Елиминавањем текућих координата  $x$  и  $y$  помоћу ових једначина налазимо једначину геометрискога места средишта кривине за све тачке задате линије  $y = f(x)$ , а то је једначина њене еволуте у координатама  $\alpha$  и  $\beta$ .

**130. Закључци.** — Из последње две једначине чл. 129. налазимо координате средишта кривине

$$\alpha = x - \frac{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}{\frac{d^2y}{dx^2}} \frac{dy}{dx}, \quad \beta = y + \frac{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}{\frac{d^2y}{dx^2}}$$

(в. чл. 124.), које на основу тога што је

$$r = \frac{\left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}}{\frac{d^2y}{dx^2}}, \quad \operatorname{tg} \omega = \frac{dy}{dx},$$

где је  $r$  полупречник кривине, а  $\omega$  угао, који дијрка у тачци  $x, y$  чини са  $x$ -осом, можемо написати простије

$$\alpha = x - r \sin^2 \omega, \quad \beta = y + r \cos \omega.$$

Пошто су све ове [количине зависне од  $x$ , то добијамо диференцирањем

$$d\alpha = dx - r \cos \omega d\omega - \sin \omega dr, \quad d\beta = dy - r \sin \omega d\omega + \cos \omega dr.$$

На основу тога што је

$$dx = ds \cos \omega, \quad dy = ds \sin \omega,$$

ако означимо са  $ds = \sqrt{dx^2 + dy^2}$  диференциал лука можемо написати последње обрасце

$$d\alpha = \cos \omega [ds - r d\omega] - \sin \omega dr, \quad d\beta = \sin \omega [ds - r d\omega] + \cos \omega dr,$$

које се опет услед једначина у чл. 126. скраћује на

$$d\alpha = -\sin \omega dr, \quad d\beta = \cos \omega dr.$$

Одавде следује

$$\frac{d\beta}{d\alpha} = -\operatorname{cotg} \omega \text{ или } \frac{d\beta}{d\alpha} = -\frac{1}{\frac{dy}{dx}} = -\frac{dx}{dy}$$

$$d\alpha^2 + d\beta^2 = dr^2, \text{ дакле } dr = \sqrt{d\alpha^2 + d\beta^2}.$$

Имајући на уму, да је  $-\frac{dx}{dy}$  угловни сачинитељ нормале задате линије у тачци  $x, y$ ,  $\frac{d\beta}{d\alpha}$  угловни сачинитељ тангенте њене еволуте у тачци  $\alpha, \beta$  (средишту кривине за тачку  $x, y$ ) закључујемо, да је нормала задате линије у исто време тангента еволуте и обрнуто тангента задате линије нормала еволуте. Према томе можемо еволуту једне линије сматрати као анвелопу нормала те линије и полазећи са тога гледишта наћи на познати начин једначину еволуте. За ту циљ треба узети једначину нормале задате линије и представити је као функцију једног или два параметра и поступити према упутствима чл. 111. — 113.

Из последњег израза читамо, да је диференцијал полупречника кривине задате линије раван диференцијалу лука њене еволуте. Означимо са  $d\sigma$  диференцијал лука еволуте, т. ј. ставимо  $d\sigma = \sqrt{d\alpha^2 + d\beta^2}$ , па ћемо добити, на основу тога што је  $d\sigma = dr$ , једначину  $\sigma = r + Const.$

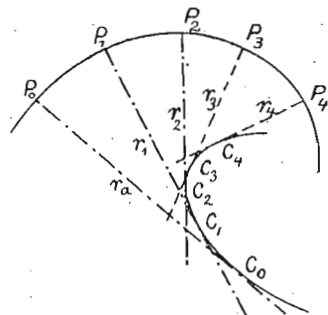
Пошто ова једначина важи за ма какве две одговарајуће вредности лука и полупречника кривине, н. пр.  $\sigma_0 = r_0 + Const.$  следује, кад такве две једначине одуземо једну од друге  $\sigma - \sigma_0 = r - r_0$ . Ако будемо мерили дужину лукова почев од извесне тачке  $C_0$  (од средишта кривине за које је полупречник  $= r_0$ ), тако да је  $\sigma_0 = 0$  имаћемо

$$\sigma = r - r_0.$$

Лук еволуте раван је разлици из полупречника кривине њене еволвенте у тачкама, које одговарају крајњим тачкама тога

лука. Или: дужина извеснога лука (н. пр.  $C_0 C_3$ ) еволуте, који лежи између два полупречника кривине ( $P_0 C_0 = r_0$  и  $P_3 C_3 = r_3$ ) њене еволвенте равна је разлици из дужина тих полупречника (т. ј. лук  $C_0 C_3 = r_3 - r_0$ ).

Замислимо у ма којој тачци еволуте једне задате линије, н. пр. у тачци  $C_3$  један конач дужине  $r_3$  утврђен и замислимо, да се тај конач намотава по еволути тако, да вазда остаје затегнут, онда ће његов крај, који је у почетку био у тачци  $P_3$ , описивати задату линију, т. ј. еволвенту линије  $C_0 C_1 C_2 C_3 \dots$ . Није тешко увидети, да и ако једној задатој линији одговара увек само једна еволута обрнуто једна линија има бесконачно много еволвентата, јер све линије, које имају то својство, да њихове тангенте секу нормале задате линије под правим углом јесу еволвенте те линије. Но ово, да свака линија има бесконачно много еволвентата, већ је и по томе јасно, што је дужина конца  $P_3 C_3 = r_3$ , који обмотавањем по задатој линији  $C_0 C_1 C_2 C_3 \dots$  производи еволвенту  $P_0 P_1 P_2 P_3 \dots$ , потпуно произвољна. Продужењем или скраћивањем тога конца добијамо безбројно много еволвентата за једну исту линију. Све су те еволвенте међусобом паралелне.



Сл. 50.

131. Примери. —

1. Пример. За елипсу и хиперболу нашли смо за координате средишта кривине

$$\alpha = \frac{c^2 x^2}{a^4}, \quad \beta = -\frac{c^2 y^2}{b^4}$$

(в. 2. пример чл. 128.). Одавде следује

$$x^2 = \left(\frac{a^4 \alpha}{c^2}\right)^{\frac{2}{3}}, \quad y^2 = \left(\frac{b^4 \beta}{c^2}\right)^{\frac{2}{3}},$$

које кад ставимо у једначину задате линије  $\frac{x^2}{a^2} \pm \frac{y^2}{b^2} = 1$  даје једначину еволуте

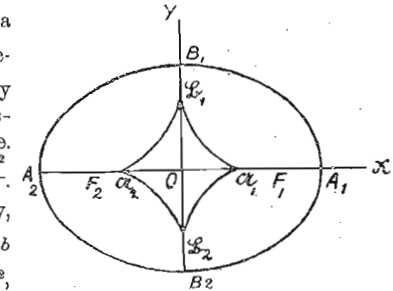
$$\left(\frac{a \alpha}{c^2}\right)^{\frac{2}{3}} \pm \left(\frac{b \beta}{c^2}\right)^{\frac{2}{3}} = 1$$

или, ако означимо  $\frac{c^2}{a} = p, \frac{c^2}{b} = q$  можемо је написати

$$\left(\frac{\alpha}{p}\right)^{\frac{2}{3}} \pm \left(\frac{\beta}{q}\right)^{\frac{2}{3}} = 1.$$

За елипсу једначина еволуте гласи дакле  $\left(\frac{a \alpha}{c^2}\right)^{\frac{2}{3}} + \left(\frac{b \beta}{c^2}\right)^{\frac{2}{3}} = 1$ . Из ове једначине закључујемо, да се линија састоји из четири конгруентна и наспрам координатних оса симетрична дела.

На основу тога што је за  $\beta = 0, \alpha = \frac{c^2}{a}$ , дакле  $\alpha < c$  следује, да ова линија сече  $x$ -осу у тачкама  $\mathfrak{A}_1$  и  $\mathfrak{A}_2$ , које леже између средишта и жика елипсе. Даље видимо, да је за  $\alpha = 0, \beta = \frac{c^2}{b}$  то значи, да еволута може лежати једним делом изван или сасвим у елипси. За  $\alpha = b\sqrt{2}$  крајње тачке  $\mathfrak{B}_1$  и  $\mathfrak{B}_2$  еволуте на  $y$ -оси падају на темена  $B_1$  и  $B_2$  мале осе. — Линија је свуда конвексна наспрам  $x$ -осе.



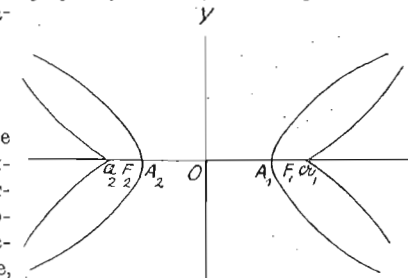
Сл. 51.

т. ј. према томе, да ли је  $a \geq b\sqrt{2}$

За хиперболу имамо једначину еволуте

$$\left(\frac{a \alpha}{c^2}\right)^{\frac{2}{3}} - \left(\frac{b \beta}{c^2}\right)^{\frac{2}{3}} = 1.$$

Као и код елипсе, тако и овде састоји се линија из четири конгруентна и наспрам координатних оса симетрична дела. Еволута се састоји из две у бесконачност простируће се гране, конвексне наспрам  $x$ -осе. Тачке  $\mathfrak{A}_1$  и  $\mathfrak{A}_2$ , у којима линија сече  $x$ -осу, леже у одстојању  $\frac{c^2}{a}$  од средишта хиперболе, дакле даље од жика  $F_1$  и  $F_2$ .



Сл. 52.



2. Пример. За параболу нашли смо

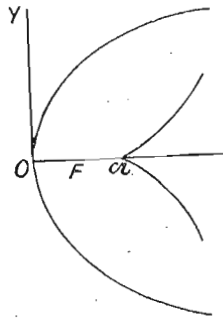
$$\alpha = 3x + p, \quad \beta = -\frac{y^2}{p^2}$$

(в. 3. пример чл. 128.), одакле

$$x = \frac{\alpha - p}{3}, \quad y^2 = (p^2 \beta)^{\frac{2}{3}}$$

које кад ставимо у једначину параболу  $y^2 = 2px$  налазимо једначину еволуте

$$(p^2 \beta)^{\frac{2}{3}} = 2p \frac{\alpha - p}{3} \quad \text{или} \quad \beta^2 = \frac{8}{27p} (\alpha - p)^3$$



Сл. 53.

Линија се састоји из два бесконачна насупрам  $x$ -осе конвексна и симетрична дела. Ако узмемо тачку  $\mathcal{N}$ , у којој еволута сече  $x$ -осу и која лежи у одстојању  $p$  од темена параболe, за нов почетак координата, т. ј. ако заменимо  $\alpha - p$  са  $\alpha$ , једначина еволуте добија овај простији вид

$$\beta^2 = \frac{8}{27p} \alpha^3$$

Ми знамо, да је ово једначина Најлове параболe (в. 5. пример у чл. 107.).

3. Пример. Код прости циклоиде имамо

$$\alpha = x + 2\sqrt{2ay - y^2}, \quad \beta = -y$$

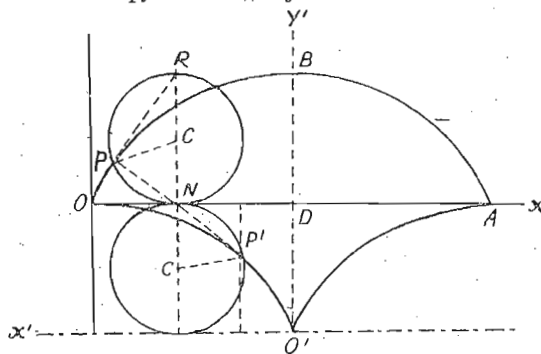
(в. 5. пример чл. 128.), одакле

$$x = \alpha - 2\sqrt{-2\alpha\beta - \beta^2}, \quad y = -\beta$$

и кад ставимо те вредности у једначину циклоиде  $x = a \cdot \arccos \frac{\alpha - y}{a} - \sqrt{2ay - y^2}$  добићемо једначину еволуте

$$\alpha = a \cdot \arccos \frac{\alpha + \beta}{a} + \sqrt{-2\alpha\beta - \beta^2}$$

Није тешко доказати, да је еволута циклоиде такође циклоида и шта више конгруентна задатој.



Сл. 54.

Да бисмо једначину еволуте довели на исти вид, у коме је једначина задате циклоиде, узмемо испод  $x$ -осе у одстојању  $2a$  нову  $x'$ -осу,  $DB$  за  $y'$ -осу, а тачку  $O'$  дакле за координатни почетак. Услед тога што је  $OD = a\pi$  имамо следеће трансформационе једначине

$$\alpha = a\pi - x', \quad \beta = y' - 2a$$

и према томе једначину

еволуте у новој системи

$$a\pi - x' = a \cdot \arccos \frac{y' - a}{a} + \sqrt{2a(2a - y') - (y' - 2a)^2}$$

одакле

$$x' = a \left[ \pi - \arccos \frac{y' - a}{a} \right] - \sqrt{2ay' - y'^2}$$

или најзад

$$x' = a \cdot \arccos \frac{a - y'}{a} - \sqrt{2ay' - y'^2}$$

Кад сравнимо ову једначину са једначином задате циклоиде  $OBA$  уверимо се, да су те две линије идентичне (и да се само у положају насупрам координатних оса  $x, y$  разликују).

Исти резултат, да је еволута прости циклоиде једна и то првој конгруентна циклоида, показало би нам чисто геометриско разматрање узев у обзир, да је полупречник кривине задате циклоиде, н. пр. у тачки  $P$ ,  $r = 2 \cdot PN = PP'$  (в. 5. пример чл. 128.).

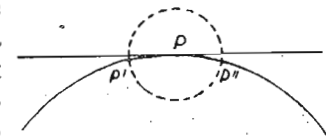
На слични начин могли би доказати, да је еволута епициклоиде такође епициклоида, која са задатом стоји у односу, да је  $a_1 : b_1 = a : b$ , где  $a_1$  и  $b_1$  имају за еволуту исти значај, који  $a$  и  $b$  за задату линију.

Из ове последње примедбе следује онда по себи, да је и еволута кардиоиде такође кардиоида, пошто се ова линија може сматрати као један особени облик епициклоиде.

4. Пример. Код логаритамске спирале нашли смо, да је полупречник кривине = нормали. Из тога није тешко закључити, да је еволута логаритамске спирале таква иста линија.

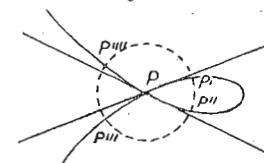
## 10. Особене тачке кривих линија.

132. Појам. — Замислимо око тачке  $P$  извесне криве линије описан круг са бесконачно малим полупречником. Тај круг сећиће задату линију уопште у двама тачкама  $P'$  и  $P''$  и то тако, да је  $\sphericalangle P'PP''$  бесконачно мало различан од  $180^\circ$ . Оне тачке криве линије, које имају то својство, да из њих са бесконачно малим полупречником описани круг не сече линију у двама тачкама или ако је сече, а оно не тако, да је  $\lim \sphericalangle P'PP'' = 180^\circ$ , зовемо *особеним тачкама*.

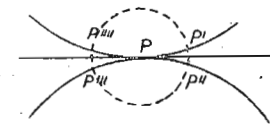


Сл. 55.

133. Многоструке тачке. — Под *многоструким тачкама* разумемо такве тачке око којих са бесконачно малим полупречником описани круг



Сл. 56.



Сл. 57.

сече линију у више од две тачке. Многоструке тачке постају услед укрштања или додиривања више разних грана криве линије. У таквим

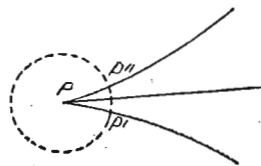
тачкама линија има више тангената, које се пак, у извесним случајима, могу и поклапати. Према броју могућих тангената каже се, да је тачка двострука, трострука, ...  $n$ -струка.

*Примери.*

1. Код строфоиде (в. сл. 33. и 34. у чл. 110.) је почетак координата двострука тачка. У тој тачци линија има две тангенте. Код праве строфоиде јесте у почетку координата  $\frac{dy}{dx} = \pm 1$ . Тангенте чине са  $x$ -осом угле од  $45^\circ$  и  $90^\circ + 45^\circ$  и стоје, дакле, управо једна према другој.
  2. Декартов лист (в. сл. 32. у чл. 110.) има у почетку координата двоструку тачку. Тангенте линије су  $x$ - и  $y$ -оса.
  3. Линија  $y = \pm (x - b) \sqrt{A(x - a)}$  има двоструку тачку  $x = b$ ,  $y = 0$  на  $x$ -оси. У тој тачци је  $\frac{dy}{dx} = \pm \sqrt{A(b - a)}$ .
  4. Паскалова линија за случај, да је  $a > b$  има у почетку координата двоструку тачку са двама тангентама.
  5. Лемниската (в. сл. 28. у чл. 107.) има у почетку координата двоструку тачку у којој тангенте стоје управо једна према другој:  $\frac{dy}{dx} = \pm 1$ .
  6. Код конхоиде за коју је  $a < b$  имамо у тачци  $x = 0$ ,  $y = -a$  две тангенте линије, па дакле двоструку тачку.
  7. Код линије шестога степена  $[x^2 + y^2 + \frac{b}{\sqrt{2}}(x + y)]^2 (x^2 + y^2) = a^2 x^2 y^2$  тачка  $A$  са координатама  $x = \frac{b}{\sqrt{2}}$ ,  $y = \frac{b}{\sqrt{2}}$  јесте четворострука. Линија има у тој тачци четири разне тангенте. Осим тога постаје код ове линије две двоструке тачке  $x = \frac{b}{\sqrt{2}}$ ,  $y = 0$  и  $x = 0$ ,  $y = \frac{b}{\sqrt{2}}$  у којима линија има по две тангенте.
- За случај, да је  $b = 0$  почетак координата је четворострука тачка, али само са две тангенте.

**134. Повратне тачке.** — Ако круг, који је из тачке  $P$  описан са бесконачно малим полупречником, сече линију у двама тачкама  $P'$  и  $P''$ , али тако, да се  $\sphericalangle P'PP''$  само за бесконачно мало разликује од нуле, онда кажемо, да је  $P$  повратна тачка.

У повратној тачци једне криве линије границе и додирује се две гране, тако дакле, да у тој тачци обе гране линије имају једну исту тангенту.

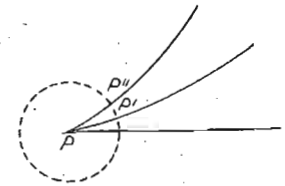


Сл. 58.

Повратне тачке делимо на *повратне тачке прве врсте* и *повратне тачке друге врсте*. Код првих леже гране на разним странама њихове заједничке тангенте (в. сл. 58.), а код других на једној истој страни дирке (в. сл. 59.).

Ако је  $P(a, b)$  повратна тачка, онда за  $x = a - h$ , где је  $h$  бесконачно мала количина, добијамо или две стварне или две уобране вредности ординате, док

за  $x = a + h$  оне постају на против или уобране или стварне. За  $x = a$  имамо две стварне и једнаке вредности како за  $y$  тако и за  $\frac{dy}{dx}$ . Да ли је  $P$  повратна тачка прве или друге врсте можемо оценити помоћу знака, који  $\frac{d^2y}{dx^2}$  има у близини тачке  $P$ , т. ј. на основу конвексности или конкавности линије у близини повратне тачке.



Сл. 59.

*Примери.*

Повратне тачке прве врсте и то у почетку координата имају 1. цисоида, 2. Најлова парабола, 3. Кардиоида. Код тих линија је  $x$ -оса тангента у повратној тачци. 4. Конхоида, за коју је  $a = b$ , има такође једну повратну тачку прве врсте, а то у тачци  $A(x = 0, y = -a)$ . Овде је  $y$ -оса тангента линије у повратној тачци.

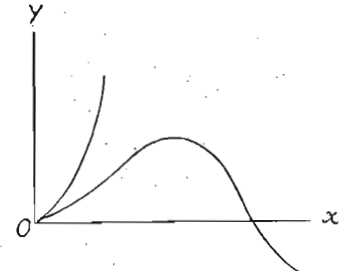
Као пример за повратне тачке друге врсте узмемо 5. линију  $y = x^2 \pm \sqrt{x^2}$ . Дискусија ове једначине показује, да линија има изглед у сл. 60. Почетак координата је повратна тачка друге врсте.  $x$ -оса је тангента линије у тој тачци.

Да је 0 заиста повратна тачка видимо из тога што за  $x = +h$  има две стварне, за  $x = 0$  две једнаке ( $= 0$ ) вредности, док за  $x = -h$  постаје имагинарно.

На основу тога, што је

$$\frac{d^2y}{dx^2} = 2 \pm \frac{15}{4} \sqrt{x} \quad \text{за } x = 0 \text{ положно } \left( \frac{d^2y}{dx^2} = 2 \right)$$

закључујемо, да су у тачци  $O$  обе гране линије конвексне према  $x$ -оси, да је, дакле,  $O$  повратна тачка друге врсте.



Сл. 60.

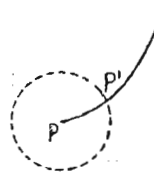
**135. Одвојене тачке.** — Под *одвојеном тачком* једне криве линије разумемо такву тачку, која (и ако координате њене задовољују једначину линије) не стоји у вези са осталим тачкама те линије. Тачка  $P(a, b)$  је одвојена, кад су ординате, како за  $x = a + h$ , тако и за  $x = a - h$ , т. ј. за сваку од  $a$  бесконачно мало различну апсцису, имагинарне. Круг са бесконачно малим полупречником описан из одвојене тачке не сече линију никако.

*Пример.* Линија  $y = \pm (x - a) \sqrt{A(x - c)}$ , где је  $a < c$  има одвојену тачку  $x = a$ ,  $y = 0$ . За свако друго од  $a$  бесконачно мало различно  $x$  ордината  $y$  је имагинарна. То је доказ, да тачка  $x = a$ ,  $y = 0$  не стоји у вези ни са којом тачком линије.

**136. Крајне тачке.** За једну тачку  $P$  кажемо, да је *крајна*, кад око ње описани круг са бесконачно малим полупречником сече линију само у једној тачци  $P$ . У таквој тачци свршава се једна грана линије.

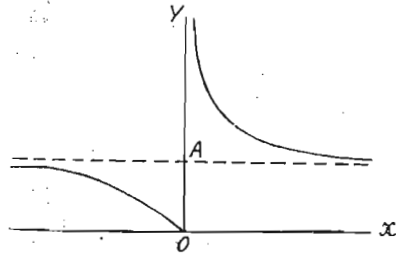
Пример:  $y = e^{\frac{1}{x}}$

Одавде читамо, да је за  $x=0$ ,  $y = \infty$  и да у колико  $x$  расте  $y$  опада, тако, да за  $x = \infty$  постоје  $y = 1$ .



Сл. 61.

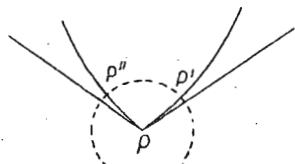
За одречне апсцисе, почев од  $x = -0$ , па до  $x = -\infty$  ординате расту од  $y = e^{-\infty} = 0$ , па до  $y = 1$ .



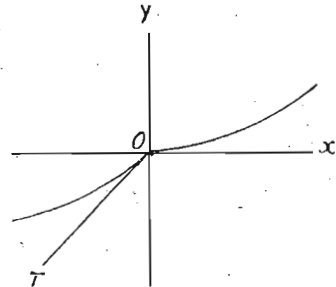
Сл. 62.

Из овога видимо, да је почетак координата крајња тачка у којој се ова друга грана линије свршава. Даље закључујемо, да је права паралелна са  $x$ -осом у одстојању  $OA = 1$  асимптота за обе гране.

**137. Тачке преламања.** — Тачке, око којих са бесконачно малим полупречником описани круг сече линију у двама тачкама, али тако, да је  $0 < \angle P'PP'' < 180^\circ$  зову се *тачке преламања*. У таквим тачкама свршавају се две гране линије и свака грана има своју тангенту.



Сл. 63.



Сл. 64.

Пример.

$$y = \frac{x}{1 + e^{\frac{1}{x}}}$$

На основу тога, што је за  $x=0$  и  $y=0$ , закључујемо да линија пролази кроз почетак координата. Да бисмо добили тангенту линије у тој тачци треба узети  $\frac{dy}{dx}$  или што је једно исто  $\frac{y}{x}$  за  $x=0$  и  $y=0$ . Из једначине слеђује

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{y}{x} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1}{1 + e^{\frac{1}{x}}}$$

Пошто овај израз има две вредности и то за

$$x = +h, \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{1 + e^{\frac{1}{h}}} = 0 \text{ и за } x = -h, \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{1 + e^{-\frac{1}{h}}}$$

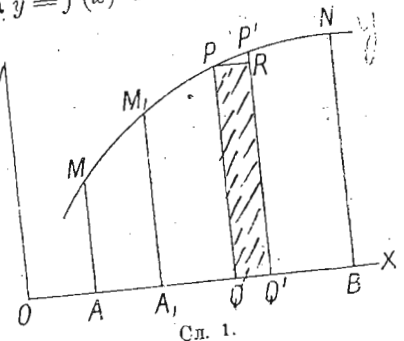
то видимо, да линија има две тангенте у почетку координата:  $x$ -оса је једна, а права  $OT$ , што полови координатни угао у трећем квадранту, друга тангента линије. Првој одговара угловни сачинитељ  $\frac{dy}{dx} = 0$ , а другој  $\frac{dy}{dx} = 1$ . Тачка  $O$  је дакле тачка преламања.

# ДРУГИ ДЕО ИНТЕГРАЛНИ РАЧУН

## Методe интегралења.

### 1. Дефиниције и општа правила.

1. Дефиниције. — Диференциални Рачун учи нас како се за функције зналазе њихове изводне. Интегрални Рачун има, обратно, да покаже како се помоћу изводне добија првобитна функција. Видели смо да свака функција једне прапроменљиве има своју изводну. Месно је да се упитамо а да ли се и обратно свака функција једне прапроменљиве може сматрати као изводна једне функције. Показаћемо да је, узели ма какву функцију  $f(x)$ , уопште могуће означити другу функцију  $F(x)$ , чија је изводна  $f(x)$ , тј. да је  $\frac{dF(x)}{dx} = f(x)$  или  $dF(x) = f(x) \cdot dx$ . Да бисмо објаснили  $\int f(x) dx$  замислимо да је линија  $y = f(x)$  конструисана у правоугаоником координата. Пре да је површина криве  $MNAB$ , која је једне стране координатне осе, са друге стране  $AM$  и  $BN$ , са  $f(x)$  функције  $x$ -а.



Сл. 1.

4. Интегралским елементом (традијом)  $\Delta F$  видели смо, који можемо да замислимо правоугаоником  $\Delta x = f(x) \cdot \Delta x$ . Из тога видимо да је израз за површину  $\Delta F$  некаква функција  $F(x)$  чији је диференциал  $dF = f(x) \cdot dx$ . Дакле, равна задатој функцији  $f(x)$ .



а пошто је лева страна једначине  $= Cu = C \int du$ , значи да је

$$\int C du = C \int du$$

или

$$\int C f(x) dx = C \int f(x) dx.$$

Константне чиниоце можемо, дакле, да ставимо пред интегрални знак.

**5. Основни интегрални.** — Из познатих диференцијалних формула изводимо, на врло прост начин, одговарајуће интегралне обрасце, такозване основне интеграле.

$$\left. \begin{aligned} dx^{n+1} &= (n+1)x^n dx, & \int x^n dx &= \frac{x^{n+1}}{n+1} + C \\ d\sqrt{x} &= \frac{dx}{2\sqrt{x}}, & \int \frac{dx}{\sqrt{x}} &= 2\sqrt{x} + C \end{aligned} \right\} (1)$$

$$\left. \begin{aligned} da^x &= a^x \ln a dx & \int a^x dx &= \frac{a^x}{\ln a} + C \\ dx^e &= e^x dx & \int e^x dx &= e^x + C \end{aligned} \right\} (2)$$

$$d \ln x = \frac{dx}{x}, \quad \int \frac{dx}{x} = \ln x + C \quad (3)$$

$$d \sin x = \cos x dx, \quad \int \cos x dx = \sin x + C \quad (4)$$

$$d \cos x = -\sin x dx, \quad \int \sin x dx = -\cos x + C \quad (5)$$

$$d \operatorname{tg} x = \frac{dx}{\cos^2 x}, \quad \int \frac{dx}{\cos^2 x} = \operatorname{tg} x + C \quad (6)$$

$$d \operatorname{cotg} x = -\frac{dx}{\sin^2 x}, \quad \int \frac{dx}{\sin^2 x} = -\operatorname{cotg} x + C \quad (7)$$

$$d \operatorname{arc} \sin x = \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}, \quad \int \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \operatorname{arc} \sin x + C \quad (8)$$

$$d \operatorname{arc} \cos x = -\frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}, \quad \int \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = -\operatorname{arc} \cos x + C$$

$$d \operatorname{arc} \operatorname{tg} x = \frac{dx}{1+x^2}, \quad \int \frac{dx}{1+x^2} = \operatorname{arc} \operatorname{tg} x + C \quad (9)$$

$$d \operatorname{arc} \operatorname{cotg} x = -\frac{dx}{1+x^2}, \quad \int \frac{dx}{1+x^2} = -\operatorname{arc} \operatorname{cotg} x + C$$

**Напомена.** У свима горњим обрасцима  $x$  може бити прапроменљива или, пак, ма каква функција прапроменљиве. Тако нпр. ако узмемо да је  $x = \varphi(t)$ , јесте

$$\int [\varphi(t)]^n d\varphi(t) = \frac{[\varphi(t)]^{n+1}}{n+1} + C; \quad \int a^{\varphi(t)} d\varphi(t) = \frac{a^{\varphi(t)}}{\ln a} + C;$$

$$\int \frac{d\varphi(t)}{\varphi(t)} = \ln \varphi(t) + C; \quad \int \cos \varphi(t) d\varphi(t) = \sin \varphi(t) + C;$$

и др. и др.

**6. Примери.** — Следећи примери има да покажу како се, у многим случајевима, интегрални, који, на први поглед, и не личе на оне основне интеграле, могу, простим операцијама, да доведу на вид једног или више таквих основних интеграла и да се, на тај начин, нађе њихова вредност.

1. Пример:

$$\begin{aligned} \int \frac{x^3 + 8x^{3/2} - 5x + 2}{x} dx &= 6 \int x^2 dx + 8 \int x^{1/2} dx - 5 \int dx + 2 \int \frac{dx}{x} \\ &= \frac{6x^3}{3} + \frac{8 \cdot 2}{3} x^{3/2} - 5x + 2 \ln x + C \\ &= 2x^3 + \frac{16}{3} x^{3/2} - 5x + 2 \ln x + C. \end{aligned}$$

2. Пример.

$$\int \operatorname{tg} x dx = \int \frac{\sin x dx}{\cos x} = -\int \frac{d \cos x}{\cos x} = -\ln |\cos x| + C;$$

$$\int \operatorname{cotg} x dx = \int \frac{\cos x dx}{\sin x} = \int \frac{d \sin x}{\sin x} = \ln |\sin x| + C.$$

Пример.

$$\int \frac{dx}{\sin x} = \int \frac{dx}{2 \sin \frac{x}{2} \cos \frac{x}{2}} = \int \frac{\frac{dx}{2}}{\frac{\cos^2 \frac{x}{2}}{\sin \frac{x}{2}} \cos \frac{x}{2}} = \int \frac{d \operatorname{tg} \frac{x}{2}}{\operatorname{tg} \frac{x}{2}} = \ln \left| \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right| + C;$$

$$\int \frac{dx}{\cos x} = \int \frac{d \left( x + \frac{\pi}{2} \right)}{\sin \left( x + \frac{\pi}{2} \right)} = \ln \left| \operatorname{tg} \left( x + \frac{\pi}{4} \right) \right| + C.$$

4. Пример.

$$\int \frac{dx}{a + b x^2} = \frac{1}{a} \int \frac{dx}{1 + \left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right)^2} = \frac{1}{\sqrt{ab}} \int \frac{d\left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right)}{1 + \left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right)^2} = \frac{1}{\sqrt{ab}} \operatorname{arc} \operatorname{tg} \left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right) + C = -\frac{1}{\sqrt{ab}} \operatorname{arc} \operatorname{cotg} \left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right) + C.$$

5. Пример.

$$\int \frac{dx}{\sqrt{a - b x^2}} = \frac{1}{\sqrt{a}} \int \frac{dx}{\sqrt{1 - \left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right)^2}} = \frac{1}{\sqrt{b}} \int \frac{d\left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right)}{\sqrt{1 - \left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right)^2}} = \frac{1}{\sqrt{b}} \operatorname{arc} \operatorname{sin} \left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right) + C = -\frac{1}{\sqrt{b}} \operatorname{arc} \operatorname{cos} \left(\sqrt{\frac{b}{a}} x\right) + C.$$

6. Пример.

$$\begin{aligned} \int \frac{lx + 5}{x \sqrt{1 - (lx)^2}} dx &= \int \frac{lx dx}{x \sqrt{1 - (lx)^2}} + 5 \int \frac{dx}{x \sqrt{1 - (lx)^2}} \\ &= \int \frac{lx dlx}{\sqrt{1 - (lx)^2}} + 5 \int \frac{dlx}{\sqrt{1 - (lx)^2}} \\ &= -\frac{1}{2} \int \frac{d[1 - (lx)^2]}{\sqrt{1 - (lx)^2}} + 5 \operatorname{arc} \operatorname{sin} (lx) \\ &= -\sqrt{1 - (lx)^2} + 5 \operatorname{arc} \operatorname{sin} (lx) + C. \end{aligned}$$

7. Пример.

$$\int \frac{a + bx}{dx} = \frac{1}{b} \int \frac{d(a + bx)}{a + bx} = \frac{1}{b} \ln(a + bx) + C.$$

8. Пример.

$$\int x^2 (x^3 + 4)^5 dx = \frac{1}{3} \int (x^3 + 4)^5 d(x^3 + 4) = \frac{(x^3 + 4)^6}{18} + C.$$

9. Пример.

$$\begin{aligned} \int \frac{\cos x + \operatorname{tg} x + a}{\sin^2 x} dx &= \int \frac{d \sin x}{\sin^2 x} + \int \frac{dx}{\sin x \cos x} + a \int \frac{dx}{\sin^2 x} \\ &= -\frac{1}{\sin x} + \int \frac{d(2x)}{\sin 2x} - a \operatorname{cotg} x \\ &= -\frac{1}{\sin x} + \ln |2x| - a \operatorname{cotg} x + C. \end{aligned}$$

10. Пример.

$$\begin{aligned} \int \frac{\sin^3 x + a}{\operatorname{tg} x} dx &= \int \sin^2 x \cos x dx + a \int \frac{dx}{\operatorname{tg} x} = \int \sin^2 x d \sin x + a \int \frac{d \sin x}{\sin x} \\ &= \frac{\sin^3 x}{3} + \ln |\sin x| + C. \end{aligned}$$

7. Метода делимичног интегралења. — До једне, у многим случајима, врло употребљиве методе да се изнађе задати интеграл, свдећи га на један од оних основних интеграла, долазимо на овај начин. У чл. 46. Диф. Р. доказали смо да је

$$d(uv) = v du + u dv,$$

где  $u$  и  $v$  означавају ма какве функције  $x$ -а. Интегралењем ове једначина налазимо

$$uv = \int v du + \int u dv,$$

одакле

$$\int u dv = uv - \int v du.$$

Помоћу овога обрасца ми сводимо, дакле, задати  $\int u dv$  на други један  $\int v du$ . Метода, која се оснива на томе обрасцу, позната је под именом *метода делимичног интегралења* или *метода интегралења помоћу делова*.

1. Пример.

$$\int lx dx = ?$$

Ставимо овде

$$u = lx, \quad dv = dx,$$

дакле

$$du = \frac{dx}{x}, \quad v = x,$$

па ћемо добити

$$\int lx dx = xlx - \int dx = x(lx - 1) + C.$$

2. Пример.

$$\int x^n e^x dx = ?$$

Ставимо

$$u = x^n, \quad dv = e^x dx,$$

дакле

$$du = n x^{n-1} dx, \quad v = e^x$$

и према томе

$$\int x^n e^x dx = e^x x^n - n \int x^{n-1} e^x dx.$$

Овим смо  $\int x^n e^x dx$  свели на  $\int x^{n-1} e^x dx$ , који се, тако исто, да свести на  $\int x^{n-2} e^x dx$  итд. Ако је  $n$  цео и положан број, задати интеграл се своди најзад на  $\int e^x dx$ , који је, као што знамо,  $= e^x + C$ .

Тако нпр. за  $n = 3$  имамо

$$\begin{aligned} \int x^3 e^x dx &= e^x \cdot x^3 - 3 \int x^2 e^x dx = e^x \cdot x^3 - 3[e^x \cdot x^2 - 2 \int x e^x dx] \\ &= e^x (x^3 - 3x^2) + 6 \int x e^x dx = e^x (x^3 - 3x^2) + 6[e^x \cdot x - \int e^x dx] \\ &= e^x (x^3 - 3x^2 + 6x - 6) + C. \end{aligned}$$

3. Пример.

$$\int x^2 \sin x \, dx = ?$$

Узмимо да је

$$u = x^2, \quad dv = \sin x \, dx,$$

дакле

$$du = 2x \cdot dx, \quad v = -\cos x$$

и према томе

$$\int x^2 \sin x \cdot dx = -x^2 \cos x + 2 \int x \cos x \cdot dx.$$

Слично добијамо

$$\begin{aligned} \int x \cos x \cdot dx &= \int x \cdot d \sin x = x \sin x - \int \sin x \cdot dx \\ &= x \sin x + \cos x + C, \end{aligned}$$

а са тиме слеђује

$$\int x^2 \sin x \cdot dx = -x^2 \cos x + 2x \sin x + 2 \cos x + C.$$

4. Пример.

$$\int \arctg x \cdot dx = ?$$

Ставимо

$$u = \arctg x, \quad dv = dx,$$

дакле

$$du = \frac{dx}{1+x^2}, \quad v = x,$$

па ћемо добити

$$\begin{aligned} \int \arctg x \cdot dx &= x \arctg x - \int \frac{x \cdot dx}{1+x^2} = x \arctg x - \frac{1}{2} \int \frac{d(1+x^2)}{1+x^2} \\ &= x \arctg x - \frac{1}{2} \ln(1+x^2) + C. \end{aligned}$$

**8. Интегралење заменом.** — Често, кад се задати интеграл не може да доведе на један од познатих видова, па ни делимичним интегралењем, долазимо до циља замењујући променљиву, по којој се интеграл, новом променљивом. Та метода зове се *интегралење заменом*. Она се састоји, дакле, у томе да се у задатој интегралу  $\int f(x) \cdot dx$  изврши подесна супституција

$$x = \varphi(t), \quad dx = \varphi'(t) \cdot dt,$$

која учини да нови интеграл  $\int f[\varphi(t)] \cdot \varphi'(t) \cdot dt$  добије један од познатих видова.

1. Пример.

$$\int \frac{dx}{1-x^2} = ?$$

1. случај:  $x < 1$ . Стављамо

$$x = \frac{t-1}{t+1}, \quad \text{дакле } dx = \frac{2 \, dt}{(t+1)^2}, \quad 1-x^2 = \frac{4t}{(t+1)^2}, \quad t = \frac{1+x}{1-x}.$$

$$\int \frac{dx}{1-x^2} = \frac{1}{2} \int \frac{dt}{t} = \frac{1}{2} \ln t + C = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{1+x}{1-x} \right) + C.$$

Из резултата видимо да би задати интеграл за  $x > 1$  добио имагинарну вредност.2. случај:  $x > 1$ . Стављамо

$$x = \frac{t+1}{t-1}, \quad \text{дакле } dx = \frac{-2 \, dt}{(t-1)^2}, \quad 1-x^2 = \frac{-4t}{(t-1)^2}, \quad t = \frac{x+1}{x-1}.$$

$$\int \frac{dx}{1-x^2} = \frac{1}{2} \int \frac{dt}{t} = \frac{1}{2} \ln t + C = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{x+1}{x-1} \right) + C.$$

2. Пример.

$$\int \sqrt{\frac{a-x}{x}} \cdot dx = ?$$

Заменимо

$$\sqrt{\frac{a-x}{x}} = t, \quad \text{дакле } x = \frac{a}{1+t^2}, \quad dx = -\frac{2at \cdot dt}{(1+t^2)^2},$$

па ћемо добити

$$\int \sqrt{\frac{a-x}{x}} \cdot dx = -2a \int \frac{t^2 \cdot dt}{(1+t^2)^2}.$$

Последни интеграл, на који смо свели наш задати интеграл, наћићемо из основног интеграла

$$\int \frac{dt}{1+t^2} = \arctg t$$

а применом делимичног интегралења, кад у њему ставимо

$$u = \frac{1}{1+t^2}, \quad dv = dt,$$

$$du = -\frac{2t \cdot dt}{(1+t^2)^2}, \quad v = t,$$

јер је онда

$$\int \frac{dt}{1+t^2} = \arctg t = \frac{t}{1+t^2} + 2 \int \frac{t^2 \cdot dt}{(1+t^2)^2},$$

одакле

$$\int \frac{t^2 \, dt}{(1+t^2)^2} = \frac{1}{2} \arctg t - \frac{t}{2(1+t^2)} + C$$

и према томе задати интеграл

$$\begin{aligned} \int \sqrt{\frac{a-x}{x}} \cdot dx &= -2a \int \frac{t^2 \cdot dt}{(1+t^2)^2} = -a \cdot \arctg t + \frac{at}{1+t^2} + C \\ &= -a \cdot \arctg \sqrt{\frac{a-x}{x}} + \sqrt{x} \sqrt{a-x} + C. \end{aligned}$$

3. Пример.

$$\int \frac{dx}{e^x+1} = ?$$

Ставићемо

$$e^x = t, \quad \text{дакле } x = \ln t, \quad dx = \frac{dt}{t}$$

и добијамо тиме

$$\int \frac{dx}{e^x + 1} = \int \frac{dt}{t(t+1)} = \int \left[ \frac{1}{t} - \frac{1}{t+1} \right] \cdot dt = \int \frac{dt}{t} - \int \frac{dt}{t+1}$$

$$= t - t + 1 + C = t \left( \frac{t}{t+1} \right) + C = t \left( \frac{e^x}{e^x + 1} \right) + C.$$

4. Пример.

$$\int x \sqrt{1+x^2} \cdot dx = ?$$

Заменом

$$x = \operatorname{tg} \varphi, \quad dx = \frac{d\varphi}{\cos^2 \varphi}, \quad \sqrt{1+x^2} = \frac{1}{\cos \varphi}.$$

налазимо

$$\int x \sqrt{1+x^2} \cdot dx = \int \frac{\sin \varphi \cdot d\varphi}{\cos^4 \varphi} = - \int \cos^{-4} \varphi \cdot d \cos \varphi = \frac{1}{3 \cos^3 \varphi} + C$$

$$= \frac{\sqrt{1+x^2}^3}{3} + C.$$

## 2. Интегралење рационално разломљених функција.

9. Напомена. — Под целом и рационалном функцијом разумемо један полином у коме се променљива количина јавља само са целим и позитивним изложитељима. Количник из такве две целе и рационалне функције зовемо рационално разломљеном функцијом.

Нека су  $F(x)$  и  $f(x)$  две целе и рационалне функције. За количник  $\frac{F(x)}{f(x)}$  кажемо да је чисто или нечисто разломљен, према томе да ли је степен функције  $F(x)$  мањи или већи од степена функције  $f(x)$ .

На случај да је степен од  $F(x)$  већи од степена  $f(x)$ , нечисто разломљена функција  $\frac{F(x)}{f(x)}$  може да се претвори у једну целу и једну чисто разломљену функцију:

$$\frac{F(x)}{f(x)} = \psi(x) + \frac{\varphi(x)}{f(x)}$$

и онда је

$$\int \frac{F(x)}{f(x)} dx = \int \psi(x) \cdot dx + \int \frac{\varphi(x)}{f(x)} dx.$$

Пошто се интегралење целе и рационалне функције

$$\psi(x) = ax^n + bx^{n-1} + \dots + px^2 + qx + r$$

може непосредно да изврши

$$\int \psi(x) \cdot dx = \frac{ax^{n+1}}{n+1} + \frac{bx^n}{n} + \dots + \frac{px^3}{3} + \frac{qx^2}{2} + rx + C,$$

јасно је да се проучавање разломљених функција уопште може да ограничи на чисто разломљене функције.

Пример.

$$\frac{5x^3 - 2x^2 + 3x + 4}{x^2 - 3x + 2} = 5x + 13 + \frac{32x - 22}{x^2 - 3x + 2},$$

$$\int \frac{5x^3 - 2x^2 + 3x + 4}{x^2 - 3x + 2} dx = \int (5x + 13) \cdot dx + \int \frac{32x - 22}{x^2 - 3x + 2} dx$$

$$= \frac{5x^2}{2} + 13x + \int \frac{32x - 22}{x^2 - 3x + 2} dx.$$

## 10. Интегралење чисто разломљених функција. — Нека је $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$

једна чисто разломљена функција. Метода интегралења основана је на разлагању разломљене функције на просте разломке. То разлагање, па са тиме и резултат интегралења, управља се према томе какви су корени једначине  $f(x) = 0$ . У томе погледу имамо ове главне случајеве: корени су сви стварни и различни (прости) или корени су стварни, али их има и једнаких (многоструких) или најзад једначина има имитарних корена. Пошто су методе за разлагање чисто разломљених функција на просте разломке већ у Диференциалноме Рачуну (чл. 92—99) изложене у довољној опширности, није потребно враћати се поново томе питању. Овде ћемо сада само да применемо тамо добивене резултате.

Први случај: једначина  $f(x) = 0$  има све стварне и различне (просте) корене:

$$f(x) = (x-a)(x-b)\dots(x-l),$$

где су  $a, b, \dots, l$  стварни и различни корени. Чисто разломљена функција  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  разлаже се тада на просте разломке

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{\varphi(a)}{f'(a) \cdot (x-a)} + \frac{\varphi(b)}{f'(b) \cdot (x-b)} + \dots + \frac{\varphi(l)}{f'(l) \cdot (x-l)}$$

(формула 2 у чл. 95. Диф. Р.). Према томе је

$$\int \frac{\varphi(x)}{f(x)} dx = \frac{\varphi(a)}{f'(a)} \int \frac{dx}{x-a} + \frac{\varphi(b)}{f'(b)} \int \frac{dx}{x-b} + \dots + \frac{\varphi(l)}{f'(l)} \int \frac{dx}{x-l}$$

$$= \frac{\varphi(a)}{f'(a)} \ln|x-a| + \frac{\varphi(b)}{f'(b)} \ln|x-b| + \dots$$

$$\dots + \frac{\varphi(l)}{f'(l)} \ln|x-l| + C.$$



1. Пример. (Диф. Р. чл. 95.) Отуда што је

$$\frac{15x^2 - 18x + 28}{6x^4 + 11x^3 - 43x^2 + 34x - 8} = \frac{-34}{x+4} + \frac{91}{x-\frac{1}{2}} + \frac{-34}{x-\frac{2}{3}} + \frac{5}{x-1}$$

слеђује

$$\begin{aligned} \int \frac{(15x^2 - 18x + 28) \cdot dx}{6x^4 + 11x^3 - 43x^2 + 34x - 8} &= \\ &= -\frac{34}{63} \int \frac{dx}{x+4} + \frac{91}{9} \int \frac{dx}{x-\frac{1}{2}} - \frac{34}{7} \int \frac{dx}{x-\frac{2}{3}} + 5 \int \frac{dx}{x-1} \\ &= -\frac{34}{63} l(x+4) + \frac{91}{9} l\left(x-\frac{1}{2}\right) - \frac{34}{7} l\left(x-\frac{2}{3}\right) + 5 l(x-1) + C. \end{aligned}$$

2. Пример. (Диф. Р. чл. 95.) На основу тога што је

$$\frac{1}{p-qx^2} = \frac{1}{2\sqrt{pq}\left(x+\sqrt{\frac{p}{q}}\right)} + \frac{1}{-2\sqrt{pq}\left(x-\sqrt{\frac{p}{q}}\right)}$$

налазимо

$$\begin{aligned} \int \frac{dx}{p-qx^2} &= \frac{1}{2\sqrt{pq}} \int \frac{dx}{x+\sqrt{\frac{p}{q}}} - \frac{1}{2\sqrt{pq}} \int \frac{dx}{x-\sqrt{\frac{p}{q}}} \\ &= \frac{1}{2\sqrt{pq}} l\left(x+\sqrt{\frac{p}{q}}\right) - \frac{1}{2\sqrt{pq}} l\left(x-\sqrt{\frac{p}{q}}\right) + C \\ &= \frac{1}{2\sqrt{pq}} l\left(\frac{x+\sqrt{\frac{p}{q}}}{x-\sqrt{\frac{p}{q}}}\right) + C. \end{aligned}$$

Други случај: једначина  $f(x) = 0$  има све стварне, али и једнаке (многоструке) корене:

$$f(x) = (x-a)^\alpha (x-b)^\beta \dots (x-l)^\lambda.$$

Разломљена функција  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  разлаже се у овоме случају

$$\begin{aligned} \frac{\varphi(x)}{f(x)} &= \frac{A}{(x-a)^\alpha} + \frac{A_1}{(x-a)^{\alpha-1}} + \dots + \frac{A_{\alpha-1}}{x-a} \\ &+ \frac{B}{(x-b)^\beta} + \frac{B_1}{(x-b)^{\beta-1}} + \dots + \frac{B_{\beta-1}}{x-b} \\ &+ \dots \\ &+ \frac{L}{(x-l)^\lambda} + \frac{L_1}{(x-l)^{\lambda-1}} + \dots + \frac{L_{\lambda-1}}{x-l} \end{aligned}$$

(формула 2 чл. 93. Диф. Р.) тако да је

$$\begin{aligned} \int \frac{\varphi(x)}{f(x)} dx &= A \int \frac{dx}{(x-a)^\alpha} + A_1 \int \frac{dx}{(x-a)^{\alpha-1}} + \dots + A_{\alpha-1} \int \frac{dx}{x-a} \\ &+ B \int \frac{dx}{(x-b)^\beta} + B_1 \int \frac{dx}{(x-b)^{\beta-1}} + \dots + B_{\beta-1} \int \frac{dx}{x-b} \\ &+ \dots \\ &+ L \int \frac{dx}{(x-l)^\lambda} + L_1 \int \frac{dx}{(x-l)^{\lambda-1}} + \dots + L_{\lambda-1} \int \frac{dx}{x-l}. \end{aligned}$$

Сви ови интеграла свде се на ова два основна интеграла

$$\int \frac{du}{u^n} = \int u^{-n} \cdot du = \frac{u^{1-n}}{1-n} \quad \text{и} \quad \int \frac{du}{u} = l u.$$

1. Пример. (Диф. Р. чл. 94.) Пошто је

$$\begin{aligned} \frac{3x^4 - 6x^2 + 5x - 7}{x^7 - \frac{1}{2}x^6 - 14x^5 + \frac{37}{2}x^4 + 41x^3 - \frac{215}{2}x^2 + 84x - \frac{45}{2}} &= \\ \frac{5}{24(x-1)^4} + \frac{25}{144(x-1)^3} + \frac{1633}{3456(x-1)^2} + \frac{3199}{432(x-1)} + \frac{501}{352(x+3)^2} + \frac{1413}{1936(x+3)} + \frac{21808}{3267(x-\frac{5}{2})} & \end{aligned}$$

слеђује

$$\begin{aligned} \int \frac{(3x^4 - 6x^2 + 5x - 7) \cdot dx}{x^7 - \frac{1}{2}x^6 - 14x^5 + \frac{37}{2}x^4 + 41x^3 - \frac{215}{2}x^2 + 84x - \frac{45}{2}} &= \\ \frac{5}{24} \int \frac{dx}{(x-1)^4} - \frac{25}{144} \int \frac{dx}{(x-1)^3} - \frac{1633}{3456} \int \frac{dx}{(x-1)^2} - \frac{3199}{432} \int \frac{dx}{x-1} \\ &- \frac{501}{352} \int \frac{dx}{(x+3)^2} + \frac{1413}{1936} \int \frac{dx}{x+3} + \frac{21808}{3267} \int \frac{dx}{x-\frac{5}{2}} \\ &= -\frac{5}{72} \frac{1}{(x-1)^3} + \frac{25}{288} \frac{1}{(x-1)^2} + \frac{1633}{3456} \frac{1}{x-1} - \frac{3199}{432} l(x-1) \\ &+ \frac{501}{352} \frac{1}{x+3} + \frac{1413}{1936} l(x+3) + \frac{21808}{3267} l\left(x-\frac{5}{2}\right) + C. \end{aligned}$$

2. Пример. (Диф. Р. чл. 96.) На основу тога што је

$$\frac{(x+2)}{x^4 - 5x^3 + 9x^2 - 7x + 2} = \frac{-3}{(x-1)^3} + \frac{-4}{(x-1)^2} + \frac{-4}{x-1} + \frac{4}{x-2}$$

имамо

$$\begin{aligned} \int \frac{(x+2) \cdot dx}{x^4 - 5x^3 + 9x^2 - 7x + 2} &= \\ &= -3 \int \frac{dx}{(x-1)^3} - 4 \int \frac{dx}{(x-1)^2} - 4 \int \frac{dx}{x-1} + 4 \int \frac{dx}{x-2} \\ &= \frac{3}{2} \frac{1}{(x-1)^2} + \frac{4}{x-1} - 4 l(x-1) + 4 l(x-2) + C \\ &= \frac{8x-5}{2(x-1)^2} + 4 l\left(\frac{x-2}{x-1}\right) + C. \end{aligned}$$

Трећи случај: једначина  $f(x) = 0$  има имагинарних корена, нпр.

$$f(x) = [x - (\alpha + i\beta)]^n [x - (\alpha - i\beta)]^n, f_1(x) = (x^2 + px + q) \cdot f_1(x).$$

Разломљена функција  $\frac{\varphi(x)}{f(x)}$  раствара се

$$\frac{\varphi(x)}{f(x)} = \frac{Px + Q}{(x^2 + px + q)^n} + \frac{P_1x + Q_1}{(x^2 + px + q)^{n-1}} + \dots + \frac{P_{n-1}x + Q_{n-1}}{x^2 + px + q} + \frac{\varphi_n(x)}{f_1(x)}$$

(формула 6 у чл. 98. Диф. Р.), где је  $\frac{\varphi_n(x)}{f_1(x)}$  опет једна чисто разломљена функција, која се на познати начин даље разлаже на просте разломке.

Пример. (В. чл. 99. и Напомену у чл. 98. Диф. Р.) Имамо

$$\frac{2x^2 - 7x + 5}{x^3 - 5x^2 + 11x - 15} = \frac{\frac{7}{4}x + \frac{1}{2}}{(x-1)^2 + 4} + \frac{1}{x-3}$$

$$\begin{aligned} \int \frac{(2x^2 - 7x + 5) dx}{x^3 - 5x^2 + 11x - 15} &= \frac{7}{4} \int \frac{x \cdot dx}{(x-1)^2 + 4} + \frac{1}{2} \int \frac{dx}{(x-1)^2 + 4} + \frac{1}{4} \int \frac{dx}{x-3} \\ &= \frac{7}{8} \int \frac{d[(x-1)^2 + 4]}{(x-1)^2 + 4} + \frac{1}{4} \int \frac{d\left(\frac{x-1}{2}\right)}{1 + \left(\frac{x-1}{2}\right)^2} + \frac{1}{4} \int \frac{d(x-3)}{x-3} \\ &= \frac{7}{8} l[(x-1)^2 + 4] + \frac{1}{4} \operatorname{arc} \operatorname{tg} \left(\frac{x-1}{2}\right) + \frac{1}{4} l(x-3) + C. \end{aligned}$$

### 3. Интегралење ирационалних функција.

**11. Подкорена количина је линеарна.** — Ако је функција састављена из разних корена, у којима је радиканд један исти и то линеаран, онда простом заменом претварамо такву ирационалну функцију у рационалну функцију. Доводимо све корене на заједнички корени изложитељ и означавамо тај корен из оног линеарног радиканда новим знаком. Ако је нпр. задата функција састављена из  $\sqrt[n]{(px+q)^a}$ ,  $\sqrt[n]{(px+q)^b}$ , ... а  $n$  је заједнички корени изложитељ за све корене експоненте  $a, b, \dots$  ми онда стављамо  $\sqrt[n]{px+q} = y$ , дакле  $x = \frac{y^n - q}{p}$ ,  $dx = \frac{ny^{n-1} dy}{p}$  и тиме претварамо све корене количине у рационалне функције. Тако

нпр. ако бисмо имали  $\int \frac{x^2 \sqrt[3]{(px+q)^2 - a}}{x^3 + x\sqrt{(px+q)^3}} dx$  заменули би  $\sqrt[3]{px+q} = y$ , дакле  $x = \frac{y^3 - q}{p}$ ,  $dx = \frac{3y^2 dy}{p}$  и тиме добили

$$\begin{aligned} \frac{x^2 \sqrt[3]{(px+q)^2 - a}}{x^3 + x\sqrt{(px+q)^3}} dx &= \frac{\left(\frac{y^3 - q}{p}\right)^2 y^4 - a}{\left(\frac{y^3 - q}{p}\right)^3 + \frac{y^3 - q}{p} y^3} \cdot \frac{3y^2 dy}{p} \\ &= \frac{(y^3 - q)^2 y^4 - a p^2}{(y^3 - q)^3 + p^2(y^3 - q) y^3} 6y^5 dy, \end{aligned}$$

дакле рационалну функцију.

### 12. Интеграли ирационалних функција са квадратним кореном.

— Најопштији вид једне ирационалне функције са квадратним кореном и истим радикандом представљен је изразом:

$$\frac{A + B\sqrt{X} + C\sqrt{X^2} + D\sqrt{X^3} + E\sqrt{X^4} + \dots}{a + b\sqrt{X} + c\sqrt{X^2} + d\sqrt{X^3} + e\sqrt{X^4} + \dots},$$

где је  $X$  ма каква рационална функција променљиве  $x$ , а  $A, B, C, \dots, a, b, c, \dots$  константе или рационалне функције  $x$ -а.

Овај општи израз може да се доведе на знатно простију форму на следећи начин

$$\begin{aligned} \frac{A + B\sqrt{X} + C\sqrt{X^2} + D\sqrt{X^3} + E\sqrt{X^4} + \dots}{a + b\sqrt{X} + c\sqrt{X^2} + d\sqrt{X^3} + e\sqrt{X^4} + \dots} &= \\ \frac{(A + CX + EX^2 + \dots) + (B + DX + \dots)\sqrt{X}}{(a + cX + eX^2 + \dots) + (b + dX + \dots)\sqrt{X}} &= \frac{P + Q\sqrt{X}}{p + q\sqrt{X}}, \end{aligned}$$

где су  $P, Q, p, q$  рационалне функције

$$\begin{aligned} P &= A + CX + EX^2 + \dots, & Q &= B + DX + \dots \\ p &= a + cX + eX^2 + \dots, & q &= b + dX + \dots \end{aligned}$$

Последњи израз можемо још и даље да упростимо

$$\begin{aligned} \frac{P + Q\sqrt{X}}{p + q\sqrt{X}} &= \frac{(P + Q\sqrt{X})(p - q\sqrt{X})}{(p + q\sqrt{X})(p - q\sqrt{X})} = \frac{(Pp - QqX) + (pQ - qP\sqrt{X})}{p^2 - q^2 X} \\ &= \frac{U}{W} + \frac{V\sqrt{X}}{W}, \end{aligned}$$

где су  $U, V, W$  такође рационалне функције. Тако постаје

$$\begin{aligned} \int \frac{A + B\sqrt{X} + C\sqrt{X^2} + D\sqrt{X^3} + E\sqrt{X^4} + \dots}{a + b\sqrt{X} + c\sqrt{X^2} + d\sqrt{X^3} + e\sqrt{X^4} + \dots} dx &= \\ \int \frac{U}{W} dx + \int \frac{V\sqrt{X}}{W} dx. \end{aligned}$$

На левој страни имамо општи вид интеграла једне ирационалне функције са квадратним коренима, а истим радикандом и ми видимо да се такав интеграл своди на два интеграла од којих онај први можемо да сматрамо као познат пошто се он односи на једну рационалну функцију. Остаје да расматрамо онај други интеграл који може да се напише и овако

$$\int \frac{V\sqrt{X}}{W} dx = \int \frac{VX}{W\sqrt{X}} dx = \int \frac{T \cdot dx}{W\sqrt{X}}.$$

Овде је  $T$  опет једна рационална функција.

Из свега овога видимо да се интеграл једне ирационалне функције, која је склопљена из квадратних корена са једнаким радикандима, може да доведе на најпростији заједнички облик  $\int \frac{T \cdot dx}{W\sqrt{X}}$ , где  $T$ ,  $W$  и  $X$  означавају ма какве рационалне функције променљиве  $x$ . Интеграли, који су обухваћени овим општим типом деле се на

*интеграле прве врсте:*  $\int \frac{dx}{\sqrt{X}}$ , код којих је  $\frac{T}{W} = \text{Const.}$ ,

*интеграле друге врсте:*  $\int \frac{\varphi(x) dx}{\sqrt{X}}$ , код којих је  $\frac{T}{W} = \varphi(x)$  цела и рационална функција и

*интеграле треће врсте:*  $\int \frac{F(x) dx}{f(x)\sqrt{X}}$ , код којих је  $\frac{T}{W} = \frac{F'(x)}{f(x)}$  рационално разломљена функција.

### 13. Функција под квадратним кореном је другог степена. —

Ми ћемо да се ограничимо на расматрање случаја кад је  $y = \int \frac{T \cdot dx}{W\sqrt{X}}$  подкорена количина  $X$  другог степена<sup>1)</sup>, дакле вида  $ax^2 + bx + c$ . Предпоставићемо да је овај трином ослобођен првог сачинитеља и ставићемо  $X = x^2 + px + q$ . Означимо  $\frac{T}{W} = \varphi(x)$  и онда имамо као општи тип интеграла, које узимамо за проучавање

$$\int \frac{\varphi(x) \cdot dx}{\sqrt{x^2 + px + q}}$$

<sup>1)</sup> Интеграли, у којима се јавља квадратни корен из полинома трећег или четвртог степена, зову се по Јакоби-у (Karl Gustav Jacobi, 1804—1851) *елиптички интеграл*. То су име добили што је интеграл за елипсис лук такав интеграл. Ако је подкорена количина вишег од четвртог степена (петог итд.), интеграл се зове *хиперелиптичан* или *Абел-ов* интеграл по норвешкоме математичару Niels Henrik Abel (1802—1829).

Овде имамо да разликујемо два случаја: према знаку првога члана подкорене количине: да ли је позитиван или је негативан.

Први случај: нека је први члан тринома положан.

Показаћемо две методе за интегралeње.

Прва метода. — Ставићемо

$$\sqrt{x^2 + px + q} = t + x \text{ или } t - x.$$

Нека је

$$\sqrt{x^2 + px + q} = t - x,$$

дакле

$$x = \frac{t^2 - q}{2t + p},$$

$$dx = \frac{2(t^2 + pt + q) dt}{(2t + p)^2},$$

$$\sqrt{x^2 + px + q} = \frac{t^2 + pt + q}{2t + p},$$

$$\int \frac{\varphi(x) dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} = 2 \int \frac{\varphi\left(\frac{t^2 - q}{2t + p}\right) dt}{2t + p} = \int F(t) dt.$$

Ми смо, овим, задати интеграл ирационалне функције свели на интеграл једне рационалне функције за који знамо како се изналази.

Друга метода. — Овај начин може да се примени кад су корени квадратне једначине  $x^2 + px + q = 0$  стварни, а то је свакојако случај ако је  $q < 0$ .<sup>1)</sup> Означимо са  $\alpha$  и  $\beta$  дотичне корене. Онда је  $x^2 + px + q = (x - \alpha)(x - \beta)$ . Ставићемо

$$\sqrt{x^2 + px + q} = (x - \alpha)t \text{ или } (x - \alpha)(x - \beta) = (x - \alpha)^2 t^2,$$

дакле

$$x - \beta = (x - \alpha)t^2,$$

$$x = \frac{\beta - \alpha t^2}{1 - t^2},$$

$$dx = \frac{2(\beta - \alpha)t dt}{(1 - t^2)^2},$$

$$\sqrt{x^2 + px + q} = \frac{(\beta - \alpha)t}{1 - t^2},$$

$$\int \frac{\varphi(x) dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} = 2 \int \frac{\varphi\left(\frac{\beta - \alpha t^2}{1 - t^2}\right) dt}{1 - t^2} = \int F(t) dt.$$

Овим смо, опет, интеграл ирационалне функције претворили у интеграл једне рационалне функције.

<sup>1)</sup> То се види из решења  $x = -\frac{p}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q}$ .

1. Пример.

Код интеграла прве врсте

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + px + q}}$$

јесте  $\beta(x) = 1$  и по првој методи интегралења имамо

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} = 2 \int \frac{dt}{2t + p} = \int \frac{dt}{\frac{p}{2} + t} = l \left( \frac{p}{2} + t \right) + C$$

или кад заменимо  $t = x + \sqrt{x^2 + px + q}$

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} = l \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right] + C.$$

Ако овде ставимо  $p = 0$  добићемо један интеграл који се често јавља, а то је

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + q}} = l \left[ x + \sqrt{x^2 + q} \right] + C.$$

До истога ћемо резултата доћи, ако применимо другу методу интегралења. Тада је

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} = 2 \int \frac{dt}{1 - t^2} = l \left( \frac{1+t}{1-t} \right) + C_1$$

где је

$$t = \sqrt{\frac{x-\beta}{x-\alpha}}$$

дакле

$$\begin{aligned} \frac{1+t}{1-t} &= \frac{1 + \sqrt{\frac{x-\beta}{x-\alpha}}}{1 - \sqrt{\frac{x-\beta}{x-\alpha}}} = \frac{\sqrt{x-\alpha} + \sqrt{x-\beta}}{\sqrt{x-\alpha} - \sqrt{x-\beta}} = \frac{(\sqrt{x-\alpha} + \sqrt{x-\beta})^2}{(x-\alpha) - (x-\beta)} = \\ &= \frac{-(\alpha + \beta) + 2x + 2\sqrt{(x-\alpha)(x-\beta)}}{\beta - \alpha} = \frac{-\frac{\alpha + \beta}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q}}{\frac{\beta - \alpha}{2}} \end{aligned}$$

Из теорије квадратних једначина знамо да је

$$-\frac{\alpha + \beta}{2} = \frac{p}{2}, \quad \frac{\beta - \alpha}{2} = \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q}$$

и према томе је

<sup>1)</sup> Види чл. 8. Пример 1.

<sup>2)</sup> Корени квадратне једначине  $x^2 + px + q = 0$  јесу

$$\alpha = -\frac{p}{2} - \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q}, \quad \beta = -\frac{p}{2} + \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q},$$

одакле

$$-\frac{\alpha + \beta}{2} = \frac{p}{2}, \quad \frac{\beta - \alpha}{2} = \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q}$$

Ово последње је стварно само онда кад су корени  $\alpha$  и  $\beta$  стварни.

$$\frac{1+t}{1-t} = \frac{\frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q}}{\sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q}}$$

$$l \left( \frac{1+t}{1-t} \right) = l \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right] - l \left[ \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q} \right]$$

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} = l \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right] + C.$$

2. Пример.

Узмимо интеграл друге врсте

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} = \int \frac{x^2 + px + q}{\sqrt{x^2 + px + q}} dx.$$

Овде је  $\phi(x) = x^2 + px + q$ . По првој методи је

$$\phi(x) = \left( \frac{t^2 + pt + q}{2t + p} \right)^2$$

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} = 2 \int \frac{\left( \frac{t^2 + pt + q}{2t + p} \right)^2}{2t + p} dt = \frac{1}{4} \int \frac{(t^2 + pt + q)^2}{\left(t + \frac{p}{2}\right)^3} dt$$

$$= \frac{1}{4} \int \frac{\left[ \left(t + \frac{p}{2}\right)^2 + \left[ q - \left(\frac{p}{2}\right)^2 \right] \right]^2}{\left(t + \frac{p}{2}\right)^3} dt$$

$$= \frac{1}{4} \int \left(t + \frac{p}{2}\right) dt + \frac{1}{2} \left[ q - \left(\frac{p}{2}\right)^2 \right] \int \frac{dt}{t + \frac{p}{2}} + \frac{\left[ q - \left(\frac{p}{2}\right)^2 \right]^2}{4} \int \frac{dt}{\left(t + \frac{p}{2}\right)^3}$$

$$= \frac{1}{8} \left(t + \frac{p}{2}\right)^2 + \frac{1}{2} \left[ q - \left(\frac{p}{2}\right)^2 \right] l \left(t + \frac{p}{2}\right) - \frac{1}{8} \frac{\left[ q - \left(\frac{p}{2}\right)^2 \right]^2}{\left(t + \frac{p}{2}\right)^2} + C$$

и кад заменимо

$$t + \frac{p}{2} = \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q}$$

$$\frac{q - \frac{p^2}{4}}{t + \frac{p}{2}} = \frac{q - \frac{p^2}{4}}{\frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q}} = \frac{\left(q - \frac{p^2}{4}\right) \left(\frac{p}{2} + x - \sqrt{x^2 + px + q}\right)}{\left(\frac{p}{2} + x\right)^2 - (x^2 + px + q)}$$

$$= \frac{\left(q - \frac{p^2}{4}\right) \left(\frac{p}{2} + x - \sqrt{x^2 + px + q}\right)}{\frac{p^2}{4} - q} = - \left[ \frac{p}{2} + x - \sqrt{x^2 + px + q} \right]$$

добит ćemo овакав резултат

$$\int \sqrt{x^2 + px + q} \, dx = \frac{1}{8} \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right]^2 + \frac{1}{2} \left[ q - \frac{p^2}{4} \right] \ln \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right] - \frac{1}{8} \left[ \frac{p}{2} + x - \sqrt{x^2 + px + q} \right]^2 + C$$

$$= \frac{1}{2} \left( \frac{p}{2} + x \right) \sqrt{x^2 + px + q} + \frac{1}{2} \left( q - \frac{p^2}{4} \right) \ln \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right] + C.$$

Задати интеграл можемо да решимо и помоћу методе делимичног интегралења, јер кад ставимо

$$\sqrt{x^2 + px + q} = u, \quad dx = dv,$$

одакле

$$du = \frac{x + \frac{p}{2}}{\sqrt{x^2 + px + q}}, \quad v = x,$$

добит ћемо

$$\int \sqrt{x^2 + px + q} \, dx = x \sqrt{x^2 + px + q} - \int \frac{x^2 + \frac{p}{2}x}{\sqrt{x^2 + px + q}} \, dx,$$

које, кад саберемо с идентичном једначином

$$\int \sqrt{x^2 + px + q} \, dx = \int \frac{x^2 + px + q}{\sqrt{x^2 + px + q}} \, dx$$

и поделимо обе стране са 2, даје

$$\int \sqrt{x^2 + px + q} \, dx = \frac{1}{2} x \sqrt{x^2 + px + q} + \frac{1}{2} \int \frac{\frac{p}{2}x + q}{\sqrt{x^2 + px + q}} \, dx.$$

Последњи интеграл може да се разложи на два интеграла

$$\frac{1}{2} \int \frac{\frac{p}{2}x + q}{\sqrt{x^2 + px + q}} \, dx$$

$$= \frac{q - \frac{p^2}{4}}{2} \int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} + \frac{p}{4} \int \frac{x + \frac{p}{2}}{\sqrt{x^2 + px + q}} \, dx$$

$$= \frac{q - \frac{p^2}{4}}{2} \ln \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right] + \frac{p}{8} \int \frac{d(x^2 + px + q)}{\sqrt{x^2 + px + q}}$$

$$= \frac{q - \frac{p^2}{4}}{2} \ln \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right] + \frac{p}{4} \sqrt{x^2 + px + q} + C.$$

<sup>1)</sup> Први интеграл је исти, који смо већ расматрали у првом примеру овога члана, а други је један од основних интеграла, јер има вид

$$\int \frac{dy}{\sqrt{y}} = 2\sqrt{y} + C.$$

С овим добијамо, као и горе, да је задати интеграл

$$\int \sqrt{x^2 + px + q} \, dx = \frac{1}{2} \left( x + \frac{p}{2} \right) \sqrt{x^2 + px + q} + \frac{1}{2} \left( q - \frac{p^2}{4} \right) \ln \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right] + C.$$

3. Пример.

Интеграл друге врсте

$$\int \frac{(a + bx) \, dx}{\sqrt{x^2 + px + q}},$$

који се врло често јавља, можемо да нађемо на основу претходећег примера.

Кад разложимо

$$\frac{a + bx}{\sqrt{x^2 + px + q}} = \left( a - \frac{pb}{2} \right) \frac{1}{\sqrt{x^2 + px + q}} + b \frac{x + \frac{p}{2}}{\sqrt{x^2 + px + q}}$$

добит ћемо

$$\int \frac{(a + bx) \, dx}{\sqrt{x^2 + px + q}}$$

$$= \left( a - \frac{pb}{2} \right) \int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + px + q}} + \frac{b}{2} \int \frac{d(x^2 + px + q)}{\sqrt{x^2 + px + q}}$$

$$= \left( a - \frac{pb}{2} \right) \ln \left[ \frac{p}{2} + x + \sqrt{x^2 + px + q} \right] + b \sqrt{x^2 + px + q} + C.$$

14. Продужење прошлог члана. — Узмимо сада на разматрање други случај: да је знак првог члана подкорене количине одречан.

Позађемо и овде две методе интегралења.

Прва метода. — Претпоставимо да је  $q > 0$  и ставимо

$$\sqrt{-x^2 + px + q} = \sqrt{q} + tx,$$

одакле

$$x = \frac{p - 2t\sqrt{q}}{1 + t^2},$$

$$dx = -2 \frac{\sqrt{q} + pt - t^2\sqrt{q}}{(1 + t^2)^2} \, dt,$$

$$\sqrt{-x^2 + px + q} = \frac{\sqrt{q} + pt - t^2\sqrt{q}}{1 + t^2}$$

и према томе

$$\int \frac{\phi(x) \, dx}{\sqrt{-x^2 + px + q}} = -2 \int \frac{\phi \left( \frac{p - 2t\sqrt{q}}{1 + t^2} \right)}{1 + t^2} \, dt = \int F(t) \, dt,$$

где је  $F(t)$  рационална функција.

Напомена. Овај начин интегралења може да се примени и на први случај: на случај кад је први члан тринома  $x^2 + px + q$  положан, али с предпоставком да је  $q > 0$ .

Друга метода. — Важи кад је  $q < 1$ . Означимо са  $\bar{q}$  апсолутну вредност дотичне константе. Пошто су у овоме случају корени квадратне једначине  $-x^2 + px - \bar{q} = 0$  стварни, можемо да применимо ону другу методу у прошлом члану. Означимо, као и раније, са  $\alpha$  и  $\beta$  корене и претпоставимо да је  $\beta > \alpha$ . Ставимо

$$\begin{aligned} \sqrt{-x^2 + px - \bar{q}} &= \sqrt{(x - \alpha)(\beta - x)} = (x - \alpha)t, \\ \text{дакле} \quad x &= \frac{\beta + \alpha t^2}{1 + t^2}, \\ dx &= -\frac{2(\beta - \alpha)t dt}{(1 + t^2)^2}, \\ \sqrt{-x^2 + px - \bar{q}} &= \frac{(\beta - \alpha)t}{1 + t^2}, \end{aligned}$$

па ћемо добити

$$\int \frac{\phi(x) dx}{\sqrt{-x^2 + px - \bar{q}}} = -2 \int \frac{\phi\left(\frac{\beta + \alpha t^2}{1 + t^2}\right) dt}{1 + t^2} = \int F(t) dt.$$

1. Пример.

Место да интеграл прве врсте

$$\int \frac{dx}{\sqrt{-x^2 + px + q}}$$

решавамо по горе изложеној методи, показаћемо како се може доћи до резултата свдећи задати интеграл на познати нам основни интеграл

$$\int \frac{du}{\sqrt{1-u^2}} = \arcsin u + C.$$

На основу тога што је

$$\sqrt{-x^2 + px + q} = \sqrt{\left(q + \frac{p^2}{4}\right) - \left(x - \frac{p}{2}\right)^2} =$$

$$\sqrt{q + \frac{p^2}{4}} \sqrt{1 - \left(\frac{x - \frac{p}{2}}{\sqrt{q + \frac{p^2}{4}}}\right)^2}$$

следеће

$$\int \frac{dx}{\sqrt{-x^2 + px + q}} = \int \frac{d\left[\frac{x - \frac{p}{2}}{\sqrt{q + \frac{p^2}{4}}}\right]}{\sqrt{1 - \left(\frac{x - \frac{p}{2}}{\sqrt{q + \frac{p^2}{4}}}\right)^2}} = \arcsin \frac{x - \frac{p}{2}}{\sqrt{q + \frac{p^2}{4}}} + C.$$

2. Пример.

Интеграл друге врсте

$$\int \frac{(a + bx) dx}{\sqrt{-x^2 + px + q}}$$

своди се на претходећи интеграл прве врсте, јер је

$$\begin{aligned} \int \frac{(a + bx) dx}{\sqrt{-x^2 + px + q}} &= \left(a + \frac{pb}{2}\right) \int \frac{dx}{\sqrt{-x^2 + px + q}} - \frac{b}{2} \int \frac{d(-x^2 + px + q)}{\sqrt{-x^2 + px + q}} \\ &= \left(a + \frac{pb}{2}\right) \arcsin \frac{x - \frac{p}{2}}{\sqrt{q + \frac{p^2}{4}}} - b\sqrt{-x^2 + px + q} + C. \end{aligned}$$

#### 4. Интегралење тригонометриских функција.

15. Интегралење функција које су сложене из тригонометриских бројева једног истог луна. — Ако имамо да интегралимо један диференцијал, који зависи од синуса, косинуса, тангента или од ма које још друге тригонометриске функције једног и истог угла  $x$ , завешћемо нову прапроменљиву  $t$  на начин

$$t = \operatorname{tg} \frac{x}{2},$$

дакле

$$x = 2 \operatorname{arc} \operatorname{tg} t,$$

$$dx = \frac{2 dt}{1 + t^2}.$$

На основу ове замене је

$$\operatorname{tg} x = \frac{2 \operatorname{tg} \frac{x}{2}}{1 - \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}} = \frac{2t}{1 - t^2},$$

$$\operatorname{cotg} x = \frac{1}{\operatorname{tg} x} = \frac{1 - t^2}{2t},$$

$$\sin x = \frac{\operatorname{tg} x}{\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 x}} = \frac{2t}{1 + t^2},$$

$$\cos x = \frac{1}{\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 x}} = \frac{1 - t^2}{1 + t^2}$$

и тада се задати интеграл претвара у интеграл једне алгебарске функције, јер је

$$\int f(\sin x, \cos x, \operatorname{tg} x, \dots) dx = 2 \int f\left(\frac{2t}{1+t^2}, \frac{1-t^2}{1+t^2}, \frac{2t}{1-t^2}, \dots\right) \frac{dt}{1+t^2}$$

Ако се, пак, у задатоме интегралу, осим тригонометриских функција лука  $x$ , јавља још и сам лук  $x$ , тј. ако је функција, коју ваља интегралити, вида  $f(x, \sin x, \cos x, \dots)$ , горња метода постаје неупотребљива.

1. Пример.

$$\int \frac{dx}{a + b \cos x} = ?$$

Пошто учинимо горе означену замену  $\operatorname{tg} \frac{x}{2} = t$ , задати интеграл претвара се у алгебарски интеграл

$$\int \frac{dx}{a + b \cos x} = 2 \int \frac{dt}{(1+t^2) \left( a + b \frac{1-t^2}{1+t^2} \right)} = 2 \int \frac{dt}{a + b + (a-b)t^2}$$

Овде имамо да разликујемо два случаја: према томе да ли је сачинитељ од  $t^2$  положан или одречан.

1)  $a - b > 0$ . У овом случају је интеграл исти који смо расматрали у примеру 4. чл. 6. и тада је

$$\int \frac{dx}{a + b \cos x} = \frac{2}{\sqrt{a^2 - b^2}} \operatorname{arc} \operatorname{tg} \sqrt{\frac{a-b}{a+b}} t + C = \frac{2}{\sqrt{a^2 - b^2}} \operatorname{arc} \operatorname{tg} \left( \sqrt{\frac{a-b}{a+b}} \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right) + C$$

2)  $a - b < 0$ . Интеграл се јавља у виду интеграла који смо расматрали у примеру 1. чл. 8. Овде је

$$\begin{aligned} \int \frac{dx}{a + b \cos x} &= \frac{1}{\sqrt{b^2 - a^2}} \operatorname{ar} \left( \frac{\sqrt{b-a} t + \sqrt{a+b}}{\sqrt{b-a} t - \sqrt{a+b}} \right) + C \\ &= \frac{1}{\sqrt{b^2 - a^2}} \operatorname{ar} \left( \frac{\sqrt{b-a} \operatorname{tg} \frac{x}{2} + \sqrt{a+b}}{\sqrt{b-a} \operatorname{tg} \frac{x}{2} - \sqrt{a+b}} \right) + C \end{aligned}$$

2. Пример.

$$\int \frac{A + B \cos x}{a + b \cos x} dx = ?$$

Разложимо

$$\frac{A + B \cos x}{a + b \cos x} = \frac{B}{b} + \frac{A - \frac{aB}{b}}{a + b \cos x},$$

па ћемо добити

$$\begin{aligned} \int \frac{A + B \cos x}{a + b \cos x} dx &= \frac{B}{b} \int dx + \left( A - \frac{aB}{b} \right) \int \frac{dx}{a + b \cos x} \\ &= \frac{B}{b} x + \left( A - \frac{aB}{b} \right) \int \frac{dx}{a + b \cos x}, \end{aligned}$$

где последњи интеграл има, према случају, једну од оне две у прошлом примеру означене вредности.

3. Пример.

$$\int \frac{A + B \cos x + C \sin x}{a + b \cos x} dx = ?$$

Разлагањем налазимо

$$\begin{aligned} \int \frac{A + B \cos x + C \sin x}{a + b \cos x} dx &= \int \frac{A + B \cos x}{a + b \cos x} dx + C \int \frac{\sin x dx}{a + b \cos x} \\ &= \int \frac{A + B \cos x}{a + b \cos x} dx - \frac{C}{b} \int \frac{d(a + b \cos x)}{a + b \cos x} \\ &= \int \frac{A + B \cos x}{a + b \cos x} dx - \frac{C}{b} \ln(a + b \cos x). \end{aligned}$$

Овим смо свели задати интеграл на прошли случај.

4. Пример.

$$\int \frac{dx}{\cos^2 x + a \cos x + b} = ?$$

Функцију  $\frac{1}{\cos^2 x + a \cos x + b}$  треба разложити на просте разломке онако исто како се ради са рационално разломљеним функцијама. Изразићемо дакле

$$\frac{1}{\cos^2 x + a \cos x + b} = \frac{A}{\cos x - \alpha} + \frac{B}{\cos x - \beta},$$

где су  $\alpha$  и  $\beta$  корени квадратне једначине  $\cos^2 x + a \cos x + b = 0$ ;  $A$  и  $B$  константе, које се на познати начин налазе.

**16. Интегралење диференцијала у којима се јавља степен синуса или косинуса.** — Интеграле вида  $\int \cos^n x dx$  и  $\int \sin^n x dx$  извршујемо кад  $\cos^n x$  односно  $\sin^n x$  развијемо у ред, који тече по косинусу односно синусу умножених лукава  $nx$ ,  $(n-2)x$ ,  $(n-4)x$ , ..., такозвани Fourier-ов ред.

Из Алгебарске Анализе знамо да је

$$\begin{aligned} \cos x + i \sin x &= e^{ix} \\ \cos x - i \sin x &= e^{-ix}, \end{aligned}$$

одакле

$$\cos x = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}, \quad \sin x = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i}.$$

По биномном правилу следује

$$\begin{aligned} \cos^n x &= \frac{(e^{ix} + e^{-ix})^n}{2^n} \\ &= \frac{1}{2^n} \left\{ e^{inx} + \binom{n}{1} e^{i(n-2)x} + \binom{n}{2} e^{i(n-4)x} + \dots \right. \\ &\quad \left. + e^{-inx} + \binom{n}{1} e^{-i(n-2)x} + \binom{n}{2} e^{-i(n-4)x} + \dots \right\} \\ &= \frac{1}{2^n} \left\{ 2 \cos nx + 2 \binom{n}{1} \cos(n-2)x + 2 \binom{n}{2} \cos(n-4)x + \dots \right\}. \end{aligned}$$

Ако је  $n$  парно, онда имамо

$$\cos^n x = \frac{1}{2^{n-1}} \left\{ \cos nx + \binom{n}{1} \cos(n-2)x + \binom{n}{2} \cos(n-4)x + \dots \right. \\ \left. \dots + \frac{1}{2} \binom{n}{\frac{n}{2}} \right\},$$

а ако је  $n$  непарно

$$\cos^n x = \frac{1}{2^{n-1}} \left\{ \cos nx + \binom{n}{1} \cos(n-2)x + \binom{n}{2} \cos(n-4)x + \dots \right. \\ \left. \dots + \binom{n-1}{\frac{n-1}{2}} \cos x \right\}.$$

На сличан начин добијамо из

$$\sin^n x = \frac{(e^{ix} - e^{-ix})^n}{(2i)^n} \\ = \frac{1}{(2i)^n} \left\{ e^{inx} - \binom{n}{1} e^{i(n-2)x} + \binom{n}{2} e^{i(n-4)x} - \dots \right. \\ \left. \dots \pm e^{-inx} \mp \binom{n}{1} e^{-i(n-2)x} \pm \binom{n}{2} e^{-i(n-4)x} \mp \dots \right\}$$

за парно  $n$

$$\sin^n x = \frac{(-1)^{\frac{n}{2}}}{2^{n-1}} \left\{ \cos nx - \binom{n}{1} \cos(n-2)x + \binom{n}{2} \cos(n-4)x - \dots \right. \\ \left. \dots + \frac{(-1)^{\frac{n}{2}}}{2} \binom{n}{\frac{n}{2}} \right\},$$

а за непарно  $n$

$$\sin^n x = \frac{(-1)^{\frac{n-1}{2}}}{2^{n-1}} \left\{ \sin nx - \binom{n}{1} \sin(n-2)x + \binom{n}{2} \sin(n-4)x - \dots \right. \\ \left. \dots + (-1)^{\frac{n-1}{2}} \binom{n-1}{\frac{n-1}{2}} \sin x \right\}.$$

1. Пример.

$$\cos^8 x = \frac{1}{2^7} \left\{ \cos 8x + 8 \cos 6x + 28 \cos 4x + 56 \cos 2x + 70 \right\} \\ \int \cos^8 x dx = \frac{1}{2^7} \int \cos 8x dx + \frac{1}{2^4} \int \cos 6x dx + \frac{7}{2^5} \int \cos 4x dx + \frac{7}{2^4} \int \cos 2x dx \\ + \frac{35}{2^6} \int dx = \\ = \frac{1}{2^{10}} \int \cos 8x d8x + \frac{1}{3 \cdot 2^5} \int \cos 6x d6x + \frac{7}{2^7} \int \cos 4x d4x \\ + \frac{7}{2^5} \int \cos 2x d2x + \frac{35}{2^6} x = \\ = \frac{1}{2^{10}} \sin 8x + \frac{1}{3 \cdot 2^5} \sin 6x + \frac{7}{2^7} \sin 4x + \frac{7}{2^5} \sin 2x + \frac{35}{2^6} x + C.$$

2. Пример.

$$\cos^5 x = \frac{1}{2^4} \left\{ \cos 5x + 5 \cos 3x + 10 \cos x \right\} \\ \int \cos^5 x dx = \frac{1}{2^4} \int \cos 5x dx + \frac{5}{2^4} \int \cos 3x dx + \frac{5}{2^3} \int \cos x dx \\ = \frac{1}{80} \int \cos 5x d5x + \frac{5}{48} \int \cos 3x d3x + \frac{5}{8} \int \cos x dx \\ = \frac{1}{80} \sin 5x + \frac{5}{48} \sin 3x + \frac{5}{8} \sin x + C.$$

3. Пример

$$\sin^6 x = \frac{(-1)^3}{2^5} \left\{ \cos 6x - 6 \cos 4x + 15 \cos 2x - 20 \right\} \\ \int \sin^6 x dx = -\frac{1}{2^5} \int \cos 6x dx + \frac{3}{2^4} \int \cos 4x dx - \frac{15}{2^3} \int \cos 2x dx + \frac{5}{2^2} \int dx \\ = -\frac{1}{3 \cdot 2^6} \int \cos 6x d6x + \frac{3}{2^6} \int \cos 4x d4x - \frac{15}{2^6} \int \cos 2x d2x + \frac{5}{2^2} \int dx \\ = -\frac{1}{3 \cdot 2^6} \sin 6x + \frac{3}{2^6} \sin 4x - \frac{15}{2^6} \sin 2x + \frac{5}{2^2} x + C.$$

4. Пример.

$$\sin^3 x = \frac{-1}{2^2} \left\{ \sin 3x - 3 \sin x \right\} \\ \int \sin^3 x dx = -\frac{1}{4} \int \sin 3x dx + \frac{3}{4} \int \sin x dx = -\frac{1}{12} \int \sin 3x d3x + \frac{3}{4} \int \sin x dx \\ = \frac{1}{12} \cos 3x - \frac{3}{4} \cos x + C.$$

17. Интегралне диференцијале који имају вид производа из степена синуса и косинуса. — Отуда што је

$$d(\sin^{n-1} x \cdot \cos^{p+1} x) = [(n-1) \sin^{n-2} x \cdot \cos^{p+2} x - (p+1) \sin^n x \cdot \cos^p x] dx$$

или, кад заменимо на десној страни  $\cos^{p+2} x = \cos^p x (1 - \sin^2 x)$ ,

$$d(\sin^{n-1} x \cdot \cos^{p+1} x) = (n-1) \sin^{n-2} x \cdot \cos^p x \cdot dx - (n+p) \sin^n x \cdot \cos^p x \cdot dx$$

добијамо интегралне

$$\sin^{n-1} x \cdot \cos^{p+1} x =$$

$$(n-1) \int \sin^{n-2} x \cdot \cos^p x \cdot dx - (n+p) \int \sin^n x \cdot \cos^p x \cdot dx,$$



одакле

$$1) \int \sin^n x \cdot \cos^p x \cdot dx = -\frac{\sin^{n-1} x \cdot \cos^{p+1} x}{n+p} + \frac{n-1}{n+p} \int \sin^{n-2} x \cdot \cos^p x \cdot dx.$$

Из ове формуле видимо како зе задати интеграл вида  $\int \sin^n x \cdot \cos^p x \cdot dx$  може да сведе на други интеграл, који има исти вид, али је ипак простији од задатог у толико што је један од изложитеља (у овоме случају изложитељ  $n$ ) смањен. Ту операцију треба продужити и даље све док дотични изложитељ не смањимо до 1 или до 0.

1. Пример.

$$\int \sin^2 x \cdot \cos^p x \cdot dx = -\frac{\sin x \cdot \cos^{p+1} x}{p+2} + \frac{1}{p+2} \int \cos^p x \cdot dx.$$

2. Пример.

$$\begin{aligned} & \int \sin^3 x \cos^p x \cdot dx \\ &= -\frac{\sin^2 x \cdot \cos^{p+1} x}{p+3} + \frac{2}{p+3} \int \sin x \cdot \cos^p x \cdot dx \\ &= -\frac{\sin^2 x \cdot \cos^{p+1} x}{p+3} - \frac{2}{p+3} \int \cos^p x \cdot d \cos x \\ &= -\frac{\sin^2 x \cdot \cos^{p+1} x}{p+3} - \frac{2 \cos^{p+1} x}{(p+3) \cdot (p+1)} + C. \end{aligned}$$

*Напомена.* Кад у формули 1) место  $x$  ставимо  $\frac{\pi}{2} - x$ , променимо  $n$  и  $p$  узајамно, добијамо образац

$$2) \int \sin^n x \cdot \cos^p x \cdot dx = \frac{\sin^{n+1} x \cdot \cos^{p-1} x}{n+p} + \frac{p-1}{n+p} \int \sin^n x \cdot \cos^{p-2} x \cdot dx,$$

којим се смањује изложитељ косинуса.

1. Пример.

$$\int \sin^n x \cdot \cos^2 x \cdot dx = \frac{\sin^{n+1} x \cdot \cos x}{n+2} + \frac{1}{n+2} \int \sin^n x \cdot dx.$$

2. Пример.

$$\begin{aligned} & \int \sin^n x \cdot \cos^3 x \cdot dx = \\ &= \frac{\sin^{n+1} x \cdot \cos^2 x}{n+3} + \frac{2}{n+3} \int \sin^n x \cdot \cos x \cdot dx \\ &= \frac{\sin^{n+1} x \cdot \cos^2 x}{n+3} + \frac{2}{n+3} \int \sin^n x \cdot d \sin x \\ &= \frac{\sin^{n+1} x \cdot \cos^2 x}{n+3} + \frac{2 \sin^{n+1} x}{(n+3)(n+1)} + C. \end{aligned}$$

**18. Други начин интегралења диференциала који имају вид степена синуса или косинуса.** — Ставимо у формули 1) прошлога члана  $p = 0$ , па ћемо добити овај образац

$$\int \sin^n x \cdot dx = -\frac{\sin^{n-1} x \cdot \cos x}{n} + \frac{n-1}{n} \int \sin^{n-2} x \cdot dx. \quad (1)$$

Тако исто, кад у формули 2) предходећег члана заменимо  $n = 0$ , налазимо аналогни образац

$$\int \cos^p x \cdot dx = \frac{\sin x \cdot \cos^{p-1} x}{p} + \frac{p-1}{p} \int \cos^{p-2} x \cdot dx. \quad (2)$$

Примери за образац 1)

$$\int \sin^2 x \cdot dx = -\frac{\sin x \cdot \cos x}{2} + \frac{1}{2} \int dx = -\frac{\sin 2x}{4} + \frac{x}{2} + C.$$

$$\int \sin^3 x \cdot dx = -\frac{\sin^2 x \cdot \cos x}{3} + \frac{2}{3} \int \sin x \cdot dx = -\frac{\sin^2 x \cdot \cos x}{3} - \frac{2}{3} \cos x + C.$$

$$\begin{aligned} \int \sin^4 x \cdot dx &= -\frac{\sin^3 x \cdot \cos x}{4} + \frac{3}{4} \int \sin^2 x \cdot dx \\ &= -\frac{\sin^3 x \cdot \cos x}{4} - \frac{3 \sin 2x}{16} + \frac{3x}{8} + C. \end{aligned}$$

Примери за образац 2)

$$\int \cos^2 x \cdot dx = \frac{\sin x \cdot \cos x}{2} + \frac{1}{2} \int dx = \frac{\sin 2x}{4} + \frac{x}{2} + C.$$

$$\int \cos^3 x \cdot dx = \frac{\sin x \cdot \cos^2 x}{3} + \frac{2}{3} \int \cos x \cdot dx = \frac{\sin x \cdot \cos^2 x}{3} + \frac{2}{3} \sin x + C.$$

$$\int \cos^4 x \cdot dx = \frac{\sin x \cdot \cos^3 x}{4} + \frac{3}{4} \int \cos^2 x \cdot dx = \frac{\sin x \cdot \cos^3 x}{4} + \frac{3 \sin 2x}{16} + \frac{3x}{8} + C.$$

**19. Продужење члана 17.** — На случај да је у задатоме интегралу  $\int \sin^n x \cdot \cos^p x \cdot dx$  један од изложитеља одречан формуле 1) и 2) у чл. 17., кад у њима заменимо  $p$  са  $-p$  односно  $n$  са  $-n$ , гласе

$$\int \frac{\sin^n x}{\cos^p x} dx = -\frac{\sin^{n-1} x}{(n-p) \cos^{p-1} x} + \frac{n-1}{n-p} \int \frac{\sin^{n-2} x}{\cos^p x} dx \quad (1)$$

$$\int \frac{\cos^p x}{\sin^n x} dx = \frac{\cos^{p-1} x}{(p-n) \sin^{n-1} x} + \frac{p-1}{p-n} \int \frac{\cos^{p-2} x}{\sin^n x} dx. \quad (2)$$

Помоћу истих формула 1) и 2) у чл. 17., кад у првој заменимо  $n$  са  $-n$ , у другој  $p$  са  $-p$ , добијамо, на врло прост начин, ове обрасце

$$3) \int \frac{\cos^p x}{\sin^n x} dx = -\frac{\cos^{p+1} x}{(n-1)\sin^{n-1} x} - \frac{p-n+2}{n-1} \int \frac{\cos^p x}{\sin^{n-2} x} dx$$

$$4) \int \frac{\sin^n x}{\cos^p x} dx = \frac{\sin^{n+1} x}{(p-1)\cos^{p-1} x} - \frac{n-p+2}{p-1} \int \frac{\sin^n x}{\cos^{p-2} x} dx.$$

**20. Продужење члана 18.** — За израчунавање интеграла, какве смо посматрали у чл. 18. на случај да је изложитељ синуса односно косинуса негативан, добијамо подесне обрасце, кад у формулама 3) и 4) у чл. 19. ставимо  $p=0$  односно  $n=0$ . Налазимо ове обрасце.

$$1) \int \frac{dx}{\sin^n x} = -\frac{\cos x}{(n-1)\sin^{n-1} x} + \frac{n-2}{n-1} \int \frac{dx}{\sin^{n-2} x}$$

$$2) \int \frac{dx}{\cos^p x} = \frac{\sin x}{(p-1)\cos^{p-1} x} + \frac{p-2}{p-1} \int \frac{dx}{\cos^{p-2} x}.$$

**21. Интегралење диференциала који имају вид степена тангенте или котангенте.** — Заменом  $n=p$  у формули 4) чл. 19. добијамо образац

$$\int \operatorname{tg}^n x \cdot dx = \frac{\sin^{n+1} x}{(n-1)\cos^{n-1} x} - \frac{2}{n-1} \int \frac{\sin^n x}{\cos^{n-2} x} dx.$$

Други и подеснији начин за израчунавање интеграла вида  $\int \operatorname{tg}^n x \cdot dx$  изводимо из диференциалне формуле

$$\begin{aligned} d \operatorname{tg}^{n-1} &= x(n-1) \operatorname{tg}^{n-2} x \frac{dx}{\cos^2 x} = (n-1) \operatorname{tg}^{n-2} (1 + \operatorname{tg}^2 x) dx = \\ &= (n-1) \operatorname{tg}^{n-2} x \cdot dx + (n-1) \operatorname{tg}^n x \cdot dx, \end{aligned}$$

одакле интегралењем

$$\operatorname{tg}^{n-1} x = (n-1) \int \operatorname{tg}^{n-2} x \cdot dx + (n-1) \int \operatorname{tg}^n x \cdot dx$$

или

$$1) \int \operatorname{tg}^n x \cdot dx = \frac{\operatorname{tg}^{n-1} x}{n-1} - \int \operatorname{tg}^{n-2} x \cdot dx.$$

Кад овде место  $x$  узмемо  $\frac{\pi}{2} - x$  добијамо аналогни образац

$$2) \int \operatorname{cotg}^n x \cdot dx = -\frac{\operatorname{cotg}^{n-1} x}{n-1} - \int \operatorname{cotg}^{n-2} x \cdot dx.$$

Примери.

$$\int \operatorname{tg}^2 x \cdot dx = \operatorname{tg} x - \int dx = \operatorname{tg} x - x + C.$$

$$\int \operatorname{tg}^3 x \cdot dx = \frac{\operatorname{tg}^2 x}{2} - \int \operatorname{tg} x \cdot dx = \frac{\operatorname{tg}^2 x}{2} + l \cos x + C.$$

$$\int \operatorname{tg}^4 x \cdot dx = \frac{\operatorname{tg}^3 x}{3} - \int \operatorname{tg}^2 x \cdot dx = \frac{\operatorname{tg}^3 x}{3} - \operatorname{tg} x + x + C.$$

$$\int \operatorname{tg}^5 x \cdot dx = \frac{\operatorname{tg}^4 x}{4} - \int \operatorname{tg}^3 x \cdot dx = \frac{\operatorname{tg}^4 x}{4} - \frac{\operatorname{tg}^2 x}{2} - l \cos x + C.$$

**22. Интегралење диференциала који имају вид производа из степена лука и синуса или косинуса истог лука.** — Интеграле вида

$$\int x^n \sin x \cdot dx \text{ и } \int x^n \cos x \cdot dx,$$

где је  $n$  цео и положан број, зналазимо помоћу методе делимичног интегралења.<sup>1)</sup>

Ставимо у  $\int x^n \sin x \cdot dx$ ,

$$u = x^n, \quad dv = \sin x \cdot dx,$$

дакле

$$du = nx^{n-1} \cdot dx, \quad v = -\cos x,$$

па ћемо добити образац

$$\int x^n \sin x \cdot dx = -x^n \cos x + n \int x^{n-1} \cos x \cdot dx, \quad (1)$$

којим задати интеграл сводимо на други сличан, али ипак простији интеграл у толико што је изложитељ лука смањен за јединицу. Продужујући овако и даље долазимо, најзад, до једног од основних интеграла 4) или 5) у чл. 5.

На исти начин (помоћу методе делимичног интегралења) изводимо формулу

$$\int x^n \cos x \cdot dx = x^n \sin x - n \int x^{n-1} \sin x \cdot dx. \quad (2)$$

<sup>1)</sup> Види Пример 3. чл. 7.

Ако је изложитељ лука негативан (али цео), добићемо потребне обрасце, кад у формулама 1) и 2) заменимо  $n$  са  $-n$ , разрешимо дотичне једначине по интегралу на десној страни и ставимо  $n + 1 = m$  односно  $n = m - 1$ . Обрасци гласи

$$3) \int \frac{\cos x \cdot dx}{x^m} = -\frac{\cos x}{(m-1)x^{m-1}} - \frac{1}{m-1} \int \frac{\sin x \cdot dx}{x^{m-1}}$$

$$4) \int \frac{\sin x \cdot dx}{x^m} = -\frac{\sin x}{(m-1)x^{m-1}} + \frac{1}{m-1} \int \frac{\cos x \cdot dx}{x^{m-1}}$$

Ове формуле 3) и 4), које, иначе, важе за свако цело и положно  $m$  (па и за  $m=0$ ), чине изузетак за  $m=1$ . Према томе се интегрални облици

$$\int \frac{\cos x \cdot dx}{x^m} \text{ и } \int \frac{\sin x \cdot dx}{x^m}$$

своде сви на ова два

$$\int \frac{\sin x \cdot dx}{x} \text{ и } \int \frac{\cos x \cdot dx}{x}$$

Први се зове *интегралсинус* и бележи са  $Si x$ , а други *интегралкосинус*  $Si x$ . Њихова вредност се израчуњава помоћу бесконачних редова.

Приметимо, најзад, да се на интеграле облика 1) и 2) доводе интегрални облици

$$\int (\arcsin x)^n \cdot dx \text{ и } \int (\arccos x)^n \cdot dx.$$

Заменом

$$\arcsin x = y, \text{ дакле } x = \sin y, dx = \cos y \cdot dy$$

следује

$$\int (\arcsin x)^n \cdot dx = \int y^n \cos y \cdot dy.$$

Аналогно кад ставимо

$$\arccos x = y, \text{ дакле } x = \cos y, dx = -\sin y \cdot dy$$

следује

$$\int (\arccos x)^n \cdot dx = -\int y^n \sin y \cdot dy.$$

## 5. Интегралење експоненцијалних и логаритамских функција.

23. Једна врста експоненцијалних интеграла. — Врло важни интегрални облици из ове групе јесу ови

$$\int x^n e^{px} \cdot dx.$$

Ако је  $n$  цело и положно (број  $p$  може бити ма какав) задати интеграл изналазимо помоћу методе делимичног интегралења.<sup>1)</sup> Ставимо

$$u = x^n, dv = e^{px} \cdot dx,$$

дакле

$$du = nx^{n-1} \cdot dx, v = \frac{1}{p} e^{px},$$

па ћемо добити

$$\int x^n e^{px} \cdot dx = \frac{x^n e^{px}}{p} - \frac{n}{p} \int x^{n-1} e^{px} \cdot dx. \quad (1)$$

Продужујући ово делимично интегралење долазимо најзад до основног интеграла

$$\int e^{px} \cdot dx = \frac{1}{p} e^{px}.$$

Враћајући се натраг и поступном заменом добијамо формулу

$$\int x^n e^{px} \cdot dx = e^{px} \cdot \left\{ \frac{x^n}{p} - \frac{nx^{n-1}}{p^2} + \frac{n(n-1)x^{n-2}}{p^3} - \frac{n(n-1)(n-2)x^{n-3}}{p^4} + \dots \right. \\ \left. \dots \pm \frac{n(n-1)\dots 2 \cdot 1}{p^{n+1}} \right\} + C. \quad (2)$$

Примери.

$$\int x e^{px} \cdot dx = e^{px} \cdot \left\{ \frac{x}{p} - \frac{1}{p^2} \right\} + C.$$

$$\int x^2 e^{px} \cdot dx = e^{px} \cdot \left\{ \frac{x^2}{p} - \frac{2x}{p^2} + \frac{2}{p^3} \right\} + C.$$

$$\int x^3 e^{px} \cdot dx = e^{px} \cdot \left\{ \frac{x^3}{p} - \frac{3x^2}{p^2} + \frac{6x}{p^3} - \frac{6}{p^4} \right\} + C.$$

Ако је изложитељ  $n$  одречан, али цео, заменићемо у формули 1)  $n$  са  $-n$ , решићемо је по интегралу на десној страни (јер је у њему

<sup>1)</sup> Види Пример 2. чл. 7.

изложитељ од  $x$  већи) и обележићемо  $n + 1 = m$ , дакле  $n = m - 1$ . Тако добивени образац гласи

$$3) \quad \int \frac{e^{px} \cdot dx}{x^m} = -\frac{e^{px}}{(m-1)x^{m-1}} + \frac{p}{m-1} \int \frac{e^{px} \cdot dx}{x^{m-1}}$$

Ова формула важи за свако цело и положно  $m$  (број  $p$  може бити ма какав) изузев за  $m = 1$ . Према томе видимо да се израчунавање интеграла вида

$$\int \frac{e^{px} \cdot dx}{x^m}$$

своди на крају на најпростији интеграл те врсте, а то је

$$\int \frac{e^{px} \cdot dx}{x}$$

Како се овај последњи изналази видићемо код методе интегралне помоћу бесконачних редова.

*Примери.*

$$\int \frac{e^{px} \cdot dx}{x^2} = -\frac{e^{px}}{x} + p \int \frac{e^{px} \cdot dx}{x}$$

$$\int \frac{e^{px} \cdot dx}{x^3} = -\frac{e^{px}}{2x^2} + \frac{p}{2} \int \frac{e^{px} \cdot dx}{x^2} = -\frac{e^{px}}{2x} \left[ \frac{1}{x} + p \right] + \frac{p^2}{2} \int \frac{e^{px} \cdot dx}{x}$$

**24. Логаритамски интеграл.** — На интеграле, које смо посматрали у прошлом члану, сведе се логаритамски интеграл, који имају овакав вид

$$\int (lx)^n x^q \cdot dx \quad \text{или} \quad \int \frac{x^q \cdot dx}{(lx)^m}$$

јер ако ставимо

$$lx = y, \quad \text{дакле} \quad x = e^y, \quad dx = e^y \cdot dy$$

и означимо  $q + 1 = p$ , први се интеграл јавља у форми под 1), а други у форми под 3) чл. 23.

Најпростији интеграл из групе

$$\int \frac{x^q \cdot dx}{(lx)^m} \quad \text{то је} \quad \int \frac{dx}{lx}$$

такозвани *интегрални логаритам* и бележи се са  $lx$ . Његова вредност се добија интегралном помоћу бесконачних редова.

**25. Интеграле диференциала који има вид производа из једне експоненцијалне и једне тригонометриске функције.** — Делимичним интегралом слеђује

$$\int e^{ax} \cos bx \cdot dx = \frac{e^{ax} \cos bx}{a} + \frac{b}{a} \int e^{ax} \sin bx \cdot dx$$

$$\int e^{ax} \sin bx \cdot dx = \frac{e^{ax} \sin bx}{a} - \frac{b}{a} \int e^{ax} \cos bx \cdot dx$$

Из ових двеју једначина налазимо

$$\int e^{ax} \cos bx \cdot dx = \frac{e^{ax} (a \cos bx + b \sin bx)}{a^2 + b^2} + C \quad (1)$$

$$\int e^{ax} \sin bx \cdot dx = \frac{e^{ax} (a \sin bx - b \cos bx)}{a^2 + b^2} + C \quad (2)$$

До истог бисмо резултата дошли да пођемо од

$$\int e^{(a+ib)x} \cdot dx = \frac{e^{(a+ib)x}}{a+ib},$$

дакле

$$\begin{aligned} \int e^{ax} (\cos x + i \sin x) dx &= \frac{e^{ax} (\cos bx + i \sin bx)}{a + ib} \\ &= \frac{(a - ib) e^{ax} (\cos bx + i \sin bx)}{a^2 + b^2} \end{aligned}$$

и одвојимо лево и десно стварни део од имагинарног.

## 6. Одређени интеграл.

**26. О одређеним интегралима уопште.** — У чл. 2. објаснили смо појам одређеног интеграла и геометриски га протумачили. Значај одређеног интеграла

$$\int_a^b f(x) \cdot dx$$

можемо, према ономе што смо на поменутом месту већ казали, да представимо као границу којој тежи збир бесконачно много бесконачно малих сабирака, као какви се имају сматрати поједине вредности диференциала  $f(x) dx$ , кад предпоставимо да се  $x$  поступно мења од  $a$  до  $b$ , а функција  $f(x)$ , при томе, остаје за све време непрекидна.

Отуда што је

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

$$\int_b^a f(x) dx = F(a) - F(b)$$

следује правило:

$$1) \int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx.$$

Из тога што је

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a), \quad \int_a^c f(x) dx = F(c) - F(a),$$

$$\int_c^b f(x) dx = F(b) - F(c)$$

изводимо ово друго правило:

$$2) \int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx.$$

Оба ова правила је лако разумети кад се узме у обзир геометри-  
ско тумачење интеграла.

На исти начин бисмо могли да разложимо задати интеграл и на  
већи број сличних интеграла узевши код првог и последњег интеграла  
за доњу односно горњу границу, доњу односно горњу границу зада-  
тог интеграла:

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^e f(x) dx + \int_e^g f(x) dx + \dots + \int_k^b f(x) dx.$$

*Напомена.* Ми смо горе претпоставили да су границе интеграла  
(тј.  $a$  и  $b$ ) коначне, а функција  $f(x)$  да је у целом интервалу од  $a$  до  
 $b$  непрекидна. Узмимо да је једна граница нпр.  $b$  бесконачна, онда  
дотични интеграл може да буде, према случају, коначан, бесконачан  
или неодређен, као што се можемо уверити из следећих примера.

1. Пример.

$$\int_0^{\infty} e^{-x} dx = \left[ -e^{-x} \right]_{x=0}^{x=\infty} = -e^{-\infty} + e^0 = 1.$$

2. Пример.

$$\int_a^{\infty} e^x dx = \left[ e^x \right]_{x=a}^{x=\infty} = e^{\infty} - e^a = \infty.$$

3. Пример.

$$\int_0^{\infty} \cos x dx = \left[ \sin x \right]_{x=0}^{x=\infty} = \sin \infty - \sin 0 = \sin \infty = ?$$

тј. неодређено.

**27. Дефиниције.** — Ако функција  $f(x)$  за  $x=b$  постаје бесконачна,  
онда се под  $\int_a^b f(x) dx$  има да разуме граница којој тежи  $\int_a^{b-\epsilon} f(x) dx$   
кад замислимо да  $\epsilon$  опада у бесконачност. Тако исто треба под  
 $\int_a^b f(x) dx$ , на случај да је  $f(a) = \infty$ , разумети границу  $\int_{a+\epsilon}^b f(x) dx$   
при бесконачном опадању  $\epsilon \rightarrow a$ . Најзад ако  $f(x)$  постаје бесконачно  
за извесно  $x=c$  између  $a$  и  $b$ , онда треба узети овако:

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_a^{c-\epsilon} f(x) dx + \lim_{\eta \rightarrow 0} \int_{c+\eta}^b f(x) dx.$$

На исти начин треба ствар разумети ако функција  $f(x)$  и више  
пута између  $a$  и  $b$  постаје прекидна.

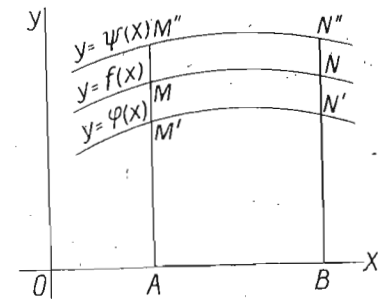
**28. Приближне вредности одређеног интеграла.** — У многим  
случајевима, кад нисмо у стању да интегралимо диференцијал  $f(x) dx$ ,  
ми можемо да одредимо две вредности између којих лежи вредност дотичног  
интеграла.

Узмимо да је за све вредности  
 $x$ -а између  $a$  и  $b$

$$\varphi(x) < f(x) < \psi(x),$$

онда је очевидно и

$$\int_a^b \varphi(x) dx < \int_a^b f(x) dx < \int_a^b \psi(x) dx.$$



Сл. 2.

Овај закључак је по себи јасан,  
а постаје потпуно очигледан кад се узме у обзир геометрички значај  
интеграла. Види сл. 2.

Пример.

$$\int_{\frac{1}{4}}^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$$

Овде је

$$1 < \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} < \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$$

дакле

$$\int_{\frac{1}{4}}^{\frac{1}{2}} dx < \int_{\frac{1}{4}}^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} < \int_{\frac{1}{4}}^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$$

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{4} < \int_{\frac{1}{4}}^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} < \arcsin \frac{1}{2} - \arcsin \frac{1}{4}$$

$$0,25 < \int_{\frac{1}{4}}^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} < 0,2709.$$

## 29. Примери. —

1. Пример.

$$\int_0^1 x^n \cdot dx = \left[ \frac{x^{n+1}}{n+1} \right]_0^1 = \frac{1}{n+1}$$

2. Пример.

$$\int_a^b \frac{dx}{x} = \left[ \ln x \right]_a^b = \ln \left( \frac{b}{a} \right).$$

3. Пример.

$$\int_0^1 e^x \cdot dx = \left[ e^x \right]_0^1 = e - 1.$$

4. Пример.

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos x \cdot dx = \left[ \sin x \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = 1.$$

5. Пример.

Ми знамо да је  $\int \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \arcsin x + C$ . Но пошто је функција  $\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} = \infty$  за  $x=1$ , то онда (на основу чл. 27.) да бисмо нашли  $\int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$  треба да ставимо

$$\int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_0^{1-\varepsilon} \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left[ \arcsin(1-\varepsilon) - \arcsin 0 \right] = \frac{\pi}{2}.$$

Исти нам резултат даје, у овоме случају, и непосредна замена

$$\int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \left[ \arcsin x \right]_0^1 = \frac{\pi}{2}.$$

6. Пример.

$$\int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{1+x^2}} = \left[ \operatorname{arctg} x \right]_0^1 = \frac{\pi}{4}.$$

7. Пример.

$$\int_0^{2\pi} e^{ax} \cos bx \cdot dx = \left[ \frac{e^{ax} (a \cos bx + b \sin bx)}{a^2 + b^2} \right]_0^{2\pi}$$

(в једн. 1 у чл. 25.), које, ако предпоставимо да је  $b$  цео број,

$$= \frac{a}{a^2 + b^2} (e^{2a\pi} - 1).$$

8. Пример.

На основу формуле 1) у чл. 18. изводимо

$$\begin{aligned} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^n x \cdot dx &= \frac{n-1}{n} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{n-2} x \cdot dx \\ &= \frac{n-1}{n} \frac{n-3}{n-2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{n-4} x \cdot dx \\ &= \frac{n-1}{n} \frac{n-3}{n-2} \frac{n-5}{n-4} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{n-6} x \cdot dx \\ &= \frac{n-1}{n} \frac{n-3}{n-2} \frac{n-5}{n-4} \dots \frac{n-2m+1}{n-2m+2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{n-2m} x \cdot dx \end{aligned}$$

Стаavimo  $n = 2m$ , па ћемо добити

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{2m} x \cdot dx = \frac{2m-1}{2m} \frac{2m-3}{2m-2} \frac{2m-5}{2m-4} \cdots \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} dx$$

$$= \frac{2m-1}{2m} \frac{2m-3}{2m-2} \frac{2m-5}{2m-4} \cdots \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{\pi}{2}$$

Ако је изложитељ  $n$  непаран:  $n = 2m + 1$ , онда имамо

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{2m+1} x \cdot dx = \frac{2m}{2m+1} \frac{2m-2}{2m-1} \frac{2m-4}{2m-3} \cdots \frac{4}{5} \frac{2}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin x \cdot dx$$

$$= \frac{2m}{2m+1} \frac{2m-2}{2m-1} \frac{2m-4}{2m-3} \cdots \frac{4}{5} \cdot \frac{2}{3}$$

### 9. Пример.

Ако у формули 2) чл. 23. ставимо  $p = -1$  и узмемо интеграл између граница 0 и  $x$  добићемо

$$\int_0^x x^n e^{-x} \cdot dx = -e^{-x} \left\{ x^n + nx^{n-1} + n(n-1)x^{n-2} + n(n-1)(n-2)x^{n-3} + \dots + n! \right\} + n!$$

Ако као горњу границу интеграла узмемо  $x = \infty$ , онда је за ту вредност  $x-a$

$$e^{-x} \left\{ x^n + nx^{n-1} + n(n-1)x^{n-2} + \dots + n! \right\}$$

$$= \frac{x^n + nx^{n-1} + n(n-1)x^{n-2} + \dots + n!}{1 + \frac{x}{1} + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + \dots} = 0$$

и према томе

$$\int_0^{\infty} x^n e^{-x} \cdot dx = n! = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdots n$$

Ово је један од *Ајлвр<sup>1)</sup>* — овј интеграла. Он се зове још и *Гаммафункција* и бележи се са  $\Gamma(n+1)$ .

<sup>1)</sup> Leonhard Euler (1707—1783).

## 7. Интегралење помоћу бесконачних редова.

**30. Метода.** — Да бисмо интегралили један диференциал  $f(x) dx$ , принуђени смо, често пута, да употребимо методу интегралења помоћу бесконачних редова. Метода се састоји у овоме: задату функцију  $f(x)$  развијамо у конвергентан ред и пошто помножимо сваки члан са  $dx$  интегралимо члан по члан у означеним границама. На тај начин добијамо резултат (интеграл) у форми бесконачног реда.

Нека је

$$f(x) = u_1 + u_2 + u_3 + \dots + u_n + R_n \quad (1)$$

Множећи лево и десно са  $dx$  и интегралећи члан по члан између граница  $a$  и  $b$  добијамо

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b u_1 dx + \int_a^b u_2 dx + \int_a^b u_3 dx + \dots + \int_a^b u_n dx + \int_a^b R_n dx$$

$$= U_1 + U_2 + U_3 + \dots + U_n + \int_a^b R_n dx \quad (2)$$

Ако је *диференциални ред* 1) збирљив за  $x = a$  и  $x = b$  и за све вредности  $x$ -а између  $a$  и  $b$ , онда, очевидно, можемо  $n$  да замислимо у толикој мери велико да постане остатак  $R_n < \varepsilon$ , где је  $\varepsilon$  једна произвољно мала количина. Тада је у *интегралном реду* 2) члан

$$\int_a^b R_n dx < \int_a^b \varepsilon dx \quad \text{или} \quad \int_a^b R_n dx < \varepsilon(b-a)$$

То, што и у интегралном реду остатак, при бесконачном растењу  $n$ -а, у бесконачност опада, значи да је интегрални ред конвергентан и да је његов збир  $= \int_a^b f(x) dx$ .

*Напомена.* Овакав начин интегралења може да се примени и тада, ако диференциални ред, иначе збирљив за све  $x$ -е, мање од  $b$ , постаје незбирљив за  $x = b$ , под условом да интегрални ред остаје конвергентан. Јер отуда што је за ма како малу вредност од  $\delta$

$$\int_a^{b-\delta} f(x) dx = \int_a^{b-\delta} u_1 dx + \int_a^{b-\delta} u_2 dx + \int_a^{b-\delta} u_3 dx + \dots$$

а с обзиром на то што су обе стране ове једначине непрекидне функције од  $x$  и вазда једна другој равне, знамо (на основу познатог начела о границама из Алгебарске Анализе) да *limes* леве стране мора да буде раван *limes*-у десне стране, *limes*-и узети за  $\delta = 0$ . На тај начин добијамо опет образац 2).

## 31. Примери. —

1. Пример. Да бисмо нашли

$$\int \frac{dx}{1+x}$$

развићемо функцију  $\frac{1}{1+x}$  у ред. Обичним дељењем добијамо

$$\frac{1}{1+x} = 1 - x + x^2 - x^3 + \dots \pm x^{n-1} \mp \frac{x^n}{1+x}$$

Дакле

$$\int \frac{dx}{1+x} = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} + \dots \pm \frac{x^n}{n} \mp \int \frac{x^n dx}{1+x}$$

Диференциални је ред збирљив за  $-1 < x < 1$ , па дакле и интегрални ред. Знајући да је

$$\int \frac{dx}{1+x} = l(1+x) + C$$

закључујемо

$$\int_0^x \frac{dx}{1+x} = l(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} + \dots$$

Диференциални ред за  $x=1$  престаје бити конвергентан:  $1 - 1 + 1 - 1 + \dots$ , а интегрални ред остаје и за  $x=1$  збирљив:  $1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots$  и представља  $l2$ . На основу Напомене у прошлом члану јесте

$$\int_0^1 \frac{dx}{1+x} = l2 = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots$$

Даље изводимо

$$\int_1^x \frac{dx}{1+x} = l(1+x) - l2 = l\left(\frac{1+x}{2}\right) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \dots - \left(1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \dots\right)$$

2. Пример. Узмимо

$$\int \frac{dx}{1+x^2} = \text{arc tg } x + C.$$

Диференциални ред

$$\frac{1}{1+x^2} = 1 - x^2 + x^4 - x^6 + \dots \pm x^{n-1} \mp \frac{x^{n+1}}{1+x^2}$$

збирљив је за  $-1 < x < 1$ , а тако исто и интегрални ред

$$\int \frac{dx}{1+x^2} = x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} - \frac{x^7}{7} + \dots \pm \frac{x^n}{n} \mp \int \frac{x^{n+1} dx}{1+x^2}$$

Одавде изводимо Лајбниц<sup>4)</sup>-ов ред.

$$\int_0^x \frac{dx}{1+x^2} = \text{arc tg } x = x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} - \frac{x^7}{7} + \dots$$

Диференциални ред за  $x=1$  није више конвергентан, а интегрални јесте и на основу Напомене у претходном члану постоји формула

$$\int_0^1 \frac{dx}{1+x^2} = \text{arc tg } 1 = \frac{\pi}{4} = 1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{5} - \frac{1}{7} + \dots$$

3. Пример. Ми знамо да је

$$\int_0^x \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \text{arc sin } x.$$

Развио по биномном обрасцу функцију

$$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} = (1-x^2)^{-\frac{1}{2}}$$

Добијамо диференциални ред

$$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} = 1 + \frac{1}{2}x^2 + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4}x^4 + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6}x^6 + \dots,$$

који је збирљив за  $-1 < x < 1$ . Интегралењем налазимо да је

$$\int_0^x \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \text{arc sin } x = x - \frac{1}{2} \frac{x^3}{3} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \frac{x^5}{5} + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \frac{x^7}{7} + \dots$$

Пошто је интегрални ред конвергентан и за  $x=1$ , постоји (в. Напомену у чл. 30.) формула

$$\int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \text{arc sin } 1 = \frac{\pi}{2} = 1 + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{3} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \cdot \frac{1}{5} + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \cdot \frac{1}{7} + \dots$$

Врло употребљив ред за израчунавање броја  $\pi$  добијамо, кад узмемо за горњу границу интеграла  $\pi = \frac{1}{2} = \text{sin } \frac{\pi}{6}$ 

$$\int_0^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \text{arc sin } \frac{1}{2} = \frac{\pi}{6} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2^3 \cdot 3} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \cdot \frac{1}{2^5 \cdot 5} + \dots$$

<sup>4)</sup> Gottfried Wilhelm Leibniz (1646—1716).



4. *Пример.* Да бисмо одредили

$$\int \frac{e^{mx}}{x} dx$$

развићемо по познатом обрасцу

$$\begin{aligned} \frac{e^{mx}}{x} &= \frac{1}{x} \left\{ 1 + \frac{mx}{1} + \frac{m^2 x^2}{2!} + \frac{m^3 x^3}{3!} + \frac{m^4 x^4}{4!} + \dots \right\} \\ &= \frac{1}{x} + \frac{m}{1} + \frac{m^2 x}{2!} + \frac{m^3 x^2}{3!} + \frac{m^4 x^3}{4!} + \dots \end{aligned}$$

Овај је ред конвергентан за све вредности  $x$ -а изузев за  $x = 0$ .

Интегралењем добијамо

$$\int \frac{e^{mx}}{x} dx = C + lx + mx + \frac{m^2 x^2}{2!2} + \frac{m^3 x^3}{3!3} + \frac{m^4 x^4}{4!4} + \dots$$

За  $m = 1$  имамо *интегрални логаритам*

$$\int \frac{e^x}{x} dx = C + lx + x + \frac{x^2}{2!2} + \frac{x^3}{3!3} + \frac{x^4}{4!4} + \dots$$

или ако заменимо  $x = ly$

$$\int \frac{dy}{ly} = C + lly + ly + \frac{(ly)^2}{2!2} + \frac{(ly)^3}{3!3} + \frac{(ly)^4}{4!4} + \dots$$

Ставимо у горњој формули  $m = i$ , па ћемо добити

$$\begin{aligned} \int \frac{e^{ix}}{x} dx &= \int \frac{(\cos x + i \sin x) dx}{x} = \int \frac{\cos x \cdot dx}{x} + i \int \frac{\sin x \cdot dx}{x} \\ &= lx - \frac{x^2}{2!2} + \frac{x^4}{4!4} - \frac{x^6}{6!6} + \dots + i \left\{ x - \frac{x^3}{3!3} + \frac{x^5}{5!5} - \dots \right\}, \end{aligned}$$

које се разлаже на *интегрални синус*

$$\int \frac{\sin x \cdot dx}{x} = x - \frac{x^3}{3!3} + \frac{x^5}{5!5} - \frac{x^7}{7!7} + \dots$$

и *интегрални косинус*.

$$\int \frac{\cos x \cdot dx}{x} = lx - \frac{x^2}{2!2} + \frac{x^4}{4!4} - \frac{x^6}{6!6} + \dots$$

5. *Пример.* Интеграде вида

$$\int x^n \cos x \cdot dx \quad \text{и} \quad \int x^n \sin x \cdot dx$$

(в. чл. 22.) изналазимо кад заменимо у њима

$$\cos x = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}, \quad \sin x = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i}$$

и извршимо интегралење помоћу формуле 2) у чл. 23. Резултат је овај

$$\begin{aligned} \int x^n \cos x \cdot dx &= \frac{1}{2} \int x^n (e^{ix} + e^{-ix}) \cdot dx = \frac{1}{2} \int x^n e^{ix} \cdot dx + \frac{1}{2} \int x^n e^{-ix} \cdot dx \\ &= \frac{1}{2} e^{ix} \left\{ \frac{x^n}{i} + n x^{n-1} - \frac{n(n-1)x^{n-2}}{i} - n(n-1)(n-2)x^{n-3} \dots \right\} \\ &\quad + \frac{1}{2} e^{-ix} \left\{ \frac{x^n}{-i} + n x^{n-1} + \frac{n(n-1)x^{n-2}}{i} - n(n-1)(n-2)x^{n-3} \dots \right\} \\ &= x^n \sin x + n x^{n-1} \cos x - n(n-1)x^{n-2} \sin x - n(n-1)(n-2)x^{n-3} \cos x \dots \\ &= \left\{ x^n - n(n-1)x^{n-2} + n(n-1)(n-2)(n-3)x^{n-4} - \dots \right\} \sin x \\ &\quad + \left\{ n x^{n-1} - n(n-1)(n-2)x^{n-3} + n(n-1)(n-2)(n-3)(n-4)x^{n-5} - \dots \right\} \cos x \\ \int x^n \sin x \cdot dx &= \frac{1}{2i} \int x^n (e^{ix} - e^{-ix}) \cdot dx = \frac{1}{2i} \int x^n e^{ix} \cdot dx - \frac{1}{2i} \int x^n e^{-ix} \cdot dx \\ &= \frac{e^{ix}}{2i} \left\{ \frac{x^n}{i} + n x^{n-1} - \frac{n(n-1)x^{n-2}}{i} - n(n-1)(n-2)x^{n-3} \dots \right\} \\ &\quad - \frac{e^{-ix}}{2i} \left\{ \frac{x^n}{-i} + n x^{n-1} + \frac{n(n-1)x^{n-2}}{i} - n(n-1)(n-2)x^{n-3} \dots \right\} \\ &= -x^n \cos x + n x^{n-1} \sin x + n(n-1)x^{n-2} \cos x - n(n-1)(n-2)x^{n-3} \sin x \dots \\ &= \left\{ n x^{n-1} - n(n-1)(n-2)x^{n-3} \right. \\ &\quad \left. + n(n-1)(n-2)(n-3)(n-4)x^{n-5} - \dots \right\} \sin x \\ &\quad - \left\{ x^n - n(n-1)x^{n-2} + n(n-1)(n-2)(n-3)x^{n-4} - \dots \right\} \cos x. \end{aligned}$$

## Примена Интегралног Рачуна у Геометрији.

### 1. Линије у равни.

**32. Ректификација линија у правоуглим координатама.** — Под тангентом једне криве линије разумемо праву која пролази кроз (најмање) две бесконачно приближне тачке те линије. То значи да се крива линија и њена тангента поклапају у два бесконачно приближних тачкама. Према томе можемо лук криве линије, који лежи између такве две тачке, да заменимо комадом дирке, тј. да га сматрамо као праволинијски елемент. Из правоуглог  $\triangle P P' M$ , у коме је  $PM = dx$ ,  $P'M = dy$  добијамо, на тај начин, за диференциал лука

$$1) \quad ds = \sqrt{dx^2 + dy^2} = \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx,$$

а за дужину лука  $P_1 P_2$

$$2) \quad s = \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx.$$

**33. Ректификација линија у поларним координатама.** — Заменом у горње обрасце

$$\begin{aligned} x &= \rho \cos \varphi, & dx &= \cos \varphi \cdot d\rho - \rho \sin \varphi \cdot d\varphi, \\ y &= \rho \sin \varphi, & dy &= \sin \varphi \cdot d\rho + \rho \cos \varphi \cdot d\varphi, \end{aligned}$$

добијамо за поларне координате

$$1) \quad ds = \sqrt{d\rho^2 + \rho^2 d\varphi^2} = \sqrt{\rho^2 + \left(\frac{d\rho}{d\varphi}\right)^2} \cdot d\varphi$$

$$2) \quad s = \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \sqrt{\rho^2 + \left(\frac{d\rho}{d\varphi}\right)^2} \cdot d\varphi.$$

### 34. Примери. —

1. *Пример.* Из једначине елипсе

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad \text{или} \quad y = \frac{b}{a} \sqrt{a^2 - x^2}$$

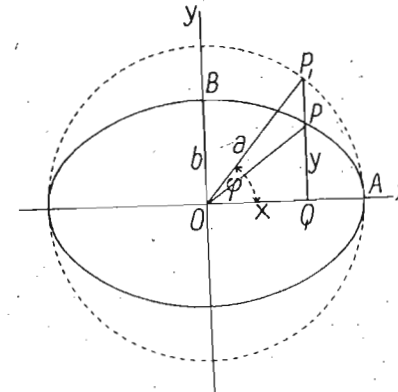
следује

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{bx}{a\sqrt{a^2 - x^2}}$$

и према томе дужина лука  $BP$

$$\begin{aligned} s &= \int_0^x \sqrt{1 + \left(\frac{bx}{a\sqrt{a^2 - x^2}}\right)^2} \cdot dx = \int_0^x \sqrt{\frac{a^4 - (a^2 - b^2)x^2}{a^2(a^2 - x^2)}} \cdot dx \\ &= \int_0^x \sqrt{\frac{a^2 - e^2 x^2}{a^2 - x^2}} \cdot dx, \end{aligned}$$

где је  $e^2 = \frac{a^2 - b^2}{a^2}$ , дакле  $e$  бројни ексцентрицитет елипсе.



Сл. 4.

Овај интеграл за лук  $s$  припада категорији елиптичних интеграла, јер кад се доведе на форму  $\int \frac{T \cdot dx}{W \sqrt{X}}$ , на коју смо свели интеграле ирационалних функција са квадратним коренима (в. чл. 12.), он добија вид

$$\int \frac{(a^2 - e^2 x^2) dx}{\sqrt{(a^2 - e^2 x^2)(a^2 - x^2)}}$$

и садржи, дакле, под кореним знаком полином четвртог степена

$$X = (a^2 - e^2 x^2)(a^2 - x^2).$$

(Види примедбу под 1) у чл. 13.)

Да бисмо извршили интеграл за  $s$  ми ћемо га прво претворити у тригонометриски вид, па онда применити интегралне помоћу бесконачних редова (чл. 30.).

С обзиром што је код елипсе  $x < a$ , дакле  $\frac{x}{a} < 1$ , можемо да ставимо  $\cos \varphi$ ,  $x = a \cos \varphi$ ,  $dx = -a \sin \varphi \cdot d\varphi$  и пошто је за  $x = 0$ ,  $\varphi = \frac{\pi}{2}$  имамо

$$s = -a \int_{\frac{\pi}{2}}^{\varphi} \sqrt{\frac{1 - e^2 \cos^2 \varphi}{1 - \cos^2 \varphi}} \sin \varphi \cdot d\varphi = -a \int_{\frac{\pi}{2}}^{\varphi} \sqrt{1 - e^2 \cos^2 \varphi} \cdot d\varphi$$

или, ако корену количину  $\sqrt{1 - e^2 \cos^2 \varphi}$  развијемо помоћу биномне формуле

$$s = -a \int_{\frac{\pi}{2}}^{\varphi} \left( 1 - \frac{e^2 \cos^2 \varphi}{2} + \frac{1}{2} \frac{e^4 \cos^4 \varphi}{4} - \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \frac{e^6 \cos^6 \varphi}{6} + \dots \right) d\varphi.$$

Поједине интеграле, на које се раствара интеграл на десној страни, извршиће по обрасцу 2) у чл. 18. На основу тога обрасца је

$$\int \cos^2 \varphi \cdot d\varphi = \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{2} + \frac{\varphi}{2} + C,$$

$$\int \cos^4 \varphi \cdot d\varphi = \frac{\sin \varphi \cos^3 \varphi}{4} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \sin \varphi \cos \varphi + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \varphi + C,$$

$$\int \cos^6 \varphi \cdot d\varphi = \frac{\sin \varphi \cos^5 \varphi}{6} + \frac{1 \cdot 5}{4 \cdot 6} \sin \varphi \cos^3 \varphi + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \sin \varphi \cos \varphi + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \varphi +$$

итд., дакле

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\varphi} d\varphi = \varphi - \frac{\pi}{2},$$

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\varphi} \cos^2 \varphi \cdot d\varphi = \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{2} + \frac{1}{2} \left( \varphi - \frac{\pi}{2} \right),$$

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\varphi} \cos^4 \varphi \cdot d\varphi = \frac{\sin \varphi \cos^3 \varphi}{4} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \sin \varphi \cos \varphi + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \left( \varphi - \frac{\pi}{2} \right),$$

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\varphi} \cos^6 \varphi \cdot d\varphi = \frac{\sin \varphi \cos^5 \varphi}{6} + \frac{1 \cdot 5}{2 \cdot 4} \sin \varphi \cos^3 \varphi + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \sin \varphi \cos \varphi + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \left( \varphi - \frac{\pi}{2} \right)$$

итд. Заменом ових вредности у горњи израз за  $s$  добијамо за дужину елиптичног лука  $BP$  формулу;

<sup>1)</sup> На овој замени  $x = a \cos \varphi$ ,  $y = b \sin \varphi$  оснива се позната конструкција елипсе помоћу елиптичног шестара. Угао  $\varphi$  зове се *ексцентрична аномалија*.

$$s = a \left\{ \frac{\pi}{2} - \varphi + \frac{e^2}{2} \left[ \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{2} + \frac{1}{2} \left( \varphi - \frac{\pi}{2} \right) \right] + \frac{1}{2} \frac{e^4}{4} \left[ \frac{\sin \varphi \cos^3 \varphi}{4} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \sin \varphi \cos \varphi + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \left( \varphi - \frac{\pi}{2} \right) \right] + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \frac{e^6}{6} \left[ \frac{\sin \varphi \cos^5 \varphi}{6} + \frac{1 \cdot 5}{4 \cdot 6} \sin \varphi \cos^3 \varphi + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \sin \varphi \cos \varphi + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \left( \varphi - \frac{\pi}{2} \right) \right] + \dots \right\}$$

Ако ставимо овде  $\varphi = 0$ , тј. ако интеграл за  $s$  узмемо између граница  $\varphi = \frac{\pi}{2}$  и  $\varphi = 0$  (чему одговара  $x = 0$  и  $x = a$ ) добићемо четврт  $AB$  елипсе

$$\frac{S}{4} = \frac{a\pi}{2} \left\{ 1 - \left( \frac{e}{2} \right)^2 - \frac{1}{3} \left( \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} e^2 \right)^2 - \frac{1}{5} \left( \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} e^3 \right)^2 - \frac{1}{7} \left( \frac{1 \cdot 3 \cdot 5 \cdot 7}{2 \cdot 4 \cdot 6 \cdot 8} e^4 \right)^2 - \dots \right\},$$

а за периметрију целе елипсе

$$S = 2a\pi \left\{ 1 - \left( \frac{e}{2} \right)^2 - \frac{1}{3} \left( \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} e^2 \right)^2 - \frac{1}{5} \left( \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} e^3 \right)^2 - \frac{1}{7} \left( \frac{1 \cdot 3 \cdot 5 \cdot 7}{2 \cdot 4 \cdot 6 \cdot 8} e^4 \right)^2 - \dots \right\}$$

Ред на десној страни је конвергентан и његови чланови у толико јаче опадају у колико је ексцентрицитет  $e$  мањи. За  $e = 0$  добијамо познати образац за периметрију круга.

*Примедба.* По немачкоме астроному *Беселу* (F. W. Bessel, 1784 — 1846) димензије Земље јесу:

полупречник екватора (велика полуоса)	$a = 6\,377\,397,156 \text{ m}$
половина обртне осе (мала полуоса)	$b = 6\,356\,079,175 \text{ m}$
спљоштеност земног сфероида	$\frac{a-b}{a} = \frac{1}{293,5}$
ексцентрицитет меридианске елипсе	$e = 0,08169683$
периметрија екватора (као круга)	$= 40\,070\,368 \text{ m}$
периметрија меридиана (као елипсе)	$= 40\,003\,423 \text{ m}$

Одавде следује да се дужина меридиана (елипсе) има према дужини екватора (круга) у округлој мери као 998 : 1000.

2. *Пример.* Из једначине хиперболе

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad \text{или} \quad y = \frac{b}{a} \sqrt{x^2 - a^2}$$

следује

$$\frac{dy}{dx} = \frac{bx}{a\sqrt{x^2 - a^2}},$$

а са тиме дужина хиперболичног лука рачунавши га од темена ( $x = a$ ), па до ма које тачке на хиперболи

$$s = \int_a^x \sqrt{1 + \left(\frac{bx}{a\sqrt{x^2 - a^2}}\right)^2} dx = \int_a^x \sqrt{\frac{(a^2 + b^2)x^2 - a^4}{a^2(x^2 - a^2)}} dx =$$

$$= \int_a^x \sqrt{\frac{e^2 x^2 - a^2}{x^2 - a^2}} dx,$$

где је  $e^2 = \frac{a^2 + b^2}{a^2}$ , дакле  $e$  бројни ексцентриситет хиперболе.

Добивени интеграл је елиптичан. Претворићемо га на тригонометриску форму заменом

$$x = \frac{a}{\cos \varphi}$$

(на којој се осњава позната конструкција хиперболе)

$$dx = \frac{a \sin \varphi d\varphi}{\cos^2 \varphi}$$

С обзиром да је за  $x = a$ ,  $\varphi = 0$  следује

$$s = a e \int_0^\varphi \sqrt{1 - \frac{\cos^2 \varphi}{e^2}} \frac{d\varphi}{\cos^2 \varphi}$$

Корену количину  $\sqrt{1 - \frac{\cos^2 \varphi}{e^2}}$  развићемо по биномноме правилу и добићемо

$$s = a e \int_0^\varphi \left( 1 - \frac{1}{2} \frac{\cos^2 \varphi}{e^2} - \frac{1}{2 \cdot 4} \frac{\cos^4 \varphi}{e^4} - \dots \right. \\ \left. - \frac{1 \cdot 1 \cdot 3 \dots (2n-3)}{2 \cdot 4 \cdot 6 \dots 2n} \frac{\cos^{2n} \varphi}{e^{2n}} \right) \frac{d\varphi}{\cos^2 \varphi}$$

$$= a e \operatorname{tg} \varphi - \frac{1}{2} \frac{a}{e} \varphi - \frac{a}{e} \int_0^\varphi \left( \frac{1}{2 \cdot 4} \frac{\cos^2 \varphi}{e^2} + \frac{1 \cdot 1 \cdot 3}{2 \cdot 4 \cdot 6} \frac{\cos^4 \varphi}{e^4} + \dots \right) d\varphi.$$

Последњи се интеграл раствара на тригонометриске интеграле која се добијају помоћу обрасца 2) у чл. 18.

3. Пример. Из једначине параболe

$$y^2 = 2px$$

следује

$$\frac{dy}{dx} = \frac{p}{y}, \quad \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 = \frac{p^2}{y^2} = \frac{p^2}{2px} = \frac{p}{2x},$$

$$s = \int \sqrt{1 + \frac{p}{2x}} dx.$$

Да бисмо овај интеграл довели на рационалну форму ставићемо (в. чл. 11.)

$$\sqrt{1 + \frac{p}{2x}} = t, \quad \text{дакле } x = \frac{p}{2(t^2 - 1)}, \quad dx = -\frac{p t dt}{(t^2 - 1)^2},$$

па ћемо добити

$$s = -p \int \frac{t^2 dt}{(t^2 - 1)^2} = -\frac{p}{2} \int \frac{t d(t^2 - 1)}{(t^2 - 1)^2} = \frac{p}{2} \int t d(t^2 - 1)^{-1}.$$

Примењујући методу делимичног интегралења налазимо

$$s = \frac{p}{2} t (t^2 - 1)^{-1} - \frac{p}{2} \int (t^2 - 1)^{-1} dt = \frac{p t}{2(t^2 - 1)} + \frac{p}{2} \int \frac{dt}{1 - t^2}$$

$$= \frac{p t}{2(t^2 - 1)} + \frac{p}{4} t \left( \frac{t+1}{t-1} \right) + C \quad (\text{в. 1. пример у чл. 8.})$$

и кад се вратимо променљивој  $x$

$$s = x \sqrt{1 + \frac{p}{2x}} + \frac{p}{4} t \left( \frac{\sqrt{1 + \frac{p}{2x}} + 1}{\sqrt{1 + \frac{p}{2x}} - 1} \right) + C$$

$$= \sqrt{x \left( x + \frac{p}{2} \right)} + \frac{p}{4} t \left( \frac{p + 4x + 4\sqrt{x \left( x + \frac{p}{2} \right)}}{p} \right) + C.$$

Ако рачунамо лук од темена параболe, узмемо дакле за доњу границу интеграла  $x = 0$ , имаћемо за дужину параболeчног лука формулу

$$s = \int_0^x \sqrt{1 + \frac{p}{2x}} dx = \sqrt{x \left( x + \frac{p}{2} \right)} + \frac{p}{4} t \left( \frac{p + 4x + 4\sqrt{x \left( x + \frac{p}{2} \right)}}{p} \right).$$

4. Пример. Узмимо просту циклоиду

$$x = a(\omega - \sin \omega), \quad y = a(1 - \cos \omega),^1)$$

дакле

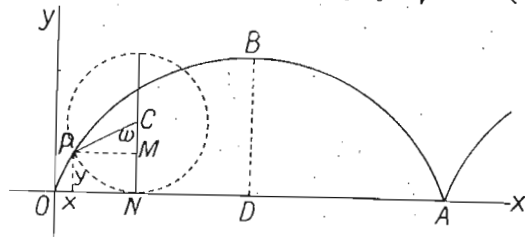
$$dx = a(1 - \cos \omega) d\omega, \quad dy = a \sin \omega d\omega.$$

Пошто је у овоме случају лакше извршити интегралење по  $y$ -у, него по  $x$ -у, то ћемо за  $s$  узети образац у форми

$$s = \int \sqrt{1 + \left(\frac{dx}{dy}\right)^2} dy.$$

<sup>1)</sup> В. Д. Р. чл. 107. пример 6.

Овде је  $\frac{dx}{dy} = \frac{1 - \cos \omega}{\sin \omega} = \frac{y}{\sqrt{2ay - y^2}} \sqrt{1 + \left(\frac{dx}{dy}\right)^2} = \frac{\sqrt{2a}}{\sqrt{2a - y}}$



Сл. 5.

и према томе

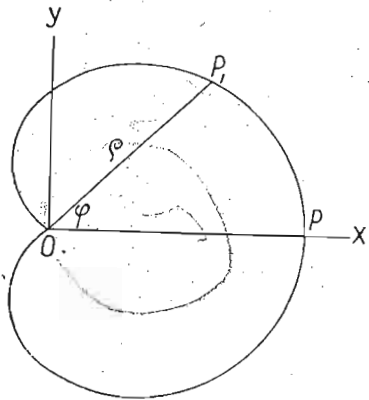
$$s = \sqrt{2a} \int \frac{dy}{\sqrt{2a - y}} = -2\sqrt{2a} \sqrt{2a - y} + C.$$

Узмимо почетак лука у тачци O, дакле  $y = 0$  као доњу границу интеграла, па ћемо добити за дужину лука OP

$$s = \sqrt{2a} \int_0^y \frac{dy}{\sqrt{2a - y}} = -2\sqrt{2a} \left[ \sqrt{2a - y} \right]_0^y = 4a - 2\sqrt{2a} \sqrt{2a - y}.$$

Одавде, кад ставимо  $y = 2a = BD$  следује  $\text{arc } OB = 4a$ , а цео лук  $OBA = 8a$ .

*Напомена.* До истих резултата долазимо геометриским посматрањем. Нашли смо да је полупречник кривине  $r = 2\sqrt{2ay} = 2n^1$ , а пошто је еволута циклоиде такође циклоида и то конгруентна задатој циклоиди, а знамо да је лук еволуте  $\sigma = r - r_0^2$ , то је с обзиром да је у тачци O (тј. за  $y = 0$ )  $r = 0$ , код циклоиде  $OP'O' \text{ arc } OP' = PP' = 2NP'^2$ . Значи да је код задате циклоиде  $\text{arc } BP = 2PR = 2\sqrt{(2a)^2 - PN^2} = 2\sqrt{4a^2 - 2ay} = 2\sqrt{2a} \sqrt{2a - y}$ .



Сл. 6.

5. Пример. Поларна једначина кардиоиде гласи

$$\rho = a(1 + \cos \varphi),$$

дакле

$$\frac{d\rho}{d\varphi} = -a \sin \varphi$$

и на основу формуле 2) у чл. 33.

$$\begin{aligned} s &= \int \sqrt{a^2(1 + \cos \varphi)^2 + a^2 \sin^2 \varphi} \cdot d\varphi \\ &= a \int \sqrt{2(1 + \cos \varphi)} \cdot d\varphi \\ &= 4a \int \cos \frac{\varphi}{2} \cdot d\frac{\varphi}{2} = 4a \sin \frac{\varphi}{2} + C. \end{aligned}$$

Ако будемо рачунали лук s од тачке P, за коју је  $\varphi = 0$ , имаћемо

$$s = 4a \int_0^\varphi \cos \frac{\varphi}{2} \cdot d\frac{\varphi}{2} = 4a \left[ \sin \frac{\varphi}{2} \right]_0^\varphi = 4a \sin \frac{\varphi}{2}.$$

<sup>1)</sup> В. Д. Р. чл. 128. пример 5.

<sup>2)</sup> В. Д. Р. чл. 130.

<sup>3)</sup> В. Д. Р. сл. 54.

<sup>4)</sup> В. Д. Р. чл. 128. пример 6.

Ако за горњу границу узмемо  $\varphi = \pi$  добићемо  $\text{arc } OP_1P = 4a$ , а за дужину целе кардиоиде  $8a$ .

Као код прошлог примера (циклоиде) тако бисмо и овде могли геометриским путем добити дужину лука.

6. Пример. Код логаритамске спирале.

$$\rho = b^{\varphi^1}$$

имамо

$$\frac{d\rho}{d\varphi} = b^{\varphi} \ln b,$$

дакле

$$s = \int \sqrt{b^{2\varphi} + b^{2\varphi} (\ln b)^2} \cdot d\varphi = \sqrt{1 + (\ln b)^2} \int b^{\varphi} \cdot d\varphi = \frac{\sqrt{1 + (\ln b)^2}}{\ln b} b^{\varphi} + C.$$

Ако лук рачунамо од  $\varphi = 0$  јесте

$$s = \sqrt{1 + (\ln b)^2} \int_0^\varphi b^{\varphi} \cdot d\varphi = \frac{\sqrt{1 + (\ln b)^2}}{\ln b} (b^{\varphi} - 1).$$

Иста посматрања, која смо учинили односно еволуте и полупречника кривине код циклоиде, могли бисмо да применимо и код ове линије и геометриски да нађемо дужину лука.

### 35. Квадратура слика у правоуглим координатама.

— Тражи се површина слике, која је ограничена с једне стране линијом  $y = f(x)$ , са друге две стране ординатама  $P_1Q_1$  и  $P_2Q_2$ , а са четврте стране комадом  $Q_1Q_2$  апсцисне осе (в. сл. 3.). Ми замишљамо да је фигура  $P_1P_2Q_1Q_2 = u$  раздeљена на трапезе, као нпр. што је  $PP'QQ' = \Delta u$ , у коме је једна страна  $PP'$  лук криве линије. Нека су  $x, y$  координате тачке P, а  $x + \Delta x, y + \Delta y$  координате тачке P', дакле  $QQ' = \Delta x$ ,  $P'M = \Delta y$ . Из слике видимо да је  $PP'QQ'$  или  $\Delta u > y \Delta x$ , а  $< (y + \Delta y) \Delta x$  (или обратно), дакле  $y < \frac{\Delta u}{\Delta x} < y + \Delta y$ , које, кад пређемо граници (претпоставимо да су тачке P и P' бескрајно близу једна другој), даје  $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta x} = \frac{du}{dx} = y$ , одакле диференциал површине

$$du = y dx, \tag{1}$$

а површина  $P_1P_2Q_1Q_2$

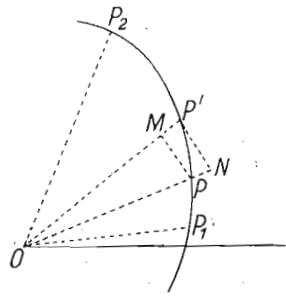
$$u = \int_{x_1}^{x_2} y \cdot dx. \tag{2}$$

За косоуглу систему са координатним углом  $\vartheta$  имамо

$$du = y \sin \vartheta dx, \quad u = \sin \vartheta \int_{x_1}^{x_2} y \cdot dx. \tag{3}$$

<sup>1)</sup> В. Д. Р. чл. 107. пример 11.

**36. Квадратура слика у поларним координатама.** — Ми замишљамо исечак  $OP_1P_2$ , чију површину хоћемо, да је раздељен на исечке,



Сл. 7.

као што је нпр. исечак  $OPP'$ . Нека су  $\rho$  и  $\varphi$  поларне координате тачке  $P$ ,  $\rho + \Delta\rho$  и  $\varphi + \Delta\varphi$  поларне координате тачке  $P'$ . Дакле  $\angle P'OP = \Delta\varphi$ ,  $P'M = \Delta\rho$ . Опишимо из пола  $O$  два круга: један са полупречником  $\rho = OP$ ; други са полупречником  $\rho = \Delta\rho = OP'$ . Из слике видимо да је  $OPM < OPP' < ONP'$  или ако означимо  $OPP' = \Delta u$ , а на основу познатих образаца за кружне исечке, као што су  $OPM$  и  $ONP'$ ,

$$\frac{1}{2} \rho^2 \Delta\varphi < \Delta u < \frac{1}{2} (\rho + \Delta\rho)^2 \Delta\varphi,$$

одакле  $\frac{1}{2} \rho^2 < \frac{\Delta u}{\Delta\varphi} < \frac{1}{2} (\rho + \Delta\rho)^2$ , које кад пређемо граници даје

$\lim_{\Delta\varphi \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta\varphi} = \frac{du}{d\varphi} = \frac{1}{2} \rho^2$ . Према овоме следује за диференциал површине

1) 
$$du = \frac{1}{2} \rho^2 \cdot d\varphi,$$

а за површину исечка  $OP_1P_2$

2) 
$$u = \frac{1}{2} \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \rho^2 \cdot d\varphi.$$

*Напомена.* Означимо са  $x, y$  правоугле координате тачке  $P$ , са  $x + dx, y + dy$  правоугле координате тачке  $P'$ . Из Аналитичне Геометрије знамо да је површина троугла

$$OPP' = \frac{1}{2} [(y + dy)x - y(x + dx)].$$

дакле

3) 
$$du = \frac{1}{2} (x dy - y dx),$$

које, сравњено са горњим изразом за  $du$ , даје значајну формулу

4) 
$$\rho^2 d\varphi = x dy - y dx.$$

**37. Примери.** —

1. Пример. Елипса:

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1,$$

одакле

$$y = \frac{b}{a} \sqrt{a^2 - x^2},$$

кад заменимо у образац 2) чл. 35. даје

$$\begin{aligned} u &= \frac{b}{a} \int \sqrt{a^2 - x^2} \cdot dx = \frac{b}{a} \int \frac{a^2 - x^2}{\sqrt{a^2 - x^2}} \cdot dx \\ &= ab \int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} - \frac{b}{a} \int \frac{x^2 dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} \\ &= ab \operatorname{arcsin} \frac{x}{a} - \frac{b}{a} \int \frac{x^2 dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} \end{aligned}$$

Ставимо у последњем интегралу по методи делимичног интегралења

$$x = v, \quad \frac{x dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = dv,$$

дакле  $dx = dv$ ,  $-\sqrt{a^2 - x^2} = v$ ,

и добићемо

$$\int \frac{x^2 dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = -x \sqrt{a^2 - x^2} + \int \sqrt{a^2 - x^2} \cdot dx,$$

па према томе

$$u \text{ или } \frac{b}{a} \int \sqrt{a^2 - x^2} \cdot dx = ab \operatorname{arcsin} \frac{x}{a} + \frac{b}{a} x \sqrt{a^2 - x^2} - \frac{b}{a} \int \sqrt{a^2 - x^2} \cdot dx,$$

одакле

$$2 \frac{b}{a} \int \sqrt{a^2 - x^2} \cdot dx, \text{ а то је } 2u = ab \operatorname{arcsin} \frac{x}{a} + \frac{b}{a} x \sqrt{a^2 - x^2} + C,$$

$$u = \frac{1}{2} \left( ab \operatorname{arcsin} \frac{x}{a} + \frac{b}{a} x \sqrt{a^2 - x^2} \right) + C.$$

Ако површину будемо рачунали од  $x = 0$ , добићемо елиптичан сегмент

$$OBPQ = \frac{1}{2} \left( ab \operatorname{arcsin} \frac{x}{a} + \frac{b}{a} x \sqrt{a^2 - x^2} \right).$$

Заменом  $x = a$  добијамо четврт елипсе

$$OAB = \frac{ab\pi}{4},$$

а за површину целе елипсе

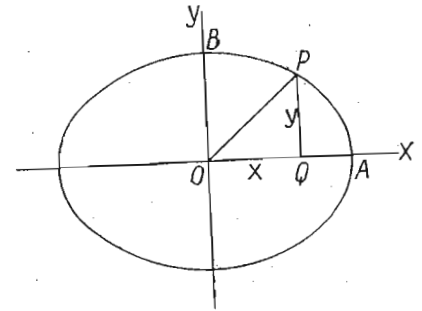
$$E = ab\pi.$$

Горњу формулу за елиптичан сегмент  $OBPQ$  можемо и овако да напишемо

$$OBPQ = \frac{1}{2} ab \operatorname{arcsin} \frac{x}{a} + \frac{1}{2} xy,$$

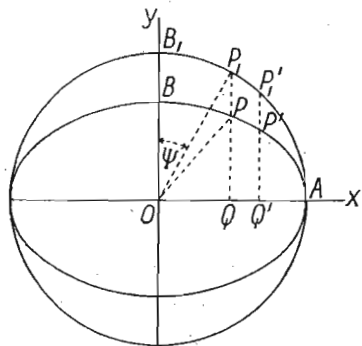
а пошто је  $\frac{1}{2} xy = \Delta OPQ$ , следује за површину елиптичног сектора

$$OBP = \frac{1}{2} ab \operatorname{arcsin} \frac{x}{a}.$$



Сл. 8.

*Напомена.* Обрасце за површину елипсе и њених делова можемо да нађемо сматравши елипсу као пројекцију круга. Тако површина елиптичног исечка  $OBP$ , као пројекција кружног исечка  $OB_1P_1$  =



Сл. 9.

$\frac{1}{2} a^2 \psi$ , јесте  $OB_1P_1 \cdot \frac{b}{a}$ , где је  $\frac{b}{a}$  = косинусу угла који раван круга чини са равни елипсе, дакле

$$OBP = \frac{1}{2} ab\psi.$$

За  $\psi = \frac{\pi}{2}$  добијамо четврт елипсе =  $\frac{ab\pi}{4}$ .

Површина целе елипсе =  $ab\pi$ .

Из сл. 9 видимо да је  $\sin \psi = \frac{x}{a}$ , дакле  $\psi = \arcsin \frac{x}{a}$  и према томе

$$OBP = \frac{1}{2} ab \arcsin \frac{x}{a}.$$

С овим налазимо образац за елиптичан одсечак

$$OBPQ = OBP + OPQ = \frac{1}{2} ab \arcsin \frac{x}{a} + \frac{1}{2} xy.$$

Најзад можемо до дођемо до ових резултата и овако:

$$PP'QQ' = du_s = y_s \cdot dx, \quad P_1P'_1Q_1Q'_1 = du_k = y_k \cdot dx,$$

где се казалак  $s$  односи на елипсу, казалак  $k$  на круг са полупречником  $a$ . Пошто је за једну исту апсцису  $y_s : y_k = b : a$ , то је и за диференциале површине

$$du_s : du_k = b : a, \text{ одакле } du_s = \frac{b}{a} du_k, \quad u_s = \frac{b}{a} \int du_k = \frac{b}{a} u_k.$$

Ставимо  $u_k = a^2 \pi$  и добијамо  $E = ab\pi$ .

2. Пример. Хипербола:

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Овде је

$$y = \frac{b}{a} \sqrt{x^2 - a^2}$$

$$u = \frac{b}{a} \int \sqrt{x^2 - a^2} \cdot dx = \frac{b}{2a} \left[ x \sqrt{x^2 - a^2} - a^2 l(x + \sqrt{x^2 - a^2}) \right] + C$$

(в. 2. Пример у чл. 13. кад ставимо  $p = 0, q = -a^2$ ).

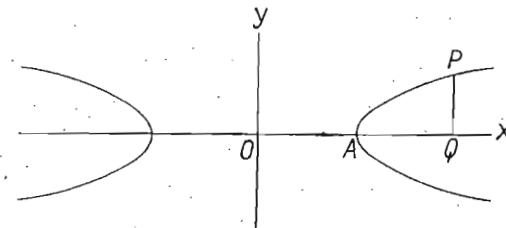
$$APQ = \frac{b}{2a} \left[ x \sqrt{x^2 - a^2} - a^2 l(x + \sqrt{x^2 - a^2}) \right]_{x=a}$$

$$= \frac{b}{2a} \left[ x \sqrt{x^2 - a^2} - a^2 l(x + \sqrt{x^2 - a^2}) \right] - \frac{ab}{2} la$$

$$= \frac{b}{2a} x \sqrt{x^2 - a^2} - \frac{ab}{2} l \frac{x + \sqrt{x^2 - a^2}}{a}$$

или с обзиром да је  $y = \frac{b}{a} \sqrt{x^2 - a^2}$

$$APQ = \frac{xy}{2} - \frac{ab}{2} l \left( \frac{x}{a} + \frac{y}{b} \right).$$



Сл. 10.

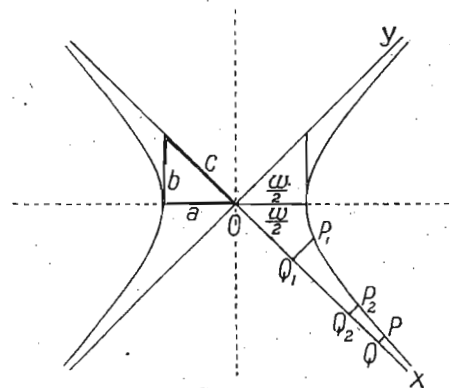
*Напомена.* Простију формулу за израчунавање хиперболичне површине добијамо узев једначину хиперболе у системи њених асимптота:

$$xy = \frac{c^2}{4},$$

где је  $c^2 = a^2 + b^2$ . Координатни угао је = асимптотном углу  $\omega$ , а знамо да је

$$\sin \frac{\omega}{2} = \frac{b}{c}, \quad \cos \frac{\omega}{2} = \frac{a}{c}, \text{ дакле } \sin \omega = \frac{2ab}{c^2}$$

и према формули 3) у чл. 35. имамо



Сл. 11.

$$u = \frac{2ab}{c^2} \int \frac{c^2}{4} \frac{dx}{x} = \frac{ab}{2} lx + C.$$

Дакле

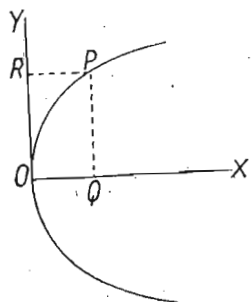
$$P_1Q_1P_2Q_2 = \frac{ab}{2} \left[ lx \right]_{x_1}^{x_2} = \frac{ab}{2} l \left( \frac{x_2}{x_1} \right).$$

Ако узмемо 1 за почетну вредност апсцисе образац за хиперболичну површину  $P_1Q_1PQ$  добија овај простији вид

$$P_1Q_1PQ = \frac{ab}{2} lx.$$

Узмимо ли да је  $ab = 2$  хиперболична површина  $P_1Q_1PQ$  постаје непосредно равна природноме логаритму крајње апсцисе узев да је почетна апсциса  $OQ_1 = 1$ . Због тога се природни или Непер-ови логаритми зову и хиперболични логаритми.

3. Пример. Парабола:



Сл. 12.

$$y^2 = 2px.$$

$$u = \sqrt{2p} \int \sqrt{x} \cdot dx = \frac{2}{3} \sqrt{2p} x^{\frac{3}{2}} + C$$

$$= \frac{2}{3} \sqrt{2px} \cdot x + C = \frac{2}{3} xy + C.$$

Ако површину будемо рачунали од  $x = 0$  (темена параболе), добићемо

$$OPQ = \frac{2}{3} \left[ xy \right]_{x=0}^x = \frac{2}{3} xy = \frac{2}{3} \cdot OPR,$$

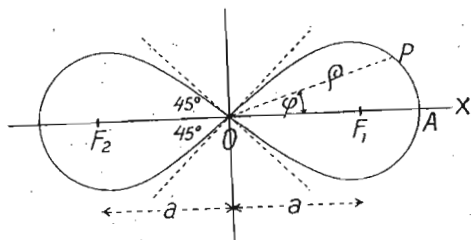
одакле изводимо да  $OPQ : OPR = 2 : 1$ .

4. Пример. Поларна једначина лемниске гласи

$$\rho^2 = 2a^2 \cos 2\varphi$$

(в. Д. Р. 7, пример чл. 107.)

Према формули 2) чл. 36. јесте површина сектора



Сл. 13.

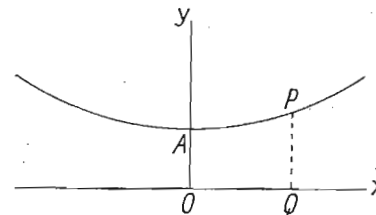
$$AOP = a^2 \int_0^\varphi \cos 2\varphi \cdot d\varphi$$

$$= \frac{a^2}{2} \sin 2\varphi.$$

За  $\varphi = \frac{\pi}{4}$  добијамо четврт  $OAPQ = \frac{a^2}{2}$  и према томе површина целе лемниске  $= 2a^2$ .

5. Пример. Вержница или ланчаница:

$$y = \frac{e^x + e^{-x}}{2}.$$



Сл. 14.

Рачунавши површину од  $x = 0$  (ординате  $OA$ ) налазимо

$$OAPQ = \frac{1}{2} \int_0^x (e^x + e^{-x}) \cdot dx$$

$$= \left[ \frac{e^x - e^{-x}}{2} \right]_0^x = \frac{e^x - e^{-x}}{2} = \sqrt{y^2 - 1}.$$

Интересно да исти израз, који смо нашли за површину добијамо и за дужину лука  $AP$ . Из  $\frac{dy}{dx} = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$  следује према обрасцу 2) чл. 32. за лук

$$AP = \int_0^x \sqrt{1 + \left( \frac{e^x - e^{-x}}{2} \right)^2} \cdot dx = \frac{1}{2} \int_0^x (e^x + e^{-x}) \cdot dx = \frac{e^x - e^{-x}}{2}.$$

Примећујемо да се израз  $\sqrt{y^2 - 1}$ , који смо добили за површину  $OAPQ$  и за лук  $AP$ , може врло лако да конструише.

## 2. Линије у простору.

38. Општа напомена. — Свака линија у простору представљена је двама једначинама

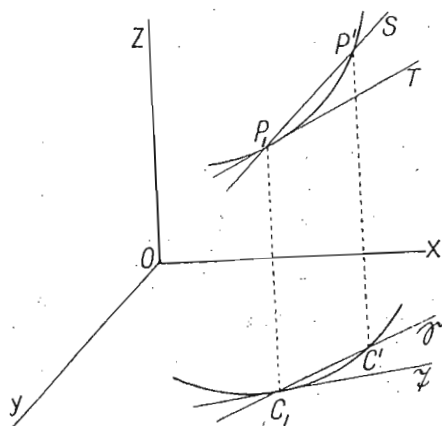
$$\left. \begin{aligned} F(x, y, z) &= 0 \\ \phi(x, y, z) &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

као пресек двеју површина  $F(x, y, z) = 0$  и  $\phi(x, y, z) = 0$ . Доводећи ове једначине (елиминавањем прво  $z$ -а, па  $y$ -а) на вид

$$\left. \begin{aligned} y &= f(x) \\ z &= \varphi(x) \end{aligned} \right\} \quad (2)$$



ми линију посматрамо као пресек два (општа) ваљка, чије су осе паралелне једној од координатних оса. Једначина  $y = f(x)$  даје пројекцију линије у  $xy$ -равни, а једначина  $z = \varphi(x)$  пројекцију линије у  $xz$ -равни. Пројекцију линије у  $yz$ -равни добили бисмо елиминавањем  $x$ -а из горњих двеју једначина.



Сл. 15.

**39. Тангента.** — Нека су  $x_1, y_1, z_1$  координате тачке  $P_1$ ,  $x_1 + \Delta x_1, y_1 + \Delta y_1, z_1 + \Delta z_1$  координате друге тачке  $P'$  на задатој линији у простору. Координатну систему замишљамо као ортогоналну. Јадначине сечице  $P_1S$ , која пролази кроз ове тачке  $P_1$  и  $P'$  гласе

$$\frac{x - x_1}{(x_1 + \Delta x_1) - x_1} = \frac{y - y_1}{(y_1 + \Delta y_1) - y_1} = \frac{z - z_1}{(z_1 + \Delta z_1) - z_1}$$

или простије

$$\frac{x - x_1}{\Delta x_1} = \frac{y - y_1}{\Delta y_1} = \frac{z - z_1}{\Delta z_1}$$

или најзад

$$1) \quad \begin{cases} y - y_1 = \frac{\Delta y_1}{\Delta x_1} (x - x_1) \\ z - z_1 = \frac{\Delta z_1}{\Delta x_1} (x - x_1). \end{cases}$$

Прва једначина даје пројекцију сечице у  $xy$ -равни, а друга њену пројекцију у  $xz$ -равни. Једначина пројекције сечице у  $yz$ -равни јесте  $y - y_1 = \frac{\Delta y_1}{\Delta z_1} (z - z_1)$  и добијамо је кад поделимо горње две једначине једну с другом.

За углове  $\alpha', \beta', \gamma'$ , које сечица чини са координатним осама постоје пропорције

$$\cos \alpha' : \cos \beta' : \cos \gamma' = \Delta x_1 : \Delta y_1 : \Delta z_1,$$

одакле познати обрасци

$$\left. \begin{aligned} \cos \alpha' &= \frac{\Delta x_1}{\sqrt{\Delta x_1^2 + \Delta y_1^2 + \Delta z_1^2}} \\ \cos \beta' &= \frac{\Delta y_1}{\sqrt{\Delta x_1^2 + \Delta y_1^2 + \Delta z_1^2}} \\ \cos \gamma' &= \frac{\Delta z_1}{\sqrt{\Delta x_1^2 + \Delta y_1^2 + \Delta z_1^2}} \end{aligned} \right\} \quad (II)$$

Ако замислимо сада да се тачка  $P'$  приближава тачци  $P_1$ , онда се и сечица  $P_1S$  све више приближава положају тангенте  $P_1T$ . Најзад, ако је тачка  $P'$  бесконачно близу тачци  $P_1$ , тј. ако узмемо  $\Delta x_1, \Delta y_1, \Delta z_1$  бесконачно мало, сечица претвара се у тангенту, а од једначина сечице постају једначине тангенте

$$\left. \begin{aligned} y - y_1 &= \frac{dy_1}{dx_1} (x - x_1) \\ z - z_1 &= \frac{dz_1}{dx_1} (x - x_1). \end{aligned} \right\} \quad (I)$$

Прва једначина даје пројекцију тангенте у  $xy$ -равни, друга пројекцију тангенте у  $xz$ -равни. Из њих добијамо једначину пројекције тангенте у  $yz$ -равни:  $y - y_1 = \frac{dy_1}{dz_1} (z - z_1)$ .

Из ових се једначина може да закључи да је пројекција тангенте у једној од координатних равни тангента пројекције линије у тој равни. Ствар постаје врло разумљива кад се узме у обзир да у колико се тачка  $P'$  буде све више приближавала тачци  $P$  то исто мора бити и са тачком  $C'$  (пројекцијом тачке  $P'$  у  $xy$ -равни) у односу према тачци  $C_1$  (пројекцији тачке  $P_1$  у  $xy$ -равни). На тај начин сечица  $C_1C$  све више тежи положају тангенте  $C_1C$ .

У једн. 1) су  $x, y, z$  текуће координате, тј. координате ма које тачке на тангенти;  $x_1, y_1, z_1$  означавају координате додирне тачке, а  $\frac{dy_1}{dx_1}$  и  $\frac{dz_1}{dx_1}$  то су диференциални количници од  $y$  по  $x$  и од  $z$  по  $x$ , у којима се текуће координате  $x, y, z$  замењују координатама  $x_1, y_1, z_1$  додирне тачке.

Диференциалне количнике  $\frac{dy}{dx}$  и  $\frac{dz}{dx}$  налазимо из једначина задате линије, нпр. из једн. 1) чл. 38. кад их диференцирамо, дакле из

$$\frac{dF}{dx} + \frac{dF}{dy} \frac{dy}{dx} + \frac{dF}{dz} \frac{dz}{dx} = 0$$

$$\frac{d\phi}{dx} + \frac{d\phi}{dy} \frac{dy}{dx} + \frac{d\phi}{dz} \frac{dz}{dx} = 0,$$

одакле

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\frac{dF}{dx} \frac{d\phi}{dz} - \frac{dF}{dz} \frac{d\phi}{dx}}{\frac{dF}{dz} \frac{d\phi}{dy} - \frac{dF}{dy} \frac{d\phi}{dz}}, \quad \frac{dz}{dx} = \frac{\frac{dF}{dy} \frac{d\phi}{dx} - \frac{dF}{dx} \frac{d\phi}{dy}}{\frac{dF}{dz} \frac{d\phi}{dy} - \frac{dF}{dy} \frac{d\phi}{dz}}$$

(в. Д. Р. чл. 58.). Ако добивене вредности за  $\frac{dy}{dx}$  и  $\frac{dz}{dx}$ , пошто у њима заменимо  $x, y, z$  са  $x_1, y_1, z_1$ , ставимо у једн. 1) добићемо једначине тангенте у новоме виду

$$2) \quad \begin{cases} \frac{dF}{dx_1}(x-x_1) + \frac{dF}{dy_1}(y-y_1) + \frac{dF}{dz_1}(z-z_1) = 0 \\ \frac{d\phi}{dx_1}(x-x_1) + \frac{d\phi}{dy_1}(y-y_1) + \frac{d\phi}{dz_1}(z-z_1) = 0. \end{cases}$$

За углове  $\alpha, \beta, \gamma$ , које тангента заклапа са координатним осама, налазимо из образаца II) ове изразе

$$3) \quad \begin{cases} \cos \alpha = \frac{dx}{\sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}} \\ \cos \beta = \frac{dy}{\sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}} \\ \cos \gamma = \frac{dz}{\sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}} \end{cases}$$

који, опет, с обзиром да је  $ds = \sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}$ , где  $ds$  означава диференциал лука (в. чл. 41.), могу да се напишу простије

$$3a) \quad \cos \alpha = \frac{dx}{ds}, \quad \cos \beta = \frac{dy}{ds}, \quad \cos \gamma = \frac{dz}{ds}.$$

Пример. Једначине

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \\ x^2 + y^2 + z^2 = r^2,$$

од којих прва представља елипсоид, а друга лопту, дају нам пресек тих двеју површина. Овде је

$$\frac{dF}{dx} = \frac{2x}{a^2}, \quad \frac{dF}{dy} = \frac{2y}{b^2}, \quad \frac{dF}{dz} = \frac{2z}{c^2}, \\ \frac{d\phi}{dx} = 2x, \quad \frac{d\phi}{dy} = 2y, \quad \frac{d\phi}{dz} = 2z$$

и према томе, а на основу једн. 2), пошто заменимо  $x, y, z$  са  $x_1, y_1, z_1$ , и скратимо са 2, једначине тангенте пресека линије елипсоида и лопте

$$\frac{x_1}{a^2}(x-x_1) + \frac{y_1}{b^2}(y-y_1) + \frac{z_1}{c^2}(z-z_1) = 0$$

$$x_1(x-x_1) + y_1(y-y_1) + z_1(z-z_1) = 0$$

ли

$$\frac{xx_1}{a^2} + \frac{yy_1}{b^2} + \frac{zz_1}{c^2} = \frac{x_1^2}{a^2} + \frac{y_1^2}{b^2} + \frac{z_1^2}{c^2}$$

$$xx_1 + yy_1 + zz_1 = x_1^2 + y_1^2 + z_1^2,$$

оје се, пошто додирна тачка лежи на обема површинама и да је према томе

$$\frac{x_1^2}{a^2} + \frac{y_1^2}{b^2} + \frac{z_1^2}{c^2} = 1, \quad \text{а} \quad x_1^2 + y_1^2 + z_1^2 = r^2,$$

јоди на ове простије једначине

$$\frac{xx_1}{a^2} + \frac{yy_1}{b^2} + \frac{zz_1}{c^2} = 1$$

$$xx_1 + yy_1 + zz_1 = r^2.$$

**40. Нормална раван.** — Раван, која стоји управно на тангенти није у додирној тачци, зове се *нормална раван*.

Једначина равни, која пролази кроз тачку  $x_1, y_1, z_1$ , гласи  $A(x-x_1) + B(y-y_1) + C(z-z_1) = 0$ . Константе  $A, B, C$  пропорционалне су синусу углова, које нормала равни чини са координатним осама. Нормална раван је тангента линије, а за тангенту је  $\cos \alpha : \cos \beta : \cos \gamma = dx : dy : dz$  (једн. 3 у прошлом члану). Према томе једначина нормалне равни гласи

$$(x-x_1)dx_1 + (y-y_1)dy_1 + (z-z_1)dz_1 = 0. \quad (1)$$

Пример. Узмимо исту линију коју смо посматрали на крају последњег параграфа:

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \\ x^2 + y^2 + z^2 = r^2.$$

Диференцирањем налазимо

$$\frac{x}{a^2} + \frac{y}{b^2} \frac{dy}{dx} + \frac{z}{c^2} \frac{dz}{dx} = 0$$

$$x + y \frac{dy}{dx} + z \frac{dz}{dx} = 0,$$

одакле

$$\frac{dy}{dx} = \frac{b^2(c^2 - a^2)x}{a^2(b^2 - c^2)y}, \quad \frac{dz}{dx} = \frac{c^2(a^2 - b^2)x}{a^2(b^2 - c^2)z}$$

стоји дакле пропорција

$$dx : dy : dz = \frac{a^2(b^2 - c^2)}{x} : \frac{b^2(c^2 - a^2)}{y} : \frac{c^2(a^2 - b^2)}{z}$$

а према томе, пошто заменимо текуће координате  $x, y, z$  координатама  $x_1, y_1, z_1$  тачке  $P_1$ , једначина 1) нормалне равни гласи

$$(x - x_1) \frac{a^2 (b^2 - c^2)}{x_1} + (y - y_1) \frac{b^2 (c^2 - a^2)}{y_1} + (z - z_1) \frac{c^2 (a^2 - b^2)}{z_1} = 0$$

или упростиено

$$\frac{a^2 (b^2 - c^2)}{x_1} x + \frac{b^2 (c^2 - a^2)}{y_1} y + \frac{c^2 (a^2 - b^2)}{z_1} z = 0.$$

**41. Дужина лука.** — Као у равни тако и овде замишљамо да је крива линија растављена на праволиниске елементе. Означимо са  $x, y, z$  и  $x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z$  правоугле координате крајних тачака таквог једног елемента. Његова је дужина, по познатом обрасцу из Аналитичне Геометрије,

$$= \sqrt{[(x + \Delta x) - x]^2 + [(y + \Delta y) - y]^2 + [(z + \Delta z) - z]^2}$$

или краће

$$= \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2}.$$

Ако претпоставимо да је елемент бесконачно мали, онда се  $\Delta x, \Delta y, \Delta z$  претварају у  $dx, dy, dz$  и праволиниски елемент постаје диференцијалом лука тако да је

$$1) \quad ds = \sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}.$$

Узев  $x$  за прапроменљиву,  $y$  и  $z$  као функције (као што је учињено код једн. 2) у чл. 38.) образац 1) добија вид

$$ds = \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dx}\right)^2} dx,$$

дакле дужина лука, рачунавши од апсцисе  $a$  па до апсцисе  $b$

$$2) \quad s = \int_a^b \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dx}\right)^2} dx.$$

**42. Кривина линија.** — Угао  $\Delta \omega$ , који тангенте  $T$  и  $T'$  у двема бесконачно приближним тачкама  $P$  и  $P'$  једне криве линије међусобно захватају, зове се *контигентни угао*. Означимо са  $\Delta s$  лук  $PP'$ . Под *кривinom* линије у тачци  $P$  разумемо,  $\frac{\Delta \omega}{\Delta s}$  кад пустимо да се  $\Delta s$  у бесконачност умањава, дакле

$$\lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{\Delta \omega}{\Delta s} = \frac{d\omega}{ds}.$$

Реципрочна вредност кривине, а то је  $\lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta \omega} = \frac{ds}{d\omega}$  зове се *полупречник кривине*. Повуцимо из почетка координата  $ON = 1$  и паралелно са  $PT, ON' = 1$  и паралелно са  $P'T'$ . Нека су  $a, b, c$  косинуси

углова које  $ON$  (па дакле и  $PT$ ) чини са координатним осама;  $a', b', c'$  косинуси углова које  $ON'$  (дакле и  $P'T'$ ) чини са координатним осама. Замислимо да је из  $O$  спуштена управна на  $NN'$  и тиме троугао  $ONN'$  раздељен на два подударна правоугла троугла увидићемо да је

$$NN' = 2 \cdot ON \cdot \sin \frac{\Delta \omega}{2} \\ = 2 \sin \frac{\Delta \omega}{2}.$$

Пошто је  $ON = 1$  и  $ON' = 1$  следује да су  $a, b, c$  једнаки са координатама тачке  $N$ , као што су исто тако  $a', b', c'$  једнаки са координатама тачке  $P'$ . На тај начин је

$$NN' = \sqrt{(a' - a)^2 + (b' - b)^2 + (c' - c)^2}.$$

Сравнењем ових двеју вредности за  $NN'$  следује

$$2 \sin \frac{\Delta \omega}{2} = \sqrt{(a' - a)^2 + (b' - b)^2 + (c' - c)^2}$$

или, пошто се за врло мале лукове синус може да замени самим луком,

$$\Delta \omega = \sqrt{\Delta a^2 + \Delta b^2 + \Delta c^2},$$

дакле

$$\frac{\Delta \omega}{\Delta s} = \sqrt{\left(\frac{\Delta a}{\Delta s}\right)^2 + \left(\frac{\Delta b}{\Delta s}\right)^2 + \left(\frac{\Delta c}{\Delta s}\right)^2}.$$

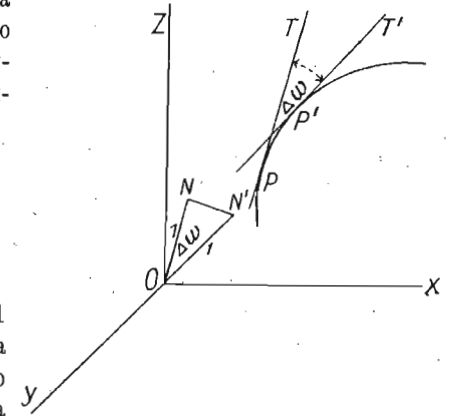
Пређимо граници и означимо полупречник кривине са  $\rho$ , па ћемо добити

$$\frac{1}{\rho} = \frac{d\omega}{ds} = \sqrt{\left(\frac{da}{ds}\right)^2 + \left(\frac{db}{ds}\right)^2 + \left(\frac{dc}{ds}\right)^2}$$

или кад заменимо  $a = \frac{dx}{ds}, b = \frac{dy}{ds}, c = \frac{dz}{ds}$  (в. једн. 3а) у чл. 39.)

$$\frac{1}{\rho} = \frac{d\omega}{ds} = \sqrt{\left(\frac{d \frac{dx}{ds}}{ds}\right)^2 + \left(\frac{d \frac{dy}{ds}}{ds}\right)^2 + \left(\frac{d \frac{dz}{ds}}{ds}\right)^2} \quad (1)$$

Овај образац може да се доведе на још један врло прост вид, кад се под кореним знаком изврши диференцирање и онда резултат среди на следећи начин



Сл. 16.

$$\frac{1}{e} = \frac{\sqrt{(ds^2 dx - dx^2 ds)^2 + (ds^2 dy - dy^2 ds)^2 + (ds^2 dz - dz^2 ds)^2}}{ds^3}$$

$$= \frac{\sqrt{ds^2 [(d^2 x)^2 + (d^2 y)^2 + (d^2 z)^2] + (d^2 s)^2 [dx^2 + dy^2 + dz^2] - 2 ds d^2 s (dx d^2 x + dy d^2 y + dz d^2 z)}}{ds^3}$$

Имавши у виду да је

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2, \text{ дакле } ds d^2 s = dx d^2 x + dy d^2 y + dz d^2 z$$

горњи образац се своди на

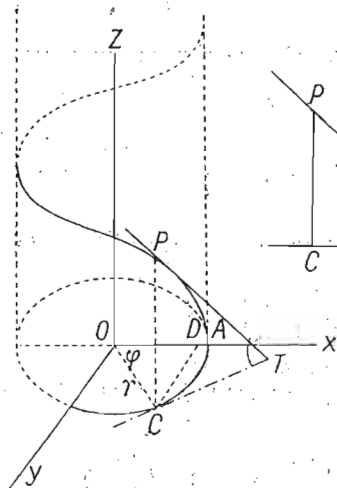
$$\frac{1}{e} = \frac{\sqrt{ds^2 [(d^2 x)^2 + (d^2 y)^2 + (d^2 z)^2] + (d^2 s)^2 ds^2 - 2 (ds d^2 s)^2}}{ds^3}$$

или још простије

$$2) \left\{ \begin{aligned} \frac{1}{e} \frac{d\omega}{ds} &= \frac{\sqrt{(d^2 x)^2 + (d^2 y)^2 + (d^2 z)^2 - (d^2 s)^2}}{ds^2} \\ e \frac{ds}{d\omega} &= \frac{ds^2}{\sqrt{(d^2 x)^2 + (d^2 y)^2 + (d^2 z)^2 - (d^2 s)^2}} \end{aligned} \right.$$

### 43. Завојница. —

Замислимо да се угао  $PAC = \epsilon$  омотава око једног правог кружног ваљка тако да се крак  $AC$  обавија око периферије основнице ваљка, онда други крак  $AP$  опшусје по површини ваљка линију, која се зове завојница. Узмимо раван основнице ваљка за  $xy$ -раван, средиште основнице за почетак, а осу ваљка за  $z$ -осу правоугле системе;  $x$ -оси ћемо дати правац, који пролази кроз тачку  $A$ , у којој угао  $\epsilon$  почиње да се обавија око ваљка. Из слике читамо да су координате ма које тачке  $P$  на завојници



Сл. 17.

$$\begin{aligned} x &= OD = r \cos \varphi \\ y &= CD = r \sin \varphi \\ z &= PC = AC \cdot \operatorname{tg} \epsilon \end{aligned}$$

или, пошто је дуж  $AC =$  луку  $AC$ , а овај  $= r \varphi$ , то је  $z = r \varphi \operatorname{tg} \epsilon$  и према томе, ако означимо  $\operatorname{tg} \epsilon = m$ , координате тачке  $P$

$$I) \left\{ \begin{aligned} x &= r \cos \varphi, \\ y &= r \sin \varphi, \\ z &= r m \varphi, \end{aligned} \right.$$

где је, као што из слике видимо,  $r$  полупречник основнице.

Једначине завојнице у правоуглим координатама добићемо кад из горња три израза I) елиминујемо променљиви угао  $\varphi$ . Из трећег обрасца следује  $\varphi = \frac{z}{r m}$ , које уметнуто у прва два даје једначине завојнице

$$x = r \cos \frac{z}{r m}, \quad y = r \sin \frac{z}{r m}.$$

Ми бисмо угао  $\varphi$  могли и овако да елиминујемо. Квадрирањем и сабирањем прва два израза добијамо  $x^2 + y^2 = r^2$  (једначину ваљка). Делењем другог израза првим налазимо  $\frac{y}{x} = \operatorname{tg} \varphi$ ,  $\varphi = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y}{x}$ , дакле  $z = r m \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y}{x}$  и према томе као једначине завојнице

$$x^2 + y^2 = r^2, \quad z = r m \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y}{x}.$$

За решавање проблема, којима приступамо, боље је да задржимо једначине I) у којима су координате  $x, y, z$  изражене као функције помоћног угла  $\varphi$ .

Диференцирањем образаца I) добијамо

$$\begin{aligned} dx &= -r \sin \varphi \cdot d\varphi = -y \cdot d\varphi \\ dy &= r \cos \varphi \cdot d\varphi = x \cdot d\varphi \\ dz &= r m \cdot d\varphi, \end{aligned}$$

одакле

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{1}{\operatorname{tg} \varphi} = -\frac{x}{y}, \quad \frac{dz}{dx} = \frac{-m}{\sin \varphi} = -\frac{m r}{y},$$

$$\frac{dy_1}{dx_1} = -\frac{x_1}{y_1}, \quad \frac{dz_1}{dx_1} = -\frac{m r}{y_1}$$

и према томе једначине тангенте на завојницу у тачци  $x_1, y_1, z_1$  (једн. I у чл. 39.)

$$y - y_1 = -\frac{x_1}{y_1} (x - x_1), \quad z - z_1 = -\frac{m r}{y_1} (x - x_1),$$

које, кад се изврше означене радње и узмемо у обзир да је код прве једначине  $x_1^2 + y_1^2 = r^2$ , може простије да се напише

$$\begin{aligned} x x_1 + y y_1 &= r^2 \\ m r (x - x_1) + y_1 (z - z_1) &= 0. \end{aligned}$$

Прва од ових једначина даје пројекцију тангенте у  $xy$ -равни, а друга пројекцију тангенте у  $zx$ -равни. Она прва је једначина тангенте круга (основнице ваљка) у пројекцији додирне тачке  $P$  у  $xy$ -равни, т. ј. у тачци  $C$ . Но пошто је кружна основница пројекција завојнице у  $xy$ -равни, то се овим потврђује у чл. 39. добивени резултат, да је пројекција тангенте на линију у простору (на завојницу) у некој тачци  $P$  у исто време тангента пројекције просторне линије (овде тангента на круг) у пројекцији додирне тачке  $P$ , тј. у тачци  $C$  у  $xy$ -равни.

Из горе добивених вредности за  $dx, dy, dz$  и пошто заменимо у њима текуће координате координатама додирне тачке следује (према једн. I) у чл. 40.) једначина нормалне равни у тачци  $x_1, y_1, z_1$

$$-(x - x_1) y_1 + (y - y_1) x_1 + (z - z_1) r m = 0$$

или упрошћено

$$-y_1 x + x_1 y + r m z = r m z_1.$$

Отуда што је

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2 = r^2 \sin^2 \varphi \cdot d\varphi^2 + r^2 \cos^2 \varphi \cdot d\varphi^2 + r^2 m^2 \cdot d\varphi^2 = r^2 (1 + m^2) \cdot d\varphi^2,$$

дакле

$$ds = r \sqrt{1 + m^2} \cdot d\varphi$$

добивамо дужину лука од тачке  $A$  до ма које друге тачке  $P$

$$s = r \sqrt{1 + m^2} \int_0^\varphi d\varphi = r \sqrt{1 + m^2} \cdot \varphi = \frac{\sqrt{1 + m^2}}{m} z = \frac{z}{\sin \varepsilon},$$

које је и иначе јасно зато што је у троуглу  $APC$   $AP = s$ ,  $CP = z$ .

За углове  $\alpha, \beta, \gamma$ , које тангента завојнице односно њена нормална равнина са координатним осама, имамо (в. једн. 3а) у чл. 39.)

$$\cos \alpha = \frac{dx}{ds} = -\frac{\sin \varphi}{\sqrt{1 + m^2}} = -\frac{y}{r \sqrt{1 + m^2}}$$

$$\cos \beta = \frac{dy}{ds} = \frac{\cos \varphi}{\sqrt{1 + m^2}} = \frac{x}{r \sqrt{1 + m^2}}$$

$$\cos \gamma = \frac{dz}{ds} = \frac{m}{\sqrt{1 + m^2}} = \sin \varepsilon.$$

Из последњег обрасца видимо да је угао, који тангента завојнице чини са  $z$ -осом, константан  $\gamma = 90^\circ - \varepsilon$ , дакле угао, који тангента чини са  $xy$ -равни стално  $= \varepsilon$ .

Пошто је

$$\frac{d \frac{dx}{ds}}{ds} = -\frac{\cos \varphi}{r(1 + m^2)}, \quad \frac{d \frac{dy}{ds}}{ds} = -\frac{\sin \varphi}{r(1 + m^2)}, \quad \frac{d \frac{dz}{ds}}{ds} = 0,$$

а на основу формуле 1) у чл. 42. видимо да су кривина и полупречник кривине

$$\frac{1}{\rho} = \frac{1}{r(1 + m^2)}, \quad \rho = r(1 + m^2)$$

константни.

### 3. Површине.

**44. Тангенцијална равна.** — Под *додирном* или *тангенцијалном равни* једне површине у некој њеној тачци разумемо равна која садржи тангенте на све оне линије које на површини леже, а пролазе кроз ону тачку.

Сваку линију, која лежи на задатој површини

$$1) \quad F(x, y, z) = 0,$$

а пролази кроз неку њену тачку  $P_1(x_1, y_1, z_1)$ , можемо себи да представимо као пресек површине 1) и друге неке површине, нпр. површине

$$\phi(x, y, z) = 0$$

(в. чл. 38.). Онда су једначине тангенте на посматрану линију у тачци  $P_1$

$$\frac{dF}{dx_1}(x - x_1) + \frac{dF}{dy_1}(y - y_1) + \frac{dF}{dz_1}(z - z_1) = 0$$

$$\frac{d\phi}{dx_1}(x - x_1) + \frac{d\phi}{dy_1}(y - y_1) + \frac{d\phi}{dz_1}(z - z_1) = 0$$

(једн. 2) у чл. 39.). Обе су једначине (у односу на променљиве координате  $x, y, z$ ) првога степена и свака од њих представља једну равна, а обе заједно пресек тих равни, дакле једну праву линију. Та права је тангента пресечне линије површине 1) и површине  $\phi(x, y, z) = 0$ . Ми видимо да тангента пресечне линије задате површине са ма којом другом површином лежи увек у равни

$$\frac{dF}{dx_1}(x - x_1) + \frac{dF}{dy_1}(y - y_1) + \frac{dF}{dz_1}(z - z_1) = 0. \quad (2)$$

То значи да у равни 2) леже тангенте свих линија које се по задатој површини могу повући кроз тачку  $P_1$ . Другим речима једначина 2) представља тангенцијалну равна површине 1) у тачци  $P_1(x_1, y_1, z_1)$ .

У примеру на крају чл. 39. добили смо

$$\frac{xx}{a^2} + \frac{yy}{b^2} + \frac{zz}{c^2} = 1$$

$$xx_1 + yy_1 + zz_1 = r^2$$

као једначине тангенте у тачци  $x_1, y_1, z_1$  на пресечну линију елипсоида и лопте. Прва једначина представља тангенцијалну равна елипсоида у тачци  $x_1, y_1, z_1$ , а друга једначина тангенцијалну равна лопте у истој тачци  $x_1, y_1, z_1$ .

**45. Нормала.** — Под *нормалом* површине разумемо управну на тангенцијалну равна у додирној тачци.

Једначине праве линије, која пролази кроз извесну тачку  $P_1(x_1, y_1, z_1)$ , а има правац одређен угловима  $\alpha, \beta, \gamma$ , које она чини са координатним осама, гласе

$$\frac{x - x_1}{\cos \alpha} = \frac{y - y_1}{\cos \beta} = \frac{z - z_1}{\cos \gamma}.$$

Овде су  $x_1, y_1, z_1$  координате додирне тачке  $P_1$ , а правац линије, односно углови  $\alpha, \beta, \gamma$ , одређени су тиме што је права (нормала) управна на додирној равни. Према томе је за нормалу

$$\left. \begin{aligned} \cos \alpha &= \frac{\frac{dF}{dx_1}}{\sqrt{\left(\frac{dF}{dx_1}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dy_1}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dz_1}\right)^2}} \\ \cos \beta &= \frac{\frac{dF}{dy_1}}{\sqrt{\left(\frac{dF}{dx_1}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dy_1}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dz_1}\right)^2}} \\ \cos \gamma &= \frac{\frac{dF}{dz_1}}{\sqrt{\left(\frac{dF}{dx_1}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dy_1}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dz_1}\right)^2}} \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

јер је  $\cos \alpha : \cos \beta : \cos \gamma = \frac{dF}{dx_1} : \frac{dF}{dy_1} : \frac{dF}{dz_1}$  (в. једн. 2) у чл. 44.) а знамо да је  $\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$ . Једначине нормале у тачци  $x_1, y_1, z_1$  на површини

$$F(x, y, z) = 0$$

јесу дакле

$$2) \quad \frac{x - x_1}{\frac{dF}{dx_1}} = \frac{y - y_1}{\frac{dF}{dy_1}} = \frac{z - z_1}{\frac{dF}{dz_1}}$$

**46. Продужење прошлога члана.** — Узмимо да је једначина површине написана у форми

$$z = f(x, y).$$

Означимо са  $p$  и  $q$  делимичне изводне од  $z$

$$p = \frac{\partial z}{\partial x}, \quad q = \frac{\partial z}{\partial y}.$$

Ове делимичне изводне налазимо из скривене форме једначине

$$F(x, y, z) = 0$$

по познатој методи (в. Д. Р. чл. 69.)

$$p = -\frac{\frac{\partial F}{\partial x}}{\frac{\partial F}{\partial z}}, \quad q = -\frac{\frac{\partial F}{\partial y}}{\frac{\partial F}{\partial z}}.$$

Једначину додирне равни (једн. 2) чл. 44.), пошто је поделимо са  $\frac{dF}{dz}$ , можемо сада на напишемо

$$1) \quad p(x - x_1) + q(y - y_1) - (z - z_1) = 0,$$

а једначине нормале (једн. 2) чл. 45.), пошто их претходно доведемо на вид

$$x - x_1 = \frac{\frac{\partial F}{\partial x_1}}{\frac{\partial F}{\partial z_1}} (z - z_1), \quad y - y_1 = \frac{\frac{\partial F}{\partial y_1}}{\frac{\partial F}{\partial z_1}} (z - z_1)$$

претварају се у ове

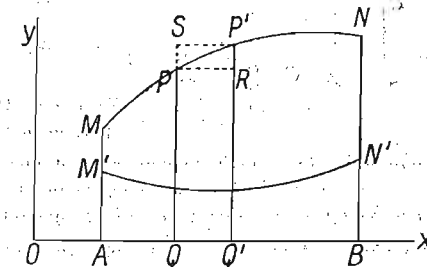
$$2) \quad \begin{cases} x - x_1 + p(z - z_1) = 0 \\ y - y_1 + q(z - z_1) = 0 \end{cases}$$

Најзад и обрасце 1) у чл. 45., кад у њима бројитељ и именитељ поделимо са  $\frac{dF}{dz_1}$ , доводимо на нови вид

$$\left. \begin{aligned} \cos \alpha &= -\frac{p}{\sqrt{p^2 + q^2 + 1}} \\ \cos \beta &= -\frac{q}{\sqrt{p^2 + q^2 + 1}} \\ \cos \gamma &= \frac{1}{\sqrt{p^2 + q^2 + 1}} \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

#### 4. Кубатура тела.

**47. Кубатура обртних тела.** — Означимо са  $V$  запремину тела, које постаје обраћањем равне фигуре  $MNAB$  око  $x$ -осе. Замислимо фигуру  $MNAB$  раздељену на трапезе као што је нпр.  $PP'QQ'$ . Запремина  $\Delta V$ , коју описује такав трапез обраћањем око  $x$ -осе, очевидно је већа од запремине ваљка, који постаје обраћањем уписаног правоугаоника  $PRQQ'$ , а мања од запремине ваљка, који постаје обраћањем описаног правоугаоника  $SP'Q'Q'$ . Означимо  $QQ'$  са  $\Delta x$  и имајмо у виду да је  $PQ = y$  полупречник основце првога,  $P'Q' = y + \Delta y$  полупречника основце оног другог ваљка између којих лежи  $\Delta V$ , онда је



Сл. 18.

$\pi y^2 \cdot \Delta x < \Delta V < \pi (y + \Delta y)^2 \cdot \Delta x$  или  $\pi y^2 < \frac{\Delta V}{\Delta x} < \pi (y + \Delta y)^2$  или обратно  $\pi y^2 > \frac{\Delta V}{\Delta x} > \pi (y + \Delta y)^2$ , према томе да ли од  $x$  до  $x + \Delta x$  ордината расте или опада. У сваком случају ће се обе стране неравности све више једна другој приближавати у колико мање будемо узели  $\Delta x$  и за бесконачно мало  $\Delta x$  постаће  $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta V}{\Delta x} = \frac{dV}{dx} = \pi y^2$ , дакле

$$dV = \pi y^2 \cdot dx, \quad V = \pi \int_a^b y^2 \cdot dx, \quad (1)$$

где су  $a = OA$ ,  $b = OB$  границе интеграла одређене луком  $MN$  задате линије  $y = f(x)$ .

Хоћемо ли запремину, коју описује равна фигура  $MNM'N'$ , онда треба да узмемо разлику из запремине, коју описује фигура  $MNAB$  и

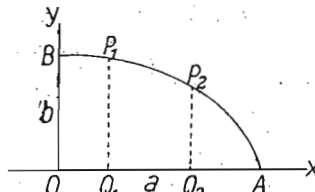
запремине, коју описује фигура  $M'N'AB$ . Нека је  $y = f(x)$  једначина линије  $MN$ ,  $y' = \varphi(x)$  једначина линије  $M'N'$ . На основу обрасца 1), а према учињеној напомени, јесте: запремина обртног тела, које описује фигура  $MNM'N'$ ,

$$V = \pi \int_a^b y^2 \cdot dx - \pi \int_a^b y'^2 \cdot dx \text{ или}$$

$$2) \quad V = \pi \int_a^b (y^2 - y'^2) \cdot dx$$

#### 48. Примери. —

1. *Пример.* Обртни елипсоид. Елипса  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$  обртањем око једне од својих оса, нпр. око  $x$ -осе описује обртни елипсоид. Заменом  $y^2 = b^2 - \frac{b^2}{a^2} x^2$  из једначине елипсе у образац 1) прошлога члана налазимо формулу



$$V = \pi \int (b^2 - \frac{b^2}{a^2} x^2) \cdot dx = \pi b^2 \int dx - \frac{\pi b^2}{a^2} \int x^2 \cdot dx$$

$$= \pi b^2 x - \frac{\pi b^2}{a^2} \frac{x^3}{3} + C = \pi b^2 x \left(1 - \frac{x^2}{3a^2}\right) + C.$$

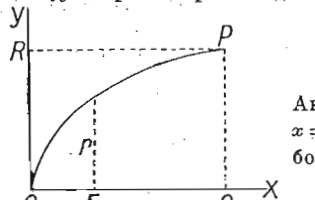
Сл. 19.

Узев као границе интегралења две произвољне вредности  $x_1$  и  $x_2$  добили бисмо запремину елипсоидног слоја, који је описан елиптичним луком  $P_1 P_2$ ; узев као границе  $x = x_1$  и  $x = a$  добили бисмо запремину елипсоидне калоте, која постаје обртањем лука  $P_1 A$ . Ако узмемо интеграл између граница  $x = 0$  и  $x = a$  добићемо запремину половине елипсоида:  $\frac{2}{3} \pi a b^2$ , па дакле као запремину целог елипсоида  $\frac{4}{3} \pi a b^2$ .

Ми смо претпоставили да се елипса обрће око њене веће осе  $a$  и добили смо тиме један *продужен обртни елипсоид*. Ако се, пак, елипса обрће око њене мање осе  $b$ , онда добијамо *спљоштен обртни елипсоид* или *сфероид*. Његова је запремина  $\frac{4}{3} \pi a^2 b$ . Запремина спљоштеног елипсоида већа је од запремине продуженог елипсоида и то у размери  $a : b$ .

За  $a = b$  следује познати образац за запремину сфере  $\frac{4}{3} \pi a^3$ .

2. *Пример.* Обртни параболоид. Парабола  $y^2 = 2px$  обртањем око  $x$ -осе описује обртни параболоид. Формула 1) у прошлome члану даје нам



$$V = \pi \int 2px \cdot dx = \pi p x^2 + C.$$

Ако узмемо за границе  $x = 0$  и ма коју вредност  $x = OQ$  добићемо запремину тела, које описује параболна фигура  $OPQ$

$$V = \pi p x^2.$$

Сл. 20.

Овај резултат можемо да протумачимо овако. Пошто је  $\pi x^2 =$  површини круга са полупречником  $x = OQ$ , а  $p$  је параметар параболe (ордината у жижи  $F$ ), то израз за  $V$  даје запремину ваљка са полупречником = апсциси крајње тачке  $P$ , а висином = пара-

метру  $p$ . Ако добивену формулу за  $V$  напишемо  $V = \pi p x^2 = \frac{\pi}{2} 2px \cdot x = \frac{1}{2} \pi y^2 x$ , можемо и овако да искажемо резултат: запремина обртног параболоида, рачунавши га од темена па до ма које апсцисе, једнака је половини запремине описаног ваљка (који има за основицу круг са површином  $\pi y^2$ , а висином  $x$ ), тј. ваљка који обртањем око  $x$ -осе описује правоугаоник  $OQPR$ .

3. *Пример.* Једначине просте циклоиде гласе

$$x = a(\omega - \sin \omega), \quad y = a(1 - \cos \omega),$$

одакле

$$dx = a(1 - \cos \omega) \cdot d\omega = y \cdot d\omega, \quad dy = a \sin \omega \cdot d\omega,$$

$$\frac{dx}{dy} = \frac{y}{a \sin \omega} = \frac{y}{\sqrt{2ay - y^2}}, \quad dx = \frac{y dy}{\sqrt{2ay - y^2}}$$

(в. 4. Пример у чл. 34.). Обртањем циклоиде око  $x$ -осе постаје обртно тело вретенастог облика. На основу формуле 1) последњег члана добијамо запремину једног дела (калоте) таквог тела

$$V = \pi \int_0^x y^2 \cdot dx = \pi \int_0^y \frac{y^3 \cdot dy}{\sqrt{2ay - y^2}}.$$

Овде имамо да интегралимо једну ирационалну функцију са квадратним кореном. Да бисмо интеграл довели на рационалну форму ставићемо

$$\sqrt{2ay - y^2} = yt,$$

(в. чл. 14. Прва метода. Треба ставити  $p = 2a$ ,  $q = 0$ ), одакле

$$y = \frac{2a}{1+t^2}, \quad dy = \frac{-4at \cdot dt}{(1+t^2)^2}, \quad \sqrt{2ay - y^2} = \frac{2at}{1+t^2}.$$

С обзиром да је за  $y = 0$ ,  $t = \infty$ , горњи интеграл добија вид

$$V = -16\pi a^3 \int_{\infty}^t \frac{dt}{(1+t^2)^4} = 16\pi a^3 \int_t^{\infty} \frac{dt}{(1+t^2)^4}.$$

Најбрже ћемо доћи до резултата, ако овај последњи интеграл доведемо на тригонометрички облик. Пошто се променљива  $t$  креће до у бесконачно велике вредности ставићемо

$$t = \operatorname{tg} \varphi, \text{ а тиме } dt = \frac{d\varphi}{\cos^2 \varphi}, \quad \frac{1}{(1+t^2)^4} = \cos^8 \varphi$$

и добијамо

$$V = 16\pi a^3 \int_{\varphi}^{\frac{\pi}{2}} \cos^6 \varphi \cdot d\varphi$$

узевши за горњу границу интеграла место  $t = \infty$ ,  $\varphi = \frac{\pi}{2}$ . На овај интеграл примењујемо образац 2) у чл. 18. и налазимо

$$V = 16\pi a^3 \left( \frac{5 \cdot 3 \cdot \pi}{6 \cdot 4 \cdot 2 \cdot 2} - \frac{\cos^2 \varphi \sin \varphi}{6} - \frac{5 \cos^4 \varphi \sin \varphi}{6 \cdot 4} - \frac{5 \cdot 3 \cos \varphi \sin \varphi}{6 \cdot 4 \cdot 2} - \frac{5 \cdot 3 \cdot \varphi}{6 \cdot 4 \cdot 2} \right)$$

Пошто је на основу горњих замена

$$\cos \varphi = \frac{1}{\sqrt{1+t^2}} = \sqrt{\frac{y}{2a}}, \quad \sin \varphi = \frac{t}{\sqrt{1+t^2}} = \sqrt{\frac{2a-y}{2a}},$$

$$\varphi = \operatorname{arctg} t = \operatorname{arctg} \sqrt{\frac{2a-y}{y}}$$

јесте

$$V = 16 \pi a^3 \left[ \frac{5.3 \cdot \pi}{6.4 \cdot 2 \cdot 2} \sqrt{\frac{2a-y}{2a}} \left( \frac{1}{6} \sqrt{\frac{y}{2a}}^5 + \frac{5}{6.4} \sqrt{\frac{y}{2a}}^3 + \frac{5.3}{6.4 \cdot 2} \sqrt{\frac{y}{2a}} \right) - \frac{5.3}{6.4 \cdot 2} \operatorname{arctg} \sqrt{\frac{2a-y}{y}} \right]$$

$$= \frac{5 \pi^2 a^3}{2} - 8 \pi a^2 \sqrt{y(2a-y)} \left[ \frac{1}{6} \left( \frac{y}{2a} \right)^2 + \frac{5}{6.4} \frac{y}{2a} + \frac{5.3}{6.4 \cdot 2} \right] - 5 \pi a^2 \operatorname{arctg} \sqrt{\frac{2a-y}{y}}$$

Запремину тела, које постаје обртањем фигуре  $OBD$  (в. сл. 5. чл. 34.), добијамо узев да је  $y = 2a$

$$V = \frac{5 \pi^2 a^3}{2},$$

а запремину тела, које постаје обртањем целог лука  $OBA$

$$V = 5 \pi^2 a^3.$$

4. Пример. Узмимо круг  $(x-a)^2 + (y-b)^2 = r^2$ , који се обрће око  $x$ -осе и описује тиме једно прстенасто тело. Из једначине круга следеће

$$y = b \pm \sqrt{r^2 - (x-a)^2}.$$

Односно двојаког знака  $+$  и  $-$  примећујемо да је за тачке  $P$  на горњој половини круга, тј. за полукруг  $MNP$

$$y = b + \sqrt{r^2 - (x-a)^2},$$

док је за доњу половину, тј. за полукруг  $MNP'$

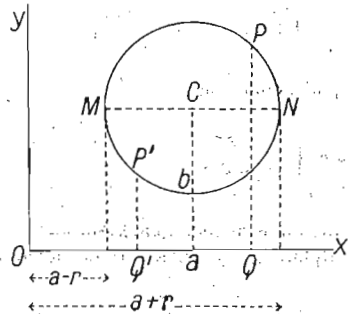
$$y = b - \sqrt{r^2 - (x-a)^2}.$$

Запремину прстенастог тела добићемо кад од запремине, која постаје обртањем полукруга  $MNP$ , одузмемо запремину, коју описује полукруг  $MNP'$ , дакле на основу обрасца 2) у чл. 47.

$$V = \pi \int \left[ \left( b + \sqrt{r^2 - (x-a)^2} \right)^2 - \left( b - \sqrt{r^2 - (x-a)^2} \right)^2 \right] dx$$

$$= 4 \pi b \int \sqrt{r^2 - (x-a)^2} \cdot dx = 4 \pi b r \int \sqrt{1 - \left( \frac{x-a}{r} \right)^2} \cdot dx$$

$$= 4 \pi b r^2 \int \sqrt{1 - \left( \frac{x-a}{r} \right)^2} \cdot d \left( \frac{x-a}{r} \right).$$



Сл. 21.

Пошто је  $\frac{x-a}{r} < 1$  ставићемо  $\frac{x-a}{r} = \sin \varphi$  и наш интеграл добија тиме познати вид

$$V = 4 \pi b r^2 \int \cos \varphi \cdot d \sin \varphi = 4 \pi b r^2 \int \cos^2 \varphi \cdot d \varphi = 4 \pi b r^2 \left( \frac{\sin 2 \varphi}{4} + \frac{\varphi}{2} \right) + C$$

$$= \pi b r^2 (\sin 2 \varphi + 2 \varphi) + C$$

(в. чл. 18.). Интеграл треба узети између граница  $x = a - r$  и  $x = a + r$ , а с обзиром на учињену замену  $\frac{x-a}{r} = \sin \varphi$ , то значи за угао  $\varphi$  од  $\varphi = -\frac{\pi}{2}$ , па до  $\varphi = \frac{\pi}{2}$ . Према томе је запремина прстенастог тела

$$V = \pi b r^2 \left[ \sin 2 \varphi + 2 \varphi \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} = \pi b r^2 \left[ (\sin \pi + \pi) - (\sin(-\pi) - \pi) \right]$$

$$= 2 \pi^2 b r^2.$$

Ако овај резултат напишемо  $V = 2 \pi b \cdot \pi r^2$  добићемо до значајног закључка да је запремина овог обртног тела једнака производу из површине круга, који се обрће, и путање (периферије круга) коју средиште тога круга описује. (В. чл. 77.)

49. Један особени случај. — Претпоставимо да тело има својство да су површине у извесном правцу повучених паралелних пресека функције одстојања тих пресека.

Узмимо да је  $yz$ -раван паралелна са пресецима који имају поменуто својство, тј. да су пресеци (њихове површине) паралелни са  $yz$ -равни функције од  $x$ .

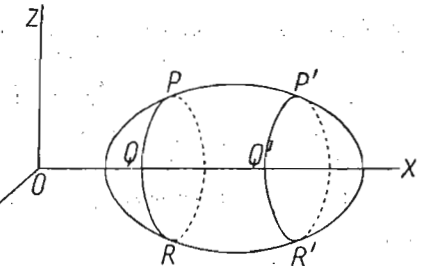
Означимо са  $u$  површину пресека  $PQR$ , са  $u + \Delta u$  површину пресека  $P'Q'R'$ . Запремина  $\Delta V$ , коју та два пресека  $PQR$  и  $P'Q'R'$

(// са  $yz$ -равни) исецају из задатог тела, лежи између запремина два ваљка, од којих један има за основицу површину  $u$ , а други површину  $u + \Delta u$ . Висина оба ваљка је једнака одстојању пресека  $PQR$  и  $P'Q'R'$ , а то је  $\Delta x$ . Из неравности  $u \cdot \Delta x < \Delta V < (u + \Delta u) \cdot \Delta x$  или  $u < \frac{\Delta V}{\Delta x} < u + \Delta u$ , кад пређемо граници, тј. претпоставимо да је  $\Delta x$ , па дакле и  $\Delta u$  бесконачно мало, следеће  $\frac{dV}{dx} = u$ ,

$$dV = u \cdot dx, \quad V = \int u \cdot dx. \quad (1)$$

На случај да  $x$ -оса није управна на равнинама пресека  $PQR, P'Q'R', \dots$  имали бисмо за одстојање тих равни место  $\Delta x$  да ставимо  $\Delta x \cdot \sin \lambda$  означивши са  $\lambda$  угао који  $x$ -оса чини са  $yz$ -равни. Обрасци 1) заменили бисмо обрасцима

$$dV = \sin \lambda \cdot u \cdot dx, \quad V = \sin \lambda \cdot \int u \cdot dx. \quad (2)$$

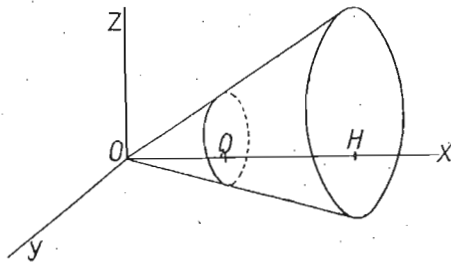


Сл. 22.



50. Примери. —

1. *Пример.* Узмимо купу са ма каквом основом  $a$ . Управну  $OH = h$  из теме  $O$  на основу уземемо за  $x$ -осу, теме за почетак правоуглих координата.



За ма који пресек  $u$  у одстојању  $OQ = x$  постоји пропорција

$$u : a = x^2 : h^2,$$

$$u = \frac{a x^2}{h^2}$$

одакле

и према формули 1) у прошлости члану

$$V = \frac{a}{h^2} \int x^2 \cdot dx.$$

Сл. 23.

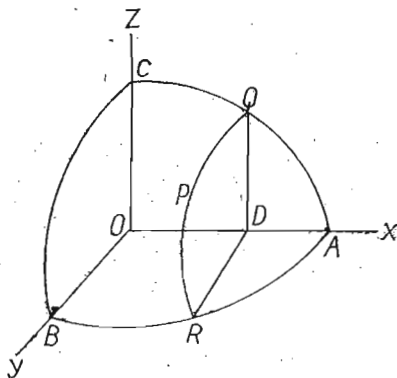
Одавде добијамо за запремину зарубљене купе између пресека  $Q$  и основце

$$V = \frac{a}{h^2} \int_x^h x^2 \cdot dx = \frac{a}{3h^2} (h^3 - x^3).$$

За запремину целе купе од врха  $O$  па до основе имамо

$$V = \frac{a}{h^2} \int_0^h x^2 \cdot dx = \frac{a}{h^2} \cdot \frac{h^3}{3} = \frac{ah}{3}.$$

2. *Пример.* Елипсоид:  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1.$



Сл. 24.

Једначина пресека  $QPR$ , који је паралелан са  $yz$ -равни у одстојању  $OD = x$  гласи

$$\frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 - \frac{x^2}{a^2}$$

или

$$\frac{y^2}{\left(b \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}}\right)^2} + \frac{z^2}{\left(c \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}}\right)^2} = 1.$$

Полуосе овога пресека (елипсе) јесу

$$DR = b \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}} \text{ и } DQ = c \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}},$$

дакле његова површина

$$u = \pi \cdot DR \cdot DQ = \pi b c \left(1 - \frac{x^2}{a^2}\right)$$

и према томе запремина елипсоида

$$V = \pi b c \int_{-a}^{+a} \left(1 - \frac{x^2}{a^2}\right) \cdot dx = \pi b c \left[ x - \frac{x^3}{3a^2} \right]_{x=-a}^{x=+a} = \frac{4}{3} \pi a b c.$$

Узмимо једначину елипсоида у системи једног спрега конјугованих пречника:  $\frac{x^2}{a_1^2} + \frac{y^2}{b_1^2} + \frac{z^2}{c_1^2} = 1.$  Једначину пресека, који је паралелан са  $xy$ -равни, добијамо кад у једначини елипсоида ставимо за  $x$  извесну одређену вредност, нпр.  $x = OD_1.$  Једначина пресека  $Q_1 P_1 R_1$  јесте

$$\frac{y^2}{b_1^2} + \frac{z^2}{c_1^2} = 1 - \frac{x^2}{a_1^2} \text{ или } \frac{y^2}{\left(b_1 \sqrt{1 - \frac{x^2}{a_1^2}}\right)^2} + \frac{z^2}{\left(c_1 \sqrt{1 - \frac{x^2}{a_1^2}}\right)^2} = 1.$$

Конјуговани полупречници овога пресека (елипсе), који падају у правац  $y$ - и  $z$ -осе јесу

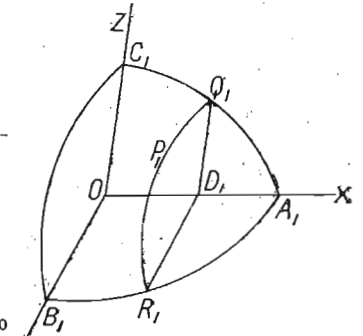
$$D_1 R_1 = b_1 \sqrt{1 - \frac{x^2}{a_1^2}} \text{ и } D_1 Q_1 = c_1 \sqrt{1 - \frac{x^2}{a_1^2}},$$

а површина пресека (по познатој Аполоније-вој теорему

$$u = \pi \cdot D_1 R_1 \cdot D_1 Q_1 \cdot \sin \mu$$

$$= \pi b_1 c_1 \left(1 - \frac{x^2}{a_1^2}\right) \cdot \sin \mu,$$

где је  $\mu$  конјугациони угао  $Q_1 D_1 R_1$  у исто време и угао који  $y$ - и  $z$ -оса чине међусобом. У Пошто је координатна система косоугла, то је према обрасцу 2) у чл. 49.



Сл. 25.

$$V = \pi b_1 c_1 \sin \lambda \cdot \sin \mu \int_{-a_1}^{+a_1} \left(1 - \frac{x^2}{a_1^2}\right) \cdot dx = \pi b_1 c_1 \sin \lambda \sin \mu \left[ x - \frac{x^3}{3a_1^2} \right]_{x=-a_1}^{x=+a_1}$$

$$= \frac{4}{3} \pi a_1 b_1 c_1 \sin \lambda \cdot \sin \mu.$$

Упоређењем ове вредности са горе добијеном следује једначина

$$a b c = a_1 b_1 c_1 \sin \lambda \cdot \sin \mu$$

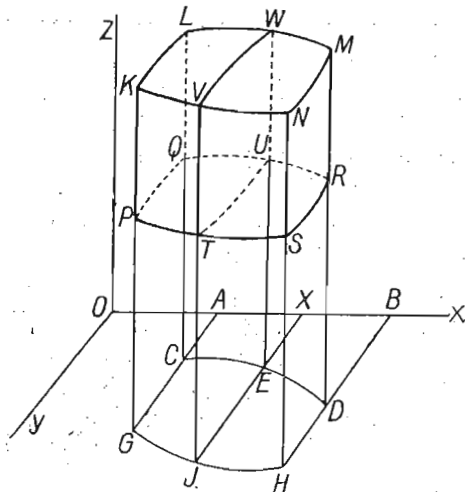
која исказује правило аналогно познатој Аполоније-вој теорему за елипсу. Правило казује да паралелопипеди конструисани из три конјугована полупречника  $a_1, b_1, c_1$  и конјугационих углова  $\lambda$  и  $\mu$  имају сви једнаку запремину равну запремини правоуглобног паралелопипеда који је конструисан из главних полуоса  $a, b, c$  елипсоидових.

Ако последњу једначину напишемо

$$\pi a b c = \pi a_1 b_1 c_1 \sin \lambda \cdot \sin \mu,$$

онда је речима можемо да протумачимо и на овај начин: ваљци, који су описани око елипсоида тако да су њихове основе паралелне са равни линије дуж које они елипсоид додирују, имају једнаке запремине.

**51. Општи случај.** — Нека је  $F(x, y, z) = 0$  једначина ма какве површине  $KLMN$ ,  $\Phi(x, y, z) = 0$  једначина друге једне површине  $PQRS$ .



Сл. 26.

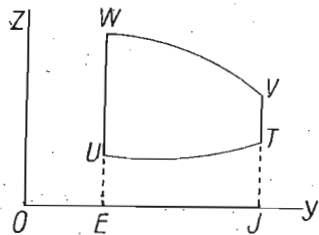
Узмимо затим две са  $yz$ -равни паралелне равни  $CGKL$  ( $x = a$ ) и  $DHMN$  ( $x = b$ ), које задате површине секу по линијама  $KL, PQ, MN$  и  $RS$ . Најзад нека су дата још два ваљка  $y = \varphi(x)$  и  $y' = \psi(x)$  оба управна на  $xy$ -равни. Први ваљак, чија је основа линија  $CD$  у  $xy$ -равни, сече оне две површине по линијама  $LM$  и  $QR$ . Други ваљак, са основом  $GH$ , сече површине по линијама  $KN$  и  $PS$ .

Ваљци  $y = \varphi(x)$  и  $y' = \psi(x)$  са површинама  $F(x, y, z) = 0$  и  $\Phi(x, y, z) = 0$  и равнима

$x = a$  и  $y = b$  образују простор  $KLMNPQRS$  чију запремину тражимо.

Замислимо раван  $EIVW$  повучену паралелно са  $yz$ -равни и изразимо површину фигуре  $VWTU$ , по којој та раван сече простор  $KLMNPQRS$ .

Фигура  $VWTU$  ограничена је са две стране линијама  $VW$  и  $TU$ , а са друге две правима  $WE$  и  $VI$ , које су паралелне са  $z$ -осом. Једначине линија  $VW$  и  $UT$  добијамо кад у једначинама  $F(x, y, z) = 0$  и  $\Phi(x, y, z) = 0$  ставимо  $x = OX$ . Нека су  $z = f(X, y)$  и  $z' = \pi(X, y)$  једначине линија  $VW$  и  $UT$ . Према формули 2) у чл. 35. јесте



Сл. 27.

$$\text{површина фигуре } WVEI = \int_y^{y'} z \cdot dy$$

$$\text{површина фигуре } UTEI = \int_y^{y'} z' \cdot dy,$$

дакле

$$\text{површина фигуре } VWTU = \int_y^{y'} z \cdot dy - \int_y^{y'} z' \cdot dy = \int_y^{y'} (z - z') \cdot dy.$$

У овоме су интегралу  $z$  и  $z'$  функције од  $y$ , пошто је  $x$  константно  $= OX$ . Нека је

$$\int (z - z') \cdot dy = \int [f(X, y) - \pi(X, y)] \cdot dy = \chi(x, y) + C.$$

Као границе интеграла има се узети  $y = \varphi(x)$  и  $y' = \psi(x)$  тако да као резултат

$$VWTU = \int_{y=\varphi(x)}^{y=\psi(x)} (z - z') \cdot dy = \chi[x, \psi(x)] - \chi[x, \varphi(x)]$$

добијамо извесну функцију која још једино зависи од  $x$ .

Запремину  $V$  налазимо кад површину  $VWTU$  помножимо са  $dx$  и интегралимо од  $x = a$  па до  $x = b$ . Добијамо тиме овај општи образац

$$V = \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} (z - z') \cdot dy. \quad (1)$$

Ако место ваљака  $y = \varphi(x)$  и  $y' = \psi(x)$  узмемо две равни паралелне са  $xz$ -равни, ставимо  $\varphi(x) = c$ ,  $\psi(x) = e$ , формула гласи

$$V = \int_a^b dx \int_c^e (z - z') \cdot dy. \quad (2)$$

Заменимо ли доњу површину  $\Phi(x, y, z) = 0$  самом  $xy$ -равни, ставимо дакле  $z' = 0$  обрасци 1) и 2) претварају се у ове простије

$$V = \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} z \cdot dy \quad (1a)$$

$$V = \int_a^b dx \int_c^e z \cdot dy. \quad (2a)$$

## 5. Многоструки интеграли.

**52. Двоструки интеграл.** — Изрази, у којима се интеграл по двама разним променљивама, као што смо их имали у последњем члану, зову се *двоструки интеграл*. Они, као и обични или прости интеграл, могу бити *одређени* или *неодређени*, према томе да ли су означене границе у којима се врши интеградење.

Двоструки интеграл  $\int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} z \cdot dy$  је *limes* коме тежи збир чла-

нова  $z \cdot \Delta x \cdot \Delta y$  узев тај збир између означених граница.

Израз  $\int_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot dy$ , дакле одређени интеграл диференциала  $z$ . (у

коме се  $x$  сматра као стална количина, а  $z$  као функција само  $y$ -а) између граница  $y = \varphi(x)$  и  $y' = \psi(x)$ , представља збир бесконачно много бесконачно малих количина  $z \cdot dy$ . Према самом значају интеграла јесте

$$\int_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot dy = \lim_{\Delta y=0} \sum_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot \Delta y.$$

Помножимо обе стране ове једначине са  $\Delta x$  и пустимо да се  $x$  мења од  $x = a$  па до  $x = b$  добићемо

$$\sum_{x=a}^{x=b} \Delta x \int_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot dy = \sum_{x=a}^{x=b} \Delta x \lim_{\Delta y=0} \sum_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot \Delta y.$$

За бесконачно мало  $\Delta x$  имаћемо на левој страни ове једначине

$$\lim_{\Delta x=0} \sum_{x=a}^{x=b} (\Delta x \int_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot dy) = \int_{x=a}^{x=b} dx \int_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot dy,$$

а. на десној страни

$$\lim_{\Delta x=0} \sum_{x=a}^{x=b} [\Delta x \lim_{\Delta y=0} \sum_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot \Delta y] = \lim_{\Delta x=0} \sum_{x=a}^{x=b} [\lim_{\Delta y=0} \sum_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot \Delta y \cdot \Delta x]$$

зато што се у  $\sum z \cdot \Delta y$  сматра  $\Delta x$  као стална количина. Ово послед-

ње може простије да се напише  $\lim_{\substack{\Delta x=0 \\ \Delta y=0}} \sum_{x=a}^{x=b} \sum_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot \Delta y \cdot \Delta x$ . Тиме смо

доказали да је

$$\int_{x=a}^{x=b} dx \int_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot dy = \lim_{\substack{\Delta x=0 \\ \Delta y=0}} \sum_{x=a}^{x=b} \sum_{y=\varphi(x)}^{y'=\psi(x)} z \cdot \Delta y \cdot \Delta x.$$

**53. Троструки и многоструки интеграл.** — Нека је  $u = F(x, y, z)$  функција која зависи од три променљиве  $x, y, z$ . Интегралимо диференциал  $u \cdot dz$  по  $z$ -у сматравши, при томе, променљиве  $x$  и  $y$  као сталне количине, и узмимо интеграл између граница  $z_1 = f_1(x, y)$  и  $z_2 = f_2(x, y)$ , па ћемо добити  $\int_{f_1(x, y)}^{f_2(x, y)} u \cdot dz$ , које је функција од  $x$  и  $y$ .

Помножимо тај интеграл са  $dy$  и интегралимо тако добивени диференциал  $dy \int_{f_1(x, y)}^{f_2(x, y)} u \cdot dz$  по  $y$ -у између граница  $y_1 = \varphi_1(x)$  и  $y_2 = \varphi_2(x)$ , сма-

травши, при томе,  $x$  као константу, следује двоструки интеграл  $\int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} dy \int_{f_1(x, y)}^{f_2(x, y)} u \cdot dz$ , који представља извесну функцију од  $x$ . Најзад, ако овај последњи интеграл помножимо са  $dx$  и интегралимо по  $x$ -у између  $x = a$  и  $x = b$ , добијамо *троструки* интеграл

$$\int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} dy \int_{f_1(x, y)}^{f_2(x, y)} u \cdot dz,$$

који се, не означивши границе, бележи краће

$$\iiint u \cdot dx \cdot dy \cdot dz.$$

На сличан начин долазимо до четвороструких интеграла итд.

Како за двоструке тако и за троструке интеграле доказује се да је

$$\int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} dy \int_{f_1(x, y)}^{f_2(x, y)} u \cdot dz = \lim_{\substack{\Delta x=0 \\ \Delta y=0 \\ \Delta z=0}} \sum_{x=a}^{x=b} \sum_{y=\varphi_1(x)}^{y=\varphi_2(x)} \sum_{z=f_1(x, y)}^{z=f_2(x, y)} (u \cdot \Delta x \cdot \Delta y \cdot \Delta z).$$

**54. Правило.** — Код многоструких интеграла са константним границама ред интегралења је произвољан. Тако је нпр.

$$\int_a^b dx \int_c^e z \cdot dy = \int_c^e dy \int_a^b z \cdot dx$$

(в. формулу 2а) у чл. 51.).

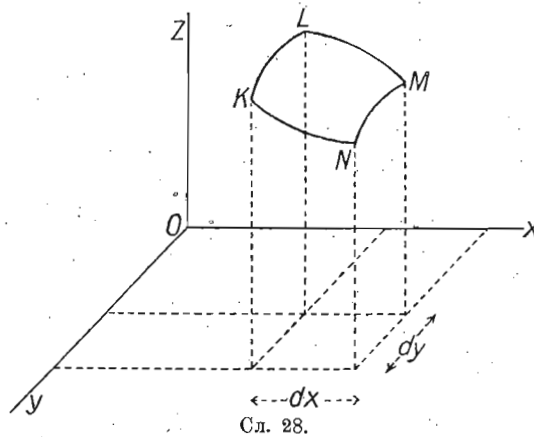
Ако границе интеграла нису константне, онда није свеједно којим ћемо редом вршити поједина интегралења. Тако нпр. у формули 1а) чл. 51. небисмо смели ставити

$$\int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} z \cdot dy = \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} dy \int_a^b z \cdot dx.$$

Доказ и тумачење овога налазимо у геометрискоме значају ових интеграла (в. чл. 51.).

## 6. Компланација површина.

**55. Општи обрасци.** — Под *површијем* једне криве површине разумејемо границу, којој тежи површина једног полиедра чије стране (пловни), смањујући се у бесконачност, све се више приближавају тангенцијалним равнинама на посматрану површину.



Сл. 28.

Нека је  $dS$  површје комада  $KLMN$  у коме задату криву површину продире призма подигнута управно на  $xy$ -равни са основним ивицама  $dx$  и  $dy$ . Пошто замислимо да је комад  $KLMN$  бесконачно мали, можемо да га заменимо одговарајућим комадом тангенцијалне равни у ма којој од тачака  $K, L, M$  или  $N$ . Површина пројекције комада  $KLMN$  у  $xy$ -равни је  $= dx \cdot dy$ , а на основу једног познатог нам правила знамо да је  $dx \cdot dy = dS \cdot \cos \lambda$ , одакле

$$dS = \frac{dx \cdot dy}{\cos \lambda}, \quad S = \iint \frac{dx \cdot dy}{\cos \lambda},$$

где  $\lambda$  означава угао, који тангенцијална равнина у тачки  $K$  чини са  $xy$ -равни или што је исто угао, који нормала површине у тачки  $K$  чини са  $z$ -осом. Према формулама 3) у чл. 46. јесте  $\cos \lambda = \frac{1}{\sqrt{p^2 + q^2 + 1}}$

и на тај начин

$$S = \iint \sqrt{p^2 + q^2 + 1} \cdot dx \cdot dy.$$

Ако узмемо да је површина ограничена равнинама  $x = a$  и  $x = b$ , а са друге две стране ваљцима  $y = \varphi(x)$  и  $y = \psi(x)$  имаћемо образац

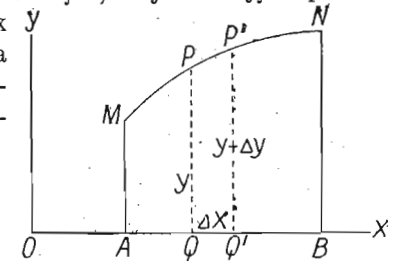
$$1) \quad S = \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} \sqrt{p^2 + q^2 + 1} \cdot dy.$$

Најзад, ако место ваљцима ограничимо површину двома са  $xz$ -равни паралелним равнинама  $y = c$  и  $y = e$  формула за  $S$  добија вид

$$2) \quad S = \int_a^b dx \int_c^e \sqrt{p^2 + q^2 + 1} \cdot dy.$$

**56. Компланација обртних површина.** — Површје површине, коју описује линија  $MM$  обртањем око  $x$ -осе, јесте граница којој тежи збир површја омотача свих зарубљених куна, које постају обртањем праволиних елемената  $PP'$  из којих замислимо да је састављена линија  $MN$ . По познатој формули из Стереометрије омотач куле, која постаје обртањем елемента  $PP'$ , јесте

$$\Delta S = \frac{1}{2} PP' \cdot [2\pi y + 2\pi(y + \Delta y)] \\ = PP' \cdot \pi(2y + \Delta y)$$



Сл. 29.

или, пошто је  $PP' = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2} = \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2} \cdot \Delta x$ ,

$$\Delta S = \pi(2y + \Delta y) \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2} \cdot \Delta x,$$

$$\frac{\Delta S}{\Delta x} = \pi(2y + \Delta y) \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2},$$

одакле кад пређемо граници  $\frac{dS}{dx} = 2\pi y \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$ ,

$$dS = 2\pi y \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx, \quad S = 2\pi \int_a^b y \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx. \quad (1)$$

С обзиром да је  $\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx = ds$  можемо образац за  $S$  да напишемо простији

$$S = 2\pi \int y \cdot ds. \quad 1a)$$

## 57. Примери. —

1. Пример. Обртни елипсоид који постаје обртањем елипсе око  $x$ -осе.

Из једначине елипсе следује  $\frac{dy}{dx} = -\frac{b^2 x}{a^2 y}$  и према формули 1) у последњем члану

$$S = 2\pi \int y \sqrt{1 + \frac{b^4 x^2}{a^4 y^2}} \cdot dx = \frac{2\pi}{a^2} \int \sqrt{a^4 y^2 + b^4 x^2} \cdot dx.$$

Заменимо, на основу једначине елипсе, под коренима знаком  $a^4 y^2 = a^2 b^2 (a^2 - x^2)$  и ставимо  $e^2 = \frac{a^2 - b^2}{a^2}$ , па ћемо добити

$$S = \frac{2\pi b}{a^2} \int \sqrt{a^4 - (a^2 - b^2)x^2} \cdot dx = \frac{2\pi b}{a} \int \sqrt{a^2 - e^2 x^2} \cdot dx$$

$$= 2\pi b \int \sqrt{1 - \left(\frac{ex}{a}\right)^2} \cdot dx = \frac{2\pi ab}{e} \int \sqrt{1 - \left(\frac{ex}{a}\right)^2} \cdot d\left(\frac{ex}{a}\right).$$

Пошто је код елипсе  $\frac{ex}{a} < 1$  можемо да учинимо замену  $\frac{ex}{a} = \sin \varphi$  и да претворимо интеграл у

$$S = \frac{2\pi ab}{e} \int \cos^2 \varphi \cdot d\varphi = \frac{\pi ab}{e} \left( \frac{\sin 2\varphi}{2} + \varphi \right) + C.$$

(в. чл. 18.). Ако интеграл узмемо између граница  $x = 0$  и  $x = a$ , чему одговарају (на основу замене  $\frac{ex}{a} = \sin \varphi$ ,  $x = \frac{a \sin \varphi}{e}$ ) вредности  $\varphi = 0$  и  $\varphi = \arcsin e$ , које последње значи да је  $\sin \varphi = e$ ,  $\cos \varphi = \sqrt{1 - e^2}$ ,  $\sin 2\varphi = 2e\sqrt{1 - e^2}$ , добићемо површје половине обртног елипсоида

$$S = \frac{\pi ab}{e} (e\sqrt{1 - e^2} + \arcsin e).$$

Површина целог обртног елипсоида је =

$$\frac{2\pi ab}{e} (e\sqrt{1 - e^2} + \arcsin e).$$

2. Пример. Обртни параболоид, који постаје обртањем параболе  $y^2 = 2px$  око  $x$ -осе.

Из једначине параболе налазимо  $\frac{dy}{dx} = \frac{p}{y}$  и према формули 1) последњег члана

$$S = 2\pi \int y \sqrt{1 + \frac{p^2}{y^2}} \cdot dx = 2\pi \int \sqrt{y^2 + p^2} \cdot dx = 2\pi \int \sqrt{2px + p^2} \cdot dx$$

$$= \pi \sqrt{p} \int \sqrt{2x + p} \cdot d(2x + p) = \frac{2}{3} \pi \sqrt{p} (2x + p)^{3/2} + C,$$

које узето, између граница  $x = 0$  и  $x = x$ , даје за површину образац

$$S = \frac{2}{3} \pi \sqrt{p} \left[ (2x + p)^{3/2} - p^{3/2} \right] = \frac{2}{3} \pi \left[ \sqrt{p} \sqrt{(2x + p)^3} - p^2 \right].$$

3. Пример. Прстенаста површина која постаје обртањем круга  $(x - a)^2 + (y - b)^2 = r^2$  око  $x$ -осе. (Види сл. 21. у чл. 48.)

Из једначине круга следује  $y = b \pm \sqrt{r^2 - (x - a)^2}$ . За тачке  $P$  на полукругу  $MPN$  јесте  $y = b + \sqrt{r^2 - (x - a)^2}$ , а за тачке  $P'$  на полукругу  $MP'N$  је  $y' = b - \sqrt{r^2 - (x - a)^2}$ . Површина  $S$  прстенастог тела, које описује круг, са-

стоји се из површине  $S_1$ , коју описује горња половина круга и површине  $S_2$ , коју описује доња половина круга. Површина прстенастог тела је дакле

$$S = S_1 + S_2$$

$$= 2\pi \int_{a-r}^{a+r} y \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx + 2\pi \int_{a-r}^{a+r} y' \sqrt{1 + \left(\frac{dy'}{dx}\right)^2} \cdot dx,$$

где је  $y = b + \sqrt{r^2 - (x - a)^2}$ ,  $y' = b - \sqrt{r^2 - (x - a)^2}$ ,

$$\frac{dy}{dx} = \frac{x - a}{\sqrt{r^2 - (x - a)^2}}, \quad \frac{dy'}{dx} = -\frac{x - a}{\sqrt{r^2 - (x - a)^2}},$$

$$\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} = \sqrt{1 + \left(\frac{dy'}{dx}\right)^2} = \sqrt{1 + \frac{(x - a)^2}{r^2 - (x - a)^2}} = \frac{r}{\sqrt{r^2 - (x - a)^2}},$$

дакле

$$S = 2\pi \int_{a-r}^{a+r} (y + y') \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx = 4\pi br \int_{a-r}^{a+r} \frac{dx}{\sqrt{r^2 - (x - a)^2}}$$

$$= 4\pi br \int_{a-r}^{a+r} \frac{d\left(\frac{x - a}{r}\right)}{\sqrt{1 - \left(\frac{x - a}{r}\right)^2}} = 4\pi br \left[ \arcsin \frac{x - a}{r} \right]_{x=a-r}^{x=a+r}$$

$$= 4\pi br [\arcsin 1 - \arcsin(-1)] = 4\pi^2 br.$$

Добивени резултат можемо да напишемо  $S = 2\pi r \cdot 2\pi b$  и према томе да га искажемо: површина прстенастог тела равна је производу из периферије круга, који се обрће и периферије круга, који описује његово средиште, које је у исто време и тежиште круга. (В. чл. 77.)

4. Пример. Тело које постаје обртањем прости циклоиде  $x = a(\omega - \sin \omega)$ ,  $y = a(1 - \cos \omega)$  око  $x$ -осе. (В. 4. пример чл. 34., сл. 5. и 3. пример чл. 48.)

$$\text{Овде је } \frac{dy}{dx} = \frac{\sqrt{2ay - y^2}}{y}, \quad ds = \sqrt{1 + \frac{2ay - y^2}{y^2}} dx = \frac{\sqrt{2ay}}{y} \cdot dx$$

и према томе површина обртног тела рачунавши од  $O$  па до тачке  $P$  (в. сл. 5.)

$$S = 2\pi \int_0^x y \cdot ds = 2\pi \int_0^x \sqrt{2ay} \cdot dx$$

или, с обзиром да је  $dx = \frac{y dy}{\sqrt{2ay - y^2}}$  (в. 4. пример чл. 34.),

$$S = 2\pi \sqrt{2a} \int_0^y \frac{y dy}{\sqrt{2a - y}}.$$

Заменом (в. чл. 11.)  $\sqrt{2a-y} = t$ , дакле  $y = 2a - t^2$ ,  $dy = -2t \cdot dt$  добијамо

$$\begin{aligned} S &= 4\pi\sqrt{2a} \int (t^2 - 2a) dt = 4\pi\sqrt{2a} \left[ \frac{t^3}{3} - 2at \right] \\ &= 4\pi\sqrt{2a} \left[ \frac{\sqrt{2a-y}^3}{3} - 2a\sqrt{2a-y} \right]_0^y \\ &= 4\pi\sqrt{2a} \left[ \frac{\sqrt{2a-y}^3}{3} - 2a\sqrt{2a-y} - \frac{\sqrt{2a}^3}{3} + 2a\sqrt{2a} \right] \\ &= 4\pi\sqrt{2a} \left[ \frac{\sqrt{2a-y}^3}{3} - 2a\sqrt{2a-y} + \frac{4a\sqrt{2a}}{3} \right] \\ &= \frac{4\pi\sqrt{2a}\sqrt{2a-y}}{3} [2a-y-6a] + \frac{32\pi a^2}{3} \\ &= \frac{32\pi a^2}{3} - \frac{4\pi\sqrt{2a}\sqrt{2a-y}}{3} (4a+y). \end{aligned}$$

Ако ставимо  $y = 2a$  добићемо половину обртне површине (од тачке  $O$  до тачке

$$B) S = \frac{32\pi a^2}{3}, \text{ а површина целог обртног тела } = \frac{64\pi a^2}{3}.$$

### III.

## Примена Интегралног Рачуна у Механици, Физици, Геодезији итд.

### I. Форномија тачке.

**58. Појмови и обрасци.** — Кретање је *равномерно* или *једнако* кад тачка у ма како малом и једнаком времену прелази једнаке путање.

Под *брзином* равномерног кретања разумемо дужину путање коју тачка прелази у јединици времена.

У *апсолутној системи мера*<sup>1)</sup> за дужну јединицу узима се  $1 \text{ cm} = \frac{1}{100} \text{ m}$ , а за времену јединицу секунда средњег сунчаног времена  $= \frac{1}{86400}$  средњег сунчаног дана.

Ако тачка за  $t$  sec. прелази  $s$  m, онда је њена брзина

$$c = \frac{s}{t},$$

дакле

$$s = ct. \quad (1)$$

Код неједнаког кретања заводимо појам о *средњој брзини*. Узмимо да је тачка за  $t$  sec. прешла путању  $s$ , за  $t_1$  sec. путању  $s_1$ , тада је у времену  $t - t_1$  њена средња брзина

$$v = \frac{s - s_1}{t - t_1}.$$

Неједнако кретање постаје потпуно карактерисано појмом *тренутне брзине*, појмом који је завео *Галилеј*. Означимо са  $t - t_1 = \Delta t$  врло мали времени интервал, са  $s - s_1 = \Delta s$  путању, коју је тачка у томе интервалу прешла, тада је  $v = \frac{\Delta s}{\Delta t}$  средња брзина, која ће се у толико више поклапати са тренутном брзином у почетку интервала  $\Delta t$  у колико тај интервал будемо узели *краћи*. За бескрајно мали интервал  $\Delta t$  количник  $\frac{\Delta s}{\Delta t}$  даје тренутну брзину. Дакле тренутна брзина је  $v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t}$  или

$$v = \frac{ds}{dt}. \quad (2)$$

<sup>1)</sup> Система: сантиметар — грам — секунда или *C-G-S*-система.

Кретање се зове *подједнако убрзано*, кад брзина расте сразмерно времену:  $v = at$ . Промена брзине у јединици времена (секунди) зове се *убрзање* или *акцелерација*. Код оваквог кретања је убрзање стално у свакој секунди, јер је  $\frac{v}{t} = a$ .

Код неједнако убрзаног кретања јесте (аналогно ономе за брзину) *средње убрзање*

$$p = \frac{v - v_1}{t - t_1},$$

а *тренутно убрзање*

$$p = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} \quad \text{или}$$

3)

$$p = \frac{dv}{dt}.$$

Овим смо добили ове опште формуле за кретање

$$2^*) \quad v = \frac{ds}{dt}, \quad ds = v dt, \quad s = \int v dt,$$

$$3^*) \quad p = \frac{dv}{dt}, \quad dv = p dt, \quad v = \int p dt.$$

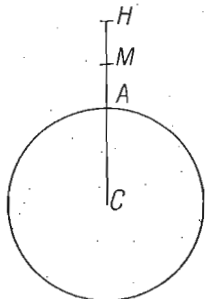
Комбиновањем образаца 2) и 3) налазимо

$$4) \quad p = \frac{d^2 s}{dt^2},$$

$$5) \quad v dv = p ds.$$

### 59. Примери.

1. *Пример.* Слободан пад у празноме простору с обзиром на променљивост акцелерације.



Сл. 30.

Означимо са  $R$  полупречник земне лопте, са  $h$  висину са које тело почиње да пада рачунајући је од средишта земље. Ставимо дакле  $CA = R$ ,  $CH = h$ . Нека је  $x = HM$  пут који је у паду тело прешло после  $t$  сек. По закону гравитације за акцелерације  $g$  и  $g'$  у тачкама  $A$  и  $M$  (које су од средишта  $C$  у одстојањима  $R$  и  $h - x$ ) постоји пропорција

$$g : g' = \frac{1}{R^2} : \frac{1}{(h-x)^2},$$

$$g' = \frac{g R^2}{(h-x)^2}.$$

одакле

На основу обрасца 5) имамо  $v dv = g' dx$ , где кад за  $g'$  унесемо вредност

$$v dv = g R^2 \frac{dx}{(h-x)^2},$$

које, кад интегралимо, а имамо при томе на уму да је за  $t = 0$ ,  $v = 0$  и  $x = 0$ , даје

$$\int_0^v v dv = g R^2 \int_0^x (h-x)^{-2} dx.$$

Дакле

$$\begin{aligned} \frac{v^2}{2} &= -g R^2 \int_0^x (h-x)^{-2} d(h-x) = -g R^2 \left| \frac{(h-x)^{-1}}{-1} \right|_0^x \\ &= g R^2 \left| \frac{1}{h-x} \right|_0^x = g R^2 \left[ \frac{1}{h-x} - \frac{1}{h} \right] = \frac{g R^2 x}{h(h-x)}. \end{aligned}$$

и према томе

$$v = R \sqrt{\frac{2gx}{h(h-x)}}. \quad (I)$$

Да бисмо нашли образац за време ставићемо у формули  $dt = \frac{dx}{v}$  за  $v$  добивену вредност под I. Имамо

$$dt = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{h}{2g}} \sqrt{\frac{h-x}{x}} dx$$

и кад интегралимо од  $t = 0$

$$t = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{h}{2g}} \int_0^x \sqrt{\frac{h-x}{x}} dx.$$

Овај бисмо интеграл могли, према упутству чл. 11., да претворимо у један рационалан интеграл и као таквог да га решимо. Брже долазимо до резултата кад напишемо

$$t = \frac{h}{R} \sqrt{\frac{h}{2g}} \int_0^x \sqrt{\frac{1-\frac{x}{h}}{\frac{x}{h}}} d\frac{x}{h}$$

и пошто је  $\frac{x}{h} < 1$  ставимо  $\frac{x}{h} = \sin^2 \varphi$ ,  $d\frac{x}{h} = 2 \sin \varphi \cos \varphi d\varphi$ . Тиме добијамо

$$t = \frac{2h}{R} \sqrt{\frac{h}{2g}} \int_0^\varphi \cos^2 \varphi d\varphi$$

и пошто је  $\int_0^\varphi \cos^2 \varphi d\varphi = \frac{\sin 2\varphi}{4} + \frac{\varphi}{2}$  (в. пример на крају чл. 20.)

$$t = \frac{h}{R} \sqrt{\frac{h}{2g}} \left( \frac{\sin 2\varphi}{2} + \varphi \right) = \frac{h}{R} \sqrt{\frac{h}{2g}} (\sin \varphi \cos \varphi + \varphi)$$

$$= \frac{h}{R} \sqrt{\frac{h}{2g}} \left( \sqrt{\frac{x}{h}} \sqrt{1-\frac{x}{h}} + \arcsin \sqrt{\frac{x}{h}} \right)$$

или најзад

$$t = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{h}{2g}} \left( \sqrt{x(h-x)} + h \arcsin \sqrt{\frac{x}{h}} \right). \quad (II)$$

Време  $T$ , које је потребно да тело из тачке  $H$  дође у тачку  $A$ , тј. да стигне на земну површину добићемо кад је у једн. II) ставимо  $x = h - R$ .

$$\text{III)} \quad T = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{h}{2g}} \left( \sqrt{R(h-R)} + h \cdot \arcsin \sqrt{\frac{h-R}{h}} \right).$$

Брзину, којом тело стигне у тачку  $A$  налазимо из једн. I) кад у њој ставимо  $x = h - R$ . Она је

$$\text{IV)} \quad v = \sqrt{\frac{2gR(h-R)}{h}}.$$

*Примедба.* Ако је  $x$  врло мало наспрам  $R$ , као што је то код кретања у близини земне површине, онда  $h - x$  можемо да заменимо са  $h$ , а ово опет са  $R$ . Образац I) добија овај простији вид

$$v = \sqrt{2gx}.$$

Тако исто образац II), кад узмемо у обзир да се синус врло малог лука  $\sqrt{\frac{x}{R}}$  може да замени самим луком, добија простији израз

$$t = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{R}{2g}} \left( \sqrt{Rx} + R \sqrt{\frac{x}{R}} \right)$$

или скраћено

$$t = \sqrt{\frac{2x}{g}},$$

одакле познати образац

$$x = \frac{1}{2} g t^2.$$

2. *Пример.* Слободан пад тела под претпоставком да је отпор ваздуха сразмеран брзини.

Означимо са  $g$  константну акцелерацију, са  $v$  брзину падајућег тела после  $t$  сек., са  $x$  путању (дужину пада) у времену  $t$  и са  $k$  константу која показује за колико се убрзање смањује кад је  $v = 1$ . Према овоме, а на основу претпоставке, убрзање после  $t$  сек. јесте  $g - kv$ . На основу обрасца 3), по коме је  $dt = \frac{dv}{p}$ , имамо овде

$$dt = \frac{dv}{g - kv},$$

одакле, с обзиром да је за  $t = 0$  и  $v = 0$ ,

$$\int_0^t dt = \int_0^v \frac{dv}{g - kv} = -\frac{1}{k} \int_0^v \frac{d(g - kv)}{g - kv},$$

$$t = \frac{1}{k} l \left( \frac{g}{g - kv} \right)$$

или кад једначину решимо по  $v$

$$\text{I)} \quad v = \frac{g}{k} \left( 1 - e^{-kt} \right).$$

Одавде видимо да у колико је  $t$  веће (пад дуже траје) брзина  $v$  све се више приближује константној вредности  $\frac{g}{k}$ . За  $t = \infty$  постаје  $v = \frac{g}{k}$ .

Једначину за путању добићемо кад у општој формули  $dx = v dt$  ставимо за  $v$  добијену вредност из I). Једначина гласи

$$dx = \frac{g}{k} \left( 1 - e^{-kt} \right) dt.$$

Интегралом, а водећи рачуна да је за  $t = 0$  и  $x = 0$ , налазимо

$$\begin{aligned} x &= \frac{g}{k} \int_0^t \left( 1 - e^{-kt} \right) dt = \frac{g}{k} \int_0^t dt - \frac{g}{k} \int_0^t e^{-kt} dt \\ &= \frac{g}{k} t + \frac{g}{k^2} \int_0^t e^{-kt} \cdot d(-kt) = \frac{g}{k} t + \frac{g}{k^2} \left| e^{-kt} \right|_0^t, \end{aligned}$$

дакле

$$x = \frac{g}{k} t + \frac{g}{k^2} \left( e^{-kt} - 1 \right). \quad \text{II)}$$

3. *Пример.* Вертикалан хитац у вис под претпоставком да је отпор ваздуха сразмеран брзини.

Нека је  $V$  брзина којом се тело баца у вис. Узев иста означања као и у прошлости задатку утврђујемо да је убрзање после  $t$  сек. једнако  $-g - kv$ , пошто сада акцелерација земна и отпор ваздуха дејствују обоје супротно кретању. Имамо, дакле, за кретање ову једначину

$$dv = (-g - kv) dt$$

или

$$dt = -\frac{dv}{g + kv},$$

одакле, имајући на уму да је за  $t = 0$ ,  $v = V$ ,

$$\int_0^t dt = -\int_V^v \frac{dv}{g + kv} = -\frac{1}{k} \int_V^v \frac{d(g + kv)}{g + kv}$$

$$t = -\frac{1}{k} l \left( g + kv \right) \Big|_V^v = \frac{1}{k} l \left( \frac{g + kV}{g + kv} \right). \quad \text{I)}$$

или решено по  $v$

$$v = -\frac{g}{k} + \frac{1}{k} (g + kV) e^{-kt}. \quad \text{Ia)}$$

Ако ову вредност за  $v$  заменимо у општи образац  $dx = v dt$  добићемо

$$dx = -\frac{g}{k} dt + \frac{1}{k} (g + kV) e^{-kt} dt,$$

које интегралом, а с обзиром да је за  $t = 0$  и  $x = 0$ , даје једначину за путању

$$x = \left| -\frac{g}{k} t - \frac{g + kV}{k^2} e^{-kt} \right|_0^t = -\frac{g}{k} t + \frac{g + kV}{k^2} \left( 1 - e^{-kt} \right). \quad \text{II)}$$

Ставимо у I)  $v = 0$  па ћемо добити време  $T$  за које је тело стигло у највиши положај и из којег оно поново се враћа доле

$$T = \frac{1}{k} l \left( \frac{g + kV}{g} \right). \quad \text{III)}$$



Најзад ако у II) ставимо  $t = T$  добићемо висину  $X$  до које је тело дошло хитцем у вис.

$$X = -\frac{g}{k} \cdot \frac{1}{k} t \left( \frac{g+kV}{g} \right) + \frac{g+kV}{k^2} \left( 1 - e^{-t \frac{g+kV}{g}} \right)$$

$$= -\frac{g}{k^2} t \left( \frac{g+kV}{g} \right) + \frac{g+kV}{k^2} \left( 1 - \frac{g}{g+kV} \right)$$

или простије  
IV)

$$X = -\frac{g}{k^2} t \left( \frac{g+kV}{g} \right) + \frac{V}{k}.$$

## 2. Динамика тачке.

**60. Сила и маса.** Сила је узрок притиску или вучи. Према томе за мерење сила постоји начело: две силе су једнаке, ако чине једнак притисак или једнаку вучу. Као *статична* јединица узима се тежина килограма, тј. притисак париског (под  $45^\circ$  сев. ширине) пракилограма на хоризонталну подлогу.

*Кинетичка* дефиниција силе гласи: узрок убрзања код кретања зове се сила. И на овој дефиницији оснива се кинетичко мерење сила: сила је пропорционална убрзању, које она проузрокује код кретања тела.

Искуство нас учи да једна иста сила разним телима придаје разна убрзања. Ту разлику ми приписујемо разлици у отпору, који тела дају или разлици у *маси*. Две су масе једнаке када им једнаке силе придају и једнака убрзања.

За *јединицу масе* узимамо масу  $1 \text{ cm}^3$  воде од  $+4^\circ \text{C}$ .

Да би кретање имало извесно убрзање сила мара да је пропорционална маси тела. Ако за јединицу силе узмемо силу, која јединици масе придаје јединицу убрзања, онда за кинетичко мерење силе постоји формула

$$6) \quad P = m p,$$

тј. сила = маси  $\times$  убрзању, које, с обзиром на формулу 4), можемо да напишемо

$$6*) \quad P = m \frac{d^2 s}{dt^2}$$

У апсолутној системи мера (*C. G. S.*-системи) јединица силе је сила која маси  $1$  грама у  $1$  секунди придаје убрзање од  $1$  сантиметра. Та апсолутна јединица силе зове се *дин*.

Маса је пропорционална тежини тела:

$$7) \quad G = m g,$$

тј. тежина тела = маси  $\times$  убрзању слободног пада.

Материја, посматрана искључиво у последу отпора, који она даје механичким силама, зове се маса. *Њутн* је дефинисао масу као квантитет материје.

**61. Основна начела Науке о кретању.** — *Њутн* у своме делу *Philosophiae naturalis principia mathematica* 1687. поставио је за кретање ова три основна закона:

1. свако тело остаје у миру или у равномерном праволинискоме кретању све док га силе не принуде да то стање промени.
2. промена у кретању сразмерна је дејствујућој сили и бива у правцу силе.
3. дејство и противдејство су једнаки. Или: дејства два тела једно на друго увек су једнака, али управљена у супротном правцу.

**62. Слагање и разлагање сила.** — Сила, која има исто дејство које имају две или више сила заједно, зове се њихова *резултанта*, а оне поједине силе *компоненте*.

Њаи резултанту за више сила називамо *слагање сила*.

*Начело о паралелограму сила*: резултанта двеју сила, које дејствују на исту тачку, одређена је по правцу и по величини дијагоном паралелограма, чије стране по правцу и по величини представљају задате силе (компоненте),

Ако две силе дејствују у истоме правцу оне се сабирају; ако дејствују у супротноме правцу оне се одузимају.

За две силе  $P_1$  и  $P_2$ , које у нападајој тачки заклапају међусобом угао  $\varphi$ , јесте резултанта

$$R = \sqrt{P_1^2 + P_2^2 + 2 P_1 P_2 \cos \varphi}. \quad (8)$$

Ако је  $\varphi = 90^\circ$  онда је

$$R = \sqrt{P_1^2 + P_2^2}. \quad (9)$$

За  $\varphi = 0$  јесте  $R = \sqrt{P_1^2 + P_2^2 + 2 P_1 P_2} = P_1 + P_2$ , а

за  $\varphi = 180^\circ$  јесте  $R = \sqrt{P_1^2 + P_2^2 - 2 P_1 P_2} = P_1 - P_2$ .

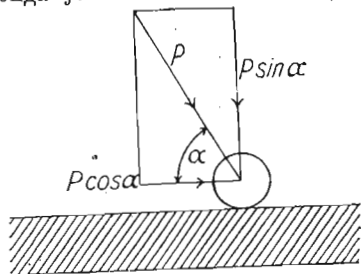
Слагање сила са заједничком нападајом тачком врши се на исти начин (помоћу паралелограма) и онда када се силе не налазе све у истој равни.

Више сила стоје у *равнотежи* када је ма која од њих једнака, али супротно положена резултанти из осталих сила.

Силе, које стоје у равнотежи, неутралишу или компензују њихово дејство у погледу кретања, али остаје дејство вуче или притиска према томе да ли су силе управљене једна од друге или једна према другој.

Ако је тачка спречена да се креће у правцу дејствујуће силе, онда у правац могућег кретања дејствује само једна компонента силе, која се добија пројектовањем силе на тај правац.

Нека је  $\alpha$  угао, који сила  $P$  заклапа са правцем могућег кретања, онда је компонента силе  $P$ , која дејствује на кретање,  $= P \cos \alpha$ . Ово се зове *косинусна теорема у Механици*.



Сл. 31.

Овакво разлагање сила имамо када је тело принуђено да се креће по извесној путањи (*принудно кретање*), а сила не дејствује у правцу путање. Компонента  $P \sin \alpha$ , која је нормална на путањи, има дејство вуче или притиска.

У случају да сила (односно резултанта свих дејствујући сила) стоји у правцу на путањи компонента кретања је  $= 0$ .

**63. Механички рад.** Кад једна сила савлађује какав отпор (како што је нпр. отпор ваздуха, трење или савлађује ма какву другу силу и при томе пренаша своју нападну тачку ми кажемо да та сила врши *механички рад*. Ако узмемо за јединицу механичког рада онај рад који врши сила савлађујући отпор једнак јединици силе на путу равној јединици, онда је за савлађивање отпора  $P$  на путу  $s$  потребан рад

$$10) \quad A = Ps.$$

У апсолутној системи узима се *ерг* (од грчкога *εργον* = рад) за јединицу, а то је рад који врши сила савлађујући отпор од 1 дина и путу од 1 см.

Као техничка или практична јединица за рад узима се и 1 килграм-метар (Kgm), а то је рад када се тег од 1 Kg. подигне на висину 1 m. Пошто је  $1 \text{ Kg} = 981\,000$  дина, а  $1 \text{ m} = 100$  см, то је  $1 \text{ Kgm} = 98\,100\,000$  ерга  $= 9,81 \cdot 10^7$  ерга.

Већа апсолутна јединица је 1 Џаул<sup>1)</sup>  $= 10^7$  ерг. Према томе  $1 \text{ Kgm} = 9,81$  Џаул,  $1 \text{ Џаул} \sim \frac{1}{10}$  Kgm.

Ако сила дејствује путањом  $s$ , која је под углом  $\alpha$  са супротним правцем отпора, који сила савлађује, онда је рад силе

$$11) \quad A = Ps \cos \alpha.$$

Одавде видимо да је рад исти као кад би сила  $P$  дејствовала путањом  $s \cos \alpha$  супротно правцу отпора. Путања  $s \cos \alpha$  то је пројекција путање  $s$  на супротан правац отпора.

<sup>1)</sup> по енглескоме физичару J. P. Joule (1818—1889).

Рад у јединици времена (1 sec.) зовемо *ефекат*. У апсолутној системи јединица је ефекта 1 ерг у секунди. Техничка је јединица 1 Ват  $= 1$  Џаул за сек., а већа јединица 1 Киловат  $= 1000$  Ват  $= 1000$  Џаул за сек. Осим овога се употребљава као јединица ефекта 1 mkg у сек., а као већа јединица 1 коњска снага ( $HP$ )  $= 75$  mkg у сек.  $= 75 \cdot 9,81 \cdot 10^7$  ерга у сек.  $= 736$  Ват.

Често се, нарочито у Електротехници, рад изражава Ватовим часовима ( $Wh$ ), где је 1 Ватов час ( $Wattstunde$ )  $= 3600$  Џаул  $= 3,6 \cdot 10^{10}$  ерг  $\sim 360$  mkg, 1000 Ватових часова чине 1 Киловатчас ( $KWh$ ).

**64. Енергија кретања. Актуална и потенцијална енергија.** — Способност за вршење рада зове се *енергија*. Енергија, која се својствена каквој покретној маси услед њене брзине, зове се *енергија кретања, кинетична енергија* или *жива сила*.

Пошто енергија није ништа друго до способност за вршење рада, појмљиво је да сваку енергију меримо целим радом, који се том енергијом може да изврши. Узмимо да је тело масе  $m$  подигнуто на извесну висину, које падајући на доле добија брзину  $v$ . Тело тада добија енергију кретања

$$E = \frac{1}{2} m v^2. \quad (12)$$

Нека је  $P = mg$  тежина тела,  $h$  висина на коју је тело подигнуто. Утрошени рад на дизање је  $A = P \cdot h$  (према формули 10), а пошто је код слободног пада  $h = \frac{v^2}{2g}$ , то је

$$A = P h = m g \frac{v^2}{2g} = \frac{1}{2} m v^2,$$

дакле, с обзиром на формулу 12),

$$A = E. \quad (13)$$

То значи да је утрошени рад раван добивеној енергији кретања.

Тег, подигнут на извесну висину, представља некакав квантум енергије, јер падајући доле у стању је да врши рад. Ова врста енергије зове се *енергија положаја*.

Енергија положаја само је специјалан случај *потенцијалне енергије*, као што је енергија кретања (кинетична енергија) особена врста актуалне енергије.

*Примери:*

а) за потенцијалну енергију. Вода у воденичном јазу. Подигнут тег код часовника са тегом. Навијена спирала цепнога часовника. Затегнут лук. Компримовани ваздух у ваздушної пушци. Водена пара под притиском у парноме котлу. Хемиска енергија барута, динамита и других експлозива. Електрична енергија у акумулатору. Магнетска енергија у магнетском пољу.

б) за актуалну енергију. Пушчано зрно у кретању. Топлота тела. Кретања звука и светлости. Електрична струја.

За обе врсте енергије важе начела:

1. да се обе форме енергије могу да претворе једна у другу.

Начело о претварању енергије.

2. да при свакоме претварању количина енергије остаје непромењена. Начело о одржавању енергије. *I. R. v. Mayer* (1814—1878, лекар у Хајлбруну) први је изнео закон о одржавању енергије и то специјално за еквивалентност топлоте и рада „*Aequivalenz von Wärme und Arbeit*“ (1842.) и указао је на узајамност разних видова енергије. Независно од њега је утврдио *H. v. Helmholtz* (1821—1894) у „*Über die Erhaltung der Kraft*“, 1847. овај закон за све врсте енергија и доказао га строго математички.

65. Примери. —

1. *Пример.* Кретање математичног клатна<sup>1)</sup> у безваздушноме простору.

Нека је дужина клатна  $OA = l$ . Кретање почиње из тачке  $A$ ,  $\sphericalangle AOH = \alpha$ . После извеснога времена  $t$  клатно је у положају  $OP$ ,  $\sphericalangle POH = \varphi$ . Ми кажемо

да је клатно (управо материјална тачка клатна) прешло путању = луку  $AP = s$ .

Убрзање  $g$  разлажемо на компоненте  $g \cos \varphi$  (у правцу клатна) и  $g \sin \varphi$  (у правцу тангенте на путању у тачци  $P$ ). Прва компонента дејствује као вуча и нема утицаја на кретање, док она друга, пошто је у правцу кретања, утиче сва на кретање.

Из слике видимо да је  $s = l(\alpha - \varphi)$ , дакле

I)  $ds = -l \cdot d\varphi$ .

На основу формуле 5) у чл. 58., а с обзиром да је овде  $p = g \sin \varphi$ ,  $ds = -l \cdot d\varphi$ , имамо

$$v \cdot dv = -l g \sin \varphi \cdot d\varphi,$$

одакле, имавши на уму да је за  $\varphi = \alpha$ ,  $v = 0$ ,

$$\int_0^v v \cdot dv = -l g \int_{\alpha}^{\varphi} \sin \varphi \cdot d\varphi$$

$$\frac{v^2}{2} = l g (\cos \varphi - \cos \alpha)$$

II)

$$v = \sqrt{2 l g (\cos \varphi - \cos \alpha)}.$$

<sup>1)</sup> Просто или математичко клатно састоји се из једне тешке тачке која је обешена о концу без тежине.

Слика показује да је  $l \cos \varphi = OD$ ,  $l \cos \alpha = OC$ , дакле  $l(\cos \varphi - \cos \alpha) = CD$  и према томе

$$v = \sqrt{2 g \cdot CD}.$$

То значи да је брзина, којом клатно стиже у тачку  $P$ , прешав лук  $AP$ , једнака брзини, којом би у слободном паду тело из тачке  $C$  дошло у тачку  $D$ .

За  $\varphi = 0$  (у тачци  $H$ ) брзина достиже своју највећу вредност:

$$v = \sqrt{2 l g (1 - \cos \alpha)}.$$

Отуда што је, како за  $\varphi = \alpha$ , тако и за  $\varphi = -\alpha$  брзина  $v = 0$ , закључујемо да је скретање клатна с обе стране равнотежног положаја  $OH$  подједнако.

Ставимо у општој формули  $dt = \frac{ds}{v}$  за  $ds$  и  $v$  њихове вредности из I) и II), па ћемо добити једначину за време

$$dt = -\sqrt{\frac{l}{g}} \frac{d\varphi}{\sqrt{2(\cos \varphi - \cos \alpha)}} \tag{III}$$

одакле

$$t = -\sqrt{\frac{l}{g}} \int_{\alpha}^0 \frac{d\varphi}{\sqrt{2(\cos \varphi - \cos \alpha)}} = \sqrt{\frac{l}{g}} \int_0^{\alpha} \frac{d\varphi}{\sqrt{2(\cos \varphi - \cos \alpha)}} \tag{IV}$$

Прво приближно решење за  $t$ .

По познатој формули (Д. Р. чл. 74.) је

$$\cos \varphi = 1 - \frac{\varphi^2}{2!} + \frac{\varphi^4}{4!} - \frac{\varphi^6}{6!} + \dots$$

$$\cos \alpha = 1 - \frac{\alpha^2}{2!} + \frac{\alpha^4}{4!} - \frac{\alpha^6}{6!} + \dots$$

Ако за врло мале луке занемаримо њихове четврте и више степене и ставимо  $\cos \varphi = 1 - \frac{\varphi^2}{2!}$ ,  $\cos \alpha = 1 - \frac{\alpha^2}{2!}$ , дакле  $2(\cos \varphi - \cos \alpha) = \alpha^2 - \varphi^2$ , добићемо

$$t = \sqrt{\frac{l}{g}} \int_0^{\alpha} \frac{d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} = \sqrt{\frac{l}{g}} \int_0^{\alpha} \frac{d(\frac{\varphi}{\alpha})}{\sqrt{1 - (\frac{\varphi}{\alpha})^2}} = \sqrt{\frac{l}{g}} \left[ \arcsin \frac{\varphi}{\alpha} \right]_0^{\alpha}$$

$$= \sqrt{\frac{l}{g}} (\arcsin 1 - \arcsin 0) = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{l}{g}}.$$

Према томе је време целе осцилације од тачке  $A$  до тачке  $B$

$$T = \pi \sqrt{\frac{l}{g}}. \tag{V}$$

Из ове формуле изводимо закључке:

- 1) да за мале амплитуде  $\alpha$  време осцилације не зависи од амплитуде. Клатно осцилује *изохорно*.
- 2) време клађења независно је од тежине и материје тешке тачке која клати, јер се у формули V) не јавља ниједна од тих количина.
- 3) време клађења је пропорционално квадратном корену из дужине клатна.
- 4) време клађења је обрнуто пропорционално квадратном корену из убрзања теже.

Друго, тачније решење за  $t$ .

Узев код редова за  $\cos \varphi$  и  $\cos \alpha$  у рачун и чланове са четвртим степеном лука добијамо тачније

$$2(\cos \varphi - \cos \alpha) = \alpha^2 - \varphi^2 - \frac{1}{12}(\alpha^4 - \varphi^4) = (\alpha^2 - \varphi^2) \left[ 1 - \frac{1}{12}(\alpha^2 + \varphi^2) \right],$$

а са тпме место једн. III)

$$dt = -\frac{\sqrt{l}}{g} \frac{d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2} \sqrt{1 - \frac{1}{12}(\alpha^2 + \varphi^2)}} = -\frac{\sqrt{l}}{g} \frac{\left[ 1 - \frac{1}{12}(\alpha^2 + \varphi^2) \right]^{-\frac{1}{2}} d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}}$$

или, кад развијемо по биномном правилу  $\left[ 1 - \frac{1}{12}(\alpha^2 + \varphi^2) \right]^{-\frac{1}{2}}$  и при томе за занемаримо више степене лука, ставимо дакле

$$\left[ 1 - \frac{1}{12}(\alpha^2 + \varphi^2) \right]^{-\frac{1}{2}} = 1 + \frac{1}{24}(\alpha^2 + \varphi^2),$$

$$dt = -\frac{\sqrt{l}}{g} \left[ \frac{1 + \frac{1}{24}\alpha^2}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} d\varphi + \frac{1}{24} \frac{\varphi^2 d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} \right].$$

Интегралењем, а с обзиром да је за  $t = 0$ ,  $\varphi = \alpha$ , а за  $\frac{T}{2}$ ,  $\varphi = 0$ , налазимо

$$VI) \quad \frac{T}{2} = \frac{\sqrt{l}}{g} \left[ \int_0^\alpha \frac{1 + \frac{1}{24}\alpha^2}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} d\varphi + \frac{1}{24} \int_0^\alpha \frac{\varphi^2 d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} \right].$$

Овде је

$$\int_0^\alpha \frac{d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} = \int_0^\alpha \frac{d\left(\frac{\varphi}{\alpha}\right)}{\sqrt{1 - \left(\frac{\varphi}{\alpha}\right)^2}} = \left[ \arcsin \left(\frac{\varphi}{\alpha}\right) \right]_0^\alpha = \arcsin 1 - \arcsin 0 = \frac{\pi}{2},$$

а методом делимичног интегралења

$$\begin{aligned} \int \frac{\varphi^2 d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} &= -\frac{1}{2} \int \frac{\varphi d(\alpha^2 - \varphi^2)}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} = -\int \varphi d\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2} \\ &= -\varphi \sqrt{\alpha^2 - \varphi^2} + \int \sqrt{\alpha^2 - \varphi^2} \cdot d\varphi = -\varphi \sqrt{\alpha^2 - \varphi^2} + \int \frac{\alpha^2 - \varphi^2}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} d\varphi \\ &= -\varphi \sqrt{\alpha^2 - \varphi^2} + \alpha^2 \int \frac{d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} - \int \frac{\varphi^2 d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} \end{aligned}$$

одакле

$$\begin{aligned} \int \frac{\varphi^2 d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} &= -\frac{\varphi}{2} \sqrt{\alpha^2 - \varphi^2} + \frac{\alpha^2}{2} \int \frac{d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} \\ &= -\frac{\varphi}{2} \sqrt{\alpha^2 - \varphi^2} + \frac{\alpha^2}{2} \arcsin \left(\frac{\varphi}{\alpha}\right) \end{aligned}$$

$$\int_0^\alpha \frac{\varphi^2 \cdot d\varphi}{\sqrt{\alpha^2 - \varphi^2}} = \frac{\alpha^2}{2} \cdot \frac{\pi}{2} = \frac{\alpha^2 \pi}{4}.$$

Заменом ових резултата у једн. VI) добијамо

$$\frac{T}{2} = \frac{\sqrt{l}}{g} \left[ \left( 1 + \frac{\alpha^2}{24} \right) \frac{\pi}{2} + \frac{1}{24} \frac{\alpha^2 \pi}{4} \right],$$

дакле

$$T = \pi \frac{\sqrt{l}}{g} \left( 1 + \frac{\alpha^2}{16} \right). \quad (VII)$$

Ова вредност за  $T$  већа је од оне, коју нам даје образац V) у размери  $1 : 1 + \frac{\alpha^2}{16}$ . Тако нпр. за  $\alpha = 5^\circ$  или  $\alpha = 0,087266$  јесте  $1 + \frac{\alpha^2}{16} = 1,000476$ . То значи да клатно са бесконачно малом амплитудом и клатно са амплитудом од  $5^\circ$  чине у истом времену осцилације  $1000000 : 1000476$ .

Потпуно решење за  $t$ .

Ставимо у једн. III)

$$1 - \cos \varphi = z, \text{ дакле } \sin \varphi \cdot d\varphi = dz, \quad d\varphi = \frac{dz}{\sin \varphi} = \frac{dz}{\sqrt{2z - z^2}}$$

и одузмимо од

$$\begin{aligned} 1 - \cos \alpha &= b \\ 1 - \cos \varphi &= z, \end{aligned}$$

па ћемо добити

$$\cos \varphi - \cos \alpha = b - z$$

$$\begin{aligned} dt &= -\frac{\sqrt{l}}{g} \frac{dz}{\sqrt{2z - z^2} \sqrt{2(b-z)}} = -\frac{1}{2} \frac{\sqrt{l}}{g} \frac{dz}{\sqrt{bz - z^2} \sqrt{1 - \frac{z}{2}}} \\ &= -\frac{1}{2} \frac{\sqrt{l}}{g} \frac{\left( 1 - \frac{z}{2} \right)^{-\frac{1}{2}} dz}{\sqrt{bz - z^2}} \end{aligned}$$

или кад развијемо

$$\left( 1 - \frac{z}{2} \right)^{-\frac{1}{2}} = 1 + \frac{1}{2} \frac{z}{2} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \left( \frac{z}{2} \right)^2 + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \left( \frac{z}{2} \right)^3 + \dots$$

$$dt = -\frac{1}{2} \frac{\sqrt{l}}{g} \frac{dz}{\sqrt{bz - z^2}} \left[ 1 + \frac{1}{2} \frac{z}{2} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \left( \frac{z}{2} \right)^2 + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \left( \frac{z}{2} \right)^3 + \dots \right].$$

Интегралимо и имајмо на уму да је за  $t=0$ ,  $\varphi=\alpha$ , дакле  $z=1-\cos\alpha$   
 $=b$ , за  $t=\frac{l}{2}$ ,  $\varphi=0$ , дакле  $z=1-\cos 0=0$ . На левој страни имамо  $\int_0^{\frac{l}{2}} dt = \frac{T}{2}$   
или ако лево и десно помножимо са 2

$$\text{VIII) } T = \sqrt{\frac{l}{g}} \int_0^b \frac{dz}{\sqrt{bz-z^2}} \left[ 1 + \frac{1}{2} \frac{z}{2} + \frac{1.3}{2.4} \left(\frac{z}{2}\right)^2 + \frac{1.3.5}{2.4.6} \left(\frac{z}{2}\right)^3 + \dots \right].$$

Ако на десној страни растворимо интеграл збира на поједине интеграле,  
онда имамо као први интеграл

$$\int_0^b \frac{dz}{\sqrt{bz-z^2}} = \left[ \arcsin \frac{2z-b}{b} \right]_0^b = \arcsin 1 - \arcsin(-1) = \frac{\pi}{2} - \left(-\frac{\pi}{2}\right) = \pi$$

(в. чл. 14. 1. пример, кад ставимо у њему  $p=b$ ,  $q=0$ ), а сви остали интеграл  
имају општи вид  $\int \frac{z^n dz}{\sqrt{bz-z^2}}$ , на који ћемо да применимо методу делимичног  
интегралења, пошто претходно напишемо

$$\begin{aligned} \frac{z^n dz}{\sqrt{bz-z^2}} &= \frac{z^{n-1} dz}{2\sqrt{bz-z^2}} = \frac{-z^{n-1} \cdot d(bz-z^2) + bz^{n-1} \cdot dz}{2\sqrt{bz-z^2}}, \\ \int \frac{z^n dz}{\sqrt{bz-z^2}} &= -\int \frac{z^{n-1} \cdot d(bz-z^2)}{2\sqrt{bz-z^2}} + \frac{b}{2} \int \frac{z^{n-1} \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} \\ &= -\int z^{n-1} d\sqrt{bz-z^2} + \frac{b}{2} \int \frac{z^{n-1} \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} \\ &= -z^{n-1} \sqrt{bz-z^2} + (n-1) \int z^{n-2} \sqrt{bz-z^2} \cdot dz + \frac{b}{2} \int \frac{z^{n-1} \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} \\ &= -z^{n-1} \sqrt{bz-z^2} + (n-1) \int \frac{z^{n-2}(bz-z^2)}{\sqrt{bz-z^2}} \cdot dz + \frac{b}{2} \int \frac{z^{n-1} \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}}, \\ \int \frac{z^n dz}{\sqrt{bz-z^2}} &= \\ &= -z^{n-1} \sqrt{bz-z^2} + b(n-1) \int \frac{z^{n-1} \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} - (n-1) \int \frac{z^n \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} + \frac{b}{2} \int \frac{z^{n-1} \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}}, \end{aligned}$$

одакле

$$\begin{aligned} n \int \frac{z^n \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} &= -z^{n-1} \sqrt{bz-z^2} + \frac{(2n-1)b}{2} \int \frac{z^{n-1} \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} \\ \int \frac{z^n \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} &= -\frac{z^{n-1}}{n} \sqrt{bz-z^2} + \frac{(2n-1)b}{2n} \int \frac{z^{n-1} \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} \\ \int_0^b \frac{z^n \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}} &= \frac{(2n-1)b}{2n} \int_0^b \frac{z^{n-1} \cdot dz}{\sqrt{bz-z^2}}. \end{aligned}$$

Ово последње обележимо краће

$$I_n = \frac{(2n-1)b}{2n} I_{n-1}.$$

Према горњем је

$$I_0 = \pi, \quad \text{дакле}$$

$$\text{за } n=1, \quad I_1 = \frac{1}{2} b I_0 = \frac{1}{2} \pi b,$$

$$n=2, \quad I_2 = \frac{3}{4} b I_1 = \frac{1.3}{2.4} b^2 \pi,$$

$$n=3, \quad I_3 = \frac{5}{6} b I_2 = \frac{1.3.5}{2.4.6} b^3 \pi, \quad \text{итд.}$$

Заменом добивених резултата у образац VIII) добијамо

$$T = \pi \sqrt{\frac{l}{g}} \left[ 1 + \left(\frac{1}{2}\right)^2 \left(\frac{b}{2}\right) + \left(\frac{1.3}{2.4}\right)^2 \left(\frac{b}{2}\right)^2 + \left(\frac{1.3.5}{2.4.6}\right)^2 \left(\frac{b}{2}\right)^3 + \dots \right]. \quad \text{(IX)}$$

Из слике видимо да је

$$CH = OH - OC = l - l \cos \alpha = l(1 - \cos \alpha) = lb$$

или кад обележимо

$$CH = h, \quad h = lb, \quad b = \frac{h}{l}.$$

Тако се последњи образац може и овако да напише

$$T = \pi \sqrt{\frac{l}{g}} \left[ 1 + \left(\frac{1}{2}\right)^2 \left(\frac{h}{2l}\right) + \left(\frac{1.3}{2.4}\right)^2 \left(\frac{h}{2l}\right)^2 + \left(\frac{1.3.5}{2.4.6}\right)^2 \left(\frac{h}{2l}\right)^3 + \dots \right]. \quad \text{(IXa)}$$

2. Пример. Продирање топовског или пушчаног зрна кроз земљу.

Означимо са  $G$  тежину зрна,  $q$  највећи пресек зрна,  $v_0$  брзину, коју зрно  
има кад почиње да продира,  $v$  брзину зрна пошто је за дужину  $x$  продрло у  
земљу,  $t$  време, које је протекло док је зрно продрало за  $x$ .

Отпор, који зрно од пресека  $q$  и са брзином  $v$  има да савлада продирући  
кроз земљу, представљен је изразом

$$q(a + bv^2),$$

у коме су  $a$  и  $b$  константе, које зависе од кохезије земље и од трења између  
зрна и земље. Константе  $a$  и  $b$  зависе, дакле, од природе земљишта и од мате-  
ријала из којег је зрно направљено.

Замислимо да је зрно продрло још за  $dx$ . Отпор дуж пута  $dx$  можемо  
сматрати као константан и механички рад, који је зрно за то време извршило,  
јесте

$$q(a + bv^2) \cdot dx.$$

За толико исто смањена је жива сила зрна (на основу начела 13 у чл. 7.). Енергија  
кретања зрна са брзином  $v$  јесте  $\frac{1}{2} \frac{G}{g} v^2$  (једн. 12 у чл. 64.), и према томе  
њено смањивање (промена)  $d\left(\frac{1}{2} \frac{G}{g} v^2\right) = \frac{G}{g} v \cdot dv$ . С обзиром на то да  $v$   
опада са растењем  $x$ -а, а на основу начела 13), имамо једначину

$$\frac{G}{g} v \cdot dv = -q(a + bv^2) \cdot dx,$$

одакле

$$dx = -\frac{G}{gq} \frac{v \cdot dv}{a + bv^2}$$

или кад интегриралимо и имамо у виду да је за  $x = 0$ ,  $v = v_0$

$$\int_0^x dx = -\frac{G}{gq} \int_{v_0}^v \frac{v \cdot dv}{a + bv^2}$$

$$x = -\frac{G}{2bgq} \int_{v_0}^v \frac{d(a + bv^2)}{a + bv^2} = -\frac{G}{2bgq} \left[ \ln(a + bv^2) \right]_{v_0}^v$$

I) 
$$x = \frac{G}{2bgq} \ln \left( \frac{a + bv^2}{a + bv_0^2} \right).$$

Одавде, кад ставимо  $v = 0$ , следује целокупно продирање

II) 
$$X = \frac{G}{2bgq} \ln \left( 1 + \frac{b}{a} v_0^2 \right).$$

Једначину за време добићемо помоћу општег обрасца  $dt = \frac{dv}{p}$ , кад убрзање  $p$  силе (отпора)  $q(a + bv^2)$  одредимо пропорцијом:

$$p : g = q(a + bv^2) : G$$

$$p = \frac{gq}{G} (a + bv^2).$$

Имамо дакле

$$dt = -\frac{G}{gq} \frac{dv}{a + bv^2}.$$

На десној страни узели смо знак minus зато што  $v$  опада са растењем  $t$ -а: акцелерација је негативна. Имавши на уму да је за  $t = 0$ ,  $v = v_0$ , следује

$$\int_0^t dt = -\frac{G}{gq} \int_{v_0}^v \frac{dv}{a + bv^2}$$

$$t = -\frac{G}{gq\sqrt{ab}} \int_{v_0}^v \frac{d\left(\sqrt{\frac{b}{a}}v\right)}{1 + \left(\sqrt{\frac{b}{a}}v\right)^2} = -\frac{G}{gq\sqrt{ab}} \left[ \operatorname{arctg} \sqrt{\frac{b}{a}}v \right]_{v_0}^v$$

III) 
$$t = \frac{G}{gq\sqrt{ab}} \left[ \operatorname{arctg} \left( \sqrt{\frac{b}{a}}v_0 \right) - \operatorname{arctg} \left( \sqrt{\frac{b}{a}}v \right) \right].$$

Време  $T$ , које је потребно зрну да продре кроз  $X$  добићемо кад у III) ставимо  $v = 0$ .

IV) 
$$T = \frac{G}{gq\sqrt{ab}} \operatorname{arctg} \left( \sqrt{\frac{b}{a}}v_0 \right).$$

*Примена.* Код песковитог земљишта може се узети да је  $a = 400000 \text{ kg}$ ,  $b = 40$ . Нека је за зрно  $G = 5,8 \text{ kg}$ ,  $q = 0,005 \text{ m}^2$ ,  $v_0 = 480 \text{ m}$ . Најзад имамо  $g = 9,81 \text{ m}$ .

Према једн. II) јесте

$$X = \frac{5,8}{2 \cdot 40 \cdot 9,81 \cdot 0,005} \ln \left( 1 + \frac{40}{400000} \cdot 480^2 \right)$$

$$= \frac{5800}{3924} \ln 24,04$$

или ако место природног логаритма уземо Бриг-ов, помножимо дакле десно модумом 2,303

$$X = \frac{5800}{3924} \cdot 2,303 \cdot \log 24,04 = 4,70 \text{ m}.$$

Помоћу обрасца IV) добијамо

$$T = \frac{5,8}{9,81 \cdot 0,005 \sqrt{400000 \cdot 40}} \operatorname{arctg} \left( \sqrt{\frac{40}{400000}} \cdot 480 \right)$$

$$= \frac{58}{1962} \operatorname{arctg} 4,8.$$

Угао, чија је тангента = 4,8 јесте  $78^\circ 14'$ , а дужина лука (из пропорције  $78^\circ 14' : 180^\circ = \operatorname{arctg} 78^\circ 14' : \pi$ )  $\operatorname{arctg} 78^\circ 14' = 1,366$  и према томе

$$T = \frac{58}{1962} \cdot 1,366 = 0,04^s = \frac{1}{25} \text{ секунде}.$$

То значи да зрно продирући земљиште продре за 4,70 m у времену од  $\frac{1}{25}$  секунде.

3. *Пример.* Рад при слободноме паду.

Узмимо иста означања као у 1. примеру чл. 59. Множећи једначину  $g' = \frac{gR^2}{(h-x)^2}$  лево и десно масом  $m$  падајућег тела и означивши  $mg = G$ ,  $mg' = G'$  написаћемо је

$$G' = \frac{GR^2}{(h-x)^2},$$

где је  $G$  тежина тела на површини земље, а  $G'$  његова тежина пошто је тело у паду прешло путању  $x$ .

У току времена, у којем се  $x$  промене за  $dx$ , можемо  $G'$  сматрати као стално и рад силе  $G'$  за то време јесте

$$G' \cdot dx = GR^2 \frac{dx}{(h-x)^2},$$

а целокупан рад, које тело врши падом из тачке  $H$  до тачке  $A$  (в. сл. 30.), дакле падом дуж путање  $h-R$ , јесте

$$GR^2 \int_0^{h-R} \frac{dx}{(h-x)^2} = -GR^2 \int_0^{h-R} (h-x)^{-2} \cdot d(h-x) = -GR^2 \left[ \frac{(h-x)^{-1}}{-1} \right]_0^{h-R}$$

$$= GR^2 \left[ \frac{1}{h-x} \right]_0^{h-R} = GR^2 \left( \frac{1}{R} - \frac{1}{h} \right) = \frac{GR}{h} (h-R).$$

Ако је висина  $h-R$  над земљом, са које тело пада, врло мала према полупречнику  $R$  земље, тако да се може узети  $\frac{R}{h} \approx 1$  извршени рад је представљен са  $G(h-R)$ , дакле производом из тежине тела и висине (над земном површином) са које оно пада.

Ако је, међутим,  $R$  врло мало према  $h$  (као што је случај код метеорита који на земљу падају), тако да је  $\frac{h-R}{h} \approx 1$ , рад постаје  $= GR$ . То значи да падајућа маса, ма падала она са бесконачне висине ( $h = \infty$ ), не може дати већи рад од  $GR$ .

Не водећи рачуна о трењу у ваздуху (услед чега се један део рада апсорбује), метеор, при својем паду на земљу, предаје овој сударом рад  $GR$ . Узмимо да се цео овај рад претвара у топлоту и узмимо за механички еквивалент топлоте  $427 \text{ kgm.}$  ( $= 1$  калорији топлоте), метеор производи  $\frac{GR}{427}$  калорија топлоте. Ставимо  $G = 1 \text{ kg.}$ ,  $R = 6365000 \text{ m}$ , онда излази да сваки килограм метеора, при судару са земљом, производи  $6365000 : 427 \approx 14900$  калорија топлоте, а то је [топлота која је довољна да се  $182 \text{ kg}$  леда истопе. Кад би сам метеорит примио сву ту топлоту, он би, с претпоставком да је средња специфична топлота камене масе  $= 0,2$ , имао температуру  $14900 : 0,2 = 74500^\circ \text{C}$ . Овим би се могла објаснити висока температура наше земље на основу хипотезе да је земља постала збијањем многих малих маса, које су у почетку биле раздвојене једна од друге у васиони.

4. Пример. Кретање зрна у пушчаној или топовској цеви.

Учинићемо неке претпоставке, које нису апсолутно тачне, но само више или мање приближне правоме стању ствари. То су:

- 1) да се сав барут, који је у фишеку, запаљује у истом тренутку када се и зрно почиње да креће;
- 2) да за време док је зрно још у цеви гасови не одишу, тако да сви гасови, које барут производи, дејствују на кретање зрна;
- 3) да између зрна и цеви нема трења;
- 4) да се гасови управљају по Boyle-Mariotte-овоме закону.

Кад се извесна количина гаса изложи разним притисцима, онда се запремина гаса мења и то, под претпоставком, да се температура гаса не мења, тако да је запремина обрнуто сразмерна притиску:

14)  $v_1 : v_2 = p_2 : p_1,$

дакле

14 а)  $p v = \text{Const.}$

Закон, по коме запремина гаса зависи од притиска, пронашао је Robert Boyle (1661.), а радови Mariotte-ови (1676.) учинили су да је тај закон постао опште познат. Пошто гас даје притиску отпор и код извесне густине отпор гаса стоји у равнотежи са притиском, а са смањивањем притиска запремина се повећава, гасу се приписује извесна особина, која је аналогна еластичности чврстих тела и која се особина зове *напон* или *експанзивна снага* гаса. Експанзивна снага гаса разликује се од еластичности чврстих тела у томе што она нема граница, док еластичност тела креће се у извесним границама. Искуство нас учи да гасови и при најмањем притиску теже да заузму што већи простор.

Код равнотеже је напон гаса или његова експанзивна снага једнака спољашњем притиску. Према томе можемо Boyle-Mariotte-ов закон да формулишемо: *запремина и експанзивна снага гаса стоје у обрнутој сразмери:*

15)  $p_1 : p_2 = e_2 : e_1,$

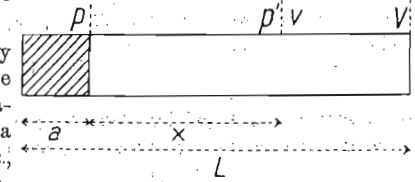
дакле

15 а)  $v e = \text{Const.}$

Boyle-Mariotte-ов закон важи само онда кад температура и после притиска односно и после ширења гаса остаје непромењена. Осим тога примећујемо да

прави гасови при ниским температурама и великим притисцима одступају од овога закона, тако да производ  $p v$  за велике притиске постаје осетно већи.

Из Науке о топлоти знамо да за свако тело (материју) постоји такозвана *критична температура* изнад које је немогућа кондензација па ма како појачавали притисак на тело.<sup>1)</sup> Тело се зове *гас* на температури изнад критичне, а зове се *пара* на температури испод критичне па до тачке згушњавања (кондензације). Од те тачке па на ниже пара се претвара у течност и остаје као таква све до тачке очвршћавања после које прелази у чврсто стање.



Означимо са:  $L$  унутрашњу дужину цеви,  $a$  дужину чауре,  $x$  пут који је зрно прешло после  $t$  сек.,  $p$  акцелерацију у почетку (у тренутку запаљења барута),  $p'$  акцелерацију после  $t$  сек.,  $v$  брзину после  $t$  сек.,  $V$  почетну брзину, тј. брзину којом зрно напушта цев.

Сл. 33.

Пошто је сила (експанзивна снага барутних гасова) сразмерна акцелерацији, а пресек цеви на свима местима један исти, имамо по Mariotte-овом закону

$$p' : p = a : a + x,$$

дакле

$$p' = \frac{ap}{a+x},$$

које, кад заменимо у општи образац 5) у чл. 58, даје једначину:

$$v \cdot dv = ap \frac{dx}{a+x},$$

одакле, интеградењем и с обзиром да је за  $x = 0$  и  $v = 0$ ,

$$\int_0^v v \cdot dv = ap \int_0^x \frac{dx}{a+x}$$

$$v^2 = 2ap \ln \frac{a+x}{a} \tag{I}$$

Ако овде ставимо  $x = L - a$  добићемо почетну брзину  $V$

$$V^2 = 2ap \ln \frac{L}{a} \tag{II}$$

У случају да нам је познато  $V$  израчунавамо акцелерацију експанзивне снаге барутних гасова

$$p = \frac{V^2}{2al \frac{L}{a}} \tag{III}$$

Примена. Ако узмемо  $V = 480 \text{ m}$ ,  $L = 1,8 \text{ m}$ ,  $a = 0,25 \text{ m}$  добићемо

$$p = \frac{480^2}{2 \cdot 0,25 \cdot 1,8 \cdot \frac{1,8}{0,25}} = \frac{460800}{17,5}$$

<sup>1)</sup> Овај је проналазак учинио Andrews 1869. год.

или, пошто природан логаритам претворимо у Бриг-ов множећи га модуом 2,303

$$P = \frac{460800}{2,303 \cdot \log 7,5} = 233387 \text{ m.}$$

Силу или притисак, којим дејствују барутни гасови на зрно, налазимо помоћ образаца 6) и 7) у чл. 60.

$$P = n p = \frac{G}{g} p.$$

Узмимо да је тежина зрна  $G = 5,8 \text{ kg}$ , а акцелерација земне теже  $g = 9,81$ . Тада је

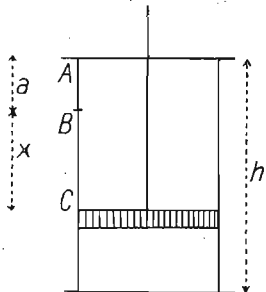
$$P = 138015 \text{ kg.}$$

Притисак на  $1 \text{ cm}^2$  добијамо ако  $P$  поделимо пресеком  $q$  зрна. Нека је  $q = 50 \text{ cm}^2$  онда следује за притисак на квадратни сантиметар

$$\frac{P}{q} = 2760 \text{ kg} \approx 2672 \text{ атмосфере.}$$

5. Пример. Рад паре код експанзивних машина.

Код ових машина пара улази у цилиндар за време док се чеп креће из извесан део нпр. за  $\frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \dots$  дужине  $h$  цилиндра. Пар престaje овда да улази у цилиндар и даље кретање врши се експанзивном снагом паре која се у цилиндру налази.



Сл. 34.

Узмимо да пара улази у цилиндар за све време кретања од  $A$  до  $B$  и нека је  $AB = a$ . Кретање је зато време под константним притиском  $F$ . После тога кретање врши под променљивим притиском, који ширењем паре опада. Означимо са  $P'$  притисак паре после пређеног пута  $BC = x$ .

Односно опадања притиска ширењем паре учинићемо две претпоставке.

1) Опадање притиска бива по *Boyle-Mariotte*-овом закону. Претпоставља се да притисак паре бива без

промене у температури и то тако да притисак у истој мери опада у којој волумен расте. Дакле

$$\frac{P'}{P} = \frac{\text{волумен од } A \text{ до } B}{\text{волумен од } A \text{ до } C} = \frac{a}{a+x}$$

$$P' = P \frac{a}{a+x}$$

Замислимо да је се чеп од  $C$  покренуо за бескрајно малу путању  $dx$ , за које време можемо да претпоставимо да је притисак  $P'$  остао непромењен. Рад силе  $P'$  дуж путање  $dx$  јесте

$$P' \cdot dx = P a \frac{dx}{a+x},$$

а рад за време целе перноде ширења (експанзије)

$$R_m = P a \int_0^{h-a} \frac{dx}{a+x} = P a l \left( \frac{h}{a} \right).$$

Додавши овоме рад паре за време сталног притиска  $P$  (рад дуж пута  $a$ ), који је  $= Pa$ , добијамо целокупан рад паре за време једног дизања, односно спуштања чепа дуж целог цилиндра

$$P a \left[ 1 + l \left( \frac{h}{a} \right) \right]$$

или ако узмемо Бриг-ов логаритам

$$P a \left[ 1 + 2,3026 \log \left( \frac{h}{a} \right) \right].$$

2) Опадање притиска бива по *Poisson*-овом (*Poisson, Siméon Denis*, 1781—1840) закону. При вршењу рада један део парне топлоте се претвара у рад. Тиме температура опада и извесан део паре се кондензује. Остала количина паре, пошто је чеп прешао путању  $x$ , има мањи притисак од онога који се добија *Mariotte*-овим законом. Притисак  $P'$  добија се једначином

$$\frac{P'}{P} = \left( \frac{a}{a+x} \right)^n,$$

где по *Zeuner*-у треба узети за суву пару  $n = 1,133$ .

Према овоме је рад паре за путању  $dx$

$$P' \cdot dx = P \left( \frac{a}{a+x} \right)^n \cdot dx = P a^n (a+x)^{-n} \cdot dx,$$

а целокупан рад за све време експанзије

$$R_p = \int_0^{h-a} P' \cdot dx = P a^n \int_0^{h-a} (a+x)^{-n} \cdot d(a+x) = \frac{P a}{n-1} \left[ 1 - \left( \frac{a}{h} \right)^{n-1} \right].$$

За мале експанзије  $R_m$  и  $R_p$  мало се разликују једно од друго. За експанзију од 1 на 4, тј. за  $a = \frac{h}{4}$ , кад узмемо  $n = 1,133$  јесте

$$R_m = P a \cdot 2,3026 \log 4 = 1,386 \cdot P a$$

$$R_p = \frac{P a}{0,133} \left[ 1 - \left( \frac{1}{4} \right)^{0,133} \right] = 1,264 \cdot P a.$$

66. **Њутн-ов закон гравитације.** — Из првог и другог *Кеплер*-овог закона *Њутн* је закључио да се планете крећу као да их дејствује нека (привлачна или атракциона) сила, која је управљена ка сунцу. Из трећег *Кеплер*-овог закона *Њутн* је извео закључак да планете добивају убрзање управљено ка сунцу, које је обрнуто пропорционално квадрату одстојања планете од сунца. *Њутн* је тај резултат (закон атракције) саопштио тек пошто га је потврдио са месецом доказивши да је привлачна сила наше земље (тежа) идентична са општом гравитацијом. — Закон гравитације гласи: небесно тело са масом  $M$  дејствује на небесно



тело са масом  $m$  у одстојању  $r$  атракционом силом у правцу та два тела и величином, која је управно сразмерна масама, а обрнуто сразмерни квадрату њиховог одстојања:

$$16) \quad P = \frac{k M m}{r^2}.$$

Гравитациона константа  $k$  јесте атракциона сила, којом тело од масе 1 дејствује на исто толико тело у одстојању 1.

Пошто оба тела придају једно другом убрзања  $\frac{k M}{r^2}$  и  $\frac{k m}{r^2}$ , која су управљена једно према другој, значи да је убрзање релативног кретања једног тела према другој (сунца и планете)

$$\frac{k(M+m)}{r^2}.$$

Ови се резултати оснивају на *Њутн*-овом математичком доказу да лопгаста (сферна) тела, која су у свима њиховим деловима исте густине или су састављена из концентричних слојева једнаких густина (хомогених концентричних слојева) дејствују на једну спољашњу тачку као да је цела маса лопте концентрисана у њеном средишту.

На истој основи доказао је *Њутн*: привлачна снага једног хомогеног сферног слоја на тачке у унутрашности слоја равна је нули.

**67. Једначине за кретање планета.** — Пошто се проблем односи на сунчану систему узећемо за јединицу привлачне силе дејство сунца у јединици времена (средњи сунчани дан) у јединици одстојања (средње одстојање земље од сунца) и означимо то, као битно позитивну количину, са  $k^2$ . Посматраћемо свега два тела: сунце, чију масу стављамо = 1 и друго које тело сунчане системе чију ћемо масу (у јединици сунчане масе) означити са  $m$ . Према приликама, које постоје у сунчаној системи,  $m$  је увек врло мала количина.

Нека су  $x, y, z$  правоугле координате у системи са почетком у средишту сунца посматраног тела  $m$ , а  $r$  одстојање тела од сунца. Тада је

$$r^2 = x^2 + y^2 + z^2.$$

По закону гравитације привлачна сила, којом оба тела теже да се приближе, јесте

$$\frac{k^2}{r^2} (1 + m) = \frac{\mu}{r^2},$$

бележећи  $\mu = k^2 (1 + m)$ .

Ако сиду  $\frac{\mu}{r^2}$  разложимо на три компоненте у правцу координатних оса и означимо са  $(x, r)$ ,  $(y, r)$ ,  $(z, r)$  углове, које потега заклапа са

координатним осама и узмемо на ум да се дејством компонената координате смањују, јер се услед привлачне силе тело приближује сунцу (почетку координата), добићемо за компоненте ове изразе

$$X = -\frac{\mu}{r^2} \cos(x, r), \quad Y = -\frac{\mu}{r^2} \cos(y, r), \quad Z = -\frac{\mu}{r^2} \cos(z, r)$$

или, с обзиром што је

$$\cos(x, r) = \frac{x}{r}, \quad \cos(y, r) = \frac{y}{r}, \quad \cos(z, r) = \frac{z}{r},$$

$$X = -\mu \frac{x}{r^3}, \quad Y = -\mu \frac{y}{r^3}, \quad Z = -\mu \frac{z}{r^3}.$$

Најзад на основу формуле  $p = \frac{d^2s}{dt^2}$ , по којој је сила, односно акцелерација једнака другој диференцијалном количнику из путање по времену, следују за кретање тела ове три диференцијалне једначине

$$\left. \begin{aligned} \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{x}{r^3} \mu &= 0 \\ \frac{d^2y}{dt^2} + \frac{y}{r^3} \mu &= 0 \\ \frac{d^2z}{dt^2} + \frac{z}{r^3} \mu &= 0. \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

С ове три диференцијалне једначине уносе се шест произвољних констаната, које зависе од места и брзине небесног тела и које се, за сваки случај по на особ, посматрањем одређују. Две од тих интеграциони констаната могу врло лако да се одреде. Помножимо прву једначину са  $y$ , другу са  $x$  и одуземо онда прву од друге, а слично поступимо са трећом и првом, другом и трећом једначином, па ћемо добити

$$x \frac{d^2y}{dt^2} - y \frac{d^2x}{dt^2} = 0$$

$$z \frac{d^2x}{dt^2} - x \frac{d^2z}{dt^2} = 0$$

$$y \frac{d^2z}{dt^2} - z \frac{d^2y}{dt^2} = 0.$$

Примећујемо да ове три једначине нису независне једна од друге; свака је последица других двеју. Тако нпр. добијамо трећу једначину кад прву помножимо са  $\frac{z}{x}$ , другу са  $\frac{y}{x}$ , па их саберемо.

Једначине могу да се напишу и овако

$$d\left(x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt}\right) = 0$$

$$d\left(z \frac{dx}{dt} - x \frac{dz}{dt}\right) = 0$$

$$d\left(y \frac{dz}{dt} - z \frac{dy}{dt}\right) = 0,$$

одакле интегралењем

$$\text{II) } \begin{cases} x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt} = c_1 \\ z \frac{dx}{dt} - x \frac{dz}{dt} = c_2 \\ y \frac{dz}{dt} - z \frac{dy}{dt} = c_3. \end{cases}$$

Ако ове три једначине помножим редом са  $z, y, x$ , па их саберемо добићемо

$$\text{III) } c_1 z + c_2 y + c_3 x = 0.$$

а то је једначина једне равни која пролази кроз почетак координата. Значи да путање небесних тела наше сунчане системе леже увек у једној равни, која пролази кроз средиште сунца.

У једн. III) налазе се само две произвољне константе, које утврђују положај равни. Те константе зависе од чвора  $\Omega$  и пагиба  $i$  равни путање према једној утврђеној равни.

**68. Кеплер-ови закони.** — Пошто се кретање планете дешава у једној равни, природно је да ту раван узмемо за  $xy$ -раван. Тада је

$$z = \frac{dz}{dt} = 0$$

и једначине II) своде се на ову једну

$$x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt} = c$$

или  
IV)

$$x \cdot dy - y \cdot dx = c \cdot dt.$$

Лева страна ове једначине даје двоструки диференцијал сектора (двоструку површину троугла  $OPP'$ ), тако да је

$$\text{V) } 2d(\text{сектора}) = c \cdot dt,$$

одакле интегралењем

$$2 \cdot \text{сектор} = ct.$$

Интеграциона константа је очевидно  $= 0$ . Једначина V) исказује други Кеплер-ов закон по коме су површине сектора, које потега описује, пропорционадне времену у којем га потега прелази.

Из овога се закона види променљивост угловне брзине кад елиптичног кретања. Специјално за тачке перихела и афела  $P$  и  $A$ , ако означимо са  $\varphi_1$  и  $\varphi_2$  средишне углове елиптичних сектора  $PFQ$  и  $AFB$ , које планета описује у маломе времену, имамо

$$\frac{1}{2} r_1^3 \varphi_1 = \frac{1}{2} r_2^3 \varphi_2, \text{ одакле } \varphi_1 : \varphi_2 = r_2^3 : r_1^3.$$

То значи да се угловне брзине имају обрнуто као квадрати потега.

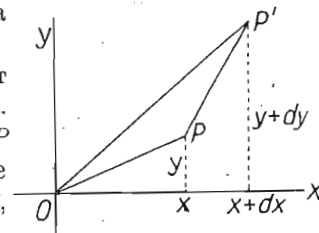
Код земље је угловна брзина на дан ( $=$  привидној угловној брзини сунца) у перихелу  $\sim 61'$ , у афелу  $57'$ . Одстојања  $r_1$  и  $r_2$  (која се добивају из привидне величине сунца у тачкама  $P$  и  $A$ , а то су  $32'36''$  и  $31'32''$ ) стоје у размери  $29:30$ . И заиста постоји пропорција  $61:57 = 30^2:29^2$ .

Служећи се посматрањима *Tycho-Brahe*-а (1546—1601) *Кеплер* је своја прва два закона пронашао 1609. год. и утврдио их је прво код путања наше Земље и Марса.

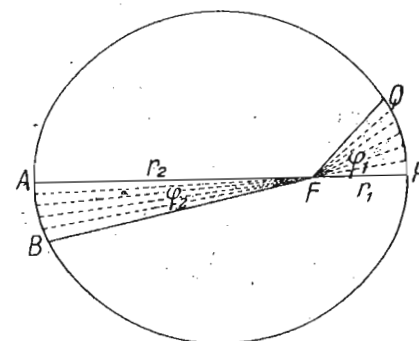
Да бисмо одредили остале четири интеграционе константе вратићемо се диференцијалним једначинама I) узев раван путање за  $xy$ -раван. Имамо дакле ове две једначине

$$\left. \begin{aligned} \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{x}{r^3} \mu &= 0 \\ \frac{d^2y}{dt^2} + \frac{y}{r^3} \mu &= 0. \end{aligned} \right\} \text{VI}$$

За даље проучавање нашег проблема завешћемо поларне координате, којом ћемо приликом извршити у исто време и једно интегралење. Помножимо прву једн. VI) са  $2 dx$ , другу са  $2 dy$  и саберемо их онда, па ћемо добити



Сл. 35.



Сл. 36.

$$2 \left( dx \frac{d^2x}{dt^2} + dy \frac{d^2y}{dt^2} \right) + \frac{2\mu}{r^3} (x dx + y dy) = 0,$$

које с обзиром да је

$$2 \left( dx \frac{d^2x}{dt^2} + dy \frac{d^2y}{dt^2} \right) = \frac{d(dx^2 + dy^2)}{dt^2}$$

$$x dx + y dy = r dr, \text{ јер је } x^2 + y^2 = r^2,$$

може да се напише

$$\frac{d(dx^2 + dy^2)}{dt^2} + \frac{2\mu}{r^2} dr = 0$$

или кад интегралима и означимо са  $h$  интеграциону константу

$$\text{VII) } \frac{dx^2 + dy^2}{dt^2} - \frac{2\mu}{r} + h = 0.$$

Подизањем једн. IV) на квадрат

$$\frac{x^2 dy^2 + y^2 dx^2}{dt^2} - \frac{2xy dx dy}{dt^2} = c^2$$

или

$$(x^2 + y^2) \frac{dx^2 + dy^2}{dt^2} - \frac{(x dx + y dy)^2}{dt^2} = c^2$$

или најзад

$$r^2 \frac{dx^2 + dy^2}{dt^2} - r^2 \left( \frac{dr}{dt} \right)^2 = c^2$$

и елиминавањем количине  $\frac{dx^2 + dy^2}{dt^2}$  из ове последње једначине и оне под VII) налазимо

$$\left( \frac{dr}{dt} \right)^2 = \frac{2\mu}{r} - h - \frac{c^2}{r^2},$$

одакле

VIII)

$$dt = \frac{r dr}{\sqrt{2\mu r - hr^2 - c^2}}$$

Овом диференциалном једначином довели смо у везу  $dr$  и  $dt$  (radius vector и време). Да бисмо нашли путању тела треба да образујемо диференциалну једначину између  $dr$  и  $d\varphi$  (radius vector-а и хелиоцентричног угла).

Имали смо

$$2 d(\text{сект.}) = c \cdot dt,$$

а знамо да је у поларним координатама

$$d(\text{сект.}) = \frac{1}{2} r^2 \cdot d\varphi.^1)$$

Упоређењем ова последња два обрасца налазимо

$$dt = \frac{r^2}{c} d\varphi. \quad \text{(IX)}$$

Ово нам казује, што смо већ раније констатовали, да је код кретања небесног тела хелиоцентрично угловно кретање  $d\varphi$  обрнуто сразмерно квадрату radius vector-а (његовог одстојања од сунца).

Сравњењем једн. VIII) и IX) добијамо диференциалну једначину путање

$$d\varphi = \frac{c dr}{r \sqrt{2\mu r - hr^2 - c^2}}. \quad \text{(X)}$$

Заведимо нове константе и ставимо

$$\frac{\mu}{h} = a, \quad \frac{c^2}{h} = a^2(1 - e^2),$$

дакле

$$h = \frac{\mu}{a}, \quad c = \sqrt{\mu} \sqrt{a(1 - e^2)}, \quad \text{(XI)}$$

после чега једн. X) добија вид

$$d\varphi = \frac{\sqrt{a(1 - e^2)} \cdot dr}{r \sqrt{2r - \frac{r^2}{a} - a(1 - e^2)}}$$

Израз на десној страни може да се доведе на  $-\frac{dx}{\sqrt{1 - x^2}}$ , одакле  $\int -\frac{dx}{\sqrt{1 - x^2}} = \arccos x + \omega$ . Напишимо

$$d\varphi = \frac{\frac{a(1 - e^2)}{e} dr}{r \sqrt{2r \frac{a(1 - e^2)}{e^2} - \frac{r^2(1 - e^2)}{e^2} - \frac{a^2(1 - e^2)^2}{e^2}}}$$

$$= \frac{\frac{a(1 - e^2)}{e} dr}{\sqrt{1 - \left[ \frac{a(1 - e^2)}{r} - 1 \right]^2}}$$

<sup>1)</sup> в. чл. 36.

дакле, ако ставимо

$$\frac{a(1-e^2)}{r} - 1 = x, \quad dx = -\frac{a(1-e^2)}{e r^2} dr,$$

$$\varphi = \arccos \left[ \frac{a(1-e^2)}{r} - 1 \right] + \omega,$$

одакле

$$\text{XII)} \quad r = \frac{a(1-e^2)}{1+e \cos(\varphi - \omega)}$$

Ако угао  $\varphi$ , *праву аномалију*, будемо бројали од тачке у којој је небесно тело најближе сунцу, од перихела, онда треба узети  $\omega = 0$ .

Једн. XII) представља линију другог степена, чија се жижа налази у почетку координата;  $a$  је велика полуоса,  $e$  бројни ексцентрицитет

Овим је потврђен први *Кеплер-ов закон* по коме планете опишују елипсе у чијој се жижи налази сунце.

Помоћу једн. VII) добијамо формулу, која показује везу измеђ брзине кретања и одстајања тела од сунца, а из тога, опет, можемо да изведемо закључак односно облика путање.

Означимо са  $v$  брзину и пошто је

$$v^2 = \frac{dx^2 + dy^2}{dt^2}$$

добијамо на основу једн. VII)

$$v = \sqrt{\frac{2\mu}{r} - h}$$

Према горе под XI) заведеноме значењу констаната јесте  $1 - e^2 = \frac{c^2}{a^2 h}$   
 $h = \frac{\mu}{a}$ , дакле  $1 - e^2 = \frac{c^2}{a \mu}$ . Пошто је за елипсу  $e < 1$ , за параболу  $e = 1$ , а за хиперболу  $e > 1$  и с обзиром да је  $c^2 > 0$  и  $\mu > 0$  следује

за елипсу  $a > 0$ , дакле и  $h > 0$ ,  
 за параболу  $a = \infty$ , „ „  $h = 0$ ,  
 за хиперболу  $a < 0$ , „ „  $h < 0$ .

Према овоме, а на основу обрасца за  $v$ , закључујемо да је путања небесног тела

елипса, ако је  $v < \sqrt{\frac{2\mu}{r}}$ ,

парабола, „ „  $v = \sqrt{\frac{2\mu}{r}}$ ,

хипербола, „ „  $v > \sqrt{\frac{2\mu}{r}}$ .

Трећи *Кеплер-ов закон* добићемо интегралом једн. VIII)

$$dt = \frac{r \cdot dr}{\sqrt{2\mu r - hr^2 - c^2}}$$

Отуда што је

$$d(2\mu r - hr^2 - c^2) = 2\mu \cdot dr - 2hr \cdot dr,$$

дакле

$$r \cdot dr = \frac{\mu}{h} dr - d(2\mu r - hr^2 - c^2)$$

можемо да напишемо

$$\begin{aligned} dt &= \frac{\mu}{h} \frac{dr}{\sqrt{2\mu r - hr^2 - c^2}} - \frac{1}{h} \frac{d(2\mu r - hr^2 - c^2)}{2\sqrt{2\mu r - hr^2 - c^2}} \\ &= \frac{\mu}{h} \frac{dr}{\sqrt{2\mu r - hr^2 - c^2}} - d\sqrt{2\mu r - hr^2 - c^2} \end{aligned}$$

или, пошто заменимо  $\frac{\mu}{h} = a$ ,  $\frac{c^2}{h} = a^2(1 - e^2)$ , и интегралимо

$$t = \frac{a}{\sqrt{h}} \int \frac{dr}{\sqrt{2ar - r^2 - a^2(1 - e^2)}} - \frac{1}{\sqrt{h}} \sqrt{2ar - r^2 - a^2(1 - e^2)} + C.$$

Интеграл на десној страни подводимо под познату формулу

$$\int \frac{dx}{\sqrt{-x^2 + px + q}} = \arccos \frac{p - 2x}{\sqrt{4q + p^2}} + C$$

и добијамо

$$\begin{aligned} t &= \\ &= \frac{a}{\sqrt{h}} \arccos \frac{2(a-r)}{\sqrt{-4a^2(1-e^2) + 4a^2}} - \frac{1}{\sqrt{h}} \sqrt{2ar - r^2 - a^2(1-e^2)} + C \\ &= \frac{a}{\sqrt{h}} \arccos \frac{a-r}{ae} - \frac{1}{\sqrt{h}} \sqrt{2ar - r^2 - a^2(1-e^2)} + C. \end{aligned}$$

Рачунавши време од пролаза тела кроз перихел (тачка  $P$  у сл. 35.), границе интеграла утврђују се што је за  $t=0$ ,  $r=r_1$ , а за  $t=\frac{T}{2}$ , ако са  $T$  означимо време једног оптицаја,  $r=r_2$ .

Но пошто је  $r_1 = a$  — линеарноме ексцентрицитету,  
 $r_2 = a +$  линеарноме ексцентрицитету,

а линеарни ексцентрицитет (одстојање жика од средишта елипсе) =  $ae$ , дакле  $r_1 = a - ae$ ,  $r_2 = a + ae$ , то је

$$T = \frac{2a}{\sqrt{h}} [\text{arc cos}(-1) - \text{arc cos} 1] - \frac{2}{\sqrt{h}} [\sqrt{2a^2(1+e) - a^2(1+e)^2 - a^2(1-e^2)} - \sqrt{2a^2(1+e) - a^2(1-e)^2 - a^2(1-e^2)}] = \frac{2a\pi}{\sqrt{h}}$$

или ако заменимо  $h = \frac{\mu}{a}$  (једн. XI)

$$T = 2a\pi \sqrt{\frac{a}{\mu}}, \text{ дакле } T^2 = \frac{4\pi^2}{\mu} a^3$$

или најзад, пошто је  $\mu = k^2(1+m)$ ,

$$T^2 = \frac{4\pi^2}{k^2(1+m)} a^3$$

За две планете, чије су масе  $m_1$  и  $m_2$ , време оптицаја  $T_1$  и  $T_2$ , велике полуосе њихове елиптичне путање  $a_1$  и  $a_2$ , постоји пропорција

$$T_1^2 : T_2^2 = \frac{a_1^3}{1+m_1} : \frac{a_2^3}{1+m_2}$$

или, ако масе, као врло мале количине, занемаримо, простије

$$T_1^2 : T_2^2 = a_1^3 : a_2^3$$

То је приближна форма закона, у којој га је *Кеплер* изнео год. 1618 као свој трећи закон планетарног кретања. Квадрати времена оптицаја пропорционални су кубовима средњих одстојања планета од сунца тј. кубовима великих полуоса елиптичних путања. То значи да је за све планете  $\frac{a^3}{T^2}$  константно.

### 3. Механика чврстих система.

**69. Чврсте системе. Транслација и ротација.** — Под *чврстом системом* разумемо такву везу материјалних тачака чији се узајамни положај не мења, па ма какво кретање вршила та система као целина и ма какве силе дејствовале на њене тачке. Специјално: две материјалне тачке чине чврсту везу (чврсту систему) кад две једнаке, а у супротном правцу дејствујуће силе растојање тачака не мењају.

Чврста система врши чисто транслаторно кретање када све њене тачке описују конгруентне путање. То се зове *чиста транслација*. Свака права у системи остаје, при таквом кретању, вазда себи паралелна, тј. не мења свој правац у простору.

Чврста система врши чисто обртно кретање када све њене тачке описују кругове, чије су равни међусобом паралелне и чија се средишта налазе на правој, која је управна на оним равнима. Ова се права зове *обртна оса*, а свака на њој нормална раван зове се *обртна раван* системе. Овако кретање се зове *чиста ротација*.

Свако кретање једне чврсте системе може да се разложи на горње две врсте кретања: на транслацију и на ротацију. Према томе је најопштија форма кретања кретање по завртањској линији.

За дејство сила на чврсте системе важе правила:

1. Силе, које имају заједничку нападну тачку на чврстој системи, слажу се у једну резултанту по начелу о паралелограму.

2. Две једнаке, а супротне силе, чије се нападне тачке не поклапају, само су тада у равнотежи, ако силе дејствују у правцу праве, која везује њихове нападне тачке.

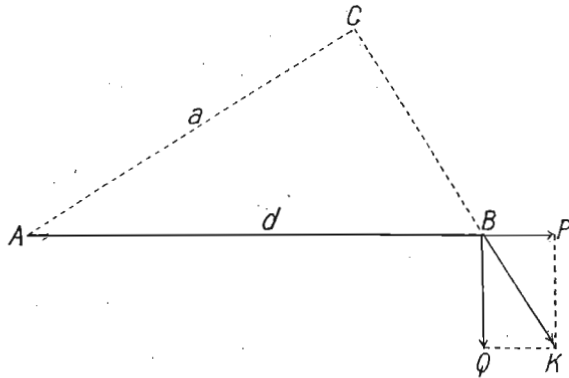
3. Нападну тачку силе, која дејствује на чврсту систему, можемо да преместимо у правцу силе.

**70. Обртање око сталне осе. Моменат силе.** — За чврсту систему кажемо да је *слободна*, кад је њено кретање зависно једино од сила које на њу дејствују. Система *није слободна*, кад је њена покретљивост на ма какав било начин ограничена, нпр. тиме што је једна права или једна њена тачка учињена непокретљивом. У таквом случају система може да врши само обртно кретање око оне утврђене осе или оне утврђене тачке.

Ако на систему дејствује само једна сила, чији правац пролази кроз утврђену осу или тачку, онда се та сила неутралише чврстном системе. Исти је случај кад дејствују више сила, чија резултанта пролази кроз утврђену осу или тачку. Ми кажемо да су тада дејствујуће силе у *равнотежи* у односу према оној правој или тачци.

Нека је  $AB$  чврста система покретљива око тачке  $A$ . У тачци  $B$  дејствује сила  $K$  у равни (пртежа), која је управна на обртној оси,

иначе у коме било правцу. Ова сила  $K$  еквивалентна је са силом  $Q$ , која дејствује у истој тачци  $B$ , али нормално на правој, која везује нападну тачку  $B$  са обртном осом у  $A$ , а чија је величина једнака пројекцији силе  $K$  на нормалу према правој  $AB$ .



Сл. 37.

Разлажући силу  $K$  на компоненте  $P$  у правцу  $AB$  и  $Q$  нормално на  $AB$  видимо да компонента  $P$  дејствује као вуча или притисак (према томе да ли сила  $K$  чини са правцем  $AB$  туп или оштар угао), док компонента  $Q$  дејствује искључиво на обртање системе. Из сличности троуглова  $ABC$  и  $BKQ$  следује

$$17) \quad K : Q = d : a, \text{ одакле } Ka = Qd.$$

Овде означава  $a$  одстојање силе  $K$  од обртне осе. Силу  $Q$ , која је у погледу дејства на обртање еквивалентна са силом  $K$ , зовемо *обртном силом*. Дужи  $a$  и  $d$  зовемо *крацима* сила  $K$  и  $Q$ .

Под *моментом силе* или *статичким моментом* разумемо производ из силе и одстојања њенога правца од обртне осе или: производ из силе и њенога крака у односу према оси. Узев обртање у једноме смислу као позитивно, а у противном као негативно, треба и моменте, према томе, рачунати позитивно или негативно.

За *јединицу момента* узимамо момент силе 1 дина, која дејствује на краку од 1 *ст.*

Из горе реченог изводимо правила: кад на једно чврсто тело, које је покретљиво око једне осе, дејствују две силе, у којим било тачкама тела, а леже у истој према оси нормалној равни, онда такве силе могу да замене једна другу, ако су им моменте једнаки и смисао обртања исти. Ако је, пак, смисао обртања супротан, а силе имају једнаке моменте у односу према обртној оси,

онда силе стоје у *равнотежи*. Уопште: на случај равнотеже мора да је алгебарски збир момената свих сила у односу према оси  $= 0$ , дакле

$$\sum Ka = 0. \quad (18)$$

Као најважнији пример (и примена) овога правила поменимо озиб. *Архимед* (287—212 пре Хр.) је први покушао да докаже за разнокраки озиб правило  $P : Q = q : p$  (где су  $P$  и  $Q$  силе,  $p$  и  $q$  њихови краци) сматравши да се код равнокраког озиба правило разуме само по себи.

### 71. Силе које дејствују на слободно покретну чврсту систему.

— Напоменимо неколико главних правила.

1. Кад једно слободно покретљиво тело под утицајем сила остаје у миру, онда кажемо да су силе у *равнотежи*.

У таквоме случају равнотежа остаје и даље, ако ма који део чврсте системе учинимо непокретљивим, дакле покретљивост тела на ма који начин ограничимо.

2. Две у истој равни дејствујуће силе са различном нападном тачком и различним правцем могу да се замене једном резултантом. Правац и величину резултанте добијамо кад преместимо нападне тачке у пресек правца дотичних сила, а помоћу паралелограма.

3. Две силе са различним нападним тачкама, а у истој равни паралелне имају резултанту равну збиру сила и у истој равни. Нападна тачка резултанте дели унутра дуж, која спаја нападне тачке задатих сила, обрнуто сразмерно силама.

4. Две силе са различним нападним тачкама, а у супротном смислу паралелне имају резултанту равну разлици сила, а у правцу веће силе. Нападна тачка резултанте дели споља дуж, која спаја нападне тачке задатих сила, обрнуто сразмерно силама.

5. Две једнаке и паралелне, али у супротном правцу дејствујуће силе образују један *спрег сила*, који не може да се замени једном силом. Према 4. правилу добили бисмо у оваком случају да је резултанта  $= 0$ , а њен крак  $= \infty$ .

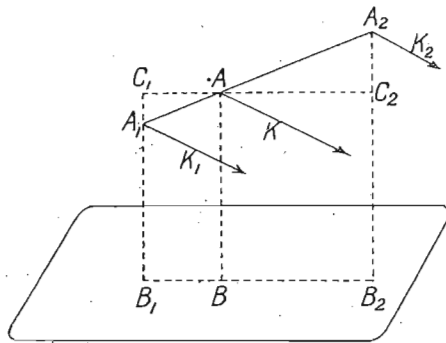
Спрег сила проузрокује увек само обртање око ма које тачке између нападних тачака  $A$  и  $B$  оних двеју сила. Статички момент таквога спрега једнак је производу из једне од сила  $K$  и нормалноме растојању њиховом. Ма где узели обртну тачку момент обртања је  $= K \cdot AB$ . Дуж  $AB$  зове се *спрежни крак*, производ  $K \cdot AB$  *момент спрега*.

За једнакост, као и за слагање спрегена сила, постоје правила слична онима за обртне моменте. Помоћу тих правила ми смо у стању, ма колико разних спрегова са различним моментима, па и у разним равнинама, да сложимо у један спрег сила.

72. *Тежиште маса*. — Чврста система састављена из тешких тачака има резултанту сила, чија се нападна тачка (*среднште пара-*

паралелних сила) зове тежиште системе. Ова је тачка независна од положаја системе.

Разумевајући под моментом силе у односу према једној равни производ из силе и одстојања њене нападне тачке од равни, можемо да



Сл. 38.

поставимо правило: момент резултанте двеју паралелних сила, које у истоме смислу дејствују, у односу према каквој било равни једнак је збиру момената тих сила у односу према истој равни. Нека су  $K_1$  и  $K_2$  две паралелне силе,  $K$  њихова резултанта,  $A_1B_1$ ,  $A_2B_2$  и  $AB$  одстојања њихових нападних тачака од моментне равни. Повуцимо  $C_1C_2 \parallel B_1B_2$ . Тада је

$$\frac{K_2}{K_1} = \frac{A_1A}{A_2A} = \frac{A_1C_1}{A_2C_2}, \text{ одакле } K_1 \cdot A_1C_1 = K_2 \cdot A_2C_2, \text{ или}$$

$$K_1 \cdot (AB - A_1B_1) = K_2 \cdot (A_2B_2 - AB) \text{ или најзад}$$

$$19) \quad K \cdot AB = K_1 \cdot A_1B_1 + K_2 \cdot A_2B_2.$$

Разуме се да ово правило важи и за ма колики број паралелних сила које дејствују у истоме смислу.

Нека су  $P_1, P_2, \dots$  тежине тешких тачака из којих је састављена система;  $x_1, y_1, z_1, x_2, y_2, z_2, \dots$  координате тих тачака. Означимо са  $x_0, y_0, z_0$  координате нападне тачке резултанте

$$R = P_1 + P_2 + \dots = \Sigma P.$$

Према горњем правилу је у односу према  $yz$ -равни

$$Rx_0 = P_1x_1 + P_2x_2 + \dots = \Sigma Px,$$

а у односу према  $zx$ -равни

$$Ry_0 = P_1y_1 + P_2y_2 + \dots = \Sigma Py$$

и најзад у односу према  $xy$ -равни

$$Rz_0 = P_1z_1 + P_2z_2 + \dots = \Sigma Pz,$$

одакле координате тежишта

$$20) \quad x_0 = \frac{\Sigma Px}{\Sigma P}, \quad y_0 = \frac{\Sigma Py}{\Sigma P}, \quad z_0 = \frac{\Sigma Pz}{\Sigma P}.$$

Ако место системе састављене из одвојених (дискретних) тешких тачака замислимо једно континуирно тело' образовано из бесконачно много бесконачно малих делова, онда место  $P_1, P_2, \dots$  треба узети  $dP$ , а знак  $\Sigma$  заменити знаком  $\int$ . Тада имамо обрасце

$$x_0 = \frac{\int x dP}{\int dP}, \quad y_0 = \frac{\int y dP}{\int dP}, \quad z_0 = \frac{\int z dP}{\int dP}. \quad (20a)$$

Ако система, чије тежиште тражимо, представља једну хомогену линију, једну хомогену површину или једно хомогено тело, тежина  $P$  може да се замени дужином лука  $s$ , површјем  $S$  односно запремином  $V$ . На тај начин следеју обрасци за одређивање тежишта

1. код хомогених линија

$$x_0 = \frac{\int x ds}{\int ds}, \quad y_0 = \frac{\int y ds}{\int ds}, \quad z_0 = \frac{\int z ds}{\int ds}, \quad (20b)$$

$$\text{где је } ds = \sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}, \quad s = \int \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dx}\right)^2} \cdot dx$$

(в. обрасце 1 и 2 у чл. 41.). За линије у равни је  $z = 0, dz = 0, z_0 = 0$ .

2. Код хомогених површина

$$x_0 = \frac{\int x dS}{\int dS}, \quad y_0 = \frac{\int y dS}{\int dS}, \quad z_0 = \frac{\int z dS}{\int dS}, \quad (20c)$$

где је  $dS = \sqrt{p^2 + q^2 + 1} \cdot dx dy$ ,  $S = \iint \sqrt{p^2 + q^2 + 1} \cdot dx dy$  (в. обрасце 1 и 2 у чл. 55.). Специјално за обртне површине имали смо

$$dS = 2\pi y \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx,$$

$$S = 2\pi \int y \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx = 2\pi \int y \cdot ds.$$

(в. обрасце 1 и 1а у чл. 56.).

За равне фигуре, које су са једне стране ограничене комадом  $x$ -осе, са друге две стране ординатама, а са четврте стране луком линије  $y = f(x)$ , имали бисмо да употребимо познати образац

$$du = y dx, \quad u = \int y dx.$$

(в. образац 1 и 2 у чл. 35.)

3. Код хомогених тела

$$x_0 = \frac{\int x dV}{\int dV}, \quad y_0 = \frac{\int y dV}{\int dV}, \quad z_0 = \frac{\int z dV}{\int dV}, \quad (20d)$$

где је уопште  $dV = z dx dy$ ,  $V = \iint z dx dy$  (в. формуле у чл. 51).  
За обртна тела имамо

$$dV = \pi y^2 dx, \quad V = \pi \int y^2 dx$$

(в. формуле 1 у чл. 47.).

**73. Обртање чврстих тела.** — Означимо са  $v$  обртну брзину једне тачке на телу, које равномерно ротира, са  $r$  одстојање тачке од обртне осе, а са  $T$  време једнога обрта. Очеvidно је

$$21) \quad v = \frac{2 r \pi}{T}, \quad T = \frac{2 r \pi}{v},$$

Брзина тачке у одстојању 1 од обртне осе зове се *угловна брзина*. За њу имамо да је

$$22) \quad \omega = \frac{2 \pi}{T}, \quad \text{дакле } \omega = \frac{v}{r} \text{ или } v = r \omega.$$

Угловна брзина је за све тачке ротирајућег тела једнака.

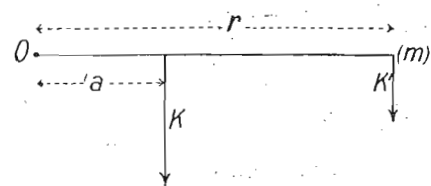
Угловна брзина ротирајућег тела остаје непромењена, ако на тело дејствују никакве силе.

Овај закон инерције за ротацију утврдио је *Галилеј* пре од закона инерције за праволиниско кретање.

**74. Угловно убрзање. Моменат лењивости.** — Означимо са  $\beta$  обртно убрзање неке тачке у одстојању  $r$  од обртне осе тела, које неједнаком брзином ротира. Тада је за све тачке тела *угловно убрзање*

$$23) \quad \gamma = \frac{\beta}{r}.$$

На крају једне чврсте шипке (озиба) дужине  $r$ , која може да се обрће око осе у тачци  $O$  (коју осу замишљамо управно на равни дртежа)



Сл. 39.

налази се чврсто везана материјална тачка са масом  $m$ . Нормално на крају (и на осе), а у одстојању  $a$  од осе дејствује сила  $K$ . Питамо се колико је угловно убрзање, које добија маса  $m$  услед силе  $K$ .

Замислимо силу  $K$  замењену силом  $K'$  у тачци  $m$ , која са силом  $K$  има исти моменат обртања. Ако са  $\beta$  означимо линеарно убрзање масе  $m$ , онда је

$$\gamma = \frac{\beta}{r}.$$

Ми знамо да је

$$\beta = \frac{K'}{m},$$

(формула 6 у чл. 60.), а по правилу за озиб (в. чл. 70.)

$$K' : K = a : r, \quad K' = \frac{K a}{r}$$

и према томе

$$\gamma = \frac{K a}{m r^2}. \quad (24)$$

Ставимо моменат обртања

$$K a = D$$

$$m r^2 = J,$$

тако да је

$$\gamma = \frac{D}{J}. \quad (24a)$$

Примеђујемо аналогију између ове формуле и основне формуле  $p = \frac{P}{m}$  (формула 6 у чл. 60.). Сили  $P$  одговара моменат обртања  $D$ , маси  $m$  одговара

$$J = m r^2 \quad (25)$$

количина, која се зове *моменат лењивости*.

*Christian Huyghens* (1629—1695) решавајући проблем о физичком клатну завео је појам о моменту лењивости, а назив му је дао *Leonhard Euler* (1707—1783).

Моменат лењивости  $J$  масе  $m$  у одстојању  $r$  од обртне осе даје својом инерцијом исти отпор који даје маса  $m r^2$  у одстојању 1  $cm$  од обртне осе. То значи: маса  $m r^2$  у одстојању 1  $cm$  добија обртним моментом  $D$  исто угловно убрзање које добија маса  $m$  у одстојању  $r$  истим моментом  $D$ .

Ако је система састављена из више материјалних тачака са масама  $m_1, m_2, \dots$ , које су у одстојањима  $r_1, r_2, \dots$  од обртне осе, онда је моменат лењивости целе системе

$$J = \sum m r^2. \quad (26)$$

Горњи образац 24) за  $\gamma$  добија вид

$$\gamma = \frac{K a}{\sum m r^2}. \quad (27)$$

Горњи израз 26) за моменат лењивости добија знатно престију форму, ако систему образује каква хомогена маса. Знак  $\sum$  претвара се у знак  $\int$ , ако се моменат лењивости тражи за какво хомогено тело, хомогену



површину или хомогену линију, које се може сматрати састављено из бесконачно много бесконачно малих делова.

**75. Енергија ротирајућег кретања.** — Сабирањем енергије кретања појединих делова ротирајућег тела имамо (према формули 12 у чл. 64.) да је  $E = \sum \frac{1}{2} m v^2$ , које с обзиром на формулу 22) у чл. 73. може да се напише  $E = \sum \frac{1}{2} m r^2 \omega^2 = \frac{1}{2} \omega^2 \sum m r^2$ , дакле

$$28) \quad E = \frac{1}{2} J \omega^2.$$

Енергија кретања ротирајућег тела са моментом лењивости  $J$  и угловном брзином  $\omega$  представљена је изразом 28). Опажамо аналогију између енергије ротирајућег кретања  $\frac{1}{2} J \omega^2$  и енергије транслаторног кретања  $\frac{1}{2} m v^2$ .

**76. Напомене за Механику чврстих тела.** — Дејство сила на чврсте системе у погледу кретања показује се у *транслацији* и *ротацији*.

Транслаторно кретање чврсте системе потпуно је одређено, ако знамо кретање средишта маса системе, а за проучавање овога довољни су закони Механике тачке.

Код обртног кретања долазе место брзине и убрзања појмови угловне брзине и угловног убрзања.

Код транслације је

$$\text{брзина } c = \frac{s}{t} \quad (\text{формула 1 у чл. 58.})$$

$$\text{убрзање } p = \frac{P}{m} \quad (\text{формула 6 у чл. 60.})$$

Код ротације је

$$\text{угловна брзина } \omega = \frac{v}{r} = \frac{2\pi}{T} \quad (\text{формула 22 у чл. 73.})$$

$$\text{угловно убрзање } \gamma = \frac{\beta}{r} = \frac{D}{J} \quad (\text{формуле 23 и 24 а чл. 73.})$$

На основу закона о лењивости:

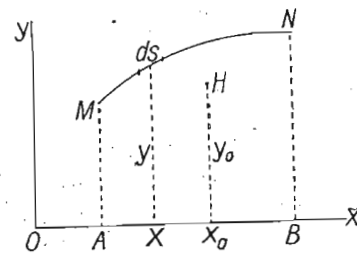
код транслације остаје непромењена брзина и правац кретања;  
код ротације остаје непромењена угловна брзина и обртна равна.  
Маса  $m$  одговара код ротације моменат лењивости  $J = m r^2$  (формула 25 у чл. 74.);  
сила  $K$  одговара обртни моменат  $D = K a$  (чл. 74.);

једначини  $P = m p$  (једн. 6 у чл. 60.) аналогна је једначина  $D = J \gamma$  (једн. 24 а у чл. 74.).

Најзад аналогно обрасцу за енергију код транслаторног кретања  $E = \frac{1}{2} m v^2$  (формула 12 у чл. 64.) имамо образац за енергију код обртног кретања  $E = \frac{1}{2} J \omega^2$  (формула 28 у чл. 75.).

**77. Примене.** — I. *Гулдин-ово* правило за површине. Узмимо какву било линију  $MN$ , која се обрће око  $x$ -осе. Нека је  $s$  њена дужина, тачка  $H(x_0, y_0)$  њено тежиште. На основу правила да је статичан моменат целе масе равна збиру статичних момената појединих делова имамо, узев статичан моменат у однос на  $x$ -осу, једначину

$$s y_0 = \int y ds.$$



Сл. 40.

Кад сравнимо ово са обрасцем за површје обртне површине

$$S = 2\pi \int y ds$$

(в. формулу 1 а у чл. 56.) налазимо да је

$$S = 2\pi y_0 s \quad (29)$$

То значи да је површје једне обртне површине равно производу из дужине линије, која површину описује и периферије круга, који тежиште линије описује.

Ако линија  $MN$  не изврши цео обрт, него се обрне само за угао  $\theta$  и ако означимо са  $S_1$  површје, које одговара углу  $\theta$ , онда из пропорције

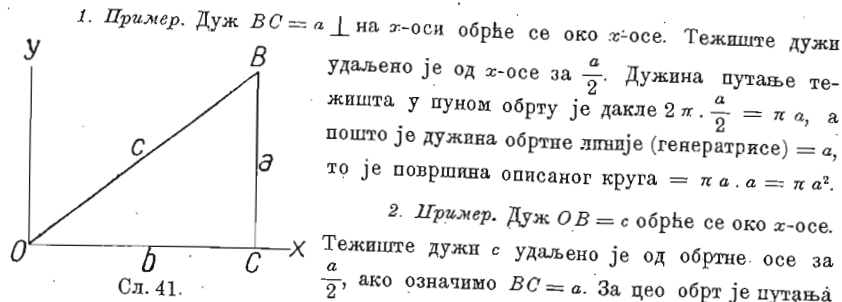
$$S : S_1 = 2\pi : \theta$$

следује

$$S_1 = \frac{S}{2\pi} \theta = \theta y_0 s. \quad (30)$$

Овде је  $\theta y_0$  лук који је тежиште  $H$  описало. Према томе образац 30) исказује правило да је површје, које постаје обртањем једне линије за извесан угао равно производу из дужине линије и дужине лука, који је тежиште линије при обртању описало.

Ово правило познато је под именом *Гулдин-овог* правила по Сан-Галенском језуити *Paul Guldin* (1577—1643), који га је пронашао не умевши дати строгог доказа за њега.



Сл. 41.

1. Пример. Дуж  $BC = a$  на  $x$ -оси обрће се око  $x$ -осе. Тежиште дужи удаљено је од  $x$ -осе за  $\frac{a}{2}$ . Дужина путање тежишта у пуном обрту је дакле  $2\pi \cdot \frac{a}{2} = \pi a$ , а пошто је дужина обртне линије (генератрисе)  $= a$ , то је површина описаног круга  $= \pi a \cdot a = \pi a^2$ .

2. Пример. Дуж  $OB = c$  обрће се око  $x$ -осе. Тежиште дужи  $c$  удаљено је од обртне осе за  $\frac{a}{2}$ , ако означимо  $BC = a$ . За цео обрт је путања тежишта  $= 2\pi \cdot \frac{a}{2} = \pi a$ . Дужина генератрисе је  $= c$  и према томе површина описаног кушног омотача  $\pi ac$ .

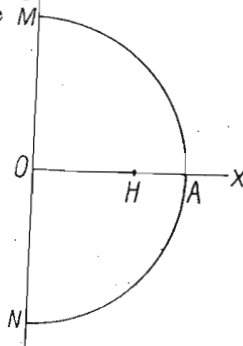
3. Пример. Површину прстенастог тела, које постаје обртањем круга са полупречником  $r$  око  $x$ -осе, добијамо кад помножимо путању тежишта  $2\pi b$  (ако са  $b$  означимо одстојање  $U$  средишта круга од  $x$ -осе) са дужином генератрисе  $M = 2\pi r$ . Површина тог обртног тела је дакле  $=$

$$2\pi b \cdot 2\pi r = 4\pi^2 br.$$

(В. 3. пример у чл. 57. и сл. 21. у чл. 48.)

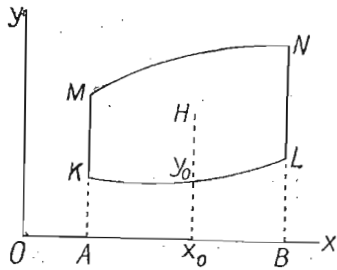
4. Пример. Полукруг  $MAN$  обрће се око пречника  $MN$  ( $y$ -осе). Тежиште  $H$  линије налази се из разумљивих разлога на пречнику  $OA$ . Означимо  $OH = x_0$ . Путања, коју описује тежиште је  $= 2\pi x_0$ , а дужина генератрисе (полукруга)  $\pi r$ . По Гулдин-овоме правилу је површина описане лопте  $2\pi x_0 \cdot \pi r$ , а ово је, као што иначе знамо  $= 4\pi r^2$ , тако да из  $2\pi x_0 \cdot \pi r = 4\pi r^2$  налазимо положај тежишта  $H$

$$x_0 = \frac{2}{\pi} r.$$



Сл. 42.

II. Гулдин-ово правило за тела.



Сл. 43.

Узмимо једну фигуру  $KLMN$ , која је ограничена са две стране ординатама  $AM$  и  $BN$ , а са остале две стране кривим линијама  $MN$  и  $KL$ , чије су једначине  $y = f(x)$  и  $y' = \varphi(x)$ .

Означимо са  $x_0, y_0$  координате тежишта  $H$  фигуре  $KLMN$ . Нека је

- $F$  површина фигуре  $KLMN$ ,
- $F_1$  површина фигуре  $MNAB$ ,
- $F_2$  површина фигуре  $KLAB$ .

Ми знамо да је  $dF_1 = y dx$ . Сматравши  $dF_1$  као правоугаоник, његово је тежиште удаљено за  $\frac{y}{2}$  од  $x$ -ове и према томе је статичан

моменат тога бесконачно малог дела површине (у односу на  $x$ -осу)  $= \frac{y}{2} dF_1 = \frac{1}{2} y^2 dx$ , дакле статичан моменат целе површине  $F_1$  једнак  $\frac{1}{2} \int y^2 dx$ . Исто тако је статичан моменат површине  $F_2$  једнак  $\frac{1}{2} \int y'^2 dx$  и онда према томе статичан моменат површине  $F = F_1 - F_2$  ово  $\frac{1}{2} \int (y^2 - y'^2) dx$ , које је, опет, по познатоме правилу за статичне моменте  $= Fy_0$ . Из

$$Fy_0 = \frac{1}{2} \int (y^2 - y'^2) dx$$

и познатоме обрасцу за запремину обртних тела

$$V = \pi \int (y^2 - y'^2) dx$$

(в. формулу 2 у чл. 47.) следује

$$V = 2\pi y_0 \cdot F. \tag{31}$$

Овим смо доказали друго Гулдин-ово правило, које казује да је запремина једног обртног тела, које постаје обртањем једне равне фигуре једнака производу из површине те фигуре и периферије круга (путање), који тежиште фигуре при обртању описује.

У случају да фигура не учини цео обрт, него се обрне само за угао  $\theta$  добивену запремину  $V_1$  добијамо из пропорције

$$V : V_1 = 2\pi : \theta,$$

дакле

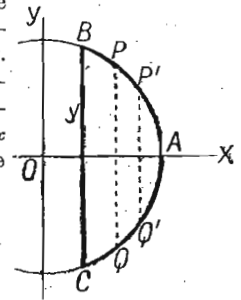
$$V_1 = \frac{V}{2\pi} \theta = \theta y_0 \cdot F. \tag{32}$$

То значи да је запремина обртног тела, које постаје обртањем једне равне фигуре за угао  $\theta$  једнака производу из површине фигуре и дужине лука (путање), који тежиште при обртању описује.

5. Пример. Кружни одсечак  $ABC$  обрће се око пречника, који је паралелан са тетивом  $BC$  и који узимамо за  $y$ -осу правоугле системе са почетком у средишту круга. Да нађемо запремину тела, које образује фигура  $ABC$  својим обртањем.

Површински елеменат  $P'P'Q'Q' = 2y dx$ , чије тежиште описује путању  $2\pi x$ , образује, према Гулдин-овом правилу, запремински елеменат  $dV = 2\pi x \cdot 2y dx = 4\pi xy dx$ . Из једначине круга  $x^2 + y^2 = r^2$  следује  $x dx = -y dy$ , тако да је  $dV = -4\pi y^2 dy$ ,

$$V = -4\pi \int y^2 dy = 4\pi \int y^2 dy = \frac{4}{3} \pi y^3.$$

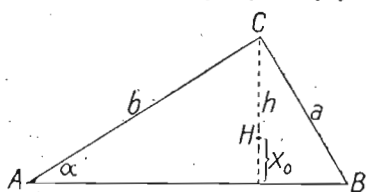


Сл. 44.

Запремина овог обртног тела једнака је, дакле, запремини лопте са полупречником  $y$ .

*Вилхелм Вебер*

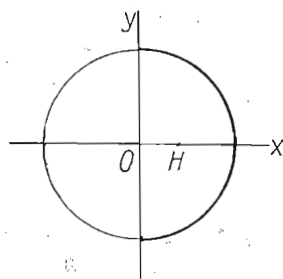
6. Пример. Правоугли trougao  $ABC$  obrће се око хипотенузе. Одстојање тежишта  $H$  trougловог од хипотенузе је



Сл. 45.

тежишта  $H$  trougловог од хипотенузе је  $x_0 = \frac{h}{3} = \frac{b \sin \alpha}{3}$  (в. 2. пример у чл. 78.) и према томе путања тежишта  $2\pi x_0 = \frac{2\pi b \sin \alpha}{3}$ . Површина trouгла је  $\frac{ab}{2}$ , дакле запремина обртног тела  $V = \frac{ab}{2} \frac{2\pi b \sin \alpha}{3}$  или пошто је  $\sin \alpha = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}}$ ,  $V = \frac{\pi a^2 b^2}{3\sqrt{a^2 + b^2}}$ .

7. Пример. Полукруг се обрће око пречника ( $y$ -осе) и описује лопту, чија је запремина  $V = \frac{4}{3} \pi r^3$ . На основу Гурдин-овог правила знамо да је запремина описаног тела (лопте) равна путањи тежишта помножено површином полукруга,

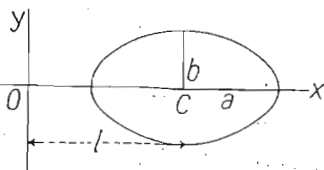


Сл. 46.

тј.  $V = 2\pi x_0 \cdot \frac{r^2 \pi}{2} = r^2 \pi^2 x_0$ .

Из једначине  $\frac{4}{3} \pi r^3 = r^2 \pi^2 x_0$  налазимо да је за полукруг

$$x_0 = \frac{4}{3} \frac{r}{\pi}$$



Сл. 47.

8. Пример. Елипса се обрће око једне праве ( $y$ -осе) изван ње, која је паралелна са једном од њених главних оса и описује једно елиптично прстенасто тело. Површина елипсе је  $\pi ab$ , путања тежишта  $= 2\pi l$  и према томе запремина обртног тела  $V = \pi ab \cdot 2\pi l = 2\pi^2 ab l$ . За случај крута ( $a = b$ ) имамо  $V = 2\pi^2 a^2 l$  (в. 4. пример у чл. 48.).

**78. Примери за одређивање тежишта.**

1. Пример. Кружни лук. Пре свега је јасно да се тежиште кружног лука  $MN$  налази на пречнику  $OR$  који тај лук полови. Тај пречник узмемо за  $x$ -осу, а почетак координата у средишту круга.

Лучни је елемент  $PP'$  или  $ds = r d\varphi$ , а његов статичан моменат у односу на  $y$ -осу, као обртну осу, пошто му је одстојање од обртне осе  $= r \cos \varphi$ , ово

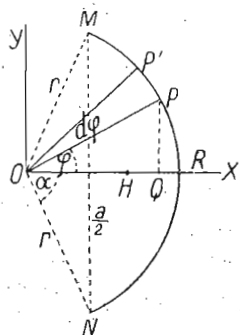
$$r d\varphi \cdot r \cos \varphi = r^2 \cos \varphi d\varphi.$$

Према томе статичан моменат целог лука  $MN = b$  јесте

$$\int_{-\alpha}^{\alpha} r^2 \cos \varphi d\varphi = r^2 \int_{-\alpha}^{\alpha} \cos \varphi d\varphi = 2r^2 \sin \alpha$$

или пошто је  $2r \sin \alpha =$  тетиви  $MN = a$ , статичан моменат лука  $= r a$ .

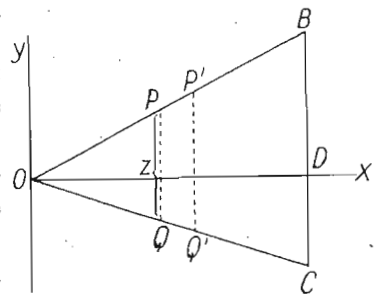
Међутим статичан моменат лука  $MN$  једнак је производу из његове дужине  $b$  и одстојања  $x_0$  његовог тежишта  $H$  од обртне осе, дакле  $b x_0$ , и тако из једначине  $b x_0 = r a$  добијамо  $x_0 = r \frac{a}{b}$ .



Сл. 48.

Код полукруга је  $a = 2r$ ,  $b = \pi r$  и према томе  $x_0 = \frac{2}{\pi} r$  (в. 4. примеру чл. 77.).

2. Пример. Trougao. Повуцимо висину  $OD = h$  и узмимо је за  $x$ -осу и растровимо trougao  $OBC$  на површинске елементе  $PP'Q'Q'$  повлачећи паралелне са основом  $BC = a$ . На основу тога што је  $\triangle OPQ \sim \triangle OBC$  следује  $z : x = a : h$ , одакле  $z = \frac{a}{h} x$  и према томе површински елемент  $PP'Q'Q' = z dx = \frac{a}{h} x^2 dx$ , а његов статичан моменат у односу на  $y$ -осу, као обртну осу,  $x y dx = \frac{a}{h} x^3 dx$ . Статичан моменат за све површинске елементе, дакле



Сл. 49.

$$\text{за trougao} = \int_0^h \frac{a}{h} x^2 dx = \frac{a}{h} \int_0^h x^2 dx = \frac{a h}{3}.$$

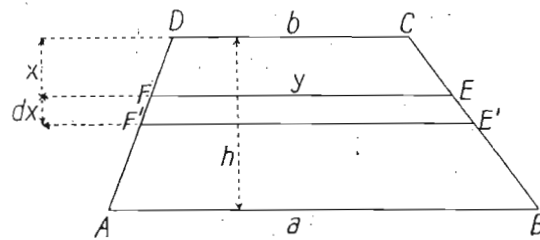
По познатом правилу тај је статичан моменат још  $= \frac{a h}{2} x_0$  и онда из  $\frac{a h}{2} x_0 = \frac{a h^2}{3}$  следује  $x_0 = \frac{2}{3} h$ .

3. Пример. Траpez. Повлачењем паралелне  $EF$  у одстојању  $x$  од траpezове стране  $CD$  можемо да напишемо: траpez  $ABCD =$  траpezу  $CDEF +$  траpezу  $ABEF$ , дакле  $\frac{a+b}{2} h = \frac{b+y}{2} x + \frac{a+y}{2} (h-x)$ , одакле  $y = b + \frac{a-b}{h} x$ .

Статичан моменат површинског елемента  $EF E' F'$  јесте

$$x y dx = (b x + \frac{a-b}{h} x^2) dx,$$

а статичан моменат целог траpezа



Сл. 50.

$$\int_0^h (b x + \frac{a-b}{h} x^2) dx = \frac{b h^2}{2} + \frac{a-b}{h} \frac{h^3}{3} = \frac{h^2 (2a+b)}{6}.$$

Осим тога је опет статичан моменат траpezа  $= \frac{a+b}{2} h x_0$  и онда из једначине  $\frac{a+b}{2} h x_0 = \frac{h^2 (2a+b)}{6}$  налазимо за одстојање тежишта од траpezове стране  $BC$

да је  $x_0 = \frac{h (2a+b)}{3 (a+b)}$ .

4. Пример. Кружни исечак. Унапред знамо да тежиште исечка  $OMN$  (в. сл. 47. у 1. примеру) мора лежати на симетралној оси фигуре, тј. на полупречнику  $OR$ . Статичан моменат површинског елемента  $OPP' = \frac{1}{2} r^2 d\varphi$  добићемо кад површину тога елемента помножимо са одстојањем његовог тежишта од  $y$ -осе, као обртне осе. Сматравши  $OPP'$  као trougao, знамо да је одстојање

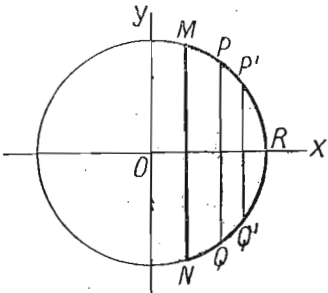
његовог тежишта од темена  $O$  равно  $\frac{2}{3}r$  (в. 2. пример), а његово одстојање од обртне осе је  $\frac{2}{3}r \cos \varphi$ . Према томе је статичан моменат површинског елемента  $OPP'$   $\frac{1}{2}r^2 d\varphi \cdot \frac{2}{3}r \cos \varphi = \frac{1}{3}r^3 \cos \varphi d\varphi$ , а збир свију статичних елемената

$$\frac{r^3}{3} \int_{-\alpha}^{\alpha} \cos \varphi d\varphi = \frac{2}{3}r^3 \sin \alpha.$$

Површина сектора је  $r^2 \alpha$ , а његов моменат  $r^2 \alpha x_0$ , дакле  $r^2 \alpha x_0 = \frac{2}{3}r^3 \sin \alpha$ ,

$$x_0 = \frac{2}{3}r \frac{\sin \alpha}{\alpha}.$$

5. Пример. Кружни одсечак. Површински елемент је  $PP'QQ' = 2y dx$ , а његов статичан моменат у односу на  $y$ -осу јесте  $2xy dx$  или, кад из једначине круга  $x^2 + y^2 = r^2$  заменимо  $y = \sqrt{r^2 - x^2}$ , овако:  $2x\sqrt{r^2 - x^2} dx$ , дакле статичан моменат одсечка  $MNR$  једнак



Сл. 51.

$$2 \int_x^r x \sqrt{r^2 - x^2} dx = - \int_x^r (r^2 - x^2)^{\frac{1}{2}} d(r^2 - x^2) = \frac{2}{3} \sqrt{r^2 - x^2}^3.$$

С друге стране знамо да је статичан моменат фигуре  $MNR$  једнак производу из површине  $MNR$  и одстојања  $x_0$  тежишта њеног од обртне осе. За површину  $MNR$  имамо

$$MNR = 2 \int_x^r y dx = 2 \int_x^r \sqrt{r^2 - x^2} dx = \frac{r^2 \pi}{2} - x \sqrt{r^2 - x^2} - r^2 \arcsin \frac{x}{r} \quad 1)$$

дакле њен статичан моменат

$$x_0 \left[ \frac{r^2 \pi}{2} - x \sqrt{r^2 - x^2} - r^2 \arcsin \frac{x}{r} \right] = \frac{2}{3} \sqrt{r^2 - x^2}^3,$$

одакле

$$x_0 = \frac{\frac{2}{3} \sqrt{r^2 - x^2}^3}{\frac{r^2 \pi}{2} - x \sqrt{r^2 - x^2} - r^2 \arcsin \frac{x}{r}}$$

За полукруг је  $x = 0$  и према томе  $x_0 = \frac{4r}{3\pi}$ .

6. Пример. Параболичан сегмент. Једначина параболе је  $y^2 = 2px$ . Површина елемента је  $PP'QQ' = y dx = \sqrt{2px} dx$ . Пошто се површински елемент може да замене уписаним правоугаоником, то је

1)  $\int \sqrt{r^2 - x^2} dx$  решавамо делимичним интегралом. Такав смо интеграл имали у 1. примеру чл. 37

одстојање његовог тежишта од  $y$ -осе,  $= x$ , а одстојање његовог тежишта од  $x$ -осе,  $= \frac{y}{2}$

и према томе статичан моменат елемента  $PP'QQ'$  у односу на  $y$ -осу,  $= x \cdot \sqrt{2px} dx$ , а у односу на  $x$ -осу,  $= \frac{y}{2} \sqrt{2px} dx = px dx$ . Дакле статичан моменат параболичног сегмента  $OMN$

$$\text{у односу на } y\text{-осу, } = \sqrt{2p} \int_0^x x^{3/2} dx = \frac{2}{5} x^2 \sqrt{2px},$$

$$\text{у односу на } x\text{-осу, } = p \int_0^x x dx = \frac{1}{2} px^2.$$

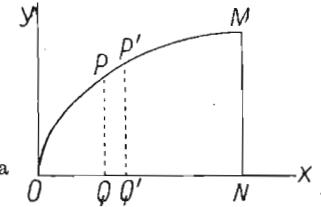
Површина параболичног сегмента  $OMN$  је  $= \frac{2}{3} xy$  (в. 3. пример у чл. 37.). С овим имамо ове две једначине

$$x_0 \cdot \frac{2}{3} xy = \frac{2}{5} x^2 \sqrt{2px},$$

$$y_0 \cdot \frac{2}{3} xy = \frac{1}{2} px^2$$

из којих налазимо координате  $x_0, y_0$  тежишта параболичног сегмента:

$$x_0 = \frac{3}{5} x, \quad y_0 = \frac{3}{8} y, \quad \text{где је } x = ON, \quad y = MN.$$



Сл. 52.

7. Пример. Лоптина зона. Из једначине круга  $x^2 + y^2 = r^2$  следује  $\frac{dy}{dx} = -\frac{x}{y}$ ,  $ds = \frac{r}{y} dx$ . Обртањем око  $x$ -осе лучни елемент  $ds$  описује површински елемент зоне  $dS = 2\pi y ds = 2\pi r dx$ , чији је, у односу на  $y$ -осу, статичан моменат  $x dS = 2\pi r x dx$ . С овим налазимо

$$x_0 = \frac{\int x dS}{\int dS} = \frac{2\pi r \int_x^{x+h} x dx}{2\pi r \int_x^{x+h} dx} = \frac{\frac{(x+h)^2 - x^2}{2}}{x+h-x} = x + \frac{h}{2}.$$

Тежиште зоне налази се, дакле, у средини њене висине  $h$ .

8. Пример. Лоптин слој. Обртање замишљамо око  $x$ -осе, тако да лучни елемент производи запремјански елемент  $dV = \pi y^2 dx = \pi(r^2 - x^2) dx$ , чији је, у односу на  $x$ -осу, статичан моменат  $x dV = \pi(r^2 - x^2) x dx$ . На тај начин добијамо

$$x_0 = \frac{\int_x^{x+h} x dV}{\int_x^{x+h} dV} = \frac{\pi \int_x^{x+h} (r^2 - x^2) x dx}{\pi \int_x^{x+h} (r^2 - x^2) dx} = \frac{r^2 \int_x^{x+h} x dx - \int_x^{x+h} x^3 dx}{r^2 \int_x^{x+h} dx - \int_x^{x+h} x^2 dx}$$

$$= \frac{\left[ \frac{r^2 x^2}{2} - \frac{x^4}{4} \right]_x^{x+h}}{\left[ r^2 x - \frac{x^3}{3} \right]_x^{x+h}} = \frac{\frac{r^2}{2} (2hx + h^2) - \frac{1}{4} (4x^3h + 6x^2h^2 + 4xh^3 + h^4)}{r^2 h - \frac{1}{3} (3x^2h + 3xh^2 + h^3)}$$

За полуопшту имали бисмо кад ставимо  $x = 0$ ,  $h = r$  за тежиште  $x_0 = \frac{3}{8} r$ .

9. *Пример.* Пирамида. Означимо са  $b$  основу, са  $h$  висину пирамиде. У одстојању  $x$  од врха, а паралелно са основом замислимо пресек, чију ћемо површину обележити са  $y$ . Из познате пропорције  $y : b = x^2 : h^2$  следује  $y = \frac{b}{h^2} x^2$  и према томе је запремински елеменат дебљине  $dx$  ово  $dV = \frac{b}{h^2} x^2 dx$ , а запремина пирамиде  $V = \frac{b}{h^2} \int_0^h x^2 dx = \frac{bh}{3}$ . Статичан моменат запреминског елемента је  $xy dx = \frac{b}{h^2} x^3 dx$ , а статичан моменат целе пирамиде, узев нормалу у врху на висину пирамиде као обртну осу,  $\int x dV = \frac{b}{h^2} \int_0^h x^3 dx = \frac{bh^2}{4}$ .

Према овоме је

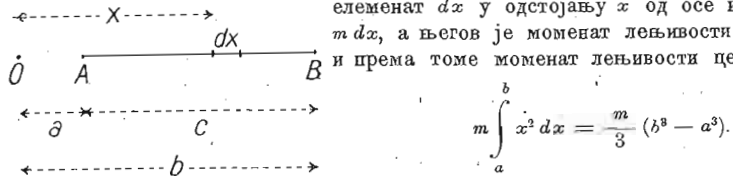
$$x_0 = \frac{\int x dV}{\int dV} = \frac{\frac{bh^2}{4}}{\frac{bh}{3}} = \frac{3}{4} h.$$

10. *Пример.* Обртни параболоид. На основу једначине параболе  $y^2 = 2px$  добијамо као запремински елеменат  $\pi y^2 dx = 2\pi px dx$ , а за запремину обртног параболоида  $V = 2\pi p \int_0^x dx = \pi px^2$ . Статичан моменат параболоида у односу на  $y$ -осу јесте  $\int x dV = 2\pi p \int_0^x x^2 dx = \frac{2\pi px^3}{2}$ . Према овоме је

$$x_0 = \frac{2\pi px^3}{3} : \pi px^2 = \frac{2}{3} x.$$

79. Примери за одређивање момента лењивости. —

1. *Пример.* Дуж  $AB = c$  обрће се око осе у тачци  $O$ , која дуж (односно њено продужење) нормално сече. Означимо са  $m$  масу дужне јединице. Линиски елеменат  $dx$  у одстојању  $x$  од осе има масу  $m dx$ , а његов је моменат лењивости  $m x^2 dx$  и према томе моменат лењивости целе дужи



Сл. 53.

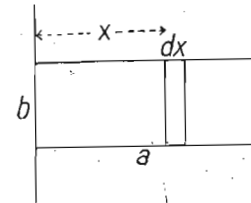
Но пошто је моменат лењивости дужи  $c = b - a$  раван  $mc z^2 = m(b - a) z^2$ , ако за  $z$  означимо одстојање средишта лењивости масе  $mc$  целе дужи од осе, то имамо  $m(b - a) z^2 = \frac{m}{3} (b^3 - a^3)$ , одакле  $z^2 = \frac{b^3 + ab + a^2}{3}$ .

Ако дуж почиње од саме осе, дакле  $a = 0$  имамо простије  $z^2 = \frac{b^2}{3}$ ,  $z = \frac{b}{\sqrt{3}}$ .

У случају да правац дужи  $AB$  не пролази кроз  $O$ , али је дуж, ипак, нормална на осу, означимо са  $OC = h$  одстојање дужи од осе. Одстојање елемента  $dx$  са масом  $m dx$  од осе је сада  $\sqrt{h^2 + x^2}$  и према томе његов моменат лењивости  $= m(h^2 + x^2) dx$ , а моменат лењивости целе дужи

$$m \int_a^b (h^2 + x^2) dx = m \left[ h^2 x + \frac{x^3}{3} \right]_a^b = m(b - a) \left( h^2 + \frac{b^2 + ab + a^2}{3} \right).$$

Но тај исти моменат лењивости је  $= m(b - a) z^2$  и по томе је  $z^2 = h^2 + \frac{b^2 + ab + a^2}{3}$ .



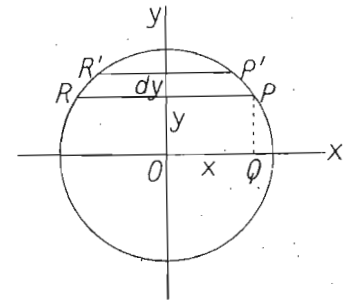
Сл. 55.

2. *Пример.* Узмимо правоугаоник који се обрће око једне своје стране, нпр. стране  $b$ . Површински елеменат  $b dx$  има моменат лењивости  $b x^2 dx$  узев да је маса површинске јединице  $= 1$ . Моменат лењивости целога правоугаоника је  $=$

$$b \int_0^a x^2 dx = \frac{b a^3}{3} = a b \cdot \frac{a^2}{3}.$$

3. *Пример.* Замислимо круг, који се обрће око једног свог пречника. Моменат лењивости површинског елемента  $PP' RR' = 2x dy$  јесте  $2x y^2 dy$ . Да бисмо ово интегрисали и добили моменат лењивости круга ставимо из једначине круга  $x = \sqrt{r^2 - y^2}$  и добићемо за моменат лењивости

$$J = 2 \int_{-r}^r y^2 \sqrt{r^2 - y^2} dy.$$



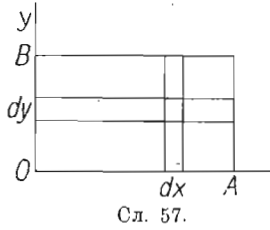
Сл. 56.

Овај интеграл могли бисмо да извршимо методом делимичног интегралања. Ми ћемо да га доведемо на тригонометриску форму заменом  $y = r \sin \varphi$ , дакле  $\sqrt{r^2 - y^2} = r \cos \varphi$ ,

$dy = r \cos \varphi d\varphi$ . Седује  $J = 2r^4 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 \varphi \cos^3 \varphi d\varphi$ , а ово решавамо помоћу формуле 1) у чл. 17. и формуле 2) у чл. 18.

$$J = \frac{r^4}{2} \left[ -\sin \varphi \cos^3 \varphi + \int \cos^2 \varphi d\varphi \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} = \frac{r^4}{2} \left[ -\sin \varphi \cos^3 \varphi + \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{2} + \frac{\varphi}{2} \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} = \frac{r^4 \pi}{4}.$$

4. *Пример.* Правоугли паралелопипед са ивицама  $a, b, c$  обрће се око ивице  $c$ . Замислимо у равни основе са ивицама  $a = OA$  и  $b = OB$  као осам координатне системе узет површински елеменат  $dx \cdot dy$  између апсциса  $x$  и  $x + dx$  и ордината  $y$  и  $y + dy$ . Тај површински елеменат је основа једне призме висине  $c$ . Одстојање те призме, чија је запремина  $c \, dx \, dy$ , од обртне осе је  $\sqrt{x^2 + y^2}$  (као и одстојање површинског елемента  $dx \cdot dy$  од тачке  $O$ ). Према томе је моменат лењивости те призме у односу на обртну осу (а то је ивица  $c$ )  $m c (x^2 + y^2) \, dx \cdot dy$ , где  $m$  означава масу запреминске јединице. Моменат лењивости паралелопипеда је



Сл. 57.

$$J = m c \int_{y=0}^{y=b} \int_{x=0}^{x=a} (x^2 + y^2) \, dx \cdot dy.$$

Пошто су границе овога двоструког интеграла константне, то на основу правила у чл. 54., можемо да напишемо

$$\begin{aligned} J &= m c \int_{y=0}^{y=b} dy \int_{x=0}^{x=a} (x^2 + y^2) \, dx = m c \int_0^b \left( \frac{a^3}{3} + a y^2 \right) dy \\ &= m c \left( \frac{a^3 b}{3} + \frac{a b^3}{3} \right) = \frac{m a b c}{3} (a^2 + b^2). \end{aligned}$$

Но пошто је иначе моменат лењивости паралелопипеда  $J = m a b c \cdot z^2$ , добијамо равнењем ових двеју вредности за  $J$ , за средиште лењивости  $z^2 = \frac{a^2 + b^2}{3}$ .

5. *Пример.* Управни кружни ваљак обрће се око његове геометриске осе. Нека је  $r$  полупречник основе,  $h$  висина ваљка,  $m$  маса запреминске јединице. Замислимо два коаксиална ваљка са полупречницима  $x$  и  $x + dx$ , који међусобом захватају волумен  $2 \pi x \, dx \cdot h$  са масом  $2 m \pi h x \, dx$ , а чији је моменат лењивости  $2 m \pi h x \, dx \cdot x^2 = 2 m \pi h x^3 \, dx$ . Моменат лењивости целог ваљка је,

$$J = 2 m \pi h \int_0^r x^3 \, dx = \frac{1}{2} m \pi h r^4.$$

Но пошто је моменат лењивости исто тако  $J = m \pi r^2 h z^2$ , следује  $z = \frac{r}{\sqrt{2}}$ .

6. *Пример.* Потражимо моменат лењивости за хомогену лопту у однос на један њен пречник као обртну осу. Нека је  $x$ -оса обртна оса. Једначина великог круга у  $xy$ -равни гласи  $y^2 = r^2 - x^2$ . Замислимо лопту пресечену равнима у одстојању  $x$  и  $x + dx$  нормално према  $x$ -оси. Таква два пресека, у слици означена са  $PQ$  и  $P'Q'$ , исецају из лопте један ваљак, чија је основа  $\pi y^2$ , а висина  $dx$ , дакле запремина  $\pi y^2 \, dx$ , а маса  $m \pi y^2 \, dx$ . Његов моменат лењивости је, према резултату у 5. примеру,  $= \frac{1}{2} m \pi y^4 \, dx = \frac{1}{2} m \pi (r^2 - x^2)^2 \, dx$ . Моменат лењивости лопте је

$$J = \frac{1}{2} m \pi \int_{-r}^r (r^2 - x^2)^2 \, dx$$

$$= \frac{m \pi}{2} \int_{-r}^r (r^4 - 2 r^2 x^2 + x^4) \, dx = \frac{m \pi}{2} \left[ r^4 x - \frac{2 r^2 x^3}{3} + \frac{x^5}{5} \right]_{-r}^r = \frac{8 m \pi r^5}{15}.$$

Пошто је маса лопте  $= \frac{4}{3} \pi r^3 m$ , то је њен моменат лењивости  $= \frac{4}{3} \pi r^3 m \cdot z^2$  и онда из једначине  $\frac{4}{3} \pi r^3 m z^2 = \frac{8}{15} m \pi r^5$  налазимо за средиште лењивости

$$z^2 = \frac{2}{5} r^2, \quad z = r \sqrt{\frac{2}{5}}.$$

За шупљу лопту са полупречницима  $R$  и  $r$  имали бисмо, према горњем

$$J = \frac{8}{15} m \pi (R^5 - r^5)$$

или с обзиром да је маса шупље лопте

$$M = \frac{4}{3} m \pi (R^3 - r^3), \quad J = \frac{2}{5} M \frac{R^5 - r^5}{R^3 - r^3}.$$

Замишљајући да се  $R$  приближује у бесконачет  $r$  и постаје најзад  $R = r$ , шупља лопта претвара се у површје сфере. Моменат лењивости за површје лопте добићемо, дакле, узев

$$J = \frac{2}{5} \lim_{R=r} M \frac{R^5 - r^5}{R^3 - r^3} = \frac{2}{5} \lim_{R=r} M \cdot \lim_{R=r} \frac{R^5 - r^5}{R^3 - r^3}.$$

Овде је  $\lim_{R=r} M = 4 \pi r^2 m =$  маси површја сфере, где  $m$  означава масу површинске јединице. За други израз  $\lim_{R=r} \frac{R^5 - r^5}{R^3 - r^3}$ , који се јавља у неодређеном виду  $\frac{0}{0}$ , добићемо праву вредност на познати начин образујући количник из изводних, дакле

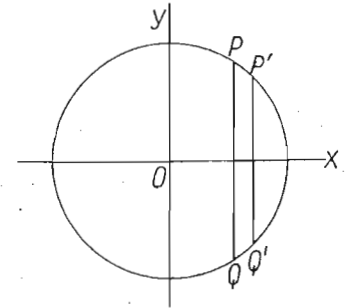
$$\lim_{R=r} \frac{R^5 - r^5}{R^3 - r^3} = \lim_{R=r} \frac{5 R^4}{3 R^2} = \lim_{R=r} \frac{5}{3} R^2 = \frac{5}{3} r^2.$$

Кад уметнемо добивене вредности налазимо моменат лењивости површја сфере

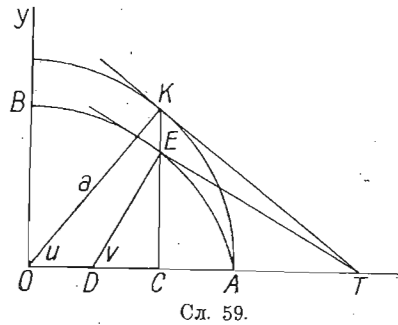
$$J = \frac{2}{5} 4 \pi r^2 m \cdot \frac{5}{3} r^2 = \frac{8}{3} \pi m r^4.$$

#### 4. Примери из Више Геодезије.

80. *Израчунавање спљоштености земље из меридианских мерења.* — Нека је  $AEB$  једна четврт земног елиптичног меридиана са полуосама  $OA = a$  и  $OB = b$ . Количник  $\frac{a-b}{a} = \epsilon$  зове се *спљоштеност земље*. Обележимо координате елиптичне тачке  $E$  са  $OC = x$   $EC = y$ . Средишња једначина елипсе (меридиана) гласи  $y = \frac{b}{a} \sqrt{a^2 - x^2}$ , а лучни је елеменат уопште  $ds = \sqrt{dx^2 + dy^2}$ . Опишимо из средишта



Сл. 58.



О круг са полупречником  $a$  и продужимо ординату тачке  $E$  до пресека  $K$  са кругом. Означимо  $\sphericalangle KOA = u$  и повуцимо у тачци  $K$  дирку  $KT$  на круг. Тада је  $ET$  тангент елипсе у тачци  $E$ . Повуцимо у  $K$  нормалу  $ED$  на елипсину тангенту и онда је  $\sphericalangle EDA = v$  географски и онда је  $x$  ширина места  $E$ . Из слике видимо да је

$$x = a \cos u,$$

а на основу једначине елипсе следује

$$y = b \sin u,$$

дакле

$$dx = -a \sin u \, du, \quad dy = b \cos u \, du$$

и са тиме

$$ds = \sqrt{a^2 \sin^2 u + b^2 \cos^2 u} \, du$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{b}{a} \cotg u.$$

С погледом на то да је  $DE \perp TE$ , дакле

$$\cotg v = -\frac{dy}{dx} = \frac{b}{a} \cotg u$$

следује

$$a \tg u = b \tg v,$$

одакле

$$\cos^2 u = \frac{a^2 \cos^2 v}{a^2 \cos^2 v + b^2 \sin^2 v}, \quad \sin^2 u = \frac{b^2 \sin^2 v}{a^2 \cos^2 v + b^2 \sin^2 v}$$

$$du = \frac{ab \, dv}{a^2 \cos^2 v + b^2 \sin^2 v}$$

Овим добијамо за диференциал меридиана изражен географском ширином места израз

$$ds = \frac{a^2 b^2 \, dv}{(a^2 \cos^2 v + b^2 \sin^2 v)^{3/2}}$$

Да бисмо овај диференциал упростили и подесили за интегралне узмемо у обзир да је  $\frac{a-b}{a} = \epsilon$ ,  $b = a(1-\epsilon)$ . Занемарујући  $\epsilon^2$ , као врло малу количину, узећемо  $b^2 = a^2(1-2\epsilon)$  и ставићемо према томе

$$ds = \frac{a(1-2\epsilon) \, dv}{(1-2\epsilon \sin^2 v)^{3/2}}$$

Одавде видимо да лучни елементи меридиана, па дакле и сами меридиански луци, расту упоредно са географском ширином  $v$ . То значи да меридиански степени од екватора ка полу бивају све већи.

Да бисмо интегралнили горњи израз за  $ds$  развићемо у ред његов именитељ занемаривши, при томе, чланове са другим и вишим степенима количине  $\epsilon$ . Ставићемо

$$(1 - 2\epsilon \sin^2 v)^{-3/2} = 1 + 3\epsilon \sin^2 v,$$

дакле

$$ds = a(1-2\epsilon)(1+3\epsilon \sin^2 v) \, dv \\ = a(1-2\epsilon+3\epsilon \sin^2 v) \, dv$$

или, ако заменимо  $\sin^2 v = \frac{1}{2}(1 - \cos 2v)$

$$ds = a \left(1 - \frac{\epsilon}{2}\right) dv - \frac{3a\epsilon}{2} \cos 2v \, dv$$

$$s = a \left(1 - \frac{\epsilon}{2}\right) v - \frac{3a\epsilon}{4} \sin 2v + C.$$

Ако означимо са  $s$  меридиански лук између географских ширина  $v$  и  $v'$ , са  $S$  меридиански лук између географских ширина  $V$  и  $V'$ , онда је

$$s = a \left(1 - \frac{\epsilon}{2}\right) (v' - v) - \frac{3a\epsilon}{4} (\sin 2v' - \sin 2v)$$

$$S = a \left(1 - \frac{\epsilon}{2}\right) (V' - V) - \frac{3a\epsilon}{4} (\sin 2V' - \sin 2V)$$

или, пошто трансформијемо на основу познате формуле

$$\sin 2v' - \sin 2v = 2 \sin(v' - v) \cos(v' + v),$$

$$s = a \left(1 - \frac{\epsilon}{2}\right) (v' - v) - \frac{3a\epsilon}{2} \sin(v' - v) \cos(v' + v)$$

$$S = a \left(1 - \frac{\epsilon}{2}\right) (V' - V) - \frac{3a\epsilon}{2} \sin(V' - V) \cos(V' + V).$$

Узмимо да је  $v' - v = 1^\circ$  и  $V' - V = 1^\circ$ , да су  $s$  и  $S$ , дакле, меридиански луци за  $1^\circ$ . Без осетне грешке можемо синусе тих лукова да заменимо самим луцима. Осим тога ставићемо  $v' + v = 2v_0$ ,  $V' + V = 2V_0$ , где су  $v_0$  и  $V_0$  средње географске ширине лукова  $s$  и  $S$ . Последњи обрасци своде се сада на ове простије

$$s = a(v' - v) \left(1 - \frac{\epsilon}{2} - \frac{3\epsilon}{2} \cos 2v_0\right)$$

$$S = a(V' - V) \left(1 - \frac{\epsilon}{2} - \frac{3\epsilon}{2} \cos 2V_0\right),$$

одакле, с обзиром да је  $v' - v = V' - V = 1^\circ$ ,

$$\frac{S}{s} = \frac{1 - \frac{\varepsilon}{2} - \frac{3\varepsilon}{2} \cos 2V_0}{1 - \frac{\varepsilon}{2} - \frac{3\varepsilon}{2} \cos 2v_0}$$

Узев да је  $V_0 > v_0$ , у коме је случају и  $S > s$ , количник  $\frac{S}{s}$  различан је од 1 за неку малу количину  $\eta$ :

$$\frac{1 - \frac{\varepsilon}{2} - \frac{3\varepsilon}{2} \cos 2V_0}{1 - \frac{\varepsilon}{2} - \frac{3\varepsilon}{2} \cos 2v_0} = 1 + \eta$$

одакле, занемаривши чланове са производом  $\varepsilon\eta$ ,

$$\varepsilon = \frac{2}{3} \frac{\eta}{\cos 2v_0 - \cos 2V_0}$$

Према мерењима *Bouger*-а, *Condamine*-а и *Godin*-а у Перу год. 1735. и *Picard*-а код *Amiens*-а у Француској год. 1669., које је год. 1739. проверено од *Lacaille*-а, нађено је у Перу ( $v_0 = 0^\circ 0'$ ),  $s = 56753$  тоаза, код *Amiens*-а ( $V_0 = 49^\circ 54'$ ),  $S = 57060$  тоаза. Отуда следује

$$\frac{S}{s} = 1,00541, \quad \eta = 0,00541$$

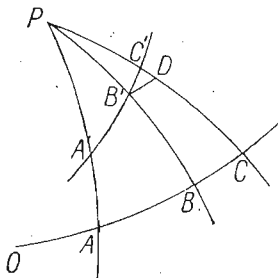
$$\cos 2v_0 - \cos 2V_0 = 1 + \cos 80^\circ 12' = 1,170209,$$

а с овим

$$\varepsilon = \frac{2 \cdot 0,00541}{3 \cdot 1,170209} = \frac{1}{324}$$

Према овоме се мала оса елиптичног меридиана има према његовој великој оси као 323 : 324.

**81. Локсодрома на сфери.** — Линија (двојаке кривине), која све меридиане сече под истим углом, зове се *локсодрома*. Она је пронађена од *Номија* (*Pedro Nunnus* или *Nonius*, 1492—1577) год. 1546. Локсодрома је путања, којом плове бродови по мору. Брод, који би, пошав од једне тачке, пловио истим правцем ка полу, описивао би локсодрому и непревидно се приближавао полу, као асимптотној тачци, не достигавши га никако. У *Меркатор*-овој пројекцији карата локсодрома се показује као права линија.

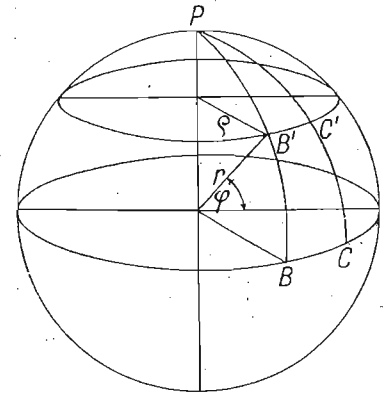


Сл. 60.

Нека је  $P$  северни пол,  $ABC$  један део екватора,  $A'B'C'$  локсодрома. Кроз тачке  $A'$  и  $B'$  повучени су меридиани  $PA$  и  $PB$ . Први меридиан нека иде кроз тачку  $O$ . Тада су географске координате тачака  $A'$  и  $B'$

$$OA = \lambda_1, \quad AA' = \varphi_1, \quad OB = \lambda, \quad BB' = \varphi.$$

Означимо са  $r$  полупречник земље, са  $\alpha$  угао под којим локсодрома сече меридиане. Пошав од тачке  $B'$  бесконачно приближној тачци  $C'$  на локсодроми,  $\lambda$  се мења за  $d\lambda$ , а  $\varphi$  за  $d\varphi$ , дакле  $BC = d\lambda$ ,  $C'D = d\varphi$ . Повуцимо из  $B'$  упоредницу  $B'D$ . Из правоуглог троугла  $B'C'D$ , у коме је  $\sphericalangle B'DC' = 90^\circ$ ,  $\sphericalangle B'C'D = \alpha$  читамо



Сл. 61.

$$B'D = C'D \cdot \operatorname{tg} \alpha = \operatorname{tg} \alpha \cdot d\varphi. \quad (I)$$

Пошто се луци  $B'D$  и  $BC = d\lambda$ , као луци са једнаким углом код  $P$ , имају као њихови полупречници  $\varrho$  и  $r$ , дакле

$$B'D : d\lambda = \varrho : r$$

$$B'D = \frac{\varrho}{r} d\lambda,$$

а из слике 61. видимо да је  $\varrho = r \cos \varphi$ , то је

$$B'D = \cos \varphi \cdot d\lambda$$

и онда према I)

$$\cos \varphi \cdot d\lambda = \operatorname{tg} \alpha \cdot d\varphi$$

$$d\lambda = \operatorname{tg} \alpha \cdot \frac{d\varphi}{\cos \varphi}$$

(II)

Ово је диференциална једначина локсодроме. Из ње следује

$$\lambda - \lambda_1 = \operatorname{tg} \alpha \int_{\varphi_1}^{\varphi} \frac{d\varphi}{\cos \varphi}$$

Овај ћемо интеграл извршити по упутству у чл. 15., тј. заменом

$$t = \operatorname{tg} \frac{\varphi}{2}, \quad \text{одакле } d\varphi = \frac{2 dt}{1+t^2}, \quad \cos \varphi = \frac{1-t^2}{1+t^2}$$



Тада је

$$\begin{aligned} \lambda - \lambda_1 &= tg \alpha \int_{\varphi_1}^{\varphi} \frac{d\varphi}{\cos \varphi} = 2 tg \alpha \int_{t_1}^t \frac{dt}{1-t^2} = tg \alpha \left[ l \left( \frac{1+t}{1-t} \right) \right]_{t_1}^{t_1} \\ &= tg \alpha \left[ l \left( \frac{1 + tg \frac{\varphi}{2}}{1 - tg \frac{\varphi}{2}} \right) \right]_{\varphi_1}^{\varphi} = tg \alpha \cdot \left[ l tg \left( 45^\circ + \frac{\varphi}{2} \right) \right]_{\varphi_1}^{\varphi} \\ \lambda - \lambda_1 &= tg \alpha \left[ l tg \left( 45^\circ + \frac{\varphi}{2} \right) - l tg \left( 45^\circ + \frac{\varphi}{2} \right) \right]. \quad (\text{III}) \end{aligned}$$

Овде су  $\lambda_1$ ,  $\varphi_1$  и  $\lambda$ ,  $\varphi$  географске координате полазне и крајне тачке између којих брод плови, дакле познате количине. Помоћу добивеног обрасца III) израчунава се угао  $\alpha$ , који одређује правац, којег се брод, помоћу компаса, има да држи у своје пловљењу.

<sup>1)</sup> в. 1. Пример у чл. 8.

## ДИФЕРЕНЦИАЛНЕ ЈЕДНАЧИНЕ.

### Подела.

82. Ми увек замишљамо да је функција са њеном прапроменљивом или њеним прапроменљивама везана једначином. Ако се у тој једначини, осим функције и прапроменљивих, јављају само још константе, онда се таква једначина зове *коначна једначина*, зато што она садржи искључиво коначне количине, а не диференциале. Супротно коначним једначинама јесу *диференциалне једначине* у којима се, поред прапроменљивих и њихове функције, налази један или више диференциалних количника дотичне функције.

Код диф. једначина правимо разлику између *обичних* и *парциалних* диф. једначина. *Диференциална једначина* је *обична*, ако функција у њој зависи само од једне прапроменљиве и у једначини се, према томе, јављају диф. количници функције само у односу према оној једној прапроменљивој. Ако, пак, функција зависи од више прапроменљивих и у једначини има парциалних диф. количника, који су узети по разним прапроменљивама, онда се каже да је то *парциална диференциална једначина*.<sup>1)</sup>

Диф. једначине (обичне и парциалне) делимо на диф. једначине првога, другога, ... *n*-тога *реда*. Диф. једначина је *n*-тога реда, када се у њој јавља диф. количник *n*-тога ступња, а не вишега.

Осим овога правимо разлику између *линеарних* и *нелинеарних* диф. једначина. Диф. једначина је *линеарна*, ако су у њој функција и њени диф. количници само у првој степену и ако се у њој не јављају производи из функције и њених диф. количника или производи из диф. количника.

### А. Обичне диференциалне једначине.

83. Диференциалне поступно *n* пута једначину, која осим променљивих *x* и *y*, садржи извесан број констаната добијамо нових *n* једначина од којих је у првој само диф. количник првога ступња, у

<sup>1)</sup> Парциалне диф. једначине примењују се нарочито при решавању физикалних проблема. Код природних појава играју улогу прапроменљивих количина време и три координате у простору.

другој највиши диф. количник другог ступња итд. у последњој једначини највиши диф. количник  $n$ -тога ступња. Из ових тако добивени  $n$  једначина и оне задате (примитивне) једначине можемо да елиминујемо  $n$  (али не више) констаната и резултат је једна обична диф. једначина  $n$ -тога реда, која садржи  $n$  констаната мање но једначина од које смо пошли.

Првобитна једначина изражава извесну везу између  $x$  и  $y$ , на које постоји и она диф. једначина  $n$ -тога реда. Првобитна једначина зове се *интеграл* оне диф. једначине.

Из горе реченога следује да коначна једначина, која задовољава извесну диф. једначину  $n$ -тога реда, може да има  $n$  констаната, које се не јављају у диф. једначини, али не више од  $n$ . Ове  $n$  константе су потпуно произвољне, на случај да нам је дата само диф. једначина, а нису постављени никакви ближи услови, које треба да испуни интеграл задате диф. једначине. Првобитна или *примитивна* једначина, у којој се јављају  $n$  потпуно произвољних констаната, којих нема у диф. једначини, зове се *потпуни* или *општи интеграл* диф. једначине. Ако је, пак, у коначној једначини (која задовољава диф. једначину) мање од  $n$  произвољних констаната, онда се она зове *партикуларан интеграл* диф. једначине  $n$ -тога реда.

84. Узмимо једначину

$$1) \quad F(x, y, c) = 0,$$

у којој се, поред променљивих  $x$  и  $y$ , јавља и једна произвољна константа  $c$ . Диференцирањем једначине 1) произилази

$$2) \quad \frac{dF}{dx} + \frac{dF}{dy} \frac{dy}{dx} = 0,$$

а елиминавањем константе  $c$  из 1) и 2) добијамо једначину

$$3) \quad \phi\left(x, y, \frac{dy}{dx}\right) = 0,$$

која, осим променљивих  $x$  и  $y$ , садржи диф. количник  $\frac{dy}{dx}$ . Ово је диференциална једначина *првога реда*, а једн. 1), која садржи једну произвољну константу, које нема у једн. 3), представља општи интеграл диф. једначине 3).

*Примедба.* Ако решимо једн. 1) по  $c$ , тј. ако је доведемо на вид

$$f(x, y) = c$$

и онда је диференцирамо добићемо у резултату

$$\frac{df}{dx} + \frac{df}{dy} \frac{dy}{dx} = 0$$

непосредно диф. једначину у којој се јављају  $x$ ,  $y$ ,  $\frac{dy}{dx}$  и која не садржи константу  $c$ .

Пођимо од једначине

$$F(x, y, c, c') = 0,$$

која, осим променљивих  $x$ ,  $y$ , има још две константе  $c$  и  $c'$ . Ако ову једначину диференцирамо два пута, па онда из тих двеју добивених и оне задате једначине елиминујемо константе  $c$  и  $c'$  добићемо као резултат једначину вида

$$\phi\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}\right) = 0$$

у којој су променљиве  $x$ ,  $y$ , прва и друга изводна, а која не садржи константе  $c$  и  $c'$ . Ово је једна диф. једначина *другог реда*, а њен општи интеграл има два произвољна константе. Итд. итд.

Уопште *диф. једначина  $n$ -тога реда*

$$F\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \dots, \frac{d^ny}{dx^n}\right) = 0$$

има као општи интеграл једначину вида

$$F(x, y, c, c', \dots, c^{n-1}) = 0$$

у којој је  $n$  произвољних констаната  $c, c', \dots, c^{n-1}$ .

85. Узмимо да су нам дате две једначине са три променљиве (од којих је, дакле, једна независна, а остале две њене функције) и двема константама, нпр. једначине

$$F_1(x, y, z, c, c') = 0, \\ F_2(x, y, z, c, c') = 0.$$

Диференцирањем следује

$$\frac{dF_1}{dx} + \frac{dF_1}{dy} \frac{dy}{dx} + \frac{dF_1}{dz} \frac{dz}{dx} = 0,$$

$$\frac{dF_2}{dx} + \frac{dF_2}{dy} \frac{dy}{dx} + \frac{dF_2}{dz} \frac{dz}{dx} = 0.$$

Ако из ове четири једначине, елиминавањем, образујемо две једначине, у којима се не јављају константе  $c$  и  $c'$ , онда се тако добивене једначине зову две *симултане диференциалне једначине*. Њихови су општи интегрални оне две задате једначине.

На исти начин, ако имамо три једначине са четири променљиве количине (тако да је, опет, само једна од њих независно променљива, а остале три њене функције) и три произвољне константе, нпр. једначине

$$\begin{aligned} F_1(x, y, z, t, c, c', c'') &= 0, \\ F_2(x, y, z, t, c, c', c'') &= 0, \\ F_3(x, y, z, t, c, c', c'') &= 0, \end{aligned}$$

па их диференцирамо

$$\frac{dF_1}{dx} + \frac{dF_1}{dy} \frac{dy}{dx} + \frac{dF_1}{dz} \frac{dz}{dx} + \frac{dF_1}{dt} \frac{dt}{dx} = 0,$$

$$\frac{dF_2}{dx} + \frac{dF_2}{dy} \frac{dy}{dx} + \frac{dF_2}{dz} \frac{dz}{dx} + \frac{dF_2}{dt} \frac{dt}{dx} = 0,$$

$$\frac{dF_3}{dx} + \frac{dF_3}{dy} \frac{dy}{dx} + \frac{dF_3}{dz} \frac{dz}{dx} + \frac{dF_3}{dt} \frac{dt}{dx} = 0$$

и онда из ових шест једначина образујемо, елиминавањем, нове три, у којима нема оних констаната  $c, c', c''$ , добијамо три симултане диференциалне једначине, чији су интегрални оне задате три једначине.

Итд. итд.

Сасвим уопште, ако имамо  $n$  једначина са  $n + 1$  променљивом и  $n$  констаната и диференцирамо све једначине, добићемо укупно  $2n$  једначина из којих, елиминавањем, можемо да образујемо нових  $n$  једначина, у којима се не јавља ниједна од оних  $n$  констаната. Добивене једначине представљају  $n$  симултаних диференциалних једначина, чији су интегрални оне  $n$  задате једначине са  $n$  произвољних констаната.

I.

## Диференциалне једначине првога реда.

### 1. Одвајање променљивих.

86. 0 одвајању променљивих уопште. — У случајевима, где се задата једначина

$$F\left(x, y, \frac{dy}{dx}\right) = 0$$

може да доведе на вид

$$f(x) dx = \varphi(y) dy,$$

кажемо да су променљиве одвојене и таква се једначина може одмах да интегрални:

$$\int f(x) dx = \int \varphi(y) dy.$$

Тако нпр. простим операцијама доводимо једначину  $Y dx + X dy = 0$  на вид  $\frac{dx}{X} + \frac{dy}{Y} = 0$ , а једначину  $X_1 Y_1 dx + Y_2 dy = 0$  на

$$\frac{X_1 dx}{X_2} + \frac{Y_2 dy}{Y_1} = 0,$$

где су  $X, X_1, X_2$  функције  $x$ -а,  $Y, Y_1, Y_2$  функције  $y$ -а.

1. Пример.

$$x y dx - (x - a)(y - b) dy = 0,$$

одакле

$$\frac{x dx}{x - a} = \frac{(y - b) dy}{y}$$

или

$$\left(1 + \frac{a}{x - a}\right) dx = \left(1 - \frac{b}{y}\right) dy,$$

које, кад интегрално, даје

$$x + a \ln(x - a) = y - b \ln y + c$$

или

$$\int \frac{(x - a)^a y^b}{C} = y - x$$

и најзад

$$(x - a)^a y^b = C e^{y - x}.$$

2. Пример.

$$(y^2 + x y^2) dx + (x^2 - y x^2) dy = 0,$$

одакле

$$\frac{1 + x}{x^2} dx = \frac{y - 1}{y^2} dy$$

$$\int \left(\frac{1}{x^2} + \frac{1}{x}\right) dx = \int \left(\frac{1}{y} - \frac{1}{y^2}\right) dy$$

$$-\frac{1}{x} + \ln x = \ln y + \frac{1}{y} + C$$

$$\ln\left(\frac{x}{y}\right) = \frac{x + y}{xy} + C.$$

3. Пример.

$$\frac{dy}{dx} + b^2 y^2 = a^2,$$

одакле

$$dy = (a^2 - b^2 y^2) dx$$

или

$$dx = \frac{dy}{a^2 - b^2 y^2}$$

$$x = \int \frac{dy}{a^2 - b^2 y^2} = \frac{1}{ab} \int \frac{d\left(\frac{b}{a} y\right)}{1 - \left(\frac{b}{a} y\right)^2} = \frac{1}{2ab} \ln\left(\frac{1 + \frac{b}{a} y}{1 - \frac{b}{a} y}\right) + C$$

(в. 1. пример чл. 8.) или најзад

$$2abx = \ln\left(\frac{a + by}{a - by}\right) + C.$$

4. Пример.

одакле

$$\frac{dy}{dx} = \frac{y^2 + 1}{x^2 + 1},$$

$$\frac{dx}{x^2 + 1} = \frac{dy}{y^2 + 1}$$

$$\operatorname{arc} \operatorname{tg} x = \operatorname{arc} \operatorname{tg} y + C$$

$$\operatorname{arc} \operatorname{tg} x - \operatorname{arc} \operatorname{tg} y = C$$

$$\operatorname{tg} (\operatorname{arc} \operatorname{tg} x - \operatorname{arc} \operatorname{tg} y) = c$$

$$\frac{x - y}{1 + xy} = c.$$

5. Пример.

одакле

$$ax \frac{dy}{dx} + 2y = xy \frac{dy}{dx},$$

$$2 \frac{dx}{x} = \frac{y - a}{y} dy$$

$$2 \operatorname{lg} x = \int \left(1 - \frac{a}{y}\right) dy$$

$$\operatorname{lg} x^2 = y - a \operatorname{lg} y + C$$

$$\operatorname{lg} (x^2 y^a) = y + C$$

$$x^2 y^a = c e^y.$$

6. Пример.

$$\frac{dy}{dx} + e^x y = e^x y^2,$$

$$dy = e^x (y^2 - y) dx$$

$$e^x dx = \frac{dy}{y^2 - y}$$

$$e^x = \int \frac{dy}{y^2 - y}.$$

Овде имамо да интегралимо једну чисто разломљену функцију  $\frac{\varphi(y)}{f(y)} = \frac{y}{y^2 - y}$  коју, према коренима једначине  $f(y) = y^2 - y = 0$ , а то су  $y_1 = 0$  и  $y_2 = 1$ , лажемо на просте разломке  $\frac{\varphi(y)}{f(y)} = \frac{A}{y - y_1} + \frac{B}{y - y_2}$ , где је

$$A = \left[ \frac{\varphi(y)}{f'(y)} \right]_{y=y_1} = \left[ \frac{1}{2y-1} \right]_{y=0} = -1, \quad B = \left[ \frac{\varphi(y)}{f'(y)} \right]_{y=y_2} = \left[ \frac{1}{2y-1} \right]_{y=1} = 1, ^1)$$

одакле

$$\frac{1}{y^2 - y} = \frac{-1}{y} + \frac{1}{y - 1}$$

<sup>1)</sup> в. Д. Р. формула 5 чл. 93. и формула 2 чл. 95.

и према томе

$$e^x = - \int \frac{dy}{y} + \int \frac{dy}{y-1}$$

$$= - \operatorname{lg} y + \operatorname{lg} (y-1) + C$$

$$= \operatorname{lg} \left( \frac{y-1}{y} \right) + C.$$

7. Пример.

одакле

$$x^2 dy = (y + a) dx,$$

$$\frac{dx}{x^2} = \frac{dy}{y + a}$$

$$C - \frac{1}{x} = \operatorname{lg} (y + a)$$

$$y + a = e^{C - \frac{1}{x}}.$$

8. Пример.

одакле

$$xy dx = \frac{dy}{\sin x},$$

$$\frac{dy}{y} = x \sin x dx$$

$$\operatorname{lg} y = \int x \sin x dx$$

$$= -x \cos x + \sin x + C$$

(в. формулу 1 у чл. 22.).

**87. Особени случај.** — Код неких се функција може да изврши одвојање променљивих завођењем нове променљиве. Код нпр. у диф. једначини

$$\frac{dy}{dx} = f\left(\frac{y}{x}\right)$$

ставимо

$$\frac{y}{x} = t, \text{ дакле } dy = x dt + t dx$$

задата се једначина претвара у ову

$$x dt + t dx = f(t) dx$$

или

$$\frac{dx}{x} = \frac{dt}{f(t) - t}$$

у којој су једначини променљиве количине  $x$  и  $t$  одвојене.

**88. Одвајање променљивих код хомогених једначина.** — Код хомогених диф. једначина одвајање променљивих може увек да се изврши.

Диф. једначина је хомогена, кад су сви чланови у њој, који су жени са  $dx$  и  $dy$ , једне исте димензије.

Претпоставимо да су у задатој једначини

$$1) \quad f(x, y) dx + \varphi(x, y) dy = 0$$

функције  $f$  и  $\varphi$  хомогене, нпр.  $k$ -тога степена и ставимо

$$2) \quad y = xt, \text{ дакле } dy = x dt + t dx.$$

С овим, а услед хомогености функција  $f$  и  $\varphi$ , на основу које је

$$f(x, y) = f(x, xt) = x^k f(t), \\ \varphi(x, y) = \varphi(x, xt) = x^k \varphi(t),$$

задата се једначина претвара у ову

$$x^k [f(t) dx + \varphi(t)(x dt + t dx)] = 0$$

или кад средимо

$$3) \quad x^k [f(t) + t \varphi(t)] dx + x^{k+1} \varphi(t) dt = 0, \\ \text{одакле}$$

$$4) \quad \frac{dx}{x} = - \frac{\varphi(t) dt}{f(t) + t \varphi(t)},$$

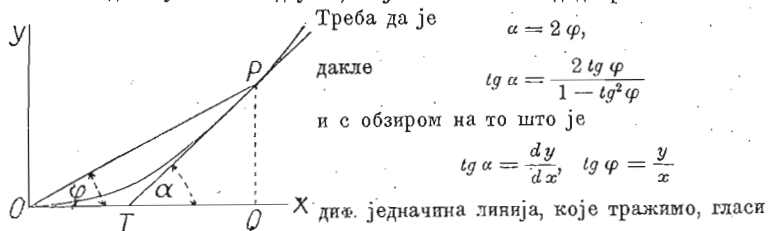
$$5) \quad \ln x = - \int \frac{\varphi(t) dt}{f(t) + t \varphi(t)} + C, \quad x = ce^{-\int \frac{\varphi(t) dt}{f(t) + t \varphi(t)}}.$$

Најзад, кад у овоме последњем резултату заменимо  $t = \frac{y}{x}$ , бијемо интеграл задате хомогене диф. једначине.

*Примедба.* Лако је увидити да је овим обухваћен и онај случај прошлеме члану.

### 89. Примери хомогених диф. једначина. —

1. *Пример.* Да се нађу линије за које је угао, који дирка линије са  $x$ -осом два пута већи од угла, који чини поетага додирне тачке са  $x$ -



Сл. 62.

Треба да је  $\alpha = 2\varphi,$

$$\text{дакле } \operatorname{tg} \alpha = \frac{2 \operatorname{tg} \varphi}{1 - \operatorname{tg}^2 \varphi}$$

и с обзиром на то што је

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{dy}{dx}, \quad \operatorname{tg} \varphi = \frac{y}{x}$$

диф. једначина линија, које тражимо, гласи

$$\frac{dy}{dx} = \frac{2xy}{x^2 - y^2}.$$

Кад ставимо  $y = tx$ , дакле  $dy = x dt + t dx$  диф. једначина постаје

$$x \frac{dt}{dx} + t = \frac{2t}{1-t^2},$$

одакле

$$\frac{dx}{x} = \frac{(1-t^2) dt}{t+t^3} \quad \text{или} \quad \frac{dx}{x} = \left( \frac{1}{t} - \frac{2t}{1+t^2} \right) dt,$$

које, када интегралимо, даје

$$\ln x = \ln t - \ln(1+t^2) + C \quad \text{или} \quad \frac{x}{t}(1+t^2) = C$$

Најзад, кад заменимо  $t = \frac{y}{x}$ , следује једначина

$$x^2 + y^2 - Cy = 0$$

оних линија за које је  $\alpha = 2\varphi$ . Добивена једначина представља кругове, који пролазе кроз почетак координата, а средиште им је на  $y$ -оси.

*Примедба.* До истог решења долазимо заменом

$$x = yt, \quad dx = y dt + t dy.$$

Диф. једначина

$$(x^2 - y^2) dy = 2xy dx$$

претвара се у нову

$$(t^2 - 1) dy = 2t(y dt + t dy)$$

или

$$2ty dt + (t^2 + 1) dy = 0,$$

која, када се одвоје променљиве, добија вид

$$\frac{dy}{y} + \frac{2tdt}{t^2 + 1} = 0$$

и пошто је интегралимо

$$\ln y + \ln(t^2 + 1) = C \quad \text{или} \quad y(t^2 + 1) = C$$

и заменимо  $t = \frac{x}{y}$  добијамо резултат

$$x^2 + y^2 - Cy = 0,$$

који смо горе добили.

1) Разлагањем чисто разломљене функције  $\frac{1-t^2}{t+t^3}$  на прсте разломке према коренима једначине  $t^3 + t = 0$ , а то су  $t_1 = 0$ ,  $t_2 = i$ ,  $t_3 = -i$ , на начин  $\frac{1-t^2}{t+t^3} = \frac{A}{t} + \frac{B}{t-i} + \frac{C}{t+i}$ . Овде је

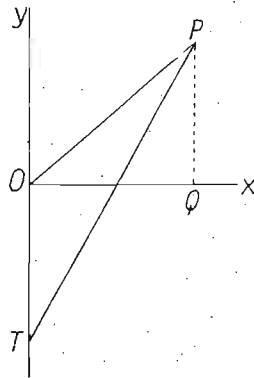
$$A = \left[ \frac{1-t^2}{1+t^3} \right]_{t=0} = 1, \quad B = \left[ \frac{1-t^2}{1+t^3} \right]_{t=i} = -1, \quad C = \left[ \frac{1-t^2}{1+t^3} \right]_{t=-i} = -1,$$

дакле

$$\frac{1-t^2}{t+t^3} = \frac{1}{t} - \frac{1}{t-i} - \frac{1}{t+i} = \frac{1}{t} - \frac{2t}{t^2+1}$$

(в. Напомену у чл. 99. Д. Р.).

2. Пример. Да се одреди линија за коју је



Сл. 63.

$$OP^2 = OT^2,$$

ако са  $PT$  означимо дирку линије у тачци  $P$ .  
Пре свега је

$$OP = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

Једначина дирке гласи

$$Y - y = \frac{dy}{dx}(X - x).$$

За  $X=0$  добијамо одавде  $Y$ , тј.

$$OT = y - x \frac{dy}{dx}.$$

Задатак захтева да је

$$y - x \frac{dy}{dx} = \pm \sqrt{x^2 + y^2}.$$

Ова је једначина хомогена. Ставићемо

$$y = xt, \quad dy = xdt + tdx$$

и тиме претварамо диф. једначину у ову

$$\frac{dx}{x} = \pm \frac{dt}{\sqrt{1+t^2}},$$

одакле интегралом

$$lx = \pm l(t + \sqrt{1+t^2}) + C$$

(види чл. 13. Пример 1.).

Према двојакоме знаку имамо два случаја. Прво:

$$lx = -l(t + \sqrt{1+t^2}) + C$$

или

$$x(t + \sqrt{1+t^2}) + C,$$

где, кад заменимо  $t = \frac{y}{x}$ , добијамо као решење

$$y + \sqrt{x^2 + y^2} = C \text{ или } x^2 = C^2 - 2Cy$$

а то је једначине параболе.

Друго:

$$lx = l(t + \sqrt{1+t^2}) + C$$

или

$$x = C(t + \sqrt{1+t^2})$$

и кад заменимо  $t = \frac{y}{x}$

$$x^2 = C(y + \sqrt{x^2 + y^2}) \text{ или } (x^2 - Cy)^2 = C^2(x^2 + y^2).$$

Линија је четвртога степена.

3. Пример.

$$(x - ay) dx + (y + ax) dy = 0.$$

Заменом  $y = xt$  сводимо једначину на ову

$$\frac{dx}{x} + \frac{t+a}{1+t^2} dt = 0,$$

одакле

$$lx = \int \frac{t+a}{1+t^2} dt = C$$

или<sup>1)</sup>

$$lx + \frac{1}{2} l(1+t^2) + a \cdot \operatorname{arctg} t = C$$

и пошто заменимо  $t = \frac{y}{x}$

$$l\sqrt{x^2 + y^2} + a \cdot \operatorname{arctg} \frac{y}{x} = C$$

4. Пример.

$$(x^2 + y^2) dx - 2xy dy = 0.$$

Заменом  $y = tx$  добијамо

$$(1+t^2) dx - 2t(xdt + tdx) = 0,$$

одакле

$$(1-t^2) dx = 2txdt$$

$$\frac{dx}{x} = \frac{2tdt}{1-t^2}$$

а интегралом

$$lx = -l(1-t^2) + C$$

$$= -l\left(1 - \frac{y^2}{x^2}\right) = C$$

или

$$l\left(\frac{x^2 - y^2}{x}\right) = C$$

$$x^2 - y^2 = cx.$$

5. Пример.

или

$$y^2 + (xy + x^2) \frac{dy}{dx} = 0$$

$$y^2 dx + (xy + x^2) dy = 0,$$

које се, после замене  $y = tx$ , претвара у диф. једначину

$$t^2 dx + (t+1)(tdx + xdt) = 0$$

или кад средимо

$$(2t^2 + t) dx + (t+1) xdt = 0$$

и одвојимо променљиве

$$\frac{dx}{x} = -\frac{t+1}{2t^2+t} dt$$

$$lx = -\int \frac{(t+1) dt}{2t^2+t}.$$

$$^1) \int \frac{t+a}{1+t^2} dt = \int \frac{tdt}{1+t^2} + a \int \frac{dt}{1+t^2} = \frac{1}{2} \int \frac{d(1+t^2)}{1+t^2} + a \cdot \operatorname{arctg} t + C$$

$$= \frac{1}{2} l(1+t^2) + a \cdot \operatorname{arctg} t + C$$

$$= l\sqrt{1+t^2} + a \cdot \operatorname{arctg} t + C.$$

На десној страни имамо интеграл чисто разломљене функције, коју разлаже  $\frac{t+1}{2t^2+t} = \frac{A}{t-t_1} + \frac{B}{t-t_2}$ . Из  $2t^2+t=0$  налазимо корене  $t_1=0$  и  $t_2=-\frac{1}{2}$ . За  $A$  и  $B$  имамо (в. Д. Р. формула 5 чл. 93. и формула 2 чл. 95.)

$$A = \left[ \frac{t+1}{4t+1} \right]_{t=0} = 1, \quad B = \left[ \frac{t+1}{4t+1} \right]_{t=-\frac{1}{2}} = -\frac{1}{2},$$

и према томе

$$\frac{t+1}{2t^2+t} = \frac{1}{t} - \frac{1}{2t+1}$$

$$lx = - \int \left( \frac{1}{t} - \frac{1}{2t+1} \right) dt = -lt + \frac{1}{2} l(2t+1) + C$$

$$= l \left( \frac{\sqrt{2t+1}}{t} \right) + C = l \left( \frac{\sqrt{2xy+x^2}}{y} \right) + C$$

или простије

$$xy^2 = c(2y+x).$$

6. Пример.

$$(xy-x^2) \frac{dy}{dx} = y^2$$

или

$$(xy-x^2) dy = y^2 dx,$$

које сводимо на диф. једначину

$$(t-1)(tdx+xdt) = t^2 dx,$$

која, скраћена и сређена, гласи

$$tdx = (t-1)xdt,$$

одакле

$$\frac{dx}{x} = \frac{t-1}{t} dt = dt - \frac{dt}{t}.$$

Интегралењем следује

$$lx = t - lt + C$$

или простије

$$l(tx) = t + C$$

$$ly = \frac{y}{x} + C$$

или најзад

$$y = ce^{\frac{y}{x}}.$$

7. Пример.

$$x + y \frac{dy}{dx} = 2y$$

или

$$y dy = (2y-x) dx.$$

Ово сводимо на диф. једначину

$$t(xdt+tdx) = (2t-1)dx$$

или

$$(t^2-2t+1)dx = -txdt,$$

одакле

$$\frac{dx}{x} = -\frac{t dt}{(t-1)^2}$$

$$lx = - \int \frac{t dt}{(t-1)^2}.$$

Заменом  $t-1=z$  добијамо

$$\int \frac{t dt}{(t-1)^2} = \int \frac{z+1}{z^2} dz = \int \frac{dz}{z} + \int z^{-2} dz = lz - \frac{1}{z} = l(t-1) - \frac{1}{t-1}.$$

Дакле

$$lx = -l(t-1) + \frac{1}{t-1} + C$$

или

$$l[x(t-1)] = \frac{1}{t-1} + C$$

$$l(y-x) = \frac{x}{y-x} + C.$$

8. Пример.

$$(x+y) \frac{dy}{dx} + x - y = 0$$

или

$$(x+y) dy + (x-y) dx = 0,$$

које се претвара у

$$(1+t)(xdt+tdx) + (1-t)dx = 0$$

или простије

$$(1+t^2)dx + x(1+t)dt = 0,$$

одакле

$$\frac{dx}{x} = -\frac{1+t}{1+t^2} dt,$$

$$lx = - \int \frac{1+t}{1+t^2} dt = - \int \left( \frac{1}{1+t^2} + \frac{t}{1+t^2} \right) dt = -\text{arc } t g t - \frac{1}{2} l(1+t^2) + C$$

$$lx = -\text{arc } t g \frac{y}{x} - l \sqrt{1 + \frac{y^2}{x^2}} + C$$

или најзад

$$l \sqrt{x^2+y^2} + \text{arc } t g \frac{y}{x} + C.$$

9. Пример.

$$x dx + y dy = 2ny dx$$

или сређено

$$(x-2ny) dx + y dy = 0.$$

Ово нас доводи диф. једначину

$$(1-2nt) dx + t(xdt+tdx) = 0,$$

која сређена гласи

$$(1-2nt+t^2) dx + txdt = 0,$$

одакле, одвајањем променљивих, следује

$$\frac{dx}{x} = -\frac{t dt}{1-2nt+t^2},$$

а интегралењем

$$lx = - \int \frac{t dt}{1-2nt+t^2}. \quad \text{Итд.}$$

За  $n=1$  имамо случај у 7. примеру.

10. Пример.

$$\int y dx = \frac{y^2}{x}.$$

Диференцирањем изводимо одавде диф. једначину

$$y dx = \frac{3xy^2 dy - y^3 dx}{x^2}$$

или

$$\left(y + \frac{y^3}{x^2}\right) dx = \frac{3y^2}{x} dy,$$

које доводимо на

$$(1 + t^2) dx = 3t(x dt + t dx)$$

$$(1 - 2t^2) dx = 3tx dt$$

$$\frac{dx}{x} = \frac{3t dt}{1 - 2t^2} = -\frac{3}{4} \frac{d(1 - 2t^2)}{1 - 2t^2},$$

одакле интегралом

$$lx = -\frac{3}{4} l(1 - 2t^2) + C$$

$$x \left(1 - 2\frac{y^2}{x^2}\right)^{\frac{3}{4}} = c$$

или најзад

$$(x^2 - 2y^2)^3 = cx^2.$$

11. Пример.

Имамо сада

$$(mx + ny) dx + (px + qy) dy = 0.$$

или кад средимо

$$(m + nt) dx + (p + qt)(x dt + t dx) = 0,$$

одакле

$$[m + (n + p)t + qt^2] dx + (p + qt)x dt = 0,$$

$$\frac{dx}{x} = -\frac{(p + qt) dt}{m + (n + p)t + qt^2}$$

$$lx = -\int \frac{(p + qt) dt}{m + (n + p)t + qt^2}. \quad \text{Итд.}$$

12. Пример.

За  $t$  имамо диф. једначину

$$(x - y) dx = x dy.$$

одакле

$$(1 - 2t) dx = x dt,$$

$$\frac{dx}{x} = \frac{dt}{1 - 2t} = -\frac{1}{2} \frac{d(1 - 2t)}{1 - 2t}$$

$$lx = -\frac{1}{2} l(1 - 2t) + C$$

$$lx \sqrt{1 - 2\frac{y}{x}} = C$$

или најзад

$$x(x - 2y) = c.$$

90. Особени случај нехомогене диф. једначине. — Једначина

$$1) \quad (a + bx + cy) dx + (a' + b'x + c'y) dy = 0$$

није хомогена, али је можемо начинити хомогеном помоћу линеарне субституције

$$2) \quad a + bx + cy = u, \quad a' + b'x + c'y = v,$$

дакле

$$du = b dx + c dy, \quad dv = b' dx + c' dy$$

$$dx = \frac{c' du - c dv}{b'c' - b'c}, \quad dy = \frac{b dv - b' du}{b'c' - b'c}. \quad (3)$$

Овим се задата диф. једначина претвара у ову хомогену једначину

$$(c'u - b'v) du + (bv - cu) dv = 0. \quad (4)$$

1. Напомена. Као што видимо из 3) трансформација постаје немогућа, ако је

$$b'c' - b'c = 0.$$

Но пошто је сада  $c' = \frac{b'c}{b}$  диф. једн. 1) гласи

$$b(a + bx + cy) dx + [a'b + b'(bx + cy)] dy = 0.$$

Заменом

$$bx + cy = t, \quad \text{дакле } dy = \frac{dt - b dx}{c}$$

једначина са претвара у

$$b(a + t) dx + (a'b + b't) \frac{dt - b dx}{c} = 0,$$

одакле

$$b dx = \frac{(a'b + b't) dt}{a'b - ac + (b' - c)t}$$

$$bx = \int \frac{(a'b + b't) dt}{a'b - ac + (b' - c)t}$$

Пошто интеграл на десној страни извршимо и ставимо  $t = bx + cy$  добијамо решење задате диф. једначине 1).

Ако је, осим  $b'c' - b'c = 0$ , још и  $c' = 0$ , тако да је  $b'c = 0$ , онда мора да је или  $b' = 0$  или  $c = 0$ . У једном и у другом случају променљиве се могу да раздвоје и интегралом једн. 1) може да се изврши.

2. Напомена. Једначина 1) може да се начини хомогеном и на овај начин. Ставимо

$$x = \alpha + \xi, \quad y = \beta + \eta \quad (\Pi)$$

услед чега задата једначина постаје

$$(a + b\alpha + c\beta + b\xi + c\eta) d\xi + (a' + b'\alpha + c'\beta + b'\xi + c'\eta) d\eta = 0,$$

које, кад одредимо  $\alpha$  и  $\beta$  из погодних једначина

$$a + b\alpha + c\beta = 0$$

$$a' + b'\alpha + c'\beta = 0$$

дакле

$$\alpha = \frac{a'c - ac'}{b'c' - b'c}, \quad \beta = \frac{ab' - a'b}{b'c' - b'c} \quad (\text{III})$$



води хомогеној једначини

$$IV) \quad (b\xi + c\eta) d\xi + (b'\xi + c'\eta) d\eta = 0$$

(в. 11. пример у прошлом члану).

Из образаца III) видимо да иста примедба, коју смо учинили у прошлој Напомени, важи и код ове трансформације.

Пример.

Заменом

$$(2y - 7x + 7) dx + (7y - 3x + 3) dy = 0.$$

$$3y - 7x + 7 = u,$$

$$7y - 3x + 3 = v$$

$$3dy - 7dx = du$$

$$7dy - 3dx = dv,$$

$$dx = \frac{3dv - 7du}{40},$$

$$dy = \frac{7dv - 3du}{40}$$

произилази ова хомогена диф. једначина

$$u \frac{3dv - 7du}{40} + v \frac{7dv - 3du}{40} = 0$$

или

$$-(7u + 3v) du + (3u + 7v) dv = 0,$$

која се кад ставимо  $v = tu$ , претвара у

$$7(t^2 - 1) du + (3 + 7t) u dt = 0,$$

одакле

$$\frac{du}{u} = -\frac{(3 + 7t) dt}{7(t^2 - 1)} = -\frac{5}{7} \frac{dt}{t-1} - \frac{2}{7} \frac{dt}{t+1} \quad ^1)$$

$$\ln u = -\frac{5}{7} \ln(t-1) - \frac{2}{7} \ln(t+1) + C$$

$$= -\ln \sqrt[7]{(t-1)^5 (t+1)^2} + C$$

$$t [u \sqrt[7]{(t-1)^5 (t+1)^2}] = C$$

$$u \sqrt[7]{\left(\frac{v}{u} - 1\right)^5 \left(\frac{v}{u} + 1\right)^2} = C$$

$$(v - u)^5 (v + u)^2 = \text{Const.}$$

$$(x + y - 1)^5 (y - x + 1)^2 = \text{Const.}$$

<sup>1)</sup> Добијамо разлагањем  $\frac{3 + 7t}{7(t^2 - 1)} = \frac{A}{7(t-1)} + \frac{B}{7(t+1)}$  према коренима  $t_1 = 1$  и  $t_2 = -1$  једначине  $t^2 - 1 = 0$ , а на основу тога што је

$$A = \left[ \frac{3 + 7t}{2t} \right]_{t=1} = 5, \quad B = \left[ \frac{3 + 7t}{2t} \right]_{t=-1} = 2$$

(Д. Р. формула 5 чл. 93. и формула 2 чл. 95.).

91. Одвајање променљивих код линеарних диф. једначина. — Општа форма линеарне диф. једначине првога реда јесте

$$(1) \quad \frac{dy}{dx} + yf(x) = \varphi(x).$$

Заменом

$$(2) \quad y = uv$$

претварамо једначину 1) у ову

$$(3) \quad v \frac{dv}{dx} + u \left[ \frac{dv}{dx} + vf(x) \right] = \varphi(x).$$

Један од фактора  $u$  или  $v$  можемо да узмемо произвољно. Определимо  $v$  на начин да је

$$\frac{dv}{dx} + vf(x) = 0,$$

дакле

$$\frac{dv}{v} = -f(x) dx, \quad \ln v = -\int f(x) dx,$$

$$(4) \quad v = e^{-\int f(x) dx}$$

Једначина 3) своди се на ову једначину са свега два члана

$$(5) \quad v \frac{du}{dx} = \varphi(x).$$

Одавде следује (с обзиром на 4)

$$du = e^{\int f(x) dx} \cdot \varphi(x) dx$$

$$(6) \quad u = \int e^{\int f(x) dx} \cdot \varphi(x) dx + C.$$

На основу добивених вредности под 4) и 6), а с обзиром на замену 2), налазимо следеће решење задате диф. једначине

$$(7) \quad y = \left[ \int e^{\int f(x) dx} \cdot \varphi(x) dx + C \right] e^{-\int f(x) dx}.$$

92. Друга метода за линеарне диф. једначине првога реда. — Узмемо опет једначину

$$(1) \quad \frac{dy}{dx} + yf(x) = \varphi(x).$$

<sup>1)</sup> Интегралу није потребно додавати константу, јер је за нашу циљ довољно да добијемо ма какву партикуларну вредност, која задату једначину своди на вид 5).

Решимо прво хомогену једначину

$$\frac{dy}{dx} + yf(x) = 0.$$

Из ње следеује

$$\frac{dy}{dx} = -f(x) dx$$

2)

$$y = Ke^{-\int f(x) dx}$$

Ову константу  $K$  гледаћемо да одредимо тако да решењем 2) буде задовољена задата диф. једначина.

Сматравша  $K$  као функцију  $x$ -а добијамо из 2)

$$\frac{dy}{dx} = -Kf(x)e^{-\int f(x) dx} + \frac{dK}{dx}e^{-\int f(x) dx},$$

$$yf(x) = Kf(x)e^{-\int f(x) dx},$$

које, кад саберемо и узмемо у обзир једначину 1), даје

$$\frac{dK}{dx}e^{-\int f(x) dx} = \varphi(x),$$

одакле

$$3) \quad K = \int \varphi(x)e^{\int f(x) dx} dx + C.$$

Према обрасцима 2) и 3) следеује решење задате диф. једначине

$$4) \quad y = \left[ \int \varphi(x)e^{\int f(x) dx} dx + C \right] e^{-\int f(x) dx}.$$

Ова метода решавања зове се *вариација констаната*.

### 93. Једначине, које могу да се сведу на линеарне једначине.

— Дата је *Бернули-ева* једначина

$$1) \quad \frac{dy}{dx} + yf(x) = y^n \varphi(x),$$

која, кад се напише

$$y^{-n} \frac{dy}{dx} + y^{1-n} f(x) = \varphi(x)$$

и кад ставимо

$$2) \quad \frac{y^{1-n}}{1-n} = z, \text{ дакле } \frac{dz}{dx} = y^{-n} \frac{dy}{dx}$$

добија вад линеарне једначине

$$3) \quad \frac{dz}{dx} + (1-n)zf(x) = \varphi(x)$$

и као таква може да се интегрални.

### 94. Продужење чл. 93. — На једначину

$$\frac{dy}{dx} + yf(x) = y^n \varphi(x) \quad (1)$$

може да се примени метода, коју смо показали у чл. 91. Ако ставимо

$$y = uv \quad (2)$$

једн. 1) добија вид

$$v \frac{du}{dx} + u \left( \frac{dv}{dx} + vf(x) \right) = u^n v^n \varphi(x). \quad (3)$$

Определујући  $v$  из

$$\frac{dv}{dx} + vf(x) = 0,$$

дакле

$$v = e^{-\int f(x) dx} \quad (4)$$

једн. 3) се своди на ову

$$\frac{du}{dx} = u^n v^{n-1} \varphi(x) \quad (5)$$

из које даље следеује (с обзиром на 4)

$$\frac{du}{u^n} = v^{n-1} \varphi(x) dx = e^{(1-n)\int f(x) dx} \varphi(x) dx,$$

$$u^{1-n} = (1-n) \left[ \int e^{(1-n)\int f(x) dx} \varphi(x) dx + C \right]. \quad (6)$$

На основу обрасца 4) јесте

$$v^{1-n} = e^{(n-1)\int f(x) dx}$$

и с обзиром на замену 2)  $y^{1-n} = u^{1-n} v^{1-n}$ , дакле

$$y^{1-n} = (1-n) \left[ \int e^{(1-n)\int f(x) dx} \varphi(x) dx + C \right] e^{(n-1)\int f(x) dx} \quad (7)$$

### 95. Примери линеарних једначина. —

1. Пример.

$$\frac{dy}{dx} + y = x^3.$$

Заменом

$$y = uv$$

задата се једначина претвара у ову

$$v \frac{du}{dx} + u \left( \frac{dv}{dx} + v \right) = x^3$$

и ми је растварамо на ове две

$$\frac{dv}{dx} + v = 0, \text{ одакле } \frac{dv}{v} = -dx, v = e^{-x} \text{ и}$$

$$v \frac{du}{dx} = x^3 \text{ или } du = x^3 e^x dx, u = e^x (x^3 - 3x^2 + 6x - 6) + C^1)$$

С овим имамо решење  $y = uv$

$$y = x^3 - 3x^2 + 6x - 6 + Ce^{-x}.$$

Решење вариациом констаната.

Из хомогене једначине

$$\frac{dy}{dx} + y = 0$$

следује

$$y = Ke^{-x}.$$

Смагравши  $K$  као функцију  $x$ -а добијамо

$$\frac{dy}{dx} = -Ke^{-x} + e^{-x} \frac{dK}{dx},$$

одакле

$$e^{-x} \frac{dK}{dx} = \frac{dy}{dx} + Ke^{-x} = x^3$$

$$dK = e^x \cdot x^3 dx, K = \int e^x x^3 dx = e^x (x^3 - 3x^2 + 6x - 6) + C$$

и према томе

$$y = x^3 - 3x^2 + 6x - 6 + Ce^{-x}.$$

2. Пример.

$$\frac{dy}{dx} + ay = \sin x.$$

Решимо вариациом констаната. Из хомогене једначине

$$\frac{dy}{dx} + ay = 0$$

следује

$$y = Ke^{-ax}.$$

Одавде добијамо диференцирањем

$$\frac{dy}{dx} = -Kae^{-ax} + e^{-ax} \frac{dK}{dx},$$

одакле

$$\frac{dy}{dx} + Kae^{-ax} = e^{-ax} \frac{dK}{dx} = \sin x,$$

$$dK = e^{ax} \sin x dx,$$

$$K = \int e^{ax} \sin x dx = \frac{e^{ax} (a \sin x - \cos x)}{a^2 + 1} + C^2)$$

и најзад

$$y = \frac{a \sin x - \cos x}{a^2 + 1} + Ce^{-ax}.$$

<sup>1)</sup> Види чл. 7. Пример 2.

<sup>2)</sup> Види чл. 25. формула 2.

3. Пример.

$$(1 + x^2) \frac{dy}{dx} - xy = a$$

или кад је доведено на форму једн. 1) чл. 91.

$$\frac{dy}{dx} - \frac{x}{1+x^2} y = \frac{a}{1+x^2}.$$

Овде је

$$f(x) = -\frac{x}{1+x^2}, \quad \varphi(x) = \frac{a}{1+x^2}$$

и на основу формуле 7) чл. 91.

$$\begin{aligned} y &= \left( \int \frac{a}{1+x^2} e^{-\int \frac{x}{1+x^2} dx} dx + C \right) e^{\int \frac{x}{1+x^2} dx} \\ &= \left( \int \frac{ae^{-l} V_{1+x^2}}{1+x^2} dx + C \right) e^{l V_{1+x^2}} \\ &= \left( \int \frac{a dx}{(1+x^2)^2} + C \right) V_{1+x^2}. \\ &= \left( \frac{ax}{V_{1+x^2}} + C \right) V_{1+x^2} = ax + C V_{1+x^2}. \end{aligned}$$

4. Пример.

$$\frac{dy}{dx} - \frac{2y}{x+1} = (x+1)^3,$$

дакле

$$f(x) = -\frac{2}{x+1}, \quad \varphi(x) = (x+1)^3$$

и према формули 7) чл. 91.

$$\begin{aligned} y &= \left( \int (x+1)^3 e^{-\int \frac{2}{x+1} dx} dx + C \right) e^{\int \frac{2}{x+1} dx} \\ &= \left( \int (x+1)^3 e^{-2l(x+1)} dx + C \right) e^{2l(x+1)} \\ &= \left( \int (x+1)^3 \frac{1}{(x+1)^2} dx + C \right) (x+1)^2 \\ &= \left[ \frac{(x+1)^2}{2} + C \right] (x+1)^2 \end{aligned}$$

или

$$2y = (x+1)^4 + c(x+1)^2.$$

5. Пример.

$$\frac{dy}{dx} + y \operatorname{tg} x = \frac{1}{\cos x}$$

Овде је

$$f(x) = \operatorname{tg} x, \quad \varphi(x) = \frac{1}{\cos x}.$$

и на основу формуле 7) чл. 91.

$$\begin{aligned} y &= \left( \int \frac{1}{\cos x} e^{\int \lg x \cdot dx} dx + C \right) e^{-\int \lg x \cdot dx} \\ &= \left( \int \frac{1}{\cos x} e^{-l \cos x} dx + C \right) e^{l \cos x} \\ &= \left( \int \frac{1}{\cos x} \frac{1}{\cos x} dx + C \right) \cos x = \cos x (\lg x + C), \\ \text{дакле} \quad & y \sin x + C \cos x. \end{aligned}$$

6. Пример.

$$\frac{dy}{dx} + y \cos x = \sin 2x.$$

С обзиром да је

$$f(x) = \cos x, \quad \varphi(x) = \sin 2x$$

даје формула 7) чл. 91.

$$\begin{aligned} y &= \left( \int \sin 2x e^{\int \cos x \cdot dx} dx + C \right) e^{-\int \cos x \cdot dx} \\ &= \left( \int \sin 2x e^{\sin x} dx + C \right) e^{-\sin x}. \end{aligned}$$

Делимичним интегралом налазимо

$$\begin{aligned} \int \sin 2x e^{\sin x} dx &= 2 \int \sin x \cos x e^{\sin x} dx = 2 \int \sin x e^{\sin x} d \sin x \\ &= 2 \int \sin x d e^{\sin x} = 2 \sin x e^{\sin x} - 2 \int e^{\sin x} \cos x dx \\ &= 2 \sin x e^{\sin x} - 2 \int e^{\sin x} d \sin x \\ &= 2 \sin x e^{\sin x} - 2 e^{\sin x} \end{aligned}$$

и према овоме

$$\begin{aligned} y &= (2 \sin x e^{\sin x} - 2 e^{\sin x} + C) e^{-\sin x} \\ &= 2 \sin x - 2 + C e^{-\sin x}. \end{aligned}$$

**96. Трећа метода за интегралне линеарних једначина прво реда.** — Нека је задата диф. једначина вида

$$1) \quad \varphi(x) \frac{dy}{dx} + y f(x) = a + bx + cx^2 + \dots + kx^n.$$

Узмимо прво ову једначину

$$\varphi(x) \frac{dy}{dx} + y f(x) = 0.$$

Из ње добијамо

$$\frac{dy}{y} = -\frac{f(x)}{\varphi(x)} dx, \quad y = e^{-\int \frac{f(x)}{\varphi(x)} dx} \cdot C.$$

1) В. 2. Пример у чл. 6.

Ставићемо

$$y = C e^{-\int \frac{f(x)}{\varphi(x)} dx} + a + \beta x + \gamma x^2 + \dots + \mu x^n \quad (2)$$

и покушаћемо да одредимо коефицијенте  $\alpha, \beta, \gamma, \dots, \mu$  тако да решењем 2) буде задовољена задата диф. једначина 1).

Из 2) следује

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{f(x)}{\varphi(x)} C e^{-\int \frac{f(x)}{\varphi(x)} dx} + \beta + 2\gamma x + \dots + \mu n x^{n-1}$$

и с овим, а према задатој једн. 1),

$$\varphi(x) \frac{dy}{dx} + y f(x) =$$

$$\varphi(x) (\beta + 2\gamma x + \dots + \mu n x^{n-1}) + f(x) (a + \beta x + \gamma x^2 + \dots + \mu x^n) = a + bx + cx^2 + \dots + kx^n.$$

Упоређењем коефицијената једнаких степена  $x$ -а на левој и десној страни последње једначине добијамо константе  $\alpha, \beta, \gamma, \dots, \mu$ , а са тиме и решење 2) диф. једначине 1).

Пример.

$$\frac{dy}{dx} - 3y = 2 - 5x + x^2.$$

Из

$$\frac{dy}{dx} - 3y = 0$$

следује

$$\frac{dy}{y} = 3 dx, \quad y = C e^{3x}.$$

Ставићемо

$$y = C e^{3x} + a + \beta x + \gamma x^2,$$

дакле

$$\frac{dy}{dx} = 3 C e^{3x} + \beta + 2\gamma x.$$

С овим, а на основу задате једначине, имамо

$$\frac{dy}{dx} - 3y =$$

$$\beta + 2\gamma x - 3a - 3\beta x - 3\gamma x^2 = 2 - 5x + x^2$$

или

$$(\beta - 3a) + (2\gamma - 3\beta)x - 3\gamma x^2 = 2 - 5x + x^2.$$

Одавде, упоређењем, закључујемо да је

$$\begin{aligned} \beta - 3a &= 2, \\ 2\gamma - 3\beta &= -5, \\ -3\gamma &= 1, \end{aligned}$$

одакле

$$\alpha = -\frac{5}{27}, \quad \beta = \frac{13}{9}, \quad \gamma = -\frac{1}{3}.$$

Према овоме гласи решење задате једначине

$$y = C e^{3x} - \frac{5}{27} + \frac{13}{9}x - \frac{x^2}{3}.$$

## 2. Интегралење потпуних диференциала.

97. Услов за интегралење. — Нека је

$$u = f(x, y),$$

$$du = Pdx + Qdy,$$

где означава

$$P = \frac{du}{dx}, \quad Q = \frac{du}{dy}.$$

Одавде закључујемо

$$\frac{dP}{dy} = \frac{d^2u}{dydx} = \frac{dQ}{dx}.$$

То значи: израз  $Pdx + Qdy$  јесте потпуни диференциал, када је

$$\frac{dP}{dy} = \frac{dQ}{dx}.$$

Ако је овај услов испуњен задати је израз потпуни диференциал и може увек да се интеграл.

98. Интегралење потпунога диференциала. — Нека је

1)  $du = Pdx + Qdy,$

а претпостављамо да је

$$\frac{dP}{dy} = \frac{dQ}{dx}.$$

Можемо да ставимо

$$u = \int Pdx + \varphi(y)$$

или ако означимо

$$\int Pdx = v,$$

$$u = v + \varphi(y).$$

Отуда што је

$$Q = \frac{du}{dy} = \frac{dv}{dy} + \frac{d\varphi(y)}{dy}$$

слеђује

$$\frac{d\varphi(y)}{dy} = Q - \frac{dv}{dy}, \quad \varphi(y) = \int \left( Q - \frac{dv}{dy} \right) dy$$

и на тај начин

2)  $u = \int Pdx + \int \left( Q - \frac{dv}{dy} \right) dy + C.$

*Примедба.* Пошто израз  $Q - \frac{dv}{dy}$  садржи само  $y$ , а независан је од  $x$ -а, јесте

$$\frac{d \left( Q - \frac{dv}{dy} \right)}{dx} = 0, \quad \text{одакле} \quad \frac{dQ}{dx} = \frac{d^2v}{dx dy} = \frac{dP}{dy}$$

99. Продужење чл. 98. — У прошлости члану показана метода може да се примени и код више од две променљиве. Нека је

$$u = f(x, y, z),$$

$$du = Pdx + Qdy + Rdz,$$

где је

$$P = \frac{du}{dx}, \quad Q = \frac{du}{dy}, \quad R = \frac{du}{dz}.$$

Одавде слеђује

$$\frac{dP}{dy} = \frac{dQ}{dx}, \quad \frac{dQ}{dz} = \frac{dR}{dy}, \quad \frac{dR}{dx} = \frac{dP}{dz}.$$

Ово су, дакле, три услова који мора да буду испуњени да би израз  $Pdx + Qdy + Rdz$  био потпуни диференциал  $du$  једне функције која зависи од три променљиве  $x, y, z$ . То значи: ако су испуњена горња три услова, задати израз може увек да се интеграл. Тада је

$$u = \int Pdx + \varphi(y, z) = v + \varphi(y, z), \quad \text{где је} \quad v = \int Pdx.$$

Отуда што је

$$Q = \frac{du}{dy} = \frac{dv}{dy} + \frac{d\varphi(y, z)}{dy}, \quad \text{дакле} \quad \frac{d\varphi(y, z)}{dy} = Q - \frac{dv}{dy}$$

$$R = \frac{du}{dz} = \frac{dv}{dz} + \frac{d\varphi(y, z)}{dz}, \quad \text{"} \quad \frac{d\varphi(y, z)}{dz} = R - \frac{dv}{dz}$$

изводимо израз

$$d\varphi(y, z) = \left( Q - \frac{dv}{dy} \right) dy + \left( R - \frac{dv}{dz} \right) dz,$$

који, пошто зависи само од две променљиве  $y$  и  $z$ , може да се интеграл по методи у чл. 98. и ми имамо решење

$$u = \int Pdx + \int \left( Q - \frac{dv}{dy} \right) dy + \int \left( R - \frac{dv}{dz} \right) dz + C.$$

*Примедба.* Отуда што су изрази  $Q - \frac{dv}{dy}$  и  $R - \frac{dv}{dz}$  независни од  $x$ -а слеђује

$$\frac{d \left( Q - \frac{dv}{dy} \right)}{dx} = 0, \quad \frac{dQ}{dx} = \frac{d^2v}{dx dy} = \frac{dP}{dy}$$

$$\frac{d \left( R - \frac{dv}{dz} \right)}{dx} = 0, \quad \frac{dR}{dx} = \frac{d^2v}{dx dz} = \frac{dP}{dz}$$

Ово су две од оних условних једначина за интегралење израза  $Pdx + Qdy + Rdz$ . Трећу условну једначину изводимо из добивени двеју, када узмемо да је

$$\frac{d^2 P}{dz dy} = \frac{d^2 Q}{dz dx} = \frac{d}{dx} \left( \frac{dQ}{dz} \right),$$

$$\frac{d^2 P}{dy dz} = \frac{d^2 R}{dy dx} = \frac{d}{dx} \left( \frac{dR}{dy} \right),$$

одакле

$$\frac{dQ}{dz} = \frac{dR}{dy}.$$

### 100. Примери. —

1. Пример.

$$du = \left[ \frac{1}{x} - \frac{y^2}{(x-y)^2} \right] dx + \left[ \frac{x^2}{(x-y)^2} - \frac{1}{y} \right] dy.$$

Испуњен је услов:  $\frac{dP}{dy} = \frac{dQ}{dx}$ , јер је једно и друго  $= -\frac{2xy}{(x-y)^3}$ .

Према чл. 98. стављамо

$$u = \int \left[ \frac{1}{x} - \frac{y^2}{(x-y)^2} \right] dx + \varphi(y) \\ = lx + \frac{y^2}{x-y} + \varphi(y).$$

Отуда што је

$$Q = \frac{du}{dy}, \text{ тј. } \frac{x^2}{(x-y)^2} - \frac{1}{y} = \frac{(x-y)2y + y^2}{(x-y)^2} + \frac{d\varphi(y)}{dy}$$

следе

$$\frac{d\varphi(y)}{dy} = 1 - \frac{1}{y}, \quad \varphi(y) = y - ly + C$$

и према томе

$$u = lx + \frac{y^2}{x-y} + y - ly + C = l \left( \frac{x}{y} \right) + \frac{xy}{x-y} + C.$$

2. Пример.

$$du = (3x - y + 2z) dx + (-x + 4y + 5z) dy + (2x + 5y - z) dz.$$

Услови су за интегралење испуњени, јер је

$$\frac{dP}{dy} = \frac{dQ}{dx} = -1, \quad \frac{dQ}{dz} = \frac{dR}{dy} = 5, \quad \frac{dR}{dx} = \frac{dP}{dz} = 2.$$

Према чл. 99. имамо

$$u = \int (3x - y + 2z) dx + \varphi(y, z) = \frac{3x^2}{2} - xy + 2xz + \varphi(y, z).$$

Отуда што је

$$Q = \frac{du}{dy}, \text{ у нашем примеру } -x + 4y + 5z = -x + \frac{d\varphi(y, z)}{dy},$$

$$R = \frac{du}{dz}, \text{ " " " } 2x + 5y - z = 2x + \frac{d\varphi(y, z)}{dz},$$

дакле

$$\frac{d\varphi(y, z)}{dy} = 4y + 5z, \quad \frac{d\varphi(y, z)}{dz} = 5y - z,$$

следе

$$d\varphi(y, z) = (4y + 5z) dy + (5y - z) dz$$

$$\varphi(y, z) = \int (4y + 5z) dy + \psi(z) = 2y^2 + 5yz + \psi(z).$$

Из тога што је

$$\frac{d\varphi(y, z)}{dz} = 5y - z = 5y + \frac{d\psi(z)}{dz}$$

добивамо

$$\frac{d\psi(z)}{dz} = -z, \quad \psi(z) = -\frac{z^2}{2} + C$$

и према томе

$$\varphi(y, z) = 2y^2 + 5yz - \frac{z^2}{2} + C$$

$$u = \frac{3x^2}{2} - xy + 2xz + 2y^2 + 5yz - \frac{z^2}{2} + C.$$

### 101. Интеграциони фактор. — Претпоставимо да код једначине

$$Mdx + Ndy = 0$$

нису испуњени услови за интегралење и да, према томе, лева страна једначине није потпуни диференцијал. Множењем леве стране једначине извесним фактором  $\mu$ , који је функција  $x$ -а и  $y$ -а, тај се фактор може да определи тако да диференцијал постане потпун и задата се једначина може да интегрира.

Узев

$$\mu Mdx + \mu Ndy = 0$$

определићемо  $\mu$  тако да је

$$\frac{d(\mu M)}{dy} = \frac{d(\mu N)}{dx},$$

одакле за одређивање  $\mu$ -а диф. једначина

$$\mu \left( \frac{dN}{dx} - \frac{dM}{dy} \right) = M \frac{d\mu}{dy} - N \frac{d\mu}{dx} \quad (1)$$

Интегралење ове парцијалне диф. једначине скопчано је, у главном, са великим тешкоћама и претпоставља интегралење задате једначине. У извесним случајевима, пак, једн. 1) може да послужи да се нађе фактор  $\mu$ . Размотрићемо два специјална случаја.

**102. Први случај опредељавања интеграционог фактора.**

Узмимо да фактор  $\mu$  зависи само од једне променљиве, нпр. од  $x$ , онда је  $\frac{d\mu}{dy} = 0$  и једн. 1) у чл. 101. своди се на ову простију

$$1) \quad \frac{d\mu}{\mu} = \frac{\frac{dM}{dy} - \frac{dN}{dx}}{N} dx.$$

Услед претпоставке, да  $\mu$ , дакле и лева страна ове једначине, завис само од  $x$ -а, јесте

$$2) \quad \frac{\frac{dM}{dy} - \frac{dN}{dx}}{N} = f(x)$$

и тиме

$$3) \quad \mu = e^{\int f(x) dx}.$$

Рачун постаје простији, ако је  $N=1$ , тј. ако замислимо да ј је задата једначина доведена на форму

$$4) \quad dy + M dx = 0.$$

Место једн. 2) имамо у овоме случају ( $N=1$ )

$$5) \quad \frac{dM}{dy} = f(x),$$

одакле

$$M = yf(x) + \varphi(x).$$

С овим задата једн. 4) постаје оваква

$$\frac{dy}{dx} + yf(x) + \varphi(x) = 0.$$

Да бисмо леву страну ове једначине начинили потпуним диференци алем треба је, дакле, помножити фактором  $\mu$  (формула 3), тј. треба за дату једначину написати

$$e^{\int f(x) dx} \frac{dy}{dx} + yf(x) e^{\int f(x) dx} + \varphi(x) e^{\int f(x) dx} = 0$$

или

$$e^{\int f(x) dx} dy + \left[ yf(x) e^{\int f(x) dx} + \varphi(x) e^{\int f(x) dx} \right] dx = 0,$$

одакле помоћу формуле 2) у чл. 78.<sup>1)</sup>

$$y e^{\int f(x) dx} + \int \varphi(x) e^{\int f(x) dx} dx = C.$$

<sup>1)</sup> Формула 2) у чл. 98. примењена је у овоме случају у форми

$$u = \int Q dy + \int \left( P - \frac{dv}{dx} \right) dx + C, \quad v = \int Q dx.$$

*Примедба.* На исти начин бисмо поступили да фактор  $\mu$ , место да зависи само од  $x$ -а, зависи само од  $y$ -а, у коме је случају  $\frac{d\mu}{dx} = 0$  и општа се једн. 1) у чл. 101. своди на ову

$$\frac{d\mu}{\mu} = \frac{\frac{dN}{dx} - \frac{dM}{dy}}{M} dy.$$

**103. Други случај опредељавања интеграционог фактора.**

Претпоставимо да фактор  $\mu$  има форму  $XY$ , где је  $X$  функција  $x$ -а,  $Y$  функција  $y$ -а. Овде је

$$\frac{d\mu}{dx} = Y \frac{dX}{dx}, \quad \frac{d\mu}{dy} = X \frac{dY}{dy},$$

а са тиме једн. 1) у чл. 101. за опредељавање фактора  $\mu$

$$\frac{dN}{dx} - \frac{dM}{dy} = M \frac{dY}{Y dy} - N \frac{dX}{X dx}$$

или ако ставимо

$$\frac{dX}{X dx} = \varphi(x), \quad \frac{dY}{Y dy} = \psi(y) \quad (1)$$

$$\frac{dN}{dx} - \frac{dM}{dy} = M \psi(y) - N \varphi(x), \quad (2)$$

Са претпоставком да је испуњена последња једначина имамо (из образаца 1)

$$X = e^{\int \varphi(x) dx}, \quad Y = e^{\int \psi(y) dy}$$

$$\mu = e^{\int \varphi(x) dx} \cdot e^{\int \psi(y) dy} \quad (3)$$

*Примедба.* Извесне операције, којима смо се раније служили код одвајања променљивих у диф. једначинама, свде се на употребу интеграционог фактора. Тако у чл. 88. код хомогених једначина видимо из једн. 3) да се одвајање променљивих (доводење на форму једн. 4) своди

на то да се диф. једначина 3) помножи фактором  $\frac{1}{x^{k+1} [f(t) + t\varphi(t)]}$  тј. с обзиром на то што је  $t = \frac{y}{x}$ ,  $f(t) = \frac{1}{x^k} f(x, y)$ ,  $\varphi(t) = \frac{1}{x^k} \varphi(x, y)$

да се задата диф. једначина помножи фактором  $\frac{1}{xf(x, y) + y\varphi(x, y)}$ .

Иста примедба важи и за случај посматран у чл. 87.

## 104. Примери за изналажење интеграционога фактора. —

1. Пример.

$$(x + y) dx + dy = 0.$$

Овде је  $M = x + y$ ,  $N = 1$ ; задата једначина има вид  $M dx + dy = 0$  (вид једн. 4 у чл. 102.) и на основу формула 3) и 5) чл. 102. добијамо

$$\mu = e^x.$$

Заиста кад напишемо задату једначину

$$e^x (x + y) dx + e^x dy = 0$$

уверимо се да је  $\frac{dP}{dy} = \frac{dQ}{dx}$  (види чл. 97.).

Помоћу формуле 2) чл. 98., када је применимо у форми

$$u = \int Q dy + \int \left( P - \frac{dv}{dx} \right) dx + C, \quad v = \int Q dx,$$

налазимо

$$C = \int e^x dy + \int x e^x dx$$

или

$$C = e^x (y + x - 1)$$

као решење горње диф. једначине.

2. Пример.

$$(x \sin y + y \cos y) dx + (x \cos y - y \sin y) dy = 0.$$

Овде је дакле

$$M = x \sin y + y \cos y \quad N = x \cos y - y \sin y.$$

Претпоставимо да интеграциони фактор зависи само од  $x$ -а. Према обрасцу 1) у чл. 102. имамо

$$\frac{d\mu}{\mu} = \frac{(x \cos y + \cos y - y \sin y) - \cos y}{x \cos y - y \sin y} dx = dx,$$

дакле

$$\mu = e^x.$$

Ако задату једначину напишемо

$$e^x (x \sin y + y \cos y) dx + e^x (x \cos y - y \sin y) dy = 0$$

уверимо се да је лева страна потпуни диференцијал  $\left( \frac{dP}{dy} = \frac{dQ}{dx} \right)$  и помоћу обрасца 2) у чл. 98. налазимо решење задате једначине

$$C = \int e^x (x \sin y + y \cos y) dx + \int \left[ e^x (x \cos y - y \sin y) - \frac{dv}{dy} \right] dy,$$

где је

$$v = \int e^x (x \sin y + y \cos y) dx = e^x [(x - 1) \sin y + y \cos y],$$

дакле

$$\frac{dv}{dy} = e^x (x \cos y - y \sin y)$$

и према томе решење

$$C = e^x [(x - 1) \sin y + y \cos y].$$

3. Пример.

$$(x - ay) dx + (y + ax) dy = 0$$

(3. пример у чл. 89.). Овде је  $M = x - ay$ ,  $N = y + ax$ , а интеграциони је фактор

$$\mu = \frac{1}{(x - ay)x + (y + ax)y} = \frac{1}{x^2 + y^2}$$

(види примедбу на крају чл. 103.). С овим помножена задата једначина

$$\frac{x - ay}{x^2 + y^2} dx + \frac{y + ax}{x^2 + y^2} dy = 0$$

постаје њена лева страна потпуни диференцијал, јер је

$$\frac{dP}{dy} = \frac{dQ}{dx} = \frac{-ax^2 + ay^2 - 2xy}{(x^2 + y^2)^2}.$$

Интегралићемо помоћу формуле 2) у чл. 78., узевши ту формулу у виду

$$u = \int Q dy + \int \left( P - \frac{dv}{dx} \right) dx + C, \quad v = \int Q dx,$$

налазимо решење наше задате једначине

$$C = \int \frac{y + ax}{x^2 + y^2} dy + \int \left[ \frac{x - ay}{x^2 + y^2} - \frac{dv}{dx} \right] dx$$

$$= l(x^2 + y^2) + a \cdot \text{arc tg } \frac{y}{x} + \int \left[ \frac{x - ay}{x^2 + y^2} + \frac{ay}{x^2 + y^2} - \frac{x}{x^2 + y^2} \right] dx$$

$$= l\sqrt{x^2 + y^2} + a \cdot \text{arc tg } \frac{y}{x}.$$

4. Пример.

$$(x^2 + y^2) dx - 2xy dy = 0$$

(в. 4. Пример у чл. 89.).

Овде је

$$\frac{dM}{dy} = 2y, \quad \frac{dN}{dx} = -2y, \quad \text{дакле } \frac{dM}{dy} \text{ није } = \frac{dN}{dx}.$$

На основу формуле 1) чл. 102. ставићемо

$$\frac{d\mu}{\mu} = -\frac{2dx}{x},$$

одакле

$$l\mu = -lx^2 + C, \quad \mu x^2 = c, \quad \mu = \frac{c}{x^2}$$

или простје

$$\mu = \frac{1}{x^2}.$$

С овим имамо диф. једначину

$$\frac{x^2 + y^2}{x^2} dx - \frac{2y}{x} dy = 0,$$

чија је лева страна потпуни диференцијал, јер је

$$\frac{d\left(\frac{x^2 + y^2}{x^2}\right)}{dy} = \frac{d\left(-\frac{2y}{x}\right)}{dx} = \frac{2y^2}{x^2}.$$



Према формули 2) у чл. 98. интегрална једначина гласи

$$C = \int \frac{x^2 + y^2}{x^2} dx + \int \left( -\frac{2y}{x} - \frac{dv}{dy} \right) dy,$$

где је

$$v = \int \frac{x^2 + y^2}{x^2} dx = x - \frac{y^2}{x}, \quad \frac{dv}{dy} = -\frac{2y}{x}$$

и према томе добијамо ово решење

$$C = x - \frac{y^2}{x} + \int \left( -\frac{2y}{x} + \frac{2y}{x} \right) dy$$

или

$$x^2 - y^2 = Cx.$$

5. Пример.

$$2xy dx + (y^2 - 3x^2) dy = 0.$$

Пошто нас формула 1) у чл. 101., а тако исто и формула 1) у чл. 102. во, диф. једначину коју нисмо у стању да интегралимо, учинићемо претпоставку, интеграциони фактор  $\mu$  зависи само од  $y$  и место диф. једн. 1) у чл. 102. уз ћемо диф. једначину

$$\frac{d\mu}{\mu} = \frac{\frac{dN}{dx} - \frac{dM}{dy}}{M} dy,$$

која у овоме случају, где је  $\frac{dM}{dy} = 2x$ ,  $\frac{dN}{dx} = -6x$ , гласи

$$\frac{d\mu}{\mu} = -\frac{4dy}{y},$$

одакле

$$\ln \mu = -4 \ln y + C, \quad \mu = \frac{c}{y^4}$$

или простије

$$\mu = \frac{1}{y^4}.$$

С овим претварамо задату диф. једначину у

$$\frac{2x dx}{y^3} + \frac{y^2 - 3x^2}{y^4} dy = 0,$$

у којој је лева страна потпуни диференцијал, јер је

$$\frac{d\left(\frac{2x}{y^3}\right)}{dy} = \frac{d\left(\frac{y^2 - 3x^2}{y^4}\right)}{dx} = -\frac{6x}{y^4}.$$

Према овоме добијамо интегралну једначину (формула 2) у чл. 98.)

$$C = \int \frac{2x dx}{y^3} + \int \left( \frac{y^2 - 3x^2}{y^4} + \frac{3x^2}{y^4} \right) dy = \frac{x^2}{y^3} + \int \frac{dy}{y^2} = \frac{x^2}{y^3} - \frac{1}{y} = \frac{x^2 - y^2}{y^3}$$

или

$$x^2 - y^2 = Cy^3.$$

**105. Теорема.** — Свака диференцијална једначина првога реда има свој интеграл.

За диф. једначину првога реда

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) \text{ или } Mdx + Ndy = 0$$

постоји извесна једначина, у којој се јавља  $x$  и  $y$  и једна произвољна константа, која (коначна) једначина, када је диференцијалимо и елиминирајемо ону произвољну константу, даје задату диф. једначину.

Интегралити диф. једначину значи наћи извесну функцију  $u$ , која зависи од  $x$ -а и чија је изводна  $= f(x, y)$  и која за бесконачно мале промене  $dx$  прапроменљиве  $x$  добија задатом диф. једначином одређене бесконачно мале промене  $dy = f(x, y) dx$ . Услед тога, што задата диф. једначина одређује само начин како се промене функције управљају према променама прапроменљиве, дозвољено је да за какву било вредност  $x$ -а узмемо произвољну вредност за  $y$ , да ставимо нпр. да је за  $x = a$  одговарајућа вредност функције  $y = b$ . Но с овим је, онда, и за сваку другу вредност  $x$ -а вредност  $y$ -а потпуно одређена. То значи да је  $u$  некаква функција  $x$ -а у којој се јавља и једна произвољна константа. Са постојањем функције  $u$  доказано је постојање интеграла диф. једначине.

**106. Теорема.** — Постоји увек фактор, којим кад помножимо леву страну диф. једначине првога реда

$$Mdx + Ndy = 0 \quad (1)$$

чини да лева страна једначине постане потпуним диференцијалом.

У чл. 105. смо показали да свака диф. једн. 1) има свој интеграл, у коме се јавља једна произвољна константа. Замислимо да је та интегрална једначина решена по оној произвољној константи, да је доведена на форму

$$u = C, \quad (2)$$

где је  $u$  функција од  $x$  и  $y$ , у којој нема произвољне константе. Из интегралне једначине 2) следује

$$\frac{du}{dx} dx + \frac{du}{dy} dy = 0, \text{ одакле } \frac{dy}{dx} = -\frac{\frac{du}{dx}}{\frac{du}{dy}}$$

док из једн. 1) опет имамо

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{M}{N}$$

и према томе

$$\frac{du}{dx} = \frac{M}{N},$$

Ову идентичну једначину можемо да напишемо

$$\frac{du}{dx} = \frac{du}{dy} = \mu,$$

одакле

$$\frac{du}{dx} = \mu M, \quad \frac{du}{dy} = \mu N$$

$$du = \mu (M dx + N dy).$$

Овим смо показали да постоји такав фактор (зависан од  $x$ -а и  $y$ -којим кад се помножи лева страна диф. једначине, та лева страна и стаје потпуним диференциалом.

**107. Теорема.** — Има безбројно много фактора који чине да лева страна диф. једначине

$$M dx + N dy = 0$$

постаје потпуни диференциал.

Помножимо обе стране једначине

$$\mu (M dx + N dy) = du$$

каквом било функцијом од  $u$ , нпр. са  $\varphi(u)$ . Тада је

$$\mu \varphi(u) (M dx + N dy) = \varphi(u) du = d \int \varphi(u) du.$$

Одавде видимо да је и сада лева страна потпуни диференциал. Фактор  $\mu \varphi(u)$  има, дакле, исто својство које има фактор  $\mu$ .

**Закључак.** Ако два фактора  $M$  и  $\mu$  чине да израз  $M dx + N dy$  постаје потпуним диференциалом, онда је  $\frac{M}{\mu} = C$  интеграл диф. једначине  $M dx + N dy = 0$ .

**Доказ.** Из  $\frac{M}{\mu} = C$  или дакле  $\varphi(u) = C$  следује  $u = c$ , а то интеграл горње диф. једначине.

*Пример*

$$x dy - y dx = 0$$

или

$$\frac{dy}{y} = \frac{dx}{x},$$

одакле, кад интегралимо

$$y = Cx \text{ или } \frac{y}{x} = C = u.$$

Најпростији је интеграциони фактор овде  $\mu = \frac{1}{x^2}$ . Остали интеграциони фактори обухваћени су формулом  $\mu \varphi(u) = \frac{1}{x^2} \varphi\left(\frac{y}{x}\right)$ .

Тако ако узмемо  $\varphi(u) = u$  имамо интеграциони фактор  $\mu = \frac{y}{x^3}$ , а диф. једначина је  $\frac{xy dy - y^2 dx}{x^3} = d \frac{1}{2} \frac{y^2}{x^2} = 0$ .

За  $\varphi(u) = \frac{1}{u}$  интеграциони је фактор  $\mu = \frac{1}{xy}$ , а диф. једначина

$$\frac{dy}{y} - \frac{dx}{x} = d \ln \frac{y}{x} = 0,$$

Замена  $\varphi(u) = \frac{1}{1+u^2}$  даје интеграциони фактор  $\mu = \frac{1}{x^2+y^2}$ , а диф. једначина гласи  $\frac{xdy - ydx}{x^2+y^2} = d \operatorname{arctg} \frac{y}{x} = 0$ .

### 3. Диференциалне једначине првога реда.

**108. Линеарне диференциалне једначине првога реда.** — Општи вид линеарне диф. једначине првога реда јесте

$$\frac{dy}{dx} + y f(x) = \varphi(x).$$

За интегралне оваквих једначина имали смо методе у чл. 91., 92. и 96.

**109. Диференциалне једначине првога реда, које су вишега степена.** — Један случај, у коме се једначина вишега степена може да сведе на линеарну једначину, разматрали смо у чл. 93. и 94. (*Бернули-ева једначина.*)

Узећемо сада на проучавање неке случајеве, где се интегралне једначине првога реда, која је вишега степена, може да изврши на релативно прост начин.

Први случај. — Претпоставимо да се диф. једначина

$$F\left(x, y, \frac{dy}{dx}\right) = 0, \quad (1)$$

у којој се  $\frac{dy}{dx}$  јавља у вишем степену, може да реши по  $\frac{dy}{dx}$ . Тиме се задата једначина раствара на више диф. једначина првога степена, које ћемо интегралити по методама у чл. 91., 92. и 96.

**Примедба.** Често нас решавање једн. 1) по  $\frac{dy}{dx}$  води линеарним једначинама код којих се не може да изврши одвајање променљивих. У таквим случајевима покупати да дођемо до резултата на начин показан у чл. 110. (Види у томе члану 3. пример.)

На случај да диф. једн. 1) има простији вид

$$F\left(\frac{dy}{dx}\right) = 0,$$

а може да се реши по  $\frac{dy}{dx}$ , нпр.

$$\frac{dy}{dx} = a_1, \quad \frac{dy}{dx} = a_2, \quad \frac{dy}{dx} = a_3, \dots$$

интегралом добијамо решења

$$y = a_1x + C_1, \quad y = a_2x + C_2, \quad y = a_3x + C_3, \dots,$$

која су сва обухваћена једначином

$$(y - a_1x - C_1)(y - a_2x - C_2)(y - a_3x - C_3) \dots = 0.$$

Опшност овога решења нећемо смањити, ако претпоставимо у свима факторима једну исту константу  $C$  и према томе резултат напишемо

$$\left(\frac{y-C}{x} - a_1\right)\left(\frac{y-C}{x} - a_2\right)\left(\frac{y-C}{x} - a_3\right) \dots = 0$$

или краће

$$F\left(\frac{y-C}{x}\right) = 0.$$

*Пример.*

$$\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 - a^2 = 0.$$

Решење:

$$\left(\frac{y-C}{x}\right)^2 - a^2 = 0 \text{ или } y = \pm ax + C.$$

**110. Продужење чл. 109.** Други случај. — Претпоставимо да се задата диф. једначина

$$F\left(x, y, \frac{dy}{dx}\right) = 0$$

може да реши по једној променљивој, нпр. да се доведе на форму

$$1) \quad y = f(x, p),$$

где је

$$2) \quad p = \frac{dy}{dx}.$$

Диференцирањем једн. 1) добијамо ову линеарну диф. једначину првога реда

$$3) \quad dy \text{ или } p dx = \frac{df}{dx} dx + \frac{df}{dp} dp.$$

Ако будемо умели да интегралимо ову једначину, онда елиминавањем количине  $p$  из тако добивене интегралне једначине и једн. 1) налазимо решење задате диф. једначине.

*Примедба.* Главна тешкоћа у овоме послу састоји се, обично, у елиминавању количине  $p$  из назначених једначина. У случају да је немогуће извршити ово елиминавање можемо се задовољити тиме што ћемо за поједине, а произвољне вредности количине  $p$  одређивати одговарајуће вредности за  $x$  и за  $y$  помоћу једн. 1) и интеграла једн. 3).

*1. Пример.*

$$y = x \frac{dy}{dx} + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2. \quad (1)$$

Диференцирањем ове једначине добијамо

$$p = p + x \frac{dp}{dx} + 2p \frac{dp}{dx}$$

или

$$(x + 2p) \frac{dp}{dx} = 0, \quad (2)$$

где је  $p = \frac{dy}{dx}$ . Једн. 2) разлаже се на ове две

$$\frac{dp}{dx} = 0 \quad (2a)$$

и

$$x + 2p = 0. \quad (2b)$$

Из 2a) следује  $p = C$ , а с овим и на основу једн. 1) добијамо решење:

$$y = Cx + C^2. \quad (3a)$$

Из 2b) налазимо  $p = -\frac{x}{2}$  и онда на основу једн. 1) добијамо друго решење

$$y = -\frac{x^2}{4}. \quad (3b)$$

Ово друго решење зове се *сингуларно* решење диф. једначине, пошто се у њему не налази произвољна константа.

*2. Пример.*

$$y = \frac{x}{2} \frac{dy}{dx} + \frac{1}{4x^2} \left(\frac{dy}{dx}\right)^2. \quad (1)$$

Диференцирањем ове једначине следује

$$p = \frac{p}{2} + \frac{x}{2} \frac{dp}{dx} + \frac{1}{4x^2} 2p \frac{dp}{dx} - \frac{1}{2x^3} p^2$$

или

$$\frac{p}{2} \left(1 + \frac{p}{x^2}\right) = \frac{x}{2} \left(1 + \frac{p}{x^2}\right) \frac{dp}{dx}$$

или најзад

$$\left(1 + \frac{p}{x^2}\right) \left(p - x \frac{dp}{dx}\right) = 0. \quad (2)$$

Ова је једначина задовољена прво, ако је

$$p - x \frac{dp}{dx} = 0, \quad (2a)$$

одакле

$$\frac{dp}{p} = \frac{dx}{x}, \quad p = Cx.$$

С овим, а на основу једн. 1), имамо решење

$$3 а) \quad y = \frac{C x^2}{2} + \frac{C^2}{4}.$$

Друго, када ставимо

$$2 б) \quad 1 + \frac{p}{x^3} = 0,$$

дакле

$$p = -x^3$$

и на основу једн. 1) следује ово решење

$$3 б) \quad y = -\frac{x^4}{4}.$$

Ово је решење сингуларно, јер у њему нема произвољне константе.

3. Пример.

$$\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + ax - by = 0.$$

Ми бисмо ову једначину могли да решимо по  $\frac{dy}{dx}$  и нашли бисмо

$$\frac{dy}{dx} = \pm \sqrt{by - ax}.$$

Но пошто се овде не могу непосредно да одвоје променљиве,<sup>1)</sup> то ћемо употребити и у овоме случају горњу методу решавајући задату једначину по  $y$ , доводећи је, дакле, на вид

$$1) \quad by = p^2 + ax,$$

где је  $p = \frac{dy}{dx}$ . Диференцирањем ове једначине добијамо

$$b p dx = 2 p dp + a dx,$$

одакле

$$dx = \frac{2 p dp}{bp - a}$$

$$2) \quad x = \frac{2}{b^2} [bp + al(bp - a)] + C.^2)$$

Елиминисањем количине  $p$  из ове једн. 2) и задате једн. 1) добијамо решење диф. једначине.

4. Пример

$$y dx - x \sqrt{dx^2 + dy^2} = 0,$$

одакле

$$y = x \sqrt{1 + p^2},$$

које кад диференцирамо

$$p dx = \sqrt{1 + p^2} dx + \frac{x p dp}{\sqrt{1 + p^2}}$$

<sup>1)</sup> Види примедбу у чл. 109.

$$\begin{aligned} 2) \int \frac{2 p dp}{bp - a} &= \frac{2}{b} \int dp + \frac{2a}{b} \int \frac{dp}{bp - a} = \frac{2}{b} p + \frac{2a}{b^2} l(bp - a) + C \\ &= \frac{2}{b^2} [bp + al(bp - a)] + C. \end{aligned}$$

(Види чл. 9.)

и средимо

$$(p - \sqrt{1 + p^2}) dx = \frac{x p dp}{\sqrt{1 + p^2}},$$

одакле опет

$$\begin{aligned} \frac{dx}{x} &= \frac{p dp}{\sqrt{1 + p^2} (p - \sqrt{1 + p^2})} \\ &= -\frac{p(p + \sqrt{1 + p^2}) dp}{\sqrt{1 + p^2}} \\ &= -p dp - \frac{p^2 dp}{\sqrt{1 + p^2}} \end{aligned}$$

и најзад интегралимо

$$lx = \frac{1}{2} [l(p + \sqrt{1 + p^2}) - p^2 - p\sqrt{1 + p^2}] + C.$$

Решење задате једначине добићемо кад у ову једначину за  $lx$  ставимо

$$p = \pm \frac{\sqrt{y^2 - x^2}}{x},$$

које нам даје постављена диф. једначина.

5. Пример.

$$xp^2 - 2yp + ax = 0$$

или

$$2py = xp^2 + ax,$$

одакле диференцирањем

$$2p^2 dx + 2y dp = p^2 dx + 2p x dp + a dx,$$

које, кад средимо

$$(p^2 - a) dx = 2(p x - y) dp$$

и заменимо из задате једначине

$$y = \frac{xp^2 + ax}{2p},$$

даје

$$\begin{aligned} (p^2 - a) dx &= 2 \left( px - \frac{xp^2 + ax}{2p} \right) dp \\ &= \frac{(p^2 - a)x}{p} dp \end{aligned}$$

или скраћено

$$\frac{dx}{x} = \frac{dp}{p},$$

дакле

$$p = Cx.$$

Замена овог последњег у задату једначину даје решење

$$C^2 x^3 - 2 C x y + a x = 0$$

или простије

$$C^2 x^2 - 2 C y + a = 0$$

6. Пример.

$$y = x f(p) + \varphi(p).$$

Диференцирањем добијамо

$$p dx = x f'(p) dp + f(p) dx + \varphi'(p) dp,$$

одакле

$$\frac{dx}{dp} + \frac{f'(p)}{f(p) - p} x = -\frac{\varphi'(p)}{f(p) - p}.$$

Ова се диф. једначина интеграла по методи интегралења диф. једначине 1) у чл. 91. Резултат је

$$2) \quad x = -e^{-\int \frac{f'(p)}{f(p)-p} dp} \left( \int \frac{\varphi'(p)}{f(p)-p} e^{\int \frac{f'(p)}{f(p)-p} dp} dp + C \right).$$

Елиминавањем количине  $p$  из ове једначине и оне задате добијамо интегралну једначину.

У већини случајева се елиминавање количине  $p$  не може да изврши пошто она последња једначина за  $x$  садржи трансцендентне функције од  $p$ . У таквоме случају дајемо количини  $p$  поступно разне вредности, а оне две једначине дају одговарајући вредности за  $x$  и  $y$ .

*Примедба.* Ако је  $f(p) = p$  формула 2) постаје неупотребљива. Једначина 1) гласи у овоме случају

$$y = px + \varphi(p)$$

(*Clairaut*-ова једначина).

Диференцирањем следује

$$p dx = p dx + x dp + \varphi'(p) dp$$

или

$$[x + \varphi'(p)] dp = 0.$$

Ова је једначина задовољена:

1) ако је  $dp = 0$ , дакле  $p = C$  и онда је

$$y = Cx + \varphi(C).$$

2) ако је  $x + \varphi'(p) = 0$ . Елиминавањем количине  $p$  из ове једначине и оне задате долазимо до решења

$$y = xf(x) + \varphi[f(x)]$$

у коме нема произвољне константе. Ово је решење дакле *сингуларно решење*.

**111. Продужење чл. 110.** Трећи случај. — Претпоставимо да се у задатој диф. једначини јавља само једна променљива, да је задате једначина ово

$$F\left(x, \frac{dy}{dx}\right) = 0$$

и претпоставимо да се она може да реши по  $\frac{dy}{dx}$ , тј. да се може да доведе на форму

$$\frac{dy}{dx} = f(x).$$

Интегралење је тада сведено на квадратуре, јер је

$$y = \int f(x) dx.$$

1. *Пример.*

$$\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 - ax = 0.$$

Одавде

$$\frac{dy}{dx} = \pm \sqrt{ax}, \quad y = \pm \int \sqrt{ax} dx = \pm \frac{2}{3} x \sqrt{ax} + C$$

или

$$(y - C)^2 = \frac{4}{9} ax^3.$$

2. *Пример.*

$$\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 - (a+x) \frac{dy}{dx} + ax = 0.$$

Одавде, кад решимо по  $\frac{dy}{dx}$

$$\frac{dy}{dx} = a, \quad \frac{dy}{dx} = x$$

и према томе имамо решења

$$y = ax + C, \quad y = \frac{x^2}{2} + C.$$

**112. Продужење чл. 111.** Четврти случај. — Узмимо да се једначина

$$F\left(x, \frac{dy}{dx}\right) = 0$$

не може да реши по диф. количнику  $\frac{dy}{dx}$ , али је могуће да се реши по променљивој  $x$ . Задата диф. једначина има, дакле, вид

$$x = f(p), \quad (1)$$

где је  $p = \frac{dy}{dx}$ . Из  $\frac{dy}{dx} = p$  следује  $dy = p dx$  или с обзиром на једн. 1)

$$dy = p df(p),$$

одакле

$$y = \int p df(p) + C = pf(p) - \int f(p) dp + C. \quad (2)$$

Елиминујући  $p$  из једн. 1) и 2) добијамо решење задате диф. једначине.

**113. Продужење чл. 112.** Пети случај. — Нека је

$$F\left(y, \frac{dy}{dx}\right) = 0$$

задата диф. једначина и претпоставимо да се она може да реши по  $y$ , да се доведе, дакле, на вид

$$y = f(p), \quad (1)$$

где је, као и горе,  $p = \frac{dy}{dx}$ .

Отуда што је

$$dx = \frac{df(p)}{p} = \frac{f'(p) dp}{p}$$

изводимо

$$x = \int \frac{f'(p)}{p} dp + C. \quad (2)$$

Елиминавањем количине  $p$  из једн. 1) и 2) добијамо решење задате диф. једначине.

Пример.

одакле

$$\begin{aligned}y &= ap + bp^2, \\ p dx &= adp + 2bp dp \\ dx &= \frac{(a + 2bp) dp}{p} \\ x &= alp + 2bp + C.\end{aligned}$$

Из задате једначине следује  $p = \frac{\sqrt{a^2 + 4by} - a}{2b}$ , које, уметнуто у последњу једначину, даје решење

$$x = al \left( \frac{\sqrt{a^2 + 4by} - a}{2b} \right) + \sqrt{a^2 + 4by} - a + C$$

или простије

$$x = al(\sqrt{a^2 + 4by} - a) + \sqrt{a^2 + 4by} + Const.$$

**114. Метода неодређених сачинитеља.** — Објаснићемо је на следећем примеру

$$1) \quad \frac{dy}{dx} + y - x^3 = 0$$

(види чл. 95. пример 1.)

Претпоставићемо интеграл задате једначине у форми

$$2) \quad y = A + Bx + Cx^2 + Dx^3 + Ex^4 + Fx^5 + Gx^6 + \dots$$

Одавде следује

$$3) \quad \frac{dy}{dx} = B + 2Cx + 3Dx^2 + 4Ex^3 + 5Fx^4 + 6Gx^5 + \dots$$

Кад заменимо ово из 2) и 3) у једн. 1) добијамо идентичну једначину

$$(A + B) + (B + 2C)x + (C + 3D)x^2 + (D + 4E - 1)x^3 + (E + 5F)x^4 + (F + 6G)x^5 + \dots = 0.$$

у којој сви сачинитељи мора да су = 0, тј.

$$A + B = 0, \quad \text{одакле } B = -A,$$

$$B + 2C = 0 \text{ или } -A + 2C = 0, \text{ „ } C = \frac{A}{2},$$

$$C + 3D = 0 \text{ „ } \frac{A}{2} + 3D = 0, \text{ „ } D = -\frac{A}{2 \cdot 3},$$

$$D + 4E - 1 = 0 \text{ „ } -\frac{A}{2 \cdot 3} + 4E - 1 = 0, \text{ „ } E = \frac{A}{2 \cdot 3 \cdot 4} + \frac{1}{4},$$

$$E + 5F = 0 \text{ „ } \frac{A}{2 \cdot 3 \cdot 4} + \frac{1}{4} + 5F = 0, \text{ „ } F = -\frac{A}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5} - \frac{1}{4 \cdot 5},$$

$$F + 6G = 0 \text{ „ } -\frac{A}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5} - \frac{1}{4 \cdot 5} + 6G = 0, \text{ „ } G = \frac{A}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 \cdot 6} + \frac{1}{4 \cdot 5 \cdot 6},$$

С овим коефицијентима  $A, B, C, \dots$  налазимо, на основу формуле 2), овај општи интеграл

$$\begin{aligned}y &= A \left[ 1 - x + \frac{x^2}{1 \cdot 2} - \frac{x^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \frac{x^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} - \frac{x^5}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5} \right. \\ &\quad \left. + \frac{x^6}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 \cdot 6} - \dots \right] + \frac{x^4}{4} - \frac{x^5}{4 \cdot 5} + \frac{x^6}{4 \cdot 5 \cdot 6} - \dots \\ &= A e^{-x} + 2 \cdot 3 \left[ 1 - x + \frac{x^2}{1 \cdot 2} - \frac{x^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \frac{x^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} - \dots \right] \\ &\quad - 6 \left( 1 - x + \frac{x^2}{1 \cdot 2} - \frac{x^3}{1 \cdot 2 \cdot 3} \right) \\ &= A e^{-x} + 6 e^{-x} - 6 + 6x - 3x^2 + x^3 \\ &= K e^{-x} - 6 + 6x - 3x^2 + x^3.\end{aligned}$$

Овде је  $K$  интеграциона (произвољна) константа.

**115. Сингуларна решења.** — Решење диф. једначине, у коме нема произвољне константе, зове се *сингуларно решење*. (Види 1. и 2. пример у чл. 110.) До оваквих сингуларних решења долазимо на основу следећег посматрања.

Дата је диф. једначина

$$M dx + N dy = 0. \quad (1)$$

Њен интеграл нека је

$$F(x, y, a) = 0. \quad (2)$$

Диференцирањем следује из 2)

$$\frac{dF}{dx} dx + \frac{dF}{dy} dy = 0, \text{ одакле } \frac{dy}{dx} = -\frac{\frac{dF}{dx}}{\frac{dF}{dy}}. \quad (3)$$

Елиминавањем константе  $a$  из једн. 3) и једн. 2) враћамо се задатој диф. једн. 1). Диференцирајући интегралну једн. 2), сматравши, при томе, константу  $a$  као функцију  $x$ -а, добијамо

$$\frac{dF}{dx} + \frac{dF}{dy} \frac{dy}{dx} + \frac{dF}{da} \frac{da}{dx} = 0,$$

одакле

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{\frac{dF}{dx}}{\frac{dF}{dy}} - \frac{\frac{dF}{da}}{\frac{dF}{dy}} \frac{da}{dx}. \quad (4)$$

Кад ово под 4) сравнимо с оним под 3), а претпоставимо да диференциални количник задржава вредност, која је опредељена задатом диф. једначином, следује

$$\frac{\frac{dF}{da} da}{\frac{dF}{dy} dy} = 0.$$

Ова једначина може да буде задовољена на двојак начин:

$$\frac{da}{dx} = 0 \quad \text{и} \quad \frac{\frac{dF}{da}}{\frac{dF}{dy}} = 0.$$

Претпоставка  $\frac{da}{dx} = 0$  не води ни чему новоме, јер  $a = Const.$  даје партикуларно решење наше диф. једначине.

Друга претпоставка: да је  $\frac{\frac{dF}{da}}{\frac{dF}{dy}} = 0$  може да буде испуњена

1) када је  $\frac{dF}{da} = 0$  и 2) када је  $\frac{dF}{dy} = \infty$ . Елиминујући константу  $a$  из

$$5) \quad F(x, y, a) = 0 \quad \text{и} \quad \frac{dF}{da} = 0$$

или из

$$6) \quad F(x, y, a) = 0 \quad \text{и} \quad \frac{dF}{dy} = \infty$$

добивамо решење задате диф. једначине у коме нема произвољне константе, а такво је решење сингуларно.

Сингуларна решења диф. једначине првога реда добијамо, дакле, кад из општега интеграла диф. једначине и изводне тога интеграла узетој по константи, коју изводну стављамо  $= 0$ , елиминујемо константу. Или: кад елиминујемо константу из општега интеграла диф. једначине и његове изводне по  $y$ , коју изводну стављамо  $= \infty$ .

1. Примедба. При одређивању константе  $a$  из

$$\frac{\frac{dF}{da}}{\frac{dF}{dy}} = 0$$

треба имати на уму да се не узму за  $a$  вредности које чине да је једновремено  $\frac{dF}{da} = 0$  и  $\frac{dF}{dy} = 0$  или  $\frac{dF}{da} = \infty$  и  $\frac{dF}{dy} = \infty$ , јер се у таквоме случају горња једначина јавља у неопредељеној форми  $\frac{0}{0} = 0$

или  $\frac{\infty}{\infty} = 0$ . Тако исто не важе оне вредности константе, које дају таква решења, која се могу да добију из општега интеграла, кад се у њему произвољна константа замени извесном вредношћу. Такво је решење партикуларно, а не сингуларно.

2. Примедба. Примећујемо да је поступак при изналажењу сингуларних решења из општега решења диф. једначине онај исти, који и код одређивања анvelope за низ линија, чија је општа једначина представљена једначином 2), где свакој особеној вредности константе (параметра)  $a$  одговара извесна линија дотичнога низа. Партикуларна решења диф. једначине представљена су, дакле, појединим линијама у серији линија, које репрезентује општи интеграл 2). Сингуларно решење диф. једначине даје анvelope за линије чија је заједничка једначина општи интеграл 2). (Види Диф. Р. Анvelope.)

## 116. Примери за сингуларна решења. —

1. Пример. Дата је права  $CD$  и две према њој управне праве  $AC$  и  $BD$ . Четврта права  $AB$  креће се тако да је  $AC \cdot BD = Const. = k^2$ . Да се определи анvelope ове покретне праве.

Уземо праву  $CD$  за  $x$ -осу, нормалу на њу у тачци  $O$  (средина дужи  $CD = 2l$ ) за  $y$ -осу. Једначина покретне праве  $AB$  нека је

$$y = ax + b.$$

За тачку  $A$  (тј. за  $x = -l$ ) јесте ордината

$$AC = -al + b,$$

за тачку  $B$  (тј. за  $x = l$ ) ордината је

$$BD = al + b.$$

Одавде, а према задатку да је  $AC \cdot BD = k^2$ , следује  $k^2 = b^2 - a^2l^2$ , одавде  $b^2 = k^2 + a^2l^2$  и тако једначина покретне праве  $AB$

$$y = ax + \sqrt{k^2 + a^2l^2}. \quad (1)$$

Ово је опште решење. Сингуларно решење добићемо кад помоћу једначине  $\frac{dF}{da} = 0$ , а то је

$$x + \frac{al^2}{\sqrt{k^2 + a^2l^2}} = 0 \quad (2)$$

и једн. 1) елиминујемо константу  $a$ . То ћемо извршити најбоље на овај начин. Из 2) следује

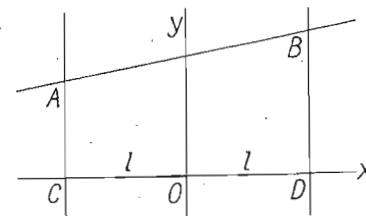
$$x = -\frac{al^2}{\sqrt{k^2 + a^2l^2}},$$

које, кад се замени у 1), даје

$$y = -\frac{a^2l^2}{\sqrt{k^2 + a^2l^2}} + \sqrt{k^2 + a^2l^2} = \frac{k^2}{\sqrt{k^2 + a^2l^2}},$$

одакле

$$\frac{y^2}{k^2} = \frac{k^2}{k^2 + a^2l^2}$$



Сл. 64.

Ово сабрано са резултатом из 2)

$$\frac{x^2}{l^2} = \frac{a^2 l^2}{k^2 + a^2 l^2}$$

даје једначину елипсе

$$\frac{x^2}{l^2} + \frac{y^2}{k^2} = 1$$

као једначину анVELOпе покретне праве  $AB$ .

2. Пример. Општи интеграл диф. једначине

1)  $y = x \frac{dy}{dx} + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2$

јесте

2)  $y = Cx + C^2$

(види 1. пример у чл. 110.). Сингуларно решење налазимо кад, на основу једн. 2 ставимо  $\frac{dF}{dC} = 0$ , дакле

$$x + 2C = 0, \quad C = -\frac{x}{2}.$$

Ова вредност за  $C$  замењена у 2) даје сингуларно решење диф. једначине

$$y = -\frac{x^2}{4}.$$

АнVELOпа правих линија 2) јесте, дакле, параболa 3) теменом у почетку координата и главним пречником у правцу одречне половине  $y$ -осе.

3. Пример.

1)  $x dx + y dy = \sqrt{x^2 + y^2 - a^2} dy.$

Интеграциони је фактор  $\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 - a^2}}$ . Множењем њиме задата диф. једначина добија вид потпунога диференцијала, јер је

$$dy = \frac{x dx + y dy}{\sqrt{x^2 + y^2 - a^2}} = d \sqrt{x^2 + y^2 - a^2}.$$

Општи интеграл диф. једн. 1) гласи дакле

или  $y + c = \sqrt{x^2 + y^2 - a^2}$

2)  $x^2 - 2cy - c^2 - a^2 = 0.$

За сингуларно решење имамо

$$\frac{dF}{dc} = -2y - 2c = 0 \text{ или } \frac{dF}{dy} = -2c = \infty.$$

Прво даје  $c = -y$  и на основу једн. 2) следује сингуларно решење

3)  $x^2 + y^2 - a^2 = 0.$

Општи интеграл 2) репрезентује серију параболa; сингуларни интеграл представља један круг.

Случај  $\frac{dF}{dy} = -2c = \infty$  даје незначајно решење.

4. Пример.

$$y = -xp + x^2 p^2,$$

одакле диференцирањем

$$p dx = -p dx - x dp + 4x^2 p^2 dx + 2x^2 p dp$$

или

$$2p(1 - 2x^2 p) dx = x(2x^2 p - 1) dp$$

$$2p dx = -x dp$$

$$\frac{2 dx}{x} = -\frac{dp}{p},$$

које интегралено даје

$$lx^2 = -lp + C, \quad px^2 = c$$

$$p = \frac{c}{x^2}.$$

Заменом добивени вредности за  $p$  у задату диф. једначину добијамо њен општи интеграл

$$y = c^2 - \frac{c}{x}.$$

Да бисмо нашли сингуларно решење образоваћемо једначину  $\frac{dF}{dc} = 0$ , а то је

$$2c - \frac{1}{x} = 0, \text{ одакле } c = \frac{1}{2x},$$

које, кад се унесе у општи интеграл, даје сингуларно решење

$$4x^2 y + 1 = 0.$$

**117. Проблем о трајекторијама.** — Да се одреди линија која под задатом углом сече линије обухваћене једначином

$$F(x, y, a) = 0, \tag{1}$$

где је  $a$  променљиви параметар.

Означимо са  $\tau$  угао који чини тангента трајекторије  $CD$  са тангентом линија  $AB, A'B', A''B'', \dots$  (које су одређене једначином 1) у пресеочној тачки  $P(x, y)$  трајекторије са линијама  $AB$ .

Из слике видимо да је

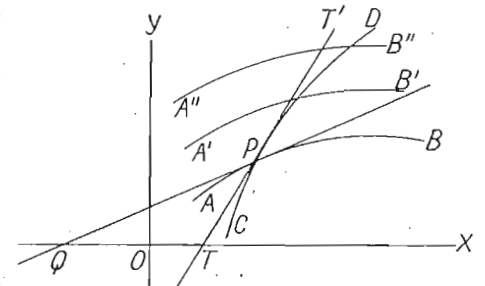
$$\tau = \sphericalangle PTx - \sphericalangle PQx,$$

дакле

$$tg \tau = m = \frac{tg PTx - tg PQx}{1 + tg PTx \cdot tg PQx}$$

или, кад ставимо овде

$$tg PTx = \frac{dy}{dx}, \quad tg PQx = -\frac{\frac{dF}{dx}}{\frac{dF}{dy}}$$



Сл. 65.



слеђује

$$m \left( \frac{dF}{dy} - \frac{dF}{dx} \frac{dy}{dx} \right) = \frac{dF}{dx} + \frac{dF}{dy} \frac{dy}{dx}$$

или

$$2) \quad \left( m \frac{dF}{dx} + \frac{dF}{dy} \right) \frac{dy}{dx} = m \frac{dF}{dy} - \frac{dF}{dx}$$

Елиминавањем параметра  $a$  из једн. 1) и 2) добијамо диференциалну једначину трајекторије.

*Примедба.* Проблем постаје знатно простији када претпоставимо да је угао  $\tau = 90^\circ$ , у коме је случају  $m = \infty$ , дакле

$$1 + tg PTx \cdot tg PQx = 0$$

или

$$1 - \frac{dy}{dx} \frac{\frac{dF}{dx}}{\frac{dF}{dy}} = 0.$$

Трајекторије се у овоме случају ( $\tau = 90^\circ$ ) зову *ортогоналне* и Њихова се диф. једначина добија елиминавањем параметра  $a$  из једначина

$$F(x, y, a) = 0,$$

3)

$$\frac{dF}{dx} dy - \frac{dF}{dy} dx = 0.$$

### 118. Примери за трајекторије. —

1. *Пример.* Једначина датих линија

$$y = ax.$$

Количина  $a$  је променљиви параметар. Из задате једн. 1)  $y - ax = 0$  слеђује  $\frac{dF}{dx} = -a$ ,  $\frac{dF}{dy} = 1$  и према томе гласи једн. 2) у чл. 117.

$$2) \quad (-ma + 1) \frac{dy}{dx} = m + a.$$

Елиминавањем параметра  $a$  из једн. 1) и 2) налазимо диф. једн. трајекторије

$$3) \quad (x - my) \frac{dy}{dx} = mx + y.$$

Ова је диф. једначина хомогена. Ставићемо (види чл. 88.)

$$y = xt$$

услед чега се једн. 3) претвара у ову

$$m(1 + t^2) dx = (1 - mt)x dt,$$

одакле

$$\frac{dx}{x} = \frac{1 - mt}{m(1 + t^2)} dt,$$

$$lx = \frac{1}{m} \int \frac{dt}{1 + t^2} - \int \frac{t dt}{1 + t^2} = \frac{1}{m} \operatorname{arc} tg t - \frac{1}{2} l(1 + t^2) + c$$

$$= \frac{1}{m} \operatorname{arc} tg \frac{y}{x} - l \sqrt{1 + \frac{y^2}{x^2}} + c$$

или

$$l \sqrt{x^2 + y^2} = \frac{1}{m} \operatorname{arc} tg \frac{y}{x} + c.$$

Најзад, ако узмемо поларне координате, тј. заменимо

$$\sqrt{x^2 + y^2} = \rho, \quad \operatorname{arc} tg \frac{y}{x} = \varphi,$$

добивена једначина гласи

$$l\rho = \frac{\varphi}{m} + c \text{ или } \rho = Ce^{\frac{\varphi}{m}}.$$

Ово је једначина логаритамске спирале.<sup>1)</sup> Трајекторија за све кроз почетак координата пролазеће праве линије 1), која те праве сече под задатим углом (за који је  $tg \tau = m$ ), јесте, дакле, логаритамска спирала са асимптотном тачком у полу.

2. *Пример.* Да се нађу ортогоналне трајекторије за линије

$$y^n = ax^k.$$

Параметар  $a$  елиминаваћемо из задате једначине и једн. 3) у чл. 117., која у овоме случају гласи

$$kax^{k-1} dy + ny^{n-1} dx = 0.$$

Тако добијамо ову диф. једначину

$$ky dy + nx dx = 0,$$

која, када се интеграл, даје решење

$$\frac{x^3}{k} + \frac{y^2}{n} = C.$$

Према томе да ли су бројеви  $k$  и  $n$  истога или противнога знака нађена једначина даје за ортогоналне трајекторије систему концентричних и сличних елипса или хипербола.

<sup>1)</sup> Види Диф. Р. 11. пример у чл. 107.

## Диференциалне једначине вишега реда.

### 1. Општа посматрања.

**119. Теорема.** — Свака диференциална једначина има свој интеграл. Диф. једначину  $n$ -тога реда можемо да представимо симболно на начин

$$1) \quad F\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \dots, \frac{d^ny}{dx^n}\right) = 0$$

или, ако замислимо да је једначина решена по изводној највишега ( $n$ -тога) реда, овако

$$2) \quad \frac{d^ny}{dx^n} = f\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \dots, \frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}}\right).$$

Једн. 2) одређује  $\frac{d^ny}{dx^n}$  или  $d\frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}}$ , тј. промену  $n-1$  ве изводне  $\frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}}$ , када су познате вредности од  $y, \frac{dy}{dx}, \dots, \frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}}$  за какву вредност  $x$ -а. Нека су нпр. за  $x = a$  дате вредности  $y = b, \frac{dy}{dx} = b', \frac{d^2y}{dx^2} = b'', \dots, \frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}} = b^{(n-1)}$ , где су  $b, b', b'', \dots, b^{(n-1)}$  произвољни бројеви.

Ако пустимо  $x$  да се мења за  $dx$  промене  $y$ -а и њених изводних јесу

$$dy = b' dx, d\frac{dy}{dx} + b'' dx, d\frac{d^2y}{dx^2} = b''' dx, \dots, d\frac{d^{n-2}y}{dx^{n-2}} = b^{(n-1)} dx,$$

а промена изводне  $\frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}}$  одређена је једначином 2). На исти ћемо начин одредити вредност за  $y$  и њених изводних, када узмемо  $x = a + 2 dx, x = a + 3 dx, \dots$ , дакле, уопште за сваку вредност  $x$ -а. Отуда, што се за сваку вредност  $x$ -а може да израчуна одговарајућа вредност  $y$ -а, закључујемо да је диференциалном једначином 1) или 2) функција  $y$  одређена тиме што зависи од променљиве  $x$  и  $n$  произвољних констаната  $b, b', \dots, b^{(n-1)}$ . *Q. e. d.*

Обратно: Свака једначина  $\phi(x, y, c, c', \dots, c^{(n-1)}) = 0$ , која задовољава задату диф. једначину, а садржи у себи  $n$  произвољних констаната, помоћу којих се може да стави за какву  $x = a$  да је  $y = b, y' = b', y'' = b'', \dots, y^{(n-1)} = b^{(n-1)}$ , где су  $b, b', b'', \dots, b^{(n-1)}$  произвољне вредности, може се сматрати као општи интеграл дотичне диф. једначине.

*Примедба.* Да би једначина са  $n$  констаната могла да важи као општи интеграл једне диф. једначине  $n$ -тога реда потребно је да су оне  $n$  константе одвојене и независне једна од друге, тј. да се ни којом

операцијом не може смањити њихов број, јер да би дотична једначина могла се узети као општи интеграл диф. једначине  $n$ -тога реда треба да постоји могућност да се оне  $n$  константе тако одреде како ће за ма какву  $x = a$  функција  $y$  и њене прве  $n-1$  изводне  $y', y'', \dots, y^{(n-1)}$  моћи добити произвољне вредности  $b, b', b'', \dots, b^{(n-1)}$ .

Тако нпр. једначина

$$y = c \sin(x + \alpha) + c' \sin(x + \alpha') + c'' \sin(x + \alpha'')$$

не садржи три, но само две произвољне константе, о чему ћемо се уверити кад једначину напишемо

$$y = (c \cos \alpha + c' \cos \alpha' + c'' \cos \alpha'') \sin x + (c \sin \alpha + c' \sin \alpha' + c'' \sin \alpha'') \cos x$$

или краће  $y = A \sin x + B \cos x$ .

Горња једначина не може, дакле, бити узета за општи интеграл какве диф. једначине трећега реда.

**120. Интеграли разнога реда диференциалне једначине.** — Општи интеграл једне диф. једначине  $n$ -тога реда садржи у себи  $n$  произвољних констаната. Означимо га једначином

$$\phi(x, y, c, c', c'', \dots, c^{(n-1)}) = 0. \quad (1)$$

Диференциалну једначину

$$F(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0, \quad (2)$$

која не садржи ниједну од оних констаната, које се јављају у њеном општем интегралу, добијамо када једн. 1) диференциалимо  $n$  пута и елиминујемо константе  $c, c', c'', \dots, c^{(n-1)}$  из тих  $n$  добивених једначина и једн. 1). То елиминавање можемо да извршимо на разне начине.

Диференциалимо један пута једн. 1) и вежимо то са задатом једн. 1). Из тих двеју једначина

$$\phi = 0$$

и

$$d\phi = 0$$

можемо да елиминујемо ма коју од констаната  $c, c', \dots, c^{(n-1)}$ . Радећи то редом са сваком од њих добијамо поступно  $n$  диф. једначина првога реда од којих свака садржи само  $n-1$  произвољну константу. Тако нађене једначине јесу, у односу према диф. једначини 2), њена  $n$  интеграла реда  $n-1$  вога.

Да бисмо могли да елиминујемо две константе потребно је да диференциалимо једн. 1) два пута. На тај начин имамо за елиминавање двеју констаната ове три једначине

$$\phi = 0, \quad d\phi = 0, \quad d^2\phi = 0.$$

Елиминавањем по двеју констаната из ове три једначине добијамо  $\frac{n(n-1)}{1 \cdot 2}$  диф. једначина другога реда, од којих свака садржи само  $n-2$  произвољне константе. Те једначине зову се *интегрални*  $n-2$  *ога реда* диф. једначине 2).

На исти начин, поступним диференцирањем јед. 1) и елиминавањем трију, четири, ... констаната, добијамо диф. једначине 3-ћега, 4-тога, ... реда, у којима се јављају само још  $n-3$ ,  $n-4$ , ... произвољне константе. Такве једначине представљају интеграле  $n-3$  ћега,  $n-4$  тога, ... реда. Продужујући и даље: елиминавањем свих констаната осим једне долазимо до  $n$  диф. једначина  $n-1$  вога реда са по једном произвољном константом. Те једначине сачињавају *интеграле првога реда*. Ако из ових  $n$  диф. једначина  $n-1$  вога реда елиминирамо  $n-1$  изводну  $y'$ ,  $y''$ , ...  $y^{(n-1)}$  добићемо општи интеграл 1). Из тога закључујемо да се диф. једначина 2), која је  $n$ -тога реда, може да интегрално познавајући њене  $n$  интегралне једначине првога реда.

## 2. Диференциалне једначине другога реда.

**121. Распоред проучавања.** — Пошто не постоји метода за интегралне диф. једначине другога реда у њеној најопштијој форми

$$F(x, y, y', y'') = 0$$

расматраћемо извесне особене случајеве. Ови се особени случајеви односе на то да у диф. једначини нема једне, две, или све три количине  $x$ ,  $y$ ,  $y'$ . Једначине, које су, дакле, вида

$$F(y'') = 0, \quad F(x, y') = 0, \quad F(y, y'') = 0, \quad F(y', y'') = 0, \\ F(x, y, y'') = 0, \quad F(x, y', y'') = 0, \quad F(y, y', y'') = 0,$$

интегрираћемо помоћу извесних замена, од којих је најобичнија замена  $\frac{dy}{dx} = p$ ,  $\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{dp}{dx}$ . Овима заменама претварамо диф. једначину другога реда у диф. једначину првога реда.

**122.**  $\frac{d^2y}{dx^2} - a = 0$ . — Ставимо у диф. једначини

$$1) \quad \frac{d^2y}{dx^2} - a = 0.$$

$$\frac{dy}{dx} = p, \quad \text{дакле} \quad \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{dp}{dx},$$

па ћемо добити диф. једначину првога реда

$$\frac{dp}{dx} - a = 0,$$

одакле

$$dp = a dx, \quad p \text{ или } \frac{dy}{dx} = ax + c, \quad dy = ax dx + c dx,$$

$$y = \frac{ax^2}{2} + cx + c'. \quad (2)$$

Ово 2) је интеграл диф. једначине 1).

**123.**  $\frac{d^2y}{dx^2} + \varphi(x) = 0$ . — Задата једначина

$$\frac{d^2y}{dx^2} + \varphi(x) = 0 \quad (1)$$

претвара се заменом

$$\frac{dy}{dx} = p$$

у једначину првога реда

$$\frac{dp}{dx} + \varphi(x) = 0,$$

одакле

$$dp = -\varphi(x) dx, \quad p \text{ или } \frac{dy}{dx} = -\int \varphi(x) dx + c \\ = f(x) + c$$

$$dy = f(x) dx + c dx,$$

$$y = \int f(x) dx + cx + c'. \quad (2)$$

*Пример.*

$$\frac{d^2y}{dx^2} - ax + bx^2 - \sin x = 0.$$

Заменом  $\frac{dy}{dx} = p$  добијамо једначину

$$\frac{dp}{dx} - ax + bx^2 - \sin x = 0,$$

одакле

$$p \text{ или } \frac{dy}{dx} = \int (\sin x + ax - bx^2) dx = -\left(\cos x - \frac{ax^2}{2} + \frac{bx^3}{3}\right) + c$$

и најзад општи интеграл задате диф. једначине

$$y = -\int \left(\cos x - \frac{ax^2}{2} + \frac{bx^3}{3}\right) dx + cx + c'$$

$$= -\sin x + \frac{ax^3}{6} - \frac{bx^4}{12} + cx + c'.$$

124.  $\frac{d^2 y}{dx^2} + \varphi(y) = 0$ . — Замена  $\frac{dy}{dx} = p$  у једначини

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + \varphi(y) = 0$$

води диф. једначини првога реда

$$\frac{dp}{dx} + \varphi(y) = 0,$$

која се, опет, кад у њој заменимо  $dx = \frac{dy}{p}$ , своди на ову

$$p dp = -\varphi(y) dy,$$

одакле

$$p^2 \text{ или } \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 = -2 \int \varphi(y) dy + c = f(y) + c$$

$$\frac{dy}{dx} = \sqrt{f(y) + c}$$

и најзад

$$x = \int \frac{dy}{\sqrt{f(y) + c}} + c'.$$

Пример.

1)

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + ay = 0.$$

Заменом  $\frac{dy}{dx} = p$  добијамо

$$p dp = -ay dy,$$

одакле

$$p^2 \text{ или } \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 = -ay^2 + c,$$

а одавде следује општи интеграл

2)

$$x = \int \frac{dy}{\sqrt{c - ay^2}} + c'.$$

При изнадажењу вредности интеграла у формули 2) мора да правим следећу разлику:

1) ако је  $a > 0$  интеграл 2), кад се изврши, даје решење

2 а)

$$x = \frac{1}{\sqrt{a}} \arcsin \left( \sqrt{\frac{a}{c}} y \right) + c'$$

(види чл. 6. Пример 5.).

Овај резултат може да се напише, када једн. 2 а) решимо по  $y$

$$y = \sqrt{\frac{c}{a}} \sin \sqrt{a} (x - c')$$

$$= \sqrt{\frac{c}{a}} [\sin x \sqrt{a} \cos c' \sqrt{a} - \cos x \sqrt{a} \sin c' \sqrt{a}]$$

или краће

3 а)

$$y = A \sin x \sqrt{a} + B \cos x \sqrt{a}.$$

2) ако је  $a < 0$ , нпр.  $a = -\alpha$ , где је  $\alpha > 0$ . Образац 2) гласи

$$x = \int \frac{dy}{\sqrt{c + \alpha y^2}} + c'$$

и када се изврши интегралење (в. 1. Пример у чл. 13.)

$$x = \frac{1}{\sqrt{\alpha}} \ln \left[ y + \sqrt{\frac{c}{\alpha} + y^2} \right] + c'. \quad (2b)$$

Решавањем по  $y$  налазимо

$$y + \sqrt{\frac{c}{\alpha} + y^2} = e^{\sqrt{\alpha}(x-c)} = C e^{\sqrt{\alpha}x},$$

$$\sqrt{\frac{c}{\alpha} + y^2} = C e^{\sqrt{\alpha}x} - y,$$

$$\frac{c}{\alpha} + y^2 = C^2 e^{2\sqrt{\alpha}x} - 2 C e^{\sqrt{\alpha}x} y + y^2,$$

$$y = \frac{C}{2} e^{\sqrt{\alpha}x} - \frac{c}{2\alpha C} e^{-\sqrt{\alpha}x}$$

или краће

$$y = A e^{\sqrt{\alpha}x} + B e^{-\sqrt{\alpha}x}. \quad (3b)$$

125.  $\frac{d^2 y}{dx^2} + \varphi\left(\frac{dy}{dx}\right) = 0$ . — У задатој диф. једначини

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + \varphi\left(\frac{dy}{dx}\right) = 0 \quad (1)$$

стављамо  $\frac{dy}{dx} = p$  и добијамо диф. једначину

$$\frac{dp}{dx} + \varphi(p) = 0,$$

одакле

$$x = - \int \frac{dp}{\varphi(p)} + c. \quad (2)$$

Ако се ова једн. 2) може да реши по  $p$ , тј. да се доведе на вид

$$p = \psi(x), \text{ дакле } dy = \psi(x) dx$$

интеграл задате диф. једначине 1) јесте тада

$$y = \int \psi(x) dx + c'. \quad (3)$$

Ако се, пак, једн. 2) не може да реши по  $p$ , онда ћемо поступити на следећи начин:

$$dy = p dx = - \frac{p dp}{\varphi(p)},$$

$$y = - \int \frac{p dp}{\varphi(p)} + c'. \quad (4)$$

Елиминавањем количине  $p$  из једн. 2) и 4) налазимо општи интеграл диф. једначине 1).

Пример. Да се нађе линија чији је полупречник кривине константан =  $a$ .  
Диф. једначина гласи

$$1) \quad \frac{(1+p^2)^{3/2}}{dp} = a$$

(види Диф. Р. чл. 126.), одакле

$$dx = \frac{a dp}{(1+p^2)^{3/2}}$$

$$2) \quad x = \frac{ap}{\sqrt{1+p^2}} + c,$$

$$dy = p dx = \frac{ap dp}{(1+p^2)^{3/2}}$$

$$3) \quad y = -\frac{a}{\sqrt{1+p^2}} + c'.$$

Елиминавањем количине  $p$  из 2) и 3) добијамо општи интеграл диф. једначине 1)

$$4) \quad (x-c)^2 + (y-c')^2 = a^2.$$

Ово је једначина круга чији је полупречник =  $a$ .

Примедба. Могли бисмо доћи до резултата и овако: из једн. 2) имамо

$$p = \frac{x-c}{\sqrt{a^2 - (x-c)^2}}$$

и онда

$$dy = \frac{(x-c) dx}{\sqrt{a^2 - (x-c)^2}}$$

или

$$y = -\sqrt{a^2 - (x-c)^2} + c'$$

$$(x-c)^2 + (y-c')^2 = a^2.$$

126.  $\frac{d^2 y}{dx^2} + ayf(x) = 0$ . — Задата диф. једначина има вид

$$1) \quad \frac{d^2 y}{dx^2} + ayf(x) = 0.$$

Заменом

$$y = e^t,$$

$$\frac{dy}{dx} = e^t \frac{dt}{dx}, \quad \frac{d^2 y}{dx^2} = e^t \frac{d^2 t}{dx^2} + e^t \left(\frac{dt}{dx}\right)^2$$

претвара се једн. 1) у ову

$$\frac{d^2 t}{dx^2} + \left(\frac{dt}{dx}\right)^2 + af(x) = 0$$

или, ако ставимо  $\frac{dt}{dx} = p$ ,

$$2) \quad \frac{dp}{dx} + p^2 + af(x) = 0.$$

Овим смо нашу диф. једначину 1), која је другога реда, свели на једну диф. једначину првога реда. Интегралењем једн. 2) добијамо  $p$  као функцију  $x$ -а, нпр.

$$p = \varphi(x), \quad (3)$$

одакле, поновним интегралењем, интеграл једн. 1)

$$y = \int \varphi(x) dx. \quad (4)$$

127.  $\frac{d^2 y}{dx^2} + f(x) \frac{dy}{dx} + \varphi(x) = 0$ . — Нека је задата диф. једначина вида

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + f(x) \frac{dy}{dx} + \varphi(x) = 0. \quad (1)$$

Ако ставимо  $\frac{dy}{dx} = p$  добићемо диф. једначину првога реда

$$\frac{dp}{dx} + f(x)p + \varphi(x) = 0. \quad (2)$$

Претпоставимо да је ова диф. једначина 2) интегрална и добивена интегрална једначина решена по  $p$ , нпр.

$$p = \psi(x, c), \quad (3)$$

онда је општи интеграл диф. једначине 1)

$$y = \int \psi(x, c) dx + c'. \quad (4)$$

Ако се, пак, интегрална једначина добивена из 2) не може да реши по  $p$ , али може да реши по  $x$ -у, нпр. овако

$$x = \chi(p, c), \quad (5)$$

онда диференцирањем следује

$$dx = \chi'(p, c) dp$$

и кад заменимо  $dx = \frac{dy}{p}$

$$dy = p \chi'(p, c) dp,$$

$$y = \int p \chi'(p, c) dp \quad (6)$$

и најзад, елиминавањем количине  $p$  из 5) и 6), добијамо везу између  $x$  и  $y$ , а то је општи интеграл диф. једн. 1).

1. Пример.

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + x \frac{dy}{dx} + ax = 0.$$

Заменом  $\frac{dy}{dx} = p$  добијемо

$$\frac{dp}{dx} + x(p + a) = 0,$$

одакле

$$\frac{dp}{p+a} = -x dx$$

$$\ln(p+a) = -\frac{x^2}{2} + c, \quad p+a = e^{-\frac{x^2}{2} + c},$$

$$p = Ce^{-\frac{x^2}{2}} - a,$$

$$y = C \int e^{-\frac{x^2}{2}} dx - ax + c'.$$

2. Пример. Да се нађе линија код које је полупречник кривине обрнуто пропорционалан апсциси.

Према формули за полупречник кривине (види Диф. Р. чл. 126.) диф. једначина линије, коју тражимо, јесте

$$\frac{(1+p^2)^{3/2}}{\frac{dp}{dx}} = \frac{a^2}{2x}$$

означајући са  $\frac{a^2}{2}$  константни производ из апсцисе и полупречника кривине. Напишимо горњу диф. једначину

$$2x dx = \frac{a^2 dp}{(1+p^2)^{3/2}}$$

које, кад интегралимо, даје

$$x^2 + c = \frac{a^2 p}{\sqrt{1+p^2}} \quad 1)$$

одакле

$$p \text{ или } \frac{dy}{dx} = \frac{x^2 + c}{\sqrt{a^4 - (x^2 + c)^2}}$$

и пошто поново интегралимо

$$y = \int \frac{(x^2 + c) dx}{\sqrt{a^4 - (x^2 + c)^2}} + c'.$$

Ово опште решење наше диф. једначине представља линију, која се зове *еластична линија*. То је линија коју показује једна еластична шипка када је једним крајем утврдимо, а други крај оптеретимо.

$$\begin{aligned} & 1) \int \frac{a^2 dp}{(1+p^2)^{3/2}} \text{ добићемо најлакше заменом } p = \operatorname{tg} u, dp = \frac{du}{\cos^2 u}, \frac{1}{(1+p^2)^{3/2}} \\ & = \cos^3 u. \text{ Тиме се горњи интеграл претвара у } \int \frac{a^2 dp}{(1+p^2)^{3/2}} = a^2 \int \cos u du = a^2 \sin u \\ & = \frac{a^2 p}{\sqrt{1+p^2}} \end{aligned}$$

128.  $\frac{d^2 y}{dx^2} + f(y) \frac{dy}{dx} + \varphi(y) = 0$ . — Узмимо да задата диф. једначина има вид

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + f(y) \frac{dy}{dx} + \varphi(y) = 0. \quad (1)$$

Ставимо  $\frac{dy}{dx} = p$ , дакле  $dx = \frac{dy}{p}$ , које, замењено у једн. 1), даје нову диф. једначину

$$p dp + pf(y) dy + \varphi(y) dy = 0. \quad (2)$$

Ако будемо умели да интегралимо ову једн. 2) и на тај начин изразимо  $y$  као функцију од  $p$  или обратно  $p$  као функцију од  $y$ , онда је остали поступак као и са једн. 2) у чл. 127.

1) Нека је

$$p = \psi(y, c) \quad (3)$$

интегрална једначина за диф. једн. 2). Из

$$\frac{dy}{dx} = \psi(y, c)$$

добијемо

$$x = \int \frac{dy}{\psi(y, c)} + c' \quad (4)$$

као интеграл диф. једн. 1).

2) Нека је

$$y = \chi(p, c) \quad (5)$$

интегрална једначина за диф. једн. 2). Диференцирањем једн. 5) следује

$$dy \text{ или } p dx = \chi'(p, c) dp,$$

одакле

$$x = \int \frac{\chi'(p, c)}{p} dp + c'. \quad (6)$$

Елиминавањем количине  $p$  из једн. 5) и 6) налазимо везу између  $x$  и  $y$ , дакле интеграл диф. једначине 1).

Пример.

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + (y-a) \frac{dy}{dx} = 0.$$

Ставимо  $\frac{dy}{dx} = p$  и задата се једначина претвара у ову

$$\frac{dp}{dx} + (y-a)p = 0$$

или кад заменимо  $dx = \frac{dy}{p}$

$$dp = (a-y) dy.$$

Одавде

$$p = ay - \frac{y^2}{2} + c,$$

дакле

$$dx = \frac{dy}{-\frac{y^2}{2} + ay + c}$$

$$x = -2 \int \frac{dy}{y^2 - 2ay - c}$$

Овај интеграл изналазимо на познат начин. (В. чл. 10.)

129.  $\frac{d^2 y}{dx^2} + f(x) \frac{dy}{dx} + y \varphi(x) = 0$ . — Дата је диф. једначина

1)  $\frac{d^2 y}{dx^2} + f(x) \frac{dy}{dx} + y \varphi(x) = 0$ .

Узећемо да је

$$y = uv,$$

где су  $u$  и  $v$  зависни од  $x$ -а, дакле

$$\frac{dy}{dx} = v \frac{du}{dx} + u \frac{dv}{dx}, \quad \frac{d^2 y}{dx^2} = v \frac{d^2 u}{dx^2} + 2 \frac{du}{dx} \frac{dv}{dx} + u \frac{d^2 v}{dx^2},$$

које, кад заменимо у једн. 1), даје

2)  $v \frac{d^2 u}{dx^2} + \left[ 2 \frac{dv}{dx} + v f(x) \right] \frac{du}{dx} + u \left[ \frac{d^2 v}{dx^2} + f(x) \frac{dv}{dx} + v \varphi(x) \right] =$

Пошто једну од количина  $u$  и  $v$  можемо да одредимо произвољно узећемо да је у једн. 2) фактор

$$2 \frac{dv}{dx} + v f(x) = 0,$$

одакле

3)  $v = e^{-\frac{1}{2} \int f(x) dx},$

$$\frac{dv}{dx} = -\frac{1}{2} f(x) e^{-\frac{1}{2} \int f(x) dx}, \quad \frac{d^2 v}{dx^2} = \left[ \frac{1}{4} f(x)^2 - \frac{1}{2} f'(x) \right] e^{-\frac{1}{2} \int f(x) dx},$$

које, када заменимо у једн. 2) (у којој сада нема више члана са  $\frac{du}{dx}$ ) даје диф. једначину

4)  $\frac{d^2 u}{dx^2} + u \left[ \varphi(x) - \frac{1}{4} f(x)^2 - \frac{1}{2} f'(x) \right] = 0,$

са којом ћемо поступити на начин изложен у чл. 126.

Пример.

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + \frac{2}{x} \frac{dy}{dx} + n^2 y = 0.$$

Овде је  $f(x) = \frac{2}{x}$ ,  $f'(x) = -\frac{2}{x^2}$ ,  $\varphi(x) = n^2$  и на основу обрасца 3)

$$v = e^{-\frac{1}{2} \int \frac{2}{x} dx} = \frac{1}{x}.$$

Диф. једн. 4) гласи

$$\frac{d^2 u}{dx^2} + n^2 u = 0.$$

Интеграл је ове једначине

$$u = A \sin nx + B \cos nx$$

(види чл. 124, пример, решење за  $a > 0$ ).Према овоме је општи интеграл задате диф. једначине  $y = uv$ 

$$y = \frac{A \sin nx + B \cos nx}{x}.$$

130. Продужење чл. 129. — На случај да познајемо један партикуларан интеграл  $y_1$  диф. једначине

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + f(x) \frac{dy}{dx} + y \varphi(x) = 0, \quad (1)$$

онда можемо диф. једначину да сведемо на диф. једначину првога реда. Поступак је следећи. На основу претпоставке је

$$\frac{d^2 y_1}{dx^2} + f(x) \frac{dy_1}{dx} + y_1 \varphi(x) = 0. \quad (2)$$

Елиминавањем функције  $\varphi(x)$  из 1) и 2) добијамо

$$y_1 \frac{d^2 y}{dx^2} - y \frac{d^2 y_1}{dx^2} + f(x) \left[ y_1 \frac{dy}{dx} - y \frac{dy_1}{dx} \right] = 0. \quad (3)$$

Ако ставимо

$$y_1 \frac{dy}{dx} - y \frac{dy_1}{dx} = u, \quad \text{дакле } y_1 \frac{d^2 y}{dx^2} - y \frac{d^2 y_1}{dx^2} = \frac{du}{dx} \quad (4)$$

једн. 3) добиће тиме форму диф. једначине првога реда

$$\frac{du}{dx} + u f(x) = 0,$$

одакле

$$u = C e^{-\int f(x) dx}. \quad (5)$$

С овим и према обрасцу 4) имамо

$$y_1 \frac{dy}{dx} - y \frac{dy_1}{dx} = C e^{-\int f(x) dx}$$

или

$$\frac{dy}{y} = \frac{C e^{-\int f(x) dx}}{y_1^2}$$

и најзад

$$y = C' y_1 + C y_1 \int \frac{e^{-\int f(x) dx}}{y_1^2} dx.$$

131. Метода неодређених сачинитеља. — Да бисмо интегралили диф. једначину другога реда

$$1) \quad F(x, y, y', y'') = 0$$

ми претпостављамо да њен интеграл има вид

$$2) \quad y = Ax^\alpha + Bx^\beta + Cx^\gamma + \dots$$

означавајући са  $A, B, C, \dots$  извесне константне сачинитеље, са  $\alpha, \beta, \gamma, \dots$  такође константне бројеве тако да је  $\alpha < \beta < \gamma < \dots$

Из 2) следује

$$3) \quad y' = \alpha Ax^{\alpha-1} + \beta Bx^{\beta-1} + \gamma Cx^{\gamma-1} + \dots$$

$$4) \quad y'' = \alpha(\alpha-1)Ax^{\alpha-2} + \beta(\beta-1)Bx^{\beta-2} + \gamma(\gamma-1)Cx^{\gamma-2} + \dots$$

Заменом ових вредности за  $y, y', y''$  из 2), 3) и 4) у задату једн. 1) добијамо једначину на основу које смо у стању да одредимо све оне константе  $A, B, C, \dots$ , које се јављају у решењу; 2) изузев двеју или једне. Ове две или једна константа, које остају неодређене то су интеграционе константе. Ако остану две произвољне константе добивени резултат представља општи интеграл диф. једначине 1); ако, пак, остаје само једна произвољна константа, онда је дотично решење партикуларан интеграл диф. једн. 1).

Покажимо ову методу на диф. једначини

$$1) \quad \frac{d^2 y}{dx^2} + \frac{2}{x} \frac{dy}{dx} + n^2 y = 0$$

(пример у чл. 129). Претпостављамо интеграл у форми

$$2) \quad y = Ax^\alpha + Bx^\beta + Cx^\gamma + \dots,$$

где је  $\alpha < \beta < \gamma < \dots$ . Из 2) добијамо

$$3) \quad \frac{dy}{dx} = \alpha Ax^{\alpha-1} + \beta Bx^{\beta-1} + \gamma Cx^{\gamma-1} + \dots$$

$$4) \quad \frac{d^2 y}{dx^2} = \alpha(\alpha-1)Ax^{\alpha-2} + \beta(\beta-1)Bx^{\beta-2} + \gamma(\gamma-1)Cx^{\gamma-2} + \dots$$

Заменом овога под 2), 3) и 4) у једн. 1) добијамо идентичну једначину

$$A\alpha(\alpha+1)x^{\alpha-2} + An^2x^\alpha + B\beta(\beta+1)x^{\beta-2} + Bn^2x^\beta + C\gamma(\gamma+1)x^{\gamma-2} + Cn^2x^\gamma + \dots = 0,$$

у којој мора да су коефицијенти свији степена од  $x$  појединце  $= 0$ . Отуда што је  $\alpha < \beta < \gamma < \dots$  следује да је у једн. 5) најмањи изложитељ  $\alpha - 2$ . Коефицијент степена  $x^{\alpha-2}$  мора да буде  $= 0$ , тј.

$$A\alpha(\alpha+1) = 0$$

и пошто  $A$  не може да је  $= 0$ , то мора да буде

$$\alpha = 0 \quad \text{или} \quad \alpha + 1 = 0, \quad \text{тј.} \quad \alpha = -1.$$

Узмимо да је

$$\alpha = -1.$$

Идући најмањи изложитељи јесу  $\alpha$  и  $\beta - 2$ . Они могу бити једнаки или неједнаки. Ако су неједнаки, онда се члан  $B\beta(\beta+1)x^{\beta-2}$  не може да потре ни са којим другим чланом у једн. 5) и зато мора да буде

$$B\beta(\beta+1) = 0,$$

дакле  $\beta = 0$  или  $\beta = -1$ .

Ово друго:  $\beta = -1$  искључено је, јер је и  $\alpha = -1$ , а знамо да је  $\beta > \alpha$ . Онда мора да је

$$\beta = 0.$$

Од идућих изложитеља долазе као најмањи  $\alpha$  и  $\gamma - 2$ . Они мора да су једнаки, јер у противноме случају члан  $An^2x^\alpha$  не би имао ни са којим другим да се потре (пошто  $A$  није  $= 0$ ). Из  $\alpha = \gamma - 2$  следује

$$\gamma = 1, \quad An^2 + C\gamma(\gamma+1) = 0.$$

На исти начин налазимо

$$\delta = 2, \quad Bn^2 + D\delta(\delta+1) = 0, \\ \varepsilon = 3, \quad Cn^2 + E\varepsilon(\varepsilon+1) = 0,$$

Одавде следује

$$C = -\frac{An^2}{1 \cdot 2}, \quad D = -\frac{Bn^2}{1 \cdot 2 \cdot 3}, \quad E = \frac{An^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4}, \quad F = \frac{Bn^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5}, \dots$$

и према томе

$$y = A \left( \frac{1}{x} - \frac{n^2 x}{1 \cdot 2} + \frac{n^4 x^3}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} - \dots \right) + B \left( 1 - \frac{n^2 x^2}{1 \cdot 2 \cdot 3} + \frac{n^4 x^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5} - \dots \right)$$

или

$$y = \frac{A \cos nx}{x} + \frac{B \sin nx}{nx}.$$

Најзад, ако произвољну константу  $\frac{B}{n}$  обележимо краће са  $B$ , решење добија вид

$$y = \frac{A \cos nx + B \sin nx}{x}. \quad (6)$$

Ово решење, у коме се налазе две произвољне константе  $A$  и  $B$ , представља општи интеграл диф. једначине.

Примедба. Ми смо претпоставили горе да су  $\alpha$  и  $\beta - 2$  различни. Расмотримо случај да је  $\beta - 2 = \alpha = -1$ , дакле

$$\beta = 1.$$



У овоме случају члан  $C\gamma(\gamma+1)x^{\gamma-2}$  мора да се потре са чланом  $Bn^2x^2$ , а то значи да је  $\gamma-2=\beta=1$ , дакле  $\gamma=3$ , а на исти начин

$$\begin{aligned} \delta-2 &= \gamma=3, & \delta &= 5, \\ \varepsilon-2 &= \delta=5, & \varepsilon &= 7, \end{aligned}$$

Одавде следује

$$B = -\frac{An^2}{1 \cdot 2}, \quad C = \frac{An^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4}, \quad D = -\frac{An^6}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 \cdot 6}, \dots$$

и према томе

$$7) \quad y = A \left( \frac{1}{x} - \frac{n^2 x}{1 \cdot 2} + \frac{n^4 x^3}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} - \dots \right) = \frac{A \cos nx}{x}.$$

Ово је решење партикуларно, јер садржи само једну произвољну константу.

Претпоставка да је

$$\alpha = 0$$

(ми смо горе у почетку од две могућности:  $\alpha = 0$  и  $\alpha = -1$ , које потичу из једначине  $A\alpha(\alpha+1) = 0$ , узели у разматрање ону другу:  $\alpha = -1$ ) води нас опет једноме партикуларноме решењу:

$$8) \quad y = \frac{B \sin nx}{nx}.$$

Када саберемо ова два партикуларна интеграла 7) и 8) добијамо општи интеграл 6).

### 3. Диференциалне једначине вишега реда.

132.  $\frac{d^n y}{dx^n} = \varphi(x)$ . — Нека је задата диф. једначина

$$1) \quad \frac{d^n y}{dx^n} = \varphi(x).$$

Из 1) следује поступно

$$\frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} = \int \varphi(x) dx + c,$$

$$\frac{d^{n-2} y}{dx^{n-2}} = \int dx \int \varphi(x) dx + cx + c',$$

$$\frac{d^{n-3} y}{dx^{n-3}} = \int dx \int dx \int \varphi(x) dx + cx^2 + c'x + c'',$$

$$2) \quad y = \int \varphi(x) dx^n + cx^{n-1} + c'x^{n-2} + \dots + c^{(n-2)}x + c^{(n-1)}.$$

Овде означава  $\int \varphi(x) dx^n$  многоструки интеграл  $\int dx \int dx \dots \int \varphi(x) dx$ , који добијамо  $n$  пута поновљеним интегралом по  $x$ .

Пример.

$$\frac{d^4 y}{dx^4} = 3x^2 - 2.$$

Решење:

$$y = \int dx \int dx \int dx \int (3x^2 - 2) dx + cx^3 + c'x^2 + c''x + c'''.$$

Овде је

$$\begin{aligned} \int dx \int dx \int dx \int (3x^2 - 2) dx &= \int dx \int dx \int (x^3 - 2x) dx \\ &= \int dx \int \left( \frac{x^4}{4} - x^2 \right) dx \\ &= \int \left( \frac{x^5}{20} - \frac{x^3}{3} \right) dx = \frac{x^6}{120} - \frac{x^4}{12} \end{aligned}$$

и према томе

$$y = \frac{x^6}{120} - \frac{x^4}{12} + cx^3 + c'x^2 + c''x + c'''.$$

133.  $F\left(\frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}}, \frac{d^n y}{dx^n}\right) = 0$ . — Посматрајмо диф. једначину

$$F\left(\frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}}, \frac{d^n y}{dx^n}\right) = 0. \quad (1)$$

Ставићемо  $\frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} = p$ , дакле  $\frac{d^n y}{dx^n} = \frac{dp}{dx}$  и тиме ћемо претворити једн. 1) у ову

$$F\left(p, \frac{dp}{dx}\right) = 0, \quad (2)$$

одакле

$$\frac{dp}{dx} = f(p), \quad dx = \frac{dp}{f(p)}, \quad x = \int \frac{dp}{f(p)} + c. \quad (3)$$

(Види чл. 125.). Ако се ова последња једн. 3) може да реши по  $p$ , тј. ако се може да доведе на вид

$$p = \varphi(x) \quad \text{или} \quad \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} = \varphi(x)$$

добићемо

$$y = \int \varphi(x) dx^{n-1} + c'x^{n-2} + c''x^{n-3} + \dots + c^{(n-1)} \quad (4)$$

(види чл. 132.).

Ако, пак, није могуће да се изрази  $p$  у  $x$ -у, онда је поступањ следећи:

$$\frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} = p \quad \text{или} \quad d \frac{d^{n-2} y}{dx^{n-2}} = p dx,$$

а ово је, на основу обрасца 3),  $= \frac{p dp}{f(p)}$ , дакле

$$\frac{d^{n-2} y}{dx^{n-2}} = \int \frac{p dp}{f(p)} + c',$$

које, кад помножимо са  $dx = \frac{dp}{f(p)}$  и поново интегралимо, даје

$$\frac{d^{n-3}y}{dx^{n-3}} = \int \frac{dp}{f(p)} \int \frac{p dp}{f(p)} + c'x + c''$$

итд. итд.

134.  $F\left(\frac{d^{n-2}y}{dx^{n-2}}, \frac{d^ny}{dx^n}\right) = 0$ . — Узмимо диф. једначину

1)  $F\left(\frac{d^{n-2}y}{dx^{n-2}}, \frac{d^ny}{dx^n}\right) = 0$

и означимо

$$\frac{d^{n-2}y}{dx^{n-2}} = p, \text{ дакле } \frac{d^ny}{dx^n} = \frac{d^2p}{dx^2},$$

услед чега она добија вид

$$F\left(p, \frac{d^2p}{dx^2}\right) = 0$$

или

2)  $\frac{d^2p}{dx^2} = f(p)$

(види чл. 124.). Помножимо леву и десну страну ове једначине 2) са  $2\frac{dp}{dx}dx = 2dp$ , па ћемо добити

$$2\frac{d^2p}{dx^2} \frac{dp}{dx} dx = 2f(p) dp$$

или

$$d\left(\frac{dp}{dx}\right)^2 = 2f(p) dp,$$

одакле

$$\frac{dp}{dx} = \sqrt{c + 2\int f(p) dp},$$

3)  $x = \int \frac{dp}{\sqrt{c + 2\int f(p) dp}} + c' = \int \frac{dp}{\psi(p)} + c''$

Ако се ова једначина 3) може да реши по  $p$ , тј. да се преведе на форму

$$p \text{ или } \frac{d^{n-2}y}{dx^{n-2}} = \varphi(x),$$

онда се општи интеграл (према чл. 132.) добија вршењем квадратура, којима се, поред оних двеју констаната  $c$  и  $c'$ , уносе још њих  $n-2$ .

Ако се, међутим, једн. 3) не буде могла да реши по  $p$  поступак је овај:

Из

$$\frac{d^{n-2}y}{dx^{n-2}} = p \text{ следује}$$

$$d\frac{d^{n-3}y}{dx^{n-3}} = p dx = \frac{p dp}{\psi(p)},$$

дакле

$$\frac{d^{n-3}y}{dx^{n-3}} = \int \frac{p dp}{\psi(p)} + c''.$$

Аналогно  $\frac{d^{n-4}y}{dx^{n-4}} = \int \frac{dp}{\psi(p)} \int \frac{p dp}{\psi(p)} + c'' \int \frac{dp}{\psi(p)} + c'''$

итд. док на крају не добијемо

$$y = \phi(p), \quad (4)$$

која у себи садржи  $n$  произвољних констаната. Општи интеграл диф. једначине 1) налазимо елиминавањем количине  $p$  из једн. 3) и 4).

135. Диференциалне једначине чији се ред може да смањи. Први случај. — Ако у диф. једначини

$$F\left(x, \frac{d^ny}{dx^n}, \frac{d^{m+1}y}{dx^{m+1}}, \dots, \frac{d^ny}{dx^n}\right) = 0, \quad (1)$$

која је  $n$ -тога реда, ставимо  $\frac{d^m y}{dx^m} = p$  задата се једначина своди на ову

$$F\left(x, p, \frac{dp}{dx}, \dots, \frac{d^{n-m}y}{dx^{n-m}}\right) = 0, \quad (2)$$

која је  $n-m$ -тога реда, дакле за  $m$  јединица нижега реда од задате диф. једначине.

Ако будемо умели да интегралимо једн. 2) и после је решимо по  $x$  или по  $p$ , онда је даљи поступак исти као у чл. 134.

136. Продужење чл. 135. Други случај. — Узмимо диф. једначину

$$F\left(y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \dots, \frac{d^ny}{dx^n}\right) = 0, \quad (1)$$

у којој нема променљиве  $x$ . Ред овакве једначине може да се смањи за 1, када узмемо  $y$  за прапроменљиву и ставимо  $\frac{dy}{dx} = p$ . Тада је

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{dp}{dx} = p \frac{dp}{dy},$$

$$\frac{d^3y}{dx^3} = \frac{d\left(p \frac{dp}{dy}\right)}{dx} = p^2 \frac{d^2p}{dy^2} + p \left(\frac{dp}{dy}\right)^2,$$

Уопште  $\frac{d^ny}{dx^n}$  као функција од  $p$  постаје  $n-1$ -вога реда. Заменом ових вредности у једн. 1) добијамо диф. једначину  $n-1$ -вога реда

$$\phi\left(y, p, \frac{dp}{dy}, \dots, \frac{d^{n-1}p}{dy^{n-1}}\right) = 0, \quad (2)$$

чији општи интеграл садржи  $n-1$  произвољну константу, којима, интегралањем једначине  $dy = p dx$ , придлази још једна произвољна константа.

**137. Продужење чл. 136.** Трећи случај: хомогене једначине. —

Ако је диф. једначина

$$1) \quad F(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0$$

хомогена у односу према  $y$  и њеним изводима, онда се њен ред може да смањи за 1: од  $n$  на  $n-1$ :

Нека је  $k$  степен хомогености једначине 1). У томе се случају једн. 1) може да напише

$$2) \quad y^k \phi\left(x, \frac{y'}{y}, \frac{y''}{y}, \dots, \frac{y^{(n)}}{y}\right) = 0.$$

Ставимо

$$y = e^{\int u dx},$$

дакле

$$y' = e^{\int u dx} \cdot u,$$

$$y'' = e^{\int u dx} \left( \frac{du}{dx} + u^2 \right),$$

$$y''' = e^{\int u dx} \left( \frac{d^2 u}{dx^2} + 3u \frac{du}{dx} + u^3 \right),$$

Заменом ових вредности у једн. 2) добијамо диф. једначину  $n-1$ -вога реда.

#### 4. Линеарне једначине вишега реда.

**138. Дефиниција.** — За диф. једначину кажемо да је линеарна када се у њој функција  $y$  и њене изводне налазе само у првој степену и нису ни међусобно множене. Општи вид једне линеарне диф. једначина  $n$ -тога реда јесте

$$1) \quad \frac{d^n y}{dx^n} + P \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + Q \frac{d^{n-2} y}{dx^{n-2}} + \dots + T \frac{dy}{dx} + Uy = V,$$

где су  $P, Q, \dots, T, U, V$  функције од  $x$ .

За једначину 1) кажемо да је потпуна за разлику од једначине

$$2) \quad \frac{d^n y}{dx^n} + P \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + Q \frac{d^{n-2} y}{dx^{n-2}} + \dots + T \frac{dy}{dx} + Uy = 0,$$

у којој на десној страни нема (другога) члана  $V$ .

**139. Својство линеарних једначина које немају другога члана.** —

Нека су  $y_1, y_2, \dots, y_k$  извесне особене функције, које задовољавају линеарну једначину

$$1) \quad \frac{d^n y}{dx^n} + P \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + Q \frac{d^{n-2} y}{dx^{n-2}} + \dots + T \frac{dy}{dx} + Uy = 0.$$

Једначина 1) је тада задовољена и збиром оних партикуларних интеграла  $y_1, y_2, \dots, y_k$  пошто сваки још помножимо каквом произвољном константом, тј. једн. 1) има и ово решење

$$y = c_1 y_1 + c_2 y_2 + \dots + c_k y_k. \quad (2)$$

Доказ. Диференцирањем добијамо из 2)

$$\frac{dy}{dx} = c_1 \frac{dy_1}{dx} + c_2 \frac{dy_2}{dx} + \dots + c_k \frac{dy_k}{dx}$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = c_1 \frac{d^2 y_1}{dx^2} + c_2 \frac{d^2 y_2}{dx^2} + \dots + c_k \frac{d^2 y_k}{dx^2},$$

$$\frac{d^n y}{dx^n} = c_1 \frac{d^n y_1}{dx^n} + c_2 \frac{d^n y_2}{dx^n} + \dots + c_k \frac{d^n y_k}{dx^n},$$

које, кад заменимо у једн. 1), даје

$$c_1 \left( \frac{d^n y_1}{dx^n} + P \frac{d^{n-1} y_1}{dx^{n-1}} + \dots + T \frac{dy_1}{dx} + U y_1 \right) +$$

$$c_2 \left( \frac{d^n y_2}{dx^n} + P \frac{d^{n-1} y_2}{dx^{n-1}} + \dots + T \frac{dy_2}{dx} + U y_2 \right) +$$

$$c_k \left( \frac{d^n y_k}{dx^n} + P \frac{d^{n-1} y_k}{dx^{n-1}} + \dots + T \frac{dy_k}{dx} + U y_k \right) = 0.$$

Пошто је (на основу претпоставке) сваки од израза у загради за себе  $= 0$ , то је тиме доказано да је диф. једн. 1) задовољена функцијом под 2).

**Закључак.** На основу горе доказаног изводимо закључак: ако познајемо  $n$  партикуларних решења диф. једн. 1) добићемо опште решење узев

$$y = c_1 y_1 + c_2 y_2 + \dots + c_n y_n \quad (3)$$

са претпоставком да се константе  $c_1, c_2, \dots, c_n$  могу да одреде тако да функција  $y$  и њене изводне  $y', y'', \dots, y^{(n-1)}$  за ма какву вредност  $x$ -а добију произвољне вредности. Овај услов претпоставља да су партикуларна решења независна међусобом: да између њих не постоји никаква веза, јер на случај да је нпр.

$$y_3 = a y_1 + b y_2$$

имали бисмо

$$y = (c_1 + a c_3) y_1 + (c_2 + b c_3) y_2 + c_4 y_4 + \dots + c_n y_n,$$

а ово решење садржи, као што видимо, свега  $n-1$  произвољну константу (то су  $c_1 + a c_3, c_2 + b c_3, c_4, \dots, c_n$ ) и, према томе, није општи интеграл диф. једначине  $n$ -тога реда.

Из овога, опет, изводимо даљи закључак да диф. једначина  $n$ -тога реда не може да има више од  $n$  независних партикуларних интеграла.

Јер, у противноме случају, множећи сваки партикуларни интеграл произвољном константом и сабирањем тих производа добили бисмо нови интеграл, који би имао више од  $n$  произвољних констаната.

Обратно, ако нам је познат општи интеграл 3) диф. једн. 1), онда се помоћу њега, придавањем специјалних вредности онима произвољним константама, може да добије сваки партикуларни интеграл.

**140. Продужење чл. 139.** — Пошто је линеарна једначина

$$1) \quad \frac{d^n y}{dx^n} + P \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + Q \frac{d^{n-2} y}{dx^{n-2}} + \dots + T \frac{dy}{dx} + Uy = 0$$

хомогена у погледу  $y$ -а и њених изводних, то се њен ред може да смањи за 1, када се замени  $y = e^{\int u dx}$  (види чл. 137.), али једначина престаје бити линеарна, јер добија овакав вид

$$2) \quad \frac{d^{n-1} u}{dx^{n-1}} + \dots + (u^n + Pu^{n-1} + Qu^{n-2} + \dots + U) = 0.$$

Ову је диф. једначину, у већини случајева, теже интегралити по задату једн. 1). Међутим, у извесним случајима, лако је добити партикуларне интеграле једн. 2). Тако нпр. ако једначина

$$3) \quad u^n + Pu^{n-1} + Qu^{n-2} + \dots + U = 0$$

има корен  $r$ , који је независан од  $x$ , онда та вредност  $u = r$ , која задовољава једн. 3) и за коју су и изводне  $\frac{du}{dx} = \dots = \frac{d^{n-1} u}{dx^{n-1}} = 0$ , задовољава и диф. једн. 2). На тај начин је, дакле,  $y = Ce^{\int r dx} = Ce^{rx}$  један партикуларан интеграл диф. једначине 1).

**141. Хомогене линеарне једначине са константним коефицијентима.** — Општа метода за интегралне линеарних диф. једначина, које немају другога члана (које су, дакле, хомогене), није позната. Ако су, пак, у једначини

$$1) \quad \frac{d^n y}{dx^n} + P \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + Q \frac{d^{n-2} y}{dx^{n-2}} + \dots + T \frac{dy}{dx} + Uy = 0$$

коефицијенти  $P, Q, \dots, T, U$  константни, онда се може увек да добије општи интеграл такве једначине. У случају да су коефицијенти  $P, Q, \dots, T, U$  константни јесу и корени једн. 3) у прошлости члану константни, дакле независни од  $x$ . Претпоставимо да су сви ти корени  $r_1, r_2, \dots, r_n$  једначине

$$2) \quad f(r) = r^n + Pr^{n-1} + Qr^{n-2} + \dots + Tr + U = 0$$

стварни и различни, онда имамо као партикуларне интеграле  $y_1 = C_1 e^{r_1 x}$ ,  $y_2 = C_2 e^{r_2 x}, \dots, y_n = C_n e^{r_n x}$ , а опште је решење диф. једн. 1)

$$3) \quad y = C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x} + \dots + C_n e^{r_n x}.$$

*Пример.*

$$\frac{d^2 y}{dx^2} - a^2 y = 0. \quad (1)$$

Имамо квадратну једначину  $r^2 - a^2 = 0,$  (2)

одакле  $r_1 = +a, \quad r_2 = -a$

и према томе општи интеграл диф. једн. 1)

$$y = C_1 e^{ax} + C_2 e^{-ax}.$$

(Види чл. 124., пример, решење под 2).

**142. Продужење чл. 141.** — На случај да једначина

$$f(r) = r^n + Pr^{n-1} + Qr^{n-2} + \dots + Tr + U = 0$$

има имагинарних корена општи је интеграл хомогене линеарне једначине 1) у чл. 141. и сада представљен формулом

$$y = C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x} + \dots + C_n e^{r_n x},$$

али је сада у имагинарном облику. Да бисмо му дали стваран вид имаћемо на уму да се имагинарни корени једне алгебарске једначине јављају у спреговима. Узмимо да су

$$r_1 = \alpha + i\beta \quad \text{и} \quad r_2 = \alpha - i\beta,$$

где је  $i = \sqrt{-1}$ , два корена горње једначине  $f(r) = 0$ . У општем случају имамо тада

$$\begin{aligned} C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x} &= C_1 e^{(\alpha+i\beta)x} + C_2 e^{(\alpha-i\beta)x} \\ &= e^{\alpha x} [(C_1 + C_2) \cos \beta x + i(C_1 - C_2) \sin \beta x] \\ &= (A \cos \beta x + B \sin \beta x) e^{\alpha x}, \end{aligned}$$

где су  $A = C_1 + C_2$  и  $B = i(C_1 - C_2)$  две произвољне константе, које се могу сматрати као стварне.

Збир оваква два члана, који одговарају спрегу имагинарних корена, може да се представи на овај начин

$$(A \cos \beta x + B \sin \beta x) e^{\alpha x} = c e^{\alpha x} \sin(\beta x + c')$$

(види чл. 124., пример, решење под 1).

*1. Пример.*

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + a^2 y = 0. \quad (1)$$

Из квадратне једначине  $r^2 + a^2 = 0$  (2)

следе корени  $r_1 = +ia$  и  $r_2 = -ia$

и према томе као опште решење диф. једн. 1)

$$y = C_1 e^{iax} + C_2 e^{-iax} = A \cos ax + B \sin ax \quad (3)$$

(види чл. 124. пример, решење под 1).

2. Пример.

$$1) \quad \frac{d^3 y}{dx^3} - 7 \frac{d^2 y}{dx^2} + 19 \frac{dy}{dx} - 13 y = 0.$$

Корени кубне једначине

$$2) \quad r^3 - 7r^2 + 19r - 13 = 0$$

јесу

$$r_1 = 1, r_2 = 3 + 2i, r_3 = 3 - 2i,$$

дакле општи интеграл задате једн. 1)

$$3) \quad y = Ce^x + [A \cos 2x + B \sin 2x] e^{3x}.$$

**143. Продужење чл. 142.** — Претпоставимо да једначина

$$f(r) = r^n + Pr^{n-1} + Qr^{n-2} + \dots + Tr + U = 0$$

има многоструке корене. Узмимо нпр. да је  $r_1$  двоструки корен, дакле

$$f(r) = (r - r_1)^2 \varphi(r).$$

Диференцирањем слеђује

$$f'(r) = 2(r - r_1) \varphi(r) + (r - r_1)^2 \varphi'(r),$$

одакле закључујемо да је у овоме случају (тј. када је  $r_1$  двоструки корен једн.  $f(r) = 0$ )  $r_1$  прост корен једначине  $f'(r) = 0$ .Замислимо да је  $r_1$  троструки корен једн.  $f(r) = 0$ , дакле

$$f(r) = (r - r_1)^3 \varphi(r).$$

Диференцирањем налазимо

$$f'(r) = 3(r - r_1)^2 \varphi(r) + (r - r_1)^3 \varphi'(r),$$

$$f''(r) = 6(r - r_1) \varphi(r) + 6(r - r_1)^2 \varphi'(r) + (r - r_1)^3 \varphi''(r).$$

и закључујемо: ако је  $r_1$  троструки корен једн.  $f(r) = 0$ , онда је  $r_1$  у исто време двоструки корен једн.  $f'(r) = 0$ , а прост корен једн.  $f''(r) = 0$ . Итд. итд.

Узмимо као пример диф. једначину

$$\frac{d^4 y}{dx^4} + P \frac{d^3 y}{dx^3} + Q \frac{d^2 y}{dx^2} + T \frac{dy}{dx} + Uy = 0.$$

Да би  $e^{r_1 x}$  представљало партикуларно решење ове диф. једначине мора да је  $r_1$  корен једначине  $f(r) = 0$ , тј. мора да постоји једначина

$$r_1^4 + Pr_1^3 + Qr_1^2 + Tr_1 + U = 0.$$

Ако је  $r_1$  двоструки корен, онда је испуњена и ова једначина  $f'(r_1) = 0$ , а то је

$$4r_1^3 + 3Pr_1^2 + 2Qr_1 + T = 0.$$

У томе случају постоји, осим партикуларнога интеграла  $e^{r_1 x}$ , још и партикуларно решење  $x e^{r_1 x}$ , које добијамо диференцирањем  $e^{r_1 x}$  по  $r_1$ .

Доказ. Узмимо да је

$$y = x e^{r_1 x},$$

дакле

$$\frac{dy}{dx} = e^{r_1 x} (1 + r_1 x),$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = e^{r_1 x} (2r_1 + r_1^2 x),$$

$$\frac{d^3 y}{dx^3} = e^{r_1 x} (3r_1^2 + r_1^3 x),$$

$$\frac{d^4 y}{dx^4} = e^{r_1 x} (4r_1^3 + r_1^4 x)$$

и заменимо ово у задату диф. једначину, па ћемо добити

$$(r_1^4 + Pr_1^3 + Qr_1^2 + Tr_1 + U)x + 4r_1^3 + 3Pr_1^2 + 2Qr_1 + T = 0$$

или краће

$$xf(r_1) + f'(r_1) = 0.$$

Отуда, што је  $r_1$  двоструки корен, дакле  $f(r_1) = 0$  и  $f'(r_1) = 0$ , слеђује је наша диф. једначина задовољена кад ставимо  $y = x e^{r_1 x}$ . Из партикуларних интеграла  $C_1 e^{r_1 x}$  и  $C_2 x e^{r_1 x}$  налазимо решење  $C_1 e^{r_1 x} + C_2 x e^{r_1 x}$ , које се односи на двоструки корен  $r_1$  и у коме се решењу, као што видимо, налазе две произвољне константе  $C_1$  и  $C_2$ . Остала два корена  $r_2$  и  $r_3$  дају партикуларне интеграле  $C_3 e^{r_2 x}$  и  $C_4 e^{r_3 x}$ . Опште је решење диф. једначине, дакле, ово

$$y = (C_1 + C_2 x) e^{r_1 x} + C_3 e^{r_2 x} + C_4 e^{r_3 x}.$$

На случај да је  $r_1$  троструки корен једначине  $f(r) = 0$  јесте

$$r_1^4 + Pr_1^3 + Qr_1^2 + Tr_1 + U = 0,$$

$$4r_1^3 + 3Pr_1^2 + 2Qr_1 + T = 0,$$

$$12r_1^2 + 6Pr_1 + 2Q = 0.$$

Доказаћемо да, поред партикуларних решења  $e^{r_1 x}$  и  $x e^{r_1 x}$ , постоји још и партикуларно решење  $x^2 e^{r_1 x}$ , које се такође односи на троструки корен  $r_1$ . Ако ставимо  $y = x^2 e^{r_1 x}$  и вредности, које одавде потичу за  $\frac{dy}{dx}$ ,  $\frac{d^2 y}{dx^2}$ ,  $\frac{d^3 y}{dx^3}$  и  $\frac{d^4 y}{dx^4}$ , заменимо у задату диф. једначину добићемо резултат

$$(r_1^4 + Pr_1^3 + Qr_1^2 + Tr_1 + U)x^2 + (4r_1^3 + 3Pr_1^2 + 2Qr_1 + T)x + 12r_1^2 + 6Pr_1 + 2Q = 0$$

или краће

$$f(r_1)x^2 + f'(r_1)x + f''(r_1) = 0,$$

из кога, пошто је  $f(r_1) = 0$ ,  $f'(r_1) = 0$  и  $f''(r_1) = 0$ , закључујемо да је наша диф. једначина задовољена решењем  $x^2 e^{r_1 x}$ . Имамо, дакле, ова три партикуларна интеграла  $C_1 e^{r_1 x}$ ,  $C_2 x e^{r_1 x}$  и  $C_3 x^2 e^{r_1 x}$ , који одговарају тро-

струком корену  $r_1$ . Заједничко је решење  $C_1 e^{r_1 x} + C_2 x e^{r_1 x} + C_3 x^2 e^{r_1 x}$ . Четвртоме простоме корену  $r_4$  одговара партикуларно решење  $C_4 e^{r_4 x}$ . Опште решење је дакле

$$y = (C_1 + C_2 x + C_3 x^2) e^{r_1 x} + C_4 e^{r_4 x},$$

где су  $C_1, C_2, C_3$  и  $C_4$  четири произвољне константе.

*Пример.*

$$\frac{d^4 y}{dx^4} - \frac{d^3 y}{dx^3} - 3 \frac{d^2 y}{dx^2} + 5 \frac{dy}{dx} - 2y = 0.$$

Стављамо  $y = e^{rx}$  и добијамо за  $r$  биквадратну једначину

$$r^4 - r^3 - 3r^2 + 5r - 2 = 0,$$

чији су корени

$$r_1 = r_2 = r_3 = 1, r_4 = -2.$$

Општи је интеграл, према горњему, ово

$$y = (C_1 + C_2 x + C_3 x^2) e^x + C_4 e^{2x}.$$

**144. Општа линеарна диференцијална једначина другог реда са константним коефицијентима.** — Тип ове групе једначина је

$$1) \quad \frac{d^2 y}{dx^2} + A \frac{dy}{dx} + B y = F(x).$$

Прво решавамо хомогену диф. једначину

$$2) \quad \frac{d^2 y}{dx^2} + A \frac{dy}{dx} + B y = 0$$

(у којој нема другог члана  $F(x)$ ) узев

$$3) \quad y = \alpha e^{r_1 x} + \beta e^{r_2 x},$$

где су  $r_1$  и  $r_2$  корени квадратне једначине

$$4) \quad r^2 + Ar + B = 0$$

(види чл. 141.).

Сматравши  $\alpha$  и  $\beta$  као функције од  $x$ , које треба одредити тако да задата диф. једначина 1) буде решењем под 3) задовољена, применићемо методу варијације констаната (види чл. 92.). Диференцирањем добијамо из 3)

$$\frac{dy}{dx} = r_1 \alpha e^{r_1 x} + r_2 \beta e^{r_2 x} + \left( e^{r_1 x} \frac{d\alpha}{dx} + e^{r_2 x} \frac{d\beta}{dx} \right).$$

Заменом добивених вредности за  $y$  и  $\frac{dy}{dx}$  и вредности за  $\frac{d^2 y}{dx^2}$ , која се добија из последњег обрасца, у једн. 1) налазимо једну једначину за опредељавање количина  $\alpha$  и  $\beta$ . Но пошто ова једна једначина није довољна да се одреде две непознате  $\alpha$  и  $\beta$ , то ћемо, осим речене једначине, узети још и условну једначину

$$e^{r_1 x} \frac{d\alpha}{dx} + e^{r_2 x} \frac{d\beta}{dx} = 0.$$

Овим постаје

$$\frac{dy}{dx} = r_1 \alpha e^{r_1 x} + r_2 \beta e^{r_2 x},$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = r_1^2 \alpha e^{r_1 x} + r_2^2 \beta e^{r_2 x} + r_1 e^{r_1 x} \frac{d\alpha}{dx} + r_2 e^{r_2 x} \frac{d\beta}{dx},$$

које, кад заменимо у једн. 1), даје

$$\alpha e^{r_1 x} (r_1^2 + Ar_1 + B) + \beta e^{r_2 x} (r_2^2 + Ar_2 + B) + r_1 e^{r_1 x} \frac{d\alpha}{dx} + r_2 e^{r_2 x} \frac{d\beta}{dx} = F(x).$$

Услед тога, што су  $r_1$  и  $r_2$  корени квадратне једначине 4) прва су два члана = 0 и тиме имамо за опредељавање количина  $\alpha$  и  $\beta$  ове две једначине

$$r_1 e^{r_1 x} \frac{d\alpha}{dx} + r_2 e^{r_2 x} \frac{d\beta}{dx} = F(x),$$

$$e^{r_1 x} \frac{d\alpha}{dx} + e^{r_2 x} \frac{d\beta}{dx} = 0.$$

Одавде сабирањем, пошто помножимо, претходно, прву једначину са  $-1$ , другу са  $r_2$ ,

$$\frac{d\alpha}{dx} = -\frac{1}{r_2 - r_1} F(x) e^{-r_1 x}$$

и аналогно, кад помножимо прву једначину са 1, другу са  $-r_1$ ,

$$\frac{d\beta}{dx} = \frac{1}{r_2 - r_1} F(x) e^{-r_2 x}.$$

Дакле

$$\alpha = -\frac{1}{r_2 - r_1} \int F(x) e^{-r_1 x} dx + C_1$$

$$\beta = \frac{1}{r_2 - r_1} \int F(x) e^{-r_2 x} dx + C_2$$

и према обрасцу 3) опште решење диф. једн. 1)

$$y = e^{r_1 x} \left[ -\frac{1}{r_2 - r_1} \int F(x) e^{-r_1 x} dx + C_1 \right] + e^{r_2 x} \left[ \frac{1}{r_2 - r_1} \int F(x) e^{-r_2 x} dx + C_2 \right]$$

*Пример.*

$$\frac{d^2 y}{dx^2} - 3 \frac{dy}{dx} + 2y = e^{2x}.$$

Прво разматрамо хомогену једначину

$$\frac{d^2 y}{dx^2} - 3 \frac{dy}{dx} + 2y = 0.$$

Стављамо  $y = e^{rx}$ , а  $r$  одређујемо из квадратне једначине

$$r^2 - 3r + 2 = 0.$$

Корени су  $r_1 = 1$  и  $r_2 = 2$  и према томе опште решење хомогене диф. једначине ово

$$y = \alpha e^x + \beta e^{2x}.$$

Одавде, вариацијом констаната,

$$\frac{dy}{dx} = \alpha e^x + 2\beta e^{2x} + \left( e^x \frac{d\alpha}{dx} + e^{2x} \frac{d\beta}{dx} \right).$$

За одређење количина  $\alpha$  и  $\beta$  узнећемо да је

$$e^x \frac{d\alpha}{dx} + e^{2x} \frac{d\beta}{dx} = 0$$

услед чега је

$$\frac{dy}{dx} = \alpha e^x + 2\beta e^{2x},$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \alpha e^x + 4\beta e^{2x} + e^x \frac{d\alpha}{dx} + 2e^{2x} \frac{d\beta}{dx},$$

које, када заменимо у задату диф. једначину, даје за одређење количина  $\alpha$  и  $\beta$ , осим једначине

$$e^x \frac{d\alpha}{dx} + e^{2x} \frac{d\beta}{dx} = 0,$$

још и ову

$$e^x \frac{d\alpha}{dx} + 2e^{2x} \frac{d\beta}{dx} = e^{2x}.$$

Из ових двеју једначина налазимо

$$\frac{d\alpha}{dx} = -e^x, \quad \alpha = -e^x + C_1,$$

$$\frac{d\beta}{dx} = 1, \quad \beta = x + C_2$$

и према овоме имамо као решење задате диф. једначине

$$y = (-e^x + C_1)e^x + (x + C_2)e^{2x}$$

или краће

$$y = C_1 e^x + C_2 e^{2x} + x e^{2x}.$$

**145. Особени случај диференциалне једначине другог реда са константним коефицијентима.** — Посматрајмо случај да се на десној страни диф. једначине налази једна цела и рационална функција од  $x$ , да је диф. једначина, дакле, вида

$$1) \quad \frac{d^2y}{dx^2} + A \frac{dy}{dx} + By = \mathcal{Q} + \mathfrak{B}x + \mathfrak{C}x^2 + \dots + \mathfrak{P}x^n.$$

Полазимо од хомогене диф. једначине

$$\frac{d^2y}{dx^2} + A \frac{dy}{dx} + By = 0.$$

Њено је решење  $y = \alpha_1 e^{r_1 x} + \alpha_2 e^{r_2 x}$ , где су  $r_1$  и  $r_2$  корени квадратне једначине  $r^2 + Ar + B = 0$ . Овоме решењу хомогене диф. једначине додајемо једну целу и рационалну функцију  $n$ -тога степена од  $x$ , тј. стављамо

$$y = \alpha_1 e^{r_1 x} + \alpha_2 e^{r_2 x} + a + bx + cx^2 + fx^3 + \dots + px^n. \quad (2)$$

Онда је

$$\frac{dy}{dx} = r_1 \alpha_1 e^{r_1 x} + r_2 \alpha_2 e^{r_2 x} + b + 2cx + 3fx^2 + \dots + npx^{n-1},$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = r_1^2 \alpha_1 e^{r_1 x} + r_2^2 \alpha_2 e^{r_2 x} + 2c + 6fx + \dots + n(n-1)px^{n-2}.$$

Заменом ових вредности у задату диф. једначину добијамо идентичну једначину

$$\frac{d^2y}{dx^2} + A \frac{dy}{dx} + By = \alpha_1 e^{r_1 x} (r_1^2 + Ar_1 + B) + \alpha_2 e^{r_2 x} (r_2^2 + Ar_2 + B)$$

$$+ 2c + Ab + Ba + (6f + 2Ac + Bb)x + \dots + Bpx^n =$$

$$\mathcal{Q} + \mathfrak{B}x + \mathfrak{C}x^2 + \dots + \mathfrak{P}x^n,$$

која, услед тога што је  $r_1^2 + Ar_1 + B = 0$  и  $r_2^2 + Ar_2 + B = 0$ , скраћује се на ову

$$2c + Ab + Ba + (6f + 2Ac + Bb)x + \dots + Bpx^n = \mathcal{Q} + \mathfrak{B}x + \mathfrak{C}x^2 + \dots + \mathfrak{P}x^n.$$

Сравнењем сачинитеља једнаких степена  $x$ -а на левој и десној страни ове идентичне једначине добијамо потребан број једначина

$$2c + Ab + Ba = \mathcal{Q},$$

$$6f + 2Ac + Bb = \mathfrak{B},$$

$$Bp = \mathfrak{P}$$

за одређење коефицијената  $a, b, c, \dots, p$ , који се јављају у решењу 2) задате диф. једн. 1).

1. Пример.

$$\frac{d^2y}{dx^2} - 3 \frac{dy}{dx} + 2y = 5 + 4x + x^2.$$

За хомогену једначину  $\frac{d^2y}{dx^2} - 3 \frac{dy}{dx} + 2y = 0$  имамо квадратну једначину  $r^2 - 3r + 2 = 0$ , чији су корени  $r_1 = 1$  и  $r_2 = 2$ , дакле општи интеграл њено ово  $\alpha_1 e^x + \alpha_2 e^{2x}$ . Интеграл задате диф. једн. има вид

$$y = \alpha_1 e^x + \alpha_2 e^{2x} + a + bx + cx^2.$$

Одавде

$$\frac{dy}{dx} = \alpha_1 e^x + 2\alpha_2 e^{2x} + b + 2cx,$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \alpha_1 e^x + 4\alpha_2 e^{2x} + 2c,$$

које, кад заменимо у задату једначину, даје резултат

$$2 + 2a - 3b + (2b - 6)x + 2cx^2 = 5 + 4x + x^2.$$

За одређивање коефицијената  $a$ ,  $b$ ,  $c$  имамо

$$\begin{aligned} 2 + 2a - 3b &= 5, \\ 2b - 6 &= 4, \\ 2c &= 1, \end{aligned}$$

одакле

$$a = 9, b = 5, c = \frac{1}{2}$$

и према томе интеграл задате диф. једначине јесте

$$y = \alpha_1 e^x + \alpha_2 e^{2x} + 9 + 5x + \frac{x^2}{2}.$$

2. Пример.

$$\frac{d^2y}{dx^2} + a^2y = g + hx.$$

Општи интеграл хомогене једн.  $\frac{d^2y}{dx^2} + a^2y = 0$  јесте  $y = A \cos ax + B \sin ax$  (види чл. 142, 1. пример). Интеграл задате диф. једначине мора да има вид

$$y = A \cos ax + B \sin ax + k + mx.$$

Дакле

$$\frac{d^2y}{dx^2} = -Aa^2 \cos ax - Ba^2 \sin ax.$$

Заменом ових вредности за  $y$  и  $\frac{d^2y}{dx^2}$  у задату једначину добијамо

$$a^2(k + mx) = g + hx,$$

дакле

$$k + mx = \frac{g + hx}{a^2}.$$

Према овоме је интеграл задате диф. једн.

$$y = A \cos ax + B \sin ax + \frac{g + hx}{a^2}.$$

3. Пример.

$$\frac{d^2y}{dx^2} - a^2y = hx^2.$$

Општи интеграл хомогене једн.  $\frac{d^2y}{dx^2} - a^2y = 0$  јесте  $y = C_1 e^{ax} + C_2 e^{-ax}$  (види пример у чл. 141).

Интеграл задате диф. једначине има вид

$$y = C_1 e^{ax} + C_2 e^{-ax} + k + mx + qx^2.$$

Одавде

$$\frac{d^2y}{dx^2} = C_1 a^2 e^{ax} + C_2 a^2 e^{-ax} + 2q.$$

Заменом ових вредности за  $y$  и  $\frac{d^2y}{dx^2}$  у задату једначину налазимо

$$2q - a^2(k + mx + qx^2) = hx^2,$$

тј.

$$2q - a^2k = 0, \quad a^2m = 0, \quad -a^2q = h,$$

дакле

$$q = -\frac{h}{a^2}, \quad m = 0, \quad k = -\frac{2h}{a^2}.$$

Према овоме је интеграл наше диф. једначине

$$y = C_1 e^{ax} + C_2 e^{-ax} - \frac{2h}{a^2} - \frac{h}{a^2} x^2.$$

## III.

## Симултани диференциалне једначине.

## 1. О симултаним диференциалним једначинама уопште.

146. Замена једне системе симултаних једначина једном диференциалном једначином. — Узмимо две једначине

$$F\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \dots, \frac{d^m y}{dx^m}, z, \frac{dz}{dx}, \dots, \frac{d^p z}{dx^p}\right) = 0,$$

$$\Phi\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \dots, \frac{d^n y}{dx^n}, z, \frac{dz}{dx}, \dots, \frac{d^q z}{dx^q}\right) = 0,$$

које садрже две функције  $x$ -а, то су  $y$  и  $z$  и њихове изводне до извеснога ступња. Из ове две једначине може да се елиминује  $z$  и да се добије једна једначина са само једном функцијом  $y$  и њенима изводнама. То елиминавање извршили бисмо на овај начин: прву бисмо једначину диференцирали  $q$  пута, другу једначину  $p$  пута и добили бисмо свега (заједно са задатима двема)  $p + q + 2$  једначине из којих се, познатим начином, могу да елиминују  $n + 1$  количина  $z$ ,  $\frac{dz}{dx}, \dots, \frac{d^{p+q}z}{dx^{p+q}}$ . Појмљиво је да је ред једначине, до које долазимо елиминавањем  $z$ -а, раван већему од два броја  $n + p$  и  $m + q$ .*Примедба.* Онако како смо урадили са две симултане једначине, у којима се јављају две функције прапроменљиве  $x$ , можемо да поступимо и опште када нам је дато  $k$  једначина у којима је  $k$  функција, које све зависе од  $x$ . Поступним елиминавањем по једне функције и њених изводних долазимо, најзад, до једне једначине у којој се налази само још једна функција са њенима изводнама.

147. Замена једне диференциалне једначине системом симултаних једначина. — Диференциална једначина ма којег реда са две



променљиве може да се замени једном системом симултаних једначина првога реда, када се све изводне, изузев изводну највишега ступња, обележе нарочитим знаком. Тако нпр. диф. једначина трећега реда

$$F\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \frac{d^3y}{dx^3}\right) = 0$$

еквивалентна је системи једначина

$$\left. \begin{aligned} \frac{dy}{dx} = y', \quad \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{dy'}{dx} = y'', \\ F\left(x, y, y', y'', \frac{dy''}{dx}\right) = 0. \end{aligned} \right\}$$

На исти начин следеће две једначине са три променљиве

$$\left. \begin{aligned} F\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \frac{d^3y}{dx^3}, z, \frac{dz}{dx}\right) = 0, \\ \Phi\left(x, y, \frac{dy}{dx}, z, \frac{dz}{dx}, \frac{d^2z}{dx^2}\right) = 0 \end{aligned} \right\}$$

можемо да заменимо системом симултаних једначина првога реда

$$\left. \begin{aligned} \frac{dy}{dx} = y', \quad \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{dy'}{dx} = y'', \quad \frac{dz}{dx} = z', \\ F\left(x, y, y', y'', \frac{dy''}{dx}, z, z'\right) = 0, \\ \Phi\left(x, y, y', z, z', \frac{dz'}{dx}\right) = 0. \end{aligned} \right\}$$

Аналогно и код већега броја диф. једначина са више променљивих.

**148. О интегралима симултаних диференцијалних једначина првога реда.** — Узмимо, примера ради, три симултане диф. једн. првога реда у којима се налазе три функције  $y, z$  и  $t$ , које зависе од прапроменљиве  $x$ . Замислимо да су речене три једначине решене по диф. количницима  $\frac{dy}{dx}, \frac{dz}{dx}$  и  $\frac{dt}{dx}$  и тиме доведене на форму

$$\frac{dy}{dx} = \frac{Q}{P}, \quad \frac{dz}{dx} = \frac{R}{P}, \quad \frac{dt}{dx} = \frac{V}{P}$$

или

$$1) \quad \frac{dx}{P} = \frac{dy}{Q} = \frac{dz}{R} = \frac{dt}{V},$$

где су  $P, Q, R, V$  извесне одређене функције. Интегралити ове три симултане једн. 1) значи, дакле, наћи између  $x, y, z$  и  $t$  такве односе

да диференцијали тих променљивих буду пропорционални функцијама  $P, Q, R, V$ . Нађени односи између  $x, y, z, t$ , који одговарају наведеноме услову (тј. интегрални симултаних једн. 1), морају садржавати у себи три произвољне константе, помоћу којих је могуће да за ма какво  $x = a$  функцијама  $y, z, t$  придамо произвољне вредности.

Нека су ове три једначине

$$\left. \begin{aligned} F_1(x, y, z, t, c, c', c'') = 0, \\ F_2(x, y, z, t, c, c', c'') = 0, \\ F(x, y, z, t, c, c', c'') = 0 \end{aligned} \right\} \quad (2)$$

интегрални симултаних диф. једн. 1). Замислимо да су једн. 2) решене по  $c, c'$  и  $c''$ . Тада се система једн. 2) може да замени системом

$$\alpha = c, \quad \beta = c', \quad \gamma = c'', \quad (3)$$

где су  $\alpha, \beta, \gamma$  функције од  $x, y, z, t$  без произвољних констаната. То значи да се могу да нађу три функције од  $x, y, z, t$ , које своју вредност не мењају променом количина  $x, y, z, t$  из којих су оне састављене.

Диференцирањем једначине  $\alpha = c$  добијамо

$$\frac{d\alpha}{dx} dx + \frac{d\alpha}{dy} dy + \frac{d\alpha}{dz} dz + \frac{d\alpha}{dt} dt = 0.$$

С обзиром на то да је  $\alpha = c$  интеграл једн. 1), диференцијали  $dx, dy, dz, dt$  мора да буду пропорционални са  $P, Q, R, V$  и према томе постоји идентична једначина

$$\left. \begin{aligned} P \frac{d\alpha}{dx} + Q \frac{d\alpha}{dy} + R \frac{d\alpha}{dz} + V \frac{d\alpha}{dt} = 0 \\ \text{и аналогно} \\ P \frac{d\beta}{dx} + Q \frac{d\beta}{dy} + R \frac{d\beta}{dz} + V \frac{d\beta}{dt} = 0, \\ P \frac{d\gamma}{dx} + Q \frac{d\gamma}{dy} + R \frac{d\gamma}{dz} + V \frac{d\gamma}{dt} = 0. \end{aligned} \right\} \quad (4)$$

Обратно: Ако функције  $\alpha, \beta, \gamma$ , које зависе од  $x, y, z, t$ , а не садрже у себи никакве произвољне константе, испуњавају идентично једн. 4), онда су једн. 3) интегрални симултаних једначина 1).

**149. Продужење чл. 148.** — Из интеграла 3) у прошлости члану могу да се образују безбројно много нових интеграла. Пошто  $\alpha, \beta, \gamma$  задржавају константну вредност мењањем променљивих  $x, y, z, t$ , то и свака функција сложена из  $\alpha, \beta, \gamma$  задржава константну вредност и ми тврдимо да је

$$\varphi(\alpha, \beta, \gamma) = C.$$

такође интеграл симултаних једн. 1) у чл. 148.

Доказ. Из једначина

$$\frac{d\varphi}{dx} = \frac{d\varphi}{d\alpha} \frac{d\alpha}{dx} + \frac{d\varphi}{d\beta} \frac{d\beta}{dx} + \frac{d\varphi}{d\gamma} \frac{d\gamma}{dx}$$

$$\frac{d\varphi}{dy} = \frac{d\varphi}{d\alpha} \frac{d\alpha}{dy} + \frac{d\varphi}{d\beta} \frac{d\beta}{dy} + \frac{d\varphi}{d\gamma} \frac{d\gamma}{dy}$$

$$\frac{d\varphi}{dz} = \frac{d\varphi}{d\alpha} \frac{d\alpha}{dz} + \frac{d\varphi}{d\beta} \frac{d\beta}{dz} + \frac{d\varphi}{d\gamma} \frac{d\gamma}{dz}$$

$$\frac{d\varphi}{dt} = \frac{d\varphi}{d\alpha} \frac{d\alpha}{dt} + \frac{d\varphi}{d\beta} \frac{d\beta}{dt} + \frac{d\varphi}{d\gamma} \frac{d\gamma}{dt}$$

пошто их помножимо редом са  $P, Q, R, V$  и после их саберемо, добијемо с обзиром на једн. 4) у чл. 148., резултат

$$P \frac{d\varphi}{dx} + Q \frac{d\varphi}{dy} + R \frac{d\varphi}{dz} + V \frac{d\varphi}{dt} = 0.$$

Ова једначина има потпуно исти вид као и оне под 4) у чл. 148., а то значи да је

$$\varphi = C$$

такође интеграл симултаних једн. 1) у чл. 148.

## 2. Интегралне симултаних диференцијалних једначина.

150. Две линеарне симултане диф. једначине првога реда. — Дате су нам две линеарне диф. једначине првога реда у којима су две функције  $y$  и  $z$  променљиве  $x$ . Елиминавањем прво изводне  $\frac{dz}{dx}$ , па онда изводне  $\frac{dy}{dx}$  задате се једначине доводе на овакве две

$$1) \quad \begin{cases} \frac{dy}{dx} + Py + Qz = V, \\ \frac{dz}{dx} + P'y + Q'z = V', \end{cases}$$

где су  $P, Q, V, P', Q', V'$  функције од  $x$ . Елиминавањем ми бисмо могли из једн. 1) да образујемо једну линеарну једначину другог реда само са једном непознатом функцијом (види чл. 146.), али је, ипак, боље поступити по следећој методи.

Саберимо горње две једн. 1), пошто смо, претходно, помножили ону другу произвољним фактором  $\theta$ , па ћемо добити

$$2) \quad \frac{dy}{dx} + \theta \frac{dz}{dx} + (P + P'\theta)y + (Q + Q'\theta)z = V + V'\theta$$

и ставимо

$$3) \quad t = y + \theta z,$$

одакле

$$y = t - \theta z, \quad \frac{dy}{dx} = \frac{dt}{dx} - \theta \frac{dz}{dx} - z \frac{d\theta}{dx},$$

$$\frac{dy}{dx} + \theta \frac{dz}{dx} = \frac{dt}{dx} - z \frac{d\theta}{dx}.$$

Једн. 2) добија с овиме вид

$$\frac{dt}{dx} - z \frac{d\theta}{dx} + (P + P'\theta)(t - \theta z) + (Q + Q'\theta)z = V + V'\theta. \quad (4)$$

Примећујемо да се у овој једначини  $z$  јавља у првоме степе Ми можемо функцију  $z$  да елиминујемо користећи се тиме што је фактор  $\theta$  потпуно произвољан, а определићемо га тиме што ћемо у једн. 4) да ставимо сачинитељ  $z$ -а да је  $= 0$ . На тај начин се једн. 4) раствара на ове једначине

$$\frac{d\theta}{dx} + (P + P'\theta)\theta - Q - Q'\theta = 0, \quad (5)$$

$$\frac{dt}{dx} + (P + P'\theta)t - V - V'\theta = 0. \quad (6)$$

У једн. 5) јавља се само  $\theta$  и  $x$  и према томе је количина  $\theta$  одређена једначином 5). Ова је једначина првога реда, али није линеарна и с тога се, уопште, не може да интегрални. Међутим је за нашу циљ довољно, ако познајемо два партикуларна решења  $\theta_1$  и  $\theta_2$  једн. 5). Заменом ових партикуларних вредности у једн. 6), која је линеарна, добијамо две вредности  $t_1$  и  $t_2$  за  $t$ , од којих свака садржи једну произвољну константу. Функције  $y$  и  $z$  добијамо (према обрасцу 3) из

$$\begin{cases} t_1 = y + \theta_1 z, \\ t_2 = y + \theta_2 z. \end{cases}$$

151. Продужење чл. 150. — На случај да су  $P, Q, P', Q'$  константни количина  $\theta$  може се сматрати као константна и једн. 5) постаје тиме

$$(P + P'\theta)\theta - Q - Q'\theta = 0$$

или

$$P'\theta^2 + (P - Q')\theta - Q = 0. \quad (1)$$

Из ове квадратне једначине добијамо две вредности  $\theta_1$  и  $\theta_2$ .

У случају да су корени једн. 1) једнаки и да, према томе, добијамо за  $\theta$  само једну вредност, сматраћемо  $\theta$  као променљиво и једн. 5) може да се доведе на форму

$$\frac{d\theta}{dx} + P'(\theta - \alpha)^2 = 0,^1)$$

<sup>1)</sup> Ако је  $\alpha$  двоструки корен квадратне једн. 1), онда је

$$P'\theta^2 + (P - Q')\theta - Q = P'(\theta - \alpha)^2.$$

одакле

$$\frac{d\Theta}{(\Theta - \alpha)^2} + P' dx = 0,$$

$$2) \quad \Theta = \alpha + \frac{1}{P'x + c}.$$

Пошто је за нашу циљ довољно да имамо две партикуларне вредности за  $\Theta$ , можемо их добити када у решењу 2) узмемо за  $c$  какве било две вредности, нпр. ставимо  $c = 0$  и  $c = \infty$ , које даје  $\Theta_1 = \alpha + \frac{1}{P'x}$  и  $\Theta_2 = \alpha$ ,

### 152. Три линеарне симултане диф. једначине првога реда. —

Узмимо сада да су нам дате три линеарне симултане диф. једначине првога реда са четири променљиве количине  $x, y, z, t$ , од којих су  $y, z, t$  функције од  $x$ . Као у чл. 150., тако и овде, замишљамо да су задате једначине, после извршенога елиминавања, доведене на форму

$$1) \quad \begin{cases} \frac{dy}{dx} + Py + Qz + Rt = V, \\ \frac{dz}{dx} + P'y + Q'z + R't = V', \\ \frac{dt}{dx} + P''y + Q''z + R''t = V''. \end{cases}$$

Помножимо ове три једначине редом са 1,  $\Theta$ ,  $\lambda$ , где су  $\Theta$  и  $\lambda$  два произвољна фактора, и саберимо их

$$\frac{dy}{dx} + \Theta \frac{dz}{dx} + \lambda \frac{dt}{dx} + (P + \Theta P' + \lambda P'')y + (Q + \Theta Q' + \lambda Q'')z$$

$$2) \quad + (R + \Theta R' + \lambda R'')t = V + \Theta V' + \lambda V''.$$

Ставимо

$$3) \quad y + \Theta z + \lambda t = u,$$

одакле

$$\frac{dy}{dx} + \Theta \frac{dz}{dx} + z \frac{d\Theta}{dx} + \lambda \frac{dt}{dx} + t \frac{d\lambda}{dx} = \frac{du}{dx},$$

$$\frac{dy}{dx} + \Theta \frac{dz}{dx} + \lambda \frac{dt}{dx} = \frac{du}{dx} - z \frac{d\Theta}{dx} - t \frac{d\lambda}{dx},$$

која чини да једн. 2) добија вид

$$\frac{du}{dx} - z \frac{d\Theta}{dx} - t \frac{d\lambda}{dx} + (P + P'\Theta + P''\lambda)(u - \Theta z - \lambda t) +$$

$$4) \quad (Q + Q'\Theta + Q''\lambda)z + (R + R'\Theta + R''\lambda)t = V + V'\Theta + V''\lambda.$$

У овој се једначини јављају функције  $z$  и  $t$  у првоме степењу. Пошто нам стоји на вољи да одредимо факторе  $\Theta$  и  $\lambda$  како хоћемо, то мо-

жемо да учинимо да чланови са  $z$  и  $t$  нестану из једн. 4) ставивши њихове коефицијенте да су  $= 0$ . Тиме се једн. 4) раствара на ове три једначине

$$\frac{d\Theta}{dx} + (P + P'\Theta + P''\lambda)\Theta - Q - Q'\Theta - Q''\lambda = 0, \quad (5)$$

$$\frac{d\lambda}{dx} + (P + P'\Theta + P''\lambda)\lambda - R - R'\Theta - R''\lambda = 0, \quad (6)$$

$$\frac{du}{dx} + (P + P'\Theta + P''\lambda)u - V - V'\Theta - V''\lambda = 0. \quad (7)$$

Прве две једначине (5 и 6) садрже само  $\Theta$  и  $\lambda$ . Оне су, истина, првога реда, али нису линеарне и с тога се, уопште, не могу да интеграле. Међутим, ако су нам познате три партикуларне вредности  $\Theta_1, \Theta_2$  и  $\Theta_3$  за  $\Theta$  и овима кореспондирајуће три вредности  $\lambda_1, \lambda_2$  и  $\lambda_3$  за  $\lambda$ , онда се могу да нађу интегрални задатих симултаних једначина 1). Сваки од позната три спрега  $\Theta$  и  $\lambda$ , када ставимо дотичне вредности у једн. 7), која је линеарна и првога реда, даје по једно решење са по једном произвољном константом. Добићемо, дакле, три вредности  $u_1, u_2, u_3$ , помоћу којих, а на основу образаца 3), налазимо интеграле  $y, z, t$  из

$$\left. \begin{aligned} y + \Theta_1 z + \lambda_1 t &= u_1, \\ y + \Theta_2 z + \lambda_2 t &= u_2, \\ y + \Theta_3 z + \lambda_3 t &= u_3. \end{aligned} \right\} \quad (8)$$

**153. Продужење чл. 152.** — Ако су у симултаним једначинама 1) чл. 152. коефицијенти  $P, Q, R, P', \dots$  константни, онда су једначине 5) и 6) чл. 152. задовољене константним факторима  $\Theta$  и  $\lambda$ , чије вредности опредељујемо из

$$(P + P'\Theta + P''\lambda)\Theta - Q - Q'\Theta - Q''\lambda = 0, \quad (1)$$

$$(P + P'\Theta + P''\lambda)\lambda - R - R'\Theta - R''\lambda = 0. \quad (2)$$

(Види једн. 5) и 6) у чл. 152, када ставимо  $\frac{d\Theta}{dx} = 0, \frac{d\lambda}{dx} = 0$ ) Ако из једн. 1) заменимо за  $\lambda$  његову вредност у једн. 2) добићемо за  $\Theta$  једначину трећег степена, која за  $\Theta$  даје три вредности  $\Theta_1, \Theta_2, \Theta_3$ , које, опет, када заменимо у једн. 1) (која је у погледу  $\lambda$  првога степена) дају три вредности  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ .

## В. Парциалне диференциалне једначине.

**154. Особени случајеви.** — Ако се у диф. једначини налазе парциалне изводне само по једној прапроменљивој, онда се са таквом пар-

циалном диф. једначином поступа као с обичном диф. једначином с том разликом што се, после извршенога интегралења, произвољна константа замењује произвољном функцијом оне друге прапроменљиве по којој нису узете парциалне изводне.

1. Пример. Сматравши у једначини

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 5x e^y$$

у као константу добијамо интегралењем

$$u = \frac{5x^2 e^y}{2} + C$$

и пошто заменимо константу  $C$  произвољном функцијом  $\varphi(y)$ , налазимо

$$u = \frac{5x^2 e^y}{2} + \varphi(y),$$

као решење задате парциалне диф. једначине.

2. Пример.

$$x \frac{\partial u}{\partial y} - ayu = 0$$

или

$$x \frac{du}{u} = ay dy,$$

одакле интегралењем

$$\ln u = \frac{ay^2}{2} + \varphi(x)$$

или

$$u = \psi(x) e^{\frac{ay^2}{2}}.$$

3. Пример.

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = F(x, y).$$

Интегралењем, сматравши  $y$  као константно и узев место интеграционе константе произвољну функцију од  $y$ , налазимо

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \int F(x, y) dx + \varphi(y),$$

одакле на исти начин

$$u = \int \left[ \int F(x, y) dx + \varphi(y) \right] dx + \psi(y).$$

Аналогно бисмо поступили са једначином  $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = F(x, y)$ .

4. Пример.

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = F(x, y).$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \int F(x, y) dx + \varphi(y),$$

$$u = \int \left[ \int F(x, y) dx + \varphi(y) \right] dy + \psi(x).$$

## 1. Линеарне парциалне једначине првога реда.

155. Једначине са две прапроменљиве. — Узмимо две функције  $\alpha$  и  $\beta$ , које зависе од променљивих  $x, y, z$ , нпр.

$$\begin{aligned} \alpha &= f_1(x, y, z), \\ \beta &= f_2(x, y, z) \end{aligned}$$

и замислимо између њих ма какву везу

$$\beta = \varphi(\alpha). \quad (1)$$

Стаavimo  $\frac{\partial z}{\partial x} = p$ ,  $\frac{\partial z}{\partial y} = q$  и диференциралимо једн. 1) парциално по  $x$  и по  $y$

$$\frac{\partial \beta}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial z} p = \varphi'(\alpha) \left[ \frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \alpha}{\partial z} p \right],$$

$$\frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \beta}{\partial z} q = \varphi'(\alpha) \left[ \frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial z} q \right].$$

Елиминавањем функције  $\varphi'(\alpha)$  из ових двеју једначина добијамо једначину вида

$$Pp + Qq = V, \quad (2)$$

у којој  $P, Q, V$  означавају извесне функције од  $x, y, z$ .

До тајве исте једначине, као што је ова под 2), долазимо ако између  $\alpha$  и  $\beta$  поставимо везу у форми

$$\Phi(\alpha, \beta) = 0, \quad (3)$$

јер диференцирали једн. 3) парциално по  $x$  и по  $y$

$$\frac{\partial \Phi}{\partial \alpha} \left[ \frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \alpha}{\partial z} p \right] + \frac{\partial \Phi}{\partial \beta} \left[ \frac{\partial \beta}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial z} p \right] = 0,$$

$$\frac{\partial \Phi}{\partial \alpha} \left[ \frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial z} q \right] + \frac{\partial \Phi}{\partial \beta} \left[ \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \beta}{\partial z} q \right] = 0$$

и елиминирајући одавде однос  $\frac{\partial \Phi}{\partial \alpha} : \frac{\partial \Phi}{\partial \beta}$  долазимо опет до једначине 2).

1. Пример. Општа једначина за цилиндричне површине јесте

$$\Phi(x - mz, y - nz) = 0$$

или

$$y - nz = \varphi(x - mz).$$

Диференцирали ову једначину парциално прво по  $x$ , па онда по  $y$  добијамо

$$-np = \varphi'(x - mz) [1 - mp],$$

$$1 - nq = -mp \varphi'(x - mz)$$

и елиминирајући одавде произвољну функцију  $\varphi'$  добијамо парциалну диф. једначину

$$mp + nq = 1$$

као карактеристичну једначину за све цилиндричне површине.

2. *Пример.* Општа једначина за конусне површине јесте.

$$\Phi\left(\frac{fz - hx}{z - h}, \frac{gz - hy}{z - h}\right) = 0$$

или

$$\frac{gz - hy}{z - h} = \varphi\left(\frac{fz - hx}{z - h}\right).$$

Парцијалним диференцирањем по  $x$  и по  $y$  налазимо

$$\frac{(z - h)gp - (gz - hy)p}{(z - h)^2} = \frac{(z - h)(fp - h) - (fz - hx)p}{(z - h)^2} \varphi'\left(\frac{fz - hx}{z - h}\right),$$

$$\frac{(z - h)(gq - h) - (gz - hy)q}{(z - h)^2} = \frac{(z - h)fq - (fz - hx)q}{(z - h)^2} \varphi'\left(\frac{fz - hx}{z - h}\right)$$

или краће

$$(y - g)p = (xp - fp - z + h) \varphi'\left(\frac{fz - hx}{z - h}\right),$$

$$yq - gq - z + h = (x - f)q \varphi'\left(\frac{fz - hx}{z - h}\right),$$

одакле дељењем

$$\frac{(y - g)p}{(y - g)q - (z - h)} = \frac{(x - f)p - (z - h)}{(x - f)q}$$

и пошто ово скратимо добијамо парцијалну диф. једначину за конусне површине

$$(x - f)p + (y - g)q = z - h.$$

3. *Пример.* Једначина за обртне површине, узев обртну осу у правцу  $z$ -осе, гласи

$$\Phi(\sqrt{x^2 + y^2}, z) = 0$$

или

$$z = \varphi(x^2 + y^2).$$

Одавде, парцијалним диференцирањем по  $x$  и по  $y$ , следује

$$p = 2x \varphi'(x^2 + y^2),$$

$$q = 2y \varphi'(x^2 + y^2),$$

а одавде елиминавањем произвољне функције  $\varphi'$

$$\frac{p}{q} = \frac{x}{y}$$

или

$$py - qx = 0,$$

као парцијална диф. једначина, која карактерише обртне површине.

**156. Интегралење линеарних једначина првога реда са две променљиве.** — Интегралити парцијалну диф. једначину

$$1) \quad Pp + Qq = R,$$

где су  $p = \frac{\partial z}{\partial x}$ ,  $q = \frac{\partial z}{\partial y}$ , а  $P$ ,  $Q$  и  $R$  извесне функције од  $x$ ,  $y$ ,  $z$ , значи наћи једначину

$$F(x, y, z) = 0,$$

која за  $p$  и  $q$  даје такве вредности које задовољавају идентично задату једн. 1). Ми смо видели (у чл. 155.) да се до једначине, као што је ова под 1), долази када се, путем парцијалнога диференцирања из

$$\beta = \varphi(\alpha)$$

елиминује произвољна функција  $\varphi$ , где су  $\alpha$  и  $\beta$ , међутим, одређене функције од  $x$ ,  $y$ ,  $z$ :

$$\alpha = f_1(x, y, z),$$

$$\beta = f_2(x, y, z).$$

Према томе, дакле, гледаћемо да задовољимо задату парцијалну диф. једначину једначином вида једн. 2).

**157. Продужење чл. 156.** — Претпоставимо да је интеграл парцијалне диф. једначине

$$Pp + Qq = R \quad (1)$$

ово

$$\beta = \varphi(\alpha), \quad (2)$$

где су  $\alpha$  и  $\beta$  извесне, за сада непознате, функције од  $x$ ,  $y$ ,  $z$ . Из 2) следује

$$\frac{\partial \beta}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial z} p = \varphi'(\alpha) \left[ \frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \alpha}{\partial z} p \right],$$

$$\frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \beta}{\partial z} q = \varphi'(\alpha) \left[ \frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial z} q \right],$$

одакле, када прву једначину помножимо са  $P$ , другу са  $Q$ , па их саберемо

$$P \frac{\partial \beta}{\partial x} + Q \frac{\partial \beta}{\partial y} + (Pp + Qq) \frac{\partial \beta}{\partial z} = \varphi'(\alpha) \left[ P \frac{\partial \alpha}{\partial x} + Q \frac{\partial \alpha}{\partial y} + (Pp + Qq) \frac{\partial \alpha}{\partial z} \right]$$

или, с обзиром на задату једн. 1), краће

$$P \frac{\partial \beta}{\partial x} + Q \frac{\partial \beta}{\partial y} + R \frac{\partial \beta}{\partial z} = \varphi'(\alpha) \left[ P \frac{\partial \alpha}{\partial x} + Q \frac{\partial \alpha}{\partial y} + R \frac{\partial \alpha}{\partial z} \right]. \quad (3)$$

Ова ће једначина бити идентично испуњена, ма каква била функција  $\varphi$ , ако  $\alpha$  и  $\beta$  одредимо из једначина

$$\left. \begin{aligned} P \frac{\partial \alpha}{\partial x} + Q \frac{\partial \alpha}{\partial y} + R \frac{\partial \alpha}{\partial z} &= 0, \\ P \frac{\partial \beta}{\partial x} + Q \frac{\partial \beta}{\partial y} + R \frac{\partial \beta}{\partial z} &= 0. \end{aligned} \right\} \quad (4)$$

Ове једн. 4) испуњене су када за  $\alpha$  и  $\beta$  узмемо две функције  $f_1(x, y, z)$  и  $f_2(x, y, z)$ , које стављене = једној константи представљају интеграле симултаних диф. једначина

$$\frac{dx}{P} = \frac{dy}{Q} = \frac{dz}{R} \quad (5)$$

(види чл. 148, 149.).

Из овога изводимо закључак: Ако су

$$\begin{aligned} f_1(x, y, z) &= c_1 \\ f_2(x, y, z) &= c_2 \end{aligned}$$

и

интегрални симултани диф. једначина

$$\frac{dx}{P} = \frac{dy}{Q} = \frac{dz}{R}$$

и ми ставимо

$$\begin{aligned} f_1(x, y, z) &= \alpha, \\ f_2(x, y, z) &= \beta, \end{aligned}$$

онда је

$$\beta = \varphi(\alpha),$$

где  $\varphi$  обележава произвољну функцију, опште решење парциалне диф. једначине првога реда

$$Pp + Qq = R.$$

1. *Примедба.* Једначину 3) можемо да задоволимо још и на ове начине

1) кад ставимо

$$P \frac{\partial \beta}{\partial x} + Q \frac{\partial \beta}{\partial y} + R \frac{\partial \beta}{\partial z} = 0 \text{ и } \varphi'(\alpha) = 0 \text{ и}$$

2) кад ставимо

$$P \frac{\partial \alpha}{\partial x} + Q \frac{\partial \alpha}{\partial y} + R \frac{\partial \alpha}{\partial z} = 0 \text{ и } \frac{1}{\varphi'(\alpha)} = 0.$$

Но пошто ова решења не образују везу између  $\alpha$  и  $\beta$  и нису, дакле, обухваћена формулом  $\beta = \varphi(\alpha)$ , та су решења, обично, сингуларна.

2. *Примедба.* Вредно је поменути да интегралење парциалних диф. једначина

$$P \frac{\partial y}{\partial x} + R \frac{\partial y}{\partial z} = Q,$$

$$Q \frac{\partial x}{\partial y} + R \frac{\partial x}{\partial z} = P$$

(у првој су прапроменљиве  $x$  и  $z$ , у другој  $y$  и  $z$ ) зависи од истих симултаних једначина 5) од којих зависи интегралење горње парциалне диф. једначине

$$P \frac{\partial z}{\partial x} + Q \frac{\partial z}{\partial y} = R$$

(у којој су прапроменљиве  $x$  и  $y$ ) и да је, према томе, и њихов интеграл  $\beta = \varphi(\alpha)$ .

1. *Пример.*

$$xp - yq = 0.$$

Овде имамо симултане једначине

$$\frac{dx}{x} = -\frac{dy}{y} = \frac{dz}{0},$$

чији су интегрални

$$z = c_1, \quad xy = c_2,$$

дакле решење задате диф. једначине

$$z = \varphi(xy).$$

2. *Пример.*

$$p - q = 0.$$

Симултане једначине јесу у овоме случају

$$\frac{dx}{1} = -\frac{dy}{1} = \frac{dz}{0},$$

а њихови интегрални

$$z = c_1, \quad x + y = c_2$$

и према томе решење задате једначине

$$z = \varphi(x + y).$$

3. *Пример.*

$$yp + x^2q = xy.$$

Имамо симултане једначине

$$\frac{dx}{y} = \frac{dy}{x^2} = \frac{dz}{xy}$$

или

$$\left. \begin{aligned} x^2 dx &= y dy, \\ x dx &= dz, \end{aligned} \right\}$$

одакле

$$\frac{x^3}{3} - \frac{y^2}{2} = c_1,$$

$$\frac{x^2}{2} - z = c_2,$$

дакле решење горње парциалне диф. једначине

$$x^2 - 2z = \varphi(2x^3 - 3y^2).$$

**158. Једначине са три прапроменљиве.** — Узмимо три функције  $\alpha, \beta, \gamma$ , које зависе од четири променљиве  $x, y, z, t$ :

$$\alpha = f_1(x, y, z, t),$$

$$\beta = f_2(x, y, z, t),$$

$$\gamma = f_3(x, y, z, t)$$

и доведемо их у везу

$$\varphi(\alpha, \beta, \gamma) = 0,$$

(1)

где је  $\varphi$  произвољна функција. Означимо

$$\frac{\partial t}{\partial x} = p, \quad \frac{\partial t}{\partial y} = q, \quad \frac{\partial t}{\partial z} = r$$

и диференцирамо парциално једначину 1) редом по  $x, y, z$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial \alpha} \left[ \frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \alpha}{\partial t} p \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \beta} \left[ \frac{\partial \beta}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial t} p \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \gamma} \left[ \frac{\partial \gamma}{\partial x} + \frac{\partial \gamma}{\partial t} p \right] = 0,$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial \alpha} \left[ \frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial t} q \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \beta} \left[ \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \beta}{\partial t} q \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \gamma} \left[ \frac{\partial \gamma}{\partial y} + \frac{\partial \gamma}{\partial t} q \right] = 0,$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial \alpha} \left[ \frac{\partial \alpha}{\partial z} + \frac{\partial \alpha}{\partial t} r \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \beta} \left[ \frac{\partial \beta}{\partial z} + \frac{\partial \beta}{\partial t} r \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \gamma} \left[ \frac{\partial \gamma}{\partial z} + \frac{\partial \gamma}{\partial t} r \right] = 0.$$

Елиминовањем количника  $\frac{\partial \phi}{\partial \alpha} : \frac{\partial \phi}{\partial \gamma}$  и  $\frac{\partial \phi}{\partial \beta} : \frac{\partial \phi}{\partial \gamma}$  из ових трију једначина долазимо до парциалне диф. једначине вида

$$2) \quad Pq + Qq + Rr = V.$$

**159. Интегралење линеарних једначина првога реда са три променљиве.** — Дата је парциална диф. једначина

$$1) \quad Pp + Qq + Rr = V,$$

где су  $P, Q, R, V$  функције од  $x, y, z, t$ ,

$$p = \frac{\partial t}{\partial x}, \quad q = \frac{\partial t}{\partial y}, \quad r = \frac{\partial t}{\partial z}.$$

Нека је

$$\alpha = f_1(x, y, z, t),$$

$$\beta = f_2(x, y, z, t),$$

$$\gamma = f_3(x, y, z, t);$$

$f_1, f_2, f_3$  означавају за сада још непознате функције од  $x, y, z, t$ .

Интеграл задате диф. једн. 1) замишљамо да је

$$2) \quad \alpha = \varphi(\beta, \gamma).$$

Парциалним диференцирањем једн. 2) добијамо

$$\frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \alpha}{\partial t} p = \frac{\partial \varphi}{\partial \beta} \left[ \frac{\partial \beta}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial t} p \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \gamma} \left[ \frac{\partial \gamma}{\partial x} + \frac{\partial \gamma}{\partial t} p \right],$$

$$\frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial t} q = \frac{\partial \varphi}{\partial \beta} \left[ \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \beta}{\partial t} q \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \gamma} \left[ \frac{\partial \gamma}{\partial y} + \frac{\partial \gamma}{\partial t} q \right],$$

$$\frac{\partial \alpha}{\partial z} + \frac{\partial \alpha}{\partial t} r = \frac{\partial \varphi}{\partial \beta} \left[ \frac{\partial \beta}{\partial z} + \frac{\partial \beta}{\partial t} r \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \gamma} \left[ \frac{\partial \gamma}{\partial z} + \frac{\partial \gamma}{\partial t} r \right].$$

Помножимо ове три једначине редом са  $P, Q, R$  и саберимо их, добићемо с обзиром на једн. 1)

$$P \frac{\partial \alpha}{\partial x} + Q \frac{\partial \alpha}{\partial y} + R \frac{\partial \alpha}{\partial z} + V \frac{\partial \alpha}{\partial t} = \frac{\partial \varphi}{\partial \beta} \left[ P \frac{\partial \beta}{\partial x} + Q \frac{\partial \beta}{\partial y} + R \frac{\partial \beta}{\partial z} + V \frac{\partial \beta}{\partial t} \right] + \frac{\partial \varphi}{\partial \gamma} \left[ P \frac{\partial \gamma}{\partial x} + Q \frac{\partial \gamma}{\partial y} + R \frac{\partial \gamma}{\partial z} + V \frac{\partial \gamma}{\partial t} \right].$$

Ова је једначина испуњена, ма каква била функција  $\varphi$ , када одредимо  $\alpha, \beta, \gamma$  на основу једначина

$$3) \quad \begin{cases} P \frac{\partial \alpha}{\partial x} + Q \frac{\partial \alpha}{\partial y} + R \frac{\partial \alpha}{\partial z} + V \frac{\partial \alpha}{\partial t} = 0, \\ P \frac{\partial \beta}{\partial x} + Q \frac{\partial \beta}{\partial y} + R \frac{\partial \beta}{\partial z} + V \frac{\partial \beta}{\partial t} = 0, \\ P \frac{\partial \gamma}{\partial x} + Q \frac{\partial \gamma}{\partial y} + R \frac{\partial \gamma}{\partial z} + V \frac{\partial \gamma}{\partial t} = 0. \end{cases}$$

Ове су једначине задовољене функцијама  $\alpha, \beta, \gamma$ , које када ставимо

$$\alpha = c_1, \quad \beta = c_2, \quad \gamma = c_3 \quad (4)$$

представљају интеграле симултаних једначина

$$\frac{dx}{P} = \frac{dy}{Q} = \frac{dz}{R} = \frac{dt}{V} \quad (5)$$

(види чл. 148., 149. и 157.).

*Примедба.* Поменимо да симултане једначине 5) решавају и следеће парциалне диф. једначине

$$P \frac{\partial z}{\partial x} + Q \frac{\partial z}{\partial y} + V \frac{\partial z}{\partial t} = R,$$

$$P \frac{\partial y}{\partial x} + R \frac{\partial y}{\partial z} + V \frac{\partial y}{\partial t} = Q,$$

$$Q \frac{\partial x}{\partial y} + R \frac{\partial x}{\partial z} + V \frac{\partial x}{\partial t} = P.$$

*Пример.*

$$x \frac{dt}{dx} + y \frac{dt}{dy} + z \frac{dt}{dz} = mt.$$

Симултане једначине јесу у овоме случају

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z} = \frac{dt}{mt},$$

одакле интегралом

$$\frac{y}{x} = c_1, \quad \frac{z}{x} = c_2, \quad \frac{t}{x^m} = c_3.$$

Према овоме је решење задате диф. једначине

$$t = x^m \varphi \left( \frac{y}{x}, \frac{z}{x} \right).$$

Видимо да је  $t$  хомогена функција  $m$ -тога степена променљивих  $x, y, z$ . Задата парциална диф. једначина изражава познато својство хомогених једначина.

## 2. Линеарне парциалне једначине другог реда.

### 160. О линеарним парциалним једначинама другог реда уопште.

— Опште важеће методе за интегралење парциалних диф. једначина, које су вишега реда, не постоје.<sup>1)</sup> За примене у математичкој Физики од највећег су значаја линеарне парциалне једначине другог реда. Код двеју прапроменљивих је општа форма такве једначине ово

$$a \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + b \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} + c \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} + d \frac{\partial z}{\partial x} + f \frac{\partial z}{\partial y} + gz = h.$$

<sup>1)</sup> У извесним особеним случајевима и то код једначина другог реда са две прапроменљиве доводи циљу метода коју је дао Monge, а доцније проширио Ampère.

Од нарочите је важности случај када је једначина хомогена, тј. када је  $h = 0$ .

Ако су коефицијенти  $a, b, c, d, f, g$  константни, онда је врло лако наћи партикуларне интеграле једначине

$$1) \quad a \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + b \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} + c \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} + d \frac{\partial z}{\partial x} + f \frac{\partial z}{\partial y} + gz = 0.$$

Ставићемо

$$2) \quad z = e^{\alpha x + \beta y},$$

дакле

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \alpha z, \quad \frac{\partial z}{\partial y} = \beta z, \quad \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = \alpha^2 z, \quad \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = \beta^2 z, \quad \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = \alpha \beta z,$$

услед чега се једн. 1) претвара у ову

$$z [\alpha^2 a + b \alpha \beta + c \beta^2 + d \alpha + f \beta + g] = 0.$$

За опредељење количина  $\alpha$  и  $\beta$  имамо, дакле, ову квадратну једначину

$$3) \quad a \alpha^2 + b \alpha \beta + c \beta^2 + d \alpha + f \beta + g = 0.$$

Пошто овој једначини одговарају безбројно много спрегова  $\alpha$  и  $\beta$ , значи да постоје безбројно много партикуларних интеграла 2). У овоме је битна разлика између парцијалних и обичних диф. једначина. (Ми знамо да обичне диф. једначине имају ограничен број међусобно независних партикуларних интеграла. Види закључак на крају чл. 139.)

Ако су  $J_1, J_2, J_3, \dots$  партикуларна решења хомогене парцијалне једн. 1), онда је и  $C_1 J_1 + C_2 J_2 + C_3 J_3 + \dots$  решење речене једначине. Опште решење једн. 1) састављено је, према томе, из безбројно много партикуларних интеграла и садржи, дакле, у себи бесконачно много произвољних констаната. Партикуларна решења се, обично, лако налазе, па је и опште решење лако добити. Међутим са таквим општим решењима, у којима је безбројно много произвољних констаната, није много постигнуто у ствари. Од највеће је важности код свију питања, која нас воде парцијалним диф. једначинама, да се константе одреде на такав начин како ће бити испуњени извесни услови, који су дотичним задатком постављени.

*Примедба.* Да хомогена парцијална једначина има бесконачно много партикуларних интеграла и да, према томе, њено опште решење садржи бесконачно много произвољних констаната, важи у опште ма којег реда била једначина, доказаћемо на следећи начин.

Нека је ово задата једначина

$$1) \quad \Theta = az + \left( b_1 \frac{\partial z}{\partial x} + b_2 \frac{\partial z}{\partial y} \right) + \left( c_1 \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + c_2 \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} + c_3 \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} \right) + \dots$$

Заменимо

$$2) \quad z = e^{\alpha x + \beta y}$$

и једн. 1) добија вид

$$z f(\alpha, \beta) = 0,$$

где је

$$f(\alpha, \beta) = a + (b_1 \alpha + b_2 \beta) + (c_1 \alpha^2 + c_2 \alpha \beta + c_3 \beta^2) + \dots$$

Ако је  $\alpha_1, \beta_1$  један спрег, који задовољава једначину

$$f(\alpha, \beta) = 0, \quad (3)$$

а  $C_1$  произвољна константа, онда је

$$z_1 = C_1 e^{\alpha_1 x + \beta_1 y}$$

једно партикуларно решење диф. једн. 1). Пошто је једн. 3) задовољена бесконачно многима спреговима  $\alpha, \beta$ , то следује да задата диф. једн. 1) има безбројно много партикуларних интеграла, а у општем решењу

$$z = \sum C e^{\alpha x + \beta y}$$

бесконачно много произвољних констаната.

Ова теорема важи и онда, када је у једначини више од две прпроменљиве.

**161. Особени случајеви.** — Осим ових случајева, наведених у чл. 154., где се са парцијалном диф. једначином може да поступи аналогно као и са обичном диф. једначином, узећемо овде на разматрање парцијалну диф. једначину

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + P \frac{\partial z}{\partial x} = Q. \quad (1)$$

$P$  и  $Q$  означавају функцију од  $x$  и  $y$ .

Ставимо

$$\frac{\partial z}{\partial x} = t. \quad (2)$$

Једначина 1) претвара се тиме у ову

$$\frac{\partial t}{\partial x} + Pt = Q, \quad (3)$$

која има исти вид који има једн. 1) у чл. 91. Ону методу (у чл. 91.) примењујемо и овде. Замењујемо

$$t = uv \quad (4)$$

и доводимо тиме једн. 3) на облик

$$v \frac{\partial u}{\partial x} + u \left( \frac{\partial v}{\partial x} + Pv \right) = Q. \quad (5)$$

Узимамо да је

$$\frac{\partial v}{\partial x} + Pv = 0, \quad v = e^{-\int P dx} \quad (6)$$

<sup>1)</sup> Овоме интегралу није потребно додавати константу, односно произвољну функцију од  $y$ , пошто је за нашу циљ потпуно довољно да се узме ма каква партикуларна вредност за  $v$ .



услед чега се једн. 5) своди на

$$v \frac{\partial u}{\partial x} = Q,$$

одакле, с обзиром на резултат под 6),

$$7) \quad u = \int Q e^{\int P dx} dx + \varphi(y).$$

С овиме под 6) и 7), а на основу 4), јесте

$$t = e^{-\int P dx} \left[ \int Q e^{\int P dx} dx + \varphi(y) \right],$$

а према ономе под 2) следује

$$8) \quad z = \int e^{-\int P dx} \left[ \int Q e^{\int P dx} dx + \varphi(y) \right] dx + \psi(y).$$

*Примедба.* Ако су у задатој једначини  $P$  и  $Q$  константе, онда горње формуле гласе простије

$$(6) \quad v = e^{-Px},$$

$$(7) \quad u = Q \int e^{Px} dx + \varphi(y) = \frac{Q}{P} e^{Px} + \varphi(y),$$

$$(4) \quad t = uv = \frac{Q}{P} + \varphi(y) e^{-Px},$$

$$(2) \quad z = \int t dx$$

$$(8) \quad = \frac{1}{P} [Qx - \varphi(y) e^{-Px}] + \psi(y).$$

162.  $\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} - \alpha^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = 0$ . — Да се интегрални парцијална диф. једначина

$$1) \quad \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} - \alpha^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = 0.$$

Ставићемо (види чл. 160.)

$$y = e^{\alpha x + \beta t},$$

дакле

$$\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = \alpha^2 y, \quad \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = \beta^2 y$$

и према задатој једначини имамо за  $\alpha$  и  $\beta$  квадратну једначину

$$\beta^2 - \alpha^2 \alpha^2 = 0,$$

одакле

$$\beta = \pm \alpha \alpha.$$

За сваку вредност од  $\alpha$  добијамо две вредности за  $\beta$  и, према томе, за сваку вредност од  $\alpha$  два партикуларна интеграла

$$y_1 = A e^{\alpha(x+at)}, \quad y_2 = B e^{\alpha(x-at)}.$$

Партикуларан је интеграл, као што знамо, и ово

$$y = A e^{\alpha(x+at)} + B e^{\alpha(x-at)},$$

а општи је интеграл

$$y = \Sigma A e^{\alpha(x+at)} + \Sigma B e^{\alpha(x-at)}.$$

Први члан је извесна функција од  $x+at$ , а други члан функција од  $x-at$ . Опште решење наше диф. једначине може, дакле, да се представи на начин

$$y = \Phi(x+at) + \Psi(x-at). \quad (2)$$

Овде су  $\Phi$  и  $\Psi$  две потпуно произвољне функције. Ми ћемо их ближе одредити, ако поставимо какве специјалне погодбе, нпр. ако условимо:

$$\text{за } t=0 \text{ да буде } y = F_1(x), \quad \frac{dy}{dt} = f(x).$$

Из

$$y = \Phi(x+at) + \Psi(x-at)$$

и

$$\frac{dy}{dt} = a \Phi'(x+at) - a \Psi'(x-at),$$

када ставимо  $t=0$ , а према учињеним условима, следује

$$\Phi(x) + \Psi(x) = F_1(x), \quad (3)$$

$$a \Phi'(x) - a \Psi'(x) = f(x).$$

Из последње једначине налазимо

$$\Phi(x) - \Psi(x) = \frac{1}{a} \int f(x) dx = F_2(x). \quad (4)$$

Из 3) и 4) добијамо

$$\Phi(x) = \frac{F_1(x) + F_2(x)}{2},$$

$$\Psi(x) = \frac{F_1(x) - F_2(x)}{2}.$$

С овим решење 2) добија овакав вид

$$y = \frac{F_1(x+at) + F_1(x-at)}{2} + \frac{F_2(x+at) - F_2(x-at)}{2}. \quad (5)$$

1. *Примедба.* Решење диф. једн. 1) можемо да добијемо и на овај начин. Ставимо

$$x+at = u,$$

$$x-at = v$$

и заменимо прапроменљиве  $x$  и  $t$  новима  $u$  и  $v$ .

Из

$$\frac{\partial y}{\partial t} = \frac{\partial y}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial y}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial t} = a \left( \frac{\partial y}{\partial u} - \frac{\partial y}{\partial v} \right),$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = \frac{\partial y}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial y}{\partial u} + \frac{\partial y}{\partial v},$$

$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = a^2 \left( \frac{\partial^2 y}{\partial u^2} - 2 \frac{\partial^2 y}{\partial u \partial v} + \frac{\partial^2 y}{\partial v^2} \right),$$

$$\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 y}{\partial u^2} + 2 \frac{\partial^2 y}{\partial u \partial v} + \frac{\partial^2 y}{\partial v^2},$$

када ове вредности за  $\frac{\partial^2 y}{\partial t^2}$  и  $\frac{\partial^2 y}{\partial x^2}$  заменимо у задату једначину, следује диф. једначина

$$\frac{\partial^2 y}{\partial u \partial v} = 0$$

(види 4. пример у чл. 154.). Одавде, када напишемо

$$\frac{\partial \left( \frac{\partial y}{\partial u} \right)}{\partial v} = 0,$$

изводимо

$$\frac{\partial y}{\partial u} = f(u),$$

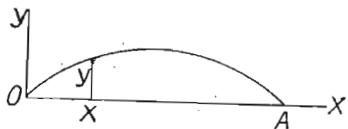
$$y = \int f(u) du + \psi(v)$$

$$= \varphi(u) + \psi(v)$$

или

$$y = \varphi(x + at) + \psi(x - at).$$

2. *Примедба.* Једначина 1) је уопште прва парциална диф. једначина која је проучавана и с тога као и због научне полемике, која је тим поводом потекла између првих математичара (d'Alembert, Euler, Daniel Bernoulli, Lagrange, а доцније Fourier, Poisson) и која је учинила много за усавршавање теорије парциалних диф. једначина; најзад и због њенога значаја у примени, ради које је и проучавана, од велике је важности. До једн. 1) долази се проучавањем треперења струне, која је утврђена њеним крајевима и трепери у равни која пролази кроз утврђене тачке. Тада означава  $x$  апсцису,  $y$  ординату ма које тачке на струни,  $t$  време.



Сл. 66.

## ЕЛИПТИЧНИ ИНТЕГРАЛИ И ЕЛИПТИЧНЕ ФУНКЦИЈЕ.

### I. Елиптични интеграли.

163. *Дефиниција.* — Видели смо у Интегралноме Рачуну да се интеграли, како рационално алгебарских, тако и ирационално алгебарских диференциала, у колико се у овима последњима јављају квадратни корени са подкореним количинама највише другог степена, могу да изразе алгебарским, тригонометриским функцијама и логаритмом, дакле уопште познатим функцијама. Тај посао, отпочет од Лајбница, продужен и обрађен од Јакова и Јована Бернули-а, довршен је, у главном, од Ајлера. Код интеграла, пак, у којима се налазе квадратни корени из израза, чији је степен виши од другог, ово се свођење на познате функције није могло да изврши. Ово је се, у прво време, приписивало несавршености методе, док није Лежандр, темељније проучавајући ово питање, показао да се такви интеграл не могу да изразе познатим функцијама. Интеграле алгебарских диференциала са квадратним коренима у којима је под кореним знаком полином трећег или четвртог степена, назвао је Лежандр *елиптичним функцијама*.<sup>1)</sup> Јакоби је променио назив и таквима интегралима дао име *елиптичних интеграла*, а функцијама, које на извесан начин из ових потичу, елиптичне функције.

164. *Општи вид елиптичних интеграла.* — Елиптични интеграли обухваћени су обрасцем

$$\int F(x, \sqrt{X}) dx$$

означивши са  $F$  рационалну функцију од  $x$  и  $\sqrt{X}$ , где је

$$\sqrt{X} = \sqrt{Ax^4 + Bx^3 + Cx^2 + Dx + E}.$$

Претпостављамо да полином  $X$  не садржи многоструке линеарне факторе (тј. да једначина  $X=0$  нема многоструке корене), јер би се, у томе случају, полином под кореним знаком, који је четвртог степена, свео на полином другог или првог степена или би сасвим нестао

<sup>1)</sup> Лежандр је ово име дао због тога што је интеграл, који изражава елиптичан лук, такав.

под кореним знаком (према томе да ли биквадратна једначина  $X=0$  има два, три или сва четири корена једнака) и тако задати интеграл неби био више елиптичан, него би се дао изразити алгебарским функцијама, тригонометриским функцијама и логаритмом.

Тако исто нећемо узети да је у исто време  $A=0$  и  $B=0$ , јер би и у томе случају интеграл престао бити елиптичан.

Да покажемо како се  $F(x, \sqrt{X})$  може да сведе на другу једну функцију  $\Phi(\xi, \sqrt{E})$ , означавајући са  $\Phi$  такође рационалну функцију од  $\xi$  и  $\sqrt{E}$ , где је  $E$  полином четвртога степена, у коме нема чланова са непарним степенима (првим и трећим).

Пре свега написаћемо:

$$\begin{aligned}\sqrt{X} &= \sqrt{Ax^4 + Bx^3 + Cx^2 + Dx + E} \\ &= \sqrt{A(x-\alpha)(x-\beta)(x-\gamma)(x-\delta)} \\ &= \sqrt{A[x^2 - (\alpha+\beta)x + \alpha\beta][x^2 - (\gamma+\delta)x + \gamma\delta]} \\ 1) \quad &= \sqrt{A[x^2 - 2px + q][x^2 - 2p'x + q']},\end{aligned}$$

где је дакле

$$2) \quad \begin{cases} p = \frac{\alpha + \beta}{2}, & q = \alpha\beta, \\ p' = \frac{\gamma + \delta}{2}, & q' = \gamma\delta. \end{cases}$$

Ако у последњем изразу за  $\sqrt{X}$  учинимо замену

$$3) \quad x = \frac{a + b\xi}{1 + \xi}$$

добићемо

$$\sqrt{X} =$$

$$\frac{\sqrt{A}}{(1 + \xi)^2} \sqrt{(q - 2pb + b^2)\xi^2 - 2[p(a+b) - ab - q]\xi + q - 2pa + a^2} \times$$

$$\sqrt{(q' - 2p'b + b^2)\xi^2 - 2[p'(a+b) - ab - q']\xi + q' - 2p'a + a^2}. \quad (4)$$

Нама стоје на расположењу да у замени под 3) одредимо константе  $a$  и  $b$  и ми ћемо их одредити тако да у изразу 4) нестану непарни степени од  $\xi$ , дакле из једначина

$$\begin{aligned}p(a+b) - ab - q &= 0, \\ p'(a+b) - ab - q' &= 0.\end{aligned}$$

Одавде (и с обзиром на 2) налазимо

$$5) \quad \begin{cases} a + b = \frac{q - q'}{p - p'} = \frac{2(\alpha\beta - \gamma\delta)}{\alpha + \beta - \gamma - \delta}, \\ ab = \frac{pq' - p'q}{p - p'} = \frac{(\gamma + \delta)\alpha\beta - (\alpha + \beta)\gamma\delta}{\alpha + \beta - \gamma - \delta}. \end{cases}$$

Из ових образаца видимо да су  $a$  и  $b$  корени извесне квадратне једначине коју је лако образовати. С овим сводимо  $\sqrt{X}$  на другу количину  $\sqrt{E}$ , у којој се под кореним знаком променљива  $\xi$  налази само у другој и четвртој степену. Израз под 4) гласи сада

$$\begin{aligned}\sqrt{X} &= \frac{1}{(1 + \xi)^2} \times \\ &\sqrt{A[(q - 2pb + b^2)\xi^2 + q - 2pa + a^2][(q' - 2p'b + b^2)\xi^2 + q' - 2p'a + a^2]} \\ &= \frac{\sqrt{A(q - 2pa + a^2)(q' - 2p'a + a^2)}}{(1 + \xi)^2} \times \\ &\sqrt{\left[1 + \frac{q - 2pb + b^2}{q - 2pa + a^2} \xi^2\right] \left[1 + \frac{q' - 2p'b + b^2}{q' - 2p'a + a^2} \xi^2\right]}.\end{aligned}$$

Свели смо, дакле, количину  $\sqrt{X}$  на ову

$$\sqrt{E} = \sqrt{\left[1 + \frac{q - 2pb + b^2}{q - 2pa + a^2} \xi^2\right] \left[1 + \frac{q' - 2p'b + b^2}{q' - 2p'a + a^2} \xi^2\right]}$$

или краће

$$\sqrt{E} = \sqrt{(1 + m\xi^2)(1 + n\xi^2)}.$$

Најзад, ако ставимо

$$\xi = x\sqrt{-m}, \quad k^2 = +\frac{n}{m},$$

корена се количина представља у форми

$$y = \sqrt{(1 - x^2)(1 - k^2x^2)}$$

и задати је интеграл

$$\int f(x, y) dx.$$

Знак  $f$  представља и овде рационалну функцију

Узев за  $m$  већу од ових двеју количина  $m$  и  $n$  примећујемо да се, према формули  $k^2 = +\frac{n}{m}$ , може да претпостави да је  $k$  такозвани модуло, увек мање од 1.

1. Примедба. У обрасцима 5), који служе за одређивање бројева  $a$  и  $b$ , потребних за замену под 3), претпоставља се да је  $\alpha + \beta - \gamma - \delta \geq 0$ . На случај да је

$$\alpha + \beta - \gamma - \delta = 0 \quad \text{или} \quad \alpha + \beta = \gamma + \delta$$

образац 1) гласи

$$\sqrt{X} = \sqrt{A[x^2 - (\alpha + \beta)x + \alpha\beta][x^2 - (\alpha + \beta)x + \gamma\delta]}$$

и замена

$$x - \frac{\alpha + \beta}{2} = \xi$$

чини да под кореним знаком нестану непарни степени променљиве  $\xi$ .

2. *Примедба.* Ако је подворена количина  $X$  трећег а ако је  $A = 0$ , дакле

$$\sqrt{X} = \sqrt{Bx^3 + Cx^2 + Dx + E} = \sqrt{B(x - \alpha)(x - \beta)}$$

ставимо

$$x - \alpha = \xi^2.$$

Тиме постаје

$$\sqrt{X} = \xi \sqrt{B(\xi^2 + \alpha - \beta)(\xi^2 + \alpha - \gamma)}$$

и под квадратним кореном налазе се само парни степени пр

**165. Свођење елиптичних интеграла на три основ**  
У чл. 12. показали смо да се интеграл ирационалних квадратним коренима могу да доведу на заједничку форму

$$\int \frac{T dx}{W \sqrt{X}}$$

где су  $T$  и  $W$  целе и рационалне функције, од  $x$ . Овоме можемо да дамо и други вид. Очевидно се може да напише

$$\frac{T}{W} = \frac{H + Kx}{J + Lx}$$

означајући са  $H, K, J, L$  целе функције, у којима се  $x$  ја парноме степену. Даље:

$$\begin{aligned} \frac{H + Kx}{J + Lx} &= \frac{(H + Kx)(J - Lx)}{(J + Lx)(J - Lx)} = \frac{(HJ - KLx^2) + (KJ - HLx)}{J^2 - L^2x^2} \\ &= \frac{M + Nx}{S} \end{aligned}$$

$M, N$  и  $S$  означају полиноме са парним степенима  $x$ -а.

Према овоме се посматрани интеграл раствара

$$1) \int \frac{T dx}{W \sqrt{X}} = \int \frac{M dx}{S \sqrt{X}} + \int \frac{N x dx}{S \sqrt{X}}$$

Ми претпостављамо овде да је

$$\sqrt{X} = \sqrt{(1 - x^2)(1 - k^2x^2)}.$$

Други интеграл на десној страни једн. 1), тј.  $\int \frac{N x dx}{S \sqrt{X}}$

вимо  $x^2 = z$ , добија форму

$$\int \frac{f(z) dz}{\sqrt{(1 - z)(1 - kz^2)}}$$

није, дакле, елиптичан и може да се изнађе по упутствима ч Интеграл, којима ћемо се имати да бавимо, представљени су,

$$2) \int \frac{M dx}{S \sqrt{X}} \text{ или } \int P \frac{dx}{\sqrt{X}}$$

тј. где  $P$  означава рационалну функцију, у којој се јављају само парни степени  $x$ -а. Разлажући функцију  $P$  на просте делове растворићемо је на извесан број чланова вида  $Ax^{2m}$  и  $\frac{A}{x^2 + a}$ , бележећи са  $A$  и  $a$  константе. Тако се и и посматрани интеграл 2) разлаже на интеграле као што су

$$\int \frac{x^{2m} dx}{\sqrt{X}} \text{ и } \int \frac{dx}{(x^2 + a)\sqrt{X}} \quad (3)$$

Први интеграл, тј.  $\int \frac{x^{2m} dx}{\sqrt{X}}$  може да се сведе на један од ова два

$$\int \frac{dx}{\sqrt{X}} \text{ и } \int \frac{x^2 dx}{\sqrt{X}} \quad (4)$$

Из диференциалне формуле

$$d \left[ x^{2m-3} \sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)} \right] = \frac{fx^{2m-3} + gx^{2m-2} + hx^{2m-4}}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}} dx,$$

где су  $f, g, h$  константе, које је лако одредити када се изврши назначено диференцирање, следује интегрална формула

$$x^{2m-3} \sqrt{X} = f \int \frac{x^{2m} dx}{\sqrt{X}} + g \int \frac{x^{2m-2} dx}{\sqrt{X}} + h \int \frac{x^{2m-4} dx}{\sqrt{X}}$$

из које видимо како се  $\int \frac{x^{2m} dx}{\sqrt{X}}$ , поступним смањивањем изложитеља  $2m$  са по 2, доводи, најзад, на један од она два интеграла под 4).

**166. Продужење чл. 165.** — Из свега видимо да се интеграл вида

$$\int F(x, \sqrt{X}) dx,$$

где  $F$  означава рационалну функцију  $x$ -а и корена квадратнога из једнога полинома четвртога степена, израчунавају алгебарским функцијама, логаритмом, тригономитриским функцијама и новима трансцендентним функцијама, које се заводе на основу израза

$$\left. \begin{aligned} &\int_0^x \frac{dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}}, \\ &\int_0^x \frac{x^2 dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}}, \\ &\int_0^x \frac{dx}{(x^2 + a)\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}} \text{ или} \\ &\int_0^x \frac{dx}{(1+ax^2)\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}} \end{aligned} \right\} (1)$$

Ове интеграле зовемо *елиптичним интегралима* и то елиптичним интегралима *прве, друге и треће врсте*. Најважнији је од њих интеграл прве врсте.

Пошто се може да учини да  $x$  остаје у границама између  $-1$  и  $+1$ , *Лежандр* ставља

$$x = \sin \varphi$$

и претвара тиме горња три елиптична интеграла на форме

$$2) \left\{ \begin{array}{l} \int_0^{\varphi} \frac{d\varphi}{\sqrt{1-k^2 \sin^2 \varphi}}, \\ \frac{1}{k^2} \int_0^{\varphi} \frac{d\varphi}{\sqrt{1-k^2 \sin^2 \varphi}} - \frac{1}{k^2} \int_0^{\varphi} \sqrt{1-k^2 \sin^2 \varphi} d\varphi, \\ \int_0^{\varphi} \frac{d\varphi}{(1+a \sin^2 \varphi) \sqrt{1-k^2 \sin^2 \varphi}} \end{array} \right.$$

*Лежандр* је први интеграл назвао елиптичним интегралом прве врсте,

интеграл  $\int_0^{\varphi} \sqrt{1-k^2 \sin^2 \varphi} d\varphi$  елиптичним интегралом друге врсте, а трећи интеграл елиптичним интегралом треће врсте.

$\varphi$  је *амплитуда*,  $k$  *моду* за сва три елиптична интеграла,  $a$  је *параметар* елиптичнога интеграла треће врсте.

*Примедба*. За специјалне вредности модуа, за  $k=0$  и  $k=1$  интеграл под 1) и 2) престају бити елиптични; они се, у томе случају, могу да изразе елементарним функцијама.

Интеграл прве врсте

$$\text{за } k=0 \text{ постаје } \int_0^x \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = l \operatorname{arc} \sin x,$$

$$\text{за } k=1 \quad \int_0^x \frac{dx}{1-x^2} = \frac{1}{2} l \frac{1+x}{1-x}.$$

Ми видимо да су елиптични интегрални функције, које обухватају циклометриске функције и логаритамску функцију као специјалне видове; значи да су елиптични интегрални функцијама и логаритму аналогне функције.

## 2. Дефиниција елиптичних функција.

167. Општа посматрања. — Приметили смо да се логаритми и циклометриске функције могу да представе као интегрални алгебарских функција. Закључујемо отуда што је нпр.

$$1) \int_1^x \frac{dx}{x} = l x; \quad 2) \int_0^x \frac{dx}{\sqrt{1+x^2}} = l(x + \sqrt{1+x^2});$$

$$3) \int_0^x \frac{dx}{1-x^2} = \frac{1}{2} l \left( \frac{1+x}{1-x} \right); \quad 4) \int_0^x \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \operatorname{arc} \sin x;$$

$$5) \int_0^x \frac{dx}{1+x^2} = \operatorname{arc} \operatorname{tg} x.$$

(Овде су доње границе интеграла узете тако да произвољна константа у неодређеноме интегралу постаје  $=0$ .)

Замислимо у овима интегралима, које ћемо означити са  $u$ , горњу границу као променљиву и интеграл представљен као функцију горње границе  $x$ , онда је за горњих пет интеграла:

$$1) x = e^u; \quad 2) x = \frac{e^u - e^{-u}}{2}; \quad 3) x = \frac{e^u - e^{-u}}{e^u + e^{-u}};$$

$$4) x = \sin u; \quad 5) x = \operatorname{tg} u.$$

То значи: ако у извесним интегралима алгебарских функција посматрамо интеграл  $u$  као функцију његове горње границе  $x$ , онда је дотична функција  $u = \bar{F}(x)$  логаритам или каква циклометриска функција; ако, пак, у истим интегралима посматрамо горњу границу као функцију интеграла, онда је та функција  $x = f(u)$  изложителна или тригонометриска функција.

*Абел* је учинио примедбу да од много веће важности по Анализу, пошто су интегрални, који представљају логаритме и циклометриске функције, јесу овима инверзне функције, тј. изложителне и тригонометриске функције<sup>1)</sup> и он је из тога закључио да ће тако исто и оне функције,

<sup>1)</sup> Познато је с каквом се гинкосту тригонометриске функције доводе у везу и с каквом се прилагодности могу да употребе при удешавању аналитичких израза за практично рачунање. То исто вреди и за изложителне функције, које, у осталоме, и нису друго до тригонометриске функције за уображене аргументе. Од нарочите су важности изрази

$$\frac{e^x + e^{-x}}{2}, \quad \frac{e^x - e^{-x}}{2}, \quad \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$

који су потпуно аналогни тригонометриским функцијама.

Осим поменутих предности уживају тригонометриске и изложителне функције према њиховим изврнутим функцијама (циклометриским и логаритму) још неколико важних особина која их нарочито одликују.

1. Бесконачни редови, у које се развијају синус и косинус (а то су главне тригонометриске функције), као и редови за изложителну функцију конвергенци су за све могуће вредности променљиве.

до којих долазимо инверзијом елиптичнога интеграла, бити од несравњено веће важности, но што су сами елиптични интегралаи.

Ми смо видели да елиптични интегралаи обухватају, као специјалну врсту, логаритам и циклометриске функције (види Приредбу на крају чл. 166.). Логички следује да елиптичним интегралаима инверзне функције, а то су оне које добијамо кад горњу границу елиптичнога интеграла будемо сматрали као функцију интеграла, обухватају, као специјалне форме, изложителну и тригонометриске функције. Ове елиптичноме интегралу инверзне функције, где се горња граница  $x$  интеграла сматра као функција интеграла  $u$ , зову се *елиптичне функције*.

**168. Дефиниције.** — Поменули смо да је од највеће важности елиптични интеграл прве врсте, који у *нормалној форми* гласи

$$u = \int_0^x \frac{dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}},$$

где је модуо  $k < 1$  и увек положан.

Пошто је *Лежандр* показао, да се може да учини да горња граница интеграла лежи у границама  $-1$  и  $+1$  и пошто је дакле

$x < 1$   
 $x > -1$  може да се стави

$$x = \sin \varphi.$$

Овим постаје

$$1) \quad u = \int_0^x \frac{dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}} = \int_0^\varphi \frac{d\varphi}{\sqrt{1-k^2\sin^2\varphi}}.$$

Лук  $\varphi$  (горњу границу елиптичнога интеграла) *Лежандр* је назвао амплитудом,  $k$  модуом и, ради краћега бележења, ставио је

$$1a) \quad u = \int_0^\varphi \frac{d\varphi}{\sqrt{1-k^2\sin^2\varphi}} = F(\varphi, k)$$

или, ако о модуу не може бити сумње

$$u = F(\varphi).$$

2. Речене функције могу да се представе у форми производа и то како са бесконачно многим, тако и са коначним бројем чиниоца.

3. Функција збира променљивих може врло просто да се алгебарски изрази функцијама појединих променљивих. Нпр.

$$\sin(x+y) = \sin x \cos y + \cos x \sin y, \quad e^{(x+y)} = e^x e^y.$$

4. Функције су периодне. Код тригонометриских је функција индекс периоде стваран  $= 2\pi$ ; код изложителних функција имагинаран  $= 2\pi i$ .

5. Изводне (диференцијални количници) тригонометриских функција и изложителних функција јесу функције исте врсте. Нпр.

$$\frac{d \sin x}{dx} = \cos x, \quad \frac{d e^x}{dx} = e^x.$$

Ивртањем елиптичних интеграла добијамо елиптичне функције. У једн. 1) и 1a) представљено је  $u$  као функција од  $\varphi$ . Обратно:  $\varphi$  је амплитуда од  $u$ , које се, по *Јакоби*-у зове *аргумент* и то се бележи

$$\text{или} \quad \left. \begin{aligned} \varphi &= am u \\ \varphi &= am(u, k), \\ \varphi &= am u \pmod{k}. \end{aligned} \right\} \quad (2)$$

Последња два означавања употребљавају се, ако је потребно да се нарочито обележи модуо, од кога, поред аргумента, амплитуда још зависи.

Ако у елиптичноме интегралу 1) будемо горњу границу  $x$  сматрали као функцију интеграла  $u$ , онда, према учињеној замени  $x = \sin \varphi$ , јесте

$$x = \sin am u,$$

„ $x$  је синус амплитуде  $u$ “.

Именитељ  $\sqrt{1-k^2\sin^2\varphi}$  у елиптичноме интегралу  $F(\varphi)$  обележио је *Лежандр* нарочитим знаком

$$\sqrt{1-k^2\sin^2\varphi} = \Delta(\varphi, k). \quad (3)$$

или простије

$$\sqrt{1-k^2\sin^2\varphi} = \Delta\varphi. \quad (3a)$$

Тригонометриске функције лука  $\varphi$  (амплитуде од  $u$ ), заједно с овом функцијом  $\Delta$ , сачињавају елиптичне функције.

Као најважније елиптичне функције треба сматрати ове три

$$\sin am u, \quad \cos am u, \quad \Delta am u,$$

из којих се, на прост начин, изводе остале

$$tg am u, \quad cotg am u, \quad sec am u, \quad cosec am u.$$

*Лежандр* је, поред модуа  $k$ , завео још један модуо, који *Јакоби* означава са  $k'$  и који с првим стоји у вези

$$k^2 + k'^2 = 1. \quad (4)$$

Модуи  $k$  и  $k'$  стоје у истоме односу као синус и косинус. *Лежандр* назива такве модуе *комплементне*.

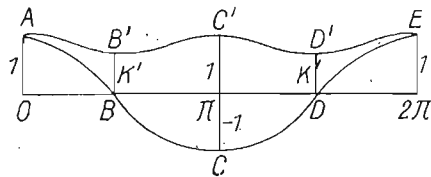
**169. Напомене.** — 1. Функција  $\Delta$  узима се за стварне вредности лука  $\varphi$  увек као положна. Функција  $\Delta$  је сродна косинусној функцији. Из

$$\cos \varphi = \sqrt{1-\sin^2\varphi}, \quad \Delta \varphi = \sqrt{1-k^2\sin^2\varphi}$$

видимо да је

$$\Delta \varphi > \cos \varphi.$$

За  $\varphi = 0$  обе су функције  $= 1$ ,  $\cos 0 = 1$  и  $\Delta 0 = 1$ ; за  $\varphi = \frac{\pi}{2}$  јесте  $\cos \frac{\pi}{2} = 0$ ,  $\Delta \frac{\pi}{2} = \sqrt{1 - k^2} = k'$ .



Сл. 67.

У слици је представљен косинус линијом  $ABCDE$ , функција  $\Delta$  линијом  $A'B'C'D'E'$ .

Вредно је скренути пажњу на ове релације

$$\begin{aligned} \Delta^2 \varphi + k^2 \sin^2 \varphi &= 1, \\ \Delta^2 \varphi - k^2 \cos^2 \varphi &= k'^2, \end{aligned}$$

које су, у неколико, аналогне обрасцу  $\sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi = 1$ .

2. Поменули смо да елиптични интеграл

$$u = \int_0^x \frac{dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}} = \int_0^\varphi \frac{d\varphi}{\sqrt{1-k^2\sin^2\varphi}}$$

за специјалне вредности модуа води циљометрским функцијама или логаритму. То значи да се у таквоме случају елиптичне функције свде на тригонометриске и на изложитељне функције.

За  $k = 0$  јесте  $u = \arcsin x = \varphi$ , дакле

$$am(u, 0) = u, \quad \sin am(u, 0) = \sin u.$$

За  $k = 1$  јесте  $u = \int_0^x \frac{dx}{1-x^2} = \frac{1}{2} l \left( \frac{1+x}{1-x} \right)$ , одакле

$$u = \frac{e^u - e^{-u}}{e^u + e^{-u}}, \quad \sin am(u, 1) = \frac{e^u - e^{-u}}{e^u + e^{-u}}.$$

3. Пошто интеграл  $F(\varphi)$  и амплитуда  $\varphi$  постају у исто време  $= 0$  за ма какво  $k$ , то је дакле

$$am(0, k) = 0,$$

$$\sin am(0, k) = 0, \quad \cos am(0, k) = 1, \quad \Delta am(0, k) = 1.$$

4. Функција  $am u$  је непарна функција, јер је

$$am(-u) = -am u,$$

дакле

$$\sin am(-u) = -\sin am u,$$

$$\cos am(-u) = \cos am u,$$

$$\Delta am(-u) = \Delta am u.$$

5. У примедби под 1) чл. 167., а у тачци 5., навели смо као једну од карактерних особина тригонометриских и изложитељних функција

да су њихови диференциални количници функције исте врсте. Лако је потврдити да то важи и за елиптичне функције. Из

$$u = \int_0^\varphi \frac{d\varphi}{\Delta \varphi}$$

следује

$$\frac{d\varphi}{d u} = \Delta \varphi \quad \text{или} \quad \frac{d am u}{d u} = \Delta am u.^1)$$

Имамо

$$\frac{d \sin \varphi}{d \varphi} = \cos \varphi, \quad \frac{d \cos \varphi}{d \varphi} = -\sin \varphi, \quad \frac{d \Delta \varphi}{d \varphi} = -\frac{k^2 \sin \varphi \cos \varphi}{\Delta \varphi}.$$

Према томе је

$$\frac{d \sin am u}{d u} = \cos am u \Delta am u,$$

$$\frac{d \cos am u}{d u} = -\sin am u \Delta am u,$$

$$\frac{d \Delta am u}{d u} = -k^2 \sin am u \cos am u.$$

### 3. Периодност елиптичних функција.

**170. Напомена.** — Отуда, што елиптичне функције обухватају тригонометриске и изложитељне функције, унапред је јасно да елиптичне функције уживају сва она својства која одликују тригонометриске и изложитељне функције. Једно од тих својстава доказато је на крају последњег члана. Најважније од свих својстава то је њихова периодност. Доказаћемо да елиптичне функције имају двојаку периодност; једна је стварна, као код тригонометриских функција, друга имагинарна, као код изложитељних функција.

**171. Потпуни интеграл.** — Од свију могућих вредности, које може да има горња граница елиптичног интеграла  $F(\varphi)$  карактеристична је амплитуда  $\frac{\pi}{2}$ . Интеграл, чија је амплитуда  $= \frac{\pi}{2}$ , назвао је *Лежандр потпуним интегралом* и ми ћемо га, по *Јакоби*-у, означити са  $K$ . Дакле

$$K = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi}{\sqrt{1-k^2\sin^2\varphi}} = \int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}}$$

<sup>1)</sup> Пошто је  $\Delta am u > 0$  закључујемо да функција  $am u$  за стварне вредности од  $u$  расте упоредно са  $u$ . (Види Диџ. Р. чл. 41.)

Количина  $K$  зависи једино од модула  $k$ . За комплементни модуо бележимо аналогно

$$K' = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi}{\sqrt{1 - k'^2 \sin^2 \varphi}} = \int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k'^2 x^2)}}$$

Односно количине  $K$  утврђујемо:

1. за  $k=0$  јесте  $K = \frac{\pi}{2}$ .
2. за  $k=1$  постаје  $K = \infty$ .

Ово закључујемо из тога што је за

$$k=1, K = \int_0^1 \frac{dx}{1-x^2} = \left[ \frac{1}{2} l \left( \frac{1+x}{1-x} \right) \right]_0^1 = \infty.$$

3. количина  $K$  је увек  $> 0$ . То се потврђује тиме што је  $K$  представљено као збир (интеграл) из све положних чланова  $\Delta \varphi$ .

Из истог разлога закључујемо

4. да је

$$\frac{dK}{d(k^2)} = \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sin^2 \varphi}{\Delta^2 \varphi} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi} \text{ увек } > 0.$$

То значи да је за  $k > 0$ ,  $K > \frac{\pi}{2}$ .<sup>1)</sup>

5. Из дефиниције, коју смо дали за количину  $K$ , следује

$$\operatorname{am}(K, k) = \operatorname{am}(K', k') = \frac{\pi}{2}$$

и према томе

$$\sin \operatorname{am}(K, k) = 1, \quad \cos \operatorname{am}(K, k) = 0, \quad \Delta \operatorname{am}(K, k) = k'.$$

Количина  $K$  игра, дакле, код елиптичних функција исту улогу коју и број  $\frac{\pi}{2}$  код тригонометријских функција. То се потврђује и тиме што је за  $k=0$ ,  $K = \frac{\pi}{2}$ .

**172. Теорема.** — Сваки елиптични интеграл са ма каквом амплитудом може да се разложи на извесан број интеграла са амплитудом  $\frac{\pi}{2}$  и један интеграл, чија је амплитуда мања од  $\frac{\pi}{2}$ .

<sup>1)</sup> Види Диф. Р. чл. 41.

Да бисмо ово доказали констатујемо:

1. да све три врсте елиптичних интеграла имају заједнички вид

$$\int f(\sin^2 \varphi) d\varphi.$$

2. за цело  $n$  јесте

$$\int_0^{n\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = \int_0^{\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi + \int_{\pi}^{2\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi + \dots \\ \dots + \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi.$$

$$3. \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = \int_0^{\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi.$$

Доказ. Ставимо  $\varphi = (n-1)\pi + \psi$ . Тада је

$$f(\sin^2 \varphi) = f(\sin^2 \psi),$$

$$d\varphi = d\psi,$$

$$\text{за } \varphi = (n-1)\pi \text{ јесте } \psi = 0,$$

$$\text{„ } \varphi = n\pi \text{ „ } \psi = \pi.$$

и према томе

$$\int_{(n-1)\pi}^{n\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = \int_0^{\pi} f(\sin^2 \psi) d\psi \text{ q. e. d.}$$

С овим, а на основу онога под 2), утврђујемо

$$4. \text{ да је } \int_0^{n\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = n \int_0^{\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi.$$

$$5. \int_0^{\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} f(\sin^2 \varphi) d\varphi.$$

$$\text{Доказ } \int_0^{\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = \int_0^{\frac{\pi}{2}} f(\sin^2 \varphi) d\varphi + \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi$$

и ако ставимо у последњем интегралу

$$\varphi = \pi - \psi$$

биће

$$f(\sin^2 \varphi) = f(\sin^2 \psi),$$

$$d\varphi = -d\psi,$$



$$\begin{aligned} \text{за } \varphi &= \frac{\pi}{2}, & \psi &= \frac{\pi}{2}, \\ \text{„ } \varphi &= \pi, & \psi &= 0. \end{aligned}$$

Дакле

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = - \int_{\frac{\pi}{2}}^0 f(\sin^2 \psi) d\psi = \int_0^{\frac{\pi}{2}} f(\sin^2 \psi) d\psi \quad \text{q. e. d.}$$

Ово под 5) с оним под 4) даје формулу

$$6. \quad \int_0^{n\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = 2n \int_0^{\frac{\pi}{2}} f(\sin^2 \varphi) d\varphi,$$

а одавде изводимо теорему

$$7. \quad \int_0^{n\pi \pm \alpha} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = 2n \int_0^{\frac{\pi}{2}} f(\sin^2 \varphi) d\varphi \pm \int_0^{\alpha} f(\sin^2 \varphi) d\varphi.$$

$$\begin{aligned} \text{Доказ} \quad \int_0^{n\pi \pm \alpha} f(\sin^2 \varphi) d\varphi &= \int_0^{n\pi} f(\sin^2 \varphi) d\varphi + \int_{n\pi}^{n\pi \pm \alpha} f(\sin^2 \varphi) d\varphi \\ &= 2n \int_0^{\frac{\pi}{2}} f(\sin^2 \varphi) d\varphi + \int_{n\pi}^{n\pi \pm \alpha} f(\sin^2 \varphi) d\varphi. \end{aligned}$$

Ако у последњем интегралу ставимо

$$\begin{aligned} \text{дакле} \quad \varphi &= n\pi \pm \psi, \\ f(\sin^2 \varphi) &= f(\sin^2 \psi), \\ d\varphi &= \pm d\psi, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{а с обзиром да је за } \varphi &= n\pi, & \psi &= 0, \\ \text{за } \varphi &= n\pi \pm \alpha, & \psi &= \alpha \end{aligned}$$

добићемо

$$\int_{n\pi}^{n\pi \pm \alpha} f(\sin^2 \varphi) d\varphi = \pm \int_0^{\alpha} f(\sin^2 \psi) d\psi. \quad \text{Q. e. d.}$$

У интегралу  $\int_0^{n\pi \pm \alpha} f(\sin^2 \varphi) d\varphi$  узета је горња граница тако да се под  $\alpha$  може разумети амплитуда увек мања од  $\frac{\pi}{2}$ .

**173. Примена последње теореме на елиптичне интеграле прве врсте.** — На основу резултата под 6 у последњем члану јесте

$$\int_0^{n\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi} = n \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi} = nK,$$

дакле

$$n \frac{\pi}{2} = am(nK)$$

или с обзиром на то што је  $\frac{\pi}{2} = am K$  (види чл. 171. под 5.),

$$am(nK) = n am K.$$

Теорема, коју смо доказали у последњем члану (види резултат под 7 у чл. 172.) уопште за елиптичне интеграле важи, разуме се, и за интеграл  $F(\varphi)$ . Елиптични интеграл  $F(\varphi)$  са произвољном амплитудом своди се на потпуни интеграл  $K$  и на један интеграл, чија је амплитуда  $< \frac{\pi}{2}$ . У формули

$$\int_0^{n\pi \pm \alpha} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi} = 2nK \pm \int_0^{\alpha} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi}$$

**174. Стварна периода елиптичних функција.** — Означимо

$$\int_0^{\alpha} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi} = u, \quad \alpha = am u$$

и тиме последња формула у чл. 173. гласи

$$\int_0^{n\pi \pm \alpha} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi} = 2nK \pm u,$$

дакле

$$n\pi \pm \alpha = am(2nK \pm u)$$

или

$$n\pi \pm am u = am(2nK \pm u)$$

или најзад, с обзиром на то што је  $am(-v) = -am v$  (види чл. 169. под 4),

$$am(u \pm 2nK) = am u \pm n\pi. \quad (1)$$

Одавде, када ставимо  $n = 1$ , изводимо:

$$2) \quad \begin{cases} \sin am(u \pm 2K) = -\sin am u, \\ \cos am(u \pm 2K) = -\cos am u, \\ \Delta am(u \pm 2K) = -\Delta am u. \end{cases}$$

Ове формуле, када у њима заменимо  $u = 0$ , дају следеће вредности

$$3) \quad \sin am 2K = 0, \quad \cos am 2K = -1, \quad \Delta am 2K = 1.$$

Ставимо сада у обрасцу 1) да је  $n = 2$ , па ћемо добити

$$4) \quad \begin{cases} \sin am(u \pm 4K) = \sin am u, \\ \cos am(u \pm 4K) = \cos am u, \\ \Delta am(u \pm 4K) = \Delta am u, \end{cases}$$

одакле, опет, за  $u = 0$ , следује

$$5) \quad \sin am 4K = 0, \quad \cos am 4K = 1, \quad \Delta am 4K = 1.$$

Из образаца 4) видимо да се елиптичне функције не мењају им аргуменат повећамо или смањимо за  $4K$ . То значи да су елиптичне функције периодне. Њихов индекс периоде није, пак, као код тригонометријских функција, стална количина; напротив индекс периоде сан је од модуа  $k$ . Ако, место модуа  $k$ , узмемо модуо  $k'$ , онда је периоде  $4K'$

$$\sin am(u \pm 4K', k') = \sin am(u, k').$$

Вредно је поменути, а то се види из формула 2), да је периоде за  $tg am u$  и  $\Delta am u$  раван половини од општега индекса  $= 2K$ , јер је

$$tg am(u \pm 2K) = tg am u, \quad \Delta am(u \pm 2K) = \Delta am u.$$

**175. Елиптичан интеграл са уображеном амплитудом**  
 бисмо доказали да елиптичне функције имају, осим горе стварне периоде, још једну и то имагинарну периоду, треба жемо како се елиптичан интеграл са уображеном амплитудом доведе на форму са  $i$  помноженога елиптичнога интеграла амплитуда стварна.

Претпоставимо да је у интегралу

$$\int_0^{\varphi} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi}$$

амплитуда уображена и ставимо

одакле

$$\begin{aligned} \sin \varphi &= i \operatorname{tg} \psi, \\ \cos \varphi &= \frac{1}{\cos \psi}, \quad \Delta \varphi = \frac{\sqrt{1 - k'^2 \sin^2 \psi}}{\cos \psi} = \frac{\Delta(\psi, k')}{\cos \psi} \\ d\varphi &= i \frac{d\psi}{\cos \psi} \end{aligned}$$

и пошто  $\varphi$  и  $\psi$  једновремено постају  $= 0$ , то је

$$\int_0^{\varphi} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi} = i \int_0^{\psi} \frac{d\psi}{\Delta(\psi, k')}. \quad (2)$$

Означимо

$$\int_0^{\psi} \frac{d\psi}{\Delta(\psi, k')} = u, \quad \psi = am(u, k').$$

Према формули 2) је

$$\int_0^{\varphi} \frac{d\varphi}{\Delta \varphi} = i u, \quad \varphi = am(iu)$$

и када ово заменимо у 1) налазимо ове значајне обрасце

$$\left. \begin{aligned} \sin am(iu) &= i \operatorname{tg} am(u, k'), \\ \cos am(iu) &= \frac{1}{\cos am(u, k')}, \\ \Delta am(iu) &= \frac{\Delta am(u, k')}{\cos am(u, k')}. \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

Одавде видимо да се елиптичне функције имагинарнога аргумента претварају опет у елиптичне функције, али са комплементним модуом, док се, међутим, тригонометријске функције са уображеним аргументом претварају у изложитељне функције, а изложитељне функције са уображеним аргументом у тригонометријске функције.

**176. Имагинарна периода елиптичних функција.** — На основу формула 3) у чл. 175. изводимо имагинарну периоду елиптичних функција, јер када на десној страни поменутих образаца, где се налазе функције са модуом  $k'$ , заменимо  $u$  са  $u \pm 4K'$  функције, услед стварне периодичности, своју вредност не мењају. Дакле

$$\begin{aligned} \sin am(iu \pm 4iK') &= i \operatorname{tg} am(u, k') = \sin am(iu), \\ \cos am(iu \pm 4iK') &= \frac{1}{\cos am(u, k')} = \cos am(iu), \\ \Delta am(iu \pm 4iK') &= \frac{\Delta am(u, k')}{\cos am(u, k')} = \Delta am(iu). \end{aligned}$$

Напомена: ако заменимо овде  $i u$  са  $u$

$$\begin{cases} \sin am(u \pm 4iK') = \sin am u, \\ \cos am(u \pm 4iK') = \cos am u, \\ \Delta am(u \pm 4iK') = \Delta am u. \end{cases}$$

Индекс је имагинарне периоде  $4iK'$  за модуло  $i$ , а за модуло  $K'$  је  $\pm 1$ .

Ако у формулама 1) ставимо  $u = 0$  добићемо ове специјалне вредности

$$2) \quad \begin{cases} \sin am 4iK' = 0, \\ \cos am 4iK' = 1, \\ \Delta am 4iK' = 1. \end{cases}$$

Заменимо у формулама 3) чл. 175.  $u$  са  $u \pm 2iK'$ , применимо на десну страну обрасце 2) чл. 174. и заменимо опет  $i u$  са  $u$  па ћемо добити

$$3) \quad \begin{cases} \sin am(u \pm 2iK') = \sin am u, \\ \cos am(u \pm 2iK') = -\cos am u, \\ \Delta am(u \pm 2iK') = -\Delta am u. \end{cases}$$

одакле, када ставимо  $u = 0$ , следује

$$4) \quad \sin am 2iK' = 0, \quad \cos am 2iK' = -1, \quad \Delta am 2iK' = -1.$$

**177. Двојака периода елиптичних функција.** — Стварна и имагинарна периода могу да се комбинују. Заменом  $u$  са  $u \pm 4K$  односно са  $u \pm 2K$  у формулама 1) и 3) чл. 176. налазимо ове обрасце:

$$1) \quad \begin{cases} \sin am(u \pm 4K \pm 4iK') = \sin am u, \\ \cos am(u \pm 4K \pm 4iK') = \cos am u, \\ \Delta am(u \pm 4K \pm 4iK') = \Delta am u. \end{cases}$$

$$2) \quad \begin{cases} \sin am(u \pm 2K \pm 2iK') = -\sin am u, \\ \cos am(u \pm 2K \pm 2iK') = \cos am u, \\ \Delta am(u \pm 2K \pm 2iK') = -\Delta am u. \end{cases}$$

Из образаца 1) и 2), када ставимо  $u = 0$ , налазимо специјалне вредности

$$3) \quad \begin{cases} \sin am(4K \pm 4iK') = 0, \\ \cos am(4K \pm 4iK') = 1, \\ \Delta am(4K \pm 4iK') = 1. \end{cases}$$

$$4) \quad \begin{cases} \sin am(2K \pm 2iK') = 0, \\ \cos am(2K \pm 2iK') = 1, \\ \Delta am(2K \pm 2iK') = -1. \end{cases}$$